

CS+ V8.04.00

統合開発環境

User's Manual

ユーザーズマニュアル RH850 デバッグ・ツール編 対象デバイス RH850ファミリ

本資料に記載の全ての情報は発行時点のものであり、ルネサス エレクトロニクスは、 予告なしに、本資料に記載した製品または仕様を変更することがあります。 ルネサス エレクトロニクスのホームページなどにより公開される最新情報をご確認ください。

Rev.1.00 2020.06

ご注意書き

- 本資料に記載された回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報は、半導体製品の動作例、応用例を説明するものです。お客様の機器・システムの設計において、回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報を使用する場合には、お客様の責任において行ってください。これらの使用に起因して生じた損害(お客様または第三者いずれに生じた損害も含みます。以下同じです。)に関し、当社は、一切その責任を負いません。
- 当社製品、本資料に記載された製品データ、図、表、プログラム、アルゴリズム、応用回路例等の情報の使用に起因して発生した第三者の特許権、著 作権その他の知的財産権に対する侵害またはこれらに関する紛争について、当社は、何らの保証を行うものではなく、また責任を負うものではありま せん。
- 3. 当社は、本資料に基づき当社または第三者の特許権、著作権その他の知的財産権を何ら許諾するものではありません。
- 当社製品を、全部または一部を問わず、改造、改変、複製、リバースエンジニアリング、その他、不適切に使用しないでください。かかる改造、改変、 複製、リバースエンジニアリング等により生じた損害に関し、当社は、一切その責任を負いません。
- 5. 当社は、当社製品の品質水準を「標準水準」および「高品質水準」に分類しており、各品質水準は、以下に示す用途に製品が使用されることを意図しております。

標準水準: コンピュータ、OA 機器、通信機器、計測機器、AV 機器、家電、工作機械、パーソナル機器、産業用ロボット等 高品質水準:輸送機器(自動車、電車、船舶等)、交通制御(信号)、大規模通信機器、金融端末基幹システム、各種安全制御装置等 当社製品は、データシート等により高信頼性、Harsh environment向け製品と定義しているものを除き、直接生命・身体に危害を及ぼす可能性のある 機器・システム(生命維持装置、人体に埋め込み使用するもの等)、もしくは多大な物的損害を発生させるおそれのある機器・システム(宇宙機器と、 海底中継器、原子力制御システム、航空機制御システム、プラント基幹システム、軍事機器等)に使用されることを意図しておらず、これらの用途に 使用することは想定していません。たとえ、当社が想定していない用途に当社製品を使用したことにより損害が生じても、当社は一切その責任を負い ません。

- 6. 当社製品をご使用の際は、最新の製品情報(データシート、ユーザーズマニュアル、アプリケーションノート、信頼性ハンドブックに記載の「半導体 デバイスの使用上の一般的な注意事項」等)をご確認の上、当社が指定する最大定格、動作電源電圧範囲、放熱特性、実装条件その他指定条件の範囲 内でご使用ください。指定条件の範囲を超えて当社製品をご使用された場合の故障、誤動作の不具合および事故につきましては、当社は、一切その責 任を負いません。
- 7. 当社は、当社製品の品質および信頼性の向上に努めていますが、半導体製品はある確率で故障が発生したり、使用条件によっては誤動作したりする場合があります。また、当社製品は、データシート等において高信頼性、Harsh environment 向け製品と定義しているものを除き、耐放射線設計を行っておりません。仮に当社製品の故障または誤動作が生じた場合であっても、人身事故、火災事故その他社会的損害等を生じさせないよう、お客様の責任において、冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計等の安全設計およびエージング処理等、お客様の機器・システムとしての出荷保証を行ってください。特に、マイコンソフトウェアは、単独での検証は困難なため、お客様の機器・システムとしての安全検証をお客様の責任で行ってください。
- 8. 当社製品の環境適合性等の詳細につきましては、製品個別に必ず当社営業窓口までお問合せください。ご使用に際しては、特定の物質の含有・使用を 規制する RoHS 指令等、適用される環境関連法令を十分調査のうえ、かかる法令に適合するようご使用ください。かかる法令を遵守しないことにより 生じた損害に関して、当社は、一切その責任を負いません。
- 9. 当社製品および技術を国内外の法令および規則により製造・使用・販売を禁止されている機器・システムに使用することはできません。当社製品および技術を輸出、販売または移転等する場合は、「外国為替及び外国貿易法」その他日本国および適用される外国の輸出管理関連法規を遵守し、それらの定めるところに従い必要な手続きを行ってください。
- 10. お客様が当社製品を第三者に転売等される場合には、事前に当該第三者に対して、本ご注意書き記載の諸条件を通知する責任を負うものといたします。
- 11. 本資料の全部または一部を当社の文書による事前の承諾を得ることなく転載または複製することを禁じます。
- 12. 本資料に記載されている内容または当社製品についてご不明な点がございましたら、当社の営業担当者までお問合せください。
- 注 1. 本資料において使用されている「当社」とは、ルネサス エレクトロニクス株式会社およびルネサス エレクトロニクス株式会社が直接的、間接的に 支配する会社をいいます。
- 注2. 本資料において使用されている「当社製品」とは、注1において定義された当社の開発、製造製品をいいます。

(Rev.4.0-1 2017.11)

本社所在地

〒 135-0061 東京都江東区豊洲 3-2-24 (豊洲フォレシア) www.renesas.com

商標について

ルネサスおよびルネサスロゴはルネサス エレクトロニクス株式会社の 商標です。すべての商標および登録商標は、それぞれの所有者に帰属し ます。

お問合せ窓口

弊社の製品や技術、ドキュメントの最新情報、最寄の営業お問合せ窓口 に関する情報などは、弊社ウェブサイトをご覧ください。 www.renesas.com/contact/

このマニュアルの使い方

このマニュアルは, RH850 ファミリ用アプリケーション・システムを開発する際の統合開発環境である CS+ について説明します。

CS+は、RH850ファミリの統合開発環境(ソフトウエア開発における、設計、実装、デバッグなどの各開発フェーズに必要なツールをプラットフォームである IDE に統合)です。統合することで、さまざまなツールを使い分ける必要がなく、本製品のみを使用して開発のすべてを行うことができます。

- 対象者 このマニュアルは、CS+を使用してアプリケーション・システムを開発するユーザを対 象としています。
- 目的 このマニュアルは、CS+の持つソフトウエア機能をユーザに理解していただき、これら のデバイスを使用するシステムのハードウエア、ソフトウエア開発の参照用資料として 役立つことを目的としています。

構成このマニュアルは、大きく分けて次の内容で構成しています。

1. 概 説 2. 機 能 A. ウインドウ・リファレンス

読み方 このマニュアルを読むにあたっては、電気、論理回路、マイクロコンピュータに関する 一般知識が必要となります。 凡例 データ表記の重み : 左が上位桁、右が下位桁

データ表記の重み	: <u>左が</u> 上位桁,右が下位桁
アクティブ・ロウの表記	! : XXX (端子, 信号名称に上線)
注	:本文中についた注の説明
注意	: 気をつけて読んでいただきたい内容
備考	:本文中の補足説明
数の表記	: 10 進数 XXXX
	16 進数 0xXXXX

日次

1.	概	説	9
1.1	概	要	9
1.2	特	長	9
2	榉	能	10
2 .	15X +9T	nc	10
2.1	「「「」	安	10
2.2	ر بر م	1997を始める前の準備	12
۷.,	2.1 2211	小へ下・マンノこの接続を確認する	12
	2.2.1.1	【Full-spec enhalor】の場合	12
	2.2.1.2	【E1】の場合 【E20】の場合	12
	2214	【シミュレータ】の場合	13
23	ニ.ニ. い ディ	「ッグ・ツールの動作環境設定	14
2.0	31	使用するデバッグ・ツールを選択する	
2.	3.2	【Full-spec emulator】/【IF850A】/【F1】/【F20】/【F2】の場合	
2.3	3.3	【シミュレータ】の場合	
2.4	応月		20
2.	4.1	初期停止状態・スタンバイモードのデバッグ	20
2.	4.2	仮想化支援機能のデバッグ	21
2.	4.3	GTM のデバッグ	22
2.5	ディ	、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、、	24
2.	5.1	デバッグ・ツールを接続する	24
2.	5.2	デバッグ・ツールを切断する	24
2.	5.3	デバッグ・ツールをホット・プラグイン接続する	24
2.6	ダウ	ウンロード/アップロード	26
2.	6.1	ダウンロードを実行する	26
2.	6.2	応用的なダウンロード方法	28
	2.6.2.1	ロード・モジュール・ファイルのダウンロード条件を変更する	31
	2.6.2.2	ダウンロード・ファイル(*.hex/*.mot/*.bin)を追加する	33
	2.6.2.3	複数のロード・モジュール・ファイルをダウンロードする	34
	2.6.2.4	ロード・モジュール・フォーマット以外のファイルでソース・レベル・デバッグを行う.	36
2.	6.3	アップロードを実行する	36
2.7	プロ	コグラムの表示と変更	38
2.	7.1	ソース・ファイルを表示する	38
2.	7.2	逆アセンブル結果を表示する	39
	2.7.2.1	表示モードを変更する	39
	2.7.2.2	表示形式を変更する	40
	2.7.2.3	指定アドレスへ移動する	40

2.7.2.4	シンボル定義箇所へ移動する	. 41
2.7.2.5	逆アセンブル結果の表示内容を保存する	. 41
2.7.3	他の処理と平行してビルドを実行する	. 42
2.7.4	ライン・アセンブルを行う	. 43
2.7.4.1	命令を編集する	. 43
2.7.4.2	命令コードを編集する	. 45
2.8 PIC/	/PID 機能の使用	. 46
2.8.1	PIC/PID 機能を使用したロード・モジュールのアドレスの配置を変更する	. 46
2.9 コア	'(PE)の選択	. 49
2.9.1	コア (PE) を切り替える	. 50
2.10 プロ	グラムの実行	. 51
2.10.1	マイクロコントローラ(CPU)をリセットする	. 51
2.10.2	プログラムを実行する	. 51
2.10.2.1	マイクロコントローラ(CPU)をリセットしてから実行する	. 52
2.10.2.2	マイクロコントローラ(CPU)をリセットしてから実行する(初期停止デバッグ)	. 52
2.10.2.3	現在のアドレスから実行する....................................	. 52
2.10.2.4	PC 値を変更してから実行する	. 53
2.10.3	プログラムをステップ実行する....................................	. 53
2.10.3.1	関数内にステップ・インする(ステップ・イン実行)	. 54
2.10.3.2	関数をステップ・オーバーする(ステップ・オーバー実行)	. 55
2.10.3.3	関数内でリターンが完了するまで実行する(リターン・アウト実行)	. 55
2.11 プロ	グラムの停止(ブレーク)	. 56
2.11.1	ブレーク動作の設定をする【Full-spec emulator】【E1】【E20】	. 56
2.11.2	プログラムの実行を手動で停止する	. 57
2.11.3	任意の場所で停止する(ブレークポイント)	. 57
2.11.3.1	ブレークポイントを設定する	. 58
2.11.3.2	ブレークポイントを編集する	. 59
2.11.3.3	ブレークポイントを削除する	. 59
2.11.4	任意の場所で停止する(ブレーク・イベント)	. 59
2.11.4.1	ブレーク・イベント(実行系)を設定する	. 59
2.11.4.2	ブレーク・イベント(実行系)を編集する	. 60
2.11.4.3	ブレーク・イベント(実行系)を削除する	. 60
2.11.5	変数 //O レジスタへのアクセスで停止する	. 61
2.11.5.1	ブレーク・イベント(アクセス系)を設定する	. 61
2.11.5.2	ブレーク・イベント(アクセス系)を編集する	. 63
2.11.5.3	ブレーク・イベント(アクセス系)を削除する	. 63
2.11.6	その他のブレーク要因	. 63
2.12 メモ	:リ,レジスタ,変数の表示/変更	. 65
2.12.1	メモリを表示/変更する	. 65
2.12.1.1	表示位置を指定する	. 65
2.12.1.2	値の表示形式を変更する	. 66
2.12.1.3	メモリの内容を変更する....................................	. 67

2.12.1.4	プログラム実行中にメモリの内容を表示/変更する	68
2.12.1.5	メモリの内容を検索する....................................	70
2.12.1.6	メモリの内容を一括して変更(初期化)する	71
2.12.1.7	メモリの表示内容を保存する....................................	72
2.12.2 CF	℃ レジスタを表示/変更する	73
2.12.2.1	値の表示形式を変更する	74
2.12.2.2	CPU レジスタの内容を変更する	74
2.12.2.3	プログラム実行中に CPU レジスタの内容を表示/変更する	75
2.12.2.4	CPU レジスタの表示内容を保存する	75
2.12.3 I/O)レジスタを表示/変更する	75
2.12.3.1	I/O レジスタを検索する	76
2.12.3.2	I/O レジスタを整理する	76
2.12.3.3	値の表示形式を変更する	76
2.12.3.4	I/O レジスタの内容を変更する	77
2.12.3.5	プログラム実行中に I/O レジスタの内容を表示/変更する	77
2.12.3.6	I/O レジスタの表示内容を保存する	77
2.12.4 グ	ローバル変数/スタティック変数を表示/変更する	78
2.12.5 🗆	ーカル変数を表示/変更する....................................	78
2.12.5.1	値の表示形式を変更する	78
2.12.5.2	ローカル変数の内容を変更する....................................	79
2.12.5.3	ローカル変数の表示内容を保存する	80
2.12.6 ウ:	オッチ式を表示/変更する	80
2.12.6.1	ウォッチ式を登録する	81
2.12.6.2	登録したウォッチ式を整理する	82
2.12.6.3	登録したウォッチ式を編集する	82
2.12.6.4	ウォッチ式を削除する	83
2.12.6.5	値の表示形式を変更する	83
2.12.6.6	ウォッチ式の内容を変更する....................................	83
2.12.6.7	プログラム実行中にウォッチ式の内容を表示/変更する	84
2.12.6.8	ウォッチ式をエクスポート/インポートする	84
2.12.6.9	ウォッチ式の表示内容を保存する	85
2.13 スタッ	クからの関数呼び出し情報の表示	86
2.13.1 ⊐•	ール・スタック情報を表示する	86
2.13.1.1	値の表示形式を変更する	86
2.13.1.2	ソース行へジャンプする	87
2.13.1.3	ローカル変数を表示する....................................	87
2.13.1.4	コール・スタック情報の表示内容を保存する	87
2.14 実行履	歴の収集	88
2.14.1 F	レース動作の設定をする	88
2.14.1.1	【Full-spec emulator】の場合	88
2.14.1.2	【IE850A】/【E1】/【E20】/【E2】の場合	90
2.14.1.3	【シミュレータ】の場合	94

2.14	1.2	実行停止までの実行履歴を収集する	96
2.14	1.3	任意区間の実行履歴を収集する	96
2.	14.3.1	トレース・イベントを設定する	96
2.	14.3.2	プログラムを実行する......	
2.	14.3.3	トレース・イベントを編集する	
2.	14.3.4	トレース・イベントを削除する	
2.14	1.4	条件を満たしたときのみの実行履歴を収集する	
2.	14.4.1	ポイント・トレース・イベントを設定する	
2.	14.4.2	プログラムを実行する......	100
2.	14.4.3	ポイント・トレース・イベントを編集する	102
2.	14.4.4	ポイント・トレース・イベントを削除する	102
2.14	1.5	実行履歴の収集を停止/再開する	102
2.	14.5.1	実行履歴の収集を一時的に停止する	102
2.	14.5.2	実行履歴の収集を再開する	102
2.14	1.6	実行履歴を表示する	102
2.	14.6.1	表示モードを変更する......	103
2.	14.6.2	値の表示形式を変更する	104
2.	14.6.3	他のパネルと連動させる	104
2.14	1.7	トレース・メモリをクリアする	104
2.14	1.8	トレース・データを検索する	104
2.	14.8.1	命令レベルで検索する	105
2.	14.8.2	ソース・レベルで検索する	107
2.14	1.9	実行履歴の表示内容を保存する	109
2.14	l.10	デバッグ命令を埋め込んで情報を出力する	
2.15	実行	5時間の計測	
2.15	5.1	実行停止までの実行時間を計測する	
2.15	5.2	任意区間の実行時間を計測する	
2.	15.2.1	タイマ計測イベントを設定する	
2.	15.2.2	プログラムを実行する......	
2.	15.2.3	タイマ計測イベントを編集する【Full-spec emulator】【E1】【E20】	115
2.	15.2.4	タイマ計測イベントを削除する	116
2.15	5.3	測定可能時間	
2.16	パフ	7ォーマンス計測【Full-spec emulator】【E1】【E20】	
2.16	6.1	任意区間のパフォーマンス計測をする	
2.	16.1.1	パフォーマンス計測イベントを設定する..................	
2.	16.1.2	プログラムを実行する......	120
2.	16.1.3	パフォーマンス計測イベントを編集する..................	121
2.	16.1.4	パフォーマンス計測イベントを削除する..................	122
2.16	6.2	測定可能範囲	122
2.17	カバ	、レッジの測定【シミュレータ】	123
2.17	7.1	カバレッジ測定の設定をする......	123
2.17	7.2	カバレッジ測定結果を表示する....................................	

2.18 プログ	ブラム内へのアクションの設定120	6
2.18.1 p	rintf を挿入する	6
2.19 イベン	ットの管理	8
2.19.1	殳定状態(有効/無効)を変更する 12ℓ	8
2.19.2 特	寺定のイベント種別のみ表示する129	9
2.19.3 -	イベントのアドレスにジャンプする129	9
2.19.4 -	イベントの詳細設定を編集する130	0
2.19.4.1	実行系イベントを編集する130	0
2.19.4.2	アクセス系イベントを編集する13	1
2.19.5	イベントを削除する132	2
2.19.6	イベントにコメントを入力する132	2
2.19.7	イベント設定に関する留意事項132	2
2.19.7.1	有効イベント数,有効チャネル数の制限132	2
2.19.7.2	実行中に設定/削除可能なイベント種別134	4
2.19.7.3	その他の注意事項	5
2.20 フック	7処理を設定する	6
2.21 入力值	直について13	9
2.21.1 J	し力規約	9
2.21.2	レンボル名の入力補完機能14	3
2.21.3 J	、 カ不備箇所に対するアイコン表示 14:	3
2.22 排他制	削御チェック・ツール	4
2.23 疑似日	⊑ラー・デバッグ【Full-spec emulator】【E1】【E20】14	7
2.24 CAN	受信デバッグ【Full-spec emulator】【E1】【E20】	1
2.25 CAN	受信処理時間測定【E2】154	4
A. ウイン	·ドウ・リファレンス 159	9
A.1 説	明159	9
改訂記録	C - 1	1

1. 概 説

CS+は、RH850 ファミリ、RX ファミリ、V850 ファミリ、RL78 ファミリ、78K0R マイクロコントローラ、78K0 マ イクロコントローラ用の統合開発環境プラットフォームです。

CS+では,設計/コーディング/ビルド/デバッグ/フラッシュ・プログラミングなど,プログラムの開発における 一連の作業を行うことができます。

本マニュアルは、こうした一連のプログラムの開発工程のうち、デバッグ工程について説明します。

- **注意 1.** E2 エミュレータ(略称: E2)を使用する場合は、本マニュアル中で「E1」と記載のある部分を「E2」 と読み替えてください。
- **注意 2.** IE850A を使用する場合は、本マニュアル中で「E1」と記載のある部分を「IE850A」と読み替えてください。

この章では、CS+が提供するデバッグ機能の概要について説明します。

1.1 概 要

CS+が提供するデバッグ機能を使用することにより、RH850ファミリ用に開発されたプログラムを、効率良くデバッグすることができます。

1.2 特 長

次に、CS+が提供するデバッグ機能の特長を示します。

- マルチコア対応版における実行/ブレーク 使用するマイクロコントローラがマルチコア対応版の場合、同期実行/同期ブレークを行うか、非同期実行/非同 期ブレークを行うか選択できます。 また初期停止状態のコアやスタンバイ・モードのコアのデバッグも可能です。 コアの選択を切り替えることにより、コアごとの情報がパネルに表示されます。
- 仮想化支援機能のデバッグ 使用するマイクロコントローラが仮想化支援機能を搭載している場合、マイクロコントローラ全体のデバッグだけ でなく、仮想マシンに着目したデバッグが可能です。
- 各種デバッグ・ツールとの接続 フルスペック・エミュレータ(Full-spec emulator),オンチップ・デバッギング・エミュレータ(E1/E20),および シミュレータと組み合わせて使用することにより,より快適な開発環境を実現できます。
- C ソース・テキストと逆アセンブル・テキストの混合表示 1 つのパネル上で, C ソース・テキストと逆アセンブル・テキストを混合表示することができます。
- ソース・レベル・デバッグと命令レベル・デバッグ
 C ソース・プログラムに対して、ソース・レベル・デバッグ、または命令レベル・デバッグを行うことができます。
- リアルタイム表示更新機能 プログラムの実行が停止した際に、表示情報を自動的に更新するだけでなく、プログラムが実行中の状態であって も、リアルタイムにメモリ/レジスタ/変数の値を表示更新することができます。
- デバッグ環境の保存/復元 ブレークポイントやイベントの設定情報、ファイルのダウンロード情報、パネルの表示状態/位置などのデバッグ 環境を保存することができます。



2. 機 能

この章では、CS+を使用したデバッグの手順、およびデバッグに関する主な機能について説明します。

2.1 概 要

備考

CS+を使用した、プログラムの基本的なデバッグ手順は次のとおりです。

- CS+ を起動する Windows の [スタート] メニューから CS+ を起動します。
 - 備考 "CS+ を起動する " についての詳細は, 「CS+ 統合開発環境 ユーザーズマニュアル プロジェクト 操作編」を参照してください。
- (2) プロジェクトを設定するプロジェクトの新規作成、または既存のプロジェクトの読み込みを行います。

" プロジェクトを設定する " についての詳細は, 「CS+ 統合開発環境 ユーザーズマニュアル プロ ジェクト操作編」を参照してください。

(3) ロード・モジュールを作成する アクティブ・プロジェクトの設定、および使用するビルド・ツールの設定を行ったのち、ビルドを実行すること により、ロード・モジュールを作成します。

備考 CC-RH を使用して " ロード・モジュールを作成する " 場合についての詳細は, 「CS+ 統合開発環 境 ユーザーズマニュアル RH850 ビルド編」を参照してください。

- (4) ホスト・マシンとの接続を確認する
 ホスト・マシンに、使用するデバッグ・ツール(Full-spec emulator/E1/E20/シミュレータ)を接続します。
- (5) 使用するデバッグ・ツールを選択する プロジェクトで使用するデバッグ・ツールを選択します。
- (6) デバッグ・ツールの動作環境設定を行う
 (5) で選択したデバッグ・ツールの動作環境を設定します。

- 【Full-spec emulator】/【IE850A】/【E1】/【E20】/【E2】の場合

- 【シミュレータ】の場合
- (7) デバッグ・ツールを接続する CS+とデバッグ・ツールの通信を開始します。
- (8) ダウンロードを実行する

 (3) で作成したロード・モジュールを、デバッグ・ツールへダウンロードします。
- (9) ソース・ファイルを表示する
 ダウンロードしたロード・モジュールの内容(ソース・ファイル)をエディタパネル、または逆アセンブルパネルで表示します。
- (10) プログラムを実行する 目的に応じた実行方法により、プログラムを実行します。 なお、実行したプログラムを任意の箇所で停止する場合は、あらかじめブレークポイント/ブレーク・イベント ^注を設定しておきます(「2.11.3 任意の場所で停止する(ブレークポイント)」/「2.11.4 任意の場所で停止す る(ブレーク・イベント)」/「2.11.5 変数///〇レジスタへのアクセスで停止する」参照)。
 - 注 使用するデバッグ・ツールにイベントを設定することにより実現する機能です。イベントを設定 する際には、「2.19.7 イベント設定に関する留意事項」を参照してください。
 - 備考 選択しているマイクロコントローラがマルチコア対応版の場合,プログラムを実行する前に、デ バッグ対象とするコア(PE:プロセッサ・エレメント)を選択してください(「2.9 コア(PE) の選択」参照)。
- (11) プログラムの実行を手動で停止する 実行したプログラムを停止します。 ただし、(10) でブレークポイント/ブレーク・イベントを設定している場合、設定したブレーク条件が満たされ ると同時にプログラムの実行は自動的に停止します。
- (12) プログラムの実行結果を確認する プログラムを実行することにより取得した各種情報を確認します。
 - メモリ、レジスタ、変数の表示/変更

RENESAS

- スタックからの関数呼び出し情報の表示
- 実行履歴の収集^注
- 実行時間の計測^注
- パフォーマンス計測【Full-spec emulator】【E1】【E20】注
- カバレッジの測定【シミュレータ】
- 注 使用するデバッグ・ツールにイベントを設定することにより実現する機能です。イベントを設定 する際には、「2.19.7 イベント設定に関する留意事項」を参照してください。

以後,必要に応じて (9) ~ (12) を繰り返すことによりデバッグ作業を進めます。

- なお、この際に、プログラムに変更を加えた場合は、(3)、および(8)の操作も繰り返す必要があります。
- 備考 1. 上記のほか、次の機能を利用して、プログラムの実行結果の確認を行うことができます。
 - プログラム内へのアクションの設定
 - フック処理を設定する
- 備考 2. 取得した各種情報をファイルに保存することができます。
 - 逆アセンブル結果の表示内容を保存する
 - メモリの表示内容を保存する
 - CPU レジスタの表示内容を保存する
 - I/O レジスタの表示内容を保存する
 - ローカル変数の表示内容を保存する
 - ウォッチ式の表示内容を保存する
 - コール・スタック情報の表示内容を保存する
 - 実行履歴の表示内容を保存する
- (13) アップロードを実行する 必要に応じ、プログラム(メモリ内容)を任意のファイル形式(インテル拡張へキサ・フォーマット/モトロー ラ・Sタイプ・フォーマット/バイナリ・フォーマットなど)で保存します。
- (14) デバッグ・ツールを切断する CS+とデバッグ・ツールとの通信を終了します。
- (15) プロジェクト・ファイルを保存する プロジェクトの設定情報をプロジェクト・ファイルに保存します。
 - 備考 "プロジェクト・ファイルを保存する " についての詳細は, 「CS+ 統合開発環境 ユーザーズマニュ アル プロジェクト操作編」を参照してください。



2.2 デバッグを始める前の準備

この節では、作成したプログラムのデバッグを開始するための準備について説明します。

2.2.1 ホスト・マシンとの接続を確認する

使用するデバッグ・ツールごとに、ホスト・マシンとの接続例を示します。

2.2.1.1 【Full-spec emulator】の場合
2.2.1.2 【E1】の場合
2.2.1.3 【E20】の場合
2.2.1.4 【シミュレータ】の場合

2.2.1.1 【Full-spec emulator】の場合

ホスト・マシン, Full-spec emulator, および必要に応じてターゲット・ボードを接続します。 接続方法についての詳細は, Full-spec emulator のユーザーズ・マニュアルを参照してください。





2.2.1.2 【E1】の場合

ホスト・マシン, E1, および必要に応じてターゲット・ボードを接続します。 接続方法についての詳細は, E1 のユーザーズ・マニュアルを参照してください。

図 2.2 ホスト・マシンとデバッグ・ツールとの接続例【E1】



- **注意 1.** ターゲット・ボードとの通信方式として, Low Pin Debug Interface (以降, LPD 通信方式と略します) のみをサポートしています。
- **注意 2.** デバッグ MCU ボードを使用する場合の接続例については,デバッグ MCU ボードのユーザーズ・マニュアルを参照してください。

2.2.1.3 【E20】の場合

ホスト・マシン, E20, および必要に応じてターゲット・ボードを接続します。 接続方法についての詳細は, E20のユーザーズ・マニュアルを参照してください。



- **注意 1.** ターゲット・ボードとの通信方式として, Low Pin Debug Interface (以降, LPD 通信方式と略します) のみをサポートしています。
- **注意 2.** デバッグ MCU ボードを使用する場合の接続例については、デバッグ MCU ボードのユーザーズ・マニュアルを参照してください。

2.2.1.4 【シミュレータ】の場合

ホスト・マシンのみでデバッグ作業を行うことができます(エミュレータなどの接続は不要)。



図 2.4 ホスト・マシンとデバッグ・ツールとの接続例【シミュレータ】



2.3 デバッグ・ツールの動作環境設定

この節では、各デバッグ・ツールの動作環境の設定方法について説明します。

2.3.1 使用するデバッグ・ツールを選択する

デバッグ・ツールの動作環境設定は、使用するデバッグ・ツールに対応したプロパティ パネルで行います。 そのため、まず、プロジェクト内で使用するデバッグ・ツールを選択します(使用するデバッグ・ツールはメイン・ プロジェクト/サブプロジェクトごとに選択可)。

使用するデバッグ・ツールの選択/切り替えは、プロジェクト・ツリー パネル上の [RH850 デバッグ・ツール名(デバッグ・ツール)] ノードを右クリックすることで表示されるコンテキスト・メニューから行ってください。



プロジェクト・ツリー	(8		
2 🕜 🙎 🔳				
□- 🚮 sample (プロジェクト	7			
- 🖪 R7F701Z07 (マイ	クロコントローラ)			
├──゚゚゚゚ゖ ブート・ローダ (マ	アルチコア設定ツール)			
- 🔨 CC-RH (ビルド・S	ער-צ)			
- 🔐 RH850 シミュレー	タ (デバッグ・ツール)			
🗄 🎒 ファイル	使用するデバッグ	・ツール(D) →		RH850 Full-spec emulator(F)
	🚰 プロパティ(P)			RH850 E2(2)
			1	RH850 E1(LPD)(P)
L				RH850 E20(LPD)(D)
			4	RH850 シミュレータ(S)

注意 表示されるコンテキスト・メニューは、プロジェクトで選択しているマイクロコントローラの種類により異なります。

すでにプロパティパネルがオープンしている場合,再び [RH850 デバッグ・ツール名(デバッグ・ツール)] ノード をクリックすると,選択したデバッグ・ツールのプロパティパネルに表示が切り替わります。

プロパティ パネルがオープンしていない場合では,同ノードをダブルクリックすることで,該当するプロパティ パネ ルがオープンします。



2.3.2 【Full-spec emulator】/【IE850A】/【E1】/【E20】/【E2】の場合

Full-spec emulator, IE850A, E1, E20, E2 を使用する場合の動作環境の設定を次のプロパティ パネルで行います。 注意 ターゲット・ボードとの通信方式として, LPD 通信方式のみをサポートしています。

図 2.6 動作環境設定(プロパティ パネル)

70/77						
R	RH850 E1(LPD) のプロパティ	+ – ۹				
×	クロック					
	メイン・クロックを搭載する	(\$0)				
	メイン・クロック周波数[MHz]	10.00				
>	CPUクロック周波数[MHz]	CPU1 - 160.00				
~	エミュレータとの接続					
	エミュレータシリアル No.					
~	ターゲット・ボードとの接続					
	LPDモード	482				
	LPDクロック周波数[kHz]	Default				
	エミュレータから電源供給をする(最大200mA)	いいえ				
	接続時にOPJTAGをLPD接続に設定する	はい				
	切断時にOPJTAGをJTAG接続に設定する	していえ				
	接続時にRAMを初期化する	はい				
	PigeyBack boardを使用する	いいえ				
~	フラッシュ					
	セキュリティID	FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF				
	Code Flashのセルフ・プログラミングを行う	いいえ				
	フラッシュ書き込み時にクロックを変更する	(\$6)				
~	メモリ					
	ワークRAM開始アドレス	HEX.				
	ワークRAMサイズ[K/テイト]					
~	CPU仮想化支援機能					
	仮想マシン・スレッドを使用する	(1())?				
勿	0 <u>0</u> 90					
	<【接続用設定】 デバッグ・ツール… / ダウンロード・ファ… / フラッシュ・オプシ… / フック処理設定 / ▼					

プロパティ パネル上の該当するタブを選択し、次の設定を順次行ってください。

[接続用設定] タブ [デバッグ・ツール設定] タブ [ダウンロード・ファイル設定] タブ [フラッシュ・オプション設定] タブ [フック処理設定] タブ



2.3.3 【シミュレータ】の場合

シミュレータを使用する場合の動作環境の設定を次のプロパティパネルで行います。

図 2.7 動作環境設定【シミュレータ】(プロパティ パネル)

プロパティ	S			
🔊 RH850 シミュレータ のプロパティ	P -+			
▲ <u>2022</u>				
メイン・クロック周波数[MHz]	320.00			
タイマ/トレース用クロック周波数の選択	CPUクロック周波数			
タイマ/トレース用クロック周波数の単位	MHz			
タイマ/トレース用クロック周波数				
▲ コンフィキュレーション				
シミュレータ・コンフィギュレーション・ファイルを使用する	いいえ			
▲ CPU仮想化支援機能				
仮想マシン・スレッドを使用する	いいえ			
クロック 接続用設定 〈デバッグ・ツール設定 〈 ダウンロード・ファイル設定 〈 フック処理設定 / ・				

プロパティ パネル上の該当するタブを選択し、次の設定を順次行ってください。

[接続用設定] タブ [デバッグ・ツール設定] タブ [ダウンロード・ファイル設定] タブ [フラッシュ・オプション設定] タブ [フック処理設定] タブ

シミュレータは対象マイクロコントローラの各 CPU コア種別に従い、以下の MPU、命令キャッシュがあるものとして CPU コアの命令シミュレーションを行います。

CPU コア種別	MPU 領域数	命令キャッシュ(サイズ,Way 数)	
RH850G3M	12	命令キャッシュあり(8K バイト, 4Way)	
RH850G3K	8	命令キャッシュなし	
RH850G3MH	16	命令キャッシュあり(8K バイト, 4Way)	
RH850G3KH	16	命令キャッシュなし	
RH850G4MH	対象マイクロコントローラの仕様どおり		

- また、次の注意が必要です。
- (1) CPU 動作クロック
 - CPU 動作クロックは[接続用設定]タブの[メイン・クロック周波数 [MHz]]プロパティで設定した周波数で 動作します。
- (2) アクセスレイテンシ 各種メモリや周辺モジュールに対するアクセスレイテンシを考慮していないため、対象デバイスと実行時間(サ イクル数)が異なります。 このため、シミュレータの下記結果は対象デバイスと異なります。
 - Run-Break タイマの計測結果
 - タイマ計測イベントの計測結果
 - トレース パネルの [パイプライン] エリア
 - トレース パネルの[時間]エリア

RENESAS

- [デバッグ・ツール設定] タブの [トレースの取得対象] プロパティで [全てのコア] を選択したときのトレース結果(PE 間のタイミング)
- ソフトウェア・トレース・データのタイムスタンプ
- また、これらの情報は解析ツールの動的解析情報として使用されますが、対象デバイスと異なります。
- (3) 周辺機能

周辺機能のシミュレーションはできません。 なお、以下の Python 関数を使用して、疑似的な割り込みを発生することは可能です。 詳細は、「CS+ 統合開発環境 ユーザーズマニュアル Python コンソール編」を参照してください。

- debugger.Interrupt.OccurEI
- debugger.Interrupt.OccurFE
- debugger.Interrupt.RequestEI
- debugger.Interrupt.RequestFE
- debugger.Interrupt.RequestFENMI
- (4) 対応しているメモリ

シミュレータは以下のメモリに対応しています。

なお,デバイス仕様としてはアクセスに必要な手順がある領域に対して,シミュレータでは手順に従わなくても アクセスできてしまいます。

[RH850G3M, RH850G3K, RH850G3MH, RH850G3KH]

External Memory/APB/Data Flash/PBUS/HBUS/Local RAM/Global RAM/AXI/Retention RAM/CPU Peripheral/ Code Flash/Video RAM/SDRAM

備考 Retention RAM/VideoRAM/SDRAM はグローバル RAM と同様に取り扱います。

[RH850G4MH]

External Memory/APB/Data Flash/PBUS/HBUS/Local RAM/Cluster RAM/Retention RAM/IBUS/CPU Peripheral/ Code Flash/Security Setting Area/Configuration Setting Area/Block Protection Area/Extended Data Area/GTM RAM/Erase Counter/Switch Area/Tag Area

- 備考 1. Code Flash では Code Flash(Mirror), Code Flash(Blank check) は除きます。
- 備考 2. Security Setting Area/Configuration Setting Area/Block Protection Area/Extended Data Area/ GTM RAM/Erase Counter/Switch Area/Tag Area は External Memory と同様に取り扱います。
- (5) システム・レジスタ 各製品のハードウェア仕様に依存するシステム・レジスタ(LSU制御機能レジスタ,データバッファ制御機能レジスタ,ハードウェア機能レジスタ等)はサポートしていません。
- (6) オプション・バイトシミュレータはオプション・バイトに対応していません。
- (7) 対象デバイスとシミュレータの動作の相違点
 - 対象デバイスとシミュレータでは命令フェッチのタイミングが異なるため、命令キャッシュやアクセス回数な どに差分が生じます。
 - 対象デバイスではダミーリードや SYNCI 命令など適切な同期処理が必要になるケースであっても、シミュレータでは同期処理なしで動作する場合があります。
 - 出力 パネルの [キャッシュ・レート] タブでキャッシュ・ヒット率(キャッシュへのアクセス回数に対する ヒット回数の割合)を表示しますが、対象デバイスとは異なる場合があります。
 - 命令キャッシュの ECC, LRU, エラーはサポートしていません。
 - FPU 命令, FXU 命令(RH850G4MH のみ)では対象デバイスとシミュレーション結果間では演算誤差が発生します。
 - PIDの値が対象デバイスとは異なる場合があります。
 - -【RH850G3K】 対象デバイスでは LDL.W/STC.W 命令は LD.W/ST.W と同じ処理を行いますが、シミュレータでは RH850G3M の LDL.W/STC.W として動作します。

- 【RH850G4MH】

カウント機能システム・レジスタ(パフォーマンス・カウンタ、タイムスタンプ・カウンタ)のカウント値は 対象デバイスと誤差があり、一致しません。



- RH850G4MH シミュレータの著作権について 本ソフトウェアは License for Berkeley SoftFloat Release 3e に従い, SoftFloat 技術を利用しています。 その他のソフトウェア構成物は、ルネサス エレクトロニクス株式会社が著作権を有します。 License for Berkeley SoftFloat Release 3e John R. Hauser 2018 January 20 The following applies to the whole of SoftFloat Release 3e as well as to each source file individually. Copyright 2011, 2012, 2013, 2014, 2015, 2016, 2017, 2018 The Regents of the University of California. All rights reserved. Redistribution and use in source and binary forms, with or without modification, are permitted provided that the following conditions are met: 1. Redistributions of source code must retain the above copyright notice, this list of conditions, and the following disclaimer. 2. Redistributions in binary form must reproduce the above copyright notice, this list of conditions, and the following disclaimer in the documentation and/or other materials provided with the distribution. 3. Neither the name of the University nor the names of its contributors may be used to endorse or promote products derived from this software without specific prior written permission. THIS SOFTWARE IS PROVIDED BY THE REGENTS AND CONTRIBUTORS "AS IS", AND ANY EXPRESS OR IMPLIED WARRANTIES, INCLUDING, BUT NOT LIMITED TO, THE IMPLIED WARRANTIES OF MERCHANTABILITY AND FITNESS FOR A PARTICULAR PURPOSE, ARE DISCLAIMED. IN NO EVENT SHALL THE REGENTS OR CONTRIBUTORS BE LIABLE FOR ANY DIRECT, INDIRECT, INCIDENTAL, SPECIAL, EXEMPLARY, OR CONSEQUENTIAL DAMAGES (INCLUDING, BUT NOT LIMITED TO, PROCUREMENT OF SUBSTITUTE GOODS OR SERVICES; LOSS OF USE, DATA, OR PROFITS; OR BUSINESS INTERRUPTION) HOWEVER CAUSED AND ON ANY THEORY OF LIABILITY, WHETHER IN CONTRACT, STRICT LIABILITY, OR TORT (INCLUDING NEGLIGENCE OR OTHERWISE) ARISING IN ANY WAY OUT OF THE USE OF THIS SOFTWARE, EVEN IF ADVISED OF THE POSSIBILITY OF SUCH DAMAGE.



2.4 応用的なデバッグ方法

この節では、RH850ファミリ特有の機能をデバッグするための応用的なデバッグ方法を説明します。

2.4.1 初期停止状態・スタンバイモードのデバッグ2.4.2 仮想化支援機能のデバッグ2.4.3 GTM のデバッグ

2.4.1 初期停止状態・スタンバイモードのデバッグ

選択しているマイクロコントローラが初期停止状態,または特定のスタンバイモード機能を搭載している場合における,初期停止状態・スタンバイモード向けのデバッグ機能を有効にする方法,および使用上の注意事項について説明します。

注意 シミュレータは本機能に対応していません。

- 一部の説明について、マイクロコントローラのステータスをメイン・ウインドウと同様に以下のように呼称します。

内容	マイクロコントローラのステータス
Stop	STOP モード中
Initial Stop	初期停止状態
Deep Stop	Deep Stop モード中
Cyclic Run	Cyclic Run モード中
Cyclic Stop	Cyclic Disable モード中
Cyclic Disable	メインコアが Cyclic Run モードまたは Cyclic Stop モードの時の,メイ ンコア以外のコアの状態

- 有効にする方法

[初期停止・スタンバイモードをデバッグする] プロパティ [はい]

- 使用上の注意事項

- (a) 本機能を使用しない場合、スタンバイモードに遷移するプログラムはデバッグできません。
- (b) 本機能を使用する場合、以下の機能は使用できません。
 - 非同期デバッグ・モード^注
 - ソフトウェア・トレースの LPD 出力
 - 外部トリガ入力
 - 外部トリガ出力
 - CAN 受信処理時間測定
 - 注 非同期デバッグ・モードを使用する場合、初期停止状態に限り以下の方法でデバッグすること ができます。 マイクロコントローラ(CPU)をリセットしてから実行する(初期停止デバッグ)
- (c) 本機能により以下のステータスのコア(PE)がデバッグ可能となります。
 - Initial Stop
 - Cyclic Run
 - Cyclic Run モード中の Cyclic Disable

ただし、Cyclic Run モード中はフラッシュ書き換えを伴う以下の機能は使用できません。

RENESAS

初期停止状態・スタンバイモードをデバッグする場合、以下の設定を行います。 プロパティ パネルの[接続用設定] タブ上の [ターゲット・ボードとの接続] カテゴリ

- ダウンロード

- ソフトウエア・ブレークの設定, 削除

また以下のステータスのコアについてはプログラム実行, CPU レジスタの参照, ブレーク・ポイントの設定, 削除はできません。

- Initial Stop

- Cyclic Run モード中の Cyclic Disable

以下のステータスのコアについてはデバッグ操作不可となります。ステータスの参照等一部のデバッグ機能の み使用可能です。

- Stop
- Deep Stop
- Cyclic Stop
- Cyclic Stop モード中の Cyclic Disable

2.4.2 仮想化支援機能のデバッグ

選択しているマイクロコントローラが仮想化支援機能を搭載している場合における、仮想化支援機能向けのデバッグ 機能について説明します。

CS+では、デバッグ対象とするコンテキストを指定することで、特定の仮想マシン(Guest)に着目したデバッグが可能です。

デバッグ対象とするコンテキストはデバッグ対象コンテキストの選択 ダイアログで選択します。デバッグ対象コンテ キストを選択した場合の CS+ の各機能の振る舞いは以下のとおりです。なお、各機能はデバッグ対象として選択したコ ア(PE)に基づいて動作します。

(1) プログラムの実行, ステップ実行

プロパティ パネルの[デバッグ・ツール設定]タブにおいて,[仮想化支援機能]カテゴリ内[デバッグ対象外 コンテキストをスキップする]プロパティの設定値に応じて動作が変化します。

- [はい] の場合

いずれかのブレーク要因が発生してプログラムの実行が停止した場合,停止した際のコンテキストがデバッグ 対象として選択されている場合はそのまま停止します。デバッグ対象として選択されていないコンテキストで 停止した場合,デバッグ対象のコンテキストに遷移するまで自動で実行を継続し,デバッグ対象コンテキスト に遷移後に停止します。

- [いいえ]の場合 プログラムの実行が停止した場合、コンテキストにかかわらずそのまま停止します。 [はい]を選択することで、デバッグ対象コンテキストのみに着目して動作を確認することが可能です。

(2) イベントの発生 ハードウエア・ブレーク・イベント、トレース・イベント、ポイント・トレース・イベント、タイマ計測イベント、パフォーマンス計測イベントは、デバッグ対象コンテキストで発生したもののみ検出します。

備考 ソフトウエア・ブレーク・イベントについては、コンテキストにかかわらず検出対象となります。

- (3) メモリ、I/O レジスタの表示デバッグ対象コンテキストにかかわらず、すべてのメモリ、I/O レジスタが表示されます。
- (4) CPU レジスタの表示
 停止したコンテキストに応じたレジスタ値が表示されます。
 ただし、デバッグ対象外コンテキストで停止している場合、以下のレジスタを除き[?]表示となります。
 PC, R3 (SP), R28, R31 (LP)
- (5) 実行履歴の収集 デバッグ対象のコンテキストの実行履歴のみ収集します。 タイムスタンプについてはデバッグ対象外コンテキストの実行時間も含まれます。 また、トレースパネルの各トレース・データにコンテキストの情報が表示されます。

【IE850A】【E2】 コンテキストの情報を表示するためには、以下の設定が必要です。

RENESAS

プロパティ パネルの[デバッグ・ツール設定] タブにおいて, [トレース] カテゴリ内 [CPU 動作モード遷移 情報を取得する] プロパティを [はい] に設定してください。

- (6) 実行時間の計測
 Run-Break タイマ・イベントでは、デバッグ対象コンテキストにかかわらず、すべてのコンテキストが計測対象 となります。
 タイマ計測イベントでは、イベントの成立後の計測についてはデバッグ対象コンテキストにかかわらず、すべてのコンテキストが計測対象となります。
- (7) パフォーマンスの計測【IE850A】【E2】デバッグ対象のコンテキストのパフォーマンスのみが計測されます。
- (8) カバレッジの計測【シミュレータ】
 デバッグ対象コンテキストにかかわらず、すべてのコンテキストが計測対象となります。

2.4.3 GTM のデバッグ

選択しているマイクロコントローラが GTM (Generic Timer IP Module) (Robert Bosch GmbH 製)を搭載している場合における, GTM 向けのデバッグ機能を有効にする方法, 各機能の動作, 及び使用上の注意事項について説明します。

注意 シミュレータは本機能に対応していません。

一部の説明について、GTMのステータスをメイン・ウインドウと同様に以下のように呼称します。

表 2.3 マイクロコントローラのステータス

内容	GTM のステータス
Standby	GTM にクロックが供給されていない
Disable	MCS が起動していない

- 有効にする方法

GTM をデバッグする場合、以下の設定を行います。 プロパティ パネルの [接続用設定]タブ上の [ターゲット・ボードとの接続] カテゴリ

[GTM をデバッグする] プロパティ	[はい]
[デバッグ対象 MCS]プロパティ	デバッグを行う MCS

上記設定を行うことで、メイン・ウインドウのステータスバーやデバッグ・マネージャパネルにて、[デバッグ対象 MCS] で指定した MCS の各チャネルをデバッグ対象として選択することができるようになります。

例 [デバッグ対象 MCS] に "MCS0" を設定した場合, デバッグ・マネージャ パネルでは MCS の各 チャネルをデバッグ対象として以下のように表示します。

図 2.8 デバッグ・マネージャー パネルの表示例

テバッグ・マネージャ	×
👧 🖧 🐂 i 🔳 🕟	D 🖏 🚳 🖘 Çı 🖕
デバッグ対象:	
CPU0	O CPU1
O CPU2	O CPU3
GTM.MCS0.Ch0	O GTM.MCS0.Ch1
GTM.MCS0.Ch2	GTM.MCS0.Ch3
GTM.MCS0.Ch4	GTM.MCS0.Ch5
GTM.MCS0.Ch6	GTM.MCS0.Ch7
デバッグ対象の状態	
実行状態	BREAK
ターゲット・ステータス:	
カレントPC:	🔷 0x0002049a



- 各機能の動作について

デバッグ対象として GTM を選択した場合の各機能の振る舞いは次のとおりです。

- (1) プログラムの実行制御MCS の全チャネルは同期実行/同期ブレークを行います。
- (2) イベント MCSの全チャネルに対して有効なイベントを設定します。
- (3) メモリ
 MCSのRAMに対してアクセスすることができます。アドレスは[デバッグ対象MCS]プロパティで選択した MCSのメモリ空間上のアドレスとして表示します。
- (4) IO レジスタ
 GTM に属する IO レジスタに対してアクセスすることができます。
 アドレスは GTM のメモリ空間上のアドレスとして表示します。
- (5) CPU レジスタMCS の各チャネルの CPU レジスタに対してアクセスすることができます。
- 使用上の注意事項
- (1) 本機能を使用しない場合, GTM は他の周辺 IP と同様に取り扱います。
- (2) 本機能を使用する場合、以下の機能は使用できません。
 - ソフトウェア・トレースの LPD 出力
 - 外部トリガ入力
 - 外部トリガ出力
 - CAN 受信処理時間測定
 - 疑似エラー・デバッグ
 - CAN 受信デバッグ
- (3) GTM に対して、以下の機能は使用できません。
 - ソフトウエア・ブレーク
 - 実行履歴の収集
 - 実行時間の計測
 - パフォーマンス計測
 - プログラム内へのアクションの設定
 - 排他制御チェック・ツール
- (4) プロパティ・パネルの[デバッグ・ツール設定]タブ上の[マルチコア]カテゴリ内の[デバッグ・モード]プ ロパティにおいて選択したモードによって一部の動作が以下のように変化します。
 - [同期デバッグ・モード]を選択した場合 デバッグ対象に MCS の各チャネルを選択し、コンテキスト・メニューの[ここまで実行]を選択した場合、 CPU は同期実行を行いません。
 - [非同期デバッグ・モード]を選択した場合 デバッグ対象に CPU を選択し, GTM のステータスが [Standby] の場合, MCS の全チャネルも同期実行を 行います。また GTM のステータスが [Standby] 中に, 全 CPU がブレーク状態になった場合, MCS の全 チャネルも同期ブレークを行います。
- (5) デバッグ対象に MCS の各チャネルを選択した場合, CPU は同期してステップ実行しません。
- (6) IO レジスタに対するアクセス系イベントは設定できません。
- (7) GTM をデバッグ対象として選択している場合,かつ GTM のステータスが Standby の場合は以下の機能を使用 できません。
 - メモリの表示/変更
 - CPU レジスタの表示/変更
 - ブレークポイントの設定, 編集, 削除
 - プログラムの実行/停止

2.5 デバッグ・ツールとの接続/切断

この節では、CS+とデバッグ・ツールの接続方法、および切断方法について説明します。

2.5.1 デバッグ・ツールを接続する

[デバッグ]メニュー→[デバッグ・ツールへ接続]を選択することにより, CS+はアクティブ・プロジェクトで選択しているデバッグ・ツールと通信を開始します。

デバッグ・ツールとの接続に成功すると、メイン・ウインドウのステータスバーが、次のように変化します。 なお、ステータスバーに表示される各項目についての詳細は、メイン・ウインドウを参照してください。

図 2.9 デバッグ・ツールとの接続に成功したステータスバー



このエリアに、デバッグ・ツールの情報が表示されます。

注意 CS+のサポート範囲外のコンパイラを使用している場合、[デバッグ・ツールへ接続] は無効となります。

備考 デバッグ・ツールバーの ボタンをクリックすることで、デバッグ・ツールと接続したのち、指定 ファイルのダウンロードを実行します(「2.6.1 ダウンロードを実行する」参照)。 また、同ツールバーの ボタンをクリックすることで、プロジェクトのビルドを行い、デバッグ・ ツールと接続したのち、指定ファイルのダウンロードを実行します。

2.5.2 デバッグ・ツールを切断する

デバッグ・ツールバーの ボタンをクリックすることにより、CS+は接続しているデバッグ・ツールとの通信を切 断します。

デバッグ・ツールとの通信が切断すると、メイン・ウインドウのステータスバーが、次のように変化します。

図 2.10 デバッグ・ツールを切断したステータスバー



注意 プログラム実行中にデバッグ・ツールを切断することはできません。

備考 デバッグ・ツールを切断すると、デバッグ・ツールと接続時のみ表示可能なパネル/ダイアログはすべ てクローズします。

2.5.3 デバッグ・ツールをホット・プラグイン接続する

ホット・プラグイン接続とは、プログラム実行中のターゲット・ボードに対してデバッグ・ツールを接続し、実行中のプログラムをデバッグすることができる接続方式です。

ホット・プラグイン接続の手順は、次のとおりです。

- **注意 1.** ホット・プラグイン接続は、オンチップ・デバッギング・エミュレータを使用している場合のみ有効となります。
- **注意 2.** ホット・プラグイン接続を行った場合、次のプロパティの設定は無効となり、[いいえ]の指定として 動作します(CS+と再接続後に再び有効となります)。

- [エミュレータから電源供給をする (最大 200mA)]

- [接続時に OPJTAG を LPD 接続に設定する]
- [切断時に OPJTAG を JTAG 接続に設定する]
- [Code Flash のセルフプログラミングを行う]
- [フラッシュ書き込み時にクロックを変更する]
- [WAIT 信号をマスクする]
- [RESET 信号をマスクする]
- **注意 3.** ホット・プラグイン接続を行った場合,現在設定されているイベントはすべて無効となります(CS+と再接続後に再び有効となります)。
- (1) プログラムを実行する エミュレータと接続していない状態で、あらかじめターゲット・ボード上のマイクロコントローラにダウンロー ドしたプログラムを実行します。
- (2) デバッグ・ツールを選択する アクティブ・プロジェクトでホット・プラグイン接続可能なデバッグ・ツール(E1/E20)を選択します。
- (3) CS+にデバッグ・ツールをホット・プラグイン接続する [デバッグ]メニュー→ [ホット・プラグイン]を選択することにより、ホット・プラグイン接続の準備を開始 します。
- (4) ターゲット・ボードの接続 ホット・プラグイン接続の準備が完了すると、ターゲット・ボードの接続を促すメッセージが表示されます。 ターゲット・ボードとエミュレータを接続したのち、[OK] ボタンをクリックすると、アクティブ・プロジェクトで選択しているデバッグ・ツールとの通信を開始します。

図 2.11 ホット・プラグイン接続準備完了メッセージ

質問(Q0204	001)
2	ホット・ブラヴインの準備が完了しました。 パンコンとデバッグ・ターゲットを接続し、OKボタンを押してください。
	OK キャンセル ヘルプ(H)

(5) ホット・プラグイン接続の完了

デバッグ・ツールとの接続に成功すると、メイン・ウインドウのステータスバーが、次のように変化します。 なお、ステータスバーに表示される各項目についての詳細は、メイン・ウインドウを参照してください。

図 2.12	デバッグ・ツ	ールとのホット・	プラグイ:	ン接続に成功したス	、テータスバー
--------	--------	----------	-------	-----------	---------

			<mark>、</mark> 非接続	
	♥			
▶RI	JN 🔶 実行中	👓 (RH950 E1 (LPD)	🕜 計測中	Se 10
<u> </u>		」 のデバッグ・ツールの情	報が表示され	ます。
"RUN" が表示され,プロク	ブラム実行中であるこ	とを示します。		

2.6 ダウンロード/アップロード

この節では、デバッグ対象となるプログラム(ロード・モジュール・ファイルなど)を CS+ ヘダウンロードする方法と、デバッグ中のメモリ内容を CS+ からファイルヘアップロードする方法を説明します。

2.6.1 ダウンロードを実行する

デバッグ対象となるロード・モジュール・ファイルのダウンロードを実行します。 次に示す手順に従って、プロパティパネルの[ダウンロード・ファイル設定] タブにおけるダウンロードのための設 定を行ったのち、ダウンロードを実行してください。

デフォルトの設定では,ダウンロード後に自動的に CPU をリセットし,指定シンボルまで実行しま す。この動作が不要な場合は,[ダウンロード後に CPU をリセットする]プロパティ,および[CPU リセット後に指定シンボル位置まで実行する]プロパティにおいて[いいえ]を選択してください。

(1) [ダウンロード] カテゴリの設定

図 2.13	[ダウンロー	ド]	カテゴリ

ø	ダウンロード	
4	ダウンロードするファイル	[1]
	▲ [0]	DefaultBuild¥sample.abs
	ファイル	DefaultBuild¥sample.abs
	ファイルの種類	ロード・モジュール・ファイル
	オブジェクトをダウンロードする	(おい)
	シンボルをダウンロードする	はい
	入力補完機能用の情報を生成する	はい
	ダウンロード後にCPUをリセット する	(まい)
	ダウンロード前にフラッシュ ROMを消去する	いいえ
	イベント設定位置の自動変更方法	イベントを保留にする

(a) [ダウンロードするファイル]
 ダウンロードの対象となるファイル名、およびダウンロード条件を表示します(プロパティ値の"[]"内の数値は、現在ダウンロードの対象に指定されているファイル数を示します)。
 ダウンロードの対象となるファイルは、メイン・プロジェクト/サブプロジェクトでビルド対象に指定しているファイルが自動的に決定されます^{注1}。
 ただし、ダウンロードの対象となるファイル、およびダウンロード条件は、手動で変更することができます。この場合は、「2.6.2 応用的なダウンロード方法」を参照してください。^{注2}

注 1. 外部ビルド・ツール (CS+ が提供するビルド・ツール以外のコンパイラ/アセンブラなど) に より作成されたロード・モジュール・ファイルをダウンロードする場合, デバッグ専用プロ ジェクトを作成する必要があります。 デバッグ専用プロジェクトをデバッグの対象とする場合では, ユーザが, プロジェクト・ツ リー上のダウンロード・ファイル・ノードにダウンロードするファイルを追加することで, ダ ウンロードの対象となるファイルがこのプロパティに反映されます。 なお, "外部ビルド・ツールの使用", および"デバッグ専用プロジェクト"についての詳細は, 「CS+ 統合開発環境 ユーザーズマニュアル プロジェクト操作編」を参照してください。

- 注 2. エミュレータは外部フラッシュへのダウンロードには対応していません。
- (b) [ダウンロード後に CPU をリセットする]
 ダウンロード完了後に CPU をリセットするか否かを指定します。
 CPU をリセットする場合は [はい] を選択してください (デフォルト)。
- (c) [ダウンロード前にフラッシュ ROM を消去する]【Full-spec emulator】【E1】【E20】
 ダウンロード実行前にフラッシュ ROM を消去するか否かを指定します。
 フラッシュ ROM を消去する場合は [はい] を選択してください (デフォルト: [いいえ])。
 なお、[はい]を選択した場合、ダウンロード・データが存在する領域のみ消去の対象となります。
- (d) [イベント設定位置の自動変更方法] デバッグ作業を進めることにより、変更を加えたプログラムを再ダウンロードした場合、現在設定されている イベントの設定位置(アドレス)が命令の途中になる場合があります。この場合の対象イベントの扱いをこの プロパティで指定します。 次のドロップダウン・リストによりどちらかを選択してください。

命令の先頭に移動する 命令の先頭アドレスに対象イベントを再設定します。



注意

イベントを保留にする対象イベントを保留状態にします(デフォルト)。

ただし、このプロパティでの指定は、デバッグ情報のないイベント設定位置に対してのみ適用されます。デ バッグ情報があるイベント設定位置の場合は、常にソース・テキスト行の先頭に移動します。

- (e) [Configuration Setting Area へのダウンロードを許可する]【E2】【IE850A】 Configuration Setting Area へのダウンロードを許可するかどうかを選択します。 Configuration Setting Area へのダウンロードを許可する場合は [はい] を選択してください (デフォルト: [いいえ])。 Configuration Setting Area ヘダウンロードした場合,ダウンロード後にデバッグ・ツールの再接続を実施して ください。 なお、このプロパティは、ダウンロード後、自動的に [いいえ] に設定されます。 また、このプロパティは、プロジェクト・ファイルに保存されません。
- (f) [Block Protection Area へのダウンロードを許可する]【E2】【IE850A】 Block Protection Area へのダウンロードを許可するかどうかを選択します。 Block Protection Area へのダウンロードを許可する場合は[はい]を選択してください(デフォルト:[いいえ])。 Block Protection Area ヘダウンロードした場合,ダウンロード後にデバッグ・ツールの再接続を実施してください。 なお、このプロパティは、ダウンロード後、自動的に[いいえ]に設定されます。 また、このプロパティは、プロジェクト・ファイルに保存されません。
- (g) [Security Setting Area へのダウンロードを許可する]【E2】【IE850A】 Security Setting Area へのダウンロードを許可するかどうかを選択します。 Security Setting Area へのダウンロードを許可する場合は[はい]を選択してください(デフォルト:[いいえ])。 Security Setting Area ヘダウンロードした場合、ダウンロード後にデバッグ・ツールの再接続を実施してください。 なお、このプロパティは、ダウンロード後、自動的に[いいえ]に設定されます。 また、このプロパティは、プロジェクト・ファイルに保存されません。
- (h) [Switch Area へのダウンロードを許可する]【E2】【IE850A】
 Switch Area へのダウンロードを許可するかどうかを選択します。
 Switch Area へのダウンロードを許可する場合は [はい]を選択してください (デフォルト: [いいえ])。
 Switch Area ヘダウンロードした場合,ダウンロード後にデバッグ・ツールの再接続を実施してください。
 なお、このプロパティは、ダウンロード後、自動的に [いいえ] に設定されます。
 また、このプロパティは、プロジェクト・ファイルに保存されません。
- (2) [デバッグ情報] カテゴリの設定

図 2.14 [デバッグ情報] カテゴリ

4	デバッグ情報	
	CPUリセット後に指定シンボル位置まで実行する	はい
	指定シンボル	_main
	メモリ使用量の上限サイズ[M/Ÿイト]	500

 (a) [CPU リセット後に指定シンボル位置まで実行する]
 CPU リセット後、またはダウンロード完了後(「ダウンロード後に CPU をリセットする」プロパティで [はい]を選択している場合のみ)に、プログラムを指定シンボル位置まで実行するか否かを指定します。 プログラムを指定シンボル位置まで実行する場合は[はい]を選択してください(デフォルト)。

- 備考 [ダウンロード後に CPU をリセットする] プロパティで [はい] を選択している場合では、こ のプロパティで [はい] を選択すると、ダウンロード完了後、[指定シンボル] プロパティで指 定した位置のソース・テキストを表示した状態でエディタ パネルが自動的にオープンします。 また、[いいえ] を選択した場合では、リセット番地を表示した状態で同パネルがオープンしま す (リセット番地にソース・テキストが割り付けられていない場合は、逆アセンブル パネルで 該当箇所を表示します)。
- (b) [指定シンボル] このプロパティは、[CPU リセット後に指定シンボル位置まで実行する] プロパティにおいて [はい] を選択 した場合のみ表示されます。
 CPU リセット後にプログラムを実行して停止する位置を指定します。
 直接入力により、0~"アドレス空間の終了アドレス"の範囲のアドレス式で指定してください(デフォル ト: [_main])。

ただし、指定したアドレス式がアドレスに変換できない場合、プログラムは実行されません。

- 備考通常,次を指定します。 アセンブリ・ソースの場合:メイン関数に相当する先頭ラベル Cソースの場合:メイン関数名の先頭に付与したシンボル
- (c) [メモリ使用量の上限サイズ [M バイト]]
 デバッグ情報を読み込む際に使用するメモリ・サイズの上限値を指定します。
 使用したメモリ・サイズがここで指定した上限値を越えた場合、上限値の 1/2 以下のメモリ・サイズになるまで読み込んだデバッグ情報を破棄することでメモリを開放します(メモリ不足が発生する場合、上限値を小さくすることで改善される可能性があります)。
 直接入力により、100~1000(単位:Mバイト)の範囲の 10 進数値で指定してください(デフォルト:
 [500])。
 - **注意**上限値を小さくした場合、デバッグ情報の破棄と再読み込みが頻繁に行われるため、デバッグ・ツールの応答性が低下する場合があります。
- (3) ダウンロードの実行 デバッグ・ツールバーの ぶボタンをクリックします。 なお、デバッグ・ツールと切断時にこの操作が行われた場合は、自動的にデバッグ・ツールと接続したのち、ダウンロードを実行します。
 - 備考 デバッグ作業を進めることにより、変更を加えたプログラムを再ダウンロードする場合は、メイ ン・ウインドウ上の[デバッグ]メニュー→[ビルド&デバッグ・ツールへダウンロード]を選 択することにより、ビルド→ダウンロードを容易に行うことができます。
- (4) ダウンロードの中断
 ダウンロードの実行を中断する場合は、ダウンロードの進捗状況を表示する処理中表示 ダイアログの [キャンセル]ボタンをクリック、または [Esc] キーを押下します。

ロード・モジュール・ファイルのダウンロードが成功すると、エディタパネルが自動的にオープンし、ダウンロード したファイルのソース・テキストが表示されます。

備考 ダウンロードの実行前/実行後に、I/O レジスタ /CPU レジスタ値を指定した値に自動的に書き換える 処理を設定することができます(「2.20 フック処理を設定する」参照)。

2.6.2 応用的なダウンロード方法

ダウンロードの対象となるファイル,およびダウンロード条件は変更することができます。 CS+では,次のファイルをダウンロードすることができます。

衣 Z.4 ダリノロート可能なノアイル	表 2.4	ダウンロード可能なファイル
---------------------	-------	---------------

ダウンロード可能なファイル	拡張子	ファイル形式
ロード・モジュール・ファイル	.abs, または制限なし ^{注 1}	ロード・モジュール・フォーマット
インテル拡張ヘキサ・ファイル	.hex, .run ^{注2}	インテル拡張ヘキサ・フォーマット
モトローラ・Sタイプ・ファイル	.mot, .run ^{注 2}	モトローラ・Sタイプ・フォーマット
		- S0, S1, S9-16 ビット
		- S0, S2, S8-24 ビット
		- S0, S3, S7-32 ビット
バイナリ・ファイル	.bin	バイナリ・フォーマット

注 1. ビルドツールが GHS CCRH850 以外の場合は ".abs" のみ指定可能です。GHS CCRH850 の場合は拡張 子に制限はありません。

注 2. ".run" はビルドツールが GHS CCRH850 の場合のみ指定可能です。

注意 GHS コンパイラ (Green Hills Software, LLC 製) 使用上の注意点

- 対応コンパイラ・バージョン、対応オプション、および非対応オプション

対応コンパイラ		対応オコ	非対応オプション		
・ハーション 	デバッグ・ オプション	-cpu オプション ^{注 1}	最適化オプ ション	その他	リンカ最適化 オプション ^{注 3}
Ver.2020.1.5 Ver.2019.5.5 Ver.2019.1.5 Ver.2018.5.5 Ver.2018.1.5 Ver.2017.5.5 Ver.2017.1.5	-G -dual_debug	-cpu=rh850 -cpu=rh850g3k ^{注 2} -cpu=rh850g3m -cpu=rh850g3mh -cpu=rh850g3kh -cpu=rh850g4mh -cpu=v850e3	-Odebug -Ogeneral または -O -Ospeed -Onone -Osize ^{注 4}	-prepare_dispose -callt -rh850_abi=ghs2014	-shorten_loads -shorten_moves -delete -codefactor
Ver.2016.5.5	-G -dual_debug	-cpu=rh850 -cpu=rh850g3k ^{注 2} -cpu=rh850g3m -cpu=rh850g3mh -cpu=rh850g3kh -cpu=v850e3	-Odebug -Ogeneral または-O -Ospeed -Onone -Osize ^{注 4}	-prepare_dispose -callt -rh850_abi=ghs2014	-shorten_loads -shorten_moves -delete -codefactor
Ver.2015.1.7	-G -dual_debug	-cpu=rh850 -cpu=rh850g3k ^{注 2} -cpu=rh850g3m -cpu=rh850g3mh -cpu=rh850g3kh -cpu=v850e3	-Odebug -Ogeneral または-O -Ospeed -Onone -Osize ^{注 4}	-prepare_dispose -callt	-shorten_loads -shorten_moves -delete -codefactor
Ver.2015.1.5	-G -dual_debug	-cpu=rh850 -cpu=rh850g3k ^{注 2} -cpu=rh850g3m -cpu=v850e3	-Odebug -Ogeneral または-O -Ospeed -Onone -Osize ^{注 4}	-prepare_dispose -callt	-shorten_loads -shorten_moves -delete -codefactor
Ver.2014.1.7	-G -dual_debug	-cpu=rh850 -cpu=rh850g3k ^{注 2} -cpu=rh850g3m -cpu=v850e3	-Odebug -Ogeneral または-O -Osize -Ospeed -Onone -Osize ^{注4}	-prepare_dispose -callt	-shorten_loads -shorten_moves -delete -codefactor
Ver.2013.5.5	-G -dual_debug	-cpu=rh850 -cpu=rh850g3k ^{注 2} -cpu=rh850g3m -cpu=v850e3	-Odebug -Ogeneral または-O -Ospeed -Onone -Osize ^{注 4}	-prepare_dispose -callt	-shorten_loads -shorten_moves -delete -codefactor
Ver.2013.1.5	-G -dual_debug	-cpu=rh850 -cpu=rh850g3k ^{注 2} -cpu=rh850g3m -cpu=v850e3	-Odebug -Ogeneral または-O -Ospeed -Onone -Osize ^{注 4}	-prepare_dispose -callt	-shorten_loads -shorten_moves -delete -codefactor
Ver.2012.5.5	-G -dual_debug	-cpu=rh850 -cpu=v850e3	-Odebug -Ogeneral または-O -Ospeed -Onone -Osize ^{注4}	-prepare_dispose -callt	-shorten_loads -shorten_moves -delete -codefactor



- 注 1. 詳細については, GHS 製品のリリースノートを参照してください。
- 注 2. -cpu=rh850 と -cpu=rh850g3k は同義です。
- 注 3. リンカによって実コードが変更され、デバッグ情報にその変更が反映されません。
- 注 4. ステップ実行したのち停止時に逆アセンブルパネルが開く、またはステップ実行が終わらず実行 中のままとなる場合があります。

- デバッグ上の注意点

- GHS コンパイラのロード・モジュール・ファイルを使用するには、以下の3つの方法があります。
- デバッグ専用プロジェクトを作成し、ビルド済みのロード・モジュール・ファイルを追加する。
- プロジェクトの種類に [空のアプリケーション (GHS CCRH850)] を指定してプロジェクトを作成し, ビル ドする。
- プロジェクトの種類に [既存の GHS プロジェクト・ファイル使用 (GHS CCRH850)] を指定してプロジェ クトを作成し,ビルド済みのロード・モジュール・ファイルを追加する。

プロジェクトの種類については、「CS+ 統合開発環境 ユーザーズマニュアル GHS CCRH850 ビルド・ツー ル操作編」を参照してください。

- ロード・モジュール・ファイルを追加する場合は、ダウンロード・ファイル ダイアログの [コンパイラベン ダ] プロパティにおいて [GreenHillsSoftware] を選択してください。

- 次のプログラムのデバッグはできません。
 - C++ 言語
 - C99 言語固有の型/修飾子を使用したプログラム
 - GNUC拡張仕様を使用したプログラム
- ステップ,および実行関連機能について 次の関数内からのリターン・アウト実行は失敗することがあります。この場合は、コール・スタックパネル の呼び出し履歴も正しく表示されません。
 - callt で呼び出された関数
 - 割り込み関数
- 式を使用した変数の参照機能について
 - long long 型,または double 型の変数がレジスタに割り付いて場合,ウォッチパネルの[アドレス]エリアには下位 4 バイト側のレジスタ名のみ表示されます。また、この時、CS+は、上位 4 バイトの値を表示したレジスタの次のレジスタから値を取得します。
 - 例) [アドレス] エリアに "R4" が表示されている場合, CS+ は, 上位 4 バイトの値を R5 レジスタから取得 します。
 - 構造体型の変数がレジスタに割り付いた場合, ウォッチ パネルでは構造体メンバの値を正しく表示できません。値は[アドレス]エリアに表示したレジスタを CPU レジスタ パネルで参照してください。
 - スコープ指定付きの式を使用しても関数内に定義したスタティック変数は参照できません(PC カウンタ値 が変数を定義した関数内にある場合のみ参照可能です)。

func(){
 static sta = 100;
}

上記例の場合、

func() 関数をデバッグ中の場合, "sta" および "func()#sta" の両方で参照できます。 func() 関数以外をデバッグ中の場合, "sta", または "func()#sta" のどちらでも参照できません。

- 関数の先頭位置ではスタック・フレームを形成していないため、スタック渡しの引数のアドレスが正しくありません。引数の値は、関数内へステップしてから参照してください。
- その他の機能について
 - シンボル名の入力補完機能を無効化することはできません(ダウンロード・ファイル ダイアログの [入力 補完機能用の情報を生成する] 項目の指定は無視されます)。

ダウンロード・ファイルの変更,およびその際のダウンロード条件の設定は,次のダウンロード・ファイル ダイアロ グにより行います。

ダウンロード・ファイル ダイアログは、プロパティ パネルの [ダウンロード・ファイル設定] タブ上の [ダウンロード] カテゴリ内 [ダウンロードするファイル] プロパティを選択することで欄内右端に表示される […] ボタンをクリックするとオープンします。

図 2.15	ダウンロード・	ファイル ダイアログのオープン
--------	---------	-----------------

4	ダウンロード		
Þ	ダウンロードするファイル	[1]	
	ダウンロード後にCPUをリセットする	(tr)	
	ダウンロード前にフラッシュ ROMを消去する	いいえ	
	イベント設定位置の自動変更方法	イベントを保留にする	

図 2.16 応用的なダウンロード方法(ダウンロード・ファイル ダイアログ)

9952日日1777年1月1日1週1日月 RH850.abs	1/10	2	ダウンロード・ファイル情報	
	T (U)		77114	DefaultBuild¥RH850.abs
	$\downarrow (D)$		ファイルの種類	ロード・モジュール・ファイル 自動を取り
			オブジェクトを炎ウンロードする	目前の11050 (また)
			シンボルをダウンロードする	(\$(.)
			PIC/PIROD/PIDオフセットを指定する	αu
			PICオフセット	HIX ()
			PIRODオフセット	
			アルオフセット	
			ハノ時期に構成用の項単位生成する	185.1
				k
	\wedge	77	イル [ダウンロード・ファイ	゚ルのプロパティ] エリア
		TQE	いロードするファイルを増進します。	

ここでは、上記ダウンロード・ファイル ダイアログにおける、次の場合の設定方法を説明します。

2.6.2.1 ロード・モジュール・ファイルのダウンロード条件を変更する

2.6.2.2 ダウンロード・ファイル (*.hex/*.mot/*.bin) を追加する

2.6.2.3 複数のロード・モジュール・ファイルをダウンロードする

2.6.2.4 ロード・モジュール・フォーマット以外のファイルでソース・レベル・デバッグを行う

2.6.2.1 ロード・モジュール・ファイルのダウンロード条件を変更する

ロード・モジュール・ファイルのダウンロード条件(オブジェクト情報/シンボル情報の読み込みなど)を変更する 場合は、ダウンロード・ファイル ダイアログにおいて、次の手順の操作を行ってください。

- ロード・モジュール・ファイルの選択
 [ダウンロード・ファイル一覧]エリアにおいて、ダウンロードするロード・モジュール・ファイルを選択します。
- (2) ダウンロード条件の変更
 [ダウンロード・ファイルのプロパティ]エリアでは、選択しているロード・モジュール・ファイルのダウン
 ロード条件が表示されます。
 表示される各項目において、設定の変更を行います。

RENESAS

オブジェクトをダ	指定したファ	イルからオフ	^ブ ジェクト情報をダウンロードするか否かを選択します。		
ウンロートする	デフォルト	はい			
	変更方法	ドロップダ			
	指定可能值	はい	オブジェクト情報をダウンロードします。		
		いいえ	オブジェクト情報をダウンロードしません。		
シンボルをダウン	指定したファ	イルからシン	ィボル情報をダウンロードするか否かを選択します ^{注 1} 。		
ロートする	デフォルト	はい			
	変更方法	ドロップダ	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能值	はい	シンボル情報をダウンロードします。		
		いいえ	シンボル情報をダウンロードしません。		
PIC/PIROD/PID オ フセットを指定す る	ダウンロードするロード・モジュールの PIC (Position Independent Code) 領域, PIROD (Position Independent Read Only Data) 領域, および PID (Position Indepen- dent Data) 領域の位置をロード・モジュール作成時から変更するか否かを指定します。 この項目を"はい"に切り替えると、サブ項目に"PIC オフセット", "PIROD オフセッ ト", "PID オフセット" 項目を表示します。		モジュールの PIC(Position Independent Code)領域, dent Read Only Data)領域,および PID(Position Indepen- ロード・モジュール作成時から変更するか否かを指定します。 替えると,サブ項目に "PIC オフセット", "PIROD オフセッ 目を表示します。		
	デフォルト	いいえ			
	変更方法	ドロップダ	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能值	はい	PIC/PIROD/PID オフセットを指定します ^{注 2} 。		
		いいえ	PIC/PIROD/PID オフセットを指定しません。		
PIC オフセット	ロード・モジュール作成時のプログラム・セクションの開始アドレスからのオフセット 値を入力します。 例えば、プログラム・セクションの開始アドレスが 1000 番地からのロード・モジュー ルをダウンロードする時に、本項目に 1000 を設定すると、該当セクションは 2000 番地 にダウンロードされます。				
	デフォルト	0	0		
	変更方法	キーボード	からの直接入力		
	指定可能值	0x0~0xFFFFFFFの16進数			
PIROD オフセッ ト	ロード・モジ ト値を入力し 例えば, ROM ルをダウンロ にダウンロー	モジュール作成時の ROM データ・セクションの開始アドレスからのオフ カします。 ROM データ・セクションの開始アドレスが 1000 番地からのロード・モジ ンロードする時に、本項目に 1000 を設定すると、該当セクションは 2000 ロードされます。			
	デフォルト	0			
	変更方法	キーボードからの直接入力			
	指定可能值	0x0 ~ 0xFFFFFFF の 16 進数			
PID オフセット	ロード・モジュール作成時の RAM データ・セクションの開始アドレスからのオト値を入力します。 例えば, RAM データ・セクションの開始アドレスが 1000 番地からのロード・ ルをダウンロードする時に,本項目に 1000 を設定すると,該当セクションは 2 にダウンロードされます。				
	デフォルト	0			
	変更方法	キーボード			
	指定可能值	0x0 ~ 0xFF	ー FFFFFFの16進数		



入力補完機能用の 情報を生成する	ダウンロード ます ^{注 3} 。	ダウンロード時に, シンボル名の入力補完機能のための情報を生成するか否かを選択し ま ^{す注 3} 。 デフォルト はい 変更方法 ドロップダウン・リストによる選択		
	デフォルト			
	変更方法			
	指定可能值	はい	シンボル名の入力補完機能用の情報を生成します(入力補完 機能を使用します)。	
		いいえ	シンボル名の入力補完機能用の情報を生成しません(入力補 完機能を使用しません)。	

- 注 1. シンボル情報をダウンロードしない場合、ソース・レベル・デバッグを行うことはできません。
- 注 2. PIC/PID 機能(「2.8 PIC/PID 機能の使用」参照)を使って作成していないロード・モジュールに 対して"はい"を選択した時のデバッグ動作は保証できません。
- 注 3. [はい]を選択した場合、ダウンロード時間、およびホスト・マシンのメモリ消費量が増加しま す。シンボル名の入力補完機能を使用しない場合は、[いいえ]を選択することを推奨します。
- (3) [OK] ボタンのクリック このダイアログでの設定を有効とし、ダウンロード条件が変更されます。

2.6.2.2 ダウンロード・ファイル(*.hex/*.mot/*.bin)を追加する

ロード・モジュール・フォーマット以外のファイル(インテル拡張へキサ・ファイル(*.hex)/モトローラ・Sタイ プ・ファイル(*.mot)/バイナリ・ファイル(*.bin))をダウンロード対象に追加する場合は、ダウンロード・ファイ ルダイアログにおいて、次の手順の操作を行ってください。

- (1) [追加] ボタンのクリック
 [追加] ボタンをクリックすると、[ダウンロード・ファイルー覧] エリアの最終行に空欄の項目("-")が表示されます。
- (2) 追加するダウンロード・ファイルのプロパティ設定
 [ダウンロード・ファイルのプロパティ]エリアにおいて、追加するダウンロード・ファイルの選択とダウンロード条件を設定します。
 表示される各項目において、次の設定を行ってください。
 設定を完了すると、[ダウンロード・ファイル一覧]エリア内の空欄の項目に、ここで指定したファイル名が反映されます。

ファイル	追加するダウ ラ・S タイプ 定文字数:25	ンロード・ファイル(インテル拡張ヘキサ・ファイル(*.hex)/モトロー ・ファイル(*.mot)/バイナリ・ファイル(*.bin))を指定します(最大指 i9 文字)。			
	デフォルト	空欄			
	変更方法	キーボードからの直接入力,またはこのプロパティを選択すると右端に表 示される[…]ボタンのクリックによりオープンするダウンロードする ファイルを選択 ダイアログによる指定			
	指定可能值	「表 2.4 ダウンロード可能なファイル」参照			



ファイルの種類	 追加するダウ ここでは, [ロ	 ンロード・ファイルのファイル形 コード・モジュール・ファイル]以タ	式を選択します。 トを選択します。			
	デフォルト	ロード・モジュール・ファイル				
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			
	指定可能値	ロード・モジュール・ファイル	ロード・モジュール・フォーマットを指 定します。			
		ヘキサ・ファイル	インテル拡張ヘキサ・フォーマットを指 定します。			
		Sレコード・ファイル	モトローラ・S タイプ・フォーマットを 指定します。			
		バイナリ・データ・ファイル	バイナリ・フォーマットを指定します。			
オフセット	指定したファ なお, この項 ファイル]を	イルのダウンロードを開始するアドレスからのオフセット値を指定します。 目は, [ファイルの種類]に[ヘキサ・ファイル],または[S レコード・ 選択している場合のみ表示されます。				
	デフォルト	0				
	変更方法	キーボードからの直接入力				
	指定可能值	0x0~0xFFFFFFFの16進数				
開始アドレス	指定したファ なお, この項 る場合のみ表					
	デフォルト	0				
	変更方法	キーボードからの直接入力				
	指定可能值	0x0 ~ 0xFFFFFFFの 16 進数				

備考 オブジェクト情報,およびシンボル情報をダウンロードするか否かの指定は,ダウンロードする ファイルの種類がロード・モジュール・ファイルの場合のみ行うことができます。

(4) [OK] ボタンのクリック このダイアログでの設定を有効とし、指定したファイルがダウンロード・ファイルとして追加されます(プロパ ティパネルの[ダウンロード・ファイル設定]タブ上の[ダウンロード]カテゴリ内に追加したファイル名と ダウンロード条件が表示されます)。

2.6.2.3 複数のロード・モジュール・ファイルをダウンロードする

複数のロード・モジュール・ファイルをダウンロードする場合は、ダウンロード・ファイル ダイアログにおいて、次の手順の操作を行ってください。

- **注意** 複数のロード・モジュール・ファイルから構成されるプログラムをデバッグする際は、配置アドレスが 重ならないよう注意が必要です。
- (1) [追加] ボタンのクリック
 [追加] ボタンをクリックすると、[ダウンロード・ファイルー覧] エリアの最終行に空欄の項目("-")が表示されます。
- (2) 追加するダウンロード・ファイルのプロパティ設定
 [ダウンロード・ファイルのプロパティ]エリアにおいて、追加するロード・モジュール・ファイルの選択とダウンロード条件を設定します。
 表示される各項目において、次の設定を行ってください。
 設定を完了すると、[ダウンロード・ファイル一覧]エリア内の空欄の項目に、ここで指定したファイル名が反映されます。

 ⁽³⁾ ダウンロードの際の実行順序の確認
 [ダウンロード・ファイルー覧]エリアでの表示順序が、ダウンロードの際の実行順序となります。
 順序を変更する場合は [↓] / [↑]ボタンで変更してください。

ファイル	追加するロー	追加するロード・モジュール・ファイルを指定します(最大指定文字数:259 文字)。				
	デフォルト	空欄				
	変更方法	キーボード; 表示される ファイルを;	キーボードからの直接入力,またはこのプロパティを選択すると右端に 表示される […] ボタンのクリックによりオープンするダウンロードする ファイルを選択 ダイアログによる指定			
	指定可能值	「表 2.4 ダウ	「表 2.4 ダウンロード可能なファイル」参照			
ファイルの種類	追加するダウ ここでは, [เ	ンロード・フ コード・モジ	ァイルのファイル形式を指定します。 ュール・ファイル]を選択します(デフォルト)。			
オブジェクトをダ	指定したファ	イルからオブ	ジェクト情報をダウンロードするか否かを選択します。			
ワンロートする	デフォルト	はい				
	変更方法	ドロップダ	ウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	オブジェクト情報をダウンロードします。			
		いいえ	オブジェクト情報をダウンロードしません。			
シンボルをダウン	指定したファイルからシンボル情報をダウンロードするか否かを選択します ^{注1} 。					
U- F9 6	デフォルト	はい				
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択				
	指定可能值	はい	シンボル情報をダウンロードします。			
		いいえ	シンボル情報をダウンロードしません。			
入力補完機能用の 情報を生成する	ダウンロード時に、シンボル名の入力補完機能のための情報を生成するか否かを選択します ^{注2} 。					
	デフォルト	はい				
	変更方法	ドロップダ	ウン・リストによる選択			
	指定可能値	はい	シンボル名の入力補完機能用の情報を生成します(入力補 完機能を使用します)。			
		いいえ	シンボル名の入力補完機能用の情報を生成しません(入力 補完機能を使用しません)。			

注 1. シンボル情報をダウンロードしない場合、ソース・レベル・デバッグを行うことはできません。

注 2. [はい]を選択した場合、ダウンロード時間、およびホスト・マシンのメモリ消費量が増加します。シンボル名の入力補完機能を使用しない場合は、[いいえ]を選択することを推奨します。

備考 シンボル情報が不要なロード・モジュール・ファイルの場合では、[シンボルをダウンロードする]項目を[いいえ]に設定することにより、メモリの使用量を軽減することができます(ただし、このファイルをソース・レベルでデバッグすることはできません)。

(3) ダウンロードの際の実行順序の確認
 [ダウンロード・ファイルー覧]エリアでの表示順序が、ダウンロードの際の実行順序となります。
 順序を変更する場合は [↓] / [↑]ボタンで変更してください。

(4) [OK] ボタンのクリック このダイアログでの設定を有効とし、指定したロード・モジュール・ファイルがダウンロード・ファイルとして 追加されます(プロパティパネルの[ダウンロード・ファイル設定]タブ上の[ダウンロード]カテゴリ内に 追加したファイル名が表示されます)。 2.6.2.4 ロード・モジュール・フォーマット以外のファイルでソース・レベル・デバッグ を行う

インテル拡張へキサ・ファイル (*.hex), モトローラ・S タイプ・ファイル (*.mot), またはバイナリ・ファイル (*.bin)をダウンロード対象のファイルと指定している場合でも、これらのファイルの作成元となったロード・モジュー ル・ファイルのシンボル情報を併せてダウンロードすることにより、ソース・レベル・デバッグを行うことができます。 この場合は、ダウンロード・ファイル ダイアログにおいて、次の手順の操作を行ってください。

- (1) [追加] ボタンのクリック
 [追加] ボタンをクリックすると、[ダウンロード・ファイルー覧] エリアの最終行に空欄の項目("-")が表示されます。
- (2) ロード・モジュール・ファイルのプロパティ設定[ダウンロード・ファイルのプロパティ]エリアにおいて、各項目を次のとおりに指定します。

ファイル	ダウンロードするインテル拡張へキサ・ファイル (*.hex), モトローラ・Sタイプ・ ファイル (*.mot), またはバイナリ・ファイル (*.bin) を作成する基となったロード・ モジュール・ファイルを指定します。 キーボードからの直接入力, または [] ボタンのクリックによりオープンするダウン ロードするファイルを選択 ダイアログにより指定してください。				
ファイルの種類	[ロード・モ	ジュール・フ	ァイル]を選択します(デフォルト)。		
オブジェクトをダ ウンロードする	[いいえ] をi	[いいえ] を選択します。			
シンボルをダウン ロードする	[はい] を選択します(デフォルト)。				
入力補完機能用の 情報を生成する	ダウンロード時に、シンボル名の入力補完機能のための情報を生成するか否かを選択します ^注 。				
	デフォルト	はい			
	変更方法	ドロップダ	ウン・リストによる選択		
	指定可能値	はい	 シンボル名の入力補完機能用の情報を生成します(入力補完 機能を使用します)。		
		いいえ	シンボル名の入力補完機能用の情報を生成しません(入力補 完機能を使用しません)。		

注 [はい]を選択した場合,ダウンロード時間,およびホスト・マシンのメモリ消費量が増加しま す。シンボル名の入力補完機能を使用しない場合は,[いいえ]を選択することを推奨します。

(3) [OK] ボタンのクリック
 このダイアログでの設定を有効とし、指定したロード・モジュール・ファイルがダウンロード・ファイルとして
 追加されます(ロード・モジュール・ファイル内に含まれるシンボル情報のみがダウンロードの対象となります)。

2.6.3 アップロードを実行する

現在接続しているデバッグ・ツールのメモリ内容を、任意のファイルに保存(アップロード)することができます。 アップロードは、[デバッグ]メニュー→ [デバッグ・ツールからアップロード…]を選択することによりオープン するデータ保存 ダイアログで行います。

このダイアログにおいて、次の手順で操作を行ってください。


図 2.17 メモリ内容のアップロード(デー	·タ保存 ダイアログ)
------------------------	-------------

データ保存 - デバッグ・ツールからアップロード				
ファイル名(N):	(ファイル名を入力してください)	.0		
ファイルの種類(工):	イルの種類(I): インテル・ヘキサ・フォーマット (*hex) ・			
-保存範囲 アドレン	ス/シンボル(A):			
(保存範囲の開始	站位置を入力してく 🗩 💌 - (保存範囲の終了位置を入力してく 🗭	•		
		_		
	保存(S) キャンセル ヘルプ(Ð		

- (1) [ファイル名]の指定 保存するファイル名を指定します。 テキスト・ボックスに直接入力するか(最大指定文字数:259文字),またはドロップダウン・リストより入力 履歴項目を選択します(最大履歴数:10個)。 また、[...] ボタンをクリックすることでオープンするデータ保存ファイルを選択 ダイアログにより、ファイル を選択することもできます。
- (2) [ファイルの種類]の指定
 保存するファイルの形式を次のドロップダウン・リストにより選択します。
 選択できるファイルの形式は次のとおりです。

表 2.5 アップロード可能なファイル形式

リスト表示	ファイル形式
インテル・ヘキサ・フォーマット (*.hex)	インテル拡張ヘキサ・フォーマット (常に拡張リニア・アドレス・レコードを使用)
モトローラ S フォーマット (*.mot)	モトローラ・Sタイプ・フォーマット
バイナリ・データ (*.bin)	バイナリ・フォーマット

(3) [保存範囲 アドレス/シンボル]の指定

ファイルに保存する範囲を " 開始アドレス " と " 終了アドレス " で指定します。 それぞれのテキスト・ボックスに 16 進数の数値/アドレス式を直接入力するか,またはドロップダウン・リス トより入力履歴項目を選択します(最大履歴数:10 個)。

- 備考 このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより、現在のキャレット位置のシンボル名を補完することができます(「シンボル名の入力補完機能」参照)。
- (4) [保存] ボタンのクリック 指定したファイルに指定した形式で、メモリ内容をアップロード・データとして保存します。



2.7 プログラムの表示と変更

この節では、デバッグ情報を持ったロード・モジュール・ファイルをデバッグ・ツールにダウンロードした場合のプ ログラムの表示方法、およびその変更方法について説明します。

- ダウンロードしたプログラムの表示は、次の2つのパネルで行うことができます。
- エディタ パネル
- ソース・ファイルの表示/編集を行うほか、ソース・レベル・デバッグ/命令レベル・デバッグ(「プログラムをス テップ実行する」参照)、およびコード・カバレッジ測定結果の表示【シミュレータ】(「カバレッジの測定【シミュ レータ】」参照)を行います。
- 逆アセンブル パネル

ダウンロードしたプログラム(メモリ内容)の逆アセンブル結果の表示/編集(ライン・アセンブル)を行うほか、 命令レベル・デバッグ(「2.10.3 プログラムをステップ実行する」参照)、およびコード・カバレッジ測定結果の表 示【シミュレータ】(「2.17 カバレッジの測定【シミュレータ】」参照)を行います。 なお、このパネルでは、逆アセンブル結果の表示とともに、対応するソース・テキストも表示することができます

(デフォルト)。

dining .

備考 通常、ソース・レベル・デバッグを行うためには、デバッグ情報を持つロード・モジュール・ファイル をダウンロードする必要がありますが、インテル拡張へキサ・ファイル(*.hex)、モトローラ・Sタイ プ・ファイル(*.mot)、またはバイナリ・ファイル(*.bin)をダウンロード対象として、ソース・レベ ル・デバッグを行うことも可能です(「2.6.2.4 ロード・モジュール・フォーマット以外のファイルで ソース・レベル・デバッグを行う」参照)。

2.7.1 ソース・ファイルを表示する

ソース・ファイルの表示は、次のエディタ パネルで行います。

エディタパネルは、ロード・モジュール・ファイルが正常にダウンロードされると、指定された位置(「2.6.1 ダウン ロードを実行する」参照)のソース・テキストを表示した状態で自動的にオープンします。

手動でエディタ パネルをオープンする場合は、プロジェクト・ツリー パネルにおいてソース・ファイルをダブルク リックしてください。

なお,各エリアの見方,および機能についての詳細は,「CS+ 統合開発環境 ユーザーズマニュアル エディタ編」を参照してください。

図 2.18 ソース・ファイルの表示(エディタ パネル)

3) 行	🚺 🔿 つい 翻 アドレス	<u>、 カラ/</u> 回 合	· 29-10-	
11 12 13 14 15 16	01000220 01000226 01000232 01000244 01000244	\$ ₽ ⇒ E	<pre>void main(int args) { gc_pe1 = 0×12; gs_pe3 = 0×1234; gi = 0×12345678; ell = 0×12345678; </pre>	-
18 19 20 21	0100025a		//halt(); sub(gi);	
23 24 25 26	01000262	18	if(args == 0x1) { while(1) [_	
1 4			11	



2.7.2 逆アセンブル結果を表示する

ダウンロードしたプログラム(メモリ内容)の逆アセンブル結果(逆アセンブル・テキスト)の表示は、次の逆アセ ンブル パネルで行います。

[表示] メニュー→ [逆アセンブル] → [逆アセンブル 1~ 4] を選択してください。

|逆アセンブル パネルは,最大4個までオープンすることができ,各パネルはタイトルバーの " 逆アセンブル 1"," 逆 アセンブル 2", "逆アセンブル 3", "逆アセンブル 4"の名称で識別されます。

なお、各エリアの見方、および機能についての詳細は、逆アセンブルパネルの項を参照してください。

34: vo 35: [id main()		
> 00000394 💾	ain: a515	br	_main+0x24
36:	func(); bfff46ff	jarl	func, lp
97: 0000039a	sfunc(); 80ff2200	Jarl	sfunc, lp
38: 0000039e	nosource(); 80ff0e13	jarl	nosource. Ip
39: 000003a2	parent_num_2(): 801f2a00	iarl	parent nup 2. Ip
40:	parent_num_3(); 80ff3200	jarl	parent num 3. lp
41:	func2(): bfffc8ff	iarl	func?, lp
42: 000003ae	sub02_nain();	iarl	sub82 main. In
m			

```
逆アセンブル・エリア
```

イベント・エリア

ツールバーの [表示] → 🖬 ボタンをクリックすることによりオープンするスクロール範囲設定 ダイ 備考 アログにより、このパネルの垂直スクロール・バーのスクロール範囲を設定することができます。

ここでは、次の操作方法について説明します。

2.7.2.1 表示モードを変更する 2.7.2.2 表示形式を変更する 2.7.2.3 指定アドレスへ移動する 2.7.2.4 シンボル定義箇所へ移動する 2.7.2.5 逆アセンブル結果の表示内容を保存する

2.7.2.1 表示モードを変更する

ツールバーの 🛐 ボタン (トグル)をクリックすることにより, 逆アセンブル パネルの表示モードを切り替えること ができます。

- 混合表示モード

ソース・テキストと逆アセンブル・テキストを併せて表示する、デフォルトの表示モードです。



図 2.19 逆アセンブル結果の表示(逆アセンブル パネル)

-				
	12:	void main(int args)		
		_nain: V-Z·T+	7 h	
	▶ 01000220	800 7 7 7 1	epare	r20, lp, 0x0
	01000224	06a0	NOV	r6, r20
	14:	gc_pe1 = 0x12;		
	01000226	4016e0fe	movhi	OxfeeO, rO, r2
	0100022a	202e1200	novea.	0x12, r0, tp
	0100022e	422f0c80	st.b	tp, -0x7ff4[r2]
	15:	<pre>s_pe3 = 0x1234:</pre>		7
	01000232	4016e0fe 逆アセ:	ンブル・テキスト	0xfee0, r0, r2
	01000236	202e3412	movea.	0x1234, r0, tp
	0100023a	622f0e80	st.h	tp, -0x7ff2[r2]
	0100023e	220678563412	MOV	0×12345678. r2

図 2.20 混合表示モード(逆アセンブル パネル)

- 逆アセンブル表示モード

ソース・テキストを非表示にし、逆アセンブル・テキストのみを表示します。



	_main:		
D1000220	80072108	prepare	r20, lp, 0x0
01000224	06 a 0	ROV	r6, r20
01000226	4016e0fe	novhi	OxfeeO, rO, r2
0100022a	202e1200	novea	0x12, r0, tp
0100022e	422f0c80	st.b	tp, -0x7ff4[r2]
01000232	4016e0fe	novhi	OxfeeO, rO, r2
01000236	202e34 _{进一}	カンブル・テキスト	0x1234, r0, tp
0100023a	622f0e	ビンフル・ノイスト	tp, -0x7ff2[r2]
0100023e	2206785634	12 nov	0x12345678, r2

2.7.2.2 表示形式を変更する

ツールバーの次のボタンにより、逆アセンブル結果の表示形式を変更することができます。

表示		表示形式を変更する次のボタンを表示します。
	₩ <u>a</u>	ラベルのオフセット値を表示します。アドレスにラベルが定義されていない場合,一番近いラ ベルからのオフセット値を表示します。
		アドレス値を " シンボル + オフセット値 " で表示します(デフォルト)。 ただし,アドレス値にシンボルが定義されている場合は,シンボルのみを表示します。
	.	レジスタ名を機能名称で表示します(デフォルト)。
		レジスタ名を絶対名称で表示します。

2.7.2.3 指定アドレスへ移動する

逆アセンブル・テキスト上の指定アドレスへの移動は、コンテキスト・メニューの [移動 ...] を選択することにより オープンする指定位置へ移動 ダイアログで行います。

- このダイアログにおいて、次の手順で操作を行ってください。
- 図 2.22 逆アセンブル結果内のアドレスへ移動(指定位置へ移動 ダイアログ)

指定位置へ移動	—
アドレス/シンボル(点):	
ОК	**>\UN _\IT(B)

^{(1) [}アドレス / シンボル]の指定 キャレットを移動したいアドレスを指定します。

テキスト・ボックスにアドレス式を直接入力するか(最大指定文字数:1024 文字), またはドロップダウン・リ ストより入力履歴項目を選択します(最大履歴数:10 個)。

- 備考 このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより,現在のキャレット位 置のシンボル名を補完することができます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。
- (2) [OK] ボタンのクリック 指定したアドレスヘキャレットを移動します。

2.7.2.4 シンボル定義箇所へ移動する

シンボルが定義されているアドレスに、キャレット位置を移動することができます。

シンボルを参照している命令にキャレットを移動したのち、ツールバーの また、この操作に続き、ツールバーの すた、この操作に続き、ツールバーの また、この操作に続き、ツールバーの また、この など、キャレツト移動前のシンボルを参照している命

2.7.2.5 逆アセンブル結果の表示内容を保存する

逆アセンブル結果の内容をテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル(*.csv)に保存することができます。 ファイルに保存する際は、デバッグ・ツールから最新の情報を取得し、このパネル上での表示形式に従ったデータで 保存します。

[ファイル] メニュー→ [名前を付けて逆アセンブル・データを保存 …] を選択すると、次のデータ保存 ダイアログ がオープンします (この際,パネル上で範囲選択した状態でこの操作を行うと選択範囲のみの逆アセンブル・データを 保存することができます)。

このダイアログにおいて、次の手順で操作を行ってください。

図 2.23 逆アセンブル・データの保存(データ保存 ダイアログ)

データ保存 - 逆ア	センブル・データ	7			×
ファイル名(<u>N</u>):	C:¥Test¥sample¥RH850¥逆アセンブル1			.	
ファイルの種類(工):	テキスト・ファイル(*.txt)			•
保存範囲 アドレス	ノシンボル(<u>A)</u> :				
_sub03_sub01+0	×00000026	-	_Clock_init	+0x00000012	
		(保存(<u>S</u>)	キャンセル	~JIJ(H)

- (1) [ファイル名]の指定 保存するファイル名を指定します。 テキスト・ボックスに直接入力するか(最大指定文字数:259文字),またはドロップダウン・リストより入力 履歴項目を選択します(最大履歴数:10個)。 また,[...] ボタンをクリックすることでオープンするデータ保存ファイルを選択 ダイアログにより,ファイル を選択することもできます。
- (2) [ファイルの種類]の指定
 保存するファイルの形式を次のドロップダウン・リストにより選択します。
 選択できるファイルの形式は次のとおりです。

リスト表示	形式
テキスト・ファイル (*.txt)	テキスト形式(デフォルト)
CSV(カンマ区切り)(*.csv)	CSV 形式 ^注

各データを "," で区切り保存します。

注

なお、データ内に","が含まれている際の不正形式を避けるため、各データを""(ダブルクォー テーション)で括り出力します。

- (3) 【保存範囲 アドレス/シンボル】の指定 ファイルに保存する範囲を"開始アドレス"と"終了アドレス"で指定します。 それぞれのテキスト・ボックスに16進数の数値/アドレス式を直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目を選択します(最大履歴数:10個)。 なお、パネル上で範囲選択している場合は、デフォルトでその選択範囲がテキスト・ボックスに指定されます。 範囲選択していない場合は、現在のパネルの表示範囲が指定されます。
 - 備考 このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより、現在のキャレット位 置のシンボル名を補完することができます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。
- (4) [保存] ボタンのクリック 指定したファイルに、指定した形式で逆アセンブル・データを保存します。

図 2.24 逆アセンブル・データ保存の際の出力イメージ



備考 1. [ファイル]メニュー→ [逆アセンブル・データを保存]の選択によりパネルの内容を上書き保存 する場合,逆アセンブルパネル(逆アセンブル1~4)はそれぞれ個別に扱われます。 また,保存範囲についても,前回指定したアドレス範囲で保存されます。

2.7.3 他の処理と平行してビルドを実行する

CS+では、次のタイミングでビルドを自動で開始する機能を提供しています(ラピッド・ビルド機能)。

- デバッグ専用プロジェクト以外の場合

- プロジェクトに追加しているCソース・ファイル/アセンブリ・ソース・ファイル/ヘッダ・ファイル/シンボル情報ファイル/オブジェクト・モジュール・ファイル/ライブラリ・ファイルのいずれかを更新したとき
- プロジェクトにビルド対象ファイルを追加、または削除したとき
- オブジェクト・モジュール・ファイル、およびライブラリ・ファイルのリンク順を変更したとき
- ビルド・ツール、およびビルド対象ファイルのプロパティを変更したとき
- デバッグ専用プロジェクトの場合
 - デバッグ専用プロジェクトに追加しているCソース・ファイル/アセンブリ・ソース・ファイル/ヘッダ・ ファイルを編集して保存したとき
 - デバッグ専用プロジェクトにCソース・ファイル/アセンブリ・ソース・ファイル/ヘッダ・ファイルを追加、または削除したとき
 - デバッグ専用プロジェクトのプロパティを変更したとき

ラピッド・ビルド機能を有効にすることにより、上記の操作と平行してビルドを行うことができます。 ラピッド・ビルド機能の有効/無効の設定は、[ビルド]メニュー→ [ラピッド・ビルド]の選択により切り替えます (デフォルトで有効に設定されています)。

- **注意** 外部エディタを使用する場合、この機能を有効にするためには、オプションダイアログの[ビルド/ デバッグ]カテゴリの[登録されたファイルの変更を監視する]をチェックする必要があります。
- 備考 1. ソース・ファイル編集後, [Ctrl] + [S] キーの押下により, こまめに上書き保存することを推奨します。
- 備考 2. ラピッド・ビルドの有効/無効は、プロジェクト全体(メイン・プロジェクト、およびサブプロジェクト)に対して設定されます。

備考 2. [ファイル]メニュー→[印刷 ...]を選択することにより,現在このパネルで表示しているの画 像イメージを印刷することができます。

備考 3. ラピッド・ビルドの実行中に、ラピッド・ビルドを無効に切り替えた場合は、その場でラピッド・ビル ドの実行を中止します。

2.7.4 ライン・アセンブルを行う

逆アセンブル パネルで表示されている命令/命令コードは、編集(ライン・アセンブル)することができます。 ここでは、次の操作方法について説明します。

2.7.4.1 命令を編集する 2.7.4.2 命令コードを編集する

2.7.4.1 命令を編集する

命令を編集する場合は、次の手順で操作を行ってください。

- (1) 編集モードへの切り替え 対象命令をダブルクリックするか、または対象命令にキャレットを移動した状態でコンテキスト・メニューの [命令の編集]を選択すると、編集対象が編集モードに切り替わります。
- (2) 命令の編集 キーボードから直接命令の文字列を編集します。
- (3) メモリへの書き込み 編集終了後、[Enter] キーを押下することにより、変更された命令が自動的にライン・アセンブルされ、コード がメモリに書き込まれます。 ただし、この際に、変更結果が不正な命令となる場合は、編集された文字列が赤色で表示され、メモリへの書き 込みは行いません。

なお、表示されている逆アセンブル結果を別の命令で上書きすることによりメモリに空きが生じた場合、次の例のように自動的に nop 命令でバイト数を補います。

例 1. 3 行目の prepare 命令(8 バイト命令)を jarl 命令(4 バイト命令)で上書きした場合

編集前	0432	mov	0x4, r6
	1d38	mov	r29, r7
	8f071b0effff0000	prepare	r20, r21, r22, 0x1c, 0x0000ffff
	0132	mov	0x1, r6
編集後	0432 1d38 bfffe265 0000 0000 0132	mov mov jarl nop nop mov	0x4, r6 r29, r7 0x100, lp 0x1, r6

例 2.

2 行目の mov 命令(2 バイト命令)を jarl 命令(4 バイト命令)で上書きした場合

編集前	0432	mov	0x4, r6
	1d38	mov	r29, r7
	8f071b0effff0000	prepare	r20, r21, r22, 0x1c, 0x0000ffff
	0132	mov	0x1, r6
編集後	0432 bfffe265 0000 0000 0000 0132	mov jarl nop nop nop mov	0x4, r6 0x100, lp 0x1, r6

注意

prepare 命令 /dispose 命令の扱いについて

prepare 命令 /dispose 命令の命令形式は、次のとおりで、オペランドの "list12" には、12 ビットの値が 入り、各ビットごとに対応するレジスタが割り当てられます。

prepare 命令の命令形式	prepare	list12, imm5
	prepare	list12, imm5, sp/imm
dispose 命令の命令形式	dispose	imm5, list12
	dispose	imm5, list12, [reg1]

逆アセンブル パネルでは、prepare 命令 /dispose 命令の逆アセンブル結果を表示する場合、オペラン ドの "list12" は値ではなく、次の例のように対応するレジスタ名を表示します。

例 1.

命令コードが "0x91, 0x07, 0xe1, 0xff "(prepare の 4 バイト命令)の場合

表示	prepare r30, r31,	r20, r21, r22, r23, r24, r25, r26, r27,r28, r29, 0x20
正表記	prepare	0xfff, 0x20

例 2.

命令コー 合	ドが "0x90,	0x07, (0xbb,	0xaa	0xff,	0xff, 0)xff, 0)xff "	(prepa	are の 8	バイ	卜命令〕)の	場
± –			20 -					20	2021	020	07	£ £ £ £ £	f f	

表示	prepare	r20, r22, r24, r26, r28, r31, 0x20, 0x7fffffff
正表記	prepare	0x555, 0x20, 0x7ffffff

例 3.

命令コードが "0x51, 0x06, 0xe0, 0xff "(dispose の 4 バイト命令)の場合

表示	dispose r28, r29, r	0x20, r20, r30, r31	r21,	r22,	r23,	r24,	r25,	r26,	r27,	
正表記	dispose	0x20, 0xff	E							

例 4.

命令コードが "0x50, 0x06, 0xaa, 0xaa "(dispose の4バイト命令)の場合

表示	dispose	x20, r20, r22, r24, r26, r28,	r31, [r10]
正表記	dispose	x20, 0x555, [r10]	

ただし, prepare 命令 /dispose 命令をライン・アセンブルする場合は,オペランドの "list12" には,値 /レジスタ名の両方の指定が可能です。

例 1. (1) と(2)の指定は、ライン・アセンブルの結果、同じ値の "0x91, 0x07, 0xe1, 0xff" となります。

(1)	prepare r30, r31,	r20, r21, r22, r23, r24, r25, r26, r27,r28, r29, 0x20
(2)	prepare	0xfff, 0x20

例 2.

(1)と(2)の指定は,ライン・アセンブルの結果,同じ値の "0xbe, 0x07, 0xbb, 0xaa 0xff, 0xff, 0xff, 0x7f "となります。

(1)	prepare	r20, r22, r24, r26, r28, r31, 0x20, 0x7fffffff
(2)	prepare	0x555, 0x20, 0x7fffffff

例 3.

(1)と(2)の指定は,ライン・アセンブルの結果,同じ値の "0x51, 0x06, 0xe0, 0xff " と なります。

(1)	dispose r28, r29, :	0x20, r20 r30, r31	, r21,	r22,	r23,	r24,	r25,	r26,	r27,	
(2)	dispose	0x20, 0xf	ff							



例 4. (1) と (2) の指定は、ライン・アセンブルの結果、同じ値の "0x50, 0x06, 0xaa, 0xaa " と なります。

(*	1)	dispose	0x20, r20, r22, r24, r26, r28, [r10]
(2	2)	dispose	0x20, 0x555, [r10]

2.7.4.2 命令コードを編集する

命令コードを編集する場合は、次の手順で操作を行ってください。

- (1) 編集モードへの切り替え 対象命令コードをダブルクリックするか、または対象命令コードにキャレットを移動した状態で表示されるコン テキスト・メニューの[コードの編集]を選択すると、編集対象が編集モードに切り替わります。
- (2) 命令コードの編集 キーボードから直接命令コードの文字列を編集します。
- (3) メモリへの書き込み

編集終了後、[Enter] キーを押下することにより、命令コードがメモリに書き込まれます。 ただし、この際に、変更結果が不正な命令となる場合は、編集された文字列が赤色で表示され、メモリへの書き 込みは行いません。 命令コードがメモリに書き込まれた場合は、逆アセンブル結果も同時に更新されます。



2.8 PIC/PID 機能の使用

PIC/PID 機能は、一度リンクが完了して配置アドレスが確定した ROM 上のコードやデータを、リンクをやり直すことなく、任意のアドレスに配置して利用できるようにする機能です。

この節では、コードやデータを PIC や PID にしたプログラム(ロード・モジュール)を、別のアドレスに配置を変更 してデバッグする方法について説明します。

- PIC

pic オプションを有効にしてコンパイルすると、PIC 機能が有効になり、コード領域が PIC になります。PIC は分岐 先アドレスや関数アドレスの取得をすべて PC 相対で行うため、リンク後も任意のアドレスに配置することができ ます。

- PIROD

pirod オプションを有効にしてコンパイルすると、PIROD 機能が有効になり、定数データ領域が PIROD になりま す。PIROD は定数データアクセスやアドレスの取得をすべて PC 相対で行うため、リンク後も任意のアドレスに移 動することができます。

- PID

pid オプションを有効にしてコンパイルすると、PID 機能が有効になり、データ領域が PID になります。PID は データアクセスやアドレスの取得をすべて GP 相対または EP 相対で行うため、リンク後も任意のアドレスに移動 することができます。

- 備考 1. PIC/PID 機能については, 「CC-RH コンパイラ ユーザーズマニュアル」を参照してください。
- 備考 2. ビルド・ツールにおける PIC/PID 機能の設定については,「CS+ 統合開発環境 ユーザーズマニュアル CC-RH ビルド・ツール操作編」の「A. ウインドウ・リファレンス」の該当プロパティの説明を参照し てください。

コードやデータを PIC や PID にしたロード・モジュールのアドレスの配置を変更したのち,デバッグを始めるには,次の手順で行ってください。

- (1) ロード・モジュール・ファイルのダウンロード条件の指定
 ロード・モジュールに対し、コード、定数データ、データ各領域のロード・モジュール作成時のアドレスからの
 オフセット値([PIC オフセット], [PIROD オフセット], [PID オフセット])を指定します。
- (2) ロード・モジュール・ファイルへの設定値の指定 ロード・モジュールがリセット・ベクタやスタートアップ・ルーチンで実行時のアドレスやオフセット値をメモ リから読み出す場合,読み出す値を対象のメモリに設定します。
- (3) ダウンロードの実行 ロード・モジュール・ファイルのダウンロードを実行します(「2.6.1 ダウンロードを実行する」参照)。 新しいアドレスに配置されたコードやデータをデバッグできるようになります。
- 2.8.1 PIC/PID 機能を使用したロード・モジュールのアドレスの配置を変更する

ロード・モジュールの配置アドレスの変更は、プロパティ パネルの [ダウンロード・ファイル設定] タブ上の [ダウ ンロード] カテゴリ内 [ダウンロードするファイル] プロパティで行います。

図 2.25 [ダウンロード] カテゴリ

V	ダウンロード	
(>	ダウンロードするファイル [3]	
	ダウンロード後にCPUをリセットす はい	

- [ダウンロードするファイル]

[...] ボタンをクリックすることにより、ダウンロード・ファイル ダイアログをオープンします。

ダウンロード・ファイル ダイアログの [ダウンロード・ファイル一覧] エリアの [ダウンロード・ファイルのプロパ ティ] エリアでロード・モジュールの情報を設定します。

- [ファイル] PIC/PID 機能を使用したロード・モジュール・ファイルを指定します。
- [PIC/PIROD/PID オフセットを指定する]

[はい]を選択します。これにより、[PIC オフセット], [PIROD オフセット] および [PID オフセット] が表示されます。

- [PIC オフセット] コード・セクションのロード・モジュール作成時のアドレスからのオフセット値を指定します。
- [PIROD オフセット] 定数セクションのロード・モジュール作成時のアドレスからのオフセット値を指定します。 - [PID オフセット]
- データ・セクションのロード・モジュール作成時のアドレスからのオフセット値を指定します。

ダウンロード・ファイル			×
ダウンロード・ファイル一覧(E):		ダウンロード・ファイルのプロパティ(ピ):
PICPID.abs	100	~ ダウンロード・ファイル情報	
(PICPID_App1.abs	1.127	(ファイル	App 1¥DefaultBuild¥PICPID_App 1.abs
PICPID_App2.abs	$\downarrow (D)$	ファイルの確実	ロード・モジュール・ファイル
		オフジェクトをタワンロードする	(#()
		クロン/PIBOD/PIDオフセットを指	SITIN
		PICZZŻZ	4000
		PIRODオフセット	HEX 4000
		RIDオフセット	HEX 4000
		入力補完機能用の情報を生め	5 (\$C)
18tn(A) 首都会(R)		ファイル ダウンロードするファイルを指定します	t.
			OK キャンセル ヘルプ(出)

[PIC オフセット], [PIROD オフセット] および [PID オフセット] の値を変更したのち, ロード・モジュールのダ ウンロードを実行すると, 以下の図のように, コード・セクションのアドレス, および, 外部変数または静的変数のア ドレスの配置が変更されます。

上の図は、ダウンロード・ファイル ダイアログの [PIC オフセット], [PIROD オフセット] および [PID オフセット] に "4000"を指定した場合,下の図は、"0"を指定した場合に、ダウンロードを実行した例です。 上の図では、元のアドレスに対して "0x4000" が加算されています。



図 2.26 ダウンロード・ファイルの追加とダウンロード条件の変更 (ダウンロード・ファイル ダイアログ)

図 2.27 [PIC オフセット], [PIROD オフセット] および [PID オフセット] のオフセット値を変更後のダウン ロード実行例







2.9 コア (PE) の選択

この節では,選択しているマイクロコントローラがマルチコア対応版の場合における,デバッグ対象となるコア (PE:プロセッサ・エレメント)の選択方法について説明します。

CS+では、デバッグ対象とするコア(PE)の選択を切り替えることにより(「2.9.1 コア(PE)を切り替える」参照), PE ごとの情報を表示します(PE ごとに複数のパネルの表示は行いません)。

なお、マルチコア対応版を対象とした CS+ の各機能の振る舞いは次のとおりです。

注意 デバッグ対象としてコア (PE) 以外を選択した場合,動作が異なる場合があります。

- (1) プログラムの実行制御
 - (a) 【Full-spec emulator】【E1】【E20】 プロパティ パネルの[デバッグ・ツール設定]タブ上の[マルチコア]カテゴリ内の[デバッグ・モード] プロパティにおいて選択したモードによって制御が異なります。
 - [同期デバッグ・モード]を選択した場合 全 PE において,原則として同期実行/同期ブレークを行います。 ステップ実行については,命令レベル単位で1命令ずつ実行します。
 - [非同期デバッグ・モード]を選択した場合 デバッグ対象として選択した PE のみ実行,ブレークを行います。
 - 注意 ステップ実行は、現在選択している PE でのみ行います。 ただし、ソース・レベル単位のステップ実行の場合は、選択外の PE が実行される場合があり ます。
 - (b) 【シミュレータ】 全 PE において、原則として同期実行/同期ブレークを行います。 ステップ実行については、動作周波数に従い同期してステップ実行します。
- (2) イベントの発生 ソフトウェア・ブレークを除く全てのイベントは、デバッグ対象として選択した PE のみに設定します。 ただし、メモリ種別に "(Self)" が付いた内蔵 RAM 領域に対してソフトウエア・ブレークを設定する場合は、デ バッグ対象として選択した PE の領域のみに設定します。 イベント パネルには、全 PE に設定したイベントを一覧表示します。 その他のパネルでは、デバッグ対象として選択した PE に設定したイベントのみを表示します。
- (3) メモリ/レジスタ/変数などの情報
 - (a) メモリ・マップ
 現在選択している PE により、メモリ・マップが異なる場合があります。
 この場合、プロパティ パネルの[デバッグ・ツール設定] タブ上の [メモリ] カテゴリ、およびメモリ・マッピング ダイアログでは、PE を切り替えることによって対応したメモリ・マップを表示します。
 - (b) メモリ範囲と値 現在選択している PE にかかわらず、同じ値を表示/設定します。 ただし、Local RAM self 領域については、現在選択している PE の値を取得し表示/設定します。
 - (c) レジスタ(IOR/PC レジスタを含む)の値
 現在選択している PE の値を取得し表示/設定します。
 - (d) シンボル(ウォッチ式/変数名を含む)
 現在選択している PE の PC 値を基にアドレスと値を決定します(たとえば、シンボルが特定の PE のみで有効であった場合でも、現在選択している PE を基にアドレスと値を決定します)。
 - (e) コール・スタック情報 現在選択している PE の値を取得し表示/設定します。
- (4) その他の機能
 - (a) 実行履歴の収集
 - -【Full-spec emulator】【E1】【E20】 動作は、プロパティ パネルの[デバッグ・ツール設定]タブの[トレース]カテゴリ内[トレースの取得対 象]プロパティの指定に依存します。
 - [デバッグ対象のコアのみ]を選択している場合(デフォルト) 現在選択している PE を対象にトレース・データを収集します。 したがって、目的のトレース・データを収集するためには、プログラムを実行する前に、PE の選択を行う 必要があります(トレース・データ収集後に PE を切り替えても、トレースパネルの表示内容は変化しま せん)。



- [全てのコア] を選択している場合 全 PE を対象にトレース・データの収集を行います。 トレース・データ収集後, トレース パネルでは, PE を切り替えることによって対応したトレース・データ を表示します。
- *コア名称*を選択している場合 選択した*コア名称*のトレース・データの収集を行います。
- -【シミュレータ】 現在選択している PE を対象にトレース・データを収集します。 したがって、目的のトレース・データを収集するためには、プログラムを実行する前に、PE の選択を行う必 要があります(トレース・データ収集後に PE を切り替えても、トレース パネルの表示内容は変化しません)。
- (b) 実行時間の計測 全 PE を対象に実行時間の計測を行います。 計測完了後、PE を切り替えることによって対応した測定結果を表示します。
- (c) カバレッジ測定
 全 PE のアクセスを対象にカバレッジ測定を行います。
 ただし、Local RAM self 領域については、現在選択している PE のアクセスのみを対象に測定結果を表示します。
- (d) パフォーマンス計測
 全 PE を対象にパフォーマンス計測を行います。
 計測完了後、PE を切り替えることによって対応した測定結果を表示します。

2.9.1 コア (PE) を切り替える

デバッグ対象とするコア(PE)の切り替えは、次のいずれかの方法により行うことができます。

(1) ステータスバーで切り替える メイン・ウインドウのステータスバー上の次のドロップダウン・リストにより、任意の PE を選択します。

図 2.28 メイン・ウインドウのステータスバー

CPU リセットを行います。 25 行 2 桁 挿入 日本語 (シフト JIS) CPU0 🔍 Host 🖲 BREAK Halt 🍛 0x0003019e 🚥 RH850 シミュレータ 🔞 未計測 🌆 🐻 🖽 。

注意 本ウインドウを最大化している状態で、ステータスバーのコア切り替えドロップダウン・リスト を表示すると、リストがタスクバーの裏に隠れて選択できない状態になります。 タスクバーの設定を「自動的に隠す」に設定するか、タスクバーの表示位置を「右」、「左」、「上」 のいずれかに設定することで回避可能です。

(2) デバッグ・マネージャー パネルで切り替える
 [表示] メニュー→ [デバッグ・マネージャ]を選択することによりオープンするデバッグ・マネージャ パネルにおいて、任意の PE を選択します。

図 2.29 デバッグ・マネージャ パネル

デバッグ・マネージャ			×
🖓 🗣 🐂 🔘 🕑	0	🔊 🕫 🕫 🖓	
デバッグ対象			
CPU1		O PCU	
デバッグ対象の状態			
実行状態:		BREAK	
ターゲット・ステータス:			_
カレントPC:	\	0×01000000	



2.10 プログラムの実行

この節では,プログラムの実行方法について説明します。

- なお、この節で説明する主な操作は、プログラムの実行を制御するためのコマンドをまとめたメイン・ウインドウ上 のデバッグ・ツールバー、または[デバッグ]メニューより行います。
 - **注意** デバッグ・ツールバー,および [デバッグ] メニューの各項目は,デバッグ・ツールと接続時のみ有効 となります。
 - 備考 マルチコア対応版を対象とした"プログラムの実行制御"については、「2.9 コア(PE)の選択」も参照してください。

図 2.30 デバッグ・ツールバー (フローティング状態)

デバッグ		×
5 D m	 es Çs es	día.
14 4 1	 Non-Long and a line	50

図 2.3	31 [デバッグ]メニュー	
デバ	ッグ(<u>D</u>)	
D.	デバッグ・ツールへダウンロード(型)	
5	ビルド&デバッグ・ツールへダウンロ	≍(<u>B</u>) F6
1	リビルド&デバッグ・ツールへダウン(ס–אשיים
88	デバッグ・ツールへ接待(<u>C</u>)	
D)	デバッグ・ツールからアップロード(リ	Ø
ď.	デバッグ・ツールから切断(<u>N</u>)	Shift+F6
	使用するデバッグ・ツール(L)	•
	停止⑤	Shift+F5
۲	実行(G)	F5
ூ	ブレークせずに実行(E)	F8
ΦΞ	ステップ・イン印	F11
ÇΞ	ステップ・オーバー(<u>O</u>)	F10
e _z	リターン・アウト(B)	Shift+F11
H*1	CPUリセット(II)	Ctrl+F5
нэ.	リスタート(<u>A</u>)	

2.10.1 マイクロコントローラ (CPU) をリセットする

デバッグ・ツールバーの おタンをクリックすることにより、CPU をリセットします。 CPU をリセットすることにより、カレント PC 値をリセット番地に設定します。

- 備考 1. ブレーク中の CPU リセット後に, I/O レジスタ /CPU レジスタの値を指定した値に自動的に書き換える処理を設定することができます(「2.20 フック処理を設定する」参照)。
- 備考 2. リセットに失敗する場合、以下の設定を行うことでリセットできる場合があります。

- プロパティ パネルの [デバッグ・ツール設定] タブ上の [実行中のリセット] カテゴリ

[強制リセットを使用する]プロパティ	[はい]

2.10.2 プログラムを実行する

プログラムの実行方法には次の種類があります。

RENESAS

デバッグの目的に応じて実行方法を選択してください。 なお、実行中のプログラムの停止方法については、「2.11 プログラムの停止(ブレーク)」を参照してください。

2.10.2.1 マイクロコントローラ (CPU) をリセットしてから実行する
2.10.2.2 マイクロコントローラ (CPU) をリセットしてから実行する (初期停止デバッグ)
2.10.2.3 現在のアドレスから実行する
2.10.2.4 PC 値を変更してから実行する

備考 プログラムの実行開始直前に、I/O レジスタ /CPU レジスタ値を指定した値に自動的に書き換える処理 を設定することができます(「2.20 フック処理を設定する」参照)。

2.10.2.1 マイクロコントローラ(CPU)をリセットしてから実行する

CPU をリセットしたのち、リセット番地からプログラムの実行を開始します。 操作は、デバッグ・ツールバーの ボタンをクリックします。 この操作によりプログラムの実行を開始した場合、次のいずれかの状態までその実行を続けます。

- 间 ボタンのクリック(「2.11.2 プログラムの実行を手動で停止する」参照)
- PC がブレークポイントに到達(「2.11.3 任意の場所で停止する(ブレークポイント)」参照)
- ブレーク・イベント条件の成立(「2.11.4 任意の場所で停止する(ブレーク・イベント)」/「2.11.5 変数/I/O レジ スタへのアクセスで停止する」参照)
- その他のブレーク要因の発生
- 備考 1. この操作は, 🔤 ボタンをクリックしたのち, 🕟 ボタンをクリックした場合と同等です。

備考 2. リセットに失敗する場合、以下の設定を行うことでリセットできる場合があります。

プロパティ パネルの	[デバッグ・ツ-	-ル設定] タブ上の	[実行中のリセット]	」カテゴリ
------------	----------	------------	------------	-------

[強制リセットを使用する]プロパティ	[はい]

2.10.2.2 マイクロコントローラ (CPU) をリセットしてから実行する (初期停止デバッグ)

CPU をリセットしたのち、リセット番地からプログラムの実行を開始します。 リセット解除後にブレーク状態に遷移しないため、CPU の初期停止状態を再現することが可能です。

本機能を使用する前に、以下の設定を行ってください。

- プロパティ パネルの [デバッグ・ツール設定] タブ上の [マルチコア] カテゴリ

[初期停止状態をデバッグする]プロパティ	[はい]
----------------------	------

操作は、デバッグ・ツールバーの この操作によりプログラムの実行を開始した場合、次のいずれかの状態までその実行を続けます。

- 间 ボタンのクリック(「2.11.2 プログラムの実行を手動で停止する」参照)

- PC がブレークポイントに到達(「2.11.3 任意の場所で停止する(ブレークポイント)」参照)
- ブレーク・イベント条件の成立(「2.11.4 任意の場所で停止する(ブレーク・イベント)」/「2.11.5 変数/I/O レジ スタへのアクセスで停止する」参照)
- その他のブレーク要因の発生

2.10.2.3 現在のアドレスから実行する

現在のアドレス(カレント PC 値で示されるアドレス)からプログラムの実行を開始する方法には、次の種類があります。

通常の実行
 デバッグ・ツールバーの ドネンをクリックします。

RENESAS

この操作により実行を開始した場合、次のいずれかの状態までその実行を続けます。

- 间 ボタンのクリック(「2.11.2 プログラムの実行を手動で停止する」参照)
- PC がブレークポイントに到達(「2.11.3 任意の場所で停止する(ブレークポイント)」参照)
- ブレーク・イベント条件の成立(「2.11.4 任意の場所で停止する(ブレーク・イベント)」/「2.11.5 変数/// Oレジスタへのアクセスで停止する」参照)
- その他のブレーク要因の発生
- (2) ブレーク関連のイベントを無視した実行 デバッグ・ツールバーの 🕞 ボタンをクリックします。 この操作により実行を開始した場合、次のいずれかの状態までその実行を続けます。
 - 间 ボタンのクリック(「2.11.2 プログラムの実行を手動で停止する」参照)
 - その他のブレーク要因の発生

この操作により実行を開始した場合、アクション・イベントの発生も無視されます。 備者

(3) キャレット位置までの実行

エディタ パネル/逆アセンブル パネルにおいて、プログラムを停止させたい行/命令にキャレットを移動した のち、コンテキスト・メニューの [ここまで実行]を選択します。 この操作により実行を開始した場合、次のいずれかの状態までその実行を続けます。

- PC がキャレット位置のアドレスに到達
- 🔲 ボタンのクリック(「2.11.2 プログラムの実行を手動で停止する」参照)
- その他のブレーク要因の発生
- キャレット位置の行に対応するアドレスが存在しない場合は、下方向の有効な行までプログラム 注意 を実行します(有効な行が存在しない場合は、エラーとなります)。
- 備考 この操作により実行を開始した場合、アクション・イベントの発生も無視されます。

2.10.2.4 PC 値を変更してから実行する

カレント PC 値を任意のアドレスに強制的に変更したのち、プログラムを実行します。

この操作を行うには、まず、エディタ パネル/逆アセンブル パネルにおいて、プログラムの実行を開始したい行/命 令にキャレットを移動したのち,コンテキスト・メニューの[PC をここに設定]を選択します(カレント PC 値が現在 キャレットのある行/命令のアドレスに変更されます)。

次に、「2.10.2.3 現在のアドレスから実行する」で示した、いずれかの実行方法を行います。

2.10.3 プログラムをステップ実行する

次のいずれかの操作を行うと,現在のアドレス(カレント PC 値で示されるアドレス)から,ソース・レベル単位 (ソース・テキスト1行分),または命令レベル単位(1命令分)でプログラムをステップ実行したのち,自動的に停止 します。

プログラムの停止後は逐一各パネルの内容が自動的に更新されるため、ステップ実行は、プログラムの実行遷移を ソース・レベル単位/命令単位でデバッグする場合に有効な実行方法です。

なお、ステップ実行を行う際の実行単位は、次の設定に依存します。

- エディタ パネルのツールバーの 塾 ボタンを無効にしている場合(デフォルト) ソース・レベル単位によるステップ実行を行います。 ただし、 逆アセンブル パネルにフォーカスがある場合、またはカレント PC 値で示されるアドレスに行情報が存在 しない場合は、命令レベル単位によるステップ実行を行います。

- エディタ パネルのツールバーの 🕺 ボタンを有効にしている場合 命令レベル単位によるステップ実行を行います。 注意

[🔄 ボタンは,エディタ パネルを混合表示モードに設定している場合のみ有効となります。

ステップ実行には、次の種類があります。

2.10.3.1 関数内にステップ・インする(ステップ・イン実行) 2.10.3.2 関数をステップ・オーバーする(ステップ・オーバー実行) 2.10.3.3 関数内でリターンが完了するまで実行する(リターン・アウト実行)

- **注意 1.** ステップ実行中は、設定されているブレークポイント/ブレーク・イベント/アクション・イベントを 発生しません。
- **注意 2.** 関数のプロローグ/エピローグ処理中,および戻りアドレスが取得できない場合は,エラー・メッセージを表示します。
- 注意 3. 【Full-spec emulator】【E1】【E20】
 - ステップ実行中は、割り込みが禁止されます。

- ステップ実行中は、スタンバイ・モードに移行しません。

- **注意 4.** 【シミュレータ】 ステップ実行中に割り込みハンドラにジャンプすることがあります。
- 注意 5. ソース・レベル単位でステップ実行した場合、実行しないはずの行を実行しているように見える場合があります。 これはコンパイラの生成したデバッグ情報と生成コードとのずれによる現象であり、コンパイラの生成したコードの実行結果には問題ありません。
 - 例 以下のようなプログラムを記述した場合,生成コード上は (*1) を実行していませんが, (*2) の後 (*1) の位置ヘカレント PC 位置が移動してしまうように見えます。

```
void main(void);
int x, y, z1, z2, z3;
void func(int i)
    if (i == 0) {
        ++x; // <-(*1)
        ++z1;++z2;++z3;
    } else {
        ++y; // <-(*2)
        ++z1;++z2;++z3;
    }
int one = 1;
void main(void)
  while (1)
    func(one);
  }
}
```

なお、本注意は、ビルド・ツールのプロパティ パネルの [コンパイル・オプション] タブの以下のどちらか、または両方の設定で回避できる場合があります。

- [デバッグ情報] カテゴリ内にある [最適化時のデバッグ情報強化を行う] プロパティを [はい(-g_line)] に設定
- [最適化] カテゴリ内にある [最適化レベル] プロパティを [デバッグ優先 (-Onothing)] に設定

2.10.3.1 関数内にステップ・インする (ステップ・イン実行)

関数呼び出しの場合,呼び出された関数内の先頭で停止するステップ実行です。 操作は,デバッグ・ツールバーの

- **注意 1.** デバッグ情報がない関数へのステップ・イン実行はできません。
- **注意 2.** longjmp 関数へのステップ・イン実行は、実行処理が完了せずタイムアウト待ちになることがあります。
- **注意 3.** 関数の入口の処理(プロローグ処理)はスキップされません。プロローグ処理をスキップさせたい場合 は、再度ステップ・イン実行してください。

2.10.3.2 関数をステップ・オーバーする (ステップ・オーバー実行)

jarl 命令による関数呼び出しの場合、その関数内のソース行/命令すべてを1ステップとみなして実行し、関数から 戻った箇所で停止するステップ実行です(jarl 命令を実行したときと同じネストになるまで、ステップ実行します)。

操作は、デバッグ・ツールバーの 📭 ボタンをクリックします。

なお、jarl 命令以外の場合は、 🖕 ボタンのクリックと同じ動作となります。

注意 longjmp 関数のステップ・オーバー実行は、実行処理が完了せずタイムアウト待ちになることがあります。

2.10.3.3 関数内でリターンが完了するまで実行する(リターン・アウト実行)

現在の関数から、呼び出し元関数に戻った箇所で停止するステップ実行します。

ある関数内において確認が必要なソース行/命令の実行が終了した際などに、この命令によるステップ実行を行うと、 残りの関数内の命令をステップ実行せずに呼び出し元の関数に戻ることができます。

- 操作は,デバッグ・ツールバーの🚑 ボタンをクリックします。
- **注意 1.** main 関数内でのリターン・アウト実行は、スタートアップ・ルーチン内でブレークします。
- 注意 2. 関数にステップ・インした直後にリターン・アウト実行はできません。
- 注意 3. 関数のプロローグ/エピローグ処理中からリターン・アウト実行はできません。
- 注意 4. longjmp 関数の呼び出し元関数内でリターン・アウト実行すると、ブレークしないことがあります。
- 注意 5. 再帰関数からリターン・アウト実行を行うと、フリーラン状態となります。



2.11 プログラムの停止(ブレーク)

この節では、実行中のプログラムを停止する方法について説明します。 CS+ では、次のブレーク機能を使用して任意の箇所でプログラムを停止させることができます。

- (1) 強制ブレーク機能 強制的にプログラムの実行を停止する機能です。
- (2) ハードウエア・ブレーク機能 デバッグ・ツールが、ハードウエアの資源を使用してプログラム実行中にブレーク条件を逐次確認し、条件を満たした際にプログラムを停止させる機能です。 ハードウエア・ブレーク・イベントには、任意の箇所でプログラムの実行を停止させる"実行系"と、任意の変数などに指定したアクセスがあった際にプログラムの実行を停止させる"アクセス系"があります。
 - 備考 1. 【E1】【E20】【Full-spec emulator】 ハードウエア・ブレーク・イベント(実行系)には、指定したアドレスの命令実行前にブレーク する"実行前ブレーク"と、命令実行後にブレークする"実行後ブレーク"があります。CS+で は、ハードウエア・ブレーク・イベントを設定する際、まず"実行前ブレーク"の資源を使用し、 資源がなくなり次第、"実行後ブレーク"の資源を使用します(「2.19.7.1 有効イベント数、有効 チャネル数の制限」参照)。
 - 備考 2. 【シミュレータ】 ハードウエア・ブレーク・イベント(実行系)を設定すると、指定したアドレスの命令実行前に プログラムがブレークします(実行前ブレーク)。
- (3) ソフトウエア・ブレーク機能【Full-spec emulator】【E1】【E20】 指定したアドレスの命令コードを一時的にブレーク用の命令に書き換え、その命令を実行した際にプログラムを 停止させる機能です。 ソフトウエア・ブレーク・イベントを設定すると、指定したアドレスの命令実行前にプログラムがブレークしま す(実行前ブレーク)。
 - **注意** 命令コードをブレーク用の命令に書き換えるため、ソフトウエア・ブレーク・イベントの設定/ 削除を行うたびに、次のタイミングでメモリの書き換えが行われます。
 - プログラムの実行開始時([デバッグ] メニュー→ [ブレークせずに実行] の選択を含む)
 - デバッグ・ツールと切断時
- **注意 1.** スタンバイ・モード(HALT/STOP/IDLE)中に強制ブレークを行った場合,カレント PC 値はスタンバイ・モード命令以降の次命令のアドレスとなります。 また,使用するデバッグ・ツールによって,次のように動作が異なります。
 - -【Full-spec emulator】【E1】【E20】 強制ブレークによりスタンバイ・モードを解除します。
 - -【シミュレータ】 強制ブレークによりスタンバイ・モードを解除しません。 スタンバイ・モードが解除されているように見えますが、スタンバイ・モードが解除されているか否 かは、メイン・ウインドウのステータス・バー上の CPU 状態で確認してください。
- **注意 2.**【Full-spec emulator】【E1】【E20】
 ブレーク時にターゲット・システムの電圧を下げないようにしてください。ブレーク中に低電圧検出回
 路(LVI),またはパワーオン・クリア(POC)によるリセットが発生した場合,CS+の不正動作や通
 信エラーの原因となる場合があります。
 なお、ターゲット電源 OFF のエミュレーション中でのブレークもこれに該当します。
- 備考 1. マルチコア対応版を対象とした " プログラムの実行制御 ", または "イベントの発生 " については, 「2.9 コア(PE)の選択」も参照してください。
- 備考 2. 実行中のプログラムが停止すると、その原因(ブレーク要因)がメイン・ウインドウのステータスバー に表示されます。
- 2.11.1 ブレーク動作の設定をする【Full-spec emulator】 【E1】 【E20】

ブレーク機能を使用するためには、あらかじめブレーク動作に関する設定を行う必要があります。 ブレーク動作の設定は、プロパティパネルの[デバッグ・ツール設定]タブ上の[ブレーク]カテゴリ内で行いま す。

備考 【シミュレータ】 ブレーク動作の設定は必要ありません。

RENESAS

図 2.32 [ブレーク]カテゴリ

- (1) [ソフトウエア・ブレークを使用する]
 ソフトウエア・ブレーク機能【Full-spec emulator】【E1】【E20】を使用するか否かを選択します。
 ソフトウエア・ブレーク機能を使用する場合は[はい]を選択してください(デフォルト:[いいえ])。
 - **注意 1.** 1 度ソフトウエア・ブレーク機能を使用したのち [いいえ]を選択した場合,それまで設定していたすべてのソフトウエア・ブレーク・イベント,および Printf イベントは無効状態となります。この場合,このプロパティを [はい] に再設定しても自動的に有効状態には戻りません(手動で設定を行う必要があります)。
 - **注意 2.** プログラム実行中は、このプロパティを変更することはできません。
- (2) [優先的に使用するブレークポイントの種類]

このプロパティは, [ソフトウエア・ブレークを使用する] プロパティにおいて [はい] を選択した場合のみ表示されます。

エディタ パネル/逆アセンブル パネルにおいて、マウスのワンクリック操作で設定するブレークポイントの種 別を選択します。ブレークポイントの用途に合わせて、次のドロップダウン・リストから選択します。

ハードウエア・ブレーク	ハードウエア・ブレーク機能を使用した、ハードウエア・ブレークポイントを優 先的に設定します(デフォルト)。 設定すると、ハードウエア・ブレーク・イベント(実行系)として扱われます。
ソフトウエア・ブレーク	ソフトウエア・ブレーク機能【Full-spec emulator】【E1】【E20】を使用した、ソ フトウエア・ブレークポイントを優先的に設定します。 設定すると、ソフトウエア・ブレーク・イベントとして扱われます。

注意 指定した種類のブレークポイントの設定数が制限を越える場合(「2.19.7.1 有効イベント数, 有 効チャネル数の制限」参照),もう一方の種類のブレークポイントが使用されます。

(3) [停止時に周辺エミュレーションを停止する]

ブレーク時に,エミュレータの周辺エミュレーション機能を停止(Peripheral Break)するか否かを選択します。 停止する場合は [はい] を選択してください(デフォルト : [いいえ])。

2.11.2 プログラムの実行を手動で停止する

デバッグ・ツールバーの

・ボタンをクリックすることにより、現在実行中のプログラムを強制的に停止します(強制)

制ブレーク機能)。

備考 プログラムの実行の停止に失敗する場合、以下の設定を行うことでプログラムの実行を停止できる場合 があります。

ただし、この設定で停止した場合、CPU リセットが発生します。

•	プロパティ パネル の [デバッグ・ツール設定]タ゛	ブ上の[実行中のリセット]カテゴリ
	[強制リセットを使用する]プロパティ	[はい]

2.11.3 任意の場所で停止する(ブレークポイント)

ブレークポイントは、マウスのワン・クリック操作で設定することができるブレーク・イベントの1つです。 ブレークポイントを設定することにより、任意の箇所でプログラムの実行を容易に停止させることができます。 ここでは、次の操作方法について説明します。

2.11.3.1 ブレークポイントを設定する 2.11.3.2 ブレークポイントを編集する 2.11.3.3 ブレークポイントを削除する



2.11.3.1 ブレークポイントを設定する

操作は,ソース・テキスト/逆アセンブル・テキストを表示しているエディタ パネル/逆アセンブル パネルで行います。

アドレス表示のあるメイン・エリア(エディタパネル)/イベント・エリア(逆アセンブルパネル)において,ブレークポイントを設定したい箇所をクリックしてください。[優先的に使用するブレークポイントの種類]プロパティで 選択している種別のブレークポイントが,クリックした行に対応する先頭アドレスの命令に設定されます。

ブレークポイントが設定されると、設定した箇所に次のイベント・マークが表示され、ソース・テキスト行/逆アセンブル・テキスト行が強調表示されます。

また、対象アドレスにブレーク・イベント(ハードウエア・ブレーク・イベント/ソフトウエア・ブレーク・イベント)が設定されたとみなされ、イベント パネルで管理されます(「2.19 イベントの管理」参照)。

表 2.6 ブレークポイントのイベント・マーク

ブレークポイント種別	イベント種別	イベント・マーク
ハードウエア・ブレークポイント	ハードウエア・ブレーク・イベント ^注	-
ソフトウエア・ブレークポイント 【Full-spec emulator】【E1】【E20】	ソフトウエア・ブレーク・イベント ^注	1

注 イベント パネルにおける [名前] エリアでは、イベント種別名が"ブレーク"として表示されます。

図 2.33 ブレークポイントの設定例(逆アセンブル パネルの場合)



図 2.34 イベント パネルのブレークポイントの設定例

名前	/ 詳細情報	コメン
] 警 Run-Break 🕅 २	未計測	
] 鴉 ブレーク0001	実行後 OG main.c#72 0x295	
1 19 無条件トレース		

- **注意 1.** ブレークポイントはブレーク・イベントとして設定され、イベントとして管理されるため、設定数に制限があります。ブレークポイントの設定に関しては(有効イベント数の制限など)、「2.19.7 イベント設定に関する留意事項」も参照してください。
- **注意 2.** ブレークポイントは、アドレス表示がない行に設定することはできません。

注意 3. 【Full-spec emulator】【E1】【E20】
 ソフトウエア・ブレークポイントは、コード・フラッシュ領域、内蔵 RAM 領域に設定することができます。
 内蔵 RAM 領域にソフトウエア・ブレークポイントを設定する場合、プロパティ パネルの [接続用設定] タブの [ターゲット・ボードとの接続] カテゴリの [接続時に RAM を初期化する] プロパティを
 [はい] に設定してください。

備考 1. イベントの設定状態によりイベント・マークは異なります(「2.19.1 設定状態(有効/無効)を変更する」参照)。

また,すでにイベントが設定されている箇所で.新たにイベントを設定した場合は,複数のイベントが 設定されていることを示すイベント・マーク(**F**)が表示されます。

備考 2. 【Full-spec emulator】【E1】【E20】 次に示す操作により、【優先的に使用するブレークポイントの種類】プロパティの選択に依存すること なく、ハードウエア・ブレークポイント/ソフトウエア・ブレークポイントを設定することができま す。

ただし、"操作方法 1"は、逆アセンブルパネルでのみ有効です。

種別	操作方法 1	操作方法 2
ハードウエア・ブレーク ポイント	[Ctrl] キー + クリック	コンテキスト・メニューの[ブレークの設 定]→[ハード・ブレークを設定]を選択
ソフトウエア・ブレーク ポイント	[Shift] キー+クリック	コンテキスト・メニューの[ブレークの設 定]→[ソフト・ブレークを設定]を選択

備考 3. 【シミュレータ】

設定できるブレークポイントは、ハードウエア・ブレークポイント固定です。

2.11.3.2 ブレークポイントを編集する

設定したブレークポイントは編集することができます。 詳細は、「2.19.4.1 実行系イベントを編集する」を参照してください。

注意 ブレークポイントの種別がハードウエア・ブレークの場合のみが対象となります。

2.11.3.3 ブレークポイントを削除する

設定したブレークポイントを削除するには、エディタパネル/逆アセンブルパネルで表示されているイベント・マークを再度クリックします(イベント・マークが消失します)。

2.11.4 任意の場所で停止する(ブレーク・イベント)

ブレーク・イベント(実行系)を設定することにより、任意の箇所でプログラムの実行を停止させることができます。 ここでは、次の操作方法について説明します。

2.11.4.1 ブレーク・イベント(実行系)を設定する 2.11.4.2 ブレーク・イベント(実行系)を編集する 2.11.4.3 ブレーク・イベント(実行系)を削除する

2.11.4.1 ブレーク・イベント(実行系)を設定する

操作は,ソース・テキスト/逆アセンブル・テキストを表示しているエディタパネル/逆アセンブルパネルで行います。

各パネルのアドレス表示のある行にキャレットを移動したのち、目的のイベント種別に従って、コンテキスト・メ ニューより次の操作を行います。

イベント	ト種別	操作方法	説明
ハードウエア	・ブレーク	[ブレークの設定]→[ハード・ブレーク の設定]を選択	ハードウエア・ブレーク機能を使用してブ レーク・イベントを設定します。
ソフトウエア 【Full-spec err 【E1】【E20】	・ブレーク nulator】	[ブレークの設定]→[ソフト・ブレーク の設定]を選択	ソフトウエア・ブレーク機能【Full-spec emulator】【E1】【E20】を使用してブレー ク・イベントを設定します。

ブレーク・イベント(実行系)は、キャレット位置の行に対応する先頭アドレスの命令に設定されます。 ブレーク・イベント(実行系)が設定されると、設定した箇所に次のイベント・マークが表示され、ソース・テキス ト行/逆アセンブル・テキスト行が強調表示されます。

RENESAS

また、イベントパネルにおいて、ハードウエア・ブレーク・イベント(実行系)/ソフトウエア・ブレーク・イベント(実行系)として管理されます(「イベントの管理」参照)。

イベント種別	イベント・マーク
ハードウエア・ブレーク	
ソフトウエア・ブレーク 【Full-spec emulator】【E1】【E20】	¢

図 2.35 ブレーク・イベント(実行系)の設定例(逆アセンブル パネルの場合)



図 2.36 イベント パネルのハードウエア・ブレーク・イベント(実行系)の設定例

イベント			×
× 🖲 🖲 📾 🖾 🖉 5	1 5 ° 6		
名前	/ 詳細情報	コメント	
📝 警 Run-Breakタイマ	未計測		
📃 🤇 🐼 ハードウエア・ブレーク00	001 実行後 CG_main.c#72 0x295		\supset
📝 警 無条件トレース	-		

- **注意 1.** ブレーク・イベント(実行系)の設定に関しては(有効イベント数の制限など),「イベント設定に関する留意事項」も参照してください。
- 注意 2. 【Full-spec emulator】【E1】【E20】
 ソフトウエア・ブレークポイントは、コード・フラッシュ領域、内蔵 RAM 領域に設定することができます。
 内蔵 RAM 領域にソフトウエア・ブレークポイントを設定する場合、プロパティ パネルの【接続用設定】 タブの【ターゲット・ボードとの接続】カテゴリの【接続時に RAM を初期化する】プロパティを [はい]に設定してください。
- 備考 イベントの設定状態によりイベント・マークは異なります(「設定状態(有効/無効)を変更する」参照)。 また、すでにイベントが設定されている箇所で、新たにイベントを設定した場合は、複数のイベントが 設定されていることを示すイベント・マーク(「↓)が表示されます。
- 2.11.4.2 ブレーク・イベント(実行系)を編集する

設定したブレーク・イベント(実行系)は編集することができます。 詳細は、「2.19.4.1 実行系イベントを編集する」を参照してください。

- 注意 ブレーク・イベント(実行系)の種別がハードウエア・ブレークの場合のみが対象となります。
- 2.11.4.3 ブレーク・イベント(実行系)を削除する

設定したブレーク・イベント(実行系)を削除するには,エディタパネル/逆アセンブルパネルにおいて,表示されているイベント・マークをクリックします。

また、イベントパネルにおいて、対象となるソフトウエア・ブレーク・イベント/ハードウエア・ブレーク・イベントを選択したのち、ツールバーのメボタンをクリックする操作でも削除することができます(「2.19.5 イベントを削除する」参照)。

2.11.5 変数 /I/O レジスタへのアクセスで停止する

ブレーク・イベント(アクセス系)を設定することにより,任意の変数,または I/O レジスタに対し,指定したアク セスがあった場合にプログラムの実行を停止させることができます。 また,この際に,アクセスした値を限定することもできます。

アクセス系のブレーク・イベントで指定できるアクセス種別は次のとおりです。

表 2.8	変数へのアクセス種別
-------	------------

アクセス種別	説明
リード	指定した変数 /l/O レジスタに,リード・アクセスした(読み込みを行った)際に実行 中のプログラムを停止します。
ライト	指定した変数 /l/O レジスタに,ライト・アクセスした(書き込みを行った)際に実行 中のプログラムを停止します。
リード/ライト	指定した変数 /l/O レジスタに,リード・アクセス/ライト・アクセスした(読み書き を行った)際に実行中のプログラムを停止します。

注意 DMA (Direct Memory Access) によるアクセスは対象となりません。

ここでは、次の操作方法について説明します。

2.11.5.1 ブレーク・イベント(アクセス系)を設定する 2.11.5.2 ブレーク・イベント(アクセス系)を編集する 2.11.5.3 ブレーク・イベント(アクセス系)を削除する

2.11.5.1 ブレーク・イベント(アクセス系)を設定する

変数, または I/O レジスタへのアクセスで、プログラムの実行を停止させるブレーク・イベントの設定は、次のいず れかの操作により行います。

- **注意** ブレーク・イベントの設定に関しては(有効イベント数の制限など),「2.19.7 イベント設定に関する 留意事項」も参照してください。
- (1) エディタ パネル/逆アセンブル パネル上の変数 /l/O レジスタにブレーク・イベント(アクセス系)を設定する場合

操作は, ソース・テキスト/逆アセンブル・テキストを表示しているエディタ パネル/逆アセンブル パネル上 で行います。

ソース・テキスト/逆アセンブル・テキスト上の任意の変数,または I/O レジスタを選択したのち,目的のアク セス種別に従って,コンテキスト・メニューより次の操作を行います。

ただし、対象となる変数は、グローバル変数/関数内スタティック変数/ファイル内スタティック変数のみとな ります。

アクセス種別	操作方法
リード	[ブレークの設定]→[読み込みブレークを設定]を選択したのち,[Enter]キーを押 下
ライト	[ブレークの設定]→[書き込みブレークを設定]を選択したのち,[Enter]キーを押 下
リード/ライト	[ブレークの設定]→[読み書きブレークを設定]を選択したのち,[Enter]キーを押 下



なお、この際に、コンテキスト・メニュー内のテキスト・ボックスに値を指定した場合、指定した値で読み込み /書き込みを行った場合のみブレークします。値を指定しない場合は、値にかかわらず、選択している変数に読 み込み/書き込みを行った場合にブレークします。

- 注意 1. カレント・スコープ内の変数が対象となります。
- **注意 2.** ブレーク・イベントは、アドレス表示がない行上の変数 //O レジスタを選択しても設定すること はできません。
- 図 2.37 エディタ パネル上の変数に対するハードウエア・ブレーク・イベント(アクセス系)の設定例



(2) 登録したウォッチ式にブレーク・イベント(アクセス系)を設定する場合 操作は、ウォッチ パネル上で行います。

対象となるウォッチ式を選択したのち(複数選択不可),目的のアクセス種別に従って、コンテキスト・メニューより次の操作を行います。

ただし、対象となるウォッチ式は、グローバル変数/関数内スタティック変数/ファイル内スタティック変数 / I/O レジスタのみとなります。

アクセス種別	操作方法
リード	[アクセス・ブレークの設定]→[読み込みブレークを設定]を選択したのち,[Enter] キーを押下
ライト	[アクセス・ブレークの設定]→[書き込みブレークを設定]を選択したのち,[Enter] キーを押下
リード/ライト	[アクセス・ブレークの設定]→[読み書きブレークを設定]を選択したのち,[Enter] キーを押下



2. 機

能

なお、この際に、コンテキスト・メニュー内のテキスト・ボックスに値を指定した場合、指定した値で読み込み /書き込みを行った場合のみブレークします。値を指定しない場合は、値にかかわらず、選択しているウォッチ 式に読み込み/書き込みを行った場合にブレークします。

注意 カレント・スコープ内のウォッチ式が対象となります。 カレント・スコープ外のウォッチ式を対象とする場合は、スコープ指定したウォッチ式を選択してください。

図 2.38 ウォッチ式に対するブレーク・イベントの設定例

オッチ式	値 型情報(バイト数) アドレス メモ 2 lot(4) のどをゆ0000
ra:REG	アクセス・ブレークの設定(B) + 🕢 読み込みブレークを設定(R)
	・ 人 書き込みブレークを設定(W) (0xb
	リアル・夏示更新設定(R) ・ 3 読み書きブレークを設定(A)
	■ 最新の情報に更新し、 ウォッチズ "dlobal a" トのコンテキスト・メ
	■ @を弾制読み込み(F) ニューより 「アクセス・ブレークの設定」→
	またした 「書き込みブレークを設定」内に値を入力した のた、「Eptor」キーを拥下します
	 ■ 新規ウォッチ式を通加 ■ 新規ウォッチ式を通加 ○ カテゴリを作成(C) ■ 副除(D) ※ 制除(D) ※ 切り取り(T)

以上の操作を行うことにより、ブレーク・イベント(アクセス系)が設定されると、イベントパネルにおいて、 ハードウエア・ブレーク・イベント(アクセス系)として管理されます(「2.19 イベントの管理」参照)。

図 2.39 イベント パネルのハードウエア・ブレーク・イベント(アクセス系)の設定例

イベント		×
× 🖲 🖉 🗑 🖉	S & B	
名前	/ 詳細情報	コメント
🔽 警 Run-Break 🖓 🖓 🖓	未計測	
📃 🔍 鼈 ハードウエア・ブレー	ク0001 ライト global_a 0xfefba - (0xfefbb == 0xb
📝 警 無条件トレース	-	
L		

2.11.5.2 ブレーク・イベント(アクセス系)を編集する

設定したブレーク・イベント(アクセス系)は編集することができます。 詳細は,「2.19.4.2 アクセス系イベントを編集する」を参照してください。

2.11.5.3 ブレーク・イベント(アクセス系)を削除する

設定したブレーク・イベント(アクセス系)を削除する場合は、イベントパネルにおいて、対象となるハードウエア・ブレーク・イベントを選択したのち、ツールバーのメボタンをクリックします(「2.19.5 イベントを削除する」参照)。

2.11.6 その他のブレーク要因

上記のほか, プログラムの実行が停止する原因(ブレーク要因)には次のものがあります。 なお, ブレーク要因は, プログラム停止時に, メイン・ウインドウのステータスバーのステータス・メッセージ, 出 カパネル, またはトレースパネル【シミュレータ】で確認することができます。

表 2.9 その他のブレーク要因

要因	デバッグ・ツール			
	Full-spec emulator	E1/E20	E2	シミュレータ
トレース・メモリを使い切った ^{注1}	0	0	0	0
ノン・マップ領域へのアクセス	_	_	_	0
書き込み禁止領域への書き込み	_	_	_	0
テンポラリ・ブレーク ^{注 2} の発生	0	0	0	0
ステップ実行回数オーバ	0	0	0	0
リレーブレーク ^{注 3} の発生	0	0	0	0
E2 拡張機能	_	_	0	_
記録メモリを使い切った	_	_	0	_
ソフトウェア・トレースの LPD 出力で記録 メモリを使い切った	—	—	0	—

注 1. プロパティ パネルの [デバッグ・ツール設定] タブ上の [トレース] カテゴリ内 [トレース・メモリ を使い切った後の動作] プロパティの設定に依存

注 2. CS+内部でのみ使用するブレーク(ユーザは使用不可)

注 3. マルチコア対応版における同期実行/同期ブレークのためのブレーク



2.12 メモリ、レジスタ、変数の表示/変更

この節では、メモリ、レジスタ、および変数の内容を表示/変更する方法について説明します。

マルチコア対応版を対象とした"メモリ/レジスタ/変数などの情報"については、「2.9 コア(PE) 備者 の選択」も参照してください。

2.12.1 メモリを表示/変更する

メモリの内容の表示,および値の変更は,次のメモリパネルで行います。

[表示] メニュー→ [メモリ] → [メモリ 1 ~ 4] を選択してください。

メモリ パネルは, 最大4個までオープンすることができ, 各パネルはタイトルバーの"メモリ1", "メモリ2", "メモ リ3", "メモリ4"の名称で識別されます。

なお、各エリアの見方、および機能についての詳細は、メモリ パネルの項を参照してください。





メモリ値エリア

文字列エリア

ツールバーの [表示] → 📳 ボタンをクリックすることによりオープンするスクロール範囲設定 ダイ 備考 アログにより、このパネルの垂直スクロール・バーのスクロール範囲(開始アドレス/終了アドレス) を設定することができます。

ここでは、次の操作方法について説明します。

2.12.1.1 表示位置を指定する 2.12.1.2 値の表示形式を変更する 2.12.1.3 メモリの内容を変更する 2.12.1.4 プログラム実行中にメモリの内容を表示/変更する 2.12.1.5 メモリの内容を検索する 2.12.1.6 メモリの内容を一括して変更(初期化)する 2.12.1.7 メモリの表示内容を保存する

2.12.1.1 表示位置を指定する

表示位置指定エリアにアドレス式を指定することにより、メモリ値の表示開始位置を指定することができます(デ フォルトでは、0x0番地より表示を開始します)。

備考 コンテキスト・メニューの [表示アドレス・オフセット値を設定 …]を選択することでオープンする アドレス・オフセット設定 ダイアログにより、メモリ値の表示開始アドレスにオフセット値を設定す ることができます。

図 2.41 表示位置指定エリア (メモリ パネル)

■ 停止時に移動

移動

(1) アドレス式の指定

表示したいメモリ値のアドレスとなるアドレス式をテキスト・ボックスに直接入力します。最大 1024 文字までの入力式を指定することができ、その計算結果を表示開始位置アドレスとして扱います。 ただし、マイクロコントローラのアドレス空間よりも大きいアドレス式を指定することはできません。

備考 1. このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより,現在のキャレット位置のシンボル名を補完することができます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。

備考 2. 指定したアドレス式がシンボルを表現し、サイズが判明する場合では、そのシンボルの先頭アド レスから終了アドレスまでを選択状態で表示します。

(2) アドレス式の自動/手動評価の指定

表示開始位置を変更するタイミングは、[停止時に移動] チェック・ボックスの指定,および [移動] ボタンに より決定します。

[停止時に移動]	~	プログラム停止後, 自動的にアドレス式の評価を行い, その計算結果のアドレスに キャレットが移動します。
		プログラム停止後,アドレス式の評価を自動的に行いません。 この場合,[移動]ボタンをクリックすることにより,アドレス式の評価を行いま す。
[移動]		[停止時に移動] チェック・ボックスのチェックをしなかった場合, このボタンをク リックすることによりアドレス式の評価を行い, その計算結果のアドレスにキャ レットが移動します。

2.12.1.2 値の表示形式を変更する

ツールバーの次のボタンにより、このパネルのアドレス・エリア/メモリ値エリア/文字列エリアの表示形式を変更 することができます。

表記		メモリ値の表示形式を変更する次のボタンを表示します。
	🔤 16 進数	メモリ値を 16 進数で表示します(デフォルト)。
	🔙 符号付き 10 進数	メモリ値を符号付き 10 進数で表示します。
	🔛 符号無し 10 進数	メモリ値を符号なし 10 進数で表示します。
	🚾 8 進数	メモリ値を8進数で表示します。
	🔤 2 進数	メモリ値を2進数で表示します。
サイズ表記		メモリ値のサイズの表示形式を変更する次のボタンを表示します。
	▲ 4 ビット	メモリ値を4ビット幅で表示します。
	■1バイト	メモリ値を8ビット幅で表示します(デフォルト)。
	182 バイト	メモリ値を 16 ビット幅で表示します。 対象メモリ領域のエンディアンに従って値を変換します。
	24 バイト	メモリ値を 32 ビット幅で表示します。 対象メモリ領域のエンディアンに従って値を変換します。
	■ 8バイト	メモリ値を 64 ビット幅で表示します。 対象メモリ領域のエンディアンに従って値を変換します。
Т	ニンコード	

	ASCII	文字列を ASCII コードで表示します(デフォルト)。
	Shift_JIS	文字列を Shift_JIS コードで表示します。
	EUC-JP	文字列を EUC-JP コードで表示します。
	UTF-8	文字列を UTF-8 コードで表示します。
	UTF-16	文字列を UTF-16 コードで表示します。
	Half-Precision Float	文字列を半精度浮動小数点数値 ^注 で表示します。
	Filoat	文字列を単精度浮動小数点数値 ^注 で表示します。
	Double	文字列を倍精度浮動小数点数値 ^注 で表示します。
	Float Complex	文字列を単精度浮動小数点数の複素数 ^注 で表示します。
	Double Complex	文字列を倍精度浮動小数点数の複素数 ^注 で表示します。
	Float Imaginary	文字列を単精度浮動小数点数の虚数 ^注 で表示します。
	Double Imaginary	文字列を倍精度浮動小数点数の虚数 ^注 で表示します。
表	示	表示形式を変更する次のボタンを表示します。
	🚺 スクロール範囲を設定	スクロール範囲を設定するためのスクロール範囲設定 ダイアログがオープン します。
	表示桁数を設定	メモリ値エリアの表示桁数を設定するため、表示桁数設定 ダイアログをオー プンします。
	表示アドレス・オフセット値 を設定	アドレス・エリアに表示するアドレスのオフセット値を設定するため,アドレ ス・オフセット設定 ダイアログをオープンします。

注 浮動小数点数値表示についての詳細は、メモリパネルの項を参照してください。

2.12.1.3 メモリの内容を変更する

メモリの値は編集することができます。

メモリ値エリア/文字列エリアにおいて、対象メモリ値にキャレットを移動したのち、直接キーボードより編集しま す。メモリ値を編集すると変更箇所の表示色が変化し、この状態で [Enter] キーを押下することにより、変更した値が ターゲット・メモリに書き込まれます([Enter] キーの押下前に [Esc] キーを押下すると編集をキャンセルします)。 ただし、変更の際に入力可能な文字列は、現在指定されている表示進数で扱うことができる文字列に限ります。また、 文字列エリアでの変更は、文字コードとして "ASCII" が指定されている場合のみ可能です。

なお、メモリの値の編集は、プログラム実行中の状態でも行うことができます。設定方法についての詳細は、 「2.12.1.4 プログラム実行中にメモリの内容を表示/変更する」を参照してください。

値を変更する際において、留意する必要がある例を次に示します。

- 例 1. 表示ビット幅の最大値を越えた場合 10 進数 8 ビット表示において,表示値 "105"の "1"を編集して "3"を入力した場合,変更値は最大値で ある "127"となります。
- 例 2. 数値の途中に "-"を入力した場合 符号あり 10 進数 16 ビット表示において、表示値 "32768"を "32-68"と編集した場合、 "3"と "2"が空 白に変わり、変更値は "-68"となります。
- 例 3. 数値の途中に空白記号(スペース)を入力した場合 10 進数 16 ビット表示において、表示値 "32767" を "32 67" と編集した場合、 "3" と "2" が空白に変わ り、変更値は "67" となります。
- 例 4. 同一の値を入力した場合 現在のメモリ値と同一の値を指定した場合でも、指定した値をメモリに書き込みます。

RENESAS

2.12.1.4 プログラム実行中にメモリの内容を表示/変更する

メモリ パネル/ウォッチ パネルでは、プログラムの実行中に、リアルタイムにメモリ/ウォッチ式の内容を表示更新、および書き換えることができるリアルタイム表示更新機能を備えています。

このリアルタイム表示更新機能を有効化することにより、プログラムが停止している状態だけでなく、実行中の状態 であっても、メモリ/ウォッチ式の値の表示/変更を行うことができます。

なお、リアルタイム表示更新機能は、CPU/デバッグ・ツールが持つ RRM 機能(読み込み)【シミュレータ】, RAM モニタ機能(読み込み)【Full-spec emulator】【E1】【E20】, および DMM 機能(書き込み)により実現され、それぞれの機能による読み込み/書き込みが可能な対象領域は異なります。

リアルタイム表示更新機能を有効にするために、プロパティパネルの[デバッグ・ツール設定]タブ上において、次の基本設定を行ってください。

表 2.10 リアルタイム表示更新機能の基本設定

カテゴリ	プロパティ	設定値
[実行中のメモリ・アクセス]	[実行中に表示更新を行う]	[はい](デフォルト)
	[表示更新間隔 [ms]]	[100~65500の整数]

注意 1. ローカル変数は、リアルタイム表示更新機能の対象外です。

注意 2. RRM 機能や RAM モニタ機能で値を読み出す変数のサイズが複数バイト(2バイト/4バイト/8バイト)の場合,変数へ値を代入する処理が2回に分けて行われる場合があります。
 この2回の代入処理の間で変数の読み出しが行われると,変数へ値が代入される途中の値が読み出され,実際には代入していない値が表示されることがあるため注意が必要です。

注意 3. 選択しているマイクロコントローラがマルチコア対応版の場合では、全 PE のアクセスを対象に読み込み可能です。

ただし、Local RAM self 領域は、現在選択している PE のみが対象となります。

- 備考 メモリ パネル/ウォッチ パネルにおける値の書き換え方法についての詳細は、「2.12.1.3 メモリの内 容を変更する」/「2.12.6.6 ウォッチ式の内容を変更する」を参照してください。
- (1) RRM 機能(読み込み)【シミュレータ】

プログラム実行中に、リアルタイムにメモリ/ウォッチ式の内容を読み込む機能です。 この領域に割り当てられているメモリ/ウォッチ式は、常にリアルタイムな表示が可能です。 RRM 機能による読み込みが可能な領域は次のとおりです。

表 2.11 RRM 機能の対象領域

対象領域	シミュレータ
内蔵 ROM	0
内蔵 RAM	0
周辺 I/O 領域	_
データフラッシュ	_
エミュレーション・メモリ	_
ターゲット・メモリ	_
CPU レジスタ	O注
I/O レジスタ (読み込み保護対象 IOR を除く)	0

注 トレーサ/タイマ動作中は不可

(2) RAM モニタ機能(読み込み)【Full-spec emulator】【E1】【E20】 CPU の RAM モニタ機能を使用してメモリ/ウォッチ式の内容を読み込む機能です。 RAM モニタ機能による読み込みが可能な領域は次のとおりです。

注意 CPU ステータスがスタンバイ・モード(HALT/STOP/IDLE)に移行すると、タイムアウト・エラーを発生します。

表 2.12 RAM モニタ機能の対象領域

対象領域	Full-spec emulator	E1/E20
内部 ROM	_	_
内部 RAM	0	0
周辺 I/O 領域	_	_
データフラッシュ	_	_
ターゲット・メモリ	_	-
CPU レジスタ	_	_
I/O レジスタ	_	O ^注

注 RH850G4MH のみ可能

ただし、RAMモニタ機能を有効にするためには、リアルタイム表示更新機能の基本設定に加え、次の設定が必要となります。

デバッグ・ツール	カテゴリ	プロパティ	設定値
Full-spec emulator	[実行中のメモリ・アクセス]	[実行中にアクセスする]	[はい]
E1/E20			

(3) DMM 機能(書き込み)

プログラム実行中に、リアルタイムにメモリ/ウォッチ式に値を書き込む機能です。

DMM 機能による書き込みが可能な領域は次のとおりです。

注意 1. DMM 機能を使用して書き込みを行った場合のアトミック性の保証はありません。

注意 2. CPU ステータスがスタンバイ・モード(HALT/STOP/IDLE)に移行すると、タイムアウト・エラーを発生します。

表 2.13 DMM 機能の対象領域

対象領域	Full-spec emulator	E1/E20	シミュレータ
内部 ROM	_	_	0
内部 RAM	0	0	0
周辺 I/O 領域	—	—	_
エミュレーション・メモリ	_	_	_
ターゲット・メモリ	—	—	_
CPU レジスタ	—	—	O ^{注1}
I/O レジスタ (読み込み保護対象 IOR を除く)	_	O ^{注2}	0

注 1. トレーサ/タイマ動作中は不可

注 2. RH850G4MH のみ可能

ただし、DMM 機能を有効にするためには、リアルタイム表示更新機能の基本設定に加え、次の設定が必要となります。

デバッグ・ツール	カテゴリ	プロパティ	設定値
Full-spec emulator E1/E20	[実行中のメモリ・アクセス]	[実行中にアクセスする]	[はい]
シミュレータ	設定不要		



なお,リアルタイム表示更新機能を行っているメモリ値/ウォッチ式は,メモリパネル/ウォッチパネルにおいてピンク色に強調表示されます。

図 2.42 リアルタイム表示更新を行っているメモリ表示の例(メモリ パネル)

メモリ1		8
2 🛞	表記(N)+ サイズ表記(Z)+ エンコード(C)+ 表示	(I)•
📄 停止時	に移動	18@b
	+0 +1 +2 +3 +4 +5 +6 +7 +8 +3 +a +b +c +d +e +f	ASCII
00000090	30 01 38 01 F0 00 F8 00 00 01 08 01 10 01 C8 00	0.8.?.??.
000000a0	DO 00 D8 00 E0 00 E8 00 A0 00 A8 00 B0 00 B8 00	?.?.?.?.?.?.?.?
0000000000	C0 00 18 00 80 00 88 00 80 00 88 00 CC 01 D0 01	Y.X.Y.Y.Y.Y.Y.Y.Y.
000000000	D4 01 D8 01 DC 01 B8 01 BC 01 C0 01 C4 01 C8 01	?.?.?.?.?.?.?.?.
000000000	A4 01 A8 01 AC 01 B0 01 B4 01 90 01 94 01 98 01	?.?.?.?.?.?.?.?.
000000e0	9C 01 A0 01 7C 01 80 01 84 01 88 01 8C 01 68 01	?.?. .?.?.?.?.h.
000000f0	6C 01 70 01 74 01 78 01 80 07 E1 70 E0 07 44 01	l.p.t.x.?.?p?.D.
00000100	82 07 E1 70 E0 07 44 01 84 07 E1 70 E0 07 44 01	?.?p?.D.?.?p?.D.
00000110	88 07 E1 70 E0 07 44 01 88 07 E1 70 E0 07 44 01	?.?p?.D.?.?p?.D.
00000120	100 07 E1 30 E0 07 44 01 11 07 E1 30 E0 07 44 01	?.?0?.D.?.?0?.D
× .		•

2.12.1.5 メモリの内容を検索する

メモリの値の検索は、コンテキスト・メニューの [検索 ...]を選択することによりオープンするメモリ検索 ダイアロ グで行います。検索の際は、メモリ値エリアと文字列エリアのうち、キャレットのあるエリアが対象となります。 このダイアログにおいて、次の手順で操作を行ってください。

図 2.43	メモリ内容の検索	(メモリ検索 ダイアログ)
--------	----------	---------------

メモリ検索		2
検索するデータ(<u>D</u>):		
検索する範囲(<u>R</u>):	アドレス範囲を指定する	
アドレス(<u>A</u>):	0x0 💌 -	0xffffffff
	前を検索(B) 次を検索(F) [キャンセル ヘルプ(日)

注意 1. プログラム実行中に、メモリの内容を検索することはできません。

注意 2. 浮動小数点数値表示している文字列を検索することはできません。

(1) [検索するデータ]の指定 検索するデータを指定します。

テキスト・ボックスに直接入力するか(最大指定バイト数:256 バイト),またはドロップダウン・リストより 入力履歴項目を選択します(最大履歴数:10 個)。検索の対象がメモリ値エリアの場合,そのエリアと同じ表示 形式(表示進数/サイズ)でデータを入力する必要があります。 また,検索の対象が文字列エリアの場合では,検索するデータとして文字列を指定する必要があります。指定し

た文字列は、そのエリアで表示しているエンコード形式でデータに変換され検索されます。 なお、このダイアログをオープンする直前にメモリ値を選択していた場合は、デフォルトでその値が表示されま

(2) [検索する範囲]の指定 検索する範囲を次のドロップダウン・リストより選択します。

す。

RENESAS

アドレス範囲を指定する	[アドレス]で指定するアドレス範囲内で検索を行います。
メモリ・マッピング	選択したメモリ・マッピング範囲内で検索を行います。 このリスト項目は、メモリ・マッピング ダイアログで表示しているメモリ・ マッピングを個々に表示します。 表示形式: <メモリ種別> <アドレス範囲> <サイズ>

(3) [アドレス]の指定

この項目は、「(2) [検索する範囲]の指定」で [アドレス範囲を指定する]を選択した場合のみ有効となります。

メモリ値検索の対象となるアドレス範囲を"開始アドレス-終了アドレス"で指定します。それぞれのテキスト・ボックスにアドレス式を直接入力するか(最大指定文字数:1024文字),またはドロップダウン・リストにより入力履歴項目(最大履歴個数:10個)を選択することにより行います。入力したアドレス式の計算結果を, それぞれ開始アドレス/終了アドレスとして扱います。

ただし、検索可能なアドレスの上限値は、プログラム空間の上限アドレス(0x03FFFFFF)です(ミラー領域は 検索対象となりません)。

また、32ビットで表現できる値より大きいアドレス値を指定することはできません。

- 備考 1. このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより,現在のキャレット位置のシンボル名を補完することができます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。
- 備考 2. "開始アドレス"が空欄の場合は、"0x0"の指定として扱われます。
- 備考 3. "終了アドレス"が空欄の場合は、マイクロコントローラのアドレス空間の上限値の指定として扱われます。
- (4) [前を検索] / [次を検索] ボタンのクリック

[前を検索] ボタンをクリックすると、指定した範囲内でアドレスの小さい方向に検索を行い、検索結果箇所を メモリパネル上で選択状態にします。 [次を検索] ボタンをクリックすると、指定した範囲内でアドレスの大きい方向に検索を行い、検索結果箇所を メモリパネル上で選択状態にします。

2.12.1.6 メモリの内容を一括して変更(初期化)する

メモリの値を一括して変更(初期化)することができます。

コンテキスト・メニューの [初期化 ...]を選択することにより、指定したアドレス範囲のメモリ値を一括して変更するためのメモリ初期化 ダイアログがオープンします。

このダイアログにおいて、次の手順で操作を行ってください。

図 2.44 メモリ内容の一括変更(メモリ初期化 ダイアログ)

メモリ初期化		
開始アドレス/シンボル(<u>S</u>):		終了アドレス/シンボル(E):
	- 6	(終了アドレス/シンボルを入力 ▶▼
約期化データ(D:		
₩■ (初期化データを16進数で入力)	してくた	ざい。スペース区切りで複数指 📴 💌
	OK	**>1211 \

(1) [開始アドレス/シンボル] と [終了アドレス/シンボル] の指定

メモリの内容を初期化するアドレス範囲を[開始アドレス/シンボル]と[終了アドレス/シンボル]に指定し ます。それぞれのテキスト・ボックスにアドレス式を直接入力するか(最大指定文字数:1024 文字),またはド ロップダウン・リストにより入力履歴項目(最大履歴個数:10 個)を選択します。 入力したアドレス式の計算結果を,それぞれ開始アドレス/終了アドレスとして扱います。

なお、マイクロコントローラのアドレス空間よりも大きいアドレス値を指定することはできません。

注意 エンディアンの異なる領域をまたいだアドレス範囲を指定することはできません。

備考 このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより,現在のキャレット位 置のシンボル名を補完することができます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。

(2) [初期化データ]の指定メモリに書き込む初期化データを指定します。

個々の初期化データは、文字列終端より2文字単位で1バイトと解釈され、奇数文字数の場合は先頭1文字で1 バイトと解釈されます。

なお,バイト数が2バイト以上の場合は,初期化対象のアドレス範囲のエンディアンのバイト列に変換して ターゲット・メモリへの書き込み処理を行います。

入力文字列	書き込みイメージ(バイト単位)			
(初 <u>期</u> 化ナーダ) 	リトル・エンディアン	ビッグ・エンディアン		
1	01	01		
0 12	00 12	00 12		
00 012 345	00 12 00 45 03	00 00 12 03 45		
000 12 000345	00 00 12 45 03 00	00 00 12 00 03 45		

(3) [OK] ボタンのクリック

[OK] ボタンをクリックします。

指定したアドレス範囲のメモリ領域に,指定した初期化データのパターンを繰り返し書き込みます(パターンの 途中で終了アドレスに達した場合は書き込みを終了します)。 ただし,不正な値やアドレス式を指定している場合,メッセージを表示し,メモリ値の初期化は行いません。

2.12.1.7 メモリの表示内容を保存する

メモリの内容を範囲指定して、テキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル(*.csv)に保存することができます。 ファイルに保存する際は、デバッグ・ツールから最新の情報を取得し、このパネル上での表示形式に従ったデータで 保存します。

[ファイル] メニュー→ [名前を付けてメモリ・データを保存 …] を選択すると、次のデータ保存 ダイアログがオー プンします(この際,パネル上で範囲選択した状態でこの操作を行うと選択範囲のみのメモリ・データを保存すること ができます)。

このダイアログにおいて、次の手順で操作を行ってください。

図 2.45 メモリ・データの保存(データ保存 ダイアログ)

データ保存・メモ	リ・データ	×
ファイル名(N):	8500	.
ファイルの種類①	テキスト・ファイル (*.txt)	•
保存範囲 アドレス	ノシンボル(色)	
0x00000000	- 0×0000016f	
	保存(S) キャンセル	ヘルブ(円)

 (1) [ファイル名]の指定 保存するファイル名を指定します。 テキスト・ボックスに直接入力するか(最大指定文字数:259文字),またはドロップダウン・リストより入力 履歴項目を選択します(最大履歴数:10個)。 また、[...] ボタンをクリックすることでオープンするデータ保存ファイルを選択 ダイアログにより、ファイル を選択することもできます。

(2) [ファイルの種類]の指定
 保存するファイルの形式を次のドロップダウン・リストにより選択します。
 選択できるファイルの形式は次のとおりです。

RENESAS
リスト表示	形式
テキスト・ファイル (*.txt)	テキスト形式(デフォルト)
CSV(カンマ区切り)(*.csv)	CSV 形式 ^注

注 各データを "," で区切り保存します。 なお, データ内に "," が含まれている際の不正形式を避けるため, 各データを ""(ダブルクォー テーション)で括り出力します。

(3) [保存範囲 アドレス/シンボル]の指定

ファイルに保存する範囲を"開始アドレス"と"終了アドレス"で指定します。 それぞれのテキスト・ボックスに16進数の数値/アドレス式を直接入力するか、またはドロップダウン・リス トより入力履歴項目を選択します(最大履歴数:10個)。 なお、パネル上で範囲選択している場合は、デフォルトでその選択範囲がテキスト・ボックスに指定されます。 範囲選択していない場合は、現在のパネルの表示範囲が指定されます。

備考 このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより,現在のキャレット位 置のシンボル名を補完することができます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。

(4) [保存] ボタンのクリック 指定したファイルに,指定した形式でメモリ・データを保存します。

図 2.46 メモリ・データ保存の際の出力イメージ

【テキスト・ファイル(*.txt)で保存(16 進表記 /8 ビット幅 /ASCII コードの場合の例)】

【CSV ファイル(*csv)で保存(16 進表記 /8 ビット幅 /ASCII コードの場合の例)】

備考 [ファイル]メニュー→ [メモリ・データを保存]の選択によりパネルの内容を上書き保存する場合、メモリパネル(メモリ1~4)はそれぞれ個別に扱われます。 また、保存範囲についても、前回指定したアドレス範囲で保存されます。

2.12.2 CPU レジスタを表示/変更する

CPU レジスタ(プログラム・レジスタ/システム・レジスタ)の内容の表示,および値の変更は,次の CPU レジス タ パネルで行います。

[表示] メニュー→ [CPU レジスタ] を選択してください。

なお、各エリアの見方、および機能についての詳細は、CPU レジスタ パネルの項を参照してください。







ここでは、次の操作方法について説明します。

2.12.2.1 値の表示形式を変更する 2.12.2.2 CPU レジスタの内容を変更する 2.12.2.3 プログラム実行中に CPU レジスタの内容を表示/変更する 2.12.2.4 CPU レジスタの表示内容を保存する

2.12.2.1 値の表示形式を変更する

ツールバーの次のボタンにより、このパネルの〔値〕エリアの表示形式を変更することができます。

表記	値の表示形式を変更する次のボタンを表示します。
	選択している項目(下位項目を含む)の値を規定値で表示します(デフォルト)。
Hex	選択している項目(下位項目を含む)の値を 16 進数で表示します。
S Dec	選択している項目(下位項目を含む)の値を符号付き 10 進数で表示します。
line.	選択している項目(下位項目を含む)の値を符号なし 10 進数で表示します。
Oet	選択している項目(下位項目を含む)の値を8進数で表示します。
Bin	選択している項目(下位項目を含む)の値を2進数で表示します。
	選択している項目(下位項目を含む)の文字列を ASCII コードで表示します。 対象が2バイト以上ある場合は、1バイトずつの文字を並べて表示します。
選択している項目を Float で表示します。 ただし、4 バイト・データ以外の場合は、規定値で表示します。	
Dbi	選択している項目を Double で表示します。 ただし、8 バイト・データ以外の場合は、規定値で表示します。
P	値表示の末尾に、その値の16進数表記を"()"で囲んで併記します。

2.12.2.2 CPU レジスタの内容を変更する

CPU レジスタの値は、編集することができます。

[値] エリアにおいて、対象 CPU レジスタ値を選択したのち再度クリックすると、値が編集モードになります ([Esc] キーの押下で編集モードをキャンセルします)。

値をキーボードより直接編集したのち、[Enter]キーを押下することにより、変更した値がデバッグ・ツールのター ゲット・メモリに書き込まれます。

注意 この操作は、プログラム実行中に行うことはできません。

2.12.2.3 プログラム実行中に CPU レジスタの内容を表示/変更する

対象となる CPU レジスタをウォッチ式としてウォッチ パネルに登録することにより、プログラムが停止状態だけで なく、実行状態であっても CPU レジスタの値をリアルタイムに表示/変更することができます。 ウォッチ式についての詳細は、「2.12.6 ウォッチ式を表示/変更する」を参照してください。

2.12.2.4 CPU レジスタの表示内容を保存する

[ファイル] メニュー→ [名前を付けて CPU レジスタ・データを保存 ...]を選択することにより、名前を付けて保存 ダイアログをオープンし、CPU レジスタのすべての内容をテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル(*.csv) に保存 することができます。

ファイルに保存する際は、デバッグ・ツールから最新の情報を取得します。

図 2.48 CPU レジスタ保存の際の出力イメージ

レジスタ名	值
 カテゴリ名 - レジスタ名 :	<i>値</i> :

2.12.3 I/O レジスタを表示/変更する

I/O レジスタの内容の表示,および値の変更は,次の IOR パネルで行います。 [表示] メニュー→ [IOR] を選択してください。 なお,各エリアの見方,および機能についての詳細は,IOR パネルの項を参照してください。

図 2.49 I/O レジスタの内容の表示(IOR パネル)

		検索エリア	
IOR	値	型情報(バイト数)	アドレス
⊟ <mark>⊎ _</mark> 0thers		- Construction of the Cons	
FLMDCNT	0×00000000	IOR[R/V 32](4)	0×ffa00000
FL NDPCVD	?	IOR[V 32](4)	0×ffa00004
FLMDPS	0×00000000	IOR[R 32](4)	0×ffa00008
SELB_TAUJ01	0×00	IOR[R/V 8](1)	0xffbc0100
SELB TAUDOI	0×0000	IOR[R/V 16](2)	0xf fbc0200
SELB INTCI	0×0000	IOR[R/W 16](2)	0xf fbc0300
SELB INTC2	0x0000	IOR [R/V 16](2)	0xffbc0304

ここでは、次の操作方法について説明します。

2.12.3.1 I/O レジスタを検索する 2.12.3.2 I/O レジスタを整理する 2.12.3.3 値の表示形式を変更する 2.12.3.4 I/O レジスタの内容を変更する 2.12.3.5 プログラム実行中に I/O レジスタの内容を表示/変更する 2.12.3.6 I/O レジスタの表示内容を保存する

2.12.3.1 I/O レジスタを検索する

I/O レジスタ名を検索することができます。

検索エリアにおいて、テキスト・ボックスに検索する I/O レジスタ名を指定します(大文字/小文字不問)。キーボー ドより文字列を直接入力するか(最大指定文字数:512文字)、ドロップダウン・リストより入力履歴項目を選択します (最大履歴数:10個)。

次のいずれかのボタンをクリックします。

テキスト・ボックスで指定している文字列を含む I/O レジス名を上方向に検索し,検索結果を選択 状態にします。
テキスト・ボックスで指定している文字列を含む I/O レジス名を下方向に検索し,検索結果を選択 状態にします。

備考 1. カテゴリ(フォルダ)により分類されて非表示の状態の I/O レジスタ名も検索します(展開して選択状態となります)。

2.12.3.2 I/O レジスタを整理する

各 I/O レジスタを任意のカテゴリ(フォルダ)で分類し、ツリー形式を編集することができます。

注意 1. カテゴリ内にカテゴリを作成することはできません。

注意 2. I/O レジスタの追加/削除はできません。

- (1) カテゴリを新規作成する場合 作成したい I/O レジスタ名にキャレットを移動したのち、ツールバーの 「ボタンのクリックし、キーボードよ り新規カテゴリ名を直接入力します。
- (2) カテゴリ名を編集する場合 編集したいカテゴリ名を選択したのち、再度クリックし、キーボードよりカテゴリ名を直接編集します。
- (3) カテゴリを削除する場合 削除したいカテゴリを選択したのち、ツールバーのメボタンをクリックします。 ただし、削除できるカテゴリは、空のカテゴリのみです。
- (4) 表示順を変更する場合
 I/O レジスタ名をカテゴリ内に直接ドラッグ・アンド・ドロップすることにより、I/O レジスタはカテゴリで分類されます。
 また、カテゴリと I/O レジスタ名の表示の順番(上下位置)も、ドラッグ・アンド・ドロップ操作により自由に変更することができます。
- 2.12.3.3 値の表示形式を変更する

ツールバーの次のボタンにより、このパネルの[値]エリアの表示形式を変更することができます。



備考 2. 検索対象の文字列入力後, [Enter] キーを押下することにより, →ボタンのクリックと同等の動作を 行い, [Shift] + [Enter] キーを押下することにより, →ボタンのクリックと同等の動作を行います。

表記		値の表示形式を変更する次のボタンを表示します。
選択している項目の値を 16 進数で表示します(デフォルト)。		選択している項目の値を 16 進数で表示します(デフォルト)。
	5 Dec	選択している項目の値を符号付き 10 進数で表示します。
選択している項目の値を符号なし 10 進数で表示します。 選択している項目の値を 8 進数で表示します。 選択している項目の値を 2 進数で表示します。		選択している項目の値を符号なし 10 進数で表示します。
		選択している項目の値を8進数で表示します。
		選択している項目の値を2進数で表示します。
	Asc	選択している項目の値を ASCII コードで表示します。
	3	選択している項目の値表示の末尾に、その値の 16 進数表記を"()"で囲んで併記します。

2.12.3.4 I/O レジスタの内容を変更する

I/O レジスタの値は、編集することができます。

[値] エリアにおいて,対象 I/O レジスタ値を選択したのち再度クリックすると,値が編集モードになります([Esc] キーの押下で編集モードをキャンセルします)。

値をキーボードより直接編集したのち、[Enter]キーを押下することにより、変更した値がデバッグ・ツールのター ゲット・メモリに書き込まれます。

- 注意 1. この操作は、プログラム実行中に行うことはできません。
- 注意 2. 読み込み専用の I/O レジスタの値を変更することはできません。
- 備考 1. I/O レジスタのサイズより小さい桁の数値が入力された場合,上位の桁を 0 でパディングします。
- 備考 2. I/O レジスタのサイズより大きい桁の数値が入力された場合,上位の桁をマスクします。
- 備考 3. I/O レジスタの値には ASCII 文字による入力も可能です。
 - I/O レジスタ名 "OSTM*nXX*" の値に "0x41" を書き込んだ場合 → OSTM*nXX* に, "0x41" が書き込まれます。
 - I/O レジスタ名 "OSTM*nXX*" の値に ASCII 文字 "'A"" を書き込んだ場合 → OSTM*nXX* に, "0x41" が書き込まれます。

2.12.3.5 プログラム実行中に I/O レジスタの内容を表示/変更する

対象となる I/O レジスタをウォッチ式としてウォッチ パネルに登録することにより、プログラムが停止状態だけでなく、実行状態であっても I/O レジスタの値をリアルタイムに表示/変更することができます。 ウォッチ式についての詳細は、「2.12.6 ウォッチ式を表示/変更する」を参照してください。

2.12.3.6 I/O レジスタの表示内容を保存する

[ファイル] メニュー→ [名前を付けて IOR データを保存 …] を選択することにより,名前を付けて保存 ダイアログ をオープンし, I/O レジスタのすべての内容をテキスト・ファイル (*.txt)/CSV ファイル (*.csv) に保存することがで きます (このパネル上での表示/非表示の設定にかかわらず,すべての I/O レジスタの値が対象となります)。

ファイルに保存する際は、I/O レジスタの値を再読み込みし、取得した最新の値を保存します。

ただし,読み込み保護対象の I/O レジスタの再読み込みは行いません。最新の内容を保存したい場合は、コンテキスト・メニューの [値を強制読み込み]を選択したのち、ファイルの保存を行ってください。

図 2.50	I/O レジスタ保存の際の出力イメージ
--------	---------------------

IOR 名	值	型情報(バイト数)	アドレス	
<i>カテゴリ名</i> -IOR <i>名</i> :	<i>値</i> :	<i>型情報(バイト数)</i> :	<i>アドレス</i> :	



2.12.4 グローバル変数/スタティック変数を表示/変更する

グローバル変数,またはスタティック変数の値の表示/変更は,ウォッチパネルで行います。 値の表示/変更を行いたい変数をウォッチ式としてウォッチパネルに登録してください。 ウォッチ式についての詳細は,「2.12.6 ウォッチ式を表示/変更する」を参照してください。

2.12.5 ローカル変数を表示/変更する

ローカル変数の内容の表示,および値の変更は,次のローカル変数パネルで行います。 [表示] メニュー→ [ローカル変数] を選択してください。 目的のローカル変数の内容を表示するためには,スコープ・エリアでスコープの選択をします。 ローカル変数パネルでは,ローカル変数名や関数名を表示します。また,関数の引数もローカル変数として表示しま す。

なお,各エリアの見方,および機能についての詳細は,ローカル変数パネルの項を参照してください。

図 2.51 ローカル変数の内容の表示(ローカル変数 パネル)

ローカル変数	N. 11.5	
🕘 表記(N)+ 🔫	エンコード(Q)・ 2 9=ルバー	
カレント	- 22-	-プ・エリア
名前	値 型情報(バイト数)	アドレス
😜 result	290899 int (4)	R11:REG
😜 local_a	58182 int(4)	R26:REG
😜 local_b	58182 int(4)	R27:REG
😜 local_c	58182 int(4)	R28:REG
e i	58179 unsigned long(4)	R29:REG

[名前] エリア [値] エリア [型情報 (バイト数)] エリア [アドレス] エリア

注意 プログラム実行中は、このパネルには何も表示されません。 プログラムの実行が停止したタイミングで、各エリアの表示を行います。

ここでは、次の操作方法について説明します。

2.12.5.1 値の表示形式を変更する 2.12.5.2 ローカル変数の内容を変更する 2.12.5.3 ローカル変数の表示内容を保存する

2.12.5.1 値の表示形式を変更する

ツールバーの次のボタンにより、このパネルの[値]エリアの表示形式を変更することができます。

表記	値の表示形式を変更する次のボタンを表示します。
----	-------------------------



١<u>e</u>

т

2.	機	

能

6		
	自動	このパネル上の値の表記を変数ごとの規定値で表示します(デ フォルト)。
	🔤 16 進数	このパネル上の値を 16 進数で表示します。
	🚾 10 進数	このパネル上の値を 10 進数で表示します。
	8 進数	このパネル上の値を8進数で表示します。
	回 2 進数	このパネル上の値を2進数で表示します。
	🔤 配列のインデックスを 10 進数表記	このパネル上の配列のインデックスを 10 進数で表示します(デ フォルト)。
	📄 配列のインデックスを 16 進数表記	このパネル上の配列のインデックスを 16 進数で表示します。
	Float	このパネル上の値を Float で表示します。 ただし,4 バイト・データ以外,または型情報を持つ場合は,規 定値で表示します。
	Double	このパネル上の値を Double で表示します。 ただし,8 バイト・データ以外,または型情報を持つ場合は,規 定値で表示します。
100		値表示の末尾に,その値の 16 進数表記を "()" で囲んで併記し ます。
ンコ	— ド	文字列変数のエンコードを変更する次のボタンを表示します。
	ASCII	文字列変数を ASCII コードで表示します(デフォルト)。
	Shift_JIS	文字列変数を Shift_JIS コードで表示します。
	EUC-JP	文字列変数を EUC-JP コードで表示します。
	UTF-8	文字列変数を UTF-8 コードで表示します。
	UTF-16	文字列変数を UTF-16 コードで表示します。

2.12.5.2 ローカル変数の内容を変更する

ローカル変数の値、および引数の値は、編集することができます。

[値] エリアにおいて、対象ローカル変数値/引数値を選択したのち再度クリックすると、値が編集モードになります ([Esc] キーの押下で編集モードをキャンセルします)。

値をキーボードより直接編集したのち、[Enter]キーを押下することにより、変更した値がデバッグ・ツールのター ゲット・メモリに書き込まれます。この際に、値のチェックを行い、型に不適合な場合は編集を無効とします。

- 注意 この操作は、プログラム実行中に行うことはできません。
- 備考 1. 変数のサイズより小さい桁の数値が入力された場合、上位の桁を0 でパディングします。
- 備考 2. 変数のサイズより大きい桁の数値が入力された場合、上位の桁をマスクします。
- 備考 3. 文字配列(char 型, unsigned char 型)に対しては、表示形式に ASCII が選択されている場合、文字列 (ASCII/Shift_JIS/EUC-JP/Unicode(UTF-8/UTF-16))による値の入力も可能です。
- 備考 4. ローカル変数の値には、次のように ASCII 文字による入力も可能です。
 - ASCII 文字による入力の場合
 変数 "ch"の[値] エリアに "A" を入力
 → "ch" が割り当てられているメモリ領域に "0x41" を書き込む
 - 数値による入力の場合 変数 "ch"の[値] エリアに "0x41"を入力 → "ch"が割り当てられているメモリ領域に "0x41"を書き込む
 - 文字列(ASCII)による入力の場合
 文字配列 "str"の表示形式を ASCIIに設定し、[値] エリアに ""ABC""を入力
 → "str"が割り当てられているメモリ領域に "0x41, 0x42, 0x43, 0x00" を書き込む

2.12.5.3 ローカル変数の表示内容を保存する

[ファイル] メニュー→ [名前を付けてローカル変数データを保存 ...]を選択することにより、名前を付けて保存 ダ イアログをオープンし、ローカル変数のすべての内容をテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル(*.csv)に保存する ことができます。

ファイルに保存する際は、デバッグ・ツールから最新の情報を取得します。

なお、配列、ポインタ型変数、構造体/共用体、CPU レジスタ(部分を表す名前が付与されているもののみ)を展開 表示している場合では、各展開要素の値も保存されます。展開表示していない場合は、先頭に "+" マークが付与され、 値は空欄となります。

図 2.52 ローカル変数保存の際の出力イメージ

スコープ: <i>現在のスコ−</i> [V] 変数 [P] 引数 名前	ープ [F] 関数 値	型情報(バイト数)	アドレス
 [V] <i>変数名</i> [1] _[V] <i>変数名</i> [0] :	 値 :	型情報(バイト数) <i>型情報(バイト数</i>) :	アドレス アドレス :

2.12.6 ウォッチ式を表示/変更する

C 言語変数, CPU レジスタ, I/O レジスタ, およびアセンブラ・シンボルなどをウォッチ式として, 次のウォッチパ ネルに登録することにより, それらの値を常にデバッグ・ツールから取得し, 一括して値を監視することができます。 また, ウォッチ式は, プログラムが実行中の状態にあっても値の表示を逐次更新することができます(「2.12.6.7 プ ログラム実行中にウォッチ式の内容を表示/変更する」参照)。

ウォッチ パネルは, [表示] メニュー→ [ウォッチ] → [ウォッチ 1 ~ 4] の選択でオープンします。

ウォッチ パネルは,最大4個までオープンすることができます。各パネルは,タイトルバーの"ウォッチ1","ウォッ チ2","ウォッチ3","ウォッチ4"の名称で識別され,それぞれのウォッチパネルが個別にウォッチ式を登録/管理し, プロジェクトのユーザ情報として保存されます。

なお,各エリアの見方,および機能についての詳細は,ウォッチパネルの項を参照してください。

図 2.53 ウォッチ式の内容の表示(ウォッチ パネル)



ここでは、次の操作方法について説明します。

2.12.6.1 ウォッチ式を登録する
2.12.6.2 登録したウォッチ式を整理する
2.12.6.3 登録したウォッチ式を編集する
2.12.6.4 ウォッチ式を削除する
2.12.6.5 値の表示形式を変更する
2.12.6.6 ウォッチ式の内容を変更する
2.12.6.7 プログラム実行中にウォッチ式の内容を表示/変更する
2.12.6.8 ウォッチ式をエクスポート/インポートする
2.12.6.9 ウォッチ式の表示内容を保存する

2.12.6.1 ウォッチ式を登録する

ウォッチ式の登録方法には、次の3通りがあります(デフォルトでは、ウォッチ式は登録されていません)。

- **注意 1.** 1 つのウォッチ パネルにおいて、ウォッチ式は 3000 個まで登録することができます(上限値を越えて登録しようとした場合、メッセージを表示します)。
- **注意 2.** コンパイラによる最適化のため、対象となる変数を使用していないブロックでは変数データがスタック /レジスタに存在しない場合があります。この場合、対象となる変数をウオッチ式として登録しても値 の表示は "?" のままとなります。
- 備考 1. 各ウォッチ パネル(ウォッチ 1 ~ウォッチ 4)上で登録したウォッチ式は、それぞれ個別に管理され、 プロジェクトのユーザ情報として保存されます。

備考 2. ウォッチ式は、同名を複数登録することができます。

(1) 他のパネルから登録する場合 CS+の他のパネルから、ウォッチ式を登録することができます。 他のパネルにおいて、ウォッチ式として登録したい対象を任意のウォッチ パネル(ウォッチ1~ウォッチ4) 上に直接ドラッグ・アンド・ドロップします。 なお、この操作が可能なパネルと、ウォッチ式として登録可能な対象との関係についての詳細は、「表 A.2 各パ ネルとウォッチ式として登録可能な対象の関係」を参照してください。



- 備考 ウォッチ式として登録したい対象を選択したのち、または対象文字列のいずれかにキャレットを 移動したのち(対象は自動的に決定されます)、コンテキスト・メニューの[ウォッチ1に登録] を選択することによっても同様にウォッチ式を登録することができます(ただし、ウォッチパネ ル(ウォッチ1)に限定)。
- (2) ウォッチパネル上で直接登録する場合
 任意のウォッチパネル(ウォッチ1~ウォッチ4)において、ツールバーの [ウォッチ式] エリアに次のエントリ・ボックスが表示されます。



図 2.55 ウォッチ式のエントリ・ボックス

ウォッチ式	- A	値 型情報(バイト数)	アドレス
🐳 ars_a		1003761 (0x000f50f1) int(4)	0×00006
🗟 arg_c		1003761 (0×000f50f1) int(4)	80000×0
	\sum	2.2	?
	このエリ	リアに直接ウォッチ式を入力します。	

エントリ・ボックス内に、キーボードより直接ウォッチ式を入力したのち、[Enter]キーを押下します。 なお、この際のウォッチ式の入力形式についての詳細は、次を参照してください。

- 「表 2.37 ウォッチ式の基本入力形式」
- -「表 A.3 C 言語関数をスコープ指定してウォッチ登録した場合の扱い」
- 「表 A.5 CPU レジスタをスコープ指定してウォッチ登録した場合の扱い」
- 「表 A.6 I/O レジスタをスコープ指定してウォッチ登録した場合の扱い」

備考 このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより,現在のキャレット位 置のシンボル名を補完することができます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。

(3) 他のアプリケーションから登録する場合 外部エディタなどから、C言語変数 /CPU レジスタ /I/O レジスタ /アセンブラ・シンボルの文字列を選択し、 ウォッチ パネル(ウォッチ1~ウォッチ4)に直接ドラッグ・アンド・ドロップします。 この場合、ドロップした文字列がそのままウォッチ式として登録されます。

2.12.6.2 登録したウォッチ式を整理する

登録したウォッチ式をカテゴリ(フォルダ)で分類し、ツリー形式で表示することができます(デフォルトでは、カテゴリは存在しません)。

- **注意 1.** カテゴリ内にカテゴリを作成することはできません。
- **注意 2.** 1 つのウォッチ パネルにおいて、カテゴリは 1500 個まで作成することができます(上限値を越えて作成しようとした場合、メッセージを表示します)。
- (1) カテゴリを新規作成する場合
 作成したい位置にキャレットを移動したのち、ツールバーの
 ボタンのクリックし、キーボードより新規カテゴリ名を直接入力します。
- (2) カテゴリ名を編集する場合 編集したいカテゴリ名を選択したのち、再度クリックし、キーボードよりカテゴリ名を直接編集します。
- (3) カテゴリを削除する場合 削除したいカテゴリを選択したのち、ツールバーのメボタンをクリックします。
- (4) 表示順を変更する場合 登録済みのウォッチ式を作成したカテゴリ内に直接ドラッグ・アンド・ドロップすることにより、ウォッチ式は カテゴリで分類されます。 また、カテゴリとウォッチ式の表示の順番(上下位置)も、ドラッグ・アンド・ドロップ操作により自由に変更 することができます。
- 備考 ウォッチ式/カテゴリを他のウォッチ パネル(ウォッチ 1 ~ウォッチ 4)にドラッグ・アンド・ドロップすると、ドロップ先のウォッチ パネルにウォッチ式/カテゴリがコピーされます。

2.12.6.3 登録したウォッチ式を編集する

登録したウォッチ式は、編集することができます。

対象ウォッチ式をダブルクリックすると、対象ウォッチ式が編集モードになります([Esc] キーの押下で編集モードをキャンセルします)。

キーボードより直接内容を編集し, [Enter] キーを押下してください。

2.12.6.4 ウォッチ式を削除する

登録したウォッチ式を削除する場合は、ウォッチ パネルにおいて、削除したいウォッチ式を選択したのち、ツール バーの × ボタンをクリックします。

2.12.6.5 値の表示形式を変更する

ツールバーの次のボタンにより、このパネルの[値]エリアの表示形式を変更することができます。

表記		値の表示形式を変更する次のボタンを表示します。
	回 自動	選択しているウォッチ式の値の表記を変数ごとの規定値(「表 A.7 ウォッチ式の表示形 式(デフォルト)」参照)で表示します(デフォルト)。
	🔤 16 進数	選択している項目の値を 16 進数で表示します。
	🔜 符号付き 10 進数	選択している項目の値を符号付き 10 進数で表示します。
	🔛 符号無し 10 進数	選択している項目の値を符号なし 10 進数で表示します。
	000 8 進数	選択している項目の値を8進数で表示します。
	🔤 2 進数	選択している項目の値を2進数で表示します。
	ASCII	選択している項目の値を ASCII コードで表示します。
	Float	選択している項目の値を Float で表示します。 ただし,選択しているウォッチ式が 4 バイト・データの場合のみ有効となります。
	Double	選択している項目の値を Double で表示します。 ただし,選択しているウォッチ式が 8 バイト・データの場合のみ有効となります。
	8	選択している項目の値表示の末尾に、その値の 16 進数表記を"()"で囲んで併記しま す。 また、10.25数ま記ましていて場合は供記しません
		ににし、16 進奴衣記をしている場合は併記しません。

2.12.6.6 ウォッチ式の内容を変更する

ウォッチ式の値は、編集することができます。

[値] エリアにおいて、対象ウォッチ式の値をダブルクリックすると、値が編集モードになります([Esc] キーの押下で編集モードをキャンセルします)。

値をキーボードより直接編集したのち、[Enter]キーを押下することにより、変更した値がデバッグ・ツールのター ゲット・メモリに書き込まれます。

ただし, 値を変更できるのは, C 言語変数 /CPU レジスタ /I/O レジスタ /アセンブラ・シンボルと1対1 に対応する ウォッチ式のみです。また, 読み込み専用の I/O レジスタの値を変更することもできません。

なお、ウォッチ式の値の編集は、プログラム実行中の状態でも行うことができます。設定方法についての詳細は、 「2.12.1.4 プログラム実行中にメモリの内容を表示/変更する」を参照してください。

- 備考 1. 変数のサイズより小さい桁の数値が入力された場合、上位の桁を0でパディングします。
- 備考 2. 変数のサイズより大きい桁の数値が入力された場合、上位の桁をマスクします。
- 備考 3. 文字配列(char 型, unsigned char 型)に対しては、表示形式に ASCII が選択されている場合、文字列 (ASCII/Shift_JIS/EUC-JP/Unicode (UTF-8/UTF-16))による値の入力も可能です。
- 備考 4. ウォッチ式の値には、次のように ASCII 文字による入力も可能です。
 - ASCII 文字による入力の場合
 変数 "ch"の[値] エリアに "A" を入力
 → "ch" が割り当てられているメモリ領域に "0x41" を書き込む
 - 数値による入力の場合 変数 "ch" の [値] エリアに "0x41" を入力 → "ch" が割り当てられているメモリ領域に "0x41" を書き込む
 - 文字列(ASCII)による入力の場合 文字配列 "str"の表示形式を ASCIIに設定し, [値] エリアに ""ABC""を入力 → "str"が割り当てられているメモリ領域に "0x41, 0x42, 0x43, 0x00"を書き込む



2.12.6.7 プログラム実行中にウォッチ式の内容を表示/変更する

メモリパネル/ウォッチパネルでは、プログラムの実行中に、リアルタイムにメモリ/ウォッチ式の内容を表示更新、および書き換えることができるリアルタイム表示更新機能を備えています。

このリアルタイム表示更新機能を有効にすることにより、プログラムが停止している状態の時だけでなく、実行中の状態であっても、メモリ/ウォッチ式の値の表示/変更を行うことができます。

設定方法についての詳細は、「2.12.1.4 プログラム実行中にメモリの内容を表示/変更する」を参照してください。

2.12.6.8 ウォッチ式をエクスポート/インポートする

現在登録しているウォッチ式をファイルにエクスポートし、そのファイルをインポートすることにより、ウォッチ式 を再登録することができます。

この場合、次の操作を行ってください。

(1) ウォッチ式をエクスポートする
 現在登録しているウォッチ式(カテゴリを含む)を、インポート可能なファイル形式で保存します。
 ウォッチ パネルにフォーカスがある状態で、[ファイル]メニュー→[名前を付けてウォッチ・データを保存
 …]を選択します。

オープンする名前を付けて保存 ダイアログにおいて、次の指定を行ったのち、[保存] ボタンをクリックします。

[ファイル名]: 保存するファイル名(*.csv)を指定します。

[ファイルの種類]:"インポート可能 CSV(カンマ区切り)(*.csv)"を選択します。

注意 値,および型情報は保存されません。 また,配列や構造体などのウォッチ式を解析後に展開される項目は保存されません。

図 2.56 ウォッチ式のエクスポート

1 名前を付けて保存		
😋 🔾 🗢 📕 « C5 🖡 😣	mple • • • • • · sampleの接席	1
整理 * 新しいフォルタ		33 - 6
 ★ お気に入り ● ダウンロード ■ デスクトップ ● 最近表示した場所 ◎ ライブラリ ● Subversion 	DefaultBuild	
 ビクチャ 	E.	
ファイル名(N): Watch	_Export.csv	
ファイルの種類(工): インボ	ート可能CSV(カンマ区切り)(*.csv)	
フォルターの非表示	保存(5)	キャンセル

(2) ウォッチ式をインポートする

(1) でエクスポートしたファイルを,ウォッチパネルにインポートします。

ウォッチ式をインポートしたいウォッチ パネルにおいて、コンテキスト・メニューの [ウォッチ式をインポート…]を選択します。

オープンするウォッチ式データ・ファイルを開く ダイアログにおいて,先にエクスポートしたファイルを指定 したのち,[開く]ボタンをクリックします。

備考 すでにウォッチ式が登録されている場合,最下部のウォッチ式の直後にインポートしたウォッチ 式が登録されます。

図 2.57 ウォッチ式のインポート

🧬 ウォッチ式テータ・ファイルを聞く	
🕥 🖓 📲 « C5 , sample ,	 ↓ sampleの検索
整理 * 新しいフォルダー	88 • 🗐 🔞
 ★ お気に入り ▲ ダウンロード ■ デスクトップ ■ 最近表示した場所 	sv
⇒ ライブラリ ⇒ Subversion Nキュメント ⇒ ビクチャ	
 ■ ビデオ ・ 	
ファイル名(N): Watch_Exp	ort.csv ・ インボート可能CSV(カンマ区1 ・
	W((0) + () EV

2.12.6.9 ウォッチ式の表示内容を保存する

[ファイル] メニュー→ [名前を付けてウォッチ・データを保存 …] を選択する、またはコンテキスト・メニューの [ウォッチ・データを展開保存 …] を選択することにより、名前を付けて保存 ダイアログをオープンし、ウォッチ式と 値のすべての内容をテキスト・ファイル (*.txt) /CSV ファイル (*.csv) に保存することができます。

ファイルに保存する際は、すべてのウォッチ式の値を再読み込みし、取得した最新の値を保存します。 ただし、読み込み保護対象の I/O レジスタの再読み込みは行いません。最新の内容を保存したい場合は、コンテキス

ト・メニューの[値を強制読み込み]を選択したのち、ファイルの保存を行ってください。

なお, 配列, ポインタ型変数, 構造体/共用体, レジスタ(部分名がついているもののみ)などの展開表示が可能な ウォッチ式の場合, [名前を付けてウォッチ・データを保存 ...]から保存した場合と [ウォッチ・データを展開保存 ...] から保存した場合で動作が異なります。

- [名前を付けてウォッチ・データを保存 ...]から保存した場合 展開表示している場合は、各展開要素の値も保存します。展開表示していない場合は、先頭に "+"マークを付与し て値は空欄になります。
- [ウォッチ・データを展開保存 ...]から保存した場合 展開状態にかかわらず最大 255 階層まで展開して,各展開要素の値も保存します。

図 2.58 ウォッチ・データ保存の際の出力イメージ

ウォッチ式	値	型情報(バイト数)	アドレス	メモ	
変数式	値	型情報(バイト数)	アドレス	メモ	
- カテコリ名 変数式 :	值 :	型情報(バイト数) :	アドレス :	メモ :	

備考

[ファイル] メニュー→[ウォッチ・データを保存]の選択によりパネルの内容を上書き保存した場合, ウォッチ パネル(ウォッチ1〜4)はそれぞれ個別に扱われます。

2.13 スタックからの関数呼び出し情報の表示

この節では、スタックからの関数呼び出し情報の表示方法について説明します。

CS+が提供するコンパイラ(CC-RH)は、ANSI規格に沿って関数呼び出し情報をスタックに積んでいます。この関 数呼び出し情報(以降、コール・スタック情報と呼びます)を解析することで、関数の呼び出しの深さ、呼び出し元位 置、および引数などを知ることができます。

備考 マルチコア対応版を対象とした "コール・スタック情報 "については、「2.9 コア(PE)の選択」も参照してください。

2.13.1 コール・スタック情報を表示する

コール・スタック情報の表示は、次のコール・スタックパネルで行います。 [表示] メニュー→ [コール・スタック] を選択してください。 なお、各エリアの見方、および機能についての詳細は、コール・スタックパネルの項を参照してください。

- **注意** プログラム実行中は、このパネルには何も表示されません。 プログラムの実行が停止したタイミングで、各エリアの表示を行います。
- 図 2.59 コール・スタック情報の表示(コール・スタック パネル)



[深さ] エリア

[コール・スタック] エリア

ここでは、次の操作方法について説明します。

2.13.1.1 値の表示形式を変更する
2.13.1.2 ソース行へジャンプする
2.13.1.3 ローカル変数を表示する
2.13.1.4 コール・スタック情報の表示内容を保存する

2.13.1.1 値の表示形式を変更する

ツールバーの次のボタンにより、このパネルの表示形式を変更することができます。

表記		値の表示形式を変更する次のボタンを表示します。
	🔤 自動	このパネル上の値の表記を変数ごとの規定値で表示します(デフォルト)。
	🔤 16 進数	このパネル上の値を 16 進数で表示します。
	🔤 10 進数	このパネル上の値を 10 進数で表示します。
	🚾 8 進数	このパネル上の値を8進数で表示します。
	🔤 2 進数	このパネル上の値を2進数で表示します。

エンコード		文字列変数のエンコードを変更する次のボタンを表示します。
	ASCII	このパネル上の文字列変数を ASCII コードで表示します(デフォルト)。
	Shift_JIS	このパネル上の文字列変数を Shift_JIS コードで表示します。
	EUC-JP	このパネル上の文字列変数を EUC-JP コードで表示します。
	UTF-8	このパネル上の文字列変数を UTF-8 コードで表示します。
	UTF-16	このパネル上の文字列変数を UTF-16 コードで表示します。

2.13.1.2 ソース行へジャンプする

行をダブルクリックすることにより、その行が示す関数呼び出し元のソース行にキャレットを移動した状態でエディ タパネルがオープンします(すでにオープンしている場合は、エディタパネルにジャンプ)。

備考 コンテキスト・メニューの [逆アセンブルヘジャンプ] を選択することにより,現在選択している行が 示す関数呼び出し元のアドレスにキャレットを移動した状態で逆アセンブルパネル(逆アセンブル1) がオープンします(すでにオープンしている場合は,逆アセンブルパネル(逆アセンブル1)にジャ ンプ)。

2.13.1.3 ローカル変数を表示する

コンテキスト・メニューの [このときのローカル変数を表示] を選択することにより,現在選択している行が示す関数のローカル変数を表示するローカル変数 パネルをオープンします。

2.13.1.4 コール・スタック情報の表示内容を保存する

[ファイル] メニュー→ [名前を付けてコール・スタック・データを保存 ...] を選択することにより,名前を付けて 保存 ダイアログをオープンし,コール・スタック情報のすべての内容をテキスト・ファイル (*.txt)/CSV ファイル (*.csv) に保存することができます。

ファイルに保存する際は、デバッグ・ツールから最新の情報を取得します。

図 2.60 コール・スタック情報保存の際の出力イメージ

深さ	コール・スタック
0	<i>コール・スタック情報</i>
1	コール・スタック情報
:	:



2.14 実行履歴の収集

この節では、プログラムの実行履歴の収集方法について説明します。

ー般的に、プログラムの実行履歴をトレースと呼び、以降の記述で使用します。プログラムが暴走した場合、暴走後のメモリ内容やスタック情報などから原因を探ることは非常に困難ですが、収集したトレース・データの内容を解析することにより、暴走するまでの過程を直接探ることができ、プログラムの潜在的バグを発見するために有効です。

備考 マルチコア対応版を対象とした"実行履歴の収集"については、「2.9 コア(PE)の選択」も参照して ください。

2.14.1 トレース動作の設定をする

トレース機能が開始すると、現在実行中のプログラムの実行過程を記録したトレース・データがトレース・メモリに 収集されます(プログラムの実行が停止すると、自動的にトレース機能も停止します)。 トレース機能を使用するためには、あらかじめトレースの動作に関する設定を行う必要があります。 なお、設定方法は、使用するデバッグ・ツールにより異なります。

2.14.1.1 【Full-spec emulator】の場合
2.14.1.2 【IE850A】/【E1】/【E20】/【E2】の場合
2.14.1.3 【シミュレータ】の場合

2.14.1.1 【Full-spec emulator】の場合

設定は,プロパティ パネルの[デバッグ・ツール設定]タブ上の[トレース]カテゴリ内で行います。

プログラム実行中は、このカテゴリ内のプロパティを変更することはできません。

図 2.61 [トレース] カテゴリ【Full-spec emulator】

4	ЬI	レース
_		× ~

注意

I'V A	
トレースの取得対象	デバッグ対象コアのみ
分岐を取得する	(\$1)
データ・アクセスを取得する	はい
データ・アクセスの実行アドレスを取得する	はい
ローカル変数へのアクセスを取得する	はい
ソフトウェア・トレースを取得する	いいえ
トレースの優先度	スピード優先
実行前にトレース・メモリをクリアする	はい
トレース・メモリを使い切った後の動作	トレース・メモリを上書きし実行を続ける
トレースの取得範囲	区間をトレース
トレース・メモリ・サイズ[フレーム]	8K
トレースを補完する	はい

(1) [トレースの取得対象]

トレースを取得する対象を次のドロップダウン・リストにより選択します。 このプロパティの選択肢は、プロパティ パネルの [デバッグ・ツール設定] タブ上の [マルチコア] カテゴリ 内の [デバッグ・モード] プロパティで選択されているモードによって変化します。

- 同期デバッグ・モードが選択されている場合

デバッグ対象コ	現在デバッグ対象に選択している PE のみを対象にトレース・データを収集します(デフォルト)。
アのみ	トレース・データ収集後, PE を切り替えてもトレース パネルの表示内容は変わりません。
全てのコア	全 PE を対象にトレース・データを収集します。 トレース・データ収集後、PE を切り替えることにより、対応するトレース・データの 内容をトレース パネルに表示します。

- 非同期デバッグ・モードが選択されている場合

このプロパティは,選択しているマイクロコントローラがマルチコアの場合のみ表示します。 このプロパティは,すべてのコアが停止状態の場合のみ変更可能です。

注意 このプロパティは、すべてのコアが停止状態の場合のみ変更可能です。 このプロパティの設定は、ユーザ・プログラム実行開始前に反映されます。

(2) トレース・データの選択

収集するトレース・データの種類を次のプロパティにより選択します。

分岐を取得する	プログラム実行中に発生した分岐処理の分岐元/分岐先の命令の PC 値をトレー ス・データとして収集します。
データ・アクセスを取	プログラム実行中に成立したアクセス系イベントのデータ情報をトレース・データ
得する	として収集します。
データ・アクセスの実	プログラム実行中に成立したアクセス系イベントの命令の PC 値をトレース・デー
行アドレスを取得する	タとして収集します。
ローカル変数へのアク	プログラム実行中に成立したローカル変数へのアクセス系イベントのデータ情報を
セスを取得する	トレース・データとして収集します。
ソフトウェア・トレー	プログラム実行中に発生した埋め込み用のトレース出力命令の情報をトレース・
スを取得する	データとして収集します。
DBCP を取得する	プログラム実行中に発生した DBCP の情報をトレース・データとして収集します。
DBTAG を取得する	プログラム実行中に発生した DBTAG の情報をトレース・データとして収集します。
DBTAG 取得時に実行ア	プログラム実行中に発生した DBTAG の情報を収集する際に,DBTAG の実行アド
ドレスを出力する	レスも収集します。
DBPUSH を取得する	プログラム実行中に発生した DBPUSH の情報をトレース・データとして収集します。
	プログラム実行中に発生した DBPUSH の情報を収集する際に,DBPUSH の実行 アドレスも収集します。

注意 これらのプロパティを変更すると、トレース・メモリがクリアされます。

(3) [トレースの優先度]

トレース機能を使用する際の優先度を次のドロップダウン・リストにより選択します。

スピード優先	リアルタイム性を優先してトレースを行います(デフォルト)。
データ優先	データの取りこぼしが発生しないように、CPUの実行パイプラインを一時的に停止して トレースを行います。

注意 このプロパティを変更すると、トレース・メモリがクリアされます。

(4) [実行前にトレース・メモリをクリアする]

トレース機能を開始する前に、トレース・メモリを一度クリア(初期化)するか否かを選択します。 クリアする場合は[はい]を選択してください(デフォルト)。

- 備考 トレース パネルのツールバーの **P**ボタンをクリックすることにより、トレース・メモリを強制 的にクリアすることができます。
- (5) [トレース・メモリを使い切った後の動作]

収集したトレース・データでトレース・メモリがいっぱいになった際の動作を、次のドロップダウン・リストにより選択します。

トレース・メモリを上また。	トレース・メモリがいっぱいになると、古いトレース・データに上書きを続けます
書さし美打を続ける	(テンオルド)。 [実行前にトレース・メモリをクリアする] プロパティで [はい] を選択している
	場合は,再実行時,トレース・データをクリアしたのち,トレース・データの書き 込みを行います。

トレースを停止する	トレース・メモリがいっぱいになると、トレース・データの書き込みを停止します (プログラムの実行は停止しません)。
停止する	トレース・メモリがいっぱいになると、トレース・データの書き込みを停止すると 同時にプログラムの実行を停止します。

注意 このプロパティを変更すると、トレース・メモリがクリアされます。

(6) [トレースの取得範囲設定]

トレース・データの取得範囲を次のドロップダウン・リストにより選択します。

レース・データとして収集します。

ただし、このプロパティは、デバッグ・ツールと接続時のみ変更することができます。

 区間をトレース
 トレース開始イベントとトレース終了イベントで設定した区間の実行履歴をトレー

 ス・データとして収集します(デフォルト)。

 範囲外をトレース
 トレース開始イベントとトレース終了イベントで設定した範囲外の実行履歴をトレー

- **注意** このプロパティを変更した場合,現在設定しているトレース開始イベント/トレース終了イベン トはすべて無効となります。
- 備考 [範囲外をトレース]を選択した場合では、次のように、トレース開始イベント/トレース終了イ ベントで設定するアドレスを下限/上限とし、トレース・データの取得範囲が決定されます。



注意 1. 範囲外トレース・イベントでは、開始(下限)と終了(上限)の2点を設定しないとトレースできません。

注意 2. 範囲外トレース・イベントは1区間しか設定できません。

(7) [トレース・メモリ・サイズ[フレーム]]

トレース・メモリのサイズ(トレース・フレーム数)を選択します。 なお、トレース・フレームはトレース・データの一単位を表し、フェッチ/ライト/リードなどで、それぞれ 1 つのトレース・フレームを使用します(デフォルト : [8K])。

注意 このプロパティを変更すると、トレース・メモリがクリアされます。

(8) [トレースを補完する] 収集したトレース・データをトレースパネルで表示する際に、補完表示を行うか否かを選択します。 補完表示を行うことにより、ハードウエアではトレースできない分岐命令間の命令の表示が可能となります。 補完表示を行う場合は[はい]を選択してください(デフォルト)。 なお、この設定は、次回取得するトレース・データより反映されます。

2.14.1.2 【IE850A】/【E1】/【E20】/【E2】の場合

IE850Aの外部トレースの設定は、プロパティ パネルの[接続用設定]タブ上の[トレース]カテゴリ内で行います。

- **注意 1.** 外部トレースの設定がマイクロコントローラ、およびエミュレータと異なる場合、外部トレースは使用 できません。
- 注意 2. デバッグ・ツールと接続後、このカテゴリ内のプロパティは変更不可状態となります。

図 2.62 [トレース] カテゴリ【IE850A】

/ トレース			
外部トレース	を使用する	はい	
外部トレース	のレーン数	4	
外部トレース	の転送速度[Gbps]	自動選択	



- [外部トレースを使用する] (1) 外部トレースを使用するか否かを選択します。
- (2) [外部トレースのレーン数] 外部トレースのレーン数を選択します。
- [外部トレースの転送速度 [Gbps]] (3) 外部トレースの転送速度を選択します。 [自動選択]を選択した場合は、マイクロコントローラ固有の最速値を使用します。

トレース動作の設定は、プロパティ パネルの [デバッグ・ツール設定] タブ上の [トレース] カテゴリ内で行いま す。

- 接続したマイクロコントローラがトレース機能を搭載していない場合、デバッグ・ツールと接続後、こ 注意 1. のカテゴリ内のプロパティは変更不可状態となります(トレース機能を使用することはできません)。
- 注意 2. プログラム実行中は、このカテゴリ内のプロパティを変更することはできません。

[トレース] カテゴリ【E1】【E20】 図 2.63

đ	トレース	
	トレースの取得対象	デバッグ対象コアのみ
	分岐を取得する	はい
	データ・アクセスを取得する	はい
	データ・アクセスの実行アドレスを取得する	はい
	ローカル変数へのアクセスを取得する	はい
	ソフトウェア・トレースを取得する	いいえ
	トレースの優先度	スピード優先
	実行前にトレース・メモリをクリアする	(atc)
	トレース・メモリを使い切った後の動作	トレース・メモリを上書きし実行を続ける
	トレースの取得範囲	区間をトレース

(1) [トレースの取得対象]

> トレースを取得する対象を次のドロップダウン・リストにより選択します。 このプロパティの選択肢は、プロパティ パネルの [デバッグ・ツール設定] タブ上の [マルチコア] カテゴリ 内の [デバッグ・モード] プロパティで選択されているモードによって変化します。

- 同期デバッグ・モードが選択されている場合

デバッグ対象コ	現在デバッグ対象に選択している PE のみを対象にトレース・データを収集します(デフォルト)。
アのみ	トレース・データ収集後, PE を切り替えてもトレース パネルの表示内容は変わりません。
全てのコア	全 PE を対象にトレース・データを収集します。 トレース・データ収集後、PE を切り替えることにより、対応するトレース・データの 内容をトレース パネルに表示します。

- 非同期デバッグ・モードが選択されている場合

<i>コア名称</i> 選択した <i>コア名称</i> のトレース・データを収集します。	
---	--

このプロパティは、選択しているマイクロコントローラがマルチコアの場合のみ表示します。 このプロパティは、すべてのコアが停止状態の場合のみ変更可能です。

このプロパティは、すべてのコアが停止状態の場合のみ変更可能です。 注意 このプロパティの設定は、ユーザ・プログラム実行開始前に反映されます。

(2) SPID フィルタの設定 SPID フィルタを使用した場合, [SPID フィルタ] プロパティで指定した SPID に属するトレース情報のみを収 集します。SPID フィルタの設定は SPID フィルタの選択 ダイアログで行います。

トレース・データの選択 (3)

収集するトレース・データの種類を次のプロパティにより選択します。

分岐を取得する	プログラム実行中に発生した分岐処理の分岐元/分岐先の命令の PC 値をトレー	
	ス・データとして収集します。	

データ・アクセスを取	プログラム実行中に成立したアクセス系イベントのデータ情報をトレース・データ
得する	として収集します。
データ・アクセスの実	プログラム実行中に成立したアクセス系イベントの命令の PC 値をトレース・デー
行アドレスを取得する	タとして収集します。
ローカル変数へのアク	プログラム実行中に成立したローカル変数へのアクセス系イベントのデータ情報を
セスを取得する	トレース・データとして収集します。
CPU 動作モード遷移情 報を取得する	プログラム実行中に発生した CPU 動作モード遷移をトレース・データとして収集 します。収集した場合,各トレース・データについて CPU 動作モードが表示され ます。
ソフトウェア・トレー	プログラム実行中に発生した埋め込み用のトレース出力命令の情報をトレース・
スを取得する	データとして収集します。
DBCP を取得する	プログラム実行中に発生した DBCP の情報をトレース・データとして収集します。
DBTAG を取得する	プログラム実行中に発生した DBTAG の情報をトレース・データとして収集します。
DBTAG 取得時に実行ア	プログラム実行中に発生した DBTAG の情報を収集する際に,DBTAG の実行アド
ドレスを出力する	レスも収集します。
DBPUSH を取得する	プログラム実行中に発生した DBPUSH の情報をトレース・データとして収集します。
DBPUSH 取得時に実行	プログラム実行中に発生した DBPUSH の情報を収集する際に,DBPUSH の実行
アドレスを出力する	アドレスも収集します。

注意 これらのプロパティを変更すると、トレース・メモリがクリアされます。

(4) [トレースの優先度]

トレース機能を使用する際の優先度を次のドロップダウン・リストにより選択します。

スピード優先	リアルタイム性を優先してトレースを行います(デフォルト)。
データ優先	データの取りこぼしが発生しないように,CPU の実行パイプラインを一時的に停止して トレースを行います。

- 注意 1. このプロパティを変更すると、トレース・メモリがクリアされます。
- **注意 2.** [データ優先]を選択した場合、トレースを停止する機能([トレース・メモリを使い切った後の 動作] プロパティの [トレースを停止する])は使用できません。
- (5) [実行前にトレース・メモリをクリアする]
 - トレース機能を開始する前に, トレース・メモリを一度クリア(初期化)するか否かを選択します。 クリアする場合は [はい] を選択してください(デフォルト)。
 - 備考 トレース パネルのツールバーの **い**ボタンをクリックすることにより、トレース・メモリを強制 的にクリアすることができます。
- (6) [トレース・メモリを使い切った後の動作]
 - ・
 収集したトレース・データでトレース・メモリがいっぱいになった際の動作を、次のドロップダウン・リストにより選択します。

トレース・メモリを上 書きし実行を続ける	トレース・メモリがいっぱいになると、古いトレース・データに上書きを続けます (デフォルト)。 [実行前にトレース・メモリをクリアする] プロパティで [はい] を選択している 場合は、再実行時、トレース・データをクリアしたのち、トレース・データの書き 込みを行います。
トレースを停止する	トレース・メモリがいっぱいになると、トレース・データの書き込みを停止します (プログラムの実行は停止しません)。
停止する	トレース・メモリがいっぱいになると、トレース・データの書き込みを停止すると 同時にプログラムの実行を停止します。



注意 このプロパティを変更すると、トレース・メモリがクリアされます。

(7) [トレースの取得範囲設定] トレース・データの取得範囲を次のドロップダウン・リストにより選択します。 ただし、このプロパティは、デバッグ・ツールと接続時のみ変更することができます。

区間をトレース	トレース開始イベントとトレース終了イベントで設定した区間の実行履歴をトレー ス・データとして収集します(デフォルト)。
範囲外をトレース	トレース開始イベントとトレース終了イベントで設定した範囲外の実行履歴をトレー ス・データとして収集します。

注意 このプロパティの設定を変更した場合,現在設定しているトレース開始イベント/トレース終了 イベントはすべて無効となります。

備考 [範囲外をトレース]を選択した場合では、次のように、トレース開始イベント/トレース終了イ ベントで設定するアドレスを下限/上限とし、トレース・データの取得範囲が決定されます。



注意 1. 範囲外トレース・イベントでは、開始(下限)と終了(上限)の2点を設定しないとトレースできません。

注意 2. 範囲外トレース・イベントは1区間しか設定できません。

(8) [トレース・メモリ・サイズ [フレーム]] 【IE850A】

トレース・メモリのサイズ(トレース・フレーム数)を選択します。 なお、トレース・フレームはトレース・データの一単位を表し、フェッチ/ライト/リードなどで、それぞれ1 つのトレース・フレームを使用します(デフォルト:[8K])。

注意 このプロパティを変更すると、トレース・メモリがクリアされます。

ソフトウェア・トレースの LPD 出力に関する設定は、プロパティ パネルの [デバッグ・ツール設定] タブ上の [トレース] カテゴリ内で行います。

- 注意 1. 接続したマイクロコントローラが LPD 出力機能を搭載していない場合、デバッグ・ツールと接続後、このカテゴリ内のプロパティは変更不可状態となります(ソフトウェア・トレースの LPD 出力機能を使用することはできません)。
- 注意 2. プログラム実行中は、このカテゴリ内のプロパティを変更することはできません。

図 2.64 [ソフトウェア・トレースの LPD 出力] カテゴリ【E2】

\checkmark	ソフトウェア・トレースのLPD出力	
	ソフトウェア・トレースをLPD 出力する	はい
	ソフトウェア・トレースのLPD出力対象	CPU1
	DBCPを出力する	はい
	DBTAGを出力する	はい
	DBTAGの実行アドレスを出力する	はい
	DBPUSHを出力する	はい
	DBPUSHの実行アドレスを出力する	(tt)
	LPD出力の優先度	スピード優先
	記録メモリを使い切った後の動作	記録メモリを上書きして実行を続ける

- (1) [ソフトウェア・トレースを LPD 出力する]
 ソフトウェア・トレースを LPD 出力するか否かを選択します。
 このプロパティで[いいえ]を選択して E2 と接続した場合,接続中にこのプロパティを変更することはできません。
- (2) [ソフトウェア・トレースの LPD 出力対象]
 ソフトウェア・トレースを LPD 出力する対象を次のドロップダウン・リストにより選択します。

このプロパティは、選択しているマイクロコントローラがマルチコアの場合のみ表示します。 E2と接続中にこのプロパティを変更することはできません。

<i>コア名称</i> 選択した <i>コア名称</i> のソフトウェア・トレース・データを LPD 出力します。

(3) ソフトウェア・トレース・データの選択

LPD 出力するソフトウェア・トレース・データの種類を次のプロパティにより選択します。

DBCP を出力する	プログラム実行中に発生した DBCP の情報をトレース・データとして LPD 出力します。
DBTAG を出力する	プログラム実行中に発生した DBTAG の情報をトレース・データとして LPD 出力 します。
DBTAG の実行アドレス を出力する	プログラム実行中に発生した DBTAG の情報を LPD 出力する際に,DBTAG の実行 アドレスも出力します。
DBPUSH を出力する	プログラム実行中に発生した DBPUSH の情報をトレース・データとして LPD 出 力します。
DBPUSH の実行アドレ スを出力する	プログラム実行中に発生した DBPUSH の情報を LPD 出力する際に,DBPUSH の 実行アドレスも出力します。

(4) [LPD 出力の優先度]

ソフトウェア・トレースの LPD 出力機能を使用する際の優先度を次のドロップダウン・リストにより選択します。

スピード優先	リアルタイム性を優先して LPD 出力を行います(デフォルト)。
データ優先	データの取りこぼしが発生しないように、CPUの実行パイプラインを一時的に停止して LPD 出力を行います。

(5) [記録メモリを使い切った後の動作]

出力したソフトウェア・トレース・データで記録メモリが満たされた際の動作を、次のドロップダウン・リスト により選択します。

記録メモリを上書きし て実行を続ける	記録メモリを使い切ると、古いソフトウェア・トレース・データに上書きを続けます。
記録を停止する	記録メモリを使い切ると、ソフトウェア・トレース・データの出力を停止します (プログラムの実行は停止しません)。
プログラムを停止する	記録メモリを使い切ると、ソフトウェア・トレース・データの出力を中止すると同時にプログラムの実行を停止します。

2.14.1.3 【シミュレータ】の場合

設定は, プロパティ パネルの [デバッグ・ツール設定] タブ上の [トレース] カテゴリ内で行います。

図 2.65 [トレース] カテゴリ【シミュレータ】

▲ トレース

rv-X	
トレース機能を使用する	いいえ
トレースの取得対象	デバッグ対象コアのみ
分岐/データ・アクセスを取得する	はい
ソフトウェア・トレースを取得する	はい
DBCPを取得する	(th)
DBTAGを取得する	はい
DBPUSHを取得する	はい
実行前にトレース・メモリをクリアする	はい
トレース・メモリを使い切った後の動作	トレース・メモリを上書きし実行を続ける
トレース・タイム・タグを毬寛する	いいえ
トレース・メモリ・サイズ[フレーム]	4K
トレース・タイム・タグの分周車	1/1



- (1) [トレース機能を使用する]
 - トレース機能を使用するか否かを選択します。 トレース機能を使用する場合は [はい] を選択してください(デフォルト : [いいえ])。
- (2) [トレースの取得対象]

トレースを取得する対象を次のドロップダウン・リストにより選択します。

デバッグ対象コ	現在デバッグ対象に選択している PE のみを対象にトレース・データを収集します(デフォルト)。
アのみ	トレース・データ収集後、PE を切り替えることにより、対応するトレース・データの内容をトレース パネルに表示します。
全てのコア	全 PE を対象にトレース・データを収集します。 トレース・データ収集後,PE を切り替えてもトレース パネルの表示内容は変わりません。

(3) トレース・データの選択

収集するトレース・データの種類を次のプロパティにより選択します。

分岐/データ・アクセ スを取得する	プログラム実行中に発生した分岐処理の分岐元/分岐先の命令の PC 値と, プログ ラム実行中に成立したアクセス系イベントのデータ情報と命令の PC 値をトレー ス・データとして収集します。
ソフトウェア・トレー スを取得する	プログラム実行中に発生した埋め込み用のトレース出力命令の情報をトレース・ データとして収集します。
DBCP を取得する	プログラム実行中に発生した DBCP の情報をトレース・データとして収集します。
DBTAG を取得する	プログラム実行中に発生した DBTAG の情報をトレース・データとして収集します。
DBPUSH を取得する	プログラム実行中に発生した DBPUSH の情報をトレース・データとして収集します。

注意 これらのプロパティを変更すると、トレース・メモリがクリアされます。

- (4) [実行前にトレース・メモリをクリアする]
 トレース機能を開始する前に、トレース・メモリを一度クリア(初期化)するか否かを選択します。
 クリアする場合は[はい]を選択してください(デフォルト)。
 - 備考 トレース パネルのツールバーの **か**ボタンをクリックすることにより、トレース・メモリを強制 的にクリアすることができます。
- (5) [トレース・メモリを使い切った後の動作]

トレース・メモリが収集したトレース・データでいっぱいになった際の動作を,次のドロップダウン・リストに より選択します。

トレース・メモリを上 書きし実行を続ける	トレース・メモリがいっぱいになると、古いトレース・データに上書きを続けます (デフォルト)。 [実行前にトレース・メモリをクリアする] プロパティで [はい] を選択している 場合は、再実行時、トレース・データをクリアしたのち、トレース・データの書き 込みを行います。
トレースを停止する	トレース・メモリがいっぱいになると、トレース・データの書き込みを停止します (プログラムの実行は停止しません)。
停止する	トレース・メモリがいっぱいになると、トレース・データの書き込みを停止すると 同時にプログラムの実行を停止します。

- (6) [トレース・タイム・タグを積算する]
 トレースの時間表示を積算表示にするか否かを選択します。
 トレースの時間表示を積算表示にする場合は [はい] を, 差分表示にする場合は [いいえ] を選択してください
 (デフォルト)。
- (7) [トレース・メモリ・サイズ [フレーム]]
 トレース・メモリのサイズ(トレース・フレーム数)をドロップダウン・リストにより選択します。
 なお、トレース・フレームはトレース・データの一単位を表し、フェッチ/ライト/リードなどで、それぞれ1
 つのトレース・フレームを使用します(デフォルト: [4K])。

(8) [トレース・タイム・タグの分周率] トレースのタイム・タグ(トレースパネルの[時間]表示)で使用するカウンタの分周率を、ドロップダウン・ リストにより選択します(デフォルト:[1/1])。 分周率を設定すると、分岐/データ・アクセスのタイムタグで表示されるカウンタのカウント・アップに必要な クロック数が変更されます。

2.14.2 実行停止までの実行履歴を収集する

デバッグ・ツールには、プログラムの実行開始から実行停止までの実行履歴を収集する機能があらかじめ用意されて います。

これにより、プログラムの実行を開始することにより自動的にトレース・データの収集が開始し、実行停止とともに トレース・データの収集も終了します。

なお、収集したトレース・データの確認方法についての詳細は、「2.14.6 実行履歴を表示する」を参照してください。

備考 この機能は、デバッグ・ツールにデフォルトで設定されているビルトイン・イベントの1つである無条件トレース・イベントにより動作します。
 したがって、イベントパネル上の無条件トレース・イベントのチェックを外し、無効状態にした場合、プログラムの実行開始に連動したトレース・データの収集は行いません(無条件トレース・イベントはデフォルトで有効状態に設定されています)。
 なお、この無条件トレース・イベントと後述のトレース・イベント(「2.14.3 任意区間の実行履歴を収集する」参照)は排他使用のイベントとなります。そのため、トレース・イベントが有効状態で設定されると、無条件トレース・イベントは自動的に無効状態に変更されます。

2.14.3 任意区間の実行履歴を収集する

トレース・イベントを設定することにより、プログラムの実行過程において、任意の区間の実行履歴のみをトレース・データとして収集することができます。

なお、トレース・イベントは、トレース開始イベントとトレース終了イベントで構成されます。 この機能を使用するためには、次の手順で操作を行います。

2.14.3.1 トレース・イベントを設定する

2.14.3.2 プログラムを実行する

2.14.3.3 トレース・イベントを編集する

2.14.3.4 トレース・イベントを削除する

- **注意 1.** トレース・イベントの設定に関しては(有効イベント数の制限など),「2.19.7 イベント設定に関する 留意事項」も参照してください。
- **注意 2.** 【シミュレータ】 トレーサ動作中は、トレース開始イベント/トレース終了イベントの設定/削除はできません。
- 注意 3. 【シミュレータ】 トレース開始イベントからトレース終了イベントまでをトレースする場合、シミュレータではトレース 終了イベントがトレース結果として表示されません。このため、シミュレータを使用する場合はトレー ス終了イベントをトレース・データとして表示させる範囲の1行下に設定してください。
- 2.14.3.1 トレース・イベントを設定する

トレース・イベントを設定するため、トレース・データの収集を開始/終了するトレース開始イベント/トレース終 了イベントを設定します。

トレース開始イベント/トレース終了イベントの設定は、次いずれかの操作により行います。

(1) 実行系イベントの場合 実行系イベントをトレース開始イベント/トレース終了イベントに設定することにより、任意の箇所でトレー ス・データの収集を開始/終了させることができます。 操作は、ソース・テキスト/逆アセンブル・テキストを表示しているエディタパネル/逆アセンブルパネルで 行います。

各パネルのアドレス表示のある行にキャレットを移動したのち、目的のイベント種別に従って、コンテキスト・ メニューより次の操作を行います。

イベント種別	操作方法
トレース開始	[トレース設定]→ [トレース開始の設定]

イベント種別	操作方法
トレース終了	[トレース設定]→ [トレース終了の設定]

注意

トレース終了イベントはトレース・データとして表示されません。 トレース・データとして表示する場合は、1 行下にトレース終了イベントを設定してください。

トレース開始イベント/トレース終了イベントは、キャレット位置の行に対応する先頭アドレスの命令に設定さ れます。

トレース開始イベント/トレース終了イベントが設定されると、設定した行のイベント・エリアに次のイベント・マークが表示されます。

表 2.14 トレース開始イベント/トレース終了イベント・マーク

【シミュレータ】

イベント種別	イベント・マーク
トレース開始	у Р
トレース終了	1 2

図 2.66 トレース開始イベント/トレース終了イベントの設定例(逆アセンブル パネルの場合)

トレース開始イベントが設	イベント・エリア 		
定されていることを示しま	73:	child2();
す。	000003f2	+6	80ff2600
	74:	}	
トレース終了イベントが設	000003f6	+a.	1e02
定されていることを示しま	000003f8	+c	0002
す。	😽 000003fa	+e	a5fd
	75:		

備考 【Full-spec emulator】【E1】【E20】 プロパティ パネルの[デバッグ・ツール設定]タブ上の[トレース]カテゴリ内[トレースの取 得範囲設定]プロパティを[範囲外をトレース]に指定することにより,設定した範囲外の実行 履歴をトレース・データとして取得することができます。

(2) アクセス系イベントの場合【Full-spec emulator】【E1】【E20】 アクセス系イベントをトレース開始/トレース終了イベントに設定することにより、任意の変数、または IOR に対し、指定したアクセスがあった場合にトレース・データの収集を開始/終了させることができます。

注意 ここで説明する操作方法において設定可能なアクセス種別(「表 2.8 変数へのアクセス種別」参照)は、"リード/ライト"のみです。

 (a) エディタパネル/逆アセンブル パネル上の変数 /IOR に設定する場合 操作は、ソース・テキスト/逆アセンブル・テキストを表示しているエディタ パネル/逆アセンブル パネル で行います。

各パネルの任意の変数, または IOR を選択したのち, 目的のイベント種別に従って, コンテキスト・メニューより次の操作を行います。

ただし、対象となる変数は、グローバル変数/関数内スタティック変数/ファイル内スタティック変数のみと なります。

イベント種別	操作方法
トレース開始	[トレース設定]→[読み書き時にトレース開始の設定]を選択したのち, [Enter]キーを押下
トレース終了	[トレース設定]→[読み書き時にトレース終了の設定]を選択したのち, [Enter]キーを押下

なお、この際に、コンテキスト・メニュー内のテキスト・ボックスに値を指定した場合、指定した値で読み書 きを行った場合のみトレース・データの収集を開始/終了します。値を指定しない場合は、値にかかわらず、 選択している変数 /IOR に読み書きを行った場合にトレース・データの収集を開始/終了します。 注意 1. カレント・スコープ内の変数が対象となります。

注意 2. トレース開始イベント/トレース終了イベントは、アドレス表示がない行上の変数 /IOR を選択しても設定することはできません。

(b) 登録したウォッチ式に設定する場合

操作は、ウォッチ パネルで行います。 対象となるウォッチ式を選択したのち(複数選択不可)、コンテキスト・メニューより次の操作を行います。 ただし、対象となるウォッチ式は、グローバル変数/関数内スタティック変数/ファイル内スタティック変数 /IOR のみとなります。

イベント種別	操作方法
トレース開始	[トレース出力]→[読み書き時にトレース開始の設定]を選択したのち, [Enter]キーを押下
トレース終了	[トレース出力]→[読み書き時にトレース終了の設定]を選択したのち, [Enter]キーを押下

なお、この際に、コンテキスト・メニュー内のテキスト・ボックスに値を指定した場合、指定した値で読み書 きを行った場合のみトレース・データの収集を開始/終了します。値を指定しない場合は、値にかかわらず、 選択しているウォッチ式に読み書きを行った場合にトレース・データの収集を開始/終了します。

してください。

トレース開始イベント/トレース終了イベントが設定されると、イベントパネル上において、トレース・イベントとして1つにまとめて管理され(「2.19 イベントの管理」参照)、トレース・イベント項目の "+" マークをクリックすることにより、設定したトレース開始イベント/トレース終了イベントの詳細情報が表示されます。

図 2.67 イベント パネルのトレース開始イベント/トレース終了イベント(実行系)の設定例

イベント		×
× 🖲 🖲 🖬 🖏 🤇		
名前	置美参钮4举车把	コメント
🔤 🔤 Run-Break 🖉	未計測	
🖬 🗹 🎉 FL-X	開始/終了の秘徴:2	
副羊羊目情幸服	×	
開始 実行後 CG_m	ain.c#79 0x65e	
終了 実行後 CG_m	ain.c#90 0x674	
名前	a 1 年 1 年 1 年 1 年 1 年 1 年 1 年 1 年 1 年 1	コメント
🔲 💕 無条件トレース	-	

- 備考 1. トレース開始イベント/トレース終了イベントのいずれかが有効状態で設定されると、イベントパネ ル上の無条件トレース・イベントのチェックが自動的に外れ、プログラムの実行開始に連動したトレー ス・データの収集は行いません(設定したトレース開始イベントの条件が成立するまでトレーサは動作 しません)。
- 備考 2. トレース終了イベントが不要な場合は、未設定でもかまいません。
- 備考 3. イベントの設定状態によりイベント・マークは異なります(「2.19.1 設定状態(有効/無効)を変更する」参照)。 また、すでにイベントが設定されている箇所で、新たにイベントを設定した場合は、複数のイベントが設定されていることを示すイベント・マーク(
- 備考 4. 【シミュレータ】 トレース開始イベント/トレース終了イベントのいずれかが有効状態で設定されると、プロパティパ ネルの[デバッグ・ツール設定]タブ上の[トレース]カテゴリ内[トレース機能を使用する]プロパ ティの指定を自動的に[はい]に変更し、トレース機能が有効化されます。

注意 カレント・スコープ内のウォッチ式が対象となります。 カレント・スコープ外のウォッチ式を対象とする場合は、スコープ指定したウォッチ式を選択

2.14.3.2 プログラムを実行する

プログラムを実行します(「2.10 プログラムの実行」参照)。

トレース開始イベント/トレース終了イベントが設定されている命令が実行された際に、トレース・データの収集を 開始/終了します。

なお、収集したトレース・データの確認方法についての詳細は、「2.14.6 実行履歴を表示する」を参照してください。

2.14.3.3 トレース・イベントを編集する

設定したトレース開始イベント/トレース終了イベントは編集することができます。 詳細は、実行系イベントの場合は「2.19.4.1 実行系イベントを編集する」を、またアクセス系イベントの場合は 「2.19.4.2 アクセス系イベントを編集する」を参照してください。

2.14.3.4 トレース・イベントを削除する

設定したトレース・イベントを削除するには、エディタパネル/逆アセンブルパネルにおいて、イベント・エリア上のイベント・マークを右クリックすることで表示されるコンテキスト・メニューの[イベント削除]を選択します。 また、イベントパネルにおいて、対象となるトレース・イベントを選択したのち、ツールバーの ¥ボタンをクリッ

クする操作でも削除することができます(「2.19.5 イベントを削除する」参照)。

注意 トレース・イベント内のトレース開始イベント、またはトレース終了イベントのみを削除することはできません(トレース開始イベント/トレース終了イベントのいずれかのイベント・マークを削除した場合,対応したすべてのイベント・マークが削除されます)。

2.14.4 条件を満たしたときのみの実行履歴を収集する

ある条件を満たした場合にのみプログラムの実行履歴を収集することができます。 ポイント・トレース・イベントを設定することにより、任意の変数、または I/O レジスタに対し、指定したアクセス があった場合のみ、その情報をトレース・データとして収集します。 この機能を使用するためには、次の手順で操作を行います。

2.14.4.1 ポイント・トレース・イベントを設定する 2.14.4.2 プログラムを実行する 2.14.4.3 ポイント・トレース・イベントを編集する 2.14.4.4 ポイント・トレース・イベントを削除する

2.14.4.1 ポイント・トレース・イベントを設定する

ポイント・トレース・イベントの設定は、次のいずれかの操作により行います。

- **注意 1.** ポイント・トレース・イベントの設定に関しては(有効イベント数の制限など),「2.19.7 イベント設定に関する留意事項」も参照してください。
- 注意 2. トレース動作中は、ポイント・トレース・イベントの設定/削除はできません。
- **注意 3.** DMA によるアクセスはトレース対象外です。
- 注意 4. 【Full-spec emulator】【E1】【E20】 任意区間の実行履歴を収集するトレース・イベント(トレース開始イベント/トレース終了イベント) と同時に使用する場合、トレース開始イベントが成立するまでポイント・トレースの実行履歴を収集し ません。
- 備考 【シミュレータ】 ポイント・トレース・イベントのいずれかが有効状態で設定されると、プロパティ パネルの[デバッ グ・ツール設定]タブ上の[トレース]カテゴリ内[トレース機能を使用する]プロパティの指定を自 動的に[はい]に変更し、トレース機能が有効化されます。
- (1) エディタパネル/逆アセンブルパネル上の変数 /l/O レジスタへのアクセスの場合 操作は、ソース・テキスト/逆アセンブル・テキストを表示しているエディタパネル/逆アセンブルパネル上 で行います。
 各パネルにおいて、対象となる変数、または I/O レジスタを選択したのち、目的のアクセス種別に従って、コン テキスト・メニューより次の操作を行います。

ただし、対象となる変数は、グローバル変数/関数内スタティック変数/ファイル内スタティック変数のみとなります。

アクセス種別							
リード	[トレース設定]→[値をトレースに記録(読み込み時)]を選択します。						
ライト	[トレース設定]→[値をトレースに記録(書き込み時)]を選択します。						
リード/ライト	[トレース設定]→[値をトレースに記録(読み書き時)]を選択します。						

注意 カレント・スコープ内の変数が対象となります。

(2) 登録したウォッチ式へのアクセスの場合

操作は、ウォッチパネル上で行います。

対象となるウォッチ式を選択したのち、目的のアクセス種別に従って、コンテキスト・メニューより次の操作を 行います(「2.12.6 ウォッチ式を表示/変更する」参照)。

ただし、対象となるウォッチ式は、グローバル変数/関数内スタティック変数/ファイル内スタティック変数 / I/O レジスタのみとなります。

アクセス種別	操作方法					
リード	[トレース出力]→[値をトレースに記録(読み込み時)]を選択します。					
ライト	[トレース出力] → [値をトレースに記録 (書き込み時)] を選択します。					
リード/ライト	[トレース出力]→[値をトレースに記録(読み書き時)]を選択します。					

注意 カレント・スコープ内のウォッチ式が対象となります。

カレント・スコープ以外のウォッチ式を対象とする場合は,スコープ指定したウォッチ式を選択 してください。

以上の操作を行うことにより、対象変数、I/O レジスタ、またはウォッチ式にポイント・トレース・イベントが設定 されたとみなされ、イベントパネルで管理されます(「2.19 イベントの管理」参照)。

ለ ለንት		×
× 8 8 6 7 7 7		
名前	詳細情報	コメント
🔽 警 Run-Break 🖓 🖓 💎	未計測	
揮 📝 🍄 ボイント・トレース		
言羊糸街作去車段		
ライト g_count 0xfetba		
名前	詳細情報	コメント
📃 💕 無条件トレース	-	

図 2.68 イベント パネルのポイント・トレース・イベントの設定例

2.14.4.2 プログラムを実行する

プログラムを実行します(「2.10 プログラムの実行」参照)。

プログラム実行中,設定したポイント・トレース・イベントの条件が満たされた場合,その情報がトレース・データとして収集されます。トレース・データの確認方法についての詳細は、「2.14.6 実行履歴を表示する」を参照してください。



NP-2	λ						
	🕴 🛞 🛞 🗮 🕸 🗹 - 🗍 🖞 🕄 🕲 🖉						
香号	時間(towince.see,see,re) 時間(クロック) 行番号/アドレス	(ソース/送アセンブル) 褒因	IU7	10	アドレス	データ	*
19	IIblisisiiisiiisiiisiiis I			107	12f edf 1114		
28	In International Institution 2			108		9 10	
21 21	変数 "gc_pe1" へのリード・アクセス	pc_pel = 16; +120 st.w tp, -0.ci					
22	でのポイント・トレース結果の例			101	1xf edf 1114		
23				104		R 10	
24	Holin. CB/3	6 = 60_pel;					
24	IIINIINIINIINIINIINIINIINIINIINII 0000001102	1110 Id 00111c)		ting	L-fack III.		
28	Hblinindial land line 2			106	10 00 1114	9.12	
22	main.c284	so pel = 22;					1
27	IIIhilisiniisiiiiseliilee2iine 2 0.000011c6	+148 zt. = tp, -0xi					-



2.14.4.3 ポイント・トレース・イベントを編集する

ポイント・トレース・イベントの詳細情報は、ポイント・トレース詳細設定 ダイアログにて編集します。このダイア ログは、イベント パネル上にて編集したいポイント・トレース・イベントを選択してコンテキスト・メニューの [条件 の編集...]を選択することで表示します。

- (1) アドレス条件を編集する場合 ポイント・トレース詳細設定ダイアログでは、アドレス条件として比較条件、アドレス、アドレス・マスクを 指定できます。
- (2) データ条件を編集する場合 ポイント・トレース詳細設定ダイアログでは、データ条件としてアクセス種別、アクセス・サイズ、比較条件、 比較データ、データ・マスクを指定できます。
- (3) パス・カウント条件を編集する場合【シミュレータ】ポイント・トレース詳細設定 ダイアログでは、パス・カウントを指定できます。
- (4) イベント対象を編集する場合【Full-spec emulator】【E1】【E20】 ポイント・トレース詳細設定 ダイアログでは、イベント対象として次から指定できます。

イベント対象	機能
CPU	CPU へのアクセスがポイント・トレースの対象となります。(デフォルト)
Global RAM	Global RAM へのアクセスがポイント・トレースの対象となります。
Cluster RAM	Cluster RAM へのアクセスがポイント・トレースの対象となります。

2.14.4.4 ポイント・トレース・イベントを削除する

設定したポイント・トレース・イベントを削除するには、イベント パネルにおいて、対象となるポイント・トレース・イベントを選択したのち、ツールバーのXボタンをクリックします(「2.19.5 イベントを削除する」参照)。

2.14.5 実行履歴の収集を停止/再開する

プログラム実行中に実行履歴の収集を一時的に停止、および再開することができます。

2.14.5.1 実行履歴の収集を一時的に停止する 2.14.5.2 実行履歴の収集を再開する

2.14.5.1 実行履歴の収集を一時的に停止する

プログラムの実行を停止することなく、トレーサの動作のみを停止するには、トレースパネルのツールバーの 🥶 ボタンをクリックします。

プログラムを停止せずにトレース機能のみを停止させ、その時点までのトレース・データを確認する場合などに使用 します。

2.14.5.2 実行履歴の収集を再開する

プログラム実行中にトレース機能を停止したのち、再度トレース・データの収集を開始するには、トレース パネルの ツールバーの ボタンをクリックします。 なお、再開前に収集したトレース・データは一度クリアされます。

2.14.6 実行履歴を表示する

収集したトレース・データの表示は、次のトレース パネルで行います。 [表示] メニュー→ [トレース] を選択してください。

トレース・データは、デフォルトでソース・テキストと逆アセンブル・テキストを混合して表示しますが、表示モードを選択することにより、そのどちらか一方のみを表示させることもできます。

なお、各エリアの見方、および機能についての詳細は、トレースパネルの項を参照してください。

	🖲 🛞 🙈 atend• 🞵	5333		ツール	バー						
1	時間 (htminte,me,µe,ne)	時間(クロック)	行番号/アドレス	ソース/建7	センフル 奏因	エリア	ID	アドレス	データ	その他	
			VM0_Start.asm110 0x00020006	Jr _VMO_maint	n jr_YM0_m					Guest,GPID=0,SPID=2	
			VM0.c214	void VMD av	(in(void)						
0	0h00min00s000ms000us700ns	7	0x0002000a	+0	prepare ls					Guest, GPID=0.SPID=2	
0	0h00min00s000ms000us100ns	1					ID11	0xfe000200	# 0x00030566	Guest, GPID=0, SPID=2	
			VM0.c214	void VMO_m	(in(void)					Charles and the contract of the second	
			0x0002000e	+4	novea 0x5+					Guest, GP1D=0, SP1D=2	
			VM0.c#16	int local_i	, local j :						
0	0h00min00s000ms000us100ns	1	0x00020012	+8	st.w r2, 1		ID12			Guest, GPID=0, SPID=2	
0	0h00min00s000ms000us100ns	1	Contraction of the second				ID12	0xfe0001f8	# 0x0000064	Guest, GPID=0, SPID=2	
			VM0.c215	int local_i	, local						
			0×00020016	+12	novea 0x31					Guest, GPID=0, SPID=2	
		2	YM0.c117	char temp =	.0.:		2223			31 51 0000 00000000	
0	0h00min00s000ms000µs000ns	0	0×0002001a	+16	st.b r2, (ID13			Guest, GPID=0, SPID=2	
0	0h00min00s000ms000us100ns	1					ID13	0xfe0001f7	¥ 0×30	Guest, GPID=0, SPID=2	
			VM0.c210	¢i = 100;						A	
			0x0002001e	+20	movhi 0x1r					Great 'Childre' Shides	
			VNU.CE10	EI = 100:						0 0010-0 0010-0	
			UX00020022	*24	NOVER UX5+					MARSY "MAID=0"24,10=5	
	0100+1=00=000==000-=100==	1	0-00820020	£1 = 100; ·			1014			Current CRID-0 CRID-2	
	0h00m1c00c000ms0000us100ns		0100050050	120	atta the f		1014	0-1-000000	# 6-00008024	Cuest COlfern Spiller	
	eroomitrooseeemseeeps reens						1014	0716000000	# 0A0000054	00001.0010-0.0010-2	

トレース・データの表示(トレース パネル【Full-spec emulator】【F1】【F20】) 図 2.70







ここでは、次の操作方法について説明します。

2.14.6.1 表示モードを変更する 2.14.6.2 値の表示形式を変更する 2.14.6.3 他のパネルと連動させる

2.14.6.1 表示モードを変更する

次のツールバーのボタンをクリックすることで、用途に応じて表示モードを変更することができます。 ただし、トレーサが動作中の場合は無効となります。

トレース パネルの表示モード 表 2.15

ボタン	表示モード	表示内容
	混合表示モード	命令(逆アセンブル)/ラベル名/ソース・テキスト(対応するソース行)/ポイ ント・トレース結果/ブレーク要因を表示します(デフォルト)。

能



ボタン	表示モード	表示内容
* 2	逆アセンブル表 示モード	命令(逆アセンブル)/ラベル名/ポイント・トレース結果/ブレーク要因を表示 します。
	ソース表示モー ド	ソース・テキスト(対応するソース行)/ブレーク要因を表示します。 ただし,デバッグ情報が存在しない箇所を実行した場合は,"デバッグ情報のない 区間の実行"と表示します。

図 2.72 ソース表示モードの例(トレース パネル)

トレー2 同 1	▶ @ @ (∰ ₹22(N)-	1580	a a							
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	MAN (himinis.ms.us.ns)	時間(クロック)	行動号/アドレス nanc#208 nanc#210 nanc#210 nanc#212 nanc#212	リースパ語アセンゴル tep = xx522 xx501 Grega, oreja, oreja, nexult = tep + gibbalja result = tep + gibbalja result = tep + gibbalja return result	200	107	1Þ	7862	7-9	
57 59 61			nanc#213 nanc#275	No Debug Information No Debug Information result = mabQUstatic_global_a_static_glob						

2.14.6.2 値の表示形式を変更する

ツールバーの次のボタンにより、このパネルの[行番号/アドレス]エリア/[アドレス]エリア/[データ]エリアの表示形式を変更することができます。

ただし、トレーサが動作中の場合は無効となります。

表記		値の表示形式を変更する次のボタンを表示します。
	Ę	このパネル上の値を 16 進数で表示します(デフォルト)。
	1	このパネル上の値を 10 進数で表示します。
		このパネル上の値を8進数で表示します。
		このパネル上の値を2進数で表示します。

2.14.6.3 他のパネルと連動させる

現在選択している行のアドレスをポインタとして、他のパネルで対応箇所を連動して表示させることができます (フォーカスの移動は行いません)。

ツールバーの ボタンをクリックすると、エディタ パネルと連動開始します。 ツールバーの ボタンをクリックすると、逆アセンブル パネルと連動開始します。 なお、再度クリックすることにより、連動を中止します。

備考 コンテキスト・メニューの [ソースヘジャンプ] / [逆アセンブルヘジャンプ] を選択することにより,現在選択している行のアドレスに対応するソース行/アドレスにキャレットを移動した状態で,エ ディタ パネル/逆アセンブル パネルがオープンします (フォーカスの移動を行います)。

2.14.7 トレース・メモリをクリアする

収集したトレース・データの内容をクリアするには、ツールバーの **ア**ボタンをクリックします。 ただし、トレーサが動作中は無効となります。

備考 プロパティ パネルの [デバッグ・ツール設定] タブ上の [トレース] カテゴリ内の [実行前にトレー ス・メモリをクリアする] プロパティにおいて, [はい] を選択している場合は, プログラムの実行ご とにトレース・メモリがクリアされます。

2.14.8 トレース・データを検索する

収集したトレース・データの検索は、ツールバーの 離ボタンをクリックすることによりオープンするトレース検索 ダイアログにより行います(プログラム実行中は無効)。

命令(<u>M</u>):			
アクセス・アドレス(<u>A</u>):		-	(範囲を指定する場合 📦 🔻
アクセスの種類(<u>S</u>):	(指定なし)		
データ(<u>D</u>):	HEX	- -	🎟 (範囲を指定する 📦 🗸
検索範囲の指定			
番号(U):		-	

ここでは、次の操作方法について説明します。

2.14.8.1 命令レベルで検索する 2.14.8.2 ソース・レベルで検索する

2.14.8.1 命令レベルで検索する

命令レベルでトレース・データを検索します。 [命令レベル] タブを選択したのち,次の手順で操作を行ってください。

注意 命令レベルでトレース・データの検索を行う場合は、トレースパネルを混合表示モード、または逆ア センブル表示モードで表示している必要があります。



図 2.74 命令レベルでのトレース・データの検索

トレース検索	
命令レベル ソース・レイ	514
検索条件の指定	
フェッチ・アドレス(工):	 (範囲を指定する場合))
命令(<u>M</u>):	•
アクセス・アドレス(<u>A</u>):	 (範囲を指定する場合 M
アクセスの種類(S)	(指定なし)
データ(<u>D</u>):	■88 (範囲を指定する D) -
検索範囲の指定	
番号(<u>U)</u> :	x - x
	前を検索(B) 次を検索(E) キャンセル ヘルプ(B)

(1) [フェッチ・アドレス]の指定 検索条件として必要な場合、フェッチ・アドレスを指定します。 アドレス式をテキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目を選択し ます(最大履歴数:10個)。 フェッチ・アドレスの指定は範囲で指定することができます。この場合は、左右両方のテキスト・ボックスにア ドレス値を指定することにより範囲を指定します。 右側のテキスト・ボックスが空欄, または"(範囲を指定する場合に入力)"の場合は, 左側のテキスト・ボッ クスに指定された固定アドレスで検索を行います。 なお、マイクロコントローラのアドレス空間よりも大きいアドレス値が指定された場合は、上位のアドレス値を マスクして扱います。 また、32ビットで表現できる値より大きいアドレス値を指定することはできません。 「命令」の指定 (2) 検索条件として必要な場合、命令の文字列を指定します。 ここで指定した文字列をトレースパネルの[ソース/逆アセンブル]エリア内より検索します。 命令をテキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目を選択します (最大履歴数:10個)。 なお、検索の際は、大文字/小文字は区別せず、部分一致も検索の対象とします。 (3) [アクセス・アドレス]の指定 検索条件として必要な場合、アクセス・アドレスを指定します。 16 進数でアドレス値をテキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項 目を選択します(最大履歴数:10個)。 アクセス・アドレスの指定は範囲で指定することができます。この場合は、左右両方のテキスト・ボックスにア ドレス値を指定することにより範囲を指定します。 右側のテキスト・ボックスが空欄,または"(範囲を指定する場合に入力)"の場合は,左側のテキスト・ボッ クスに指定された固定アドレスで検索を行います。 なお、マイクロコントローラのアドレス空間よりも大きいアドレス値が指定された場合は、上位のアドレス値を マスクして扱います。 また、32ビットで表現できる値より大きいアドレス値を指定することはできません。 [アクセスの種類]の指定 (4)

この項目は[アクセス・アドレス]の指定が指定された場合のみ有効となります。 アクセスの種類(リード/ライト、リード、ライト、ベクタ・リード、DMA)をドロップダウン・リストより 選択します。

アクセスの種類を限定しない場合は, [(指定なし)]を選択してください。

- (5) [データ]の指定
 この項目は[アクセス・アドレス]の指定が指定された場合のみ有効となります。
 アクセスした数値を指定します。
 16 進数値をテキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目を選択し
 ます(最大履歴数:10個)。
 数値の指定は範囲で指定することができます。この場合は、左右両方のテキスト・ボックスにデータを指定する
 ことにより範囲を指定します。
 右側のテキスト・ボックスが空欄、または"(範囲を指定する場合に入力)"の場合は、左側のテキスト・ボッ
 クスに指定された固定数値で検索を行います。
- (6) [番号]の指定 検索するトレース・データの範囲を、トレースパネルの[番号]エリアに表示されている番号で指定します。 左右のテキスト・ボックスに、それぞれ開始番号と終了番号を指定します(デフォルトでは、"0"~"*最終番号*" が指定されます)。
 10 進数で番号をテキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目を選 択します(最大履歴数:10 個)。 左側のテキスト・ボックスが空欄の場合は、"0"の指定として扱われます。 右側のテキスト・ボックスが空欄の場合は、最終番号の指定として扱われます。
- (7) [前を検索] / [次を検索] ボタンのクリック
 [前を検索] ボタンをクリックすると、番号の小さい方向に検索を行い、検索結果箇所をトレース パネル上で選択状態にします。
 [次を検索] ボタンをクリックすると、番号の大きい方向に検索を行い、検索結果箇所をトレース パネル上で選択状態にします。
- 2.14.8.2 ソース・レベルで検索する

ソース・レベルでトレース・データを検索します。 [ソース・レベル] タブを選択してください。

- **注意** ソース・レベルで検索を行う場合は、トレースパネルを混合表示モード、またはソース表示モードで 表示している必要があります。
- 図 2.75 ソース・レベルでのトレース・データの検索

トレース検索	
命令レベル シース	
検索対象の指定	
 シース行を指定 関数名を指定 	して実行箇所を検索(Q) って先頭アドレスの実行箇所を検索(T)
◎ グローバル変数	名を指定してアクセス箇所を検索(③)
検索条件の指定。	
ソース行(S):	
閲数名(N):	▼
変数名(⊻):	_
種類(匠):	参照/代入
変数値(<u>A</u>):	HER T
検索範囲の指定	
番号(U):	-
	前を検索(B) 次を検索(F) キャンセル ヘルプ(H)



- (1) ソース行を指定して検索する場合(デフォルト) [検索対象の指定]エリアにおいて、"ソース行を指定して実行箇所を検索"を選択したのち、次の操作を行います。
 - [ソース行]の指定 ここで指定した文字列をトレースパネルの[行番号/アドレス]エリア内より検索します。 検索するソース行に含まれる文字列を、テキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リス トより入力履歴項目を選択します(最大履歴数:10個)。 なお、検索の際は、大文字/小文字は区別せず、部分一致も検索の対象とします。
 - 例 1. main.c#40
 - 例 2. main.c
 - 例 3. main
 - [番号] の指定

検索するトレース・データの範囲を、トレースパネルの [番号] エリアに表示されている番号で指定します。 左右のテキスト・ボックスに、それぞれ開始番号と終了番号を指定します(デフォルトでは、"0" ~ " *最終番 号*"が指定されます)。 10進数で番号をテキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目を 選択します(最大履歴数:10個)。 左側のテキスト・ボックスが空欄の場合は、"0"の指定として扱われます。 右側のテキスト・ボックスが空欄の場合は、最終番号の指定として扱われます。 - [前を検索] / [次を検索] ボタンのクリック

「前を検索」/ 「次を検索」ホタンのクリック 「前を検索」ボタンをクリックすると、番号の小さい方向に検索を行い、検索結果箇所をトレースパネル上で 選択状態にします。 [次を検索]ボタンをクリックすると、番号の大きい方向に検索を行い、検索結果箇所をトレースパネル上で 選択状態にします。

- (2) 関数名を指定して検索する場合 [検索対象の指定]エリアにおいて、"関数名を指定して先頭アドレスの実行箇所を検索"を選択したのち、次の 操作を行います。
 - [関数名]の指定 検索する関数名を、テキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目 を選択します(最大履歴数:10個)。 なお、検索の際は、大文字/小文字を区別し、完全一致のみを検索の対象とします。
 - [番号] の指定

検索するトレース・データの範囲を、トレースパネルの [番号] エリアに表示されている番号で指定します。 左右のテキスト・ボックスに、それぞれ開始番号と終了番号を指定します(デフォルトでは、"0" ~ " *最終番 号*"が指定されます)。 10進数で番号をテキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目を 選択します(最大履歴数:10個)。 左側のテキスト・ボックスが空欄の場合は、"0"の指定として扱われます。 右側のテキスト・ボックスが空欄の場合は、最終番号の指定として扱われます。

- [前を検索] // [次を検索] ボタンのクリック [前を検索] ボタンをクリックすると、番号の小さい方向に検索を行い、検索結果箇所をトレース パネル上で 選択状態にします。 [次を検索] ボタンをクリックすると、番号の大きい方向に検索を行い、検索結果箇所をトレース パネル上で 選択状態にします。
- (3) グローバル変数名を指定して検索する場合 [検索対象の指定]エリアにおいて、"グローバル変数名を指定してアクセス箇所を検索"を選択したのち、次の 操作を行います。
 - [変数名]の指定 検索する変数名を、テキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目 を選択します(最大履歴数:10個)。 なお、検索の際は、大文字/小文字を区別し、完全一致のみを検索の対象とします。
 - [種類]の指定 アクセスの種類(参照/代入(デフォルト),参照,代入)をドロップダウン・リストより選択します。
 - [変数値]の指定 アクセスした変数値をテキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項 目を選択します(最大履歴数:10個)。
変数値の指定は範囲で指定することができます。この場合は、左右両方のテキスト・ボックスに変数値を指定 することにより範囲を指定します。 右側のテキスト・ボックスが空欄の場合は、左側のテキスト・ボックスに指定された固定変数値でアクセス箇 所を検索を行います。

- [番号]の指定 検索するトレース・データの範囲を、トレースパネルの[番号]エリアに表示されている番号で指定します。 左右のテキスト・ボックスに、それぞれ開始番号と終了番号を指定します(デフォルトでは、"0"~"*最終番 号*"が指定されます)。
 10進数で番号をテキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目を 選択します(最大履歴数:10個)。
 左側のテキスト・ボックスが空欄の場合は、"0"の指定として扱われます。
 右側のテキスト・ボックスが空欄の場合は、最終番号の指定として扱われます。
 - [前を検索] / [次を検索] ボタンのクリック
- 「前を検索」/ 「びを検索」/ パタンのグリック 「前を検索」ボタンをクリックすると、番号の小さい方向に検索を行い、検索結果箇所をトレースパネル上で 選択状態にします。 [次を検索]ボタンをクリックすると、番号の大きい方向に検索を行い、検索結果箇所をトレースパネル上で 選択状態にします。

2.14.9 実行履歴の表示内容を保存する

収集したトレース・データの内容を範囲指定して、テキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル(*.csv)に保存することができます。ファイルに保存する際は、デバッグ・ツールから最新の情報を取得し、このパネル上での表示形式に 従ったデータで保存します。

[ファイル] メニュー→[名前を付けてトレース・データを保存 …]を選択すると、次のデータ保存 ダイアログが オープンします。

このダイアログにおいて、次の手順で操作を行ってください。

図 2.76 実行履歴の保存 (データ保存 ダイアログ)

データ保存 - トレ	ース・データ	-×-
ファイル名(N):	C¥Test¥sample¥トレース・データ	• .0
ファイルの種類①	テキスト・ファイル (*.txt)	•
保存範囲 番号(日):	
4088	- 4094	
	保存(S) キャンセル	ヘルプ(円)

(1) [ファイル名]の指定 保存するファイル名を指定します。 テキスト・ボックスに直接入力するか(最大指定文字数:259文字),またはドロップダウン・リストより入力 履歴項目を選択します(最大履歴数:10個)。 また,[...]ボタンをクリックすることでオープンするデータ保存ファイルを選択 ダイアログにより,ファイル を選択することもできます。

(2) [ファイルの種類]の指定 保存するファイルの形式を次のドロップダウン・リストにより選択します。 選択できるファイルの形式は次のとおりです。

リスト表示	形式
テキスト・ファイル (*.txt)	テキスト形式(デフォルト)
CSV(カンマ区切り) (*.csv)	CSV 形式 ^注

- 注 各データを "," で区切り保存します。 なお, データ内に "," が含まれている際の不正形式を避けるため, 各データを ""(ダブルクォー テーション)で括り出力します。
- (3) [保存範囲 番号]の指定 ファイルに保存する範囲を"開始トレース番号"と"終了トレース番号"で指定します。 それぞれのテキスト・ボックスに10進数の数値を直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履 歴項目を選択します(最大履歴数:10個)。 なお、すべてのトレース・データを保存する場合は、左側のドロップダウン・リストにおいて、[すべてのトレース・データ]を選択してください(右側のテキスト・ボックスは無効)。 パネル上で範囲選択している場合は、デフォルトでその選択範囲がテキスト・ボックスに指定されます。範囲選 択していない場合は、現在のパネルの表示範囲が指定されます。
- (4) [保存] ボタンのクリック 指定したファイルに,指定した形式でトレース・データを保存します。

図 2.77 トレース・データ保存の際の出力イメージ

番号 ターゲット 時間 クロック 行番号 / アドレス パイプライン ソース / 逆アセンブル 要因 エリア ID アドレス データ 番号 ターゲット 時間 クロック 行番号 / アドレス パイプライン ソース / 逆アセンブル 要因 ID アドレス データ エリア : : : : : : : : :

備考 出力されるトレース・データの項目は,使用しているデバッグ・ツールにより異なります。

2.14.10 デバッグ命令を埋め込んで情報を出力する

RH850ファミリは、ユーザ・アプリケーション内にデバッグ命令を埋め込んでソフトウェア・トレースを出力できる 機能を備えています。

ユーザ・アプリケーション内に各命令を埋め込むことで、アプリケーションの解析に活用することができます。 また、CS+の一部のソリューションでは、DBTAGを使用して機能を実現しています。

- 備考 各デバッグ命令については「RH850G3M/G3MH/G3K/G3KH ユーザーズマニュアル デバッグ命令編」 を参照してください。
- (1) 各ソリューションによるデバッグ命令の使用方法について各ソリューションによるデバッグ命令の使用方法については、以下を参照してください。

- 2.22 排他制御チェック・ツール

- 2.24 CAN 受信デバッグ【Full-spec emulator】【E1】【E20】

- (2) ソフトウェア・トレースの動作設定について ソフトウェア・トレースの動作設定については「2.14.1 トレース動作の設定をする」を参照してください。
- (3) ソフトウェア・トレースの出力結果について

【IE850A】/【Full-spec emulator】/【E1】/【E20】/【E2】の場合 IE850A の外部トレースや、内蔵トレースに出力した結果を参照する場合はトレース パネル、もしくは Python コンソールを使用してください。

【シミュレータ】の場合 ソフトウェア・トレースの出力結果を参照する場合は、Python コンソールを使用してください。

(4) DBTAG の imm10 ついて
 DBTAG で出力可能な imm10 については、CS+ の各ソリューションの同時使用を考慮して、以下のフォーマットを定義しています。

[9:3]:ID 番号 [2:0]:カテゴリ

CS+ ではカテゴリとして 0b001 を使用します。 各ソリューションで使用している ID 番号は以下です。(括弧内の値は imm10)

- 排他制御チェック・ツール 0x0(0x1), 0x1(0x9), 0x2(0x11), 0x3(0x19)

- CAN 受信処理時間測定 0x4(0x21), 0x5(0x29), 0x6(0x31), 0x7(0x39), 0x8(0x41), 0x9(0x49), 0xa(0x51), 0xb(0x59), 0xc(0x61), 0xd(0x69)

ユーザ・アプリケーション内で DBTAG を使用する場合、カテゴリに 0b001 とは異なる値を指定することを推 奨します。



2.15 実行時間の計測

この節では、プログラムの実行時間の計測方法について説明します。

備考 マルチコア対応版を対象とした"実行時間の計測"については、「2.9 コア(PE)の選択」も参照して ください。

2.15.1 実行停止までの実行時間を計測する

デバッグ・ツールには、プログラムの実行開始から実行停止までの実行時間(Run-Break 時間)を計測する機能があらかじめ用意されています。

したがって、プログラムの実行を開始することにより、自動的に実行時間の計測を行います。

計測結果は、次のいずれかの方法で確認することができます。

- **注意 1.** ステップ・イン,ステップ・オーバーでは計測できません。
- **注意 2.** 【シミュレータ】 Run-Break 時間を計測するためには、プロパティ パネルの[デバッグ・ツール設定] タブ上の[タイ マ] カテゴリ内 [タイマ機能を使用する] プロパティにおいて、[はい] が指定されている必要があり ます。
- 備考 この機能は、デバッグ・ツールにデフォルトで設定されているビルトイン・イベントの1つである Run-Break タイマ・イベントにより動作します。
- (1) ステータスバーでの確認 プログラムの実行停止後、メイン・ウインドウ上のステータスバーにおいて計測結果を表示します(計測をしていない場合は"未計測"と表示)。

図 2.78 Run-Break タイマ・イベントの測定結果例(ステータスバー)

CPU リセットを行います。 25 行 2 桁 挿入 日本語 (シフト JIS) CPU0 🔍 Host ●BREAK Halt 🍄 0x0003019e 🚥 RH850 シミュレーダ ③未計測 🏹 ③ 🖽 。

このエリアに計測結果を表示します。

- (2) イベントパネルでの確認
 - プログラムの実行停止後、[表示] メニュー→ [イベント] の選択によりオープンするイベント パネル上において、Run-Break タイマ・イベントとして計測結果を表示します。
 - 図 2.79 Run-Break タイマ・イベントの測定結果例(イベント パネル)

1401		
× 🖲 🖲 🖬	1 🗿 🖓 🕤 🛯 😤 🦉	8
名前	▽ 詳細情報	۲ <i>.</i> ۲
🔽 🍄 無条件		
🔽 学 Run-Bre	sakタイマ 総実行時間:4364	5850 ns

2.15.2 任意区間の実行時間を計測する

タイマ計測イベントを設定することにより、プログラムの実行過程において、任意の区間の実行時間を計測すること ができます。

この機能を使用するためには、次の手順で操作を行います。

2.15.2.1 タイマ計測イベントを設定する
2.15.2.2 プログラムを実行する
2.15.2.3 タイマ計測イベントを編集する【Full-spec emulator】【E1】【E20】
2.15.2.4 タイマ計測イベントを削除する

注意 1. タイマ計測イベントの設定に関しては(有効イベント数の制限など),「2.19.7 イベント設定に関する 留意事項」も参照してください。

注意 2. タイマ機能を使用するためには、プロパティ パネルの[デバッグ・ツール設定] タブ上の [タイマ] カテゴリ内 [タイマ機能を使用する] プロパティにおいて、[はい] が指定されている必要があります。

2.15.2.1 タイマ計測イベントを設定する

タイマ計測イベントを設定するため、タイマ計測を開始/終了するタイマ開始イベント/タイマ終了イベントを設定 します。

タイマ開始イベント/タイマ終了イベントの設定は、次のいずれかの操作により行います。

 (1) 実行系イベントの場合 実行系イベントをタイマ開始イベント/タイマ終了イベントに設定することにより、任意の区間の実行時間を計 測することができます。 操作は、ソース・テキスト/逆アセンブル・テキストを表示しているエディタパネル/逆アセンブルパネルで 行います。

各パネルのアドレス表示のある行にキャレットを移動したのち、目的のイベント種別に従って、コンテキスト・ メニューより次の操作を行います。

イベント種別	操作方法
タイマ開始	[タイマ設定] → [実行時にタイマ開始] → [タイマ nに設定 ^注]
タイマ終了	[タイマ設定]→[実行時にタイマ終了]→[タイマ nに設定 ^注]

注 【シミュレータ】

タイマ・イベントを設定するチャネル番号 $(n: 1 \sim 8)$ を選択します。 【Full-spec emulator】【E1】【E20】 コアごとにタイマ・イベントを設定するチャネル番号 $(n: 1 \sim 3)$ を選択します。

注意 タイマ終了イベントは時間測定結果に含まれません。 時間測定結果に含める場合は、1 行下にタイマ終了イベントを設定してください。

タイマ開始イベント/タイマ終了イベントは、キャレット位置の行に対応する先頭アドレスの命令に設定されます。

タイマ開始イベント/タイマ終了イベントが設定されると、設定した行のイベント・エリアに次のイベント・ マークが表示されます。

表 2.16 タイマ開始イベント/タイマ終了のイベント・マーク

イベント種別	イベント・マーク
タイマ開始	<u>19</u>
タイマ終了	19

図 2.80 タイマ開始イベント/タイマ終了イベントの設定例(逆アセンブル パネルの場合)

タイマ開始イベントが設定 されていることを示しま	イベント・エリフ ┌┴┐	7	
す。	73: 000003f2	child2(+6); 80ff2600
タイマ終了イベントが設定	74: 000003f6	} +a.	1e02
されていることを示しま す。	000003f8 000003fa	+c +e	0002 a5fd
	75:		

(2) アクセス系イベントの場合 今版では、この機能はサポートしていません。

タイマ開始イベント/タイマ終了イベントが設定されると、イベントパネル上において、タイマ計測イベントとして 1つにまとめて管理され(「2.19 イベントの管理」参照)、タイマ計測イベント項目の "+" マークをクリックすることに より、設定したタイマ開始イベント/タイマ終了イベントの詳細情報が表示されます。

図 2.81 イベント パネルのタイマ開始イベント/タイマ終了イベント(実行系)の設定例【シミュレータ】

名前	. III 88	竹香草匠		コメント
<mark>警 Run-Br</mark> 予タイマ計 総実行時間	eak <u>タイマ 未計</u> 測1 総実 間 パスカウント	測 行時間: 0 ns 閉 平均実行時間	始/終了の総数:0 最大実行時間	最小実行時間
0 ns	0	0 ns	0 ns	0 ns
詳細情報 開始 実行 終了 実行	CG_timer_user	c#66 0x18b c#73 0x1ae		
名前	/ i¥#8	情報		ーイント
0 10 -2 /4	h1-7		-	

図 2.82 イベント パネルのタイマ開始イベント/タイマ終了イベント(実行系)の設定例【Full-spec emulator】 【E1】【E20】

名前	/ 詳約	副督義		1000
S Points S タイマ計 総実行時 0 ns	reak,9131111883 計測1 総3 間 パスカウント -	47641al.0 ns B E行時間:0 ns B 平均実行時間 -	開始/終了の総数 最大実行時間 -	:2 最小実行時間 -
#¥8#14#8				
開始 CPU 終了 CPU	JI 実行後 CG_ti JI 実行後 CG_ti	mer_user.c#61*0> mer_user.c#72_0>	c1068	
	. 176	PIEEC	2018-8867774-1941	750

- 備考 イベントの設定状態によりイベント・マークは異なります(「2.19.1 設定状態(有効/無効)を変更する」参照)。 また、すでにイベントが設定されている箇所で、新たにイベントを設定した場合は、複数のイベントが設定されていることを示すイベント・マーク())が表示されます。
- 注意 1. 【Full-spec emulator】【E1】【E20】 タイマ開始/終了イベントのどちらか片方の設定でもタイマ計測できます。タイマ開始イベントのみを 設定した場合、プログラムの実行停止でタイマ計測は終了します。また、タイマ終了イベントのみを設 定した場合、プログラムの実行開始でタイマ計測を開始します。
- 注意 2. 【シミュレータ】 タイマ開始/終了イベントの両方の設定でタイマ計測が有効になります。そのため、タイマ開始/終了 イベントのどちらか片方の設定ではタイマ計測できません。
- 2.15.2.2 プログラムを実行する

プログラムを実行します(「2.10 プログラムの実行」参照)。 タイマ開始イベント/タイマ終了イベントが設定されている命令が実行された際に、タイマ計測を開始/終了します。 計測結果は、プログラムの実行停止後、[表示]メニュー→ [イベント]の選択によりオープンするイベントパネル において、タイマ計測イベントして次のように確認することができます。

なお、このタイマ計測イベントは、タイマ開始イベント、またはタイマ終了イベントのいずれかが設定された場合に、 イベント パネルでのみ表示されるイベント種別です。

図 2.83 タイマ計測イベント(タイマ開始イベント/タイマ終了イベント)の測定結果例【シミュレータ】

	5 9 5	Nº B		
名前	/ III	91 4 \$6		コメント
※ Profit Brea (2) タイマ計測 総実行時間 (656 ps)	11 総算 パスカウント 11	行時間:656 ns 平均実行時間	間始/終了の総数 最大実行時間 1656 ns	t:2 最小実行時間 f56 ns
	P			
開始 美门(終了 実行(Xa_timer_use Xa_timer_use	.c#00 0x18b .c#73 0x1ae		
名前	/ E¥\$	時報		コメント

図 2.84 タイマ計測イベント(タイマ開始イベント/タイマ終了イベント)の測定結果例【Full-spec emulator】 【E1】【E20】

名前	/ 詳細情報		1775
※ Pun-Break ② タイマ計測1 総実行時間 26567600 ns ・	19 68美行時間:20 総実行時間:26 パスカウント 平均実行 - -	78404000 hs 567600 ns 開始。 時間 最大実行 -	/終了の総数:2 時間 最小実行時間 -
詳細情報 開始 CPU1 実行 終了 CPU1 実行	īfiĝ CG_timer_userc≇ īfiĝ CG_timer_userc≇	51 0x10b8 72 0x110e	
名前	> 詳細情報		אלאב

2.15.2.3 タイマ計測イベントを編集する【Full-spec emulator】 【E1】 【E20】

タイマ計測イベントの詳細情報は、タイマ計測詳細設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】にて編集しま す。このダイアログは、イベント パネル上にて編集したいタイマ計測イベントを選択してコンテキスト・メニューの [条件の編集...]を選択することで表示します。

タイマ計測詳細設定ダイアログでは、計測項目として次から指定できます。

1項目のみ計測可能で、選択された項目のみイベントパネルに計測結果が表示されます。

計測項目	機能
総実行時間	指定区間の総実行時間を計測します。(デフォルト)
最大実行時間	指定区間の最大実行時間を計測します。
最小実行時間	指定区間の最小実行時間を計測します。
パスカウント	指定区間の通過回数(パスカウント)を計測します。 終了条件が設定されていない場合は計測できません。

2.15.2.4 タイマ計測イベントを削除する

設定したタイマ計測イベントを削除するには、エディタパネル/逆アセンブルパネルにおいて、イベント・エリア上のイベント・マークを右クリックすることで表示されるコンテキスト・メニューの[イベント削除]を選択します。 また、イベントパネルにおいて、対象となるタイマ計測イベント選択したのち、ツールバーの ボボタンをクリック する操作でも削除することができます(「2.19.5 イベントを削除する」参照)。

注意 【シミュレータ】 タイマ計測イベント内のタイマ開始イベント、またはタイマ終了イベントのみを削除することはできません(タイマ開始イベント/タイマ終了イベントのいずれかのイベント・マークを削除した場合、対応したすべてのイベント・マークが削除されます)。

2.15.3 測定可能時間

[Full-spec emulator] [E1] [E20]

Run-Break タイマ・イベント(「2.15.1 実行停止までの実行時間を計測する」参照),またはタイマ計測イベント (「2.15.2 任意区間の実行時間を計測する」参照)によるタイマ計測は,LPD クロックで計測します。測定可能時間は次 のとおりです。

表 2.17 測定可能時間【Full-spec emulator】

	Run-Break タイマ・イベント/タイマ計測イベント
分解能	約 50 ナノ秒(20MHz)
測定可能時間	約3分30秒(20MHz) オーバフロー検出あり

表 2.18 測定可能時間【E1】【E20】

	Run-Break タイマ・イベント/タイマ計測イベント
最小分解能	【E1】【E20】 約 60 ナノ秒(16.5MHz, LPD 4Pin 使用時) 【E2】【IE850A】 約 30 ナノ秒(33MHz, LPD 4Pin 使用時)
最大測定可能時間	約 13 分(5.5MHz, LPD 4Pin 使用時) オーバフロー検出あり

【シミュレータ】

Run-Break タイマ・イベント(「2.15.1 実行停止までの実行時間を計測する」参照),またはタイマ計測イベント (「2.15.2 任意区間の実行時間を計測する」参照)によるタイマ計測は,CPUクロックで計測します。測定可能時間は CPUクロック周波数に依存します。



2.16 パフォーマンス計測【Full-spec emulator】 【E1】 【E20】

この節では、プログラムのパフォーマンス計測方法について説明します。

備考 マルチコア対応版を対象とした"パフォーマンス計測"については、「2.9 コア(PE)の選択」も参照 してください。

2.16.1 任意区間のパフォーマンス計測をする

パフォーマンス計測イベントを設定することにより、プログラムの実行過程において、任意の区間のパフォーマンス計測をすることができます。

この機能を使用するためには、次の手順で操作を行います。

- 2.16.1.1 パフォーマンス計測イベントを設定する 2.16.1.2 プログラムを実行する 2.16.1.3 パフォーマンス計測イベントを編集する 2.16.1.4 パフォーマンス計測イベントを削除する
- **注意** パフォーマンス計測イベントの設定に関しては(有効イベント数の制限など),「2.19.7 イベント設定 に関する留意事項」も参照してください。

2.16.1.1 パフォーマンス計測イベントを設定する

パフォーマンス計測イベントを設定するため、パフォーマンス計測を開始/終了するパフォーマンス計測開始イベント/パフォーマンス計測終了イベントを設定します。

- パフォーマンス計測開始イベント/パフォーマンス計測終了イベントの設定は、次のいずれかの操作により行います。
- (1) 実行系イベントの場合 実行系イベントをパフォーマンス計測開始イベント/パフォーマンス計測終了イベントに設定することにより、 任意の区間のパフォーマンスを計測することができます。 操作は、ソース・テキスト/逆アセンブル・テキストを表示しているエディタ パネル/逆アセンブル パネルで 行います。

各パネルのアドレス表示のある行にキャレットを移動したのち、目的のイベント種別に従って、コンテキスト・ メニューより次の操作を行います。

イベント種別	操作方法
パフォーマンス計測開始	[パフォーマンス計測設定] → [実行時にパフォーマンス計測開始] → [パ フォーマンス計測 nに設定 ^注]
パフォーマンス計測終了	[パフォーマンス計測設定] → [実行時にパフォーマンス計測終了] → [パ フォーマンス計測 nに設定 ^注]

注 コアごとにパフォーマンス計測イベントを設定するチャネル番号(n:1~4)を選択します。

注意 パフォーマンス計測終了イベントはパフォーマンス計測結果に含まれません。 パフォーマンス計測結果に含める場合は、1行下にパフォーマンス計測終了イベントを設定して ください。

パフォーマンス計測開始イベント/パフォーマンス計測終了イベントは、キャレット位置の行に対応する先頭アドレスの命令に設定されます。

パフォーマンス計測開始イベント/パフォーマンス計測終了イベントが設定されると,設定した行のイベント・ エリアに次のイベント・マークが表示されます。

表 2.19 パフォーマンス計測開始イベント/パフォーマンス計測終了のイベント・マーク

イベント種別	イベント・マーク
パフォーマンス計測開始	<u>(</u>
パフォーマンス計測終了	

図 2.85 パフォーマンス計測開始イベント/パフォーマンス計測終了イベントの設定例(逆アセンブル パ ネルの場合)



(2) アクセス系イベントの場合

アクセス系イベントをパフォーマンス計測開始/パフォーマンス終了イベントに設定することにより、任意の変数、または IOR に対し、指定したアクセスがあった場合にパフォーマンス計測を開始/終了させることができます。

(a) エディタパネル/逆アセンブルパネル上の変数 /IOR に設定する場合

操作は, ソース・テキスト/逆アセンブル・テキストを表示しているエディタパネル/逆アセンブル パネル で行います。

各パネルの任意の変数,または IOR を選択したのち,目的のイベント種別に従って,コンテキスト・メニューより次の操作を行います。

ただし、対象となる変数は、グローバル変数/関数内スタティック変数/ファイル内スタティック変数のみとなります。

イベント種別	アクセス種別	操作方法
パフォーマンス計測開始	リード	[パフォーマンス計測設定] → [読み込み時にパ フォーマンス計測開始の設定] → [パフォーマンス 計測 nに設定] を選択したのち, [Enter] キーを押下
	ライト	[パフォーマンス計測設定]→[書き込み時にパ フォーマンス計測開始の設定]→ [パフォーマンス 計測 n に設定]を選択したのち, [Enter]キーを押下
	リード/ライト	[パフォーマンス計測設定] →[読み書き時にパ フォーマンス計測開始の設定]→ [パフォーマンス 計測 nに設定]を選択したのち,[Enter]キーを押下
パフォーマンス計測終了	リード	[パフォーマンス計測設定] → [読み込み時にパ フォーマンス計測終了の設定] → [パフォーマンス 計測 nに設定]を選択したのち, [Enter] キーを押下
	ライト	[パフォーマンス計測設定] →[書き込み時にパ フォーマンス計測終了の設定]→ [パフォーマンス 計測 n に設定]を選択したのち,[Enter]キーを押下
	リード/ライト	「パフォーマンス計測設定]→[読み書き時にパ フォーマンス計測終了の設定]→ [パフォーマンス 計測 nに設定]を選択したのち,[Enter]キーを押下

なお、この際に、コンテキスト・メニュー内のテキスト・ボックスに値を指定し、指定した値で書き込み、読み込み、読み書きを行った場合、パフォーマンス計測を開始/終了します。 値を指定しない場合は、値にかかわらず、選択している変数 /IOR に書き込み、読み込み、読み書きを行った際にパフォーマンス計測の開始/終了します。

注意 1. カレント・スコープ内の変数が対象となります。

- **注意 2.** パフォーマンス計測開始イベント/パフォーマンス計測終了イベントは、アドレス表示がない 行上の変数 /IOR を選択しても設定することはできません。
- (b) 登録したウォッチ式に設定する場合

操作は、ウォッチ パネルで行います。 対象となるウォッチ式を選択したのち(複数選択不可)、コンテキスト・メニューより次の操作を行います。 ただし、対象となるウォッチ式は、グローバル変数/関数内スタティック変数/ファイル内スタティック変数 /IOR のみとなります。

イベント種別	アクセス種別	操作方法
パフォーマンス計測開始	リード	[パフォーマンス計測設定]→[読み込み時にパ フォーマンス計測開始]→ [パフォーマンス計測 n に設定]を選択したのち,[Enter]キーを押下
	ライト	[パフォーマンス計測設定]→[書き込み時にパ フォーマンス計測開始]→ [パフォーマンス計測 n に設定]を選択したのち,[Enter]キーを押下
	リード/ライト	[パフォーマンス計測設定]→[読み書き時にパ フォーマンス計測開始]→ [パフォーマンス計測 n に設定]を選択したのち,[Enter]キーを押下
パフォーマンス計測終了	リード	[パフォーマンス計測設定]→[読み込み時にパ フォーマンス計測終了]→ [パフォーマンス計測 n に設定]を選択したのち,[Enter]キーを押下
	ライト	[パフォーマンス計測設定] → [書き込み時にパ フォーマンス計測終了] → [パフォーマンス計測 n に設定] を選択したのち, [Enter] キーを押下
	リード/ライト	[パフォーマンス計測設定]→[読み書き時にパ フォーマンス計測終了]→ [パフォーマンス計測 n に設定]を選択したのち,[Enter]キーを押下

なお、この際に、コンテキスト・メニュー内のテキスト・ボックスに値を指定し、指定した値で書き込み、読 み込み、読み書きを行った場合、パフォーマンス計測を開始/終了します。値を指定しない場合は、値にかか わらず、選択しているウォッチ式に書き込み、読み込み、読み書きを行った際にパフォーマンス計測を開始/ 終了します。

注意

カレント・スコープ内のウォッチ式が対象となります。

カレント・スコープ外のウォッチ式を対象とする場合は、スコープ指定したウォッチ式を選択 してください。

パフォーマンス計測開始イベント/パフォーマンス計測終了イベントが設定されると、イベントパネル上において、 パフォーマンス計測イベントとして1つにまとめて管理され(「2.19 イベントの管理」参照)、パフォーマンス計測イベ ント項目の "+" マークをクリックすることにより、設定したパフォーマンス計測開始イベント/パフォーマンス計測終 了イベントの詳細情報が表示されます。



図 2.86 イベント パネルのパフォーマンス計測開始イベント/パフォーマンス計測終了イベント(実行系)の設 定例

名前	/ 副羊灸動作者半疑	コメント
Pun-Breakタイマ	総実行時間: 2986997363 ns	
パフォーマンス計測1	全命令実行回数 カウント:0 開き	告/終了の総数:2
羊維情報		the second s
删始 実行後 boot.asm#	129 0x8014	
终了 実行後 boot asm#	142 0×8018	
名前	/ 計約町清丰岡	コメント

備考 イベントの設定状態によりイベント・マークは異なります(「2.19.1 設定状態(有効/無効)を変更する」参照)。

また,すでにイベントが設定されている箇所で、新たにイベントを設定した場合は,複数のイベントが 設定されていることを示すイベント・マーク(🚰)が表示されます。

注意 パフォーマンス計測開始/終了イベントのどちらか片方の設定でもパフォーマンス計測できます。パフォーマンス計測開始イベントのみを設定した場合、プログラムの実行停止でパフォーマンス計測は終了します。また、パフォーマンス計測終了イベントのみを設定した場合、プログラムの実行開始でパフォーマンス計測を開始します。

2.16.1.2 プログラムを実行する

プログラムを実行します(「2.10 プログラムの実行」参照)。

パフォーマンス計測開始イベント/パフォーマンス計測終了イベントが設定されている命令が実行された際に,パフォーマンス計測を開始/終了します。

計測結果は、プログラムの実行停止後、[表示]メニュー→ [イベント]の選択によりオープンするイベントパネルにおいて、パフォーマンス計測イベントして次のように確認することができます。

なお、このパフォーマンス計測イベントは、パフォーマンス計測開始イベント、またはパフォーマンス計測終了イベントのいずれかが設定された場合に、イベントパネルでのみ表示されるイベント種別です。

図 2.87 パフォーマンス計測イベント(パフォーマンス計測開始イベント/パフォーマンス計測終了イベント) の測定結果例

呂前	/ 日本部門學業務	コメント
♀ Run-Breakタイマ	総実行時間: 1354165909 ns	
多パフォーマンス計測	第1 全命令実行回数カウント3630984 開	1始/終了の総数:2
羊彩建作者非能		
開始 実行後 boota	sm#129 0x8014	
终了 実行後 boota	sm#142 0x8018	
呂前	/ 書筆多數情報版	コメント

2.16.1.3 パフォーマンス計測イベントを編集する

パフォーマンス計測イベントの詳細情報は、パフォーマンス計測詳細設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】 【E20】にて編集します。このダイアログは、イベントパネル上にて編集したいパフォーマンス計測イベントを選択して コンテキスト・メニューの [条件の編集 ...]を選択することで表示します。

パフォーマンス計測詳細設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】では、計測モード、計測項目を次から指 定できます。

それぞれ1項目のみ計測可能で、選択された項目の計測結果がイベントパネルに表示されます。

計測モード	機能
積算	指定区間の計測項目の積算値を計測します。(デフォルト)
最大	指定区間の計測項目の最大値を計測します。
最小	指定区間の計測項目の最小値を計測します。
最新	指定区間の計測項目の最新値を計測します。
パスカウント	指定区間の通過回数(パスカウント)を計測します。 終了条件が設定されていない場合は計測できません。 "パスカウント"を指定した場合,[計測項目]プロパティで設定した値を 無視し,パスカウント値を計測します。

[RH850G3M, RH850G3K, RH850G3MH, RH850G3KH]

計測項目	機能
全命令実行回数	指定区間のすべての命令の実行回数を計測します。(デフォルト)
分岐命令実行回数	指定区間の分岐を伴う命令全ての命令の実行回数を計測します。
EI レベル割り込み受付回数	指定区間の EI レベル割り込みの受付回数を計測します。
FE レベル割り込み受付回数	指定区間の FE レベル割り込みの受付回数を計測します。
全命令非同期例外受付回数	指定区間のすべての命令非同期例外の受付回数を計測します。
全命令同期例外受付回数	指定区間のすべての命令同期例外の受付回数を計測します。
クロックサイクル数	指定区間のクロックサイクル数を計測します。
割り込み処理中ではない時間	指定区間の割り込み処理中ではないサイクル数を計測します。
DI/EI による割り込み禁止時間	指定区間の DI/EI による割り込み禁止区間を計測します。
CPU 発行命令フェッチリクエスト数	指定区間の CPU 発行命令フェッチリクエスト数を計測します。
CPU 発行命令フェッチリクエスト要求の 命令 Cache ノンウェイトレスポンス数	指定区間の CPU 発行命令フェッチリクエスト要求の命令 Cache ノン ウェイトレスポンス数を計測します。
FlashROM データリクエスト数	指定区間の FlashROM データリクエスト数を計測します。

[RH850G4MH]

計測項目	機能
全命令実行回数	指定区間のすべての命令の実行回数を計測します。(デフォルト)
分岐命令実行回数(条件不一致の Bcond	指定区間の分岐命令実行回数(条件不一致の Bcond 命令 ,Loop 命令 ,
命令 ,Loop 命令 ,例外命令は除く)	例外命令は除く)を計測します。
条件分岐命令の実行回数(Bcond 命令	指定区間の条件分岐命令の実行回数(Bcond 命令 ,Loop 命令)を計測
,Loop 命令)	します。
条件分岐命令の分岐予測ミス回数	指定区間の条件分岐命令の分岐予測ミス回数(Bcond 命令 ,Loop 命
(Bcond 命令 ,Loop 命令)	令)を計測します。



計測項目	機能
EI レベル割り込み受付回数	指定区間の EI レベル割り込みの受付回数を計測します。
FE レベル割り込み受付回数	指定区間の FE レベル割り込みの受付回数を計測します。
全命令非同期例外受付回数	指定区間のすべての命令非同期例外の受付回数を計測します。
全命令同期例外受付回数	指定区間のすべての命令同期例外の受付回数を計測します。
命令実行ユニットへの命令発行ストール サイクル数	指定区間の命令実行ユニットへの命令発行ストールサイクル数を計測 します。
クロックサイクル数	指定区間のクロックサイクル数を計測します。
割り込み処理中ではない時間	指定区間の割り込み処理中ではないサイクル数を計測します。
DI/EI による割り込み禁止時間	指定区間の DI/EI による割り込み禁止区間を計測します。
CPU 発行命令フェッチリクエスト数	指定区間の CPU 発行命令フェッチリクエスト数を計測します。
CPU 発行命令フェッチリクエスト要求の 命令 Cache ノンウェイトレスポンス数	指定区間の CPU 発行命令フェッチリクエスト要求の命令 Cache ノン ウェイトレスポンス数を計測します。

2.16.1.4 パフォーマンス計測イベントを削除する

設定したパフォーマンス計測イベントを削除するには、エディタパネル/逆アセンブルパネルにおいて、イベント・ エリア上のイベント・マークを右クリックすることで表示されるコンテキスト・メニューの[イベント削除]を選択し ます。

また,イベントパネルにおいて,対象となるパフォーマンス計測イベント選択したのち,ツールバーの ×ボタンを クリックする操作でも削除することができます(「2.19.5 イベントを削除する」参照)。

2.16.2 測定可能範囲

パフォーマンス計測イベント(「2.16.1 任意区間のパフォーマンス計測をする」参照)によるパフォーマンス計測は, CPU クロックで計測します。

計測項目(「パフォーマンス計測詳細設定ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】」参照)に"クロックサイク ル数","割り込み処理中ではない時間","DI/EIによる割り込み禁止時間"を設定した場合は CPU のサイクル数を計測 します。計測項目に"クロックサイクル数","割り込み処理中ではない時間","DI/EIによる割り込み禁止時間"以外を 設定した場合はカウント数を計測します。計測範囲は、0~4294967295です。

例 CPU クロック周波数が 320MHz, 計測結果が 10 サイクルの場合, 時間に換算すると 31.25 ナノ秒 (ns) となります。



2.17 カバレッジの測定【シミュレータ】

この節では、カバレッジ機能を使用した、カバレッジ測定について説明します。

カバレッジ測定の方法にはいくつかの種類がありますが、CS+では次の領域を対象に、ソース行/関数に対する フェッチ系のコード・カバレッジ測定(COカバレッジ)、および変数に対するアクセス系のデータ・カバレッジ測定を 行います。

CS+では、次の両領域がカバレッジ測定の対象となります。

- 内蔵 ROM 領域(アドレス 0x000000 ~ 0x0FFFFF)の1M バイト空間(固定の測定領域)

- 上記の固定測定領域以外の任意の1Mバイト空間(「2.17.1 カバレッジ測定の設定をする」参照)

- 備考 1. C0 カバレッジ:命令網羅率(ステートメント・カバレッジ) たとえば、コード内のすべての命令(ステートメント)を 少なくとも 1 回は実行した場合、C0 = 100% となります。
- 備考 2. マルチコア対応版を対象とした " カバレッジの測定 " については, 「2.9 コア(PE)の選択」も参照してください。
- 2.17.1 カバレッジ測定の設定をする

カバレッジ機能を使用するためには、あらかじめカバレッジ測定に関する設定を行う必要があります。 設定は、プロパティパネルの[デバッグ・ツール設定]タブ上の[カバレッジ]カテゴリ内で行います。

図 2.88 [カバレッジ] カテゴリ

4	カバレッジ	
	カバレッジ機能を使用する	はい
	カバレッジ結果を再利用する	いいえ
	カバレッジ測定領域(1Mバイト単位)	HEX 3F00000

- (1) [カバレッジ機能を使用する]
 カバレッジ機能を使用するか否かを選択します。
 カバレッジ機能を使用する場合は[はい]を選択してください(デフォルト:[いいえ])。
- (2) [カバレッジ結果を再利用する] このプロパティは、[カバレッジ機能を使用する]プロパティにおいて [はい]を選択した場合のみ表示されます。
 デバッグ・ツールと切断時に、現在取得しているコード・カバレッジ測定結果を自動保存し、次回デバッグ・ツールと接続した際に、保存した測定結果の内容を再現するか否かを選択します。
 前回取得したコード・カバレッジ測定結果の内容を再現する場合は、[はい]を選択してください(デフォルト:[いいえ])。

注意 内蔵 ROM 領域のみがこの機能の対象となります。

(3) [カバレッジ測定領域 (1M バイト単位)]

このプロパティは, [カバレッジ機能を使用する] プロパティにおいて [はい] を選択した場合のみ表示されま す。

コード・カバレッジ測定の対象領域を指定します。

カバレッジ測定を行う内蔵 ROM 領域(0x000000 - 0x0FFFF)以外の任意の 1M バイト空間の開始アドレス を, 直接入力により 16 進数で指定してください(デフォルト: [100000])。

2.17.2 カバレッジ測定結果を表示する

プログラムの実行が開始すると自動的にカバレッジ測定が開始し、実行停止とともにカバレッジ測定も終了します。

- (1) コード・カバレッジ率
- (a) ソース行/逆アセンブル行に対するコード・カバレッジ率の表示 カバレッジ測定結果の表示は、対象となるプログラムを表示しているエディタパネル/逆アセンブルパネル で行われます。
 各パネルでは、表 2.20 に示す計算方法で算出されたコード・カバレッジ率を基に、対象ソース・テキスト行 /逆アセンブル結果行の背景色が表 2.21 のように色分け表示されます。
 ただし、デバッグ・ツールと切断時、またはプログラム実行中は、結果の表示を行いません。

なお、取得したコード・カバレッジ測定結果は、エディタパネル/逆アセンブルパネル上のコンテキスト・ メニューの [カバレッジ情報のクリア]を選択することにより、すべてリセットすることができます(各パネ ル上の色分け表示もクリアされます)。

注意 マルチコア対応版を対象としている場合, Local RAM self 領域は,現在選択している PE(「2.9 コア(PE)の選択」参照)のアクセスのみを対象に測定結果を表示します。

表 2.20 ソース行/逆アセンブル行に対するコード・カバレッジ率の計算方法

パネル	計算方法
エディタ パネル	" ソース行と対応するアドレス範囲内で実行されたバイト数 "÷" ソース行と対応 するアドレス範囲内の総バイト数 "
逆アセンブル パネル	" 逆アセンブル結果行と対応するアドレス範囲内で実行されたバイト数 " ÷" 逆ア センブル結果行と対応するアドレス範囲内の総バイト数 "

表 2.21 コード・カバレッジ測定結果の表示色(デフォルト)

コード・カバレッジ率	背景色
100%	ソース・テキスト/逆アセンブル結果
1 ~ 99%	ソース・テキスト/逆アセンブル結果
0%(未実行)	ソース・テキスト/逆アセンブル結果

備考 1. 各パネルにおけるコード・カバレッジ測定結果の表示更新は、プログラム停止ごとに自動的に 行われます。

備考 2. 上記の背景色は、オプション ダイアログにおける [全般 - フォントと色] カテゴリの設定に依存します。

コード・カバレッジ測定結果の表示例(エディタ パネル)

備考 4. ダウンロードしているロード・モジュールの更新日時より,現在オープンしているソース・ ファイルの更新日時が新しい場合,エディタパネルではコード・カバレッジ測定結果の表示は 行われません。

11 12 01000220 void main(int args) 13 Ξ{ sc_pel = 0; この行のコードを 100% で実行 01000226 14 cs_pe3 = 0; .34: 01000232 15 01000244 gi = 0x12345678; 16 17 0100024c ell = 0x1234567812345678; 18 19 //__halt(この行のコードを0%で実行(未実 20 行) 21 0100025a sub(gi): 22 I if(args = 0x1) 23 01000262 24 s

図 2.89



備考 3. 上記の背景表示は、対象領域外の行に対しては行われません。

0100021a	dff=2080	andi	0×8020, 1p. 1p
0100021e	dffe8007	andi	0x780, 1p. 1p
01000222	2108		
01000224	06 a.0	この行のコートを	1~99%で実行
14:	sc_pe1 = 0x12;		
01000226	4018e0fe	novhi	OxfeeD, rD, r2
0100022a	202e1200	novea	0x12, r0, tp
0100022c	422F0c80	ニのにのう じた	4000(水 中午 17ff4[r2]
15:	gs_pe3 = 0x1234	この行のコートを	100% で美行
01000232	4018e0fe	novhi	0xfee0, r0, r2
01000236	20283412	novea	0x1284, r0, tp
0100023a	622f0e80	st.h	tp0x7ff2[r2]
0100023e	220878563412	NOV	0x12345678, r2
16:	gi = 0×12345678	;	
01000244	402ee0fe	novhi	Oxfee0, r0, tp
01000248	65171180	st.v	r20x7ff0[tp]
17:	z11 = 0×1234567	812345678;	
0100024c	26061480dffe	NOV	-0x1207fec, r8
01000252	86170500	st.v	r2. 0x4[r8]
01000256	66170100		
21:	sub(si);	この行のコードを	0% で実行(未実行)
🛛 🗭 0100025a	25371180	10.1	oxritotep], r6
0100025e	80ff3c80	jarl	_sub, lp

図 2.90 コード・カバレッジ測定結果の表示例(逆アセンブル パネル)

(b) 各関数に対するコード・カバレッジ率の表示
 各関数に対するコード・カバレッジ率(関数の網羅率)は、解析ツールの関数パネル内[コード・カバレッジ]項目で確認することができます。
 "関数のコード・カバレッジ率"についての詳細は、「CS+統合開発環境ユーザーズマニュアル解析編」を参照してください。

(2) データ・カバレッジ率
 各変数に対するデータ・カバレッジ率は、解析ツールの変数パネル内[データ・カバレッジ]項目で確認することができます。
 "変数のデータ・カバレッジ率"についての詳細は、「CS+統合開発環境ユーザーズマニュアル解析編」を参照してください。



2.18 プログラム内へのアクションの設定

この節では、プログラム内に、指定したアクションを設定する操作方法について説明します。

2.18.1 printf を挿入する

アクション・イベントの1つである Printf イベントを設定することにより、プログラムの実行を任意の箇所で一瞬停 止させたのち、ソフトウエア処理により printf コマンドを実行させ、指定した変数式の値を出力 パネルに出力すること ができます。

この機能を使用するためには、次の手順で操作を行ってください。

- 注意 1. 【Full-spec emulator】【E1】【E20】 Printf イベントはソフトウエア・ブレーク機能【Full-spec emulator】【E1】【E20】により実現されま す。そのため、Printf イベントを設定するためには、あらかじめ、プロパティ パネルの[デバッグ・ ツール設定] タブの [ブレーク] カテゴリ内 [ソフトウエア・ブレークを使用する] プロパティで [は い]を選択してくさい。
- **注意 2.** Printf イベントの設定に関しては(有効イベント数の制限など),「2.19.7 イベント設定に関する留意事項」も参照してください。
- **注意 3.** ステップ実行中(2 / 2 / 2),またはブレーク関連のイベントを無視したプログラム実行中 () にアクション・イベントは発生しません。
- (1) Printf イベントを設定する

エディタ パネル/逆アセンブル パネル上で, printf コマンドを実行させたい箇所に Printf イベントを設定します。

各パネルのアドレス表示のある行にキャレットを移動したのち,コンテキスト・メニューの[アクション・イベ ントの登録 …]を選択すると,次のアクション・イベント ダイアログがオープンします。 このダイアログにおいて,次の操作を行ってください。

図 2.91 Printf イベントを設定する(アクション・イベント ダイアログ:[Printf イベント] タブ)

アクション・イ	イベント 🗧	×	
Printf イベント	状態保存イベント		
出力文字列((Q): 入力例D サンプル:		
⊙沈续変	入力例) aaa, bbb, ccc		
(ここに変動式	ちを入力してください)		
アドレス(<u>A</u>):			
~C:¥sample¥	"C¥sample¥DefaultBuild¥sample.abs"\$vecttbl.asm#14		
		-	
出力 パネル で	5の表示例)		
サンプル: aaa :	= 10, bbb = 20 ccc = 30		
L		_	
	OK キャンセル ヘルプ(出)		

- (a) [出力文字列]の指定
 出力パネルに出力する際に付与する文字列をキーボードより直接入力で指定します。
 なお、出力する文字列は、1行分のみ入力可能です(空白可)。
- (b) [変数式]の指定 Printf イベントの対象となる変数式を指定します。 変数式は、テキスト・ボックスに直接入力で指定します(最大指定文字数:1024 文字)。

"," で区切ることにより、1 つの Printf イベントとして 10 個までの変数式を指定することができます。 エディタ パネル/逆アセンブル パネルにおいて、変数式を選択した状態でこのダイアログをオープンした場合では、選択している変数式がデフォルトで表示されます。 なお、変数式として指定できる基本入力形式と、その際に Printf イベントとして出力される値についての詳細 は、「表 A.12 変数式と出力される値の関係(Printf イベント)」を参照してください。

備考 このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより,現在のキャレット 位置のシンボル名を補完することができます([2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。

(c) [アドレス]の指定
 Printf イベントを設定するアドレスを指定します。
 デフォルトで、現在の指定位置のアドレスを表示します。
 編集する場合は、テキスト・ボックスにアドレス式を直接入力するか(最大指定文字数:1024 文字)、または
 ドロップダウン・リストにより入力履歴項目(最大履歴個数:10 個)を選択します。

備考 このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより,現在のキャレット 位置のシンボル名を補完することができます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。

(d) [OK] ボタンのクリック

ここで指定した Printf イベントをエディタ パネル/逆アセンブル パネル上のキャレット位置の行に設定します。 Printf イベントが設定されると、エディタ パネル / 逆アセンブル パネルのイベント・エリアに 🍄 マークが

Printf イベントが設定されると、エディタ パネル/逆アセンブル パネルのイベント・エリアに **S** マークが 表示され、イベント パネルで管理されます(「2.19 イベントの管理」参照)。

(2) プログラムを実行する

プログラムを実行します(「2.10 プログラムの実行」参照)。 プログラムを実行することにより、Printf イベントを設定した箇所の命令実行直前でプログラムを一瞬停止し、 指定した変数式の値を出力 パネルに出力します。

(3) 出力結果を確認する

出力 パネルの [デバッグ・ツール] タブでは、指定した変数式の値が次のように出力されます(「図 A.31 Printf イベントの出力結果フォーマット」参照)。

図 2.92 Printf イベントの出力結果例

出力	×
サンブルElobal_a=0(0x00000000)」 ハードウエア・ブレークにより [EOF] [EOF] [変数式]: global_a	* II
ヽ <u>*すべてのメッセージ <u>ヽ</u>ビルド・ツール デバッグ・ツール キャッシュ・レ</u>	• -\ •

(4) Printf イベントを編集する

一度設定した Printf イベントを編集することができます。

編集を行う場合は, イベント パネルにおいて, 編集対象の Printf イベントを選択したのち, コンテキスト・メ ニューの [条件の編集 ...]を選択します。オープンするアクション・イベント ダイアログにおいて, 編集が必 要な項目を編集したのち, [OK] ボタンをクリックします。



2.19 イベントの管理

イベントとは、"アドレス 0x1000 番地をフェッチした"、"アドレス 0x2000 番地にデータを書き込んだ" などのデ バッグにおけるマイコンの特定の状態を指します。

CS+では、このイベントを任意の箇所でのブレーク、トレース動作の開始/終了、タイマ計測の開始/終了などのデバッグ機能のアクション・トリガとして利用します。

この節では、これらのイベントを管理する方法について説明します。

イベントは,一括して次のイベントパネルで管理されます。

[表示] メニュー→ [イベント] を選択してください。

イベントパネルでは、現在設定されているイベントの詳細情報を一覧で確認することができ、各イベントの削除、設 定状態(有効/無効)の切り替えを行うことができます。

なお,各エリアの見方,および機能についての詳細は,イベントパネルの項を参照してください。

図 2.93 設定したイベントの表示(イベントパネル)



- 備考 1. マルチコア対応版を対象とした"イベントの発生"については、「2.9 コア(PE)の選択」も参照して ください。
- 備考 2. 各種イベントの設定方法についての詳細は、次を参照してください。
 - 「2.11.3 任意の場所で停止する (ブレークポイント)」
 - 「2.11.4 任意の場所で停止する (ブレーク・イベント)」
 - 「2.11.5 変数 /I/O レジスタへのアクセスで停止する」
 - 「2.14.3 任意区間の実行履歴を収集する」
 - 「2.14.4 条件を満たしたときのみの実行履歴を収集する」
 - 「2.15.2 任意区間の実行時間を計測する」
 - 「2.16.1 任意区間のパフォーマンス計測をする」
 - 「2.18.1 printf を挿入する」

2.19.1 設定状態(有効/無効)を変更する

対象となるイベント名のチェック・ボックスのチェックを変更することで、イベントの設定状態を変更することがで きます(イベントの設定状態を変更すると、対応してイベント・マークも変化します)。 イベントの設定状態には、次の種類があります。



表 2.22 イベントの設定状態

>	有効状態	指定されている条件の成立で,対象となるイベントが発生します。 チェックを外すことにより,イベントを無効状態にすることができます。
	無効状態	指定されている条件が成立しても、対象となるイベントは発生しません。 チェックすることにより、イベントを有効状態にすることができます。
	保留状態	指定されている条件が, デバッグ対象のプログラムでは設定することができません。チェック・ボックスを操作することはできません。

- 備考 1. タイマ計測イベントを有効状態にするためには、タイマ開始イベントとタイマ終了イベントの両方の設定が必要となります。【シミュレータ】
- 備考 2. Run-Break タイマ・イベントを無効状態/保留状態にすることはできません。
- 備考 3. イベントの状態は、エディタ パネル/逆アセンブル パネル上のイベント・マークを右クリックすることで表示される、メニューからの選択でも変更することができます。

備考 4. 無条件トレース・イベントとトレース・イベントにおける有効/無効状態の設定は、排他制御となります。このため、ビルトイン・イベントである無条件トレース・イベントは、デフォルトで有効状態で設定されていますが、トレース開始イベント/トレース終了イベントのいずれかが設定されると同時に自動的に無効状態に変更され、トレース開始イベント/トレース終了イベントを1つにまとめたトレース・イベントが有効状態になります。 また逆に、設定されているトレース・イベントを無効状態にすると、自動的に無条件トレース・イベントが有効状態となります。

2.19.2 特定のイベント種別のみ表示する

ツールバーの次のボタンをクリックすることで、特定のイベント種別のみを表示することができます。

	ハードウエア・ブレーク関連のイベントを表示します。
Full-spec emulator] [E1]	ソフトウエア・ブレーク関連のイベントを表示します。
a	トレース関連のイベントを表示します。
5	タイマ関連のイベントを表示します。
Full-spec emulator] [E1]	パフォーマンス関連イベントを表示します。
	アクション・イベント(Printf イベント)を表示します。
9	ビルトイン・イベント(無条件トレース・イベント /Run-Break タイマ・イベン ト)を表示します。

2.19.3 イベントのアドレスにジャンプする

次のボタンをクリックすることにより、現在選択しているイベントのアドレスに対応して、各パネルにジャンプします。

ただし、トレース・イベント/タイマ計測イベント/パフォーマンス計測イベント/ビルトイン・イベント(無条件トレース・イベント/Run-Break タイマ・イベント)を選択している場合は、このボタンは無効となります。

注

	選択しているイベントが設定されているアドレスに対応するソース行にキャレットを移動した 状態で, エディタ パネルがオープンします。
1	選択しているイベントが設定されているアドレスに対応する逆アセンブル結果にキャレットを 移動した状態で,逆アセンブル パネルがオープンします。
	選択しているイベントが設定されているアドレスに対応するメモリ値にキャレットを移動した 状態で,メモリ パネルがオープンします。

2.19.4 イベントの詳細設定を編集する

ここでは、各種イベントの詳細設定の編集方法を説明します。

2.19.4.1 実行系イベントを編集する 2.19.4.2 アクセス系イベントを編集する

備考 アクション・イベント(Printf イベント)の編集に関しては,「2.18 プログラム内へのアクションの設 定」を参照してください。

2.19.4.1 実行系イベントを編集する

設定した実行系イベントのアドレス条件,およびパス・カウント条件【シミュレータ】を編集します。 編集は、イベント パネルにおいて、編集したい実行系イベント^注にキャレットを移動したのち、コンテキスト・メ ニュー→ [条件の編集 ...]を選択することでオープンする詳細 ダイアログ(実行イベント)で行います。

- イベント パネル上の次のイベントが対象となります。
 - ハードウエア・ブレーク・イベント(実行系)
 - トレース・イベントの詳細情報内における開始/終了条件の実行系イベント
 - タイマ計測イベントの詳細情報内における開始/終了条件の実行系イベント
 - パフォーマンス計測イベントの詳細情報内における開始/終了条件の実行系イベント

2.11.3.1 ブレークポイントを設定する、2.11.4.1 ブレーク・イベント(実行系)を設定する、2.14.3.1 トレース・イベントを設定する、2.15.2.1 タイマ計測イベントを設定する、2.16.1.1 パフォーマンス計測イベントを設定するにて設定した実行系イベントにおける、アドレス条件、パス・カウント条件の初期値は以下のとおりです。

表 2.23 アドレス条件の社

項目名	初期値	
	ハードウエア・ブレーク	トレース, タイマ計測, パフォーマンス計測
比較条件	実行前: アドレス一致 (==) 実行後: アドレス範囲内 (<=Addresses<=)	アドレス範囲内 (<=Addresses<=)
アドレス	イベント設定時のアドレス	
開始アドレス	イベント設定時のアドレス	
終了アドレス	イベント設定時のアドレス	
アドレス・マスクを使用する	いいえ	
マスク値	0xFFFFFFF	

表 2.24 パス・カウント条件の初期値

項目名	初期値
パス・カウント【シミュレータ】	1

2.19.4.2 アクセス系イベントを編集する

設定したアクセス系イベントのアドレス条件、データ条件、およびパス・カウント条件【シミュレータ】を編集します。

編集は、イベント パネルにおいて、編集したいアクセス系イベント^注にキャレットを移動したのち、コンテキスト・ メニュー→ [条件の編集 ...]を選択することでオープンする詳細 ダイアログ(アクセス・イベント)、ポイント・ト レース詳細設定 ダイアログで行います。

注

イベント パネル上の次のイベントが対象となります。

- ハードウエア・ブレーク・イベント(アクセス系)
- トレース・イベントの詳細情報内における開始/終了のアクセス系イベント
- ポイント・トレース・イベントの詳細情報内におけるアクセス系イベント

- パフォーマンス計測イベントの詳細情報内における開始/終了のアクセス系イベント

2.11.5.1 ブレーク・イベント(アクセス系)を設定する、2.14.3.1 トレース・イベントを設定する、2.14.4.1 ポイント・トレース・イベントを設定する、2.16.1.1 パフォーマンス計測イベントを設定するにて設定したアクセス系イベントにおける、アドレス条件、データ条件、およびパス・カウント条件の初期値は以下のとおりです。

表 2.25 アド	レス条件の初期値
-----------	----------

項目名	初期值	
	ハードウエア・ブレーク	トレース, ポイント・トレース, パフォーマンス計測
比較条件	【Full-spec emulator】【E1】【E20】 RH850G3M, RH850G3K, RH850G3MH, RH850G3KH: アドレス一致 (==) RH850G4MH: 比較データ指定時: アドレス範囲内 (<=Addresses<=) 比較データ未指定時: アドレス一致 (==) GTM: アドレス範囲内 (<=Addresses<=) 【シミュレータ】 アドレス一致 (==) (==)	【Full-spec emulator】【E1】【E20】 アドレス範囲内 (<=Addresses<=) 【シミュレータ】 アドレス一致 (==)
アドレス	イベント設定時のアドレス	
開始アドレス	イベント設定時のアドレス	
終了アドレス	イベント設定時のアドレス	
アドレス・マスクを使用する	いいえ	
マスク値	0xFFFFFFFF	

表 2.26 データ条件の初期値

項目名	初期値
アクセス種別	イベント設定時のアクセス種別
アクセス・サイズ	設定した変数,または I/O レジスタのサイズ



項目名	初期値
比較条件	比較データ指定時:データー致 (==) 比較データ未指定時:指定無し
比較データ	イベント設定時の比較データ
下限データ【シミュレータ】	イベント設定時の比較データ
上限データ【シミュレータ】	イベント設定時の比較データ
データ・マスクを使用する	いいえ
マスク値	0xFFFFFFF

表 2.27 パス・カウント条件の初期値

項目名	初期值
パス・カウント【シミュレータ】	1

2.19.5 イベントを削除する

設定したイベント,およびイベント条件を削除するには、対象イベントを選択したのち、ツールバーのXボタンを クリックします。

ただし、ビルトイン・イベントである無条件トレース・イベント /Run-Break タイマ・イベントを削除することはできません。

備考 1. 実行系のブレーク・イベントについては、エディタ パネル/逆アセンブル パネル上で表示されている イベント・マークをクリックすることで、イベントを削除することができます。

備考 2. 設定したイベントを一度にすべて削除する場合は、コンテキスト・メニューの[すべて選択]を選択したのち、 X ボタンをクリックします (ビルトイン・イベントを除く)。

2.19.6 イベントにコメントを入力する

設定した各イベントに対して、ユーザが自由にコメントを入力することができます。

コメントの入力は、コメントを入力したいイベントを選択したのち、[コメント] エリアをクリックし、任意のテキストをキーボードから直接入力します([Esc] キーの押下で編集モードをキャンセルします)。

コメントを編集したのち、[Enter] キーの押下、または編集領域以外へのフォーカスの移動により、編集を完了します。

なお、コメントは最大256文字まで入力することができ、使用中のユーザの設定として保存されます。

2.19.7 イベント設定に関する留意事項

ここでは、各種イベントの設定を行う際の留意事項を示します。

2.19.7.1 有効イベント数,有効チャネル数の制限 2.19.7.2 実行中に設定/削除可能なイベント種別 2.19.7.3 その他の注意事項

2.19.7.1 有効イベント数, 有効チャネル数の制限

有効状態で同時に設定可能なイベントの個数には、次の制限があります。 したがって、新たに有効状態のイベントを設定する際にこの制限数を越えてしまう場合は、いったん設定しているイ ベントのいずれかを無効状態にする必要があります。



表 2.28 有効イベント数の制限

イベント種別	デバッグ・ツール			
	Full-spec	emulator/E1/E20		シミュレータ ^{注1}
	RH850G3M, RH850G3K, RH850G3MH, RH850G3KH	RH850G4MH	GTM	*
ハードウエア・ブレーク (実行後)	8 ^{注2} +8 ^{注3}	8 ^{注2} +8 ^{注3}	2	64
ハードウエア・ブレーク (実行前)	12+ 4 ^{注 4,} 注 ⁵	12+ 4 ^{注 4,} 注 ^{5,} 注 ⁶	-	
ソフトウエア・ブレーク	2000	2000	-	
トレース (トレース開始/トレース終了) タイマ計測 (タイマ開始/タイマ終了) パフォーマンス計測 (パフォーマンス計測開始/ パフォーマンス計測終了)	8 ^{注2} +8 ^{注3}	8 ^{注2} +8 ^{注3}	-	
ポイント・トレース	8 ^{注3}	8 ^{注3}	-	
アクション (Printf イベント)	100 ^{注7}	100 ^{注7}	-	

- "x + y": "実行系イベント: x 個 "+" アクセス系イベント: y 個 "
- 備考 1. 選択しているマイクロコントローラがマルチコアの場合、イベント数の考え方は次のとおりです。
 - -【Full-spec emulator】【E1】【E20】
 各イベントはコアごとに上限数まで設定可能
 ソフトウエア・ブレークは全コアの合計設定数が上限に達するまで設定可能
 -【シミュレータ】

各イベントは全コアの合計設定数が上限に達するまで設定可能

- 備考 2. 【Full-spec emulator】【E1】【E20】 ハードウエア・ブレーク(実行後)のアクセス系イベント,ハードウエア・ブレーク(実行前)のアク セス系イベント,トレース、タイマ計測,パフォーマンス計測のアクセス系イベント,およびポイン ト・トレースのイベント数については以下の制限があります。
 - アドレスを範囲指定した場合,もしくはアクセス・サイズにて8バイトを指定した場合,イベントを2個使用する
 - 無条件トレース・イベントが有効,かつデータ・アクセス・トレースを取得する場合,データ取得用 にアクセス系イベントを1個専有するため他のイベントでは使用できない
- 注 1. ハードウエア・ブレーク(実行後)、ソフトウエア・ブレーク、パフォーマンス計測は設定不可
- 注 2. ハードウエア・ブレーク(実行後)の実行系イベントはトレース、タイマ計測、パフォーマンス計測の 実行系イベントと兼用
- 注 3. ハードウエア・ブレーク(実行後)のアクセス系イベントはトレース,タイマ計測,パフォーマンス計 測のアクセス系イベント,およびポイント・トレースと兼用
- 注 4. ハードウエア・ブレーク(実行前)の実行系イベントの 4 個はハードウエア・ブレーク(実行前)の アクセス系イベントと兼用
- 注 5. 次の場合のみ実行後ブレークとなる

⁻ コンテキスト・メニューの [ブレークの設定] → [読み込みブレークを設定] / [読み書きブレーク を設定] の選択によるブレーク・イベントの設定において, データ条件を設定した場合

- コンテキスト・メニューの [ブレークの設定] → [書き込みブレークを設定] / [読み書きブレーク を設定] の選択によるブレーク・イベントの設定において, リードモディファイライト系の命令のラ イト・アクセスを検出した場合

- 注 6. データ指定不可
- 注 7. ソフトウエア・ブレークと兼用

また、同時に設定可能なタイマ計測、パフォーマンス計測のチャネル数には次の制限があります。

表 2.29 有効チャネル数の制限

イベント種別	デバッグ・ツール		
	Full-spec em	ulator/E1/E20	シミュレータ
	RH850G3M, RH850G3K, RH850G3MH, RH850G3KH	RH850G4MH	
タイマ計測 (タイマ開始/タイマ終了)	3 (コアごと)	3 (コアごと)	8(全コア共通)
パフォーマンス計測 (パフォーマンス計測開始/ パフォーマンス計測終了)	4(コアごと)	4(コアごと)	_

2.19.7.2 実行中に設定/削除可能なイベント種別

プログラム実行中、またはトレーサ/タイマ実行中に設定/削除可能なイベント種別は次のとおりです。

表 2.30 実行中に設定/削除可能なイベント種別

イベント種別	デバッグ・ツール		
	Full-spec em	ulator/E1/E20	シミュレータ
	RH850	GTM	
ハードウエア・ブレーク (実行後)	Δ	×	_
ハードウエア・ブレーク (実行前)	Δ	_	A
ソフトウエア・ブレーク	×	_	-
トレース (トレース開始/トレース終了) ポイント・トレース		_	•
タイマ計測 (タイマ開始/タイマ終了)	×	_	A
パフォーマンス計測 (パフォーマンス計測開始/ パフォーマンス計測終了)	×	-	_
アクション (Printf イベント)	×	_	A

△ : プログラムの実行を一瞬停止することで可能^注

▲ : トレーサ/タイマ動作中は不可

□ : トレーサ/タイマ動作中は不可, プログラムの実行を一瞬停止することで可能注

×:不可

-:非サポート

注 プロパティ パネルの [デバッグ・ツール設定] タブ上の [実行中のイベント設定] カテゴリ内 [実行 を一瞬停止してイベントを設定する] プロパティにおいて, [はい] を選択することにより可能となり ます。

2.19.7.3 その他の注意事項

- ローカル変数にイベントを設定することはできません。

- ステップ実行中(リターン実行を含む)、およびコンテキスト・メニューの[ここまで実行]によるプログラム実行
 中、イベントは発生しません。
- デバッグ対象のプログラムを再ダウンロードすることにより、既存のイベント設定位置が命令の途中になる場合に おける該当イベントの再設定方法は次のとおりです。
 - デバッグ情報がある場合 イベント設定位置は常にソース・テキスト行の先頭に移動します。
 - デバッグ情報がない場合 プロパティ パネルの [ダウンロード・ファイル設定] タブ上の [ダウンロード] カテゴリ内 [イベント設定 位置の自動変更方法] プロパティの設定に依存します。
- 内蔵 ROM/ 内蔵 RAM のサイズを変更することにより、イベント設定箇所がノン・マップ領域になった場合、設定 しているイベントは発生しません(イベント パネル上でも無効状態/保留状態に変更されません)。
- 関数名や変数名を先頭のアンダーバーの有無などで区別している場合、シンボル変換やブレーク・イベントの設定が不正になる場合があります。
 例: "_reset" と "__reset" などの2つの関数が存在する場合



2.20 フック処理を設定する

この節では、フック処理機能を使用し、デバッグ・ツールにフックを設定するための操作方法について説明します。 フック処理を設定することで、ロード・モジュールのダウンロード前後や CPU リセット後に、I/O レジスタ /CPU レ ジスタの値を自動的に変更することができます。

フック処理の設定は,プロパティ パネルの[フック処理設定]タブ上の[フック処理]カテゴリ内で行います。

また、外部 RAM へのダウンロードも、同様の設定で容易に行うことができます。

図 2.95 [フック処理] カテゴリ

4	フック処理設定	
\triangleright	ダウンロード前	ダウンロード前[0]
\triangleright	ダウンロード後	ダウンロード後[0]
Þ	ブレーク中のCPUリセット後	ブレーク中のCPUリセット後[0]
Þ	実行開始前	実行開始前[0]
\triangleright	ブレーク後	ブレーク後[0]

表 2.31 [フック処理] カテゴリのプロパティ

プロパティ	タイミング
ダウンロード前	ロード・モジュール・ファイルをダウンロードする直前に,指定した処理を行い ます。
ダウンロード後	ロード・モジュール・ファイルをダウンロードした直後に,指定した処理を行い ます。
ブレーク中の CPU リセット後	ブレーク中の CPU リセット直後に,指定した処理を行います。
実行開始前	プログラムの実行開始直前に,指定した処理を行います。
ブレーク後	プログラムの実行がブレークした直後に、指定した処理を行います。

[フック処理]カテゴリ内の各プロパティは、フック処理を行うタイミングを示し、プロパティ値の "[]"内は、現在指定されている処理の数を示します(デフォルトで設定されているフック処理はありません)。

フック処理を行いたいプロパティに、目的の処理を次の手順で指定します。

処理の指定は,該当するプロパティを選択すると欄内右端に表示される[…]ボタンをクリックすることでオープン する,次のテキスト編集ダイアログ上で行います。

図 2.96 テキスト編集 ダイアログのオープン

4	フック処理設定		
Þ	ダウンロード前	ダウンロード前[0] 🛛 🗌	
⊳	ダウンロード後	ダウンロード後[0]	T



備考 たとえば、[ダウンロード前] プロパティで I/O レジスタを設定することにより、ダウンロードを高速 に行うことができます。

テキスト編集	
テキスト(ゴ):	
1	~
4	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
	OK **//2/1 A11/2(H)

図 2.97 フック処理を設定する(テキスト編集 ダイアログ)

このダイアログにおいて、目的の処理を直接入力により指定します。 各処理の指定形式は次のとおりです。

【処理 1】

I/O レジスタの内容を、数値に自動的に書き換えます。 指定形式:

I/O レジスタ名 数値

【処理 2】

*CPU レジスタ*の内容を, *数値*に自動的に書き換えます。 指定形式:

CPU レジスタ名 数値

【処理 3】

Python スクリプト・パス(絶対パス/プロジェクト・フォルダを基点とした相対パス)で指定したスクリプト・ファイルを実行します。

指定形式:

Source Python スクリプト・パス

備考 1. 処理の指定の際,行頭に "#"を付与することにより,その行はコメント扱いとなります。

備考 2. 半角スペースは、タブ文字でも代用可能です。

注意 デバッガのフック処理から Python スクリプトを実行する場合、以下のコマンドが記載可能です。 debugger.Register.GetValue debugger.Register.SetValue debugger.Memory.GetValue debugger.Memory.SetValue それ以外の Python コマンドを使用したい場合 Python コンソールの Hook コマンドを使用してください。

1 処理につき 64 文字まで入力可能で、各プロパティごとに 128 個までの処理を指定することができます(テキスト 編集 ダイアログ上の [テキスト] エリア内の 1 行が 1 処理に相当)。

処理の指定が完了したのち、[OK] ボタンをクリックすると、指定した処理がプロパティ パネル上に反映されます。

図 2 98	フック処理設定の例
A 2.30	

テキスト編集	
テキスト(工):	
WTM 0x00	*
4	- F
OK キャンセル ヘル	7(H)



2.21 入力値について

この節では、各パネル/ダイアログに値を入力する際の留意事項について説明します。

2.21.1 入力規約

各パネル/ダイアログへの入力規約を次に示します。

(1) 文字セット入力を許可している文字セットは次のとおりです。

表 2.32 文字セットの一覧

文字セット	概要
ASCII	半角のアルファベット(英字)、半角の数字、および半角の記号
Shift-JIS	全角のアルファベット(英字), 全角の数字, 全角の記号, ひらがな, 全角の カタカナ, 漢字, および半角のカタカナ
EUC-JP	全角のアルファベット(英字), 全角の数字, 全角の記号, ひらがな, 全角の カタカナ, 漢字, および半角のカタカナ
UTF-8	全角のアルファベット(英字), 全角の数字, 全角の記号, ひらがな, 全角の カタカナ, 漢字(中国語を含む), および半角のカタカナ
UTF-16 (Unicode)	全角のアルファベット(英字), 全角の数字, 全角の記号, ひらがな, 全角の カタカナ, 漢字(中国語を含む), および半角のカタカナ

(2) エスケープ・シーケンス

入力を許可しているエスケープ・シーケンスは次のとおりです。

表 2.33	エスケーブ	・シーケンスの一覧	

エスケープ・シーケンス	値	意味
¥ 0	0x00	null文字
¥a	0x07	アラート
¥b	0x08	バックスペース
¥ t	0x09	水平タブ
¥n	0x0A	改行
¥ν	0x0B	垂直タブ
¥f	0x0C	フォーム・フィード
¥r	0x0D	キャリッジ・リターン
¥ "	0x22	ダブルクォーテーション
¥ '	0x27	シングルクォーテーション
¥?	0x3F	疑問符(?と入力された場合も疑問符として扱います)
¥\	0x5C	バックスラッシュ

⁽³⁾ 数値

数値を入力する際に許可している進数は次のとおりです。

表 2.34 進数の一覧

進数表記	概要
2 進数	0b で始まり,0 ~ 1 の数値が続く数値



進数表記	概要
8 進数	0で始まり,0~7の数字が続く数値
10 進数	0以外で始まり,0~9の数字が続く数値
16 進数	Ox で始まり, 0~9の数字, および a~f の英字が続く数値 (英字の大文字/小文字については, 不問) ただし, HEX マークが表示されている入力エリアでは, 0x の接頭辞は必要あ りません。

(4) 式と演算子

式とは、定数、レジスタ名、I/O レジスタ名、シンボル、およびこれらを演算子で結合したものを示します。 式には、アドレス式とウォッチ式があります。シンボルのアドレスを必要とする式をアドレス式、シンボルの値 を必要とする式をウォッチ式と呼びます。

(a) アドレス式と演算子

アドレス式では、シンボルのアドレスを使用して演算します。CPU レジスタ名が記述された場合のみ、値を 使用して演算します。 アドレス式の基本入力形式は次のとおりです。

表 2.35 フ	ドレ	ス式の	基本入	、力形式
----------	----	-----	-----	------

式	説明
C 言語変数名 ^{注 1}	C 言語の変数のアドレス
<i>式</i> [式] ^{注2}	配列のアドレス
<i>式</i> .メンバ名	構造体/共用体のメンバのアドレス
<i>式</i> -> メンバ名	ポインタの指し示す構造体/共用体のメンバのアドレ ス
CPU レジスタ名	CPU レジスタの値
I/O レジスタ名	I/O レジスタのアドレス
ラベル名 ^{注 3} , EQU シンボル名 ^{注 3} , [即値]	ラベルのアドレス,EQU シンボルの値,即値アドレ ス
整定数	アドレス

注 1. C 言語変数の値がレジスタに割り付いている場合は、エラーになります。

注 2. インデックスとして入力された式は、ウォッチ式として解析します。

注 3. ラベル名または EQU シンボル名に "\$" が含まれている場合,名前を "{}" で囲んでください (例: {\$Label})。 "I" は虚数のキーワードとなるため,CPU レジスタの "I" を指定する場合は,":REG" を付加して ください(例: I:REG)。

また、「表 2.35 アドレス式の基本入力形式」から、次の演算子を用いたアドレス式を構成することができます。

表 2.36 演算子を用いたアドレス式の構成

式	説明
(定)	演算順序の指定
- <i>±</i> ť	符号反転
! <i> </i>	論理否定
~ <i>式</i>	ビット反転
<i>式* 式</i> 注	乗算



式	説明
<i>式 / 式</i> 注	除算
<i>式</i> % <i>式</i> ^注	剰余算
<i>式</i> + <i>式</i> 注	加算
<i>र्च</i> - <i>र्य</i> ^注	減算
<i>式 & 式</i> 注	ビットごとの論理積
<i>式 ^ 式</i> 注	ビットごとの排他的論理和
<i>式</i> <i>式</i> ^注	ビットごとの論理和

注 変数,および関数は,変数/関数/整定数以外と演算子で結合することはできません(例:C 言語変数名 + I/O レジスタ名)。

(b) ウォッチ式と演算子

ウォッチ式ではシンボルの値を使用して演算します。値が存在しない場合のみ、シンボルのアドレスを使用して演算します(例:main()+1)。

ウォッチ式の基本入力形式は次のとおりです。

式	説明
C 言語変数名	C言語の変数の値
式[式]	配列の要素値
<i>式</i> .メンバ名	構造体/共用体のメンバ値
<i>式</i> -> メンバ名	ポインタの指し示す構造体/共用体のメンバ値
* <i>±</i> ť	ポインタの変数の値
& <i>z</i> ť	配置アドレス
CPU レジスタ名	CPU レジスタの値
I/O レジスタ名	I/O レジスタの値
ラベル名 ^注 , EQU シンボル名 ^注 , [即値]	ラベルの値,EQU シンボルの値,即値アドレスの値
整定数	整数の定数値
浮動定数	浮動小数点の定数値
文字定数	文字定数值

注

ラベル名または EQU シンボル名に "\$" が含まれている場合,名前を "{}" で囲んでください (例:{\$Label})。 虚数の値には,大文字の "I" を掛けてください(例:1.0 + 2.0*I)。なお "I" は虚数のキーワード となるため,CPU レジスタの "I" を指定する場合は,":REG" を付加してください(例:

l:REG)。

また、「表 2.37 ウォッチ式の基本入力形式」から、次の演算子を用いたウォッチ式を構成することができます。次表の演算子は、C 言語仕様に従って式を解析します。

表 2.38 演算子を用いたウォッチ式の構成

式	説明
(演算順序の指定
! <i> </i>	論理否定



式	説明
~ <i>ī</i> ť	ビット反転
<i>式* 式</i> 注	乗算
<i>式 / 式</i> 注	除算
<i>式</i> %	剰余算
<i>式</i> + 式 ^注	加算
<i>式- 式</i> 注	減算
<i>式</i> & <i>式</i> 注	ビットごとの論理積
<i>式</i> ^ <i>式</i> ^注	ビットごとの排他的論理和
式 式注	ビットごとの論理和

注 変数,および関数は,変数/関数/整定数以外と演算子で結合することはできません(例:C 言語変数名 + I/O レジスタ名)。

- **注意 1.** 下記のような char 型の一次元配列がレジスタやメモリの複数個所に割り付いていた場合は、ウォッチ パネル、およびローカル変数 パネルに配列 "array" を登録しても値のカラムに文字列を表示できませ ん。 char array[5] = "ABCD";
- **注意 2.** ローカル変数 パネルの [スコープ] にて "カレント"以外を選択中は、レジスタに割り付いた変数の値 は正しく表示できません。また、その変数の値を編集することもできません。
- **注意 3.** 以下の条件をすべて満たす変数を定義した場合,ウォッチパネル,ローカル変数パネルでは,対象の メンバ変数の割り付き位置文字列が変数全体の割り付き位置文字列で表示されます。

【条件】

- <1> 定義した変数が複数のアドレスやレジスタに割り付いている。 (アドレスカラムに2つ以上のアドレスやレジスタ名が表示される場合)
- <2> 変数に以下の型のメンバが定義されている。 構造体、クラス、配列、共用体のいずれか

【例】

```
struct Mem {
    long m_base;
};
struct Sample {
    long m_a;
    struct Mem m_b; <- 条件 <2> に該当
};
main () {
    struct Sample obj;
}
```

表示結果:

"obj"	-	{ R1:REG, R2:REG }	(struct Sample)
L m_a	0x00000000	{ R1:REG }	(long)
L m_b	-	{ R1:REG, R2:REG }	(struct Base)
L m_base	$0 \times 0 0 0 0 0 0 0 0 0$	{ R2:REG }	(long)

注意 4. ウォッチ パネルで 0x10000 を超えるサイズの変数は値,型,アドレスが「?」表示になります。



2.21.2 シンボル名の入力補完機能

シンボル名の入力補完とは、アドレス式などを入力する際に、プログラム中に存在するシンボル名のリストから1つ を選択することにより、ユーザのシンボル名の入力作業を補佐する機能です。

シンボル名のリストは、この機能に対応するテキスト・ボックスにおいて、目的のシンボル名の一部が入力されている状態で[Ctrl] + [Space] キーを押下することにより表示されます。リスト内において、目的のシンボル名をダブルクリックすることで(または、[↑] / [↓] キーによりシンボル名を選択したのち、[Space] / [Enter] キーを押下)、入力中のシンボル名が補完されます。

なお、この際に、[Space] / [Enter] キー以外のキーが押下された場合、または現在操作対象としているパネル/ ダイアログからフォーカスが移動した場合は、シンボル名のリストは消失します(シンボル名の入力補完は行われません)。

- **注意 1.** テキスト・ボックスにおいて、1 文字も入力されていない場合、または候補が1 つも存在しない場合は、シンボル名のリストは表示されません。
- 注意 2. シンボル名の入力補完機能に必要な情報は、ロード・モジュール・ファイルのダウンロード時に生成されるため、この情報を生成するとダウンロード時間、およびホスト・マシンのメモリ消費量が増加します。シンボル名の入力補完機能を使用しない場合は、ダウンロード・ファイルダイアログの〔入力補完機能用の情報を生成する〕項目で〔いいえ〕を選択し、この機能を無効化することを推奨します(デフォルト:[はい])。 ただし、GHS コンパイラを使用している場合、この機能を無効化することはできません(〔入力補完機
- 備考 シンボル名の入力時に、この機能を使用できるか否かは、該当するパネル/ダイアログの入力エリアの 説明を参照してください。

能用の情報を生成する]項目の選択は無視されます)。

図 2.99 シンボル名の入力補完機能

አモリ1		
2 🤫	表記(N)+ サイズ表記(Z)+ エン <u>アード(C)- 東天(1)</u> [Ctrl] + [Space] キ	 ÷一を押下します。
📄 停止時(移動 ini	12400
	+0 +1 +2 + pultBuild¥lcd_sample.abs C¥Project¥DefaultBuild¥l	cd_sample.abs\$lcd_sample.c#init_cgx
0000000 0000000 0000000 0000000 0000000	ED 02 94 (aultBuild¥lcd_sample.abs\$lcd_sample.c# <u>init</u> _display) ED 02 94 (aultBuild¥lcd_sample.abs\$lcd_sample.c# <u>init</u> _intc ED 02 84 (ED 02 66 (ED 02 56 (ED 02 24 (ED 02 24 (ED 02 04 (の中から目 選択します。

2.21.3 入力不備箇所に対するアイコン表示

CS+が提供する一部のダイアログでは、不正な文字列が入力された際、設定すべき値として誤っていることを示す アイコンを該当箇所に表示することにより、入力の不備を警告します。

●アイコン上にマウス・カーソルを移動した際には、入力すべき文字列に関する情報がポップアップ 表示されます。



備考

2.22 排他制御チェック・ツール

排他制御チェック・ツールは、排他制御期間外にグローバル変数(static 変数を除く)にアクセスしている関数がないかどうか、つまり排他制御機構を使わずにいきなりグローバル変数(static 変数を除く)にアクセスしている関数がないかをチェックするツールです。

- **注意 1.** 本ツールは, CC-RH V1.04.00 以上でサポートします。
- **注意 2.** 本機能は排他制御機構(排他制御期間中は変数に他からアクセスすることを禁止する)に問題がないか をチェックする機能ではありません。

[使い方]

- (1) 関数変数アクセス表 パネルを開く
 - ソリューション一覧 パネルを開き,排他制御チェック・ツールの [GO] ボタンをクリックすると,関数変数ア クセス表 パネルが開きます。

図 2.100 関数変数アクセス表 パネル

🎬 関数変数 アクセス表	- X
■ 搭他制御温れのチェック 📴 🔳 🖬	4
未計測	
関数変数アクセス表(直交表) / 関数変数アクセス表(時系列) /	•

- (2) 排他制御チェックの準備を行う 排他制御チェック前に行う設定を説明します。
 - (a) クロス・リファレンスを出力する設定にしてビルドを行う 関数がどの変数にアクセスしているのかの情報(クロス・リファレンス)を構築するため、関数変数アクセス 表パネル上のツールバーの たクリックします。 ビルドが成功するとグローバル変数(static 変数を除く)にアクセスしている関数の直交表が生成されます。

図 2.101 関数変数アクセス表 パネル

変数名 マ♀ c_lock マ+¤ c_u	un lock ⊽+∋ fun c1 ⊽+∋ fu	ncla ∵ ∀ +¤ func2 ⊽	r+⊨ func2a 🟹 -	ensin ∀+e
s_val				R(1)
s_val2	R(1)	R(1)	R(1)	
s_val3			R(1)	
s_array	¥(1)	R(1)	R(1)V(1)	

- (b) チェック対象の変数を選択する 直交表でチェック対象の変数を選択します。変数は複数選択可能です。 関数が変数の値を読み込んでいる場合は "R", 値を書き込んでいる場合は "W" が表示されます。かっこ内の数 字は何箇所からアクセスされたかを示しています。
- (c) 排他制御チェック・ツール ダイアログを開く 関数変数アクセス表 パネル上のツールバーの [排他制御漏れのチェック ...] ボタンをクリックすると排他制 御チェック・ツール ダイアログが開きます。
図 2.102 排他制御チェック・ツール ダイアログ

排他制御漏れチェック・ツール							
排他制御チェック・ツールは、排他制御明闇外の実数アクセスがないことをチェックするツールです。							
このツールはプログラム中にチェック用コードを埋め込むため、ビルド・オブションを変更します。それによりプログラムの実行タイミン グなどが変化することがあります。 チェック時のビルド・オブションと実行タイミングをそのまま維持したい場合は【シフトウェア・トレース(DBTAG)用ビルド・オブションを 今後も付加するJをONにしたままにしてください。OFFの場合、チェック終了後に元のオブションに戻します。副編はヘルプをご参 照ください。							
[チェック開始]をクリックするとビルドを行っ	を後、デバッガに接続、実行開始します。						
チェック対象変数(<u>C</u>):	e_val3,e_array						
チェックを終了するアドレスパシンボル(合)	main+0x22						
制御間給開設(5):	control_start						
制御終了開致(E):	control_end						
☑ ソフトウェア・トレース(DBTAG)用ビルド・オブションを今後も付加する(Q)							
	チェック開始(S) キャンセル ヘルプ(H)						

- (d) チェックを終了するアドレス、またはシンボルを設定する チェックはプログラムを実行し変数へのアクセス情報を記録・解析することで行います。そのため、チェック をどこで停止させるかを指定する必要があります。アドレス、またはシンボルで設定可能です。
- (e) 変数へのアクセスを制御する関数を設定する 変数へのアクセスを制御する関数(制御開始関数,制御終了関数)を設定します。制御開始関数は変数へのア クセスを禁止するために使用する関数,制御終了関数は変数へのアクセスを許可するために使用する関数で す。
- (3) チェックを開始する
 - [チェック開始] ボタンをクリックします。

変数へのアクセス情報は、ソフトウェア・トレース命令をプログラム中に埋め込み、埋め込まれたソフトウェ ア・トレース命令がどう実行されたかを解析することによって入手します。そのため、ソフトウェア・トレース 命令がプログラムに埋め込まれた状態で得た変数へのアクセス情報と、ソフトウェア・トレース命令がプログラ ムに埋め込まれていない状態で得たアクセス情報は、プログラムの実行タイミングの関係で同一にならない場合 があります。アクセス情報を一致させた状態にしたい場合は、[ソフトウェア・トレース (DBTAG) 用ビルド・オ プションを今後も付加する]をチェックしたままにしておいてください。

(4) チェック結果を確認する

チェックが完了すると、制御漏れを検出した箇所が、関数変数アクセス表パネル上でエラー色で表示されます。 ダブルクリック、または[Enter]キーを押下することで該当箇所をエディタで開くことができ、問題のある箇 所をすぐに見つけることが可能です。

🚨 関数変数	アクセス表							×
📧 排他制御)	届れのチェ	ック 🖭	I					-
変数名 ▽ 早 s_val	c_lock ⊽⊣	ec_unlock *	⊽+¤fun ci⊽∙	e funcia ⊽-e	func2 🛛	+P func2a γ+P	nsin ∀ + R(1)	
s_val2 [s_val3			R(1)		R(1)	R(1) R(1)		
s_array			¥(1)		R(1)	R(1)V(1)		
関数変数7	アクセス表(i	直交表) 👖	関数変数アクセ	22表(時系列)/			-

図 2.103 関数変数アクセス表 パネル

- **注意** ソフトウェア・トレース(DBTAG)用ビルド・オプションを使用した場合,以下の点に注意して ください。
 - 本機能を使用すると、コンパイラの -Xcref オプション、およびリンカの -list -show オプション
 を自動的に付加します(ビルド結果のロード・モジュールに影響ありません)。
 - 指定した変数は volatile 扱いになるため、最適化結果が異なる場合があります。
 - 埋め込む DBTAG 命令は NOP 相当です。メモリ・レジスタに変化は生じませんが、ごくわずか なプログラム実行に関係するタイミングの相違があります。
 - 排他制御チェック・ツールを使用する場合、ユーザ・プログラム中に DBTAG 命令を記載しな いでください。
 - 排他制御チェック・ツールが制御漏れを正しくチェックできなくなります。



2.23 疑似エラー・デバッグ【Full-spec emulator】 【E1】 【E20】

疑似エラー・デバッグは、実機上では発生させることが困難なエラーを疑似的に発生させることで、エラー発生時に 呼び出されるリセット・ルーチンやハンドラ、またはそこから呼び出される関数のプログラム動作の確認やデバッグを 行うための機能です。

本機能は、ECM(エラーコントロールモジュール)注を利用して疑似的に発生させることで実現しています。

注 各デバイスのユーザーズマニュアル ハードウェア編の ECM の章を参照してください。ECM のないデ バイスでは ECM の章がありません。その場合は,疑似エラー・デバッグ機能も使用できません。

[使い方]

- (1) 疑似エラー・デバッグ パネルを開く
 - ソリューション一覧 パネルを開き, 疑似エラー・デバッグの [GO] ボタンをクリックすると, 疑似エラー・デ バッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】が表示されます。

図 2.104 疑似エラー・デバッグ パネル



- 備考 疑似エラー・デバッグをサポートしていないデバイスでは、ソリューション一覧 パネルに疑似エ ラー・デバッグを表示しません。サポートしているデバイスでも、シミュレータ使用時やデバッ グ・ツール未接続時は [GO] ボタンが無効になります。
- (2) 疑似エラー選択 ダイアログを開く
 疑似エラー・デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】の 2 をクリックすると、疑似エラー選択 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】を表示します。





疑似エラー選択	×
ECM疑似エラー一覧(P):	
I WOTA	
🖻 🔽 LockStep	
I MISG	E
Guard	
PEG IS-(CPUI)	
GNG 17-	
a DataPavity	
B ECM	
Clock Monitor	
DSADC_ADC	
😥 🔳 Flash	-
(+ crrsbetr(c)) (+ crrsbetr(c))	*(0)
[4/(+12)400) [4/(+12)634	900
OK キャンセル ヘルプ	Ð

(3) 発生させたいエラーを選択する

疑似エラー選択 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】には,疑似エラー・デバッグ機能がサポートしているエラーの一覧が表示されます。発生させたいエラーのチェックボックスをチェックし,[OK]ボタンをクリックします。選択したエラーが疑似エラー・デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】に表示されます。



髪はエラー・デバッグ	8
💹 🖲 🖸 🐓 🕭 😓	
発生 マ エラー名 ビット名 ▼ LockStep ECMPE004 ■ ECC_Local_2Bit ECMPE006 ■ Guard_PE ECMPE020 ■ FlashAccess ECMPE106	本バネルは、エラーを疑似的に発生させ、 そのハンドラやそこから呼び出される関数 をデバッグする機能を提供します。 本バネルの基本的な使用方法は以下に なります。
	1.エラーの選択 ツールバー上の「疑似エラー選択…」ボタンから表示される ダイアログで、発生させたいエラーを選択します。すると、左 のリストに選択したエラーの情報が表示されます。 2.デバッグしたい関数にプレークポイントを -
プレークポイントー「覧(P): 「	

図 2.106 疑似エラー・デバッグ パネル

備考 エラーの詳細はユーザーズマニュアル ハードウェア編を参照してください。ビット名は ECM の 章の ECM 疑似エラートリガレジスタ(ECMPE0 等)のビット名です。

(4) ブレークさせたいアドレスを指定する

疑似エラー・デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】の 一 をクリックすると、ブレークポイント 設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】が開きます。エラー発生時に呼びだされるハンドラやリ セットのアドレス式を入力することで、エラー発生後にそのアドレスでブレークさせることができます。入力に はハンドラ名等のシンボルを入力することが可能です。

図 2.107 ブレークポイント設定 ダイアログ

ブレークポイント設定		×
アドレス(<u>A</u>):		-
OK	キャンセル	

- 備考 1. 入力するアドレスには ROM 領域のアドレスを指定してください。RAM 領域のアドレスではブレークポイントを設定できません。
- 備考 2. 指定されたアドレスにソフトウェア・ブレークが設定されます。

備考 3. ここ以外で設定したブレークポイントは 💹 ではブレークしません。強制停止は可能です。

(5) 疑似エラーを発生させる

疑似エラー・デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】の 💹 をクリックしてください。ECM 疑似エ ラートリガーレジスタ(ECMPE0 等)を利用してエラーが発生します。ユーザの設定により割り込みやリセッ トが発生します。ブレークポイント設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】で指定したアドレスの 通過時にブレークします。

備考 非同期デバッグ・モードでは疑似エラー・デバッグをサポートしていません。非同期デバッグ・ モードにしている場合は、プロパティパネルの[デバッグ・ツール設定]タブ上の[マルチコ ア]カテゴリ内の[デバッグ・モード]プロパティの値を[同期デバッグ・モード]に切り替え てから 💹を押してください。

ECM 疑似エラートリガーレジスタ(ECMnPE0 等)が PE 毎にある場合は、カレント・コアの ECM 疑似エラートリガーレジスタ(ECMnPE0 の n がカレントのもの)を使用します。

- (6) 発生したエラーに "!"を表示する
 - ブレークすると, ECM マスタ / チェッカエラーソースステータスレジスタ(ECMmESSTR0 等)を参照して, 発生したエラーに "!" を表示します。
 - 図 2.108 疑似エラー・デバッグ パネル

髪似エラー・デバッグ	8
ا ا 🖸 😓 😓 😓	
学生 ・ ockStep ECMPE004 ECC_Local_2Bit ECMPE006 Guard_PE ECMPE020 FlashAccess ECMPE106	本パネルは、エラーを疑似的に発生させ、 そのハンドラやそこから呼び出される関数 をデバッグする機能を提供します。 本パネルの基本的な使用方法は以下に なります。 1.エラーの選択 ツールバー上の(疑似エラー選択…)ボタンから表示される ダイアログで、発生させたいエラーを選択します。すると、左 のリストに選択したエラーの情報が表示されます。 2.デバッグしたい関数にプレークポイントを
プレークポイントー 賢(P):	

- 備考 1. ECM マスタ / チェッカエラーソースステータスレジスタ(ECMmESSTR0 等)がクリアされていた場合には, ECM エラーが発生していても [!] は表示されません。
- 備考 2. RH850/G4MH のデバイスでは発生回数を 3 回までカウントします。対象の疑似エラーが複数回 発生している場合, "!" が発生回数分表示されます。
- 注意 1. RH850/P1x シリーズで疑似エラー発生時に内部リセットを発生させる場合は、ユーザ・プログラムから ECM 疑似エラートリガーレジスタに設定してエラーを発生させてください。このレジスタは保護されているため書き込みには特定の命令シーケンスが必要です。詳しくは各デバイスのユーザーズ・マニュアル ハードウエア編の書き込み保護レジスタを参照してください。
- **注意 2.** 疑似エラー・デバッグでカレント PC のアドレスに対してブレークポイントを設定しないでください。 割り込み,内部リセットが発生しない可能性があります。
- 注意 3. 疑似エラー・デバッグで指定するブレークポイントと同アドレスに対し、ブレークポイントをソース・ エディタや逆アセンブルパネルから設定する場合は、ハードウエア・ブレークで設定してください。 ソフトウエア・ブレークで設定した場合は、疑似エラー・デバッグ開始時にエラーになります。
- **注意 4.** RH850/D1L グループ, RH850/D1M グループは, 以下の疑似エラー・デバッグに対応していません。 - FACI Reset transfer error (FRTERR)
 - Flash sequencer error (FLERR)

2.24 CAN 受信デバッグ【Full-spec emulator】 【E1】 【E20】

CAN 受信デバッグは、RS-CAN のチャネル間通信機能を使用し、任意のチャネルに対して連続で CAN のフレームを送信することで、チャネルの受信処理のデバッグを簡易に行う機能です。

注意 本機能は、2 チャネル以上の RS-CAN ユニットを搭載しているデバイスに対応しています。 なお、RS-CAN FD ユニットを搭載しているデバイスには対応していません(RS-CAN FD ユニットは 動作モードがクラシカル CAN モードの場合は RS-CAN として振る舞いますが、ユニットが異なるため 本機能には対応していません)。

[使い方]

- (1) CAN 受信デバッグ パネルを開く ソリューション一覧 パネルを開き、CAN 受信デバッグの [GO] ボタンをクリックすると、CAN 受信デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】が開きます。
 本機能をご利用頂くことで、マイクロコントローラ単体での CAN 受信処理の動作検証が可能です。
- (2) CAN 受信デバッグの準備を行う CAN 受信デバッグ開始前に行う設定を説明します。
 - (a) RS-CAN 全体の設定を行う
 RS-CAN 全体の設定として、クロック・ソースの選択、タイムスタンプ機能を使用するかどうか、DLC チェック機能を使用するかどうか、DLC 置換機能を使用するかどうかを設定します(「RS-CAN 全体設定 ダ イアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】」参照)。
 それぞれ以下のような意味があります。
 - <1> クロック・ソースの選択 以下の図のように, RS-CAN には clk_xincan, clkc, pclk の3系統のクロック入力があります。



図 2.109 RS-CAN クロック

このうち clk_xincan, clkc は図の①のスイッチで各チャネルのボーレート・プリスケーラに入力するクロックを選択する必要があります。

それぞれのクロック入力がマイクロコントローラのどのクロック源に接続されているかはデバイスごとに異なります。詳細は、デバイスのハードウェア・マニュアルを参照してください。

<2> タイムスタンプ機能

フレーム受信時間のタイムスタンプを受信バッファ,または受信 FIFO に格納する機能です。 CAN 受信デバッグ時は,タイムスタンプ用タイマの入力クロックは pclk を 2 分周したものになります。

<3> DLC チェック機能

RS-CAN にてフレーム受信時に, DLC(Data Length Code)によるフィルタを行うかどうかを設定します。 この設定は、チャネルごとではなく RS-CAN モジュール全体の設定として効くため、RS-CAN 全体の設定 として用意しています。

DLC チェック機能を使用すると、受信チャネル設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】の受信 ルールで設定したデータ・サイズ以上のフレームが通過するようになります。 お客様のシステムにあわせて設定してください。

<4> DLC 置換機能

DLC チェック機能のフィルタ通過時に、DLC コードを受信ルールに設定されているデータ・サイズの値に 置換します。

DLC チェック機能を使用する場合のみ有効です。

備考 DLC 置換機能を使用し, 受信したフレームのデータ・サイズが受信ルールのデータ・サイズ 以上の場合は, DLC を 0x0 に置換します。

(b) 受信チャネルの設定を行う

CAN 受信デバッグの対象となる受信チャネルのチャネル番号,受信スピード,使用する受信バッファ数,使用する受信 FIFO 番号,受信ルールを受信チャネル設定 ダイアログ 【Full-spec emulator】 【E1】 【E20】で設定します。

詳細は以下のようになります。

<1> 受信チャネル番号の指定

CAN 受信デバッグの対象となる受信チャネルのチャネル番号を指定します。 お客様のデバッグしたい受信処理を呼び出すチャネルを指定してください。

<2> 受信スピード ボーレート・プリスケーラの分周比, プロパゲーション・タイム・セグメントの時間単位, フェーズ・バッ ファ・セグメントの時間単位, 再同期ジャンプ幅の時間単位を設定することで受信スピードを決定します。

ボーレート・プリスケーラは、「<1> クロック・ソースの選択」で選択したクロックの分周比を設定します。

この分周したクロックの周期が1時間単位(Tq)となります。

RS-CAN で1ビットのデータを取得するサンプル時間と、プロパゲーション・タイム・セグメント、フェーズ・バッファ・セグメント、再同期ジャンプ幅の関係は以下のとおりです。この関係により、最終的な受信スピードが決定します。

図 2.110 RS-CAN_1 ビット・サンプル時間 サンブルポイント(80%の場合)



SS	シンクロナイゼーション・セグメント インターフレームスペース中に,レセシブからドミナントへのエッジをモニタして同期を とるセグメントです。RS-CAN では 1Tq 固定です。
TSEG1	プロパゲーション・タイム・セグメント CAN ネットワーク上の物理的な遅延を吸収するセグメントです。4 ~ 16Tq の範囲で設定 します。
TSEG2	フェーズ・バッファ・セグメント 周波数の誤差によるフェーズ・エラーを補償するセグメントです。2 ~ 8Tq の範囲で設定 します。必ず TSEG1 より小さい値を設定する必要があります。

		SJW	再同期ジャンプ幅 フェーズ・エラーによって起こる位相誤差を補償するために、タイム・セグメントを延長、 または短縮する長さです。1 ~ 4Tq の範囲で設定します。必ず TSEG2 以下の値を設定する 必要があります。
	<3>	使用する受信 RS-CAN では 信バッファ数 受信バッファ	バッファ数 チャネルごとの受信バッファは連続した領域であり,受信バッファ数を指定すると0~(受 -1)番までの受信バッファを指定したことと同じ意味になります。 は番号1につき1フレーム分のデータを格納します。
~	<4>	使用する受信 RS-CAN では できます。	FIFO 番号 受信フレームの格納に FIFO を使用できます。1 つの FIFO は 128 フレーム分のデータを格納
	<5>	受信ルール 受信したフレ ID, フレーム 受信ルールご	ームをどの受信バッファ /FIFO に振り分けるのかのフィルタの設定です。 種類、データ・サイズによってフィルタリングします。 とにラベルを指定することでどの受信ルールが適用されたのかを判別できます。
(c)	送 기 차 話	き信チャネルの デバッグ用フレ マル設定 ダイア 洋細は以下のよ	設定を行う ームの送信に使用するチャネル番号とフレームを連続で送信するインターバル時間を送信チャ 'ログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】で設定します。 うになります。
~	<1>	送信チャネル CAN 受信デハ ネル占拠しま 使用していな	番号の指定 ヾッグは RS-CAN モジュールのチャネル間通信機能を使用するため,フレーム送信用に1チャ す。 いチャネルか,デバッグ対象でないチャネル番号を指定してください。
~	<2>	連続送信イン 連続送信イン 2 分周したも(基準周波数に うかを指定し	ターバル時間 ターバル時間の基準クロックは、「<1> クロック・ソースの選択」の図にあるように、pclk を のになります。 対する分周比、その分周したクロックを何クロック分使用するか、またそれを 10 倍するかど ます。
(d)	逆逆Cラ討	≰信フレームの ≰信するフレー CAN 受信デバッ デバッグ対象の 段定したフレー	設定を行う ムを送信フレーム設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】で設定します。 ッグで指定可能な CAN フレームは,データ・フレームとリモート・フレームのみです。 チャネルに送信したいフレームの種類,ID,データ・サイズ,データを設定してください。 ムは「<2> 連続送信インターバル時間」で設定したインターバル時間で送信します。
(e)	討 こ C C 反	設定反映するタ ここまで行って CAN 受信デバッ CAN 受信デバッ E処理が終わっ	イミングを指定する きた設定を反映させるタイミングを指定します。 › グ実行直後に設定を反映するか,指定アドレス実行時に反映するかを指定します。 · グは RS-CAN モジュールの設定を変更するため,ユーザ・コード上の RS-CAN モジュール設 た後に設定を反映するようにしてください。
(3)	CAI ディ こと	N 受信デバック バッグを行いた - で CAN 受信号	「を開始する い受信処理の関数にブレークポイントを設定し,パネル上のツールバーから <mark>អ</mark> を押下する デバッグを開始します。
(4)	/ 信 Ⅰ	├後にデバッグ	± 7.

(4) 停止後にデバッグする
 設定したブレークポイントで停止した後は、通常のデバッグを行うことができます。



2.25 CAN 受信処理時間測定【E2】

CAN 受信処理時間測定は、CAN 通信を使ったシステムの開発中に、特定の CAN フレームをバス上で検出してからプログラム上の任意の場所を実行するまでの時間を簡単に測定する機能です。

[使い方]

CAN 受信処理時間測定は, E2 拡張機能の CAN 通信モニタ,時間測定機能を利用して実現します。 本機能を使用する場合は,必ずデバッグ・ツール接続前に,プロパティ パネルの [接続用設定] タブ上の [E2 拡 張インタフェース] 【E2】カテゴリ内の [E2 拡張インタフェースを使用する] プロパティを [ターゲット電源で使 用する] に設定してください。

備考 E2 エミュレータの E2 拡張機能についての詳細は、「CAN 通信時間計測ソリューション(E2 エ ミュレータ、CS+ 編)アプリケーションノート」を参照してください。

(1) CAN 受信処理時間測定 パネルを開く

ソリューション一覧 パネルを開き, CAN 受信処理時間測定の [GO] ボタンをクリックすると, CAN 受信処理 時間測定 パネル【E2】が開きます。

図 2.111 CAN 受信処理時間測定 パネル

G G @ 测定条件設定()		X
the second	Q。 浏览条件制制(D)。 🗙 🔒	
制定点(牛1 用定に間間的会長件 条件種類) CANフレーム検出 チャネル chi フォーマット 標準フォーマット ポーレート 500K bps サンフル・ボイント比 85K D bo011, マスク 0x100 データ 0x100100100100101, マ. 株出回数: 10	▲ 利定点442 未設定 2.5: 0×00100	
測定区開終了条件 各件種和 DBTAG种中	× *	
ERR OFFICE PLAN AND AND AND AND AND AND AND AND AND A	12-14-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-	
CI WERE WELLADSTACK	US-170-A-AMACTINA	
(Max) Ins (Avel (Ins (Count) II		

本機能では測定用としてタイマを2 チャネル使用可能で、測定条件1、測定条件2 として2 個の条件を設定する ことができます。 各測定条件は、CAN 受信処理時間測定パネル【E2】のツールバーの[測定条件設定]ボタン→[測定条件設定 (1)...]または[測定条件設定(2)...]を選択して表示される CAN 受信処理時間測定条件設定 ダイアログ【E2】 で設定します。

(2)

図 2.112		CAN 受信処理時間測定条件設定 ダイアログ
	测定条件设定(n

測定条件設定(1)					
测定区腊開始条件					
条件種別①	CAN7レーム検出	4	fert.WG):	ch0	~
フレーム・フォーマット(E)	標準フォーマット	~	ボーレート(目):	510K bps	~
			サンプリング・ポインド(P):	35	>
ID():	HIN 001	~	マスク(10)	HEX 000	~
データ(11):	HEN 000100000000000	>	77.9(M)	MIN 000000000000000000000000000000000000	~
データ長(し)	8 bytes	\sim	検出回数(1):	10	~
			桃出波形(<u>W</u>):	立ち上的0199	\vee
规定区間終了条件					
条件種的① DBTA	湖田	DBTAG	10(<u>D</u>): 0:21		× .
₹#\$JK <u>Q</u>): [ch1		↓ 検出法	B(W): 立ち上がりエッジ		
タイムアウト設定					
タイムアウトを検出するく	D: LXCV& ♥ ୬/1	、アウト時間(0)	E		∾ no
	外仏	、アウトを検出さ	号の時代(<u>A</u>): プログラム:	停止	×
外部问题出力設定	(Lee a				
外部円方を出力する(目	0.0%	~			
外部内质出力条件(0)	规定区間開始条件成立時	V 943	JV(_): dh0	\sim	
出力流形(型)	用面内以入	RH2	(幅(2):	V U	5
瞬間を区間開 検出する対象 - チャネル	開始の条件とします。 Rの CAN フレームの以下の	情報を設	定する必要があ	ります。	
CAN デー ます。 フレーノ	タ・フレームの検出対象と	なる E2 打	広張インタフェー	-スの CAN 通信モ	ニタのチャネルを
- フレーム 検出対象の ト " から遅	フォーマット) CAN データ・フレームの 訳します。	フレーム	・フォーマット	を " 標準フォーマ [、]	ット ", " 拡張フォ・
- ボーレー CAN 通信 ボーレー 1M bps, !	、 のボーレートを指定します。 いは以下の中から選択できま 500K bps, 250K bps, 125k	。 ます。 K bps			
- サンプリン 検出対象の ます。	ッグ・ポイント) CAN フレームのサンプリ	ング・ポ	イントを1ビッ	ト時間内の比率(1% ~ 100%)で指
- ID, および 検出対象の マスク値の	ゞID マスク) CAN フレームの ID, およ)マスク対象ビットに 0 が打	くびそのマ 皆定されて	マスク値を 16 進歩 ている場合, その	牧値で指定します。 シビットはマスクさ	れていると判定し
- データ, お 検出対象の マスク値の	らよびデータ・マスク) CAN フレームのデータ,)マスク対象ビットに 0 が打	およびそ 旨定されて	のマスク値を 16 こいる場合, その)進数値で指定しま シビットはマスクさ	ます。 sれていると判定し
- データ長 検出対象の)CAN フレームのデータ長	を0~8	bytes から選択し	します。	

- 検出回数 本項目で指定した回数の CAN フレームを検出した時点からの時間を測定します。 <2> "外部トリガ入力検出"を指定した場合 "外部トリガ入力検出"では、E2 拡張インタフェースの外部トリガ入力を検出した瞬間を区間開始の条件と します。 検出する外部トリガ入力に関する以下の情報を設定する必要があります。 - チャネル 対象となる E2 拡張インタフェースの外部トリガ入力のチャネルを指定します。 - 検出波形 |検出する外部トリガ入力の波形を"立ち上がりエッジ"."立ち下がりエッジ"."両エッジ"の中から選択 します。 (b) 測定区間終了条件を設定する [測定区間終了条件] エリアでタイマで計測する区間の終了条件を設定します。 開始条件を満たした時点から、ここで指定した条件を満たすまでの時間を測定します。 区間終了の条件種別として、"DBTAG 検出"または"外部トリガ入力検出"を指定します。 指定した条件により、設定すべき項目は異なります。 <1> "DBTAG 検出"を指定した場合 "DBTAG 検出"では、RH850の dbtag 命令の実行を検出した瞬間を区間終了の条件とします。 タイマ終了条件の処理実行位置の検出に RH850の dbtag 命令の実行を検出することで実現します。 検出する対象の DBTAG 値を以下の中から指定する必要があります。 0x21, 0x29, 0x31, 0x39, 0x41, 0x49, 0x51, 0x59, 0x61, 0x69 「(3) 測定したい位置に dbtag 命令を設定する」で使用する DBTAG 値を指定してください。 <2> "外部トリガ入力検出"を指定した場合 "外部トリガ入力検出"では、E2 拡張インタフェースの外部トリガ入力を検出した瞬間を区間終了の条件と します。 検出する外部トリガ入力に関する以下の情報を設定する必要があります。 - チャネル 対象となる E2 拡張インタフェースの外部トリガ入力のチャネルを指定します。 - 検出波形 |検出する外部トリガ入力の波形を"立ち上がりエッジ","立ち下がりエッジ","両エッジ"の中から選択 します。 タイムアウト条件を設定する (c) [タイムアウト設定] エリアでタイムアウトに関する設定を行います。 タイムアウトを検出するかどうかを [タイムアウトを検出する] で選択します。 タイムアウトの検出を有効にすると、測定区間開始条件を満たしてから[タイムアウト時間]で指定した時間 が経過しても、測定区間終了条件を満たさなかったことを検出します。 タイムアウト検出時の動作は以下から選択します。 - 検出のみ タイムアウトの検出のみを行います。 「(d) 外部トリガ出力の設定を行う」の外部トリガ出力条件のみに使用します。 - 内蔵トレース停止 マイクロコントローラ内部のトレース動作を停止します。 - プログラム停止 プログラム実行を停止します。 注意 測定区間終了条件の種別が "DBTAG 検出 " の場合,タイムアウト検出時の動作に " 内蔵トレー ス停止"は選択できません。 (d) 外部トリガ出力の設定を行う [外部トリガ出力設定] エリアで外部トリガ出力に関する設定を行います。 外部トリガを出力するかどうかを [外部トリガを出力する] で選択します。 外部トリガ出力を有効にすると、外部トリガ出力条件を満たしたときに、外部トリガ(High パルス)を出力 します。 設定する情報は以下です。 <1> 外部トリガ出力条件 外部トリガ出力を行う条件を以下の中から選択します。

- 測定区間開始条件成立時
- 測定区間終了条件成立時
- タイムアウト条件成立時
- 注意 測定区間開始条件の種別が"外部トリガ入力検出"の場合、"測定区間開始条件成立時"は選択できません。 測定区間終了条件の種別が"外部トリガ入力検出"の場合、"測定区間終了条件成立時"は選択できません。 タイムアウトを検出しない設定の場合、"タイムアウト条件成立時"は選択できません。
- <2> チャネル 52 並得インタフェースの外部トリギ出カチャネルを指定しま

E2 拡張インタフェースの外部トリガ出力チャネルを指定します。

<3> パルス幅

外部トリガ(High パルス)のパルス幅を指定します。

- (3) 測定したい位置に dbtag 命令を設定する
 本機能は、タイマ終了条件の処理実行位置の検出に RH850 の dbtag 命令の実行を検出することで実現します。
 実行を検出したいソース行の位置に dbtag 命令を挿入してください。
 dbtag 命令では DBTAG 値を指定する必要があり、本機能で使用する DBTAG 値は以下の 10 個です。
 0x21, 0x29, 0x31, 0x39, 0x41, 0x49, 0x51, 0x59, 0x61, 0x69
 - 備考 dbtag 命令の詳細については,「RH850G3M/G3MH/G3K/G3KH ユーザーズマニュアル デバッグ命 令編」を参照してください。

アクティブ・プロジェクトのコンパイラが CC-RH V1.06.00 以上の場合, 測定開始前に指定した位置に dbtag 命 令を挿入して自動でリビルド&ダウンロードを行うことができます。

注意 測定開始前に dbtag 命令を挿入する場合、プロパティ パネルの [ダウンロード・ファイル設定] タブ上の [ダウンロード] カテゴリ内の [ダウンロード後に CPU をリセットする] プロパティ が [はい] の場合、リビルド&ダウンロードでリセットされるため、注意してください。

アクティブ・プロジェクトのソースの任意の行に対し、エディタ パネルのコンテキスト・メニューから DBTAG 挿入ポイントを設定することができます。



(4) 測定を開始する

E2 エミュレータの機能を使用して CAN 受信処理時間測定を開始します。 CAN 受信処理時間測定 パネル【E2】のツールバーの 💽 , または 💽 をクリックすることで測定が開始され ます。

図 2.114	CAN 受信処理時間測定 パネルのツールバー	
0	(圖│ 測定条件設定(C)▼ 測定条件削除(D)▼│ ×│	



- **注意** メイン・ウインドウ上の 🌔 のクリックで開始する実行では, CAN 受信処理時間は測定しません。
- (b) 公 をクリックした場合 測定前のリビルド&ダウンロードは行いません。 リビルド&ダウンロードに伴うリセットを発生させずに測定したい場合はこちらを選択してください。 なお、本ボタンは、アクティブ・プロジェクトのコンパイラが CC-RH V1.06.00 未満のバージョンの場合は表示されません。
- (5) 測定を終了する 測定はプログラムの実行停止と同時に終了します。 プログラムの実行停止は、ブレークポイントやタイムアウトの設定、または をクリックすることで行うことができます。
- (6) 測定結果を表示/保存する 測定はプログラムの実行停止と同時に終了します。
 - (a) 測定結果を表示する 測定終了と同時に、CAN 受信処理時間測定パネル【E2】の測定結果表示エリアに測定結果の最小時間、最大時間、平均時間、測定回数が表示されます。
 意図したとおりの測定値となっているか確認してください。



A. ウインドウ・リファレンス

この付録では、CS+でデバッグを行う際に使用するウインドウ/パネル/ダイアログについての詳細を説明します。

A.1 説 明

次に、デバッグに関するウインドウ/パネル/ダイアログの一覧を示します。

表 A.1 ウインドウ/パネル/ダイアログ一覧

ウインドウ/パネル/ダイアログ名	機能概要
メイン・ウインドウ	プログラムの実行制御,および各パネルのオープン
デバッグ・マネージャ パネル	デバッグ対象とするコア(PE)の選択,およびその状態の表示
プロジェクト・ツリー パネル	使用するデバッグ・ツールの選択
プロパティ パネル	プロジェクト・ツリー パネルで選択しているデバッグ・ツール について,詳細情報の表示,および設定の変更
メモリ パネル	メモリの値の表示,および値の変更
逆アセンブル パネル	メモリ値を逆アセンブルした結果の表示, ライン・アセンブ ル, および命令レベル・デバッグ
CPU レジスタ パネル	CPU レジスタ(プログラム・レジスタ/システム・レジスタ) の内容の表示,および値の変更
IOR パネル	I/O レジスタの内容の表示,および値の変更
ローカル変数 パネル	ローカル変数の内容の表示、および値の変更
ウォッチ パネル	登録したウォッチ式の内容の表示、および値の変更
コール・スタック パネル	関数呼び出しのコール・スタック情報の表示
トレース パネル	デバッグ・ツールから取得したトレース・データの表示
イベント パネル	設定イベントの詳細情報の表示,有効/無効の切り替え,およ び削除
出力 パネル	ビルド・ツール/デバッグ・ツール/各プラグインから出力さ れるメッセージ,または検索・置換 ダイアログ による一括検 索を行った際の結果の表示
I/O モジュールの選択 ダイアログ	詳細表示する I/O モジュールの設定
デバッグ対象コンテキストの選択 ダイアログ	デバッグ対象コンテキストの選択
SPID フィルタの選択 ダイアログ	SPID フィルタの選択
メモリ・マッピング ダイアログ	メモリ・マッピングの表示
ダウンロード・ファイル ダイアログ	ダウンロードする際のファイルの選択, およびダウンロード条 件の設定
フラッシュ・オプションの設定 ダイアログ	フラッシュ・メモリのオプション設定
アクション・イベント ダイアログ	アクション・イベントの設定
表示桁数設定 ダイアログ	メモリ パネルにおけるメモリ値の表示桁数の設定
アドレス・オフセット設定 ダイアログ	メモリ パネルにおけるアドレス表示のオフセット値の設定
メモリ初期化 ダイアログ	メモリの初期化
メモリ検索 ダイアログ	メモリの検索



ウインドウ/パネル/ダイアログ名	機能概要
印刷アドレス範囲設定 ダイアログ	逆アセンブル パネルにおける印刷範囲の設定
トレース検索 ダイアログ	トレース・データの検索
詳細 ダイアログ(実行イベント)	実行系イベントに関する詳細情報の表示、および設定の変更
詳細 ダイアログ(アクセス・イベント)	アクセス系イベントに関する詳細情報の表示,および設定の変 更
ポイント・トレース詳細設定 ダイアログ	ポイント・トレース・イベントに関する詳細情報の表示,およ び変更
タイマ計測詳細設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】	タイマ・イベントに関する詳細情報の表示,および変更
パフォーマンス計測詳細設定 ダイアログ【Full- spec emulator】【E1】【E20】	パフォーマンス計測イベントの詳細情報の表示,および変更
スクロール範囲設定 ダイアログ	メモリ パネル/逆アセンブル パネルのスクロール範囲の設定
指定位置へ移動 ダイアログ	指定した位置にキャレットを移動
データ保存 ダイアログ	各パネルの表示内容,およびアップロード・データの保存
指定セクション ダイアログ	ステップ実行をスキップする範囲の指定
関数変数アクセス表 パネル	変数にアクセスしている関数の直交表での表示
排他制御チェック・ツール ダイアログ	ある変数に対して排他制御が正しく行われているかどうかの チェックとその設定を行うためのツール
疑似エラー・デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】	疑似エラー・デバッグ・ソリューションの機能の中心となるパ ネル
疑似エラー選択 ダイアログ【Full-spec emulator】 【E1】【E20】	疑似エラー・デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】 【E20】に表示する ECM 疑似エラーの選択
ブレークポイント設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】	疑似エラー・デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】 【E20】に登録するブレークポイントの設定
CAN 受信デバッグ パネル【Full-spec emulator】 【E1】【E20】	CAN 受信デバッグ・ソリューションの機能の中心となるパネ ル
RS-CAN 全体設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】	RS-CAN モジュール全体にかかわる設定
受信チャネル設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】	受信チャネルにかかわる設定
送信チャネル設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】	送信チャネルにかかわる設定
送信フレーム設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】	送信フレームにかかわる設定
CAN 受信処理時間測定 パネル【E2】	CAN 受信処理時間測定ソリューションの機能の中心となるパネル
CAN 受信処理時間測定条件設定 ダイアログ 【E2】	 測定条件の設定

メイン・ウインドウ

CS+ を起動した際,最初にオープンするウインドウです。 デバッグを行う際は,このウインドウからプログラムの実行制御,および各パネルのオープン操作を行います。

図 A.1 メイン・ウインドウ



- ここでは、次の項目について説明します。
- [オープン方法]
- [各エリアの説明]

[オープン方法]

- Windows の [スタート] → [プログラム] → [Renesas Electronics CS+] → [CS+ for CC] を選択
- 備考 Windows 8.1 の場合は,スタート画面の [CS+ for CC (RL78,RX,RH850)]を選択してください。 Windows 10 の場合は,Windows の [スタート] メニューから [すべてのアプリ] → [Renesas Electronics CS+] → [CS+ for CC (RL78,RX,RH850)]を選択してください。

[各エリアの説明]

(1) メニューバー

デバッグ関連のメニュー項目は次のとおりです。

各メニューから引き出される項目は,ユーザ設定 ダイアログでカスタマイズすることができま す。

(a) [表示]

備考

[表示] メニューの各項目、および機能は次のとおりです(デフォルト)。

デバッグ・マネージャ	デバッグ・マネージャ パネルをオープンします。	
	ただし,選択しているマイクロコントローラがシングルコア版の場合, デバッグ・ツールと切断時は無効となります。	または

RENESAS

ウォッチ	ウォッチパネルをオープンするために、次のカスケード・メニューを表示し
	st.
	ただし、デバッグ・ツールと切断時は無効となります。
ウォッチ 1	ウォッチ パネル(ウォッチ 1)をオープンします。
ウォッチ 2	ウォッチ パネル(ウォッチ 2)をオープンします。
ウォッチ 3	ウォッチ パネル(ウォッチ 3)をオープンします。
ウォッチ 4	ウォッチ パネル(ウォッチ 4)をオープンします。
ローカル変数	ローカル変数 パネルをオープンします。 ただし,デバッグ・ツールと切断時は無効となります。
コール・スタック	コール・スタック パネルをオープンします。 ただし、デバッグ・ツールと切断時は無効となります。
メモリ	メモリ パネルをオープンするために、次のカスケード・メニューを表示しま す。
L	ただし、デバッグ・ツールと切断時は無効となります。
メモリ1	メモリ パネル(メモリ 1)をオープンします。
メモリ 2	メモリ パネル(メモリ 2)をオープンします。
メモリ 3	メモリ パネル(メモリ 3)をオープンします。
メモリ 4	メモリ パネル(メモリ 4)をオープンします。
IOR	IOR パネルをオープンします。 ただし、デバッグ・ツールと切断時は無効となります。
CPU レジスタ	CPU レジスタ パネルをオープンします。 ただし, デバッグ・ツールと切断時は無効となります。
トレース	トレース パネルをオープンします。 ただし、デバッグ・ツールと切断時は無効となります。
逆アセンブル	逆アセンブル パネルをオープンするために,次のカスケード・メニューを表 示します。 ただし,デバッグ・ツールと切断時は無効となります。
 逆アセンブル 1	逆アセンブル パネル(逆アセンブル 1)をオープンします。
逆アセンブル 2	逆アセンブル パネル(逆アセンブル 2)をオープンします。
逆アセンブル 3	逆アセンブル パネル(逆アセンブル 3)をオープンします。
逆アセンブル 4	逆アセンブル パネル(逆アセンブル 4)をオープンします。
イベント	イベント パネルをオープンします。 ただし、デバッグ・ツールと切断時は無効となります。
現在の PC 位置を開く	カレント PC 位置(PC レジスタ値)をエディタ パネルで表示します。 ただし,デバッグ・ツールと切断時は無効となります。
ジャンプ前の位置へ戻る	定義箇所へジャンプ(「2.7.2.4 シンボル定義箇所へ移動する」参照)する前の 位置へ戻ります。
ジャンプ先の位置へ進む	[ジャンプ前の位置へ戻る]を実行する前の位置へ進みます。
タグ・ジャンプ	エディタ パネル/出力 パネルにおいて、キャレットのある行にファイル名/ 行/桁の情報がある場合、該当するファイルの該当行/該当桁へジャンプしま す。

(b) [デバッグ]

-[デバッグ]メニューの各項目,および機能は次のとおりです(デフォルト)。

2020.06.01

デバッグ・ソリューション	デバッグ機能に関連するソリューションのウインドウを表示するためのカス ケード・メニューを表示します。
デバッグ・ツールヘダウン ロード	アクティブ・プロジェクトで現在選択しているデバッグ・ツールに,指定されたファイルをダウンロードします。 デバッグ・ツールと切断時の場合は,自動的にデバッグ・ツールに接続し, ダウンロードを実行します。 ただし,プログラム実行中,またはビルド(ラピット・ビルドを除く)実行 中は無効となります。
ビルド&デバッグ・ツール ヘダウンロード	プロジェクトのビルドを行い、ビルド後にアクティブ・プロジェクトで現在 選択しているデバッグ・ツールにダウンロードを実行します。 デバッグ・ツールと切断時の場合は、自動的にデバッグ・ツールに接続し、 ダウンロードを実行します。 ただし、プログラム実行中、またはビルド(ラピット・ビルドを除く)実行 中は無効となります。 なお、ビルドに失敗した場合、ダウンロードは実行しません。
リビルド&デバッグ・ツー ルヘダウンロード	プロジェクトのリビルドを行い、リビルド後にアクティブ・プロジェクトで 現在選択しているデバッグ・ツールにダウンロードを実行します。 デバッグ・ツールと切断時の場合は、自動的にデバッグ・ツールに接続し、 ダウンロードを実行します。 ただし、プログラム実行中、またはビルド(ラピット・ビルドを除く)実行 中は無効となります。 なお、リビルドに失敗した場合、ダウンロードは実行しません。
デバッグ・ツールへ接続	アクティブ・プロジェクトで現在選択しているデバッグ・ツールに接続しま す。 ただし、デバッグ・ツールと接続時、ビルド(ラピット・ビルドを除く)実 行中、またはサポート範囲外のバージョンのコンパイラを使用している場合 は無効となります。
デバッグ・ツールからアッ プロード	メモリ内容をファイルに保存するためのデータ保存 ダイアログをオープンします。 ただし、プログラム実行中、ビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中、またはデバッグ・ツールと切断時は無効となります。
デバッグ・ツールから切断	現在接続中のデバッグ・ツールとの通信を切断します。 ただし、プログラム実行中、ビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中、ま たはデバッグ・ツールと切断時は無効となります。
使用するデバッグ・ツール	使用するデバッグ・ツールを選択するためのカスケード・メニューを表示します。 なお、プロジェクトで選択しているマイクロコントローラの種類により、表示されるデバッグ・ツールは異なります。
RH850 IE850A	IE850A を使用します。
RH850 Full-spec emulator	Full-spec emulator を使用します。
RH850 E2	E2 を使用します。
RH850 E1(LPD)	E1 を LPD 通信方式で使用します。
RH850 E20(LPD)	 E20 を LPD 通信方式で使用します。
RH850 シミュレータ	シミュレータを使用します。
 停止	現在実行中のプログラムを強制的に停止します。 ただし、プログラム停止時、またはデバッグ・ツールと切断時は無効となり ます。



実	र्त	プログラムをカレント PC 位置から実行し,設定されているブレーク・イベ ントの条件が成立した場合,実行中のプログラムを停止します。 ただし,プログラム実行中,ビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中,ま たはデバッグ・ツールと切断時は無効となります。
ブ	レークせずに実行	プログラムをカレント PC 位置から実行し,設定されているブレーク・イベ ント/アクション・イベントを無視してプログラムの実行を続けます。 ただし,プログラム実行中,ビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中,ま たはデバッグ・ツールと切断時は無効となります。
ス	テップ・イン	カレント PC 位置からステップ実行し ^注 ,各パネルの内容を更新します。 関数呼び出しの場合は,呼び出された関数の先頭で停止します。 ただし,プログラム実行中,ビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中,ま たはデバッグ・ツールと切断時は無効となります。
ス	テップ・オーバー	カレント PC 位置からステップ実行し ^注 , 各パネルの内容を更新します。 jarl 命令による関数呼び出しの場合は, その関数内のソース行/命令すべて を1ステップとみなして実行し, 関数から戻る箇所まで実行します (jarl 命 令を実行したときと同じネストになるまで, ステップ実行します)。 なお, jarl 命令以外の場合, [ステップ・イン]の選択と同じ動作となりま す。 ただし, プログラム実行中, ビルド (ラピット・ビルドを除く) 実行中, ま たはデバッグ・ツールと切断時は無効となります。
IJ	ターン・アウト	現在の関数からリターンするまで(呼び出し関数に戻るまで)実行します 注。 ただし、プログラム実行中、ビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中、またはデバッグ・ツールと切断時は無効となります。
C	PUリセット	CPU をリセットします(プログラムは実行しません)。 ただし、ビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中、またはデバッグ・ツー ルと切断時は無効となります。
IJ	スタート	CPU をリセットしたのち、リセット番地からプログラムを実行します。 ただし、ビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中、またはデバッグ・ツー ルと切断時は無効となります。
デ 巻	バッグ・ツールの状態を ⋮き戻す	最後に自動保存されたデバッグ・ツールの状態に巻き戻します。 なお、巻き戻されるデータは読み書き可能なメモリとレジスタの値に限られ ます。 このデバッグ機能を使用するにはオプション・ダイアログで設定する必要が あります。
デ 存	バッグ・ツールの状態保 	デバッグ・ツールの状態の保存と復帰に関するメニューです。 なお、保存されるデータは読み書き可能なメモリとレジスタの値に限られま す。
	デバッグ・ツールの状態 復帰 n	デバッグ・ツールの状態をn番目のデータ・ファイルから復帰します。
	デバッグ・ツールの状態 保存 n	現在のデバッグ・ツールの状態を n 番目のデータとしてファイルに保存します。

注 ステップ実行には、ソース・レベル単位と命令レベル単位の実行方法があります。 詳細は、「2.10.3 プログラムをステップ実行する」を参照してください。

(2) デバッグ・ツールバー

デバッグ・ツールバーは、プログラムの実行を制御するためのコマンドをまとめたボタン群です。 各ボタン、および機能は次のとおりです(デフォルト)。

- 備考 1. 各ツールバーのボタンは、ユーザ設定 ダイアログでカスタマイズすることができます。また、同 ダイアログにより、新規にツールバーを作成することもできます。
- 備考 2. ツールバー上を右クリックすることで表示されるコンテキスト・メニューにより、ツールバー上に表示/非表示するグループを選択することができます。

G	プロジェクトのビルドを行い、ビルド後にアクティブ・プロジェクトのデバッグ・ツールにダウ ンロードを実行します。
	デバッグ・ツールと切断時の場合は、自動的にデバッグ・ツールに接続し、ダウンロードを実行 します。
	ただし,ビルドに失敗した場合,ダウンロードは実行されません。 [デバッグ]メニュー→[ビルド&デバッグ・ツールへダウンロード]の選択と同等です。
D.	アクティブ・プロジェクトのデバッグ・ツールに,指定されたファイルをダウンロードします。 デバッグ・ツールと切断時の場合は,自動的にデバッグ・ツールに接続し,ダウンロードを実行
	します。 ただし,プログラム実行中,またはビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中は無効となります。 [デバッグ] メニュー→ [デバッグ・ツールへダウンロード] の選択と同等です。
٣	CPU をリセットします(プログラムは実行しません)。 ただし,ビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中,またはデバッグ・ツールと切断時は無効と なります。
	[デバッグ] メニュー→ [CPU リセット] の選択と同等です。
	現在実行中のプログラムを強制的に停止します。 ただし,プログラム停止時,またはデバッグ・ツールと切断時は無効となります。 [デバッグ] メニュー→ [停止] の選択と同等です。
	プログラムをカレント PC 位置から実行し,設定されているブレーク・イベントの条件が成立した 場合、実行中のプログラムを停止します。
	ただし、プログラム実行中、ビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中、またはデバッグ・ツールと切断時は無効となります。
	「テバッグ」メニュー→「実行」の選択と同等です。
	クログラムをカレントPC 位置から美行し、設定されているフレーク・イベント/アクジョン・イベントを無視してプログラムの実行を続けます。 ただし、プログラム実行中、ビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中、またはデバッグ・ツー ルと切断時は無効となります。
	[デバッグ]メニュー→ [ブレークせずに実行]の選択と同等です。
**1	CPUをリセットしたのち、リセット番地からプログラムを実行します。 ただし、ビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中、またはデバッグ・ツールと切断時は無効と なります。
	[テバック] メニュー→ [リスタート] の選択と同等です。
41	カレントPC 位置からでステップ美行し ^は , 谷バネルの内谷を更新します (ステップ・イン美行)。 関数呼び出しの場合は, 呼び出された関数の先頭で停止します。 ただし, プログラム実行中, ビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中, またはデバッグ・ツー ルと切断時は無効となります。 [デバッグ]メニュー→ [ステップ・イン]の選択と同等です。
Ç=	カレント PC 位置からステップ実行し ^注 ,各パネルの内容を更新します(ステップ・オーバー実
	行)。 jarl 命令による関数呼び出しの場合は、その関数内のソース行/命令すべてを1ステップとみなし て実行し、関数から戻る箇所まで実行します(jarl 命令を実行したときと同じネストになるまで、 ステップ実行します)。
	なお、jarl 命令以外の場合、 San ボタンのクリックと同じ動作となります。 ただし、プログラム実行中、ビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中、またはデバッグ・ツー ルと切断時は無効となります。 コープ ログラム
e.	[Tハック] メーユー (人 T ッ ノ・オーハー)の選択と同等です。 現在の問数からリターンオスまで(呼び出し問数に良えまで)実行します注(リターン・アウト実
	行)。 ただし、プログラム実行中、ビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中、またはデバッグ・ツー ルと切断時は無効となります。
	[デバッグ] メニュー→ [リターン・アウト] の選択と同等です。
	現在接続中のデバッグ・ツールとの通信を切断します。 ただし、ビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中、またはデバッグ・ツールと切断時は無効と なります。 「デバッグ」メニュー→「デバッグ・ツールから切断」の選択と同等です
	LIハリフ」グーユ ^{ーフ} LIハリフ・ノールから列断」の迭状と回守じり。



(e) 実行状態

プログラムの現在の実行状態を次のアイコンと文字列で示します。 ただし、デバッグ・ツールと切断時の場合は非表示となります。

Guest $= - \mathbb{K} (GPIDx x ld 0 - 7 ON \vec{\tau} n)$

プログラムの状態	表示内容
実行中	▶ RUN
停止中	BREAK
ステップ実行中	STEP

Guest(GPIDx)

(f) CPU 状態

デバッグ・ツールの現在の CPU の状態を表示します。

なお、同時に複数の状態になっている場合は "&" で区切って状態を列挙して表示します。

デバッグ・ツール	表示内容	CPU 状態
Full-spec emulator	Halt	HALT モード中
E1/E20	Stop	STOP モード中
	Reset	リセット状態
	Pow Off	ターゲットに電源が供給されていない状態
	Initial Stop	初期停止状態
	Deep Stop	Deep Stop モード中
	Cyclic Run	Cyclic Run モード中
	Cyclic Stop	Cyclic Stop モード中
	Cyclic Disable	メインコアが Cyclic Run モードまたは Cyclic Stop モードの時の, メインコア以外のコアの状態
	Standby	GTM にクロックが供給されていない
	Disable	MCS が起動していない
シミュレータ	Halt	HALT モード中
	Stop	STOP モード中
	Reset	リセット状態

(g) カレント PC 位置

現在のカレント PC 位置の値を 16 進数で表示します。 このエリアをクリックすると、エディタパネル上のカレント PC 位置へキャレットを移動します。 また, このエリアにマウスを重ねることにより, "カレント PC: 0x カレント PC 値(ソース名 # 行数^注)"を ポップアップ表示します。

ただし、デバッグ・ツールと切断時の場合は非表示となります。

注 情報の取得が不可能な場合は、"シンボル名+オフセット値"となります。

備考 プログラム実行中は、"実行中"と表示します。 ただし、リアルタイム表示更新を行っている場合、設定している表示更新間隔で PC 位置を更 新して表示します。

(h) デバッグ・ツールとの接続状態 現在のデバッグ・ツールとの接続状態を次のアイコンと文字列で示します。

接続状態	表示内容
接続中	💷 デバッグ・ツール名
切断中	┟ おおん ひんしん ひんしん ひんしん ひんしん ひんしん ひんしん ひんしん

(i) Run-Break タイマ結果

Run-Break タイマの計測結果(「2.15.1 実行停止までの実行時間を計測する」参照)を表示します。表示単位 は計測結果に依存します。

ただし、デバッグ・ツールと切断時の場合は非表示となります。

状態	表示内容
計測していない状態	未計測
計測中	計測中
オーバフローした場合	OVERFLOW

(j) デバッグ・ツールの状態

現在のデバッグ・ツールの各機能の状態を次のアイコンで示します。

ただし、デバッグ	ツールと切断時の場合は非表示となります。
----------	----------------------

機能	使用する		使用しない
	動作中	停止中	
トレース	\$ 19	.	Ϋ́ψ.
タイマ	Q	Ø	8
カバレッジ			

備考 【シミュレータ】

プログラム実行が停止している場合、対象アイコンをクリックすることにより、"使用する"/ "使用しない"の状態を変更することができます(プロパティパネルの[デバッグ・ツール設 定]タブ上の[トレース]/[タイマ]/[カバレッジ]カテゴリ内[トレース機能を使用す る]/[タイマ機能を使用する]/[カバレッジ機能を使用する]プロパティの指定に反映さ れます)。



デバッグ・マネージャ パネル

選択しているマイクロコントローラがマルチコア対応版の場合において、デバッグ対象とするコア(PE: プロセッサ・エレメント)の選択、およびその状態の表示を行います(「2.9 コア(PE)の選択」参照)。 なお、このパネルは、デバッグ・ツールと接続時のみオープンすることができます。

注意 選択しているマイクロコントローラがシングルコア版の場合、このパネルをオープンすることはできません。

図 A.3 デバッグ・マネージャ パネル

	デバッグ・マネージャ		×
[ツールバー] -	🖓 🗣 🐂 🔳 🕑	🕑 🕪 🖒 🖅 🖘 🕅	
Г	デバッグ対象		
(1) -	OPU1	O PCU	
	デバッグ対象の状態:		
	実行状態:	BREAK	
(2) —	ターゲット・ステータス:		
	カレントPC:	🗘 0x01000000	

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [ツールバー]

[オープン方法]

- [表示] メニュー→ [デバッグ・マネージャ] を選択

[各エリアの説明]

- (1) [デバッグ対象コアの指定]エリア デバッグ対象とする PE をオプション・ボタンにより指定します。
 - 備考 1. 【シミュレータ】 プログラム実行中はこのエリアは無効となります。
 - 備考 2. デバッグ対象コアの指定は、メイン・ウインドウのステータスバー上においても行うことができます。
- (2) [デバッグ対象コアの状態] エリア 現在選択しているコアの状態を表示します。
 - 備考 このエリアに表示される内容は、メイン・ウインドウのステータスバー上においても確認することができます。
 - (a) [実行状態] 現在のプログラムの実行状態を次のアイコンと文字列で示します。

プログラムの状態	表示内容
実行中	▶ RUN
停止中	BREAK



プログラムの状態	表示内容
ステップ実行中	STEP

(b) [コア・ステータス]

現在のデバッグ・ツールのコアの状態を示します。

なお、同時に複数の状態になっている場合は "&" で区切って状態を列挙して表示します。

デバッグ・ツール	表示内容	状態
Full-spec emulator	Halt	HALT モード中
E1/E20	Stop	STOP モード中
	Reset	リセット状態
	Pow Off	ターゲットに電源が供給されていない状態
	Initial Stop	初期停止状態
	Deep Stop	Deep Stop モード中
	Cyclic Run	Cyclic Run モード中
	Cyclic Stop	Cyclic Stop モード中
	Cyclic Disable	メインコアが Cyclic Run モードまたは Cyclic Stop モードの時の, メインコア以外のコアの状態
	Standby	GTM にクロックが供給されていない
	Disable	MCS が起動していない
シミュレータ	Halt	HALT モード中
	Stop	STOP モード中
	Reset	リセット状態

(c) [カレント PC]

現在のカレント PC 位置の値を 16 進数で示します。 このボタンをクリックすると、エディタ パネル上のカレント PC 位置へキャレットを移動します。

[ツールバー]

ツールバーの機能は、メイン・ウインドウ上のデバッグ・ツールバーの機能と同等です。 各ボタンの機能についての詳細は、「(2)デバッグ・ツールバー」を参照してください。



プロジェクト・ツリー パネル

プロジェクトの構成要素(マイクロコントローラ,ビルド・ツール,デバッグ・ツールなど)をツリー形式で表示します。 なお、使用するデバッグ・ツールの選択/切り替えは、このパネル上で行います。

図 A.4 プロジェクト・ツリー パネル



ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [コンテキスト・メニュー]

[オープン方法]

- [表示] メニュー→ [プロジェクト・ツリー] を選択

[各エリアの説明]

- (1) プロジェクト・ツリー エリア
 - プロジェクトの構成要素を次のノードでツリー表示します。

ノード	説明
<i>品種名 デバッグ・ツール</i> 名 (デバッグ・ツール)	- <i>品種名</i> プロジェクトで選択しているマイクロコントローラの品種名(RH850)を表 示します。
	- <i>デバッグ・ツール名</i> プロジェクトで使用するデバッグ・ツール名(IE850A/Full-spec emulator/E2/ E1(LPD)/E20(LPD)/ シミュレータ)を表示します ^注 。 なお、新規プロジェクト作成時は、シミュレータが設定されます。

注

選択しているマイクロコントローラの種類により,使用可能なデバッグ・ツールは異なります。

ノードを選択すると、その詳細情報(プロパティ)がプロパティ パネルに表示され、設定の変更を行うことが できます(プロパティ パネルがオープンしていない場合は、ノードをダブルクリックすることでオープンしま す)。

[コンテキスト・メニュー]

使用するデバッグ・ツール	使用するデバッグ・ツールを選択するためのカスケード・メニューを表示します。 なお、プロジェクトで選択しているマイクロコントローラの種類により、表示されるデバッグ・ツールは異なります。
RH850 IE850A	IE850A を使用します。
RH850 Full-spec emulator	Full-spec emulator を使用します。
RH850 E2	E2 を使用します。
RH850 E1(LPD)	E1 を LPD 通信方式で使用します。
RH850 E20(LPD)	E20 を LPD 通信方式で使用します。
RH850 シミュレータ	シミュレータを使用します。
プロパティ	選択しているデバッグ・ツールのプロパティをプロパティ パネルに表示しま す。



プロパティ パネル

プロジェクト・ツリー パネルで選択しているデバッグ・ツールについて、カテゴリ別に詳細情報の表示、および設定 の変更を行います。

図 A.5 プロパティ パネル(E1を選択した場合の例)

70	パティー	
2	RH850 E1(LPD) のプロパティ	_ م
~	クロック	
	メイン・クロックを搭載する	はい
	メイン・クロック周波数[MHz]	10.00
>	CPUクロック周波数[MHz]	CPU1 - 160.00
\sim	エミュレータとの接続	
	エミュレータシリアル No.	
\sim	ターゲット・ボードとの接続	
	LPDモード	4ピン
	LPDクロック周波数[kHz]	Default
	エミュレータから電源供給をする(最大200mA)	いいえ
	接続時にOPJTAGをLPD接続に設定する	(30)
	切断時にOPJTAGをJTAG接続に設定する	しいえ
	接続時にRAMを初期化する	(t ()
	PigeyBack boardを使用する	いいえ
\sim	フラッシュ	
	セキュリティID	💌 FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF
	Code Flashのセルフ・プログラミングを行う	しんえ
	フラッシュ書き込み時にクロックを変更する	(\$0)
\sim	x t y	
	ワークRAM開始アドレス	HEX
	ワークRAMサイズ[Kパイト]	
~	CPU仮想化支援機能	
	仮想マシン・スレッドを使用する	していえ
20	190	

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [[編集] メニュー (プロパティ パネル専用部分)]
- [コンテキスト・メニュー]

[オープン方法]

- プロジェクト・ツリー パネルにおいて、使用する [*品種名 デバッグ・ツール名*(デバッグ・ツール)] ノードを選 択したのち、[表示] メニュー、またはコンテキスト・メニューより [プロパティ] を選択
- プロジェクト・ツリー パネルにおいて,使用する [*品種名 デバッグ・ツール名*(デバッグ・ツール)] ノードをダ ブルクリック

備考 このパネルがすでにオープンしている場合、プロジェクト・ツリー パネル上において、使用する [*品 種名 デバッグ・ツール名*(デバッグ・ツール)] ノードを選択することにより、選択したデバッグ・ ツールの詳細情報を表示します。

[各エリアの説明]

- (1) 詳細情報表示/変更エリア プロジェクト・ツリー パネルで選択しているデバッグ・ツールの詳細情報を、カテゴリ別のリスト形式で表示 し、設定の変更を直接行うことができるエリアです。
 マークは、そのカテゴリ内に含まれているすべてのプロパティ項目が展開表示されていることを示し、また、 田マークは、カテゴリ内のプロパティ項目が折りたたみ表示されていることを示します。展開/折りたたみ表 示の切り替えは、このマークのクリック、またはカテゴリ名のダブルクリックにより行うことができます。 なお、各プロパティ項目設定欄内に表示されるHEXマークは、16 進数入力専用のテキスト・ボックスである ことを示します。 カテゴリ、およびそれに含まれるプロパティ項目の表示内容/設定方法についての詳細は、該当するタブの項を 参照してください。
- (2) タブ選択エリア タブを選択することにより、詳細情報を表示するカテゴリが切り替わります。 このパネルには、次のタブが存在します(各タブ上における表示内容/設定方法についての詳細は、該当するタ ブの項を参照してください)。
 - [接続用設定] タブ
 - [デバッグ・ツール設定]タブ
 - [ダウンロード・ファイル設定] タブ
 - [フラッシュ・オプション設定] タブ
 - [フック処理設定] タブ

[[編集] メニュー (プロパティ パネル専用部分)]

元に戻す	直前に行ったプロパティの値の編集作業を取り消します。
切り取り	プロパティの値を編集中の場合,選択している文字列を切り取ってクリップ・ ボードに移動します。
コピー	選択しているプロパティの値の文字列をクリップ・ボードにコピーします。
貼り付け	プロパティの値を編集中の場合、クリップ・ボードの内容を挿入します。
削除	プロパティの値を編集中の場合、選択している文字列を削除します。
すべて選択	プロパティの値を編集中の場合,選択しているプロパティの値文字列をすべて 選択します。
検索	検索・置換 ダイアログを[クイック検索]タブが選択状態でオープンします。

[コンテキスト・メニュー]

【文字列編集中以外の場合】

デフォルトに戻す	選択しているプロパティ項目の設定値をデフォルトに戻します。
すべてデフォルトに戻す	現在選択しているタブ上の設定値をすべてデフォルトに戻します。

【文字列編集中の場合】

元に戻す	直前に行ったプロパティの値の編集作業を取り消します。
切り取り	プロパティの値を編集中の場合,選択している文字列を切り取ってクリップ・ ボードに移動します。
コピー	選択しているプロパティの値文字列をクリップ・ボードにコピーします。
貼り付け	プロパティの値を編集中の場合,クリップ・ボードの内容を挿入します。
削除	プロパティの値を編集中の場合,選択している文字列を削除します。

すべて選択	プロパティの値を編集中の場合,選択しているプロパティの値文字列をすべて 選択します。
-------	---



[接続用設定] タブ

[接続用設定] タブでは、次に示すカテゴリごとに詳細情報の表示、および設定の変更を行います。

```
(1) [クロック]
```

- (2) [エミュレータとの接続] 【E1】 【E20】
- (3) [ターゲット・ボードとの接続]【Full-spec emulator】【E1】【E20】
- (4) [トレース] 【IE850A】
- (5) [E2 拡張インタフェース]【E2】
- (6) [フラッシュ] [Full-spec emulator] [E1] [E20]
- (7) [メモリ]
- (8) [仮想化支援機能]
- (9) [コンフィギュレーション]【シミュレータ】
- (10) [CPU 仮想化支援機能]

[各カテゴリの説明]

(1) [クロック]

クロックに関する詳細情報の表示、および設定の変更を行います。

メイン・クロックを搭 載する	ターゲット・ボードにメイン・クロックを搭載するか否かを選択します。 メイン・クロックを搭載せずに内蔵発振回路を使用する場合は、[いいえ]を選択 してください。 [いいえ]を選択した場合、以下のプロパティが固定値となります。 [LPD モード] : [4 ピン] [接続時に OPJTAG を LPD 接続に設定する] : [いいえ] デフォルト はい					
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択				
	指定可能值	はい	メイン・クロックを搭載します。			
		いいえ	メイン・クロックを搭載しません。			
メイン・クロック周波	メイン・クロック周波数(逓倍前)を MHz 単位で指定します。					
数 [MHz]	注意 命令シミュレータ版では、CPU クロック周波数は、常にここで指 定するメイン・クロック周波数の値となります。					
	デフォルト	【Full-spec emulator】【E1】【E20】 10.00 【シミュレータ】 【RH850G3M, RH850G3K, RH850G3MH, RH850G3KH】 320.00 【RH850G4MH】 400.00				
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択、またはキーボードからの直接 入力				
	指定可能値	 ドロップダウン・リストによる次のいずれか [Full-spec emulator] [E1] [E20] 10.00, 20.00 (単位:MHz) [シミュレータ] 1.00, 2.00, 3.00, 3.57, 4.00, 4.19, 4.91, 5.00, 6.00, 7.20, 8.00, 8.38, 9.60, 10.00, 12.00, 16.00, 20.00, 25.00, 30.00, 32.00, 33.33, 34.00, 40.00, 48.00, 50.00, 64.00, 80.00, 160.00, 240.00, 320.00, 400.00 (単位:MHz) 				
		- テキスト入力による 0.001 ~ 999.999	る次の範囲 〔単位:MHz〕			

CPU クロック周波数 [MHz] 【Full-spec emulator】 【E1】【E20】	CPU クロック周波数(逓倍後)をコアごとに指定します。 各コアの CPU クロック周波数は、下段のサブプロパティで指定します。CPU ク ロック周波数は、トレースのタイム・スタンプ情報を実時間に換算する際に使用 されます。 なお、表示するサブプロパティの数は選択しているマイクロコントローラの種類 に依存します。					
コア名称	選択しているマイクロコントローラが持つコアの名称を表示します。					
(サフフロハティ) 【Full-spec emulator】	デフォルト	選択しているマイクロコントローラに依存				
【E1】【E20】	変更方法	変更不可				
CPU クロック周波数	<i>コア名称</i> の CPU クロック周波数を指定します。					
(サフプロパティ) 【Full-spec emulator】 【E1】【E20】	デフォルト	選択しているマイクロコントローラに依存				
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択、またはキーボードからの直接 入力				
	指定可能值	章定可能值 0.001 ~ 999.999(単位:MHz)				
タイマ/トレース用ク ロック周波数の選択 【シミュレータ】	タイマ/トレース機能に使用するクロック周波数を表示します。					
	デフォルト	CPU クロック周波数				
	変更方法					
タイマ/トレース用ク ロック周波数の単位 【シミュレータ】	タイマ/トレース機能に使用するクロック周波数の単位を表示します。					
	デフォルト	MHz				
	変更方法					
タイマ/トレース用ク ロック周波数 【シミュレータ】	タイマ/トレース機能に使用するクロック周波数の値を表示します。 ただし、デバッグ・ツールと切断時は "" を表示します。					
	デフォルト	320.00				
	変更方法	変更不可				

(2) [エミュレータとの接続] 【E1】 【E20】

エミュレータシリアル No.	接続するエミュレータのシリアル番号を選択します。 ^注 ドロップダウン・リストはドロップダウン時に毎回更新します。			
	デフォルト	空欄		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択 ただし, デバッグ・ツールと切断中の場合のみ変更可		
	指定可能值	使用するエミュレータに依存		

- 注 空欄時に接続した場合,検索して最初に見つかったエミュレータのシリアル番号を自動で選択し, 接続します。このとき,自動で選択されたエミュレータのシリアル番号はプロジェクト情報には 保存されません。
- (3) [ターゲット・ボードとの接続] 【Full-spec emulator】 【E1】 【E20】
 - ターゲット・ボードとの接続状態に関する詳細情報の表示、および設定の変更を行います。
 - **注意** デバッグ・ツールが CS+ に接続している場合、このカテゴリ内のプロパティを変更することはできません。

エミュレーション・ア ダプ々を使用する	エミュレーション・アダプタを使用するか否かを選択します。				
[IE850A]	デフォルト	いいえ			
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	エミュレーション・アダプタを使用します。		
		いいえ	エミュレーション・アダプタを使用しません。		
ターゲット・ボードを	Full-spec emulator にターゲット・ボードを接続しているか否かを選択します。				
接続している 【Full-spec emulator】	デフォルト	いいえ			
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	ターゲット・ボードを接続しています。		
		いいえ	ターゲット・ボードを接続していません。		
	LPD 通信方式	PD 通信方式のモードを選択します。			
[E1] [E20]	デフォルト	選択しているマイクロコントローラに依存			
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択			
	指定可能值	選択しているマイクロコントローラに依存			
ボーレート [kbps] 【E1】【E20】	LPD 通信方式の通信速度を選択します。 なお, このプロパティは, [LPD モード] プロパティにおいて [1 ピン] を選択し た場合のみ表示されます。				
	デフォルト	500			
	変更方法	ドロップ	ダウン・リストによる選択		
	指定可能值	500, 1000, 2000(単位:kbps)			
LPD クロック周波数 [kHz] 【E1】【E20】	LPD 通信方式のクロック周波数を選択します。 Default を選択した場合、マイクロコントローラ固有のデフォルト値で接続処 行います。 なお、このプロパティは、[LPD モード] プロパティにおいて [4 ピン] を選 た場合のみ表示されます。				
	デフォルト	Default			
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択			
	指定可能值	【E1】【E20】 Default, 5500, 11000(単位:kHz) 【E2】【IE850A】 Default, 5500, 11000, 16500(単位:kHz)			
エミュレータから電源 供給をする(最大	E1 からター IE850A を選	E1 からターゲット・ボードに電源を供給するか否かを選択します。 IE850A を選択している場合,この項目は表示されません。			
[E1]	デフォルト	いいえ			
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	電源を供給します。		
		いいえ	電源を供給しません。		

電源供給インタフェー ス 【E2】	エミュレータからターゲット・ボードに電源を供給するインタフェースを選択しま す。 なお,このプロパティは,[エミュレータから電源供給をする(最大 200mA)]プ ロパティにおいて[はい]を選択した場合のみ表示されます。				
	デフォルト	USER I/F			
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択			
	指定可能值	USER I/F		ユーザ・インタフェースを使用します。	
		E2 expans	sion I/F	E2 拡張インタフェースを使用します。	
供給電圧 【E1】	E1 からターゲット・ボードに供給する電圧を選択します。 なお,このプロパティは,[エミュレータから電源供給をする(最大 200m ロパティにおいて[はい]を選択した場合のみ表示されます。			る電圧を選択します。 ータから電源供給をする(最大 200mA)]プ た場合のみ表示されます。	
	デフォルト	3.3V			
	変更方法	【E1】 ドロップダウン・リストによる選択 【E2】 ドロップダウン・リストによる選択、またはキーボードからの直 接入力			
	指定可能值	【E1】 3.3, 5.0 【E2】 テキスト入力による次の範囲 1.8 ~ 5.0 (単位:V)			
接続時に OPJTAG を LPD 接続に設定する 【E1】【E20】	デバッグ・ツールとの接続時にシリアル・プログラミング・モション・バイトの設定をLPD接続に変更するか否かを選択しまこのプロパティは、設定が必要なマイクロコントローラを選択示されます。			アル・プログラミング・モードで起動し、オプ 変更するか否かを選択します。 イクロコントローラを選択している場合のみ表	
	デフォルト	はい			
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択			
	指定可能値	はい	シリアル・ をチェック 設定に変更	プログラミング・モードで起動し,OPJTAG します。この際に LPD 設定でない場合は LPD し,その後デバッグ・モードに移行します。	
		いいえ	デバッグ・ この際に L を表示しま	モードで起動し,OPJTAG をチェックします。 PD 設定でない場合はメッセージ・ダイアログ す。	



切断時に OPJTAG を JTAG 接続に設定する 【E1】【E20】	 デバッグ・ツールとの接続を切断する際に、オプション・バイトの設定をJTAG 接続に変更するか否かを選択します。 このプロパティは、設定が必要なマイクロコントローラを選択している場合のみ表示されます。 [いいえ](デフォルト)を選択している場合、切断時にオプション・バイトを変更しないため、ピン・モードは LPD モード設定となります。 備考 E1 との接続時に CS+ は、オプション・バイトが LPD モード設定になっていない場合、オプション・バイトの値を書き換えます。 このため、マイクロコントローラのオプション・バイトが E1 との接続前と接続後で異なる可能性があります。 				
	デフォルト いいえ				
	変更方法	ドロップ ただし,[[いいえ]	ダウン・リストによる選択 [接続時に OPJTAG を LPD 接続に設定する]プロパティで を選択している場合は変更不可		
	指定可能值	はい	切断時にオプション・バイトの設定を JTAG に変更しま す。		
		いいえ	切断時にオプション・バイトの設定を変更しません。		
接続時に RAM を初期化 する 【Full-spec emulator】	デバッグ・ッ [いいえ] を バッグが可能	デバッグ・ツール接続時に RAM を初期化するか否かを選択します。 [いいえ] を選択した場合,RAM を初期化しないため,ECC エラー発生時のデ バッグが可能となります。			
[E1] [E20]	注意 [いいえ]を選択した場合、フラッシュ書き換えを伴う以下の機能 は使用できません。				
		- ダウ	ンロード		
	 ・メモリ パネル、ウォッチ パネル、ローカル変数 パネセンブル パネルなどからの書き込み ・フラッシュ・オプションの設定 ダイアログを使用したン・バイトの書き込み ・ソフトウェア・ブレークポイントの設定 				
		また, どから ECC エ RAM Ø 数 パネ	また,メモリパネル,ウォッチパネル,ローカル変数パネルな どからの RAM へのアクセスも ECC エラーの対象となります。 ECC エラー発生時のデバッグの際は,ユーザ・プログラムによる RAM の初期化前にメモリパネル,ウォッチパネル,ローカル変 数パネルなどを開かないでください。		
	デフォルト	はい			
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	RAM を初期化します。		
		いいえ	RAM を初期化しません。		
接続時にセキュリティ 機能を有効にする 【Full-spec emulator】	│ デバッグ・ツール接続時にセキュリティ機能(ICU-S)を有効にするか否かを選 │します。 │ セキュリティ機能を一度有効にすると、その後無効にすることはできません。				
	デフォルト いいえ				
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	デバッグ・ツール接続時にセキュリティ機能(ICU-S)を 有効にします。		
		いいえ	デバッグ・ツール接続時にセキュリティ機能(ICU-S)を 有効にしません。		


切断時にリセットを解	切断時にリセ	セットを解除するか否かを選択します。		
除する 【IE850A】【E2】	デフォルト	いいえ		
	変更方法	ドロップ:	ダウン・リストによる選択	
	指定可能值	はい	切断時にリセットを解除します。	
		いいえ	切断時にリセットを解除しません。	
PiggyBack board を使用 する 【E1】【E20】	PiggyBack be PiggyBack be 択した状態で 性があります このプロパテ 示されます。	PiggyBack board を使用するか否かを選択します。 PiggyBack board を使用する場合は [はい] を選択してください。[いいえ] を選 択した状態で PiggyBack board を使用する場合,エミュレータが起動できない可能 性があります。 このプロパティは,設定が必要なマイクロコントローラを選択している場合のみ 示されます。		
	デフォルト	いいえ		
	変更方法	ドロップ	ダウン・リストによる選択	
	指定可能值	はい	PiggyBack board を使用します。	
		いいえ	PiggyBack board を使用しません。	
初期停止・スタンバイ モードをデバッグする	初期停止,及びスタンバイモードをデバッグするかどうかを選択します。このプロ パティに関する詳細は,初期停止状態・スタンバイモードのデバッグを参照して下 さい。 このプロパティは,選択しているマイクロコントローラが本機能をサポートしてい る場合のみ表示されます。			
	デフォルト	いいえ		
	変更方法			
	指定可能値	はい	初期停止・スタンバイモードをデバッグする場合に選択 して下さい。	
		いいえ	初期停止・スタンバイモードをデバッグしない場合に選 択して下さい。	
GTM をデバッグする	GTM をデバ このプロパテ る場合のみ表	ッグするか - ィは,選打 表示されます	どうかを選択します。 そしているマイクロコントローラが本機能をサポートしてい ⁺ 。	
	デフォルト	いいえ		
	変更方法	ドロップ	ダウン・リストによる選択	
	指定可能值	はい	GTM をデバッグする場合に選択して下さい。	
		いいえ	GTM をデバッグしない場合に選択して下さい。	
デバッグ対象 MCS	GTM をデバ このプロパテ る場合のみ表	GTM をデバッグする際に着目する MCS を選択します。 このプロパティは、選択しているマイクロコントローラが本機能をサポートしてい る場合のみ表示されます。		
	デフォルト	MCS0		
	変更方法			
	指定可能值	デバイスに搭載されている MCS の一覧		

(4) [トレース] 【IE850A】

トレースに関する詳細情報の表示、および設定の変更を行います。

外部トレースを使用す る 【IE850A】	外部トレースを使用するか否かを選択します。			
	デフォルト	はい		
	変更方法	ドロップ	ダウン・リストによる選択	
	指定可能值	はい	外部トレースを使用します。	
		いいえ	外部トレースを使用しません。	
外部トレースのレーン	外部トレース	のレーン数	なを選択します。	
数 【IE850A】	デフォルト	- [エミュ の場合 4	- [エミュレーション・アダプタを使用する] プロパティが [はい] の場合 4	
		- [エミュレーション・アダプタを使用する]プロパティが[いい え]の場合 1		
	変更方法	ドロップ	ダウン・リストによる選択	
	指定可能值	1, 4		
外部トレースの転送速 度 [Gbps] 【IE850A】	外部トレース [自動選択] 用します。	への転送速度を選択します。 を選択した場合は,選択しているマイクロコントローラの最速値を使		
	デフォルト	自動選択		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能值	自動選択,	1.250, 2.500, 3.125, 5.000, 6.250	

(5) [E2 拡張インタフェース] 【E2】

E2 拡張インタフェースに関する詳細情報の表示、および設定の変更を行います。

E2 拡張インタフェース を使用する	E2 拡張インタフェースを使用するか否かを選択します。			
	デフォルト	使用しない		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能值	使用しない	E2 拡張インタフェースを使用しません。	
		ターゲット電源で使 用する	ターゲットから供給される電源で E2 拡張イ ンタフェースを使用します。	
	-	エミュレータからの 電源供給で使用する	エミュレータからの電源供給で E2 拡張イン タフェースを使用します。	

(6) [フラッシュ] 【Full-spec emulator】 【E1】 【E20】
 フラッシュ書き換えに関する詳細情報の表示,および設定の変更を行います。



注意 選択しているマイクロコントローラによって、このカテゴリ内のプロパティは変化することがあります。
 また、デバッグ・ツールが CS+ に接続している場合、このカテゴリ内のプロパティを変更することはできません。

セキュリティ ID 【E1】【E20】	デバッグ・ツ 32 桁の ID 認 ポートしてい 本プロパティ ります。	ツールへ接続する際の ID 認証用のキーコードを指定します。 認証をサポートしているマイクロコントローラと 64 桁の ID 認証をサ いるマイクロコントローラがあります。 ィで設定されたキーコードにより認証が失敗した場合,接続エラーとな			
	デフォルト	- 32 桁の ID 認証の場合 FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF			
		- 64 桁の ID 認証の場合 FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF			
	変更方法	キーボードからの直接入力			
	指定可能值	- 32 桁の ID 認証の場合 32 桁の 16 進数(16 バイト)			
		- 64 桁の ID 認証の場合 64 桁の 16 進数(32 バイト)			
Code Flash Access	Code Flash	ーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーー			
[E1] [E20]	示します。 このプロパティは、選択しているマイクロコントローラが本機能をサポートしてい る場合のみ表示されます。 本プロパティで設定された Access Password により認証が失敗した場合、接続エ				
	ラーとなりま	इने.			
	デフォルト	FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF			
	変更方法	キーボードからの直接入力			
	指定可能值	64 桁の 16 進数(32 バイト)			
Data Flash Access Password [E1] [E20]	Data Flash 上 示します。 このプロパテ る場合のみ表 本プロパティ ラーとなりま	ニのコードを読み出す際の Access Password (16 進数で 64 桁)を表 ⁻ ィは,選択しているマイクロコントローラが本機能をサポートしてい ⁵ 示されます。 ⁷ で設定された Access Password により認証が失敗した場合,接続エ ⁵ す。			
	デフォルト	FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF			
	変更方法	キーボードからの直接入力			
	指定可能值	64 桁の 16 進数(32 バイト)			
OCD ID 【IE850A】【E2】	デバッグ・ツ このプロパテ る場合のみ表 本プロパティ ります。	/ールへの接続のための OCD ID (16 進数で 64 桁)を指定します。 -ィは,選択しているマイクロコントローラが本機能をサポートしてい 表示されます。 / で設定されたキーコードにより認証が失敗した場合,接続エラーとな			
	デフォルト	FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF			
	変更方法	キーボードからの直接入力			
	指定可能值	64 桁の 16 進数(32 バイト)			
Customer ID 【IE850A】【E2】	Customer ID このプロパテ る場合のみま 本プロパティ ります。	- 認証用に ID コードを ID 毎にサブプロパティで指定します。 - -ィは,選択しているマイクロコントローラが本機能をサポートしてい 表示されます。 / で設定されたキーコードにより認証が失敗した場合,接続エラーとな			



	1					
ID 名称	ID名を表示します。					
(サノノロハティ) 【IE850A】【E2】	デフォルト	選択して	いるマイクロコントローラに依存			
	変更方法	変更不可	変更不可			
ID	ID(16 進数 ⁻	で 64 桁)を	- F指定します。			
(サフプロパティ) 【IE850A】【E2】	デフォルト	FFFFFFF	FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF			
	変更方法	キーボー	ドからの直接入力			
	指定可能值	64 桁の 1	6 進数(32 バイト)			
Data Flash ID 【IE850A】【E2】	Data Flash II このプロパラ る場合のみ表 本プロパティ ります。) 認証用に ID コードを ID 毎にサブプロパティで指定します。 - ィは,選択しているマイクロコントローラが本機能をサポートしてい モ示されます。 · で設定されたキーコードにより認証が失敗した場合,接続エラーとな				
ID 名称	ID 名を表示 l	します。				
(F) (IE850A] [E2]	デフォルト	選択して	いるマイクロコントローラに依存			
	変更方法	変更不可				
	ID(16 進数で 64 桁)を指定します。					
(サノノロハテイ) 【IE850A】【E2】	デフォルト	FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF				
	変更方法	キーボードからの直接入力				
	指定可能值	64 桁の 1	64 桁の 16 進数(32 バイト)			
製品固有 ID 【IE850A】【E2】	ID 認証用に このプロパテ る場合のみ表 本プロパティ ります。	に製品固有の ID コードを ID 毎にサブプロパティで指定します。 パティは、選択しているマイクロコントローラが本機能をサポートしてい み表示されます。 ティで設定されたキーコードにより認証が失敗した場合、接続エラーとな				
ID名称	ID 名を表示し	します。				
(サフプロパティ) 【IE850A】【E2】	デフォルト	選択して	いるマイクロコントローラに依存			
	変更方法	変更不可				
認証する	本IDについ	て認証する	かどうかを選択します。			
(サブプロパティ) 【IE850A】【E2】	デフォルト	いいえ				
	変更方法	ドロップ	ダウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	認証します。			
		いいえ	認証しません。			
ID	ID(16 進数 ⁻	で 64 桁)を	。 E指定します。			
(サフプロバティ) 【IE850A】【E2】	デフォルト	FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF				
	変更方法	キーボードからの直接入力				
	指定可能值	64 桁の 16 進数(32 バイト)				

SVR パラメータを指定 する 【IE850A】【E2】	SVR パラメ- このプロパラ る場合のみ表	ータを指定するかどうかを選択します。 ティは,選択しているマイクロコントローラが本機能をサポートしてい 長示されます。		
	デフォルト	はい		
	変更方法	ドロップ	ダウン・リストによる選択	
	指定可能值	はい	SVR パラメータをデバッグ・ツールから指定して起動し ます。	
		いいえ	SVR パラメータを指定せず,デバイスに設定されている 値で起動します。	
SVR パラメータ 【IE850A】【E2】	SVR パラメ- SVR パラメ- メータが存在 SVR パラメ- レータのユー このプロパラ る場合,かつ した場合のみ	 <パラメータをレジスタ毎にサブプロパティで指定します。 <パラメータは SVRCFG0 ~ SVRCFG7 全ての指定が必要です。空欄のパラ -タが存在する場合,接続エラーとなります。 <パラメータに関する詳細は、デバイスのユーザーズマニュアル、及びエミュ -タのユーザーズマニュアルを参照して下さい。 >プロパティは、選択しているマイクロコントローラが本機能をサポートしてい ふつ、[SVR パラメータを指定する]プロパティにおいて[はい]を選択 =場合のみ表示されます。 		
デニ 変更 指定	デフォルト	SVCFG0-	~SVRCFG7 すべて空欄	
	変更方法	レジスタ毎にキーボードからの直接入力		
	指定可能值	8 桁の 16 進数(4 バイト)		
Code Flash のセルフ・ プログラミングを行う	フラッシュ・ 用して, Coo	セルフ・フ le Flash を	プログラミング機能のフラッシュ・セルフ・ライブラリを使 書き換えるか否かを選択します。	
	注意 [デバッグ・ツール設定]タブ上の[ソフトウエア・ブレークを使 用する]プロパティにおいて[はい]を選択している場合,この プロパティは[いいえ]に固定となります(変更不可)。			
	デフォルト	いいえ		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能値	はい	Code Flash の書き換えを行います。この場合,Code Flash のキャッシュは行われません。	
		いいえ	Code Flash の書き換えを行いません。	
フラッシュ書き込み時 にクロックを変更する	フラッシュ・ るか否かを選	メモリに書 選択します ^注	書き込みを行う際に、一時的にクロック・スピードを変更す ^E 。	
	デフォルト	はい		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能値	はい	フラッシュ・メモリに書き込みを行う際に, クロック・ アップを行います。	
		いいえ	フラッシュ・メモリに書き込みを行う際に, クロック・ アップを行いません。	

注 [はい]を選択した場合、CPU クロックだけではなく周辺クロックも変化するため、ブレーク中 も動作している周辺システムに影響がある可能性があります。 [いいえ]を選択した場合、設定したクロック・スピードが低いと、デバッガ操作によるフラッ

[いいえ]を選択した場合、設定したクロック・スピードが低いと、デバッカ操作によるフラ シュ書き換え時間が長くなります。

(7) [メモリ]

メモリに関する詳細情報の表示、および設定の変更を行います。

マップ・モード	マップ・モー このプロパラ る場合のみ表 デバッグ・ツ できません。	マップ・モードを選択します。 このプロパティは,選択しているマイクロコントローラが本機能をサポートしてい る場合のみ表示されます。 デバッグ・ツールが CS+に接続している場合,このプロパティを変更することは できません。			
	注意	【E2】【IE850A】 マイクロコントローラのマップ・モードと異なるマップ・モード を選択している場合, 接続エラーとなります。			
	デフォルト	シングル・マップ・モード			
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択			
	指定可能値	シングル・マップ・モード、ダブル・マップ・モード、E2x-FCC2 コンパチブル・モード			
ワーク RAM 開始アドレ ス 【Full-spec emulator】 【E1】【E20】	デバッガが使用するワーク RAM の開始アドレスを指定します。 なお,アドレス値は4バイト単位の値を指定してください。(入力値が4バイト単 位の値でない場合は,自動的に補正されます。) 指定したワーク RAM の開始アドレスから [ワーク RAM サイズ [K バイト]]プロ パティの表示サイズ分は,デバッガのファームウェアが使用します。 ^{注1}				
	デフォルト	プロジェクト作成直後は空欄,エミュレータ接続後は選択している マイクロコントローラに依存			
	変更方法	キーボードからの直接入力			
	指定可能値	選択しているマイクロコントローラの Local RAM 領域, Local RAM 領域が存在しない場合は Retention RAM 領域に合わせたアドレス値 注2			
ワーク RAM サイズ [K バイト] 【Full-spec emulator】 【E1】【E20】	デバッガが使用するワーク RAM のサイズを表示します。				
	デフォルト	プロジェクト作成直後は空欄,エミュレータ接続後は選択している マイクロコントローラに依存			
	変更方法	変更不可			

注 1. メモリ内容の退避・復帰が行われるためユーザ・プログラムでもこの領域を使用できますが, ワーク RAM に配置する領域は、以下の用途では使用できません。

- DMA, または DTS 機能の転送元・転送先

- ブレーク中も動作継続している外部マスタでの使用

注 2. ICUP が搭載されているマイクロコントローラの場合は ICUP の LocalRAM 領域を指定してください。ICUP が搭載されていないマイクロコントローラの場合は CPU1 の LocalRAM 領域を指定してください。

(8) [仮想化支援機能]

仮想化支援機能に関する詳細情報の表示、および設定の変更を行います。

仮想化支援機能の初期	仮想化支援機能の初期状態を CPU 毎にサブプロパティで選択します。				
状態 【シミュレータ】	デフォルト	すべての	すべての CPU で[有効]		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択			
	指定可能值	有効	仮想化支援機能を有効にしてシミュレータを起動します。		
		無効	仮想化支援機能を無効にしてシミュレータを起動します。		

(9) [コンフィギュレーション] 【シミュレータ】このカテゴリ内のプロパティは、常に無効です。

(10) [CPU 仮想化支援機能] このカテゴリ内のプロパティは,常に無効です。変更しないでください。

[デバッグ・ツール設定] タブ

[デバッグ・ツール設定] タブでは、次に示すカテゴリごとに詳細情報の表示、および設定の変更を行います。

(1) [メモリ]

- (2) [実行中のメモリ・アクセス]
- (3) [実行中のイベント設定]【Full-spec emulator】【E1】【E20】
- (4) [実行中のリセット] 【Full-spec emulator】 【E1】 【E20】
- (5) [E2 拡張インタフェース] [E2]
- (6) [ブレーク] 【Full-spec emulator】 【E1】 【E20】
- (7) [トレース]
- (8) [ソフトウェア・トレースの LPD 出力]【E2】
- (9) [タイマ] 【シミュレータ】
- (10) [入力信号のマスク] [Full-spec emulator] [E1] [E20]
- (11) [カバレッジ]【シミュレータ】
- (12) [シミュレータ GUI] [シミュレータ]
 (13) [マルチコア] [Full-spec emulator] [E1] [E20]
- (13) [vi)] [vi) spec endiator [vi) [vi) (14) [仮想化支援機能]
- (14) [ひぶにく渡儀能 (15) [ステップ実行]

[各カテゴリの説明]

(1) [メモリ]

メモリに関する詳細情報の表示、および設定の変更を行います。

メモリ・マッピング	メモリ・マッ	ッピングの状況をメモリ領域の種別 ^{注1} ごとに表示します。
	注意 1.	外部メモリ領域にフラッシュ・メモリ以外のメモリ(RAM など) が搭載されているターゲット・ボードを使用している場合のみ外 部メモリ領域にアクセス可能です。
	注意 2.	メモリ・マッピングの追加/削除はできません。【Full-spec emulator】【E1】【E20】
	備考	選択しているマイクロコントローラがマルチコア対応版の場合, コア(PE)の選択を切り替えることにより, PE ごとのメモリ・ マッピングの状況を表示します(「2.9 コア(PE)の選択」参 照)。
	デフォルト	[マイクロコントローラ固有のメモリ・マッピング領域種別の合計]
	変更方法	メモリ・マッピング ダイアログによる指定 メモリ・マッピング ダイアログは、このプロパティを選択すると欄 内右端に表示される [] ボタンをクリックすることでオープンしま す(このパネル上でメモリ・マッピングを変更することはできません)。
	表示内容	メモリ・マッピングの状況をメモリ領域の種別ごとに表示します。 なお,各メモリ種別の "+" マークをクリックすると,次の詳細情報を 表示します。
		- メモリ種別
		- 開始アドレス
		- 終了アドレス
		- アクセス幅 [ビット] ^{注 2} 【Full-spec emulator】【E1】【E20】

メモリ書き込み時にベ リファイを行う 【Full-spec emulator】	メモリ値の初期化を行う際に、ベリファイを行うか否かを選択します。 [はい]を選択した場合、ダウンロードの際、またはメモリ パネル/ウォッチ パネ ルで値を変更した際にベリファイを行います(デフォルト)。			
[E1] [E20]	デフォルト	はい		
	変更方法	ドロップタ	ダウン・リストによる選択	
	指定可能值	はい	ベリファイを行います。	
		いいえ	ベリファイを行いません。	
書き込み禁止領域への 書き込みを許可する 【シミュレータ】	書き込み禁」 す。 [いいえ] を クし, [はい	→→☆茶止領域への書き込みが発生したときにブレークするかどうかを選択 え]を選択すると、書き込み禁止領域への書き込みが発生したときにブレ [はい]を選択すると、ブレークせずに書き込みが成功します。		
	デフォルト	いいえ		
	変更方法	ドロップタ	ダウン・リストによる選択	
	指定可能值	はい	ブレークしません。	
		いいえ	ブレークします。	
詳細表示する I/O モ ジュールを選択する	詳細表示する [はい]を選 ジュールのみ このプロパラ 示されます。	する I/O モジュールを選択するかどうかを選択します。 -選択した場合, [I/O モジュールー覧]プロパティで選択している I/ のみ詳細表示します。 パティは, 設定が必要なマイクロコントローラを選択している場合の す。		
	デフォルト	いいえ		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能値	はい	[I/O モジュールー覧]プロパティで選択している I/O モ ジュールのみ詳細表示します。	
		いいえ	すべての I/O モジュールを詳細表示します。	
I/O モジュール一覧	詳細表示する	5 I/O モジュ	ールを選択します。	
	デフォルト	[<i>I/</i> O モジュ	ユールの総数]	
	変更方法	I/O モジュールの選択 ダイアログによる選択 I/O モジュールの選択 ダイアログは、このプロパティを選択すると欄 内右端に表示される […] ボタンをクリックすることでオープンします(このパネルトで I/O モジュールを選択することはできません)。		

注 1. デバイス・ファイルに登録されているメモリ・マッピング領域の種別です。

注 2. メモリ種別が External Memory, Serial Flash, SD RAM の場合のみ表示します。

(2) [実行中のメモリ・アクセス] プログラム実行中のメモリ・アクセス(リアルタイム表示更新機能(「2.12.1.4 プログラム実行中にメモリの内 容を表示/変更する」参照))に関する詳細情報の表示、および設定の変更を行います。

実行中にアクセスする	プログラム実行中に内蔵 RAM 領域にアクセスするか否かを選択します。		
【Full-spec emulator】 【E1】【E20】 デフォルト いいえ			
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択	
	指定可能值	はい	実行中に内蔵 RAM 領域にアクセスします。
		いいえ	実行中に内蔵 RAM 領域にアクセスしません。

実行中に表示更新を行 う	プログラム実 かを選択しま	モリ パネル/ウォッチ パネルの表示内容を更新するか否		
	デフォルト	はい		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能值	はい	実行中に表示を更新します。	
		いいえ	実行中に表示を更新しません。	
表示更新間隔 [ms]	プログラム実行中に、メモリ パネル/ウォッチ パネルの表示内容を更新する間隔を 100 ms 単位で指定します。 なお、このプロパティは、[実行中に表示更新を行う] プロパティにおいて [はしを選択した場合のみ表示されます。 デフォルト 500			
変更方法キーボードからの直接入力指定可能値100 ~ 65500 の整数(単位:100 ms 未満の端数		ドからの直接入力		
		500 の整数(単位:100 ms 未満の端数切り上げ)		

(3) [実行中のイベント設定] 【Full-spec emulator】【E1】【E20】
 実行中のイベント設定機能に関する詳細情報の表示、および設定の変更を行います。

実行を一瞬停止してイ ベントを設定する	プログラム実行中,またはトレーサ/タイマ動作中には設定することができない イベント(「2.19.7.2 実行中に設定/削除可能なイベント種別」参照)を,プログ ラムの実行,またはトレーサ/タイマの動作を強制的に一瞬停止させることで設 定を行うか否かを選択します。					
	デフォルト	・ いいえ ドロップダウン・リストによる選択				
	変更方法					
	指定可能值	はい	プログラムの実行, またはトレーサ/タイマの動作を一 瞬停止してイベントを設定します。			
		いいえ	プログラム実行中,またはトレーサ/タイマ動作中に対象イベントを設定することはできません。			

(4) [実行中のリセット] 【Full-spec emulator】【E1】【E20】
 実行中のリセット操作に関する詳細情報の表示,および設定の変更を行います。

強制リセットを使用す る	ユーザ・プログラム実行中のリセット操作,または強制ブレークに失敗した場合 に,強制リセットを実施するか否かを選択します。 [はい]を選択した場合,以下の原因でリセットに失敗する場合に自動的に強制リ セットを試みます。					
	- クロック供給が停止している等の状態で強制ブレークできない場合					
	- 初期停止状態のコア(PE)が存在している場合					
	強制リセットに成功した場合,全てのコア(PE)がリセット後ブレーク状態に遷 移します。					
	デフォルト いいえ					
	変更方法	変更方法 ドロップダウン・リストによる選択				
	指定可能值	はい	強制リセットを実施します。			
		いいえ	強制リセットを実施しません。			

(5) [E2 拡張インタフェース] 【E2】

E2 拡張インタフェースに関する詳細情報の表示、および設定の変更を行います。

外部トリガ入力

外部トリガ入力に関する設定を行います。 チャネル毎に動作を選択してください。



チャネル番号	チャネル番号					
(サブプロパティ)	デフォルト	0または1				
	変更方法	変更不可				
 使用する	このチャネル	↓ ∠番号の外部	トリガ入力	」を使用するか否かを指定します。		
(サブプロパティ)	デフォルト	デフォルト いいえ				
	変更方法	ドロップタ	ドロップダウン・リストによる選択			
	北定可能值		ネルの外部トリガ入力を使用します			
		1.1.1.7	当成がく			
しまた日	2 뉴슨므로반					
(サブプロパティ)	スカ油ラを加		ا ت ک ^۲			
	テノオルト	エウエかり	(エッシ (エッシ			
	<u> </u>	トロップタ	(ワン・リ)	くトによる選択		
	指定可能値	立ち上がり	リエッジ	当該チャネルの外部トリガ入力で立ち上がり エッジを検出します。		
		立ち下がり	リエッジ	当該チャネルの外部トリガ入力で立ち下がり エッジを検出します。		
		両エッジ High		当該チャネルの外部トリガ入力で両エッジを 検出します。		
				当該チャネルの外部トリガ入力で High を検出 します。		
		Low		当該チャネルの外部トリガ入力で Low を検出 します。		
外部トリガ入力時の動	外部トリガス	、力時の動作を指定します。				
作 (サブプロパティ)	デフォルト	トレースを	停止する			
	変更方法					
	指定可能值	トレースを停止す る		当該チャネルの外部トリガ入力検出でトレー ス・データの書き込みを停止します。		
		プログラム する		当該チャネルの外部トリガ入力検出でプログ ラムの実行とトレース・データの書き込みを 停止します。		
外部トリガ出力	外部トリガ出 チャネル毎に	」 出力に関する設定を行います。 こ動作を選択してください。				
チャネル番号	チャネル番号	を表示しま	す。			
(サフプロパティ)	デフォルト	0または1				
	変更方法	変更不可				
使用する	このチャネル	るその外部	トリガ出力	」を使用するか否かを指定します。		
(サブプロパティ) 	デフォルト	いいえ				
	変更方法	ドロップタ	(ウン・リ)	ストによる選択		
	指定可能值	はい	当該チャ	当該チャネルの外部トリガ出力を使用します。		
		いいえ	当該チャ	ネルの外部トリガ出力を使用しません。		

出力タイミング	出力タイミン	ノグを表示します。				
(サブプロパティ)						
	デフォルト	プログラム停止				
	変更方法	変更不可				
出力信号	出力信号を表示します。					
(サフプロバティ)	デフォルト	High パルス				
	変更方法	変更不可				
パルス幅 [us]	パルス幅を指	定します。				
(サブプロパティ)	デフォルト	1				
	変更方法	キーボードからの直接入力				
	指定可能值	1~65535の整数				

(6) [ブレーク]【Full-spec emulator】【E1】【E20】

ブレーク機能に関する詳細情報の表示、および設定の変更を行います。

ブレーク機能,およびこのカテゴリ内の設定についての詳細は、「2.11 プログラムの停止(ブレーク)」を参照 してください。

ソフトウエア・ブレー クを使用する	ソフトウエア・ブレーク機能【Full-spec emulator】【E1】【E20】 ^注 を使用するか否 かを選択します。					
	デフォルト	いいえ				
	変更方法	ドロップタ ただし, フ	『ウン・リストによる選択 パログラム実行中は変更不可			
	指定可能值	はい	ソフトウエア・ブレーク機能を使用します。			
		いいえ	ソフトウエア・ブレーク機能を使用しません。			
優先的に使用するブ レークポイントの種類	エディタ パネル/逆アセンブル パネルにおいて,ソース行,または実行 に対してマウスのワンクリック操作でブレークポイントを設定する際に, 使用するブレークポイントの種別を選択します。					
	デフォルト	ソフトウェ	ニア・ブレーク			
	変更方法	ドロップタ	「ウン・リストによる選択			
	指定可能值	ソフトウ エア・ブ レーク	ソフトウエア・ブレークポイントを優先的に設定しま す。			
		ハードウ エア・ブ レーク	ハードウエア・ブレークポイントを優先的に設定しま す。			
停止時に周辺エミュ レーションを停止する	実行停止時に Break)する:	」 止時に,エミュレータの周辺エミュレーション機能を停止(Peripheral するか否かを選択します。				
	デフォルト	いいえ				
	変更方法	「方法 ドロップダウン・リストによる選択				
	指定可能值	はい	周辺エミュレーション機能を停止します。			
		いいえ	周辺エミュレーション機能を停止しません。			

注

1 度ソフトウエア・ブレーク機能を使用したのち[いいえ]を選択した場合,それまで設定して いたすべてのソフトウエア・ブレークポイント,および Printf イベントは無効状態となります。 この場合,このプロパティを [はい] に再設定しても自動的に有効状態には戻りません(手動で 設定を行う必要があります)。

(7)	[トレース]			
	トレース機能に関する詳細情報の表示、	および設定の変更を行います	([2.14.1	トレース動作の設定をする」参
	照)。			

注意 1. 【Full-spec emulator】【E1】【E20】

プログラム実行中は、このカテゴリ内のプロパティを変更することはできません。

注意 2.【E1】【E20】
接続したマイクロコントローラがトレース機能を搭載していない場合,デバッグ・ツールと接続
後,このカテゴリ内のプロパティは変更不可状態となります(トレース機能を使用することはで
きません)。

分岐を取得する 【Full-spec emulator】	プログラム実行中に発生した分岐処理の分岐元/分岐先の命令の PC 値をトレース・データとして収集するか否かを選択します。					
	デフォルト	はい				
	変更方法					
	指定可能值	はい	収集します。			
		いいえ	収集しません。			
データ・アクセスを取 得する	プログラム実 タとして収集	プログラム実行中に成立したアクセス系イベントのデータ情報をトレース・デー タとして収集するか否かを選択します。				
[Full-spec emulator] [E1] [E20]	デフォルト	はい				
	変更方法	ドロップダ	ウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	収集します。			
		いいえ	収集しません。			
データ・アクセスの実 行アドレスを取得する 【Full-spec emulator】 【E1】【E20】	プログラム実行中に成立したアクセス系イベントの命令の PC 値をトレー タとして収集するか否かを選択します。 収集した場合、実行された命令がトレースパネルに表示されます。 なお、このプロパティは、[データ・アクセスを取得する]プロパティに [はい]を選択した場合のみ表示されます。					
	デフォルト	はい				
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択				
	指定可能值	はい	収集します。			
		いいえ	収集しません。			
ローカル変数へのアク セスを取得する 【Full-spec emulator】 【E1】【E20】	プログラム実 をトレース・ なお,このフ [はい]を選	プログラム実行中に成立したローカル変数へのアクセス系イベントのデータ情報 トレース・データとして収集するか否かを選択します。 お、このプロパティは、[データ・アクセスを取得する] プロパティにおいて よい]を選択した場合のみ表示されます。				
	デフォルト	はい				
	変更方法	ドロップダ	ウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	収集します。			
		いいえ	収集しません。			

CPU 動作モード遷移情 報を取得する 【IE850A】【E2】	プログラム実 するか否かを 収集した場合 ドが表示され このプロパテ 表示されます	プログラム実行中に発生した CPU 動作モード遷移をトレース・データとして収集 するか否かを選択します。 収集した場合、トレース・パネルの各トレース・データについて、CPU 動作モー ドが表示されます。 このプロパティは、設定が可能なマイクロコントローラを選択している場合のみ 表示されます。				
	デフォルト	はい				
	変更方法	ドロップダ				
	指定可能值	はい	収集します。			
		いいえ	収集しません。			
分岐/データ・アクセ スを取得する 【シミュレータ】	プログラム実 ラム実行中に ス・データと	プログラム実行中に発生した分岐処理の分岐元/分岐先の命令の PC 値と, ラム実行中に成立したアクセス系イベントのデータ情報と命令の PC 値をト ス・データとして収集するか否かを選択します ^{注 5} 。				
	デフォルト	はい				
	変更方法	ドロップダ				
	指定可能值	はい	収集します。			
		いいえ	収集しません。			
ソフトウェア・トレー スを取得する	プログラム実行中に発生した埋め込み用のトレース出力命令をトレース・データ として収集するか否かを選択します ^{注 5} 。					
[Full-spec endiator] [E1] [E20] [シミュ レータ]	デフォルト	【Full-spec e いいえ 【シミュレー はい	【Full-spec emulator】【E1】【E20】 いいえ 【シミュレータ】 はい			
	変更方法	ドロップダ				
	指定可能值	はい	収集します。			
		いいえ	収集しません。			
DBCP を取得する 【Full-spec emulator】 【E1】【E20】【シミュ レータ】	プログラム実 否かを選択し なお,このフ いて [はい]	【 そ行中に発生し ンます ^{注 5} 。 プロパティは, を選択した均	、た DBCP の情報をトレース・データとして収集するか [ソフトウェア・トレースを取得する]プロパティにお 易合のみ表示されます。			
	デフォルト	はい				
	変更方法	ドロップダ				
	指定可能值	はい	収集します。			
		いいえ	収集しません。			
DBTAG を取得する 【Full-spec emulator】 【E1】【E20】【シミュ レータ】	プログラム実 否かを選択し なお,このつ いて [はい]	、た DBTAG の情報をトレース・データとして収集するか [ソフトウェア・トレースを取得する]プロパティにお 湯合のみ表示されます。				
	デフォルト	はい				
	変更方法	ドロップダ	ーーーーー ウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	収集します。			
		いいえ	収集しません。			



DBTAG 取得時に実行ア ドレスを出力する 【Full-spec emulator】 【E1】【E20】	プログラム実 レスも収集す なお,このつ いて [はい]	ジム実行中に発生した DBTAG の情報を収集する際に,DBTAG の実行アド な集するか否かを選択します。 このプロパティは,[ソフトウェア・トレースを取得する] プロパティにお い]を選択した場合のみ表示されます。				
	デフォルト	はい				
	変更方法	ドロップダ	ウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	収集します。			
		いいえ	収集しません。			
DBPUSH を取得する 【Full-spec emulator】 【E1】【E20】【シミュ レータ】	プログラム実 か否かを選択 なお,このつ いて [はい]	その そので、 そします ^{注 5} 。 プロパティは、「ソフトウェア・トレースを取得する」プロパティにお を選択した場合のみ表示されます。				
	デフォルト	はい				
	変更方法	ドロップダ	ウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	収集します。			
		いいえ	収集しません。			
DBPUSH 取得時に実行 アドレスを出力する 【Full-spec emulator】 【E1】【E20】	プログラム実行中に発生した DBPUSH の情報を収集する際に, DBPUSH の実 アドレスも収集するか否かを選択します。 なお, このプロパティは, [ソフトウェア・トレースを取得する] プロパティに いて [はい] を選択した場合のみ表示されます。					
	デフォルト	はい				
	変更方法	ドロップダ	ウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	収集します。			
		いいえ	収集しません。			
トレースの優先度	トレース・テ	「 ータを収集す	⁺ る際の優先度を選択します ^{注 1} 。			
[Full-spec emulator] [E1] [E20]	デフォルト	スピード優会	先			
	変更方法	ドロップダ	ウン・リストによる選択			
	指定可能値	スピード 優先	リアルタイム性を優先してトレースを行います。			
		データ優 先	データの取りこぼしが発生しないように、CPUの実行 パイプラインを一時的に停止してトレースを行います。			
トレース機能を使用す	トレース機能	٤を使用するか	♪否かを選択します ^{注2} 。			
る 【シミュレータ】	デフォルト	いいえ				
	変更方法	ドロップダ' ただし, プI	ーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーー			
	指定可能值	はい	トレース機能を使用します。			
		いいえ	トレース機能を使用しません。			

実行前にトレース・メ	実行前にトレース・メモリをクリアするか否かを選択します。				
モリをクリアする	デフォルト	はい			
	変更方法	ドロップダ	ウン・リス	トによる選択	
	指定可能值	はい	トレース	・メモリをクリアします。	
		いいえ	トレース	・メモリをクリアしません。	
トレース・メモリを使 い切った後の動作	トレース・メ ます ^{注 1} 。	・モリが, 収集	ミしたトレ-	-ス・データで満たされた際の動作を選択し	
	デフォルト	トレース・ス	メモリを上著	書きし実行を続ける	
	変更方法	ドロップダ	ウン・リス	トによる選択	
	指定可能値	トレース・: 上書きし実行 る	メモリを 行を続け	トレース・メモリを使い切ると、古いト レース・データに上書きを続けます。	
		トレースを(3	亭止する ^注	トレース・メモリを使い切ると、トレー ス・データの書き込みを停止します(実行 は停止しません)。	
		停止する		トレース・メモリを使い切ると、トレー ス・データの書き込みを中止すると同時に 実行を停止します。	
トレース・タイム・タ	トレースパス	ネルに表示する	時間の表示方法を選択します ^{注 5} 。		
グを積算する 【シミュレータ】	デフォルト	デフォルト いいえ			
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択			
	指定可能值	はいトレースの		の時間表示を積算値で表示します。	
		いいえ	トレースの	の時間表示を差分値で表示します。	
トレース・タイム・タ グの分周率 【シミュレータ】	トレースのタ ンタの分周率 なお,分周率 示されるカウ	マイム・タグ表 ▲を選択します ■の設定を変更 コンタのカウン	長示(トレー ^{-注5} 。 見すると、ケ ノト・アップ	ース パネルの[時間]表示)で使用するカウ 計岐/データ・アクセスのタイム・タグで表 プに必要なクロック数も変更されます。	
	デフォルト	1/1			
	変更方法	ドロップダ	ウン・リス	トによる選択	
	指定可能值	1/1, 1/2, 1/4, 1/8, 1/16, 1/32, 1/64, 1/128, 1/256, 1/512, 1/ 1K, 1/4K, 1/8K, 1/16K, 1/64K, 1/256K, 1/1M			
トレースの取得範囲設	トレース・ラ	⁻ ータの取得範	を選択し	、ます。	
定 【Full-spec emulator】	デフォルト	区間をトレ-	ース		
[E1] [E20]	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択			
	指定可能值	区間をト レース	トレース した区間の ます。	開始イベントとトレース終了イベントで指定 の実行履歴をトレース・データとして収集し	
		範囲外を トレース	トレース した範囲ダ します。	開始イベントとトレース終了イベントで指定 外の実行履歴をトレース・データとして収集	

トレース・メモリ・サ	トレース・ラ まま注1,5	ータを格納す	「るメモリ・	サイズをトレース・フレーム ^{注 4} 数で選択し		
[IE850A] [Full-spec emulator]	デフォルト	【IE850A】【 8K	Full-spec e	mulator】		
		【シミュレー 4K	・タ】			
	変更方法	ドロップダ	ウン・リス	トによる選択		
	指定可能値	K, 128K, 256K, 512K, 1M, 2M, 4M, M, 128M, 256M, 512M K, 128K, 256K, 512K 20K, 24K, 28K, 32K, 36K, 40K, 44K, 9K, 64K, 128K 192K, 256K, 320K, 384K, 640K, 704K, 768K, 832K, 896K, 960K,				
トレースを補完する 【Full-spec emulator】	収集したトレ 補完表示を行 令を表示しま なお,この話	・レース・データを表示する際に、補完表示を行うか否かを選択します 行うことにより、ハードウエアではトレースできない分岐命令間のឥ ,ます。)設定は、次回取得するトレース・データより反映されます。				
	デフォルト	はい				
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択				
	指定可能值	はい	トレース	・データの補完表示を行います。		
		いいえ	トレース	・データの補完表示を行いません。		
トレースの取得対象	トレースの対	対象となるコア	マを選択しま	ミす^{注 5}。		
	デフォルト	デバッグ対象	象コアのみ			
	変更方法	ドロップダ	ウン・リス	トによる選択		
	指定可能値	デバッグ対象 み	象コアの	現在デバッグ対象に選択している PE のみ を対象にトレース・データを収集します (デフォルト)。		
		全てのコア		全 PE を対象にトレース・データを収集し ます。		
		<i>コア名称</i> 【Full-spec e 【E1】【E20】	mulator】	選択した <i>コア名称</i> のトレース・データを収 集します。		
SPID フィルタを使用す る 【IE850A】【E2】	SPID フィル SPID フィル 属するトレー このプロパラ 表示されます	レタを使用するかどうかを選択します。 レタを使用した場合、[SPID フィルタ] プロパティで指定した SPI ース情報のみを収集します。 ティは、設定が可能なマイクロコントローラを選択している場合の す。				
	デフォルト	いいえ				
	変更方法	ドロップダ	ウン・リス	トによる選択		
	指定可能值	はい	SPIDフィ	ルタを使用します。		
		いいえ	SPIDフィ	ルタを使用しません。		

SPID フィルタ 【IE850A】【E2】	トレース出力 なお,このつ い]を選択し	コする SPID を選択します。 パロパティは, [SPID フィルタを使用する]プロパティにおいて[は 、た場合のみ表示されます。
	デフォルト	[32]
	変更方法	SPID フィルタの選択 ダイアログによる選択 SPID フィルタの選択 ダイアログは、このプロパティを選択すると 欄内右端に表示される [] ボタンをクリックすることでオープン します(このパネル上で SPID を選択することはできません)。
	表示内容	トレース出力する SPID の総数

注 1. 【Full-spec emulator】【E1】【E20】

このプロパティを変更すると、トレース・メモリがクリアされます。

- 注 2. エディタ パネル/逆アセンブル パネルにおいて、コンテキスト・メニュー→ [トレース開始の設定] / [トレース終了の設定]を選択した場合、このプロパティは自動的に [はい] に変更されます。
- 注 3. 【E1】【E20】 [トレースの優先度] プロパティで[データ優先]を選択している場合,この項目は表示されません。 【IE850A】 [接続用設定] タブの[外部トレースを使用する] プロパティで[いいえ]を選択し、かつ[トレースの優先度] プロパティで[データ優先]を選択している場合,この項目は表示されません。
- 注 4. トレース・フレームはトレース・データの一単位を表します。 フェッチ/ライト/リードなどで、それぞれ1つのトレース・フレームを使用します。
- 注 5. 【シミュレータ】 このプロパティを変更すると、トレース・メモリがクリアされます。
- (8) [ソフトウェア・トレースの LPD 出力] 【E2】

ソフトウェア・トレースの LPD 出力機能に関する詳細情報の表示,および設定の変更を行います(「2.14.1 トレース動作の設定をする」参照)。

注意 1. 【E2】

プログラム実行中は、このカテゴリ内のプロパティを変更することはできません。

注意 2. 【E2】

接続したマイクロコントローラがソフトウェア・トレースの LPD 出力機能を搭載していない場合,デバッグ・ツールと接続後,このカテゴリ内のプロパティは変更不可状態となります(ソフトウェア・トレースの LPD 出力機能を使用することはできません)。

ソフトウェア・トレー スを LPD 出力する	ソフトウェア・トレースを LPD 出力するか否かを選択します。				
	デフォルト	いいえ	いいえ		
	変更方法	ドロップダ	ウン・リストによる選択		
	指定可能值	はい	LPD 出力します。		
		いいえ	LPD 出力しません。		
ソフトウェア・トレー スの LPD 出力対象	ソフトウェア・トレースを LPD 出力する対象を選択します。 なお、このプロパティは、[ソフトウェア・トレースを LPD 出力する]プロ ティにおいて [はい]を選択した場合のみ表示されます。				
	デフォルト	コア名称			
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択 ただし,デバッグ・ツールと切断中の場合のみ変更可			
	指定可能値	<i>コア名称</i> 選択した <i>コア名称</i> のトレース・データを LPD 出力し す。			

DBCP を出力する	プログラム実行中に発生した DBCP の情報をトレース・データとして LPD 出るか否かを選択します。 なお,このプロパティは,[ソフトウェア・トレースを LPD 出力する]プロ/ ティにおいて[はい]を選択した場合のみ表示されます。			
	デフォルト	はい		
	変更方法	· ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能值	はい	LPD 出力します。	
		いいえ	LPD 出力しません。	
DBTAG を出力する	プログラム実 するか否かを なお,このフ ティにおいて	コグラム実行中に発生した DBTAG の情報をトレース・データとして LPD らか否かを選択します。 S, このプロパティは, [ソフトウェア・トレースを LPD 出力する] プロノ r において [はい] を選択した場合のみ表示されます。		
	デフォルト	はい		
	変更方法	ドロップダ	ウン・リストによる選択	
	指定可能值	はい	LPD 出力します。	
		いいえ	LPD 出力しません。	
DBTAG の実行アドレス を出力する	プログラム実行中に発生した DBTAG の情報を LPD 出力する際に,DBTAG の実 行アドレスも出力するか否かを選択します。 なお,このプロパティは,[ソフトウェア・トレースを LPD 出力する]プロパ ティにおいて[はい]を選択した場合のみ表示されます。			
	デフォルト	はい		
	変更方法	ドロップダ	ウン・リストによる選択	
	指定可能值	はい	実行アドレスを出力します。	
		いいえ	実行アドレスを出力しません。	
DBPUSH を出力する	プログラム実 力するか否か なお,このつ ティにおいて	そ行中に発生し 、を選択します パロパティは、 「しない」を選	ンた DBPUSH の情報をトレース・データとして LPD 出 ^ト 。 [ソフトウェア・トレースを LPD 出力する]プロパ 選択した場合のみ表示されます。	
	デフォルト	はい		
	変更方法	ドロップダ	ウン・リストによる選択	
	指定可能值	はい	LPD 出力します。	
		いいえ	LPD 出力しません。	
DBPUSH の実行アドレ スを出力する	ISH の実行アドレ 出力する プログラム実行中 ま行アドレスも出 なお,このプロパ ティにおいて[は		ンた DBPUSH の情報を LPD 出力する際に,DBPUSH の い否かを選択します。 [ソフトウェア・トレースを LPD 出力する]プロパ 選択した場合のみ表示されます。	
	デフォルト	はい		
	変更方法	ドロップダ		
	指定可能值	はい	実行アドレスを出力します。	
		いいえ	実行アドレスを出力しません。	

LPD 出力の優先度	ソフトウェア・トレースの LPD 出力機能を使用する際の優先度を選択します。 なお,このプロパティは,[ソフトウェア・トレースを LPD 出力する]プロパ ティにおいて [はい]を選択した場合のみ表示されます。					
	デフォルト	スピード優先				
	変更方法	ドロップダ	ドロップダウン・リストによる選択			
	指定可能値	スピード 優先	リアルター	イム性を優先して LPD 出力を行います。		
		データ優 先	データのI パイプラ・ す。	取りこぼしが発生しないように,CPU の実行 インを一時的に停止して LPD 出力を行いま		
記録メモリを使い切っ た後の動作	出力したソフ 選択します。 なお,このフ ティにおいて	データで記録メモリが満たされた際の動作を ェア・トレースを LPD 出力する] プロパ 合のみ表示されます。				
	デフォルト	記録メモリを上書きして実行を続ける				
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択				
	指定可能値	記録メモリる して実行を約	を上書き 続ける	記録メモリを使い切ると、古いソフトウェ ア・トレース・データに上書きを続けます。		
		記録を停止する		記録メモリを使い切ると、ソフトウェア・ トレース・データの出力を停止します(プ ログラムの実行は停止しません)。		
		プログラム る	を停止す	記録メモリを使い切ると、ソフトウェア・ トレース・データの出力を中止すると同時 にプログラムの実行を停止します。		

(9) [タイマ]【シミュレータ】

タイマ機能に関する詳細情報の表示、および設定の変更を行います。

タイマ機能を使用する	タイマ機能を使用するか否かを選択します。					
	デフォルト	いいえ				
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択				
	指定可能值	はいタイマ機能を使用します。				
		いいえ	タイマ機能を使用しません。			

(10) [入力信号のマスク] 【Full-spec emulator】 【E1】 【E20】
 入力信号のマスクに関する詳細情報の表示,および設定の変更を行います。

WAIT 信号をマスクする	WAIT 信号をエミュレータに入力しないようにマスクするか否かを選択します。			
	デフォルト	【Full-spe はい 【E1】【E2 いいえ	c emulator] 20]	
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択 ^{注 1} はい WAIT 信号をマスクします。 いいえ WAIT 信号をマスクしません。		
	指定可能值			



RESET 信号をマスクす	RESET 信号	ET 信号をエミュレータに入力しないようにマスクするか否かを選択します。 オルト 【Full-spec emulator】 はい 【E1】【E20】 いいえ				
\$	デフォルト					
	変更方法	ドロップ	ダウン・リスト	による選択 ^{注 1}		
	指定可能值	はい	RESET 信号を	マスクします。		
		いいえ	RESET 信号を	マスクしません。		
マスクする RESET 信号 の選択	マスクする F なお, このつ い]を選択し	る RESET 信号を選択します。 のプロパティは, [RESET 信号をマスクする]プロパティにおい ⁻ 択した場合のみ表示されます。				
	デフォルト	【Full-spe TARGE 【E1】【E2 TARGE	는 INTERNAL RESET 信号			
	変更方法	【Full-spec emulator】 ドロップダウン・リストによる選択 【E1】【E20】 変更不可				
	指定可能值	TARGET RESET 信号		TARGET RESET 信号をマスクします。		
<u>بح</u> ر ،	TARGE と INTE 信号		RESET 信号 NAL RESET	TARGET RESET 信号と INTERNAL RESET 信号をマスクします。		
PWRGD 信号をマスク	PWRGD 信号	寻をエミュ	レータに入力し	ないようにマスクするか否かを選択します。		
する 【Full-spec emulator】	デフォルト	はい				
	変更方法	ドロップ	ダウン・リスト	による選択 ^{注 1, 3}		
	指定可能値	はい	はい PWRGD 信号をマスクします。			
		いいえ	PWRGD 信号をマスクしません。			

- 注 1. 【Full-spec emulator】 [接続用設定]タブ上の[ターゲット・ボードとの接続]【Full-spec emulator】【E1】【E20】カテ ゴリ内[ターゲット・ボードを接続している]プロパティを[いいえ]に指定している場合,こ のプロパティは、デバッグ・ツールとの接続時に自動的に[はい]に固定されます(変更不可)。
- 注 2. 【Full-spec emulator】 このプロパティを [TARGET RESET 信号] に設定できない POD の場合, このプロパティはデ バッグ・ツールとの接続時に [TARGET RESET 信号と INTERNAL RESET 信号] に固定されま す(変更不可)。
- 注 3. このプロパティを [はい] に設定できない POD の場合, デバッグ・ツールとの接続時に自動的 に [いいえ] に固定されます (変更不可)。
- (11) [カバレッジ]【シミュレータ】 カバレッジ機能に関する詳細情報の表示,および設定の変更を行います。

カバレッジ機能を使用	カバレッジ機能を使用するか否かを選択します。			
95	デフォルト	いいえ		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能值	はいカバレッジ機能を使用します。		
		いいえ	カバレッジ機能を使用しません。	



カバレッジ結果を再利 用する	 デバッグ・ツールと接続時/切断時に、カバレッジ測定結果のロード/セーブを 行うか否かを選択します。 なお、このプロパティは、[カバレッジ機能を使用する] プロパティにおいて [は い]を選択した場合のみ表示されます。 					
	デフォルト いいえ					
	変更方法	ドロップダ	ウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	カバレッジ測定結果のロード/セーブを行います。			
		いいえ	カバレッジ測定結果のロード/セーブを行いません。			
カバレッジ測定領域 (1M バイト)	内蔵 ROM 領域以外のカバレッジ測定の対象領域を指定します。 カバレッジ測定を行う任意の 1M バイト空間の開始アドレスを指定します。 なお、このプロパティは、[カバレッジ機能を使用する] プロパティにおいて [は い]を選択した場合のみ表示されます。					
	デフォルト	100000				
	変更方法	キーボードからの直接入力				
	指定可能值	内蔵 ROM	領域以外のアドレス(シンボル指定不可)			

(12) [シミュレータ GUI] 【シミュレータ】

シミュレータ GUI 機能に関する詳細情報の表示,および設定の変更を行います。

注意 選択しているマイクロコントローラのシミュレータが周辺機能シミュレーションをサポートして いない(命令シミュレーション版)場合,このカテゴリ内のプロパティはすべて無効となります。

シミュレータ GUI を表 示する	シミュレータ GUI の機能を使用するため,シミュレータ GUI ウインドウを表示す るか否かを選択します。			
-	デフォルト	はい		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択 ただし,プログラム実行中は変更不可		
	指定可能值	はい	シミュレータ GUI ウインドウを表示します。	
		いいえ	シミュレータ GUI ウインドウを表示しません。	
実行開始時に最前面表 示する	プログラムの 否かを選択し なお,このフ [はい]を選	に,シミュレータ GUI ウインドウを最前面に表示するか , [シミュレータ GUI を表示する] プロパティにおいて のみ表示されます。		
	デフォルト	はい		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能值	はい	最前面に表示します。	
		いいえ	最前面に表示しません。	

(13) [マルチコア] 【Full-spec emulator】 【E1】 【E20】マルチコアの制御方法に関する詳細情報の表示,および設定の変更を行います。

デバッグ・モード	マルチコアの制御方法を選択します。				
	注意 トレース・データを収集できるコアは、このプロパティの より異なります。 トレース・データを収集するコアの選択は、「2.14.1 トレー 作の設定をする」を参照してください。 デバッグ対象の選択については、「2.9 コア(PE)の選択」を参照してくだ このプロパティは、選択しているマイクロコントローラがマルチコアの場合 表示します。 このプロパティは、すべてのコアが停止状態の場合のみ変更可能です。				
	デフォルト	同期デバッ	グ・モード		
	変更方法	ドロップダ	[゛] ウン・リストに。	よる選択	
	指定可能値	同期デバッグ・モード		マイクロコントローラに搭載されてい る全てのコアの実行と停止を同期させ ます。 トレース・データを収集できるコアは、 [トレース]カテゴリ内 [トレースの取 得対象] プロパティで [デバッグ対象 コアのみ] または、[全てのコア]を選 択できます。	
		非同期デバッグ・モード		デバッグ対象として選択したコアのみ 実行,停止を制御します。 トレース・データを収集できるコアは, [トレース]カテゴリ内 [トレースの取 得対象] プロパティで選択したコアの みとなります。	
初期停止状態をデバッ	CPU の初期(亭止状態をテ	「バッグするか否た	かを選択します。	
クする	デフォルト	いいえ			
	変更方法	ドロップダ	゛ウン・リストに。	よる選択	
	指定可能値	はい	リスタート実行 期停止状態とな	時に CPU のリセット解除後と同様に初 ります。	
		いいえ	リスタート実行 期停止状態とな 一度ブレーク状 ります。	時に CPU のリセット解除後と同様に初 りません。 態となった後にプログラム実行状態とな	

(14) [仮想化支援機能] 仮想化支援機能に関する詳細情報の表示、および設定の変更を行います。

デバッグ対象コンテキ ストを指定する	デバッグ対象 [はい] を選 るコンテキス このプロパテ 表示されます	バッグ対象コンテキストを指定するかどうか選択します。 い]を選択した場合、[デバッグ対象コンテキスト]プロパティで選択していコンテキストのみをデバッグ対象として扱います。 Dプロパティは、設定が可能なマイクロコントローラを選択している場合のみ示されます。			
	デフォルト いいえ				
	変更方法	変更方法 ドロップダウン・リストによる選択 雪定可能値 はい デバッグ対象コンテキストを指定します。			
	指定可能值				
		いいえ	デバッグ対象コンテキストを指定しません。		



デバッグ対象コンテキ スト	 デバッグ対象コンテキストを選択します。 デバッグ対象コンテキストは、選択しているマイクロコントローラに搭載された コア毎に選択します。 このプロパティは、[デバッグ対象コンテキストを指定する] プロパティにおいて [はい]を選択した場合のみ表示されます。 デフォルト [選択しているマイクロコントローラのコアの総数] 					
	変更方法	デバッグ対象コンテキストの選択 ダイアログによる選択 デバッグ対象コンテキストの選択 ダイアログは、このプロパティの 各サブ項目を選択すると欄内右端に表示される[…] ボタンをク リックすることでオープンします(このパネル上でデバッグ対象コ ンテキストを選択することはできません)。				
	表示内容	デバッグ対	デバッグ対象コンテキストの選択状況をコア毎に表示します。			
デバッグ対象外コンテ キストをスキップする	デバッグ対象外コンテキストをスキップするかどうか選択します。 [はい]を選択した場合,[デバッグ対象コンテキスト]プロパティで選択し るコンテキスト以外のコンテキストでブレークした際に,デバッグ対象コン ストに遷移するまで自動的に実行を継続し,デバッグ対象コンテキストにす わってからブレークします。 このプロパティは,[デバッグ対象コンテキストを指定する]プロパティに [はい]を選択した場合のみ表示されます。					
	デフォルト	はい				
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択				
指定可	指定可能值	はい	スキップします。			
		いいえ	スキップしません。			

(15) [ステップ実行] ステップ実行の制御方法に関する詳細情報の表示,および設定の変更を行います。

指定セクションをス	指定セクションをスキップするか否かを選択します。							
キップする	デフォルト	いいえ	いいえ					
	変更方法	ドロップダ	ドロップダウン・リストによる選択					
	指定可能值	はい	指定セクションをスキップします。					
		いいえ	指定セクションをスキップしません。					
指定セクション	スキップする なお,このフ [はい]を選	ップするセクションを指定します。 , このプロパティは, [指定セクションをスキップする] プロパティにおいて \] を選択した場合のみ表示されます。						
	デフォルト	[スキップするセクションの数]						
	変更方法	法 指定セクション ダイアログによる選択 指定セクション ダイアログは、このプロパティを選択 端に表示される [] ボタンをクリックすることでオー (このパネル上でスキップするセクションを指定するこ ん)。						

[ダウンロード・ファイル設定] タブ

[ダウンロード・ファイル設定] タブでは、次に示すカテゴリごとに詳細情報の表示、および設定の変更を行います。 なお、ダウンロード方法については、「2.6 ダウンロード/アップロード」を参照してください。

(1) [ダウンロード]

(2) [デバッグ情報]

[各カテゴリの説明]

(1) [ダウンロード]

ダウンロードに関する詳細情報の表示、および設定の変更を行います。

ダウンロードするファ イル	ダウンロードするファイルを指定します ^{注1} 。 サブプロパティとして、ダウンロードするファイル名、およびダウンロード条件 を下段に展開表示します。							
	デフォルト	[ダウンロ	ードするフ	ァイルの数]				
	変更方法	ダウンロー ダウンロー と欄内右端 します(こ できません	[*] ウンロード・ファイル ダイアログによる選択 [*] ウンロード・ファイル ダイアログは,このプロパティを選択する ☆欄内右端に表示される […] ボタンをクリックすることでオープン ♪ます(このパネル上でダウンロード・ファイルを指定することは ききません)。					
ダウンロード後に CPU	ダウンロート	ウンロード後に CPU をリセットするか否かを選択します。						
をリセットする	デフォルト	はい	はい					
	変更方法	ドロップダ	ドロップダウン・リストによる選択					
	指定可能值	はい	ダウンロード後に CPU をリセットします。					
		いいえ	ダウンロ-	ード後に CPU をリセットしません。				
ダウンロード前にフ	ダウンロード前にフラッシュ ROM を消去するか否かを選択します。							
フッシュ ROM を消去 する	デフォルト	いいえ						
【Full-spec emulator】 【F1】【F20】	変更方法	ドロップダ	ドロップダウン・リストによる選択					
	指定可能值	はい	ダウンロード前にフラッシュ ROM を消去します。					
		いいえ	ダウンロード前にフラッシュ ROM を消去しません。					
イベント設定位置の自 動変更方法	再ダウンロードすることにより、現在設定されているイベントの設定位置(アドレス)が命令の途中になる場合の再設定方法を選択します ^{注2} 。							
	デフォルト	イベントを	保留にする					
	変更方法	ドロップダ	゙ウン・リス	トによる選択				
	指定可能值	命令の先頭 る	に移動す	命令の先頭アドレスにイベントを再設定しま す。				
		イベントを る	·保留にす	対象イベントを保留状態にします。				

Configuration Setting Area へのダウンロード を許可する【IE850A】	Configuration Setting Area へのダウンロードを許可するかどうかを選択します。 [×] Configuration Setting Area ヘダウンロードした場合,ダウンロード後にデバッグ・ ツールの再接続を実施してください。					
[E2]	デフォルト	いいえ				
	変更方法	ドロップダ	ウン・リストによる選択			
	指定可能値	はい	Configuration Setting Area へのダウンロードを許可しま す。			
		いいえ	Configuration Setting Area へのダウンロードを禁止しま す。			
Block Protection Area へ のダウンロードを許可 する【IE850A】【E2】	Block Protec Block Protec ルの再接続を	cction Area へのダウンロードを許可するかどうかを選択します。 cction Area ヘダウンロードした場合,ダウンロード後にデバッグ・ツー を実施してください。				
	デフォルト	いいえ				
	変更方法	ドロップダ	ウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	Block Protection Area へのダウンロードを許可します。			
		いいえ	Block Protection Area へのダウンロードを禁止します。			
Security Setting Area へ のダウンロードを許可 する【IE850A】【E2】	Security Sett Security Sett ルの再接続を	etting Area へのダウンロードを許可するかどうかを選択します。 etting Area ヘダウンロードした場合,ダウンロード後にデバッグ・ツー 禿を実施してください。				
	デフォルト	いいえ				
	変更方法	ドロップダ	ウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	Security Setting Area へのダウンロードを許可します。			
		いいえ	Security Setting Area へのダウンロードを禁止します。			
Switch Area へのダウン ロードを許可する 【IE850A】【E2】	Switch Area Switch Area 続を実施して					
	デフォルト いいえ					
	変更方法	ドロップダ	ウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	Switch Area へのダウンロードを許可します。			
		いいえ	Switch Area へのダウンロードを禁止します。			

- 注 1. メイン・プロジェクト/サブプロジェクトでビルド対象に指定しているファイルは、ダウンロードの対象ファイルから削除することはできません(デフォルトで自動的にダウンロード・ファイルとして登録されます)。なお、ダウンロード可能なファイル形式については、「表 2.4 ダウンロード可能なファイル」を参照してください。
- 注 2. デバッグ情報がないイベント設定位置のみが対象となります。デバッグ情報がある場合のイベント設定位置は、常にソース・テキスト行の先頭に移動します。

(2) [デバッグ情報] デバッグ情報に関する詳細情報の表示,および設定の変更を行います。

CPU リセット後に指定 シンボル位置まで実行	CPU リセット後に,プログラムを指定シンボル位置まで実行するか否かを選択し ます。						
する	デフォルト	はい					
	変更方法	ドロップタ	ダウン・リストによる選択				
	指定可能值	はい	プログラムを指定シンボル位置まで実行します。				
		いいえ	CPU リセット後にプログラムを実行しません。				
指定シンボル	CPU リセット後に,プログラムを実行して停止する位置を指定します。 なお,このプロパティは,[CPU リセット後に指定シンボル位置まで実行する] ロパティにおいて [はい]を選択した場合のみ表示されます。						
	デフォルト	_main					
	変更方法	キーボードからの直接入力					
	指定可能值	0~" <i>アドレス空間の終了アドレス</i> "のアドレス式					
メモリ使用量の上限サ	デバッグ情幸	仮の読み込み	▶で使用するメモリ・サイズの上限値を指定します ^注 。				
イス[M ハイト]	デフォルト	500					
	変更方法	キーボート	、からの直接入力				
	指定可能值	100 ~ 100	00の10進数値				

注

上限値を小さくした場合、デバッグ情報の破棄と再読み込みが頻繁に行われるため、デバッグ・ ツールの応答性が低下する場合があります。



[フラッシュ・オプション設定] タブ

[フラッシュ・オプション設定]タブでは、マイクロコントローラに搭載されているフラッシュ・メモリのためのオプ ション設定を行います。

ただし、このタブは、選択しているマイクロコントローラがフラッシュ・オプションに対応している場合のみ表示されます。

- 注意 1. 【Full-spec emulator】【E1】【E20】
 デバッグ・ツールと接続している場合のみ、このタブの設定を行うことができます。
 【シミュレータ】
 デバッグ・ツールと切断している場合のみ、このタブの設定を行うことができます。
- **注意 2.** このタブの設定を変更すると、選択しているマイクロコントローラの種類により CPU リセットが発生 する場合があります。
 - (1) [フラッシュ・オプション]

[各カテゴリの説明]

(1) [フラッシュ・オプション]フラッシュ・オプションに関する詳細情報の表示、および設定の変更を行います。

フラッシュ・オプショ	フラッシュ	・メモリのオプションを指定します。
	デフォルト	フラッシュ・オプション
	変更方法	フラッシュ・オプションの設定 ダイアログによる指定 フラッシュ・オプションの設定 ダイアログは、このプロパティを選 択すると欄内右端に表示される[] ボタンをクリックすることで オープンします(このパネル上でフラッシュ・メモリのオプション を指定することはできません)。 なお、設定したフラッシュ・メモリのオプションの内容は、このパ ネル上では表示されません。



[フック処理設定] タブ

[フック処理設定] タブでは、次に示すカテゴリごとに詳細情報の表示、および設定の変更を行います。 なお、フック処理の設定方法については、「2.20 フック処理を設定する」を参照してください。

(1) [フック処理設定]

[各カテゴリの説明]

(1) [フック処理設定] フック処理に関する詳細情報の表示、および設定の変更を行います。

ダウンロード前	ロード・モジ	ジュール・ファイルをダウンロードする直前に行う処理 ^注 を指定します。				
	デフォルト	ダウンロード前 [0] ("[]"内は現在の指定処理数を示す)				
	変更方法	テキスト編集 ダイアログによる指定 テキスト編集 ダイアログは、このプロパティを選択すると欄内右端に表 示される [] ボタンをクリックすることでオープンします(このパネル 上で処理を指定することはできません)。				
	指定可能值	128 個までの処理(テキスト編集 ダイアログ上の1行が1処理に相当) ただし、1処理につき64文字まで入力可				
ダウンロード後	ロード・モジ	ジュール・ファイルをダウンロードした直後に行う処理 ^注 を指定します。				
	デフォルト	ダウンロード前 [0] ("[]"内は現在の指定処理数を示す)				
	変更方法	テキスト編集 ダイアログによる指定 テキスト編集 ダイアログは、このプロパティを選択すると欄内右端に表 示される […] ボタンをクリックすることでオープンします(このパネル 上で処理を指定することはできません)。				
	指定可能值	128 個までの処理(テキスト編集 ダイアログ上の1行が1処理に相当) ただし、1処理につき64文字まで入力可				
ブレーク中の CPU	ブレーク中の	D CPU リセット直後に行う処理 ^注 を指定します。				
リセット後	デフォルト	ダウンロード前 [0] ("[]"内は現在の指定処理数を示す)				
	変更方法	テキスト編集 ダイアログによる指定 テキスト編集 ダイアログは,このプロパティを選択すると欄内右端に表 示される […] ボタンをクリックすることでオープンします(このパネル 上で処理を指定することはできません)。				
	指定可能值	128 個までの処理(テキスト編集 ダイアログ上の1行が1処理に相当) ただし、1処理につき64文字まで入力可				
実行開始前	プログラムの					
	デフォルト	ダウンロード前 [0] ("[]"内は現在の指定処理数を示す)				
	変更方法	テキスト編集 ダイアログによる指定 テキスト編集 ダイアログは、このプロパティを選択すると欄内右端に表 示される [] ボタンをクリックすることでオープンします(このパネル 上で処理を指定することはできません)。				
	指定可能値	128 個までの処理(テキスト編集 ダイアログ上の 1 行が 1 処理に相当) ただし, 1 処理につき 64 文字まで入力可				

ブレーク後	プログラムの	ー 実行がブレークした直後に行う処理 ^注 を指定します。
	デフォルト	ダウンロード前 [0]("[]"内は現在の指定処理数を示す)
	変更方法	テキスト編集 ダイアログによる指定 テキスト編集 ダイアログは、このプロパティを選択すると欄内右端に表 示される […] ボタンをクリックすることでオープンします(このパネル 上で処理を指定することはできません)。
	指定可能値	128 個までの処理(テキスト編集 ダイアログ上の1行が1処理に相当) ただし、1処理につき 64 文字まで入力可

注 次の3つの処理の中から目的に応じた処理の指定形式をテキスト編集 ダイアログに入力します。 【処理1】

1/0 レジスタの内容を、数値に自動的に書き換えます。

指定形式:

I/O レジスタ名 数値

【処理 2】

*CPU レジスタ*の内容を, *数値*に自動的に書き換えます。 指定形式:

CPU レジスタ名 数値

【処理 3】

Python スクリプト・パス(絶対パス/プロジェクト・フォルダを基点とした相対パス)で指定したスクリプト・ファイルを実行します。

指定形式:

Source Python スクリプト・パス



メモリ パネル

メモリの内容の表示,変更を行います(「2.12.1 メモリを表示/変更する」参照)。

- このパネルは,最大4個までオープンすることができます。各パネルは,タイトルバーの"メモリ1","メモリ2"," メモリ3","メモリ4"の名称で識別されます。
- プログラムの実行後、メモリの値が変化すると表示を自動的に更新します(ステップ実行時には、ステップ実行ごとに表示を逐次更新)。
- また、リアルタイム表示更新機能を有効にすることにより、プログラム実行中であっても、値の表示をリアルタイムに更新することも可能です。

なお、このパネルは、デバッグ・ツールと接続時のみオープンすることができます。

- **注意** データフラッシュ領域のメモリ値を変更すると、選択しているマイクロコントローラの種別により、 CPU リセットを発生する場合があります。
- 備考 1. ツールバーの¹⁰⁰³
 す, または [Ctrl] キーを押下しながらマウス・ホイールを前後方に動かすことにより、本パネルの表示を拡大/縮小することができます。
- 備考 2. ツールバーの [表示] → **注**ボタンをクリックすることによりオープンするスクロール範囲設定 ダイ アログにより、このパネルの垂直スクロール・バーのスクロール範囲を設定することができます。
- 図 A.6 メモリパネル



ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [ツールバー]
- [[ファイル] メニュー (メモリ パネル専用部分)]
- [[編集] メニュー (メモリ パネル専用部分)]
- [コンテキスト・メニュー]

[オープン方法]

- [表示] メニュー→ [メモリ] → [メモリ 1 ~ 4] を選択

[各エリアの説明]

(1) 表示位置指定エリア アドレス式を指定することにより、メモリ値の表示開始位置を指定することができます。 次の指定を順次行います。

(a) アドレス式の指定

表示したいメモリ値のアドレスとなるアドレス式をテキスト・ボックスに直接入力します。最大 1024 文字ま での入力式を指定することができ、その計算結果を表示開始位置アドレスとして扱います。 ただし、マイクロコントローラのアドレス空間よりも大きいアドレス式を指定することはできません。

- 備考 1. このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより,現在のキャレット 位置のシンボル名を補完することができます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。
- 備考 2. 指定したアドレス式がシンボルを表現し、サイズが判明する場合では、そのシンボルの先頭ア ドレスから終了アドレスまでを選択状態で表示します。
- (b) アドレス式の自動/手動評価の指定

表示開始位置を変更するタイミングは, [停止時に移動] チェック・ボックスの指定, および [移動] ボタン により決定します。

[停止時に移動]	<	プログラム停止後, 自動的にアドレス式の評価を行い, その計算結果のアドレスに キャレットが移動します。
		プログラム停止後, アドレス式の評価を自動的に行いません。 この場合, [移動] ボタンをクリックすることにより, アドレス式の評価を行いま す。
[移動]		[停止時に移動] チェック・ボックスのチェックをしなかった場合, このボタンを クリックすることによりアドレス式の評価を行い, その計算結果のアドレスにキャ レットが移動します。

(2) アドレス・エリア

メモリのアドレスを表示します(16進数表記固定)。

デフォルトで、0x0番地より表示を開始します。 ただし、コンテキスト・メニューの[表示アドレス・オフセット値を設定 ...]を選択することでオープンする アドレス・オフセット設定ダイアログにより、開始アドレスにオフセット値を設定することができます。 アドレス幅は、プロジェクトで指定しているマイクロコントローラのメモリ空間のアドレス幅となります。 このエリアを編集することはできません。

注意 設定されたオフセット値は、メモリ値エリアの表示桁数の指定に従って自動的に変更されます。

- (3) メモリ値エリア
 - メモリ値を表示/変更します。

メモリ値の表示進数/表示幅/表示桁の指定は、ツールバーのボタン、またはコンテキスト・メニューの[表記] / [サイズ表記] / [表示] の選択により行います(「2.12.1.2 値の表示形式を変更する」参照)。 メモリ値として表示されるマークや色の意味は次のとおりです(表示の際の文字色/背景色はオプションダイ アログにおける[全般-フォントと色] カテゴリの設定に依存)。

表示例(デフォルト)			説明				
00	文字色	青	ユーザにより, 値が変更されているメモリ値([Enter] キーによりターゲッ				
	背景色	標準色	ト・メモリに書さ込まれます)				
00	文字色	標準色	シンボルが定義されているアドレスのメモリ値(ウォッチ式の登録を行うこ				
(下線)	背景色	標準色	とかできます)				
00	文字色	茶色	プログラムの実行により、値が変化したメモリ値注				
	背景色	クリーム	「ツールバーののボタンをクリックすると、強調表示をリセットします。				
00	文字色	ピンク	リアルタイム表示更新機能を行っているメモリ値				
	背景色	標準色					

表示例	间(デフォ	ルト)		説明						
00	文字色	標準色	リード/フェッチ	チリアルタイム表示更新機能を行っている場合、現在の						
	背景色	薄緑	*	メモリ値のアクセス状態 						
00	文字色	標準色	ライト							
	背景色	オレンジ	*							
00	文字色	標準色	リードとライト							
	背景色	薄青	*							
00	文字色	グレー	リード不可の領域のメモリ値							
	背景色	標準色	*							
??	文字色	グレー	メモリ・マッピングされていない領域							
	背景色	標準色	*							
	文字色	グレー	書き換え不可能領域	(I/O レジスタ領域 /I/O 保護領域など),またはメモリ						
	背景色	標準色	─ 値の取得に失敗した場合							
**	文字色	標準色	プログラム実行中に	, リアルタイム表示更新領域以外の領域を表示指定した						
	背景色	標準色	場合,またはメモリ	値の取得に失敗した場合						

注 プログラム実行直前において、メモリパネルで表示されていたアドレス範囲のメモリ値のみが対象となります。また、プログラムの実行前後での値の比較であるため、実行結果が同一値となった場合は強調表示を行いません。

注意 このエリアの表示桁数は、コンテキスト・メニューの[サイズ表記]の指定に従って自動的に変更します。

このエリアは、次の機能を備えています。

(a) ポップアップ表示

メモリ値にマウス・カーソルを重ねることにより、マウス・カーソルが指しているアドレスに対して前方向に 存在する一番近いシンボルを基準にして、次の内容をポップアップ表示します。

ただ	L,	シンボ	ル情報カ	「存在しなし	い場合	(下線が非著	表示の場合)	はポッ	プアッ	ブ表示は	行い	ません	h_{\circ}
----	----	-----	------	--------	-----	--------	--------	-----	-----	------	----	-----	-------------

V	ariable	+	0x14	
シ	·ンボル名		│ オフセット値	

シンボル名	シンボル名を表示します。
オフセット値	アドレスにシンボルが定義されていない場合は,前方向に存在する一番近いシンボルか らのオフセット値を表示します(16 進数表示固定)。

(b) リアルタイム表示更新機能

リアルタイム表示更新機能を使用することにより、プログラムが停止している状態の時だけでなく、実行中の 状態であっても、メモリ値の表示/変更を行うことができます。 リアルタイム表示更新機能についての詳細は、「2.12.1.4 プログラム実行中にメモリの内容を表示/変更す る」を参照してください。

(c) メモリ値の変更

メモリ値の変更は、対象メモリ値にキャレットを移動したのち、直接キーボードより編集することで行いま す。

メモリ値を編集すると変更箇所の表示色が変化し、この状態で [Enter] キーを押下することにより変更した 値がターゲット・メモリに書き込まれます([Enter] キーの押下前に [Esc] キーを押下すると編集をキャン セルします)。

メモリ値の変更方法についての詳細は、「2.12.1.3 メモリの内容を変更する」を参照してください。

(d) メモリ値の検索/初期化

コンテキスト・メニューの [検索 …] を選択することにより,指定したアドレス範囲のメモリ内容を検索す るためのメモリ検索 ダイアログをオープンします(「2.12.1.5 メモリの内容を検索する」参照)。 また、コンテキスト・メニューの [初期化 …] を選択することにより,指定したアドレス範囲のメモリ内容 を一括して変更するためのメモリ初期化 ダイアログをオープンします(「2.12.1.6 メモリの内容を一括して変 更(初期化)する」参照)。

(e) コピー/貼り付け

メモリ値をマウスにより範囲選択することで、その箇所の内容を文字列としてクリップ・ボードにコピーする ことができ、その内容をキャレット位置に貼り付けることができます。 これらの操作は、コンテキスト・メニューの選択、または「編集]メニューの選択により行います。

これらの操作は、コンテキスト・メニューの選択、または「編集」メニューの選択により打います。 ただし、貼り付け操作は、貼り付け対象の文字列とそのエリアの表示形式(表示進数/ビット幅)が一致する 場合のみ可能です(表示形式が一致しない場合は、メッセージを表示します)。 なお、このエリアで扱うことができる文字コードと文字列は次のとおりです(これ以外の文字列を貼り付けた 場合は、メッセージを表示します)。

文字コード	ASCII
文字列	0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, a, b, c, d, e, f, A, B, C, D, E, F

(f) ウォッチ式の登録

シンボルが定義されているアドレスでは、メモリ値に下線が表示され、ウォッチ式として登録可能であること を示します。

このメモリ値を選択,またはメモリ値のいずれかにキャレットを置いた状態で,コンテキスト・メニューの [ウォッチ1に登録]を選択することにより,指定したアドレスのシンボル名がウォッチ式としてウォッチパ ネル(ウォッチ1)に登録されます。

注意 下線表示のないメモリ値をウォッチ式に登録することはできません。

(g) メモリ値の保存 [ファイル]メニ

[ファイル] メニュー→ [名前を付けてメモリ・データを保存 ...] を選択することにより、データ保存 ダイア ログをオープンし、このパネルの内容をテキスト・ファイル (*.txt) /CSV ファイル (*.csv) に保存すること ができます。

メモリ値の保存方法についての詳細は、「2.12.1.7 メモリの表示内容を保存する」を参照してください。

(4) 文字列エリア

メモリの値を文字コードに変換して表示します。

文字コードの指定は、ツールバー/コンテキスト・メニューの[エンコード]の選択により行います(デフォルトでは ASCII コードで表示します)。

また、このエリアでは、メモリ値を浮動小数点数値に変換して文字列として表示することができます。この場合は、コンテキスト・メニューの[エンコード]より次の項目の選択を行ってください。

項目		表記	サイズ
Half-Precision Float	半精度浮動小数点数		16 ビット
	数値	< <i>符号</i> >< <i>仮数部</i> > e < <i>符号</i> ><指数部>	
	無限大	Inf, および-Inf	
	非数	NaN	
	例	+ 1.234e+1	
Float	単精度浮動小数点数		32 ビット
	数値	< <i>符号</i> >< <i>仮数部</i> > e < <i>符号</i> ><指数部>	
	無限大	Inf, および-Inf	
	非数	NaN	
	例	+ 1.234567e+123	



項目	表記		サイズ
Double	倍精度浮動小数点数		64 ビット
	数値	<i><符号><仮数部</i> > e <i><符号</i> > <i><指数部</i> >	
	無限大	Inf, および-Inf	
	非数	NaN	
	例	+ 1.2345678901234e+123	
Float Complex	単精度浮動小数点数の複素数		64 ビット
	く単精度	浮動小数点数><単精度浮動小数点数>*	
Double Complex	Complex 倍精度浮動小数点数の複素数		128 ビット
	く倍精度	浮動小数点数> <倍精度浮動小数点数> * I	
Float Imaginary	単精度浮動小数点数の虚数		32 ビット
	く単精度	浮動小数点数> *	
Double Imaginary	Double Imaginary 倍精度浮動小数点数の虚数		64 ビット
	く倍精度	浮動小数点数>*	

注意 指定されている文字コード,または浮動小数点数値の最小サイズが"表示バイト数×表示桁数バイト数"より大きい場合,このエリアには何も表示されません。

このエリアは、次の機能を備えています。

(a) 文字列の変更

文字列の変更は、対象文字列にキャレットを移動したのち、直接キーボードより編集することで行います。 文字列を編集すると変更箇所の表示色が変化し、この状態で[Enter]キーの押下することにより変更した値 がターゲット・メモリに書き込まれます([Enter]キーの押下前に[Esc]キーを押下すると編集をキャンセ ルします)。

注意 浮動小数点数値表示している文字列を変更することはできません。

- (b) 文字列の検索 コンテキスト・メニューの [検索 ...]を選択することにより、文字列を検索するためのメモリ検索 ダイアロ グをオープンします(「2.12.1.5 メモリの内容を検索する」参照)。
- (c) コピー/貼り付け 文字列をマウスにより範囲選択することで、その箇所の内容を文字列としてクリップ・ボードにコピーするこ とができ、その内容をキャレット位置に貼り付けることができます。 これらの操作は、コンテキスト・メニューの選択、または[編集]メニューの選択により行います。 ただし、貼り付け操作は、文字コードとして ASCII が指定されている場合のみ可能です(ASCII 以外が指定さ れている場合は、メッセージを表示します)。

[ツールバー]

2	デバッグ・ツールから最新の情報を取得し、表示を更新します。
1	プログラム実行により値が変化した箇所を示す強調表示をリセットします。 ただし, プログラム実行中は無効となります。
表記	メモリ値の表示形式を変更する次のボタンを表示します。

	🔤 16 進数	メモリ値を 16 進数で表示します(デフォルト)。
	🔛 符号付き 10 進数	メモリ値を符号付き 10 進数で表示します。
	🔛 符号無し 10 進数	メモリ値を符号なし 10 進数で表示します。
	📴 8 進数	メモリ値を8進数で表示します。
	🔤 2 進数	メモリ値を2進数で表示します。
サ	イズ表記	メモリ値のサイズの表示形式を変更する次のボタンを表示します。
	<u> </u> 4 ビット	メモリ値を4ビット幅で表示します。
	■1バイト	メモリ値を8ビット幅で表示します(デフォルト)。
	182 バイト	メモリ値を 16 ビット幅で表示します。 対象メモリ領域のエンディアンに従って値を変換します。
	■4バイト	メモリ値を 32 ビット幅で表示します。 対象メモリ領域のエンディアンに従って値を変換します。
	8バイト	メモリ値を 64 ビット幅で表示します。 対象メモリ領域のエンディアンに従って値を変換します。
т	ンコード	文字列のエンコードを変更する次のボタンを表示します。
	ASCII	文字列を ASCII コードで表示します(デフォルト)。
	📴 Shift_JIS	文字列を Shift_JIS コードで表示します。
	EUC-JP	文字列を EUC-JP コードで表示します。
	UTF-8	文字列を UTF-8 コードで表示します。
	UTF-16	文字列を UTF-16 コードで表示します。
	Half-Precision Float	文字列を半精度浮動小数点数値で表示します。
	🗐 Float	文字列を単精度浮動小数点数値で表示します。
	Double	文字列を倍精度浮動小数点数値で表示します。
	Eloat Complex	文字列を単精度浮動小数点数の複素数で表示します。
	Double Complex	文字列を倍精度浮動小数点数の複素数で表示します。
	Eloat Imaginary	文字列を単精度浮動小数点数の虚数で表示します。
	Double Imaginary	文字列を倍精度浮動小数点数の虚数で表示します。
表	示	表示形式を変更する次のボタンを表示します。
	津 スクロール範囲を設定	スクロール範囲を設定するためのスクロール範囲設定 ダイアログがオープンし ます。
	表示桁数を設定	メモリ値エリアの表示桁数を設定するため、表示桁数設定 ダイアログをオープ ンします。
	 表示アドレス・オフセット値 を設定	アドレス・エリアに表示するアドレスのオフセット値を設定するため、アドレ ス・オフセット設定 ダイアログをオープンします。

[[ファイル] メニュー (メモリ パネル専用部分)]

メモリ パネル専用の [ファイル] メニューは次のとおりです(その他の項目は共通)。 ただし、プログラム実行中はすべて無効となります。

メモリ・データを保存	メモリの内容を前回保存したテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル(*.csv) に保存します(「(g) メモリ値の保存」参照)。 なお、起動後に初めてこの項目を選択した場合は、「名前を付けてメモリ・デー タを保存…」の選択と同等の動作となります。
名前を付けてメモリ・データ を保存	メモリの内容を指定したテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル(*.csv)に 保存するために, データ保存 ダイアログをオープンします(「(g) メモリ値の保 存」参照)。

[[編集] メニュー (メモリ パネル専用部分)]

メモリ パネル専用の [編集] メニューは次のとおりです (その他の項目はすべて無効)。 ただし、プログラム実行中はすべて無効となります。

コピー	選択している範囲を文字列としてクリップ・ボードにコピーします。
貼り付け	クリップ・ボードにコピーされている文字列をキャレット位置に貼り付けます。 メモリ値エリアに貼り付ける場合:「(e) コピー/貼り付け」参照 文字列エリアに貼り付ける場合:「(c) コピー/貼り付け」参照
検索	メモリ検索 ダイアログをオープンします。 検索対象となる箇所は、メモリ値エリアと文字列エリアのうち、キャレットのあ るエリア内となります。

[コンテキスト・メニュー]

ウォッチ1に登録	選択しているメモリ値に定義されているシンボルをウォッチパネル(ウォッチ 1)に登録します。 ウォッチ式として登録される際は変数名として登録されるため、スコープにより 表示されるシンボル名は変化します。 ただし、キャレット位置のメモリ値に対応するアドレスにシンボルが定義されて いない場合は無効となります(「(f) ウォッチ式の登録」参照)。
検索	メモリ検索 ダイアログをオープンします。 検索対象となる箇所は、メモリ値エリアと文字列エリア(浮動小数点数値表示を 選択している場合を除く)のうち、キャレットのあるエリア内となります。 ただし、プログラム実行中は無効となります。
初期化	メモリ初期化 ダイアログをオープンします。
最新の情報に更新	デバッグ・ツールから最新の情報を取得し、表示を更新します。
コピー	選択している範囲を文字列としてクリップ・ボードにコピーします。 ただし, プログラム実行中は無効となります。
貼り付け	クリップ・ボードにコピーされている文字列をキャレット位置に貼り付けます。 ただし、プログラム実行中は無効となります。 メモリ値エリアに貼り付ける場合:「(e) コピー/貼り付け」参照 文字列エリアに貼り付ける場合:「(c) コピー/貼り付け」参照
表記	メモリ値エリアの表示進数を指定するため、次のカスケード・メニューを表示し ます。
16 進数	メモリ値を 16 進数で表示します(デフォルト)。
符号付き 10 進数	メモリ値を符号付き 10 進数で表示します。
符号無し 10 進数	メモリ値を符号なし 10 進数で表示します。
8 進数	メモリ値を8進数で表示します。
2 進数	メモリ値を2進数で表示します。


_		
÷	ナイズ表記	メモリ値エリアの表示幅を指定するため,次のカスケード・メニューを表示しま す。
	4ビット	メモリ値を4ビット幅で表示します。
	1バイト	メモリ値を8ビット幅で表示します(デフォルト)。
	2バイト	メモリ値を 16 ビット幅で表示します。 対象メモリ領域のエンディアンに従って値を変換します。
	4バイト	メモリ値を 32 ビット幅で表示します。 対象メモリ領域のエンディアンに従って値を変換します。
	8バイト	メモリ値を 64 ビット幅で表示します。 対象メモリ領域のエンディアンに従って値を変換します。
エンコード		文字列エリアの表示形式を指定するため、次のカスケード・メニューを表示しま す。
	ASCII	文字列を ASCII コードで表示します(デフォルト)。
	Shift_JIS	文字列を Shift_JIS コードで表示します。
	EUC-JP	文字列を EUC-JP コードで表示します。
	UTF-8	文字列を UTF-8 コードで表示します。
	UTF-16	文字列を UTF-16 コードで表示します。
	Half-Precision Float	文字列を半精度浮動小数点数値で表示します。
	Float	文字列を単精度浮動小数点数値で表示します。
	Double	文字列を倍精度浮動小数点数値で表示します。
	Float Complex	文字列を単精度浮動小数点数の複素数で表示します。
	Double Complex	文字列を倍精度浮動小数点数の複素数で表示します。
	Float Imaginary	文字列を単精度浮動小数点数の虚数で表示します。
	Double Imaginary	文字列を倍精度浮動小数点数の虚数で表示します。
Ā	長示	表示形式を変更するため、次のカスケード・メニューを表示します。
	スクロール範囲を設定 …	スクロール範囲を設定するため、スクロール範囲設定 ダイアログをオープンします。
	表示桁数を設定 …	メモリ値エリアの表示桁数を設定するため、表示桁数設定 ダイアログをオープン します。
	表示アドレス・オフセット 値を設定	アドレス・エリアに表示するアドレスのオフセット値を設定するため、アドレ ス・オフセット設定 ダイアログをオープンします。
		チェックすることにより、プログラムの実行により値が変更されたメモリ値を強 調表示します(デフォルト)。 ただし、プログラム実行中は無効となります。
I	Jアルタイム表示更新設定 	リアルタイム表示更新設定のため,次のカスケード・メニューを表示します (「(b) リアルタイム表示更新機能」参照)。
	リアルタイム表示更新全体 設定	リアルタイム表示更新機能の全般設定を行うため,プロパティ パネルをオープン します。

逆アセンブル パネル

メモリ内容を逆アセンブルした結果(逆アセンブル・テキスト)の表示,ライン・アセンブル(「2.7.4 ライン・アセ ンブルを行う」参照),命令レベル・デバッグ(「2.10.3 プログラムをステップ実行する」参照),およびコード・カバ レッジ測定結果の表示【シミュレータ】(「2.17 カバレッジの測定【シミュレータ】」参照)を行います。

- このパネルは,最大4個までオープンすることができます。各パネルは,タイトルバーの"逆アセンブル1","逆ア センブル2","逆アセンブル3","逆アセンブル4"の名称で識別されます。
- 混合表示モードを選択することにより、コード・データに対応するソース・ファイル中のソース・テキストも表示す ることができます(デフォルト)。
- なお、このパネルは、デバッグ・ツールと接続時のみオープンすることができます。
- **注意** このパネルにフォーカスがある状態でプログラムをステップ実行した場合,実行単位は命令レベル単位 となります(「2.10.3 プログラムをステップ実行する」参照)。
- 備考 1. ツールバーの [表示] → 「「ボタンをクリックするでオープンするスクロール範囲設定 ダイアログに より、このパネルの垂直スクロール・バーのスクロール範囲を設定することができます。
- 備考 2. [ファイル]メニュー→[印刷 ...]を選択することにより,現在このパネルで表示しているの画像イ メージを印刷することができます。
- 備考 3. ツールバーの¹⁰⁰⁰ , または [Ctrl] キーを押下しながらマウス・ホイールを前後方に動 かすことにより、本パネルの表示を拡大/縮小することができます。
- 図 A.7 逆アセンブル パネル(混合表示モードの場合)

34: 35:	void main()		
- 00000334	a515	br	_main+0x24
36:00000396	func(); bfff48ff	jarl	_func, lp
37: 0000039a	sfunc(): 80ff2200	jarl	_sfunc, lp
38: 0000039e	nosource(); 80ff0e13	jarl	_nosource, lp
39: 000003a2	parent_num_2(): 80ff2a00	jarl	parent num 2, Ip
40:	parent_num_3(); 80ff3200	jarl	_parent_num_3, Ip
41:	func2():		
S 000003aa	bfffc8ff	jarl	_func2, lp
42: 000003ae	subU2_main(); 80ffba00	jarl	_sub02_main, lp
٠ m			,





ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [ツールバー]
- [[ファイル] メニュー(逆アセンブルパネル専用部分)]
- [[編集] メニュー (逆アセンブル パネル専用部分)]
- [コンテキスト・メニュー]

[オープン方法]

- [表示] メニュー→ [逆アセンブル] → [逆アセンブル 1~4] を選択

[各エリアの説明]

- (1) イベント・エリア イベントの設定が可能な行は、背景色を白色で表示します(背景色がグレー表示の行は、イベントの設定が不可 能であることを示すします)。 また、現在設定しているイベントがある場合、そのイベント設定行に、イベント種別を示すイベント・マークを 表示します。 このエリアは、次の機能を備えています。
 - (a) ブレークポイントの設定/削除 ブレークポイントを設定したい箇所をマウスでクリックすることにより、容易にブレークポイントを設定する ことができます。 ブレークポイントは、クリックした行位置に対応する先頭アドレスの命令に対して設定されます。 ブレークポイントを設定すると、設定した行にイベント・マークを表示します。また、設定したブレークポイ ントの詳細情報をイベントパネルに反映します。 なお、すでにいずれかのイベント・マークを表示している箇所でこの操作を行った場合は、そのイベントを削 除し、ブレークポイントの設定は行いません。 ただし、イベントの設定は、背景色が白色で表示されている行に対してのみ行うことができます。 なお、ブレークポイントの設定方法についての詳細は、「2.11.3 任意の場所で停止する(ブレークポイント)」 を参照してください。
 - (b) 各種イベントの状態変更

各種イベント・マークを右クリックすることにより、次のメニューが表示され、選択したイベントの状態の変 更を行うことができます。

有効化	選択しているイベントを有効状態にします。 指定されている条件の成立で,対象となるイベントが発生します。 なお,複数のイベントが設定されていることを示すイベント・マーク(デン)を選 択している場合は,設定されているすべてのイベントを有効状態にします。
無効化	選択しているイベントを無効状態にします。 指定されている条件が成立しても、対象となるイベントは発生しません。 なお、複数のイベントが設定されていることを示すイベント・マーク(ア))を選 択している場合は、設定されているすべてのイベントを無効状態にします。
イベント削除	選択しているイベントを削除します。 なお、複数のイベントが設定されていることを示すイベント・マーク(р 🏵)を選 択している場合は、設定されているすべてのイベントを削除します。
詳細設定情報表示	選択しているイベントの詳細情報を表示するイベント パネルをオープンします。

(c) ポップアップ表示

イベント・マークにマウス・カーソルを重ねることにより、そのイベントのイベント名/詳細情報/イベント に付加されたコメントをポップアップ表示します。 なお、該当箇所に複数のイベントが設定されている場合、最大3つまで、各イベントの情報を列挙して表示 します。

(2) アドレス・エリア

行ごとの逆アセンブル開始アドレスを表示します(16 進数表記固定)。 また、カレント PC 位置(PC レジスタ値)を示すカレント PC マーク(↓)を表示します。 アドレス幅は、プロジェクトで指定しているマイクロコントローラのメモリ空間のアドレス幅となります。 なお、混合表示モード時におけるソース・テキスト行に対しては、開始アドレスに対応するソース・ファイル中 の行番号(xxx:)を表示します。 このエリアは、次の機能を備えています。

備考 実行停止時のデバッグ対象コアと現在のデバッグ対象コアが異なる場合など、カレント PC 位置 が無効状態となった場合は、カレント PC マークは 🔶 から 🗘 へ変化します。

(a) ポップアップ表示 アドレス/ソース行番号にマウス・カーソルを重ねることにより、次の情報をポップアップ表示します。

アドレス	形式:< <i>ロード・モジュール名</i> > ^注 \$ < <i>ラベル 名</i> >+< <i>オフセット値</i> > 例 1: test1.abs\$main + 0x10 例 2: subfunction + 0x20
ソース行番号	形式:< <i>ロード・モジュール名</i> > ^注 \$ < <i>ファイル名</i> > # < <i>行番号</i> > 例 1: test1.abs\$main.c#40 例 2: main.c#100

注 ロード・モジュール名は、ロード・モジュール・ファイルが複数ダウンロードされている場合 のみ表示します。

(3) 逆アセンブル・エリア

対象となるソース・テキスト行に続き、逆アセンブル結果行を次のように表示します。

図 A.10 逆アセンブル・エリアの表示内容(混合表示モードの場合)



ラベル行		アドレスにラベルが定義されている場合は, ラベル名を表示し, 行全体を薄緑 色で強調表示します。	
カレント PC 行		カレント PC 位置(PC レジスタ値)のアドレスと対応する行を強調表示 ^{注1} し ます。	
ブレークポイント設定行		ブレークポイントが設定されている行を強調表示 ^{注 1} します。	
ソース・テキスト行		コード・データに対応するソース・テキストを表示します ^{注 2} 。	
逆アセンブ オフセット ル結果行 値		アドレスにラベルが定義されていない場合は、一番近いラベルからのオフセット値を表示します ^{注 3} 。	
	命令コード	逆アセンブルの対象となったコードを 16 進数で表示します。	
	命令	逆アセンブル結果として命令を表示します。ニモニックは青色で強調表示しま す。	

- 注 1. 強調色は、オプション ダイアログにおける [全般 フォントと色] カテゴリの設定に依存します。 ____
- 注 2. ツールバーの ボタン (トグル)のクリック,またはコンテキスト・メニューの [混合表示 モード] のチェックを外すことにより,ソース・テキストを非表示にすることができます (デ フォルトでチェックされています)。
- 注 3. オフセット値はデフォルトでは表示されません。表示する場合は、ツールバーの 11 ボタンのク リック、またはコンテキスト・メニューの [ラベルのオフセットを表示] を選択してください。

このエリアは、次の機能を備えています。

- (a) ライン・アセンブル
 表示している命令/コードは、編集(ライン・アセンブル)することができます。
 操作方法についての詳細は、「2.7.4 ライン・アセンブルを行う」を参照してください。
- (b) 命令レベルでのプログラム実行 このパネルにフォーカスがある状態でプログラムをステップ実行することにより、命令レベル単位で実行を制 御することができます。

操作方法についての詳細は、「2.10.3 プログラムをステップ実行する」を参照してください。

(c) 各種イベントの設定

コンテキスト・メニューの [ブレークの設定] / [トレース設定] / [タイマ設定] / [パフォーマンス計測 設定] などを選択することにより,現在キャレットのあるアドレスに各種イベントを設定することができま す。

イベントを設定すると、対応するイベント・マークをイベント・エリアに表示します。また、設定したイベントの詳細情報をイベント パネルに反映します。

ただし、イベントの設定は、イベント・エリアにおいて、背景色が白色で表示されている行に対してのみ行うことができます。

なお、各種イベントの設定方法についての詳細は、次を参照してください。

- 「2.11.4 任意の場所で停止する (ブレーク・イベント)」
- 「2.11.5 変数 /I/O レジスタへのアクセスで停止する」
- 「2.14.3 任意区間の実行履歴を収集する」
- 「2.14.4 条件を満たしたときのみの実行履歴を収集する」
- 「2.15.2 任意区間の実行時間を計測する」
- 「2.16.1 任意区間のパフォーマンス計測をする」
- 「2.18.1 printf を挿入する」
- 備考 ブレークポイントの設定/削除は、イベント・エリアにおいても簡単に行うことができます (「(a) ブレークポイントの設定/削除」参照)。
- (d) ウォッチ式の登録
 表示している C 言語変数 /CPU レジスタ /I/O レジスタ /アセンブラ・シンボルをウォッチ式としてウォッチ パネルに登録することができます。
 操作方法についての詳細は、「2.12.6.1 ウォッチ式を登録する」を参照してください。
- (e) シンボル定義箇所への移動 シンボルを参照している命令にキャレットを移動した状態で、ツールバーの デボタンをクリック、またはコンテキスト・メニューの[シンボルへ移動]を選択することにより、キャレット位置のシンボルが定義されているアドレスにキャレット位置を移動します。 また、この操作に続き、ツールバーの 示ボタンをクリック、またはコンテキスト・メニューの[アドレスに 戻る]を選択すると、キャレット移動前のシンボルを参照している命令にキャレット位置を戻します(アドレ スはシンボルを参照している命令のアドレス値を表示)。
- (f) ソース行/メモリ値へのジャンプ コンテキスト・メニューの[ソースへジャンプ]を選択することにより,現在のキャレット位置のアドレスに 対応するソース行にキャレットを移動した状態でエディタパネルがオープンします(すでにオープンしてい る場合は,エディタパネルにジャンプ)。 また,同様に[メモリへジャンプ]を選択することにより,現在のキャレット位置のアドレスに対応するメモ リ値にキャレットを移動した状態でメモリパネル(メモリ1)がオープンします(すでにオープンしている 場合は,メモリパネル(メモリ1)にジャンプ)。
- (g) コード・カバレッジ測定結果の表示【シミュレータ】 カバレッジ機能を有効としている場合、プログラムの実行により取得したコード・カバレッジ測定結果を基に、カバレッジ測定対象領域に相当する行を強調表示します。 カバレッジ測定についての詳細は、「2.17 カバレッジの測定【シミュレータ】」を参照してください。
- (h) 逆アセンブル・データの保存 [ファイル]メニュー→ [名前を付けて逆アセンブル・データを保存 ...]を選択することにより、データ保存 ダイアログをオープンし、このパネルの内容をテキスト・ファイル (*.txt) /CSV ファイル (*.csv) に保存す ることができます。 逆アセンブル・データの保存方法についての詳細は、「2.7.2.5 逆アセンブル結果の表示内容を保存する」を 参照してください。

[ツールバー]

2	デバッグ・ツールから最新の情報を取得し、表示を更新します。
30	このパネルの表示モードとして,混合表示モード(デフォルト)と逆アセンブル表示モードを 切り替えます(「2.7.2.1 表示モードを変更する」参照)。

<u></u>	キャレット位置をカレント PC 値に追従するように指定します。
100	選択しているシンボルの定義位置へキャレットを移動します。
100	「ボタンで移動する直前の位置(アドレス)へ移動します。
表示	逆アセンブル・エリアの表示形式を変更する次のボタンを表示します。
73	ラベルのオフセット値を表示します。アドレスにラベルが定義されていない場合、一番近いラ ベルからのオフセット値を表示します。
	アドレス値を " シンボル + オフセット値 " で表示します(デフォルト)。 ただし,アドレス値にシンボルが定義されている場合は,シンボルのみを表示します。
.	レジスタ名を機能名称で表示します(デフォルト)。
*	レジスタ名を絶対名称で表示します。
(スクロール範囲を設定するためのスクロール範囲設定 ダイアログがオープンします。

[[ファイル] メニュー(逆アセンブルパネル専用部分)]

逆アセンブル パネル専用の [ファイル] メニューは次のとおりです(その他の項目は共通)。 ただし、プログラム実行中はすべて無効となります。

逆アセンブル・データを保存	逆アセンブルの内容を前回保存したテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル (*.csv)に保存します(「(h) 逆アセンブル・データの保存」参照)。 なお、起動後に初めてこの項目を選択した場合は、[名前を付けて逆アセンブル・ データを保存…]の選択と同等の動作となります。
名前を付けて逆アセンブル・ データを保存	逆アセンブルの内容を指定したテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル (*.csv)に保存するために, データ保存 ダイアログをオープンします(「(h) 逆ア センブル・データの保存」参照)。
印刷	このパネルの内容を印刷するために、印刷アドレス範囲設定 ダイアログをオープ ンします。

[[編集] メニュー(逆アセンブルパネル専用部分)]

逆アセンブル パネル専用の [編集] メニューは次のとおりです(その他の項目はすべて無効)。

コピー	行を選択している場合,選択している行の内容を文字列としてクリップ・ボード にコピーします。 編集モードの場合,選択している文字列をクリップ・ボードにコピーします。
名前の変更	キャレット位置の命令/命令コードを編集するために、編集モードに移行します (「2.7.4 ライン・アセンブルを行う」参照)。 ただし、プログラム実行中は無効となります。
検索	検索・置換 ダイアログを[一括検索]タブが選択状態でオープンします。
置换	検索・置換 ダイアログを[一括置換]タブが選択状態でオープンします。
移動	指定したアドレスヘキャレットを移動するため,指定位置へ移動 ダイアログを オープンします。

[コンテキスト・メニュー]

- (1) 逆アセンブル・エリア/アドレス・エリア
- (2) イベント・エリア [Full-spec emulator] [E1] [E20]
- (1) 逆アセンブル・エリア/アドレス・エリア

ウォッチ1に登録	選択している文字列,またはキャレット位置の単語をウォッチ式としてウォッ チパネル(ウォッチ1)に登録します(単語の判断は現在のビルド・ツールに 依存)。 ウォッチ式として登録する際は変数名として登録されるため,スコープにより 表示されるシンボル名は変化します。
アクション・イベントの登 録	キャレット位置のアドレスにアクション・イベントを設定するため,アクション・イベント ダイアログをオープンします。
ここまで実行	カレント PC 値で示されるアドレスから, キャレット位置の行に対応するアド レスまでプログラムを実行します。 ただし, プログラム実行中, またはビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中 は無効となります。
PC をここに設定	カレント PC 値を現在キャレットのある行のアドレスに変更します。 ただし,プログラム実行中,またはビルド(ラピット・ビルドを除く)実行中 は無効となります。
移動	指定したアドレスへキャレットを移動するため, 指定位置へ移動 ダイアログを オープンします。
シンボルへ移動	選択しているシンボルの定義位置へキャレットを移動します。
<i>アドレス</i> へ戻る	[シンボルへ移動] で移動する直前の位置 (アドレス) へ移動します。 ただし, アドレスにシンボル名が表示されていない場合は無効となります。
ブレークの設定	ブレーク関連のイベントを設定するために、次のカスケード・メニューを表示し ます。
ハード・ブレークの設定	キャレット位置のアドレスにブレークポイント(ハードウエア・ブレーク・イ ベント)を設定します(「2.11.3 任意の場所で停止する(ブレークポイント)」 参照)。
ソフト・ブレークの設定 【Full-spec emulator】 【E1】【E20】	キャレット位置のアドレスにブレークポイント(ソフトウエア・ブレーク・イ ベント)を設定します(「2.11.3 任意の場所で停止する(ブレークポイント)」 参照)。
読み込みブレークを設定	キャレット位置,または選択している変数(グローバル変数/関数内スタ ティック変数/ファイル内スタティック変数)/l/O レジスタに,リード・アク セスのブレーク・イベントを設定します(「2.11.5.1 ブレーク・イベント(ア クセス系)を設定する」参照)。
書き込みブレークを設定	キャレット位置,または選択している変数(グローバル変数/関数内スタ ティック変数/ファイル内スタティック変数)/I/O レジスタに,ライト・アク セスのブレーク・イベントを設定します(「2.11.5.1 ブレーク・イベント(ア クセス系)を設定する」参照)。
読み書きブレークを設定	キャレット位置, または選択している変数(グローバル変数/関数内スタ ティック変数/ファイル内スタティック変数)/l/O レジスタに, リード/ライ ト・アクセスのブレーク・イベントを設定します(「2.11.5.1 ブレーク・イベ ント(アクセス系)を設定する」参照)。
ブレーク動作の設定	プロパティ パネルをオープンし,ブレーク機能の設定を行います。

トレース設定	トレース関連のイベントを設定するために、次のカスケード・メニューを表示 します。
トレース開始の設定	キャレット位置のアドレスの命令が実行された際に、プログラムの実行履歴を示 すトレース・データの収集を開始するトレース開始イベントを設定します (「2.14.3 任意区間の実行履歴を収集する」参照) ^{注 1} 。
トレース終了の設定	キャレット位置のアドレスの命令が実行された際に、プログラムの実行履歴を示 すトレース・データの収集を終了するトレース終了イベントを設定します (「2.14.3 任意区間の実行履歴を収集する」参照) ^{注 1} 。
値をトレースに記録(読 み込み時)	キャレット位置,または選択している変数(グローバル変数/関数内スタティック変数/ファイル内スタティック変数)/I/O レジスタにリード・アクセスした際に,その値をトレース・メモリに記録するポイント・トレース・イベントを設定します(「2.14.4 条件を満たしたときのみの実行履歴を収集する」参照)。
値をトレースに記録(書 き込み時)	キャレット位置,または選択している変数(グローバル変数/関数内スタティック変数/ファイル内スタティック変数)/I/O レジスタにライト・アクセスした際に,その値をトレース・メモリに記録するポイント・トレース・イベントを設定します(「2.14.4 条件を満たしたときのみの実行履歴を収集する」参照)。
値をトレースに記録(読 み書き時)	キャレット位置,または選択している変数(グローバル変数/関数内スタ ティック変数/ファイル内スタティック変数)/I/O レジスタにリード/ライ ト・アクセスした際に,その値をトレース・メモリに記録するポイント・ト レース・イベントを設定します(「2.14.4 条件を満たしたときのみの実行履歴 を収集する」参照)。
読み書き時にトレース開 始の設定 【E1】【E20】	キャレット位置,または選択している変数(グローバル変数/関数内スタ ティック変数/ファイル内スタティック変数)/I/O レジスタにリード/ライ ト・アクセスした際に,プログラムの実行履歴を示すトレース・データの収集 を開始するトレース開始イベントを設定します(「2.14.3.1 トレース・イベン トを設定する」参照)。
読み書き時にトレース終 了の設定 【E1】【E20】	キャレット位置,または選択している変数(グローバル変数/関数内スタ ティック変数/ファイル内スタティック変数)/I/O レジスタにリード/ライ ト・アクセスした際に,プログラムの実行履歴を示すトレース・データの収集 を終了するトレース終了イベントを設定します(「2.14.3.1 トレース・イベン トを設定する」参照)。
トレース結果の表示	トレース パネルをオープンし,取得したトレース・データを表示します。
トレース動作の設定	プロパティ パネルをオープンし、トレース機能の設定を行います。 ただし、トレーサ動作中は無効となります。
 タイマ設定	タイマ関連のイベントを設定するために、次のカスケード・メニューを表示し ます(「2.15.2 任意区間の実行時間を計測する」参照)。
実行時にタイマ開始	キャレット位置のアドレスの命令が実行された際に,プログラムの実行時間の 計測を開始するタイマ開始イベントを設定します ^{注 2} 。
タイマ nに設定	タイマ開始イベントを設定するチャネル(n:1~8)を指定します。
実行時にタイマ終了	キャレット位置のアドレスの命令が実行された際に,プログラムの実行時間の 計測を終了するタイマ終了イベントを設定します ^{注2} 。
タイマ n に設定	タイマ開始イベントを設定するチャネル(n:1~8)を指定します。
タイマ結果の表示	イベント パネルをオープンし,タイマ関連のイベントのみ表示します。



CS+ V8.	04.00	
	パフォーマンス計測設定 【Full-spec emulator】 【E1/E20】	パフォーマンス計測関連 ニューを表示します。

パフォーマンス計測設定 【Full-spec emulator】 【E1/E20】	パフォーマンス計測関連のイベントを設定するために,次のカスケード・メ ニューを表示します。
実行時にパフォーマンス	キャレット位置のアドレスの命令が実行された際に,パフォーマンス計測を開
計測開始	始するパフォーマンス計測開始イベントを設定します。
パフォーマンス計測 n	パフォーマンス計測開始イベントを設定するチャネル n (n : 1 ~ 3)を指定し
に設定	ます。
実行時にパフォーマンス	キャレット位置のアドレスの命令が実行された際に,パフォーマンス計測を終
計測終了	了するパフォーマンス計測終了イベントを設定します。
パフォーマンス計測 n	パフォーマンス計測終了イベントを設定するチャネル n (n : 1 ~ 3)を指定し
に設定	ます。
読み込み時にパフォーマ ンス計測開始	キャレット位置,または選択している変数(グローバル変数/関数内スタ ティック変数/ファイル内スタティック変数)/l/O レジスタにリード・アクセ スした際に,パフォーマンス計測を開始するパフォーマンス計測開始イベント を設定します。
 パフォーマンス計測 n に設定	パフォーマンス計測開始イベントを設定するチャネル n (n : 1 ~ 3)を指定し ます。
読み込み時にパフォーマ ンス計測終了	キャレット位置,または選択している変数(グローバル変数/関数内スタ ティック変数/ファイル内スタティック変数)/l/O レジスタにリード・アクセ スした際に,パフォーマンス計測を終了するパフォーマンス計測終了イベント を設定します。
パフォーマンス計測 n	パフォーマンス計測終了イベントを設定するチャネル n (n : 1 ~ 3)を指定し
に設定	ます。
書き込み時にパフォーマ ンス計測開始	キャレット位置,または選択している変数(グローバル変数/関数内スタ ティック変数/ファイル内スタティック変数)/l/O レジスタにライト・アクセ スした際に,パフォーマンス計測を開始するパフォーマンス計測開始イベント を設定します。
パフォーマンス計測 n	パフォーマンス計測開始イベントを設定するチャネル n (n : 1 ~ 3)を指定し
に設定	ます。
書き込み時にパフォーマ ンス計測終了	キャレット位置,または選択している変数(グローバル変数/関数内スタ ティック変数/ファイル内スタティック変数)/l/O レジスタにライト・アクセ スした際に,パフォーマンス計測を終了するパフォーマンス計測終了イベント を設定します。
パフォーマンス計測 n	パフォーマンス計測終了イベントを設定するチャネル n (n : 1 ~ 3)を指定し
に設定	ます。
読み書き時にパフォーマンス計測開始	キャレット位置,または選択している変数(グローバル変数/関数内スタ ティック変数/ファイル内スタティック変数)/l/O レジスタにリード/ライ ト・アクセスした際に,パフォーマンス計測を開始するパフォーマンス計測開 始イベントを設定します。
パフォーマンス計測 n	パフォーマンス計測開始イベントを設定するチャネル n (n : 1 ~ 3)を指定し
に設定	ます。
読み書き時にパフォーマ ンス計測終了	キャレット位置,または選択している変数(グローバル変数/関数内スタ ティック変数/ファイル内スタティック変数)/l/O レジスタにリード/ライ ト・アクセスした際に,パフォーマンス計測を終了するパフォーマンス計測終 了イベントを設定します。
パフォーマンス計測 n に設定	パフォーマンス計測終了イベントを設定するチャネル n (n : 1 ~ 3)を指定します。
パフォーマンス計測結果	イベント パネルをオープンし,パフォーマンス計測関連のイベントを表示しま
の表示	す。



カバレッジ情報をクリア 【シミュレータ】	デバッグ・ツールが保持しているコード・カバレッジ測定結果をすべてクリア します。	
命令の編集	キャレット位置の行の命令を編集するために、編集モードに移行します (「2.7.4 ライン・アセンブルを行う」参照)。 ただし、プログラム実行中は無効となります。	
コードの編集	キャレット位置の行の命令コードを編集するために、編集モードに移行します (「2.7.4 ライン・アセンブルを行う」参照)。 ただし、プログラム実行中は無効となります。	
表示	逆アセンブル・エリアの表示内容を設定するために、次のカスケード・メ ニューを表示します。	
ラベルのオフセットを表 示	ラベルのオフセット値を表示します。アドレスにラベルが定義されていない場 合,一番近いラベルからのオフセット値を表示します。	
アドレス値をシンボルで 表示	アドレス値を " シンボル + オフセット値 " で表示します(デフォルト)。 ただし,アドレス値にシンボルが定義されている場合は,シンボルのみを表示 します。	
レジスタを機能名称で表 示	レジスタ名を機能名称で表示します(デフォルト)。	
レジスタを絶対名称で表 示	レジスタ名を絶対名称で表示します。	
スクロール範囲を設定 …	スクロール範囲を設定するためのスクロール範囲設定 ダイアログがオープンし ます。	
混合表示	このパネルの表示モードとして, 混合表示モード(デフォルト)と逆アセンブル 表示モードを切り替えます(「2.7.2.1 表示モードを変更する」参照)。	
ソースヘジャンプ	キャレット位置のアドレスに対応するソース行にキャレットを移動した状態で, エディタ パネルがオープンします。	
メモリヘジャンプ	キャレット位置のアドレスに対応するメモリ値にキャレットを移動した状態で, メモリ パネル(メモリ 1)がオープンします。	

- 注 1. 【シミュレータ】
 - プロパティ パネル上の[トレース]カテゴリ内[トレース機能を使用する]プロパティの設定を 自動的に[はい]にします。
- 注 2. 【シミュレータ】 プロパティ パネル上の[タイマ]【シミュレータ】カテゴリ内[タイマ機能を使用する]プロパ ティの設定を自動的に[はい]にします。
- (2) イベント・エリア【Full-spec emulator】 【E1】 【E20】

ハードウエア・ブレークを 優先する	マウスのワンクリック操作で設定できるブレークの種類をハードウエア・ブレークポイントとします(プロパティパネル上の[ブレーク]【Full-specemulator】【E1】【E20】カテゴリ内[優先的に使用するブレークポイントの種類]プロパティの設定に反映されます)。
ソフトウエア・ブレークを 優先する	マウスのワンクリック操作で設定できるブレークの種類をソフトウエア・ブ レークポイントとします(プロパティ パネル上の[ブレーク]【Full-spec emulator】【E1】【E20】カテゴリ内[優先的に使用するブレークポイントの種 類]プロパティの設定に反映されます)。

CPU レジスタ パネル

CPU レジスタ(プログラム・レジスタ/システム・レジスタ)の内容の表示,および値の変更を行います(「2.12.2 CPU レジスタを表示/変更する」参照)。

なお、このパネルは、デバッグ・ツールと接続時のみオープンすることができます。

- **注意** 選択しているマイクロコントローラがマルチコア対応版の場合,コア(PE)の選択を切り替えること により,選択した PE に対応した内容の表示/値の変更を行います(「2.9 コア(PE)の選択」参照)。
- 備考 1. ツールバーの 100% 「, または [Ctrl] キーを押下しながらマウス・ホイールを前後方に動かすことにより、本パネルの表示を拡大/縮小することができます。
- 備考 2. パネル上の各エリアの区切り線をダブルクリックすることにより,該当エリアの内容を省略することな く表示可能な最小幅に変更することができます。
- 図 A.11 CPU レジスタ パネル



ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [ツールバー]
- [[ファイル] メニュー (CPU レジスタ パネル専用部分)]
- [[編集] メニュー (CPU レジスタ パネル専用部分)]
- [コンテキスト・メニュー]

[オープン方法]

- [表示] メニュー→ [CPU レジスタ] を選択

[各エリアの説明]

(1) [レジスタ名] エリア レジスタの種別をカテゴリ(フォルダ)として分類し、各レジスタ名を一覧表示します。 表示される各アイコンの意味は次のとおりです。 なお、カテゴリ名/レジスタ名を編集/削除することはできません。

H	このカテゴリに属するレジスタ名を表示している状態を示します。アイコンをダブルクリッ ク,または "-"マークをクリックすると,カテゴリを閉じてレジスタ名を非表示にします。
	このカテゴリに属するレジスタ名が非表示の状態を示します。アイコンをダブルクリック、または "+" マークをクリックすると、カテゴリを開いてレジスタ名を表示します。
111	レジスタ名を示します。アイコンをダブルクリック、または "+" / "-" マークをクリックする と、下階層のレジスタ名(レジスタの部分を表す名称)を表示/非表示します。
	レジスタ名(レジスタの部分を表す名称)を示します。

このエリアは、次の機能を備えています。

(a) ウォッチ式の登録

CPU レジスタ/カテゴリをウォッチ式としてウォッチ パネルに登録することができます。 操作方法についての詳細は、「2.12.6.1 ウォッチ式を登録する」を参照してください。

備考 1. カテゴリを対象としてウォッチ式の登録を行った場合,そのカテゴリに属するすべての CPU レジスタがウォッチ式として登録されます。

備考 2. 登録したウォッチ式には、自動的にスコープ指定が付与されます。

(2) [値] エリア

各 CPU レジスタの値を表示/変更します。

表示進数は、ツールバーのボタン、またはコンテキスト・メニューより選択することができます。また、常に 16 進数表示を併記する表示形式を選択することもできます。

CPU レジスタの値として表示されるマークや色の意味は次のとおりです(文字色/背景色はオプション ダイア ログにおける [全般 - フォントと色] カテゴリの設定に依存)。

表示例(デフォルト)			説明
0x0	文字色	青色	ユーザにより、値が変更されている CPU レジスタの値([Enter] キーにより
	背景色	標準色	ダーケット・メモリに書き込まれます)
0x0	文字色	茶色	プログラムの実行により、値が変化した CPU レジスタの値
	背景色	クリーム	フロクラムを再実行させることにより,強調色をリセットします。

このエリアは、次の機能を備えています。

(a) CPU レジスタ値の変更

CPU レジスタ値の変更は、対象 CPU レジスタ値を選択したのち、再度クリックし、キーボードからの直接入 カにより行います([Esc] キーの押下で編集モードをキャンセルします)。 CPU レジスタ値を編集したのち、[Enter] キーの押下、または編集領域以外へのフォーカスの移動により、 デバッグ・ツールのレジスタに書き込まれます。

(b) CPU レジスタ値の保存

[ファイル] メニュー→ [名前を付けて CPU レジスタ・データを保存 …] を選択することにより,名前を付けて保存 ダイアログをオープンし,このパネルのすべての内容をテキスト・ファイル (*.txt)/CSV ファイル (*.csv) に保存することができます。 CPU レジスタ値の保存方法についての詳細は,「2.12.2.4 CPU レジスタの表示内容を保存する」を参照してください。



[ツールバー]

2	デバッグ・ツールから最新の情報を取得し,表示を更新します。 ただし,プログラム実行中は無効となります。	
表記	値の表示形式を変更する次のボタンを表示します。	
1	選択している項目(下位項目を含む)の値を規定値で表示します(デフォルト)。	
Hex	選択している項目(下位項目を含む)の値を 16 進数で表示します。	
500	選択している項目(下位項目を含む)の値を符号付き 10 進数で表示します。	
	選択している項目(下位項目を含む)の値を符号なし 10 進数で表示します。	
Oet	選択している項目(下位項目を含む)の値を8進数で表示します。	
Bin	選択している項目(下位項目を含む)の値を2進数で表示します。	
	選択している項目(下位項目を含む)の文字列を ASCII コードで表示します。対象が2バイト以上 ある場合は、1バイトずつの文字を並べて表示します。	
Flo	選択している項目を Float で表示します。 ただし,4 バイト・データ以外の場合は,規定値で表示します。	
DBI	選択している項目を Double で表示します。 ただし,8 バイト・データ以外の場合は,規定値で表示します。	
1	値表示の末尾に、その値の 16 進数表記を"()"で囲んで併記します。	

[[ファイル] メニュー (CPU レジスタ パネル専用部分)]

CPU レジスタ パネル専用の [ファイル] メニューは次のとおりです(その他の項目は共通)。 ただし、プログラム実行中はすべて無効となります。

CPU レジスタ・データを保存	このパネルの内容を前回保存したテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル (*.csv)に保存します(「(b) CPU レジスタ値の保存」参照)。 なお、起動後に初めてこの項目を選択した場合は、[名前を付けて CPU レジス タ・データを保存 …]の選択と同等の動作となります。
名前を付けて CPU レジスタ・ データを保存	このパネルの内容を指定したテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル(*.csv) に保存するために,名前を付けて保存 ダイアログをオープンします(「(b) CPU レジスタ値の保存」参照)。

[[編集] メニュー (CPU レジスタ パネル専用部分)]

CPU レジスタ パネル専用の [編集] メニューは次のとおりです (その他の項目はすべて無効)。

切り取り	選択範囲の文字列を切り取り、クリップ・ボードにコピーします。 ただし、文字列を編集中の場合のみ有効となります。
コピー	編集中の場合,選択している文字列をクリップ・ボードにコピーします。 行を選択している場合,レジスタ/カテゴリをクリップ・ボードにコピーしま す。 なお,コピーした項目は,ウォッチパネルに貼り付け可能です。
貼り付け	クリップ・ボードにコピーされている文字列をキャレット位置に貼り付けます。 ただし、文字列を編集中の場合のみ有効となります。
すべて選択	すべての項目を選択状態にします。
検索	検索・置換 ダイアログを[一括検索]タブが選択状態でオープンします。
置换	検索・置換 ダイアログを[一括置換]タブが選択状態でオープンします。



[コンテキスト・メニュー]

ウォッチ1に登録		選択しているレジスタ名/カテゴリをウォッチ パネル(ウォッチ 1)に登録しま す。
コピー		編集中の場合,選択している文字列をクリップ・ボードにコピーします。 行選択している場合,レジスタ項目/カテゴリをクリップ・ボードにコピーしま す。 なお,コピーした項目は,ウォッチパネルに貼り付け可能です。
퀽	長言と	表示形式を指定するため、次のカスケード・メニューを表示します。
	自動 選択している項目(下位項目を含む)の値を規定値で表示します(デフォル	
	16 進数	選択している項目(下位項目を含む)の値を 16 進数で表示します。
	符号付き 10 進数	選択している項目(下位項目を含む)の値を符号付き 10 進数で表示します。
	符号無し 10 進数	選択している項目(下位項目を含む)の値を符号なし 10 進数で表示します。
	8 進数	選択している項目(下位項目を含む)の値を8進数で表示します。
	2 進数	選択している項目(下位項目を含む)の値を2進数で表示します。
	ASCII	選択している項目(下位項目を含む)の文字列を ASCII コードで表示します。 対象が 2 バイト以上ある場合は,1 バイトずつの文字を並べて表示します。
	Float	選択している項目を Float で表示します。 ただし,4 バイト・データ以外の場合は,規定値で表示します。
	Double	選択している項目を Double で表示します。 ただし,8 バイト・データ以外の場合は,規定値で表示します。
	16 進数値を併記	値表示の末尾に、その値の 16 進数表記を"()"で囲んで併記します。



IOR パネル

I/O レジスタの内容の表示,および値の変更を行います(「2.12.3 I/O レジスタを表示/変更する」参照)。 なお、このパネルは、デバッグ・ツールと接続時のみオープンすることができます。

I/O レジスタであることがわからなくなるため注意が必要です。

- 注意 1. 読み込み動作によってマイクロコントローラが動作してしまう I/O レジスタは、読み込み保護対象となるため、値の読み込みは行いません([値] に "?" を表示)。読み込み保護対象の I/O レジスタ の内容を取得したい場合は、コンテキスト・メニューの [値を強制読み込み] を選択することで、1 度だけ値の読み込みが可能です。 なお、いったん [値を強制読み込み] を選択すると "? "表示ではなくなるため、読み込み保護対象の
- **注意 2.** 選択しているマイクロコントローラがマルチコア対応版の場合、コア(PE)の選択を切り替えることにより、選択した PE に対応した内容の表示/値の変更を行います(「2.9 コア(PE)の選択」参照)。
- **注意 3.** ビット表示には対応していません。ウォッチ パネルにビット IOR を登録することによりビット IOR の 内容を表示可能です。
- 備考 1. ツールバーの¹⁰⁰⁰⁶ **「**, または [Ctrl] キーを押下しながらマウス・ホイールを前後方に動 かすことにより、本パネルの表示を拡大/縮小することができます。
- 備考 2. パネル上の各エリアの区切り線をダブルクリックすることにより、該当エリアの内容を省略することな く表示可能な最小幅に変更することができます。
- 図 A.12 IOR パネル



ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [ツールバー]
- [[ファイル] メニュー (IOR パネル専用部分)]
- [[編集] メニュー (IOR パネル専用部分)]
- [コンテキスト・メニュー]

[オープン方法]

- [表示] メニュー→ [IOR] を選択



[各エリアの説明]

- (1) 検索エリア
 - I/O レジスタ名の検索を行います。

~	検索対象の文字列を指定します(大文字/小文字不問)。 キーボードより文字列を直接入力するか(最大指定文字数:512 文字), ドロップダウ ン・リストより入力履歴項目を選択します(最大履歴数:10 個)。
۶	テキスト・ボックスで指定している文字列を含む I/O レジス名を上方向に検索し,検索 結果を選択状態にします。
	テキスト・ボックスで指定している文字列を含む I/O レジス名を下方向に検索し,検索 結果を選択状態にします。

- 備考 1. カテゴリ(フォルダ)により分類されて非表示の状態の I/O レジスタ名も検索します(展開して 選択状態となります)。
- 備考 2. 検索対象の文字列入力後, [Enter] キーを押下することにより, →ボタンのクリックと同等の動作を行い, [Shift] + [Enter] キーを押下することにより, √ボタンのクリックと同等の動作を 行います。
- (2) [IOR] エリア

I/O レジスタの種別をカテゴリ(フォルダ)として分類し、各 I/O レジスタ名を一覧表示します。 表示される各アイコンの意味は次のとおりです。

T	このカテゴリに属する I/O レジスタ名を表示している状態を示します。アイコンをダブルク リック,または "-"マークをクリックすると、カテゴリを閉じ I/O レジスタ名を非表示にしま す。 なお、カテゴリはデフォルトでは存在しません。必要な場合は、カテゴリを新規作成したのち、 ツリーの編集を行ってください。
0	I/O レジスタ名が非表示の状態を示します。アイコンをダブルクリック,または "+" マークをクリックすると,カテゴリを開き I/O レジスタ名を表示します。 なお,カテゴリはデフォルトでは存在しません。必要な場合は,カテゴリを新規作成したのち, ツリーの編集を行ってください。
	I/O レジスタ名を示します。

備考 このエリアのヘッダ部をクリックすることにより、カテゴリ名を文字コード順でソートします (カテゴリ内 I/O レジスタ名も同様にソートします)。

このエリアは、次の機能を備えています。

(a) ツリーの編集

各 I/O レジスタを任意のカテゴリ(フォルダ)で分類し、ツリー形式を編集することができます。 カテゴリを新規に作成する場合は、作成したい I/O レジスタ名にキャレットを移動したのち、ツールバーの ボタンのクリック、またはコンテキスト・メニューの[カテゴリを作成]を選択し、任意にカテゴリ名称 を入力することにより行います(最大指定文字数:1024文字)。

なお,カテゴリを削除する場合は,削除したいカテゴリを選択したのち,ツールバーのメボタンのクリック,またはコンテキスト・メニューの [削除]を選択します。ただし,削除できるカテゴリは,空のカテゴリのみです。

また,カテゴリ名を編集する場合は,編集したいカテゴリ名を選択したのち,次のいずれかの操作により行い ます。

- 再度クリック後、キーボードよりカテゴリ名を直接編集
- [編集] メニュー→ [名前の変更] を選択後、キーボードよりカテゴリ名を直接編集
- [F2] キーを押下後、キーボードよりカテゴリ名を直接編集

カテゴリを作成したのち、I/O レジスタ名をカテゴリ内に直接ドラッグ・アンド・ドロップすることにより、 各 I/O レジスタをカテゴリで分類したツリー形式で表示します。 同様に、カテゴリと I/O レジスタ名の表示の順番(上下位置)も、ドラッグ・アンド・ドロップ操作により自 由に変更することができます。

注意 1. カテゴリ内にカテゴリを作成することはできません。

注意 2. I/O レジスタの追加/削除はできません。

(b) ウォッチ式の登録

I/O レジスタ/カテゴリをウォッチ式としてウォッチ パネルに登録することができます。 操作方法についての詳細は、「2.12.6.1 ウォッチ式を登録する」を参照してください。

- 備考 1. カテゴリを対象としてウォッチ式の登録を行った場合,そのカテゴリに属するすべての I/O レジスタがウォッチ式として登録されます。
- 備考 2. 登録したウォッチ式には、自動的にスコープ指定が付与されます。
- (3) [値] エリア
 - I/O レジスタの値を表示/変更します。

表示進数は、ツールバーのボタン、またはコンテキスト・メニューより選択することができます。また、常に 16 進数表示を併記する表示形式を選択することもできます。

I/O レジスタの値として表示されるマークや色の意味は次のとおりです(文字色/背景色はオプション ダイアロ グにおける [全般 - フォントと色] カテゴリの設定に依存)。

表示例(デフォルト)			説明
0x0	文字色	青色	ユーザにより, 値が変更されている I/O レジスタの値([Enter] キーにより
	背景色	標準色	ターケット・メモリに書さ込まれます)
0x0	文字色	茶色	プログラムの実行により、値が変化した I/O レジスタの値
	背景色	クリーム	ツールハーの(************************************
?	文字色	グレー	読み込み保護対象の I/O レジスタ ^注 の値
	背景色	標準色	

注 読み込み動作によってマイクロコントローラが動作してしまう I/O レジスタを示します。 読み込み保護対象の I/O レジスタの内容を取得する場合は、コンテキスト・メニューの[値を強 制読み込み]を選択することにより行ってください。

注意 1 バイト /2 バイト I/O レジスタと、1 バイト /2 バイト I/O レジスタに割り付けられている1 ビット I/O レジスタでは、値を取得するタイミングが異なります。このため、同一の I/O レジスタの値を表示していても値が異なる場合があります。

備考 このエリアのヘッダ部をクリックすることにより、値を数値の昇順でソートします。

このエリアは、次の機能を備えています。

- (a) I/O レジスタ値の変更
 I/O レジスタの値の変更は、対象 I/O レジスタ値を選択したのち、再度クリックし、キーボードからの直接入 カにより行います([Esc] キーの押下で編集モードをキャンセルします)。
 I/O レジスタ値を編集したのち、[Enter] キーの押下、または編集領域以外へのフォーカスの移動により、デ バッグ・ツールのターゲット・メモリに書き込まれます。
 I/O レジスタ値の変更方法についての詳細は、「2.12.3.4 I/O レジスタの内容を変更する」を参照してください。
- (b) I/O レジスタ値の保存
 [ファイル] メニュー→ [名前を付けて IOR データを保存 ...] を選択することにより、名前を付けて保存 ダイアログをオープンし、I/O レジスタのすべての内容をテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル(*.csv)に保存することができます。
 I/O レジスタ値の保存方法についての詳細は、「2.12.3.6 I/O レジスタの表示内容を保存する」を参照してください。
- (4) [型情報(バイト数)]エリア
 各 I/O レジスタの型情報を次の形式で表示します。

- < I/O レジスタの種類> [< アクセス属性> < アクセス可能サイズ>] (< サイズ>)

アクセス属性	アクセス属性として、次のいずれかを表示します。		
	R	リードのみ可能	
	W	ライトのみ可能	
	R/W	リード/ライト可能	
アクセス可能サイズ	アクセス可能なすべてのサイズを、ビット単位で小さい順に","で区切り列挙します (1~32ビット)。		
サイズ	I/O レジスタのサイズを表示します。 バイト単位で表示可能な場合はバイト単位で、ビット単位でのみ表示可能な場合は ビット単位で単位を付与して表示します。		

- 例 1. 「IOR [R/W 1.8] (1 バイト)」の場合 リード/ライト可能, 1 ビット・アクセス /8 ビット・アクセス可能, サイズが 1 バイトの I/O レ ジスタ
- 例 2. 「IOR [R/W 1] (1 ビット)」の場合 リード/ライト可能, 1 ビット・アクセス可能, サイズが 1 ビットの I/O レジスタ
- 備考 このエリアのヘッダ部をクリックすることにより、型情報を文字コード順でソートします。

(5) [アドレス] エリア 各 I/O レジスタがマッピングされているアドレスを表示します(16 進数表記固定)。

ただし、ビット・レジスタの場合は、次の例のようにビット・オフセット値を付与して表示します。

- 例 1. 「0xFF40」の場合 アドレス "0xFF40" に割り当てられている例 2. 「0xFF40.4」の場合
 - アドレス "0xFF40" のビット4に割り当てられている(ビット・レジスタ)
- 備考 このエリアのヘッダ部をクリックすることにより、アドレスを数値の昇順でソートします。

[ツールバー]

2	デバッグ・ツールから最新の情報を取得し,表示を更新します。 読み込み保護対象の I/O レジスタの再読み込みは行いません。 ただし,プログラム実行中は無効となります。
§	選択している I/O レジスタに対して、プログラム実行により値が変化したことを示す強調表示をリ セットします。 ただし、プログラム実行中は無効となります。
1	新規カテゴリ(フォルダ)を追加します。テキスト・ボックスに直接カテゴリ名を入力します。 なお、新規に作成できるカテゴリの数に制限はありませが、カテゴリ内にカテゴリを作成すること はできません。 ただし、プログラム実行中は無効となります。
×	選択している範囲の文字列を削除します。 空のカテゴリが選択状態の場合は、そのカテゴリを削除します(I/O レジスタの削除不可)。
表記	値の表示形式を変更する次のボタンを表示します。
Plex	選択している項目の値を 16 進数で表示します(デフォルト)。
5	選択している項目の値を符号付き 10 進数で表示します。
	選択している項目の値を符号なし 10 進数で表示します。
Oct	選択している項目の値を8進数で表示します。
Din	選択している項目の値を2進数で表示します。
And the second s	選択している項目の値を ASCII コードで表示します。

8

選択している項目の値表示の末尾に、その値の16進数表記を"()"で囲んで併記します。

[[ファイル] メニュー (IOR パネル専用部分)]

IOR パネル専用の [ファイル] メニューは次のとおりです (その他の項目は共通)。 ただし、プログラム実行中はすべて無効となります。

IOR データを保存	このパネルの内容を前回保存したテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル (*.csv)に保存します(「(b) I/O レジスタ値の保存」参照)。 なお、起動後に初めてこの項目を選択した場合は、[名前を付けて IOR データを 保存 …]の選択と同等の動作となります。
名前を付けて IOR データを保 存	このパネルの内容を指定したテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル(*.csv) に保存するために,名前を付けて保存 ダイアログをオープンします(「(b) I/O レ ジスタ値の保存」参照)。

[[編集] メニュー (IOR パネル専用部分)]

IOR パネル専用の [編集] メニューは次のとおりです (その他の項目はすべて無効)。

切り取り	選択している範囲の文字列を切り取ってクリップ・ボードに移動します(I/O レ ジスタ/カテゴリの切り取り不可)。
コピー	選択している範囲の文字列をクリップ・ボードにコピーします。 I/O レジスタ/カテゴリが選択状態の場合は、その項目をコピーします。 なお、コピーした項目は、ウォッチ パネルに貼り付け可能です。
貼り付け	テキストが編集状態の場合、クリップ・ボードの内容をキャレット位置に挿入し ます(I/O レジスタ/カテゴリの貼り付け不可)。
削除	選択している範囲の文字列を削除します。 空のカテゴリが選択状態の場合は,その項目を削除します(I/O レジスタの削除 不可)。
すべて選択	テキストが編集状態の場合, すべての文字列を選択します。 テキストが編集状態以外の場合, すべての I/O レジスタ/カテゴリを選択状態に します。
名前の変更	選択しているカテゴリの名称を編集します。
検索	検索エリアのテキスト・ボックスにフォーカスを移動します。
移動	指定した I/O レジスタヘキャレットを移動するため, 指定位置へ移動 ダイアログ をオープンします。

[コンテキスト・メニュー]

ウォッチ1に登録	選択している I/O レジスタ/カテゴリをウォッチ パネル(ウォッチ 1)に登録し ます。
最新の情報に更新	デバッグ・ツールから最新の情報を取得し,表示を更新します。 読み込み保護対象の I/O レジスタの再読み込みは行いません。 ただし,プログラム実行中は無効となります。
値を強制読み込み	読み込み保護対象の I/O レジスタの値を 1 回強制的に読み込みます。
移動	指定位置へ移動 ダイアログをオープンします。

カテゴリを作成		新規カテゴリ(フォルダ)を追加します。テキスト・ボックスに直接カテゴリ名 を入力します。 なお、新規に作成できるカテゴリの数に制限はありませが、カテゴリ内にカテゴ リを作成することはできません。 ただし、プログラム実行中は無効となります。
コピー		選択している範囲の文字列をクリップ・ボードにコピーします。 I/O レジスタ/カテゴリが選択状態の場合は、その項目をコピーします。 なお、コピーした項目は、に貼り付け可能です。
Ë	川除	選択している範囲の文字列を削除します。 空のカテゴリが選択状態の場合は、その項目を削除します(I/O レジスタの削除 不可)。
Ŧ	見記	表示形式を指定するため、次のカスケード・メニューを表示します。
	16 進数	選択している項目の値を 16 進数で表示します(デフォルト)。
	符号付き 10 進数	選択している項目の値を符号付き 10 進数で表示します。
	符号無し 10 進数	選択している項目の値を符号なし 10 進数で表示します。
	8 進数	選択している項目の値を8進数で表示します。
	2 進数	選択している項目の値を2進数で表示します。
	ASCII	選択している項目の値を ASCII コードで表示します。
	16 進数値を併記	選択している項目の値表示の末尾に、その値の 16 進数表記を"()"で囲んで併 記します。
	気示色をリセット	選択している I/O レジスタに対して、プログラム実行により値が変化したことを 示す強調表示をリセットします。



ローカル変数 パネル

ローカル変数の内容の表示,および値の変更を行います(「2.12.5 ローカル変数を表示/変更する」参照)。 なお、このパネルは、デバッグ・ツールと接続時のみオープンすることができます。

- **注意 1.** プログラム実行中は、このパネルには何も表示されません。プログラムの実行が停止したタイミングで、各エリアの表示を行います。
- **注意 2.** コンパイラによる最適化のため、対象となる変数を使用していないブロックでは変数データがスタック / レジスタに存在しない場合があります。この場合は対象となる変数は表示されません。
- **注意 3.** 選択しているマイクロコントローラがマルチコア対応版の場合、コア(PE)の選択を切り替えることにより、選択した PE に対応した内容の表示/値の変更を行います(「2.9 コア(PE)の選択」参照)。
- 備考 1. ツールバーの¹⁰⁰⁰⁰ ▼, または [Ctrl] キーを押下しながらマウス・ホイールを前後方に動 かすことにより、本パネルの表示を拡大/縮小することができます。
- 備考 2. パネル上の各エリアの区切り線をダブルクリックすることにより、該当エリアの内容を省略することな く表示可能な最小幅に変更することができます。
- 図 A.13 ローカル変数 パネル



ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [ツールバー]
- [[ファイル] メニュー (ローカル変数 パネル専用部分)]
- [[編集] メニュー (ローカル変数 パネル専用部分)]
- [コンテキスト・メニュー]

[オープン方法]

- [表示] メニュー→ [ローカル変数] を選択

[各エリアの説明]

(1) スコープ・エリア
 表示するローカル変数のスコープをドロップダウン・リストにより選択します。
 選択できる項目は次のとおりです。

項目	動作
カレント	カレント PC 値のスコープでのローカル変数を表示しま す。
< <i>深さ</i> >< <i>関数名</i> ()[ファイル名# 行番号] > ^注	呼び出し元の関数のスコープでのローカル変数を表示し ます。 プログラム実行後,選択したスコープが存在するかぎり, ここで選択したスコープを保ちます。

注

コール・スタック パネルで表示している関数呼び出し元を表示します。

(2) [名前] エリア

ローカル変数名,および関数名を表示します。関数の引数もローカル変数として表示します。 また,配列,ポインタ型変数,構造体/共用体は,階層構造をツリー形式で表示します。 このエリアを編集することはできません。 表示される各アイコンの意味は次のとおりです。

۷	変数を示します。 Auto 変数,内部スタティック変数, Register 変数の表示も行います ^注 。 配列,ポインタ型変数,構造体/共用体は,階層構造をツリー形式で表示します。 先頭に "+"マークがある場合は,これをクリックすることにより次を展開表示します(展開後 "-" マークに変化)。		
	配列	配列中の全要素	
	ポインタ型変数 ポインタが指し示す先の変数 なお、ポインタが指し示す先がポインタの場合は、さらに "+" マークを これをクリックすることにより参照先を表示します。 ただし、ポインタの指す値が不明な場合は、"?" を表示します。		
	構造体/共用体	構造体/共用体の全メンバ	
×.	引数を示します。		
ΞŴ	関数を示します。		

注 Auto 変数を表示する場合,関数のプロローグ(関数の"{")やエピローグ(関数の"}")ではロー カル変数の正確な値を表示することができません(Auto 変数のアドレスは,スタック・ポインタ (SP)からの相対アドレスとなり,関数内で SP の値が確定するまで確定しません。プロローグ やエピローグでは SP の操作が行われており,SP の値が確定していません。このため,プロロー グやエピローグでは正確な値の表示ができません)。

このエリアは、次の機能を備えています。

(a) ウォッチ式の登録

C 言語変数をウォッチ式としてウォッチパネルに登録することができます。 操作方法についての詳細は、「2.12.6.1 ウォッチ式を登録する」を参照してください。

備考 登録したウォッチ式には、自動的にスコープ指定が付与されます。

(b) メモリへのジャンプ コンテキスト・メニューの [メモリへジャンプ]を選択することにより、選択しているローカル変数が配置されているアドレスにキャレットを移動した状態でメモリ パネル (メモリ 1) がオープンします (すでにオー プンしている場合はメモリ パネル (メモリ 1) にジャンプ)。

(3) [値] エリア

ローカル変数の値を表示/変更します。 表示進数や文字列のエンコードは、ツールバーのボタン、またはコンテキスト・メニューより選択することがで きます。また、常に 16 進数表示を併記する表示形式を選択することもできます。 ローカル変数の値として表示されるマークや色の意味は次のとおりです(文字色/背景色はオプション ダイア ログにおける [全般 - フォントと色] カテゴリの設定に依存)。

表示例(デフォルト)		オルト)	説明	
0x0	文字色	青色	ユーザにより, 値が変更されているローカル変数値([Enter] キーにより	
	背景色	標準色	ターケット・メモリに書さ込まれます)	
0x0	文字色	茶色	プログラムの実行により、値が変化したローカル変数値注	
	背景色	クリーム	フロクラムを冉ひ実行することにより,強調色がリセットされます。 	
?	文字色	グレー	ローカル変数の値を取得できない場合	
	背景色	標準色		

注 プログラムの実行開始位置からブレークした位置で同じ変数名を表示していて、かつ、その変数 値が変化している場合が対象となります。

このエリアは、次の機能を備えています。

(a) ローカル変数値/引数値の変更

ローカル変数値,および引数値の変更は,対象ローカル変数値を選択したのち,再度クリックし,キーボード からの直接入力により行います([Esc] キーの押下で編集モードをキャンセルします)。 ローカル変数値,および引数値を編集したのち,[Enter] キーの押下,または編集領域以外へのフォーカスの 移動により,デバッグ・ツールのターゲット・メモリに書き込まれます。 ローカル変数値/引数値の変更方法についての詳細は,「2.12.5.2 ローカル変数の内容を変更する」を参照し てください。

- (b) ローカル変数値の保存 [ファイル]メニュー→ [名前を付けてローカル変数データを保存...]を選択することにより、名前を付けて 保存 ダイアログをオープンし、このパネルのすべての内容をテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル (*.csv)に保存することができます。 ローカル変数値の保存方法についての詳細は、「2.12.5.3 ローカル変数の表示内容を保存する」を参照してく ださい。
- (4) [型情報(バイト数)]エリア ローカル変数の型名を表示します。表記はC言語の記述に従います。
 配列の場合は"[]"内に要素数を, 関数の場合は"()"内にサイズ(バイト数)を付与して表示します。
 なお, このエリアを編集することはできません。
- (5) [アドレス] エリア ローカル変数のアドレスを表示します。変数がレジスタに割り当てられている場合は、レジスタ名を表示しま す。 このエリアを編集することはできません。

[ツールバー]

2	デバッグ・ツールから最新の情報を取得し、表示を更新します。
表記	値の表示形式を変更する次のボタンを表示します。



-		
	自動	このパネル上の値の表記を変数ごとの規定値で表示します。
	 16 進数	このパネル上の値を 16 進数で表示します。
	🚾 10 進数	このパネル上の値を 10 進数で表示します。
	🚾 8 進数	このパネル上の値を8進数で表示します。
	🔤 2 進数	このパネル上の値を2進数で表示します。
	🔤 配列のインデックスを 10 進数表記	このパネル上の配列のインデックスを 10 進数で表示します(デ フォルト)。
	📄 配列のインデックスを 16 進数表記	このパネル上の配列のインデックスを 16 進数で表示します。
	Float	このパネル上の値を Float で表示します。 ただし,4 バイト・データ以外,または型情報を持つ場合は,規定 値で表示します。
	Double	このパネル上の値を Double で表示します。 ただし,8 バイト・データ以外,または型情報を持つ場合は,規定 値で表示します。
8		値表示の末尾に、その値の 16 進数表記を"()"で囲んで併記しま す。
エン	コード	文字列変数のエンコードを変更する次のボタンを表示します。
	ASCII	文字列変数を ASCII コードで表示します(デフォルト)。
	<mark>፼</mark> Shift_JIS	文字列変数を Shift_JIS コードで表示します。
	EUC-JP	文字列変数を EUC-JP コードで表示します。
	UTF-8	文字列変数を UTF-8 コードで表示します。
	UTF-16	文字列変数を UTF-16 コードで表示します。

[[ファイル] メニュー (ローカル変数 パネル専用部分)]

ローカル変数 パネル専用の [ファイル] メニューは次のとおりです(その他の項目は共通)。 ただし、プログラム実行中はすべて無効となります。

ローカル変数データを保存	このパネルの内容を前回保存したテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル (*.csv)に保存します(「(b) ローカル変数値の保存」参照)。 なお、起動後に初めてこの項目を選択した場合は、[名前を付けてローカル変数 データを保存 …]の選択と同等の動作となります。
名前を付けてローカル変数 データを保存	このパネルの内容を指定したテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル(*.csv) に保存するために,名前を付けて保存 ダイアログをオープンします(「(b) ロー カル変数値の保存」参照)。

[[編集] メニュー (ローカル変数 パネル専用部分)]

ローカル変数パネル専用の[編集]メニューは次のとおりです(その他の項目はすべて無効)。

コピー	選択している行の内容,または文字列をクリップ・ボードにコピーします。
すべて選択	項目をすべて選択状態にします。
名前の変更	選択しているローカル変数の値を変更するために, 編集モードに移行します (「2.12.5.2 ローカル変数の内容を変更する」参照)。 ただし, プログラム実行中は無効となります。
検索	検索・置換 ダイアログを[一括検索]タブが選択状態でオープンします。



置換 ...

検索・置換 ダイアログを [一括置換] タブが選択状態でオープンします。

[コンテキスト・メニュー]

2	7オッチ1に登録	選択しているローカル変数をウォッチ パネル(ウォッチ 1)に登録します。		
コピー		選択している行の内容、または文字列をクリップ・ボードにコピーします。		
表記		表示形式を指定するために、次のカスケード・メニューを表示します。		
	自動	このパネル上の値の表記を変数ごとの規定値で表示します(デフォルト)。		
	16 進数	このパネル上の値を 16 進数で表示します。		
	10 進数	このパネル上の値を 10 進数で表示します。		
	8 進数	このパネル上の値を8進数で表示します。		
	2 進数	このパネル上の値を2進数で表示します。		
	配列のインデックスを 10 進 表記	このパネル上の配列のインデックスを 10 進数で表示します(デフォルト)。		
	配列のインデックスを 16 進 表記	このパネル上の配列のインデックスを 16 進数で表示します。		
	Float	このパネル上の値を Float で表示します。 ただし,4 バイト・データ以外,または型情報を持つ場合は,規定値で表示しま す。		
	Double	このパネル上の値を Double で表示します。 ただし,8 バイト・データ以外,または型情報を持つ場合は,規定値で表示しま す。		
1	6 進数値を併記	値表示の末尾に,その値の 16 進数表記を"()"で囲んで併記します。		
L	ニンコード	文字コードを指定するため、次のカスケード・メニューを表示します。		
	ASCII	文字列変数を ASCII コードで表示します。		
	Shift_JIS	文字列変数を Shift_JIS コードで表示します(デフォルト)。		
	EUC-JP	文字列変数を EUC-JP コードで表示します。		
	UTF-8	文字列変数を UTF-8 コードで表示します。		
	UTF-16	文字列変数を UTF-16 コードで表示します。		
,	 くモリヘジャンプ	選択している行が示すアドレスにキャレットを移動した状態で, メモリ パネル (メモリ 1) がオープンします。		

ウォッチ パネル

登録したウォッチ式の内容の表示,および値の変更を行います(「2.12.6 ウォッチ式を表示/変更する」参照)。 このパネルは,最大4個までオープンすることができます。各パネルは,タイトルバーの"ウォッチ1","ウォッチ 2","ウォッチ3","ウォッチ4"の名称で識別され,それぞれ個別にウォッチ式の登録/削除/移動を行うことができ ます。

ウォッチ式の登録はこのパネル上から行えますが、エディタ パネル/逆アセンブル パネル/メモリ パネル/ CPU レジスタ パネル/ローカル変数 パネル/ IOR パネルより行うことも可能です。

ウォッチ式が登録されている状態のパネルをクローズした場合,そのパネルは非表示となりますが,登録されていた ウォッチ式の情報は保持されます(再度そのパネルをオープンした際に,ウォッチ式が登録されている状態でオープン します)。

プログラムの実行後,ウォッチ式の値が変化すると表示を自動的に更新します(ステップ実行時には,ステップ実行 ごとに表示を逐次更新)。

また、リアルタイム表示更新機能を有効にすることにより、プログラム実行中であっても、値の表示をリアルタイム に更新することも可能です。

なお、このパネルは、デバッグ・ツールと接続時のみオープンすることができます。

- **注意** 選択しているマイクロコントローラがマルチコア対応版の場合、コア(PE)の選択を切り替えること により、選択した PE に対応した内容の表示/値の変更を行います(「2.9 コア(PE)の選択」参照)。
- 備考 1. ツールバーの 100 , または [Ctrl] キーを押下しながらマウス・ホイールを前後方に動かすことにより、本パネルの表示を拡大/縮小することができます。
- 備考 2. パネル上の各エリアの区切り線をダブルクリックすることにより,該当エリアの内容を省略することな く表示可能な最小幅に変更することができます。
- 図 A.14 ウォッチ パネル



ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [ツールバー]
- [[ファイル] メニュー (ウォッチ パネル専用部分)]
- [[編集] メニュー (ウォッチ パネル専用部分)]
- [コンテキスト・メニュー]

[オープン方法]

- [表示] メニュー→ [ウォッチ] → [ウォッチ 1 ~ 4] を選択

[各エリアの説明]

(1) [ウォッチ式] エリア
 登録しているウォッチ式を一覧で表示します。
 このエリアの表タイトル部をクリックすることにより、一覧内のウォッチ式をアルファベット順でソートすることができます。

また、カテゴリ(フォルダ)を自由に作成してウォッチ式を分類し、ツリー形式で表示することができます (「(a) ツリーの編集」参照)。

表示される各アイコンの意味は次のとおりです。

J	このカテゴリに属するウォッチ式を表示している状態を示します。アイコンをダブルクリッ ク,または "-" マークをクリックすると,カテゴリを閉じウォッチ式を非表示にします。
1	このカテゴリに属するウォッチ式が非表示の状態を示します。アイコンをダブルクリック, または "+" マークをクリックすると、カテゴリを開きウォッチ式を表示します。
	ウォッチ式が変数であることを示します。 配列,ポインタ型変数,構造体/共用体を示すウォッチ式の先頭には,"+"/"-"マークを表示し,これをクリックすることにより展開/折りたたみ表示します。
	ウォッチ式が関数であることを示します。
125	ウォッチ式が即値であることを示します。
f(€)	ウォッチ式が式であることを示します。
	ウォッチ式が I/O レジスタであることを示します。
	ウォッチ式が CPU レジスタであることを示します。 下階層のレジスタ(レジスタの部分)を持つウォッチ式の先頭には, "+" / "-" マークを表示 し, これをクリックすることにより展開/折りたたみ表示します。

このエリアは、次の機能を備えています。

(a) ツリーの編集

ウォッチ式をカテゴリ(フォルダ)で分類し、ツリー形式で表示することができます。 カテゴリを新規に作成する場合は、作成したい位置にキャレットを移動したのち、ツールバーのがポタンの クリック、またはコンテキスト・メニューの[カテゴリを作成]を選択し、任意にカテゴリ名称を入力するこ とにより行います。 なお、カテゴリを削除する場合は、削除したいカテゴリを選択したのち、ツールバーのメボタンのクリッ ク、またはコンテキスト・メニューの[削除]を選択します。 また、作成したカテゴリ名を編集する場合は、編集したいカテゴリ名を選択したのち、次のいずれかの操作に より行います。

- 再度クリック後、キーボードよりカテゴリ名を直接編集
- [編集] メニュー→ [名前の変更] を選択後、キーボードよりカテゴリ名を直接編集
- [F2] キーを押下後、キーボードよりカテゴリ名を直接編集

カテゴリを作成したのち、登録済みのウォッチ式をカテゴリ内に直接ドラッグ・アンド・ドロップすることに より、各ウォッチ式をカテゴリで分類したツリー形式で表示します。 同様に、カテゴリとウォッチ式の表示の順番(上下位置)も、ドラッグ・アンド・ドロップ操作により自由に 変更することができます。

- **注意 1.** カテゴリ内にカテゴリを作成することはできません。
- **注意 2.** 1 つのウォッチ パネルにおいて,カテゴリは 1500 個まで作成することができます(上限値を 越えて作成しようとした場合,メッセージを表示します)。

備考 ウォッチ式/カテゴリを他のウォッチ パネル(ウォッチ 1 ~ウォッチ 4)にドラッグ・アン ド・ドロップすると、ドロップ先のウォッチ パネルにウォッチ式/カテゴリがコピーされま す。

(b) 展開/折りたたみ表示

配列,ポインタ型変数,構造体/共用体,レジスタ(部分を表す名前がついているもののみ)を示すウォッチ 式の先頭には、"+"マークを表示し、これをクリックすることにより次を展開表示します(展開後"-"マークに 変化)。

ウォッチ式	展開表示の際の内容
配列	配列中の全要素 コンテキスト・メニューの[表記]→[ASCII]を選択することにより、文字列とし て表示可能です(最大表示文字数:256 文字)。 ただし、エンコードの種類により表示不可能な場合は、"."または"?"を表示します。
ポインタ型変数	ポインタが指し示す先の変数
構造体/共用体	構造体/共用体の全メンバ
レジスタ	レジスタを構成するビット/ビット列の名称 例)ECR レジスタの場合 FECC レジスタ EICC レジスタ

(c) 新規ウォッチ式の登録

新規にウォッチ式を登録する方法には、次の3通りがあります。

- <1> 他のパネルからのウォッチ式の登録 他のパネル上において、ウォッチ式として登録したい対象に対して、次のいずれかの操作を行います。
 - 対象文字列を選択したのち、任意のウォッチパネル(ウォッチ1~ウォッチ4)上のこのエリアに直接
 ドラッグ・アンド・ドロップ
 - 対象文字列を選択したのち、または対象文字列のいずれかにキャレットを移動したのち(対象は自動的に 決定されます)、コンテキスト・メニューの[ウォッチ1に登録]を選択
 - 対象文字列を[編集] メニュー→ [コピー] したのち,任意のウォッチ パネル(ウォッチ 1 ~ ウォッチ 4)上のこのエリアで[編集] メニュー→ [貼り付け] を選択
 - なお、この操作が可能なパネルとウォッチ式として登録可能な対象との関係は次のとおりです。

パネル名	ウォッチ式として登録可能な対象
エディタ パネル	C 言語変数 /CPU レジスタ /I/O レジスタ/アセンブラ・シンボル
逆アセンブル パネル	C 言語変数 /CPU レジスタ /I/O レジスタ/アセンブラ・シンボル
CPU レジスタ パネル	CPU レジスタ ^注
ローカル変数 パネル	C 言語変数(ローカル変数)
IOR パネル	I/O レジスタ ^注

表 A.2 各パネルとウォッチ式として登録可能な対象の関係

注 自動的にスコープ指定がウォッチ式に付与されます。

<2> ウォッチ パネル上での直接登録

任意のウォッチパネル(ウォッチ1~ウォッチ4)において、ツールバーの ポポタンをクリック、または コンテキスト・メニューの [新規ウォッチ式を追加]を選択することにより、このエリアの最下段に新規 ウォッチ式用のエントリ・ボックスが表示されます。 エントリ・ボックスの [ウォッチ式] エリアにおいて、キーボードより直接ウォッチ式を入力したのち、 [Enter] キーを押下します。 ウォッチ式の入力形式については、「(b) ウォッチ式と演算子」を参照してください。

また、ウォッチ式は、スコープを指定して登録することができます。スコープ指定してウォッチ式を登録し た場合の扱いは次のとおりです。

- 注意 1. ロード・モジュール名,またはファイル名に空白や次の記号が含まれている場合,名前をダブル・クォーテーション""で囲んでください。
 \$, #, (,), [,], &, ^, ~, %, +, -, *, /, :, ?, ', |, ¥, <, >, !
 例: "c: ¥ folder ¥ prog.abs"\$file.c#func#var
- 注意 2. 同名の関数が存在する場合はパラメータの型名を明記してください(例: func(int, int))。

スコープ指定	ロード・モ ジュール名	ソース・ファ イル名	関数名	検索対象
prog\$file#func	prog	file	func	スタティック関数
prog\$func	prog	グローバル	func	グローバル関数
file#func	カレント	file	func	スタティック関数
func	カレント	カレント	func	すべて ^注

注

カレント PC 値のスコープからスタティック関数,グローバル関数の順で検索します。ス コープ範囲外のスタティック関数は検索対象外になります。

表 A.4 C 言語変数をスコープ指定してウォッチ登録した場合の扱い

スコープ指定	ロード・モ ジュール名	ソース・ ファイル名	関数名	変数名	検索対象
prog\$file#func#var	prog	file	func	var	スタティック関数内ス タティック変数 ^{注 1}
prog\$file#var	prog	file	グローバル	var	ファイル内スタティッ ク変数
prog\$var	prog	グローバル	グローバル	var	グローバル変数
file#func#var	カレント	file	func	var	スタティック関数内ス タティック変数 ^{注 1}
file#var	カレント	file	グローバル	var	ファイル内スタティッ ク変数
var	カレント	カレント	カレント	var	すべて ^{注2}

注 1. カレント PC 値が指定関数内にある場合は、スタティック宣言されていないローカル変数も 検索対象となります。

注 2. カレント PC 値のスコープからローカル変数,ファイル内スタティック変数,グローバル変数の順で検索します。スコープ範囲外のローカル変数およびファイル内スタティック変数は,検索対象外となります。

表 A.5 CPU レジスタをスコープ指定してウォッチ登録した場合の扱い

スコープ指定	システム・レジスタ	CPU レジスタ名
r10:REG	(なし)	r10
name:SR0102 ^注	regID1, seIID2	name

注 regID と selID を 10 進数で指定してシステム・レジスタをウォッチ登録します。regID, selID の値はデバイスのユーザーズマニュアル ハードウェア編を参照してください。name (レジスタ名)は任意の文字列を指定します。

衣 A.6 /O レンスタをスコーノ指定してリオッナ登録した場合の扱	えい
--------------------------------------	----

スコープ指定	I/O レジスタ名
P0:IOR	P0
P0	P0

備考 1. このエリアで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより,現在のキャレット位置のシンボル名を補完することができます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。

備考 2. 即値はアドレスとして扱われます。また、即値に演算子を使用することはできません。

- 備考 3. ウォッチ式として、シンボルを使用した演算式を指定することはできません。
- 備考 4. 同名の C 言語変数 /CPU レジスタ /I/O レジスタが存在する際に,スコープ指定せずにそれ らを登録した場合,次の順にシンボルを解決し,値を表示します。 C 言語変数> CPU レジスタ> I/O レジスタ
- 備考 5. 同名のローカル変数とグローバル変数が存在する際に、スコープを指定せずにシンボル名のみ登録した場合、カレント PC 値のスコープを基にシンボルを解決し、値を表示します。
- 備考 6. ウォッチ式として単に "I" と指定した場合,虚数のキーワードとして解釈します。レジスタ "I" の値を取得する場合は、レジスタの後ろに ":REG" を付加してください。
- 備考 7. IOR パネル /CPU レジスタ パネルよりウォッチ式を登録した場合,ウォッチ式には自動的 にスコープ指定が付与されます。
- <3> 他のアプリケーションからの登録

外部エディタなどから、C 言語変数 /CPU レジスタ /I/O レジスタ / アセンブラ・シンボルの文字列を選択 し、次のいずれかの操作を行います。

- 対象文字列を,任意のウォッチパネル(ウォッチ1~ウォッチ4)上のこのエリアに直接ドラッグ・アンド・ドロップ

- 対象文字列をクリップ・ボードにコピーしたのち,任意のウォッチパネル(ウォッチ1~ウォッチ4) 上のこのエリアで[編集]メニュー→ [貼り付け]を選択

- **注意 1.** 1 つのウォッチ パネルにおいて、ウォッチ式は 3000 個まで登録することができます(上限 値を越えて登録しようとした場合、メッセージを表示します)。
- **注意 2.** コンパイラによる最適化のため、対象となる変数を使用していないブロックでは変数データ がスタック/レジスタに存在しない場合があります。この場合、対象となる変数をウオッチ 式として登録しても値の表示は "?" のままとなります。
- 備考 1. 各ウォッチ パネル(ウォッチ 1 ~ウォッチ 4)上で登録したウォッチ式は、それぞれ個別に 管理され、プロジェクトのユーザ情報として保存されます。
- 備考 2. ウォッチ式は、同名を複数登録することができます。
- 備考 3. 登録したウォッチ式をファイルにエクスポートし、そのファイルをインポートすることにより、ウォッチ式を再登録することができます(「2.12.6.8 ウォッチ式をエクスポート/イン ポートする」参照)。
- (d) ウォッチ式の編集

登録済みのウォッチ式の編集は、対象ウォッチ式をダブルクリックし、対象ウォッチ式を編集モードにしたの ち、キーボードから編集内容を直接入力して行います([Esc] キーの押下で編集モードをキャンセルしま す)。

ウォッチ式を編集したのち、[Enter] キーを押下すると編集を完了します。

- (e) ウォッチ式の削除 ツールバーのメボタンのクリック、またはコンテキスト・メニューの[削除]を選択することにより、選択 しているウォッチ式を削除します。
- (f) 各種イベントの設定

コンテキスト・メニューの[アクセス・ブレークの設定]/[トレース出力]/[パフォーマンス計測設定] を選択することにより,選択しているウォッチ式に各種イベントを設定することができます。 アクセス系のイベントが設定された場合,ウォッチ式のアイコンが変化します(ウォッチ式のアイコンの下に ブレーク・イベント/トレース・イベント/パフォーマンス計測イベントのイベント・マークを重ねて表示)。 イベントを設定することにより,設定したイベントの詳細情報がイベントパネルに反映されます。 ただし,イベントの設定は,対象となるウォッチ式がグローバル変数/関数内スタティック変数/ファイル内 スタティック変数/I/O レジスタの場合のみ行うことができます。 なお,各種イベントの設定方法についての詳細は,次を参照してください。

- 「2.11.5 変数 /I/O レジスタへのアクセスで停止する」
- 「2.14.4 条件を満たしたときのみの実行履歴を収集する」
- 「2.16.1 任意区間のパフォーマンス計測をする」
- (g) メモリ定義アドレスへのジャンプ

コンテキスト・メニューの [メモリヘジャンプ] を選択することにより,選択しているウォッチ式が定義され ているアドレスにキャレットを移動した状態でメモリパネル(メモリ1)がオープンします(すでにオープ ンしている場合は,メモリパネル(メモリ1)にジャンプ)。 ただし,同時に複数のウォッチ式を選択している場合,または I/O レジスタ/CPU レジスタを選択している場 合は,無効となります。 (2) [値] エリア

登録しているウォッチ式の値を表示/変更します。 なお、ウォッチ式が関数ポインタの場合は、関数名を表示します。 表示進数やエンコードは、ツールバーのボタン、またはコンテキスト・メニューより選択することができます。 また、常に16進数値を併記する表示形式を選択することもできます。 なお、デフォルトの表示形式は、ウォッチ式の型に依存して、次のように自動的に決定されます。

表 A.7	ウォッチ式の表示形式	(デフォルト)
J		· · · · · · · /

ウォッチ式の型	表示形式
char, signed char, unsigned char	ASCII 文字に続き"()"内に 16 進数値を併記
short, signed short, short int, signed short int, int, signed, signed int, long, signed long, long int, signed long int	符号付き 10 進数値に続き "()" 内に 16 進数値を併記
unsigned short, unsigned short int, unsigned, unsigned int, unsigned long, unsigned long int	符号なし 10 進数値に続き "()" 内に 16 進数値を併記
float	Float(サイズが 4 バイトの場合)値に続き "()" 内に 16 進数値を併記
double, long double	Double(サイズが8バイトの場合)値に続き "()" 内 に 16 進数値を併記
char, signed char, unsigned char へのポインタ	文字列 エンコード:Shift_JIS
char, signed char, unsigned char 以外へのポイン タ	16 進数
char, signed char, unsigned char 型の配列	文字列 エンコード:Shift_JIS
bit, boolean, _boolean	符号なし 10 進数値に続き"()"内に 16 進数値を併記
列举型	列挙定数値に続き"()"内に 16 進数値を併記
ラベル,即値アドレス,EQU シンボル	符号付き 10 進数値に続き"()"内に 16 進数値を併記
ビット・シンボル	 符号なし 10 進数値に続き "()" 内に 16 進数値を併記
その他	16 進数

また、ウォッチ式の値として表示されるマークや色の意味は次のとおりです(文字色/背景色はオプションダイアログにおける[全般 - フォントと色]カテゴリの設定に依存)。

表示例(デフォルト)		ルト)	説明
0×0	文字色	青色	ユーザにより, 値が変更されているウォッチ式の値([Enter] キーにより
	背景色	標準色	ターケット・メモリに書き込まれます)
0x0	文字色	ピンク	リアルタイム表示更新機能を行っているウォッチ式の値
	背景色	標準色	
0×0	文字色	茶色	プログラムの実行により、値が変化したウォッチ式の値
	背景色	クリーム	ッールハーの マット]を選択することにより、強調表示をリセットします。
?	文字色	グレー	存在しない変数をウォッチ式として登録した場合、またはウォッチ式の値を
	背景色	標準色	取得できなかった場合(読み込み保護対象の I/O レジスタ ^在 や,変数がス コープを外れた場合など)

- 注 読み込み動作によってマイクロコントローラが動作してしまう I/O レジスタは, 読み込み保護対象となるため, 値の読み込みは行いません([値] に "?"を表示)。 読み込み保護対象の I/O レジスタ の内容を取得したい場合は, コンテキスト・メニューの[値を 強制読み込み]を選択することで, 1 度だけ値の読み込みが可能です。
- 備考 1. 各ウォッチ式は、登録された順序で値の取得を行います。 このため、同一の I/O レジスタを複数登録した場合、値を取得するタイミングに差が生じるため、 表示される値が異なる場合があります。
- 備考 2. 16 進数値を併記している場合では、指定表記の値と 16 進数の値を個別に読み出します。 このため、値を取得するタイミングに差を生じるため、指定表記値と 16 進数値が異なる場合が あります。

このエリアは、次の機能を備えています。

- (a) リアルタイム表示更新機能 リアルタイム表示更新機能を使用することにより、プログラムが停止している状態の時だけでなく、実行中の 状態であっても、登録したウォッチ式の値の表示/変更を行うことができます。 リアルタイム表示更新機能についての詳細は、「2.12.1.4 プログラム実行中にメモリの内容を表示/変更す る」を参照してください。
- (b) ウォッチ式の値の変更 ウォッチ式の値の変更は、対象ウォッチ式の値を選択したのち、再度クリックし、キーボードからの直接入力 により行います([Esc] キーの押下で編集モードをキャンセルします)。 ウォッチ式の値を編集したのち、[Enter] キーの押下、または編集領域以外へのフォーカスの移動により、 ターゲット・メモリに書き込まれます。 ウォッチ式の値の変更方法についての詳細は、「2.12.6.6 ウォッチ式の内容を変更する」を参照してください。
- (c) ウォッチ式の値の保存

[ファイル] メニュー→ [名前を付けてウォッチ・データを保存 ...]を選択することにより,名前を付けて保存 ダイアログをオープンし,このパネルのすべての内容をテキスト・ファイル (*.txt) /CSV ファイル (*.csv) に保存することができます。 また,コンテキスト・メニューの [ウォッチ・データを展開保存 ...]を選択することにより,名前を付けて保存 ダイアログをオープンし,選択したウォッチ式の内容をテキスト・ファイル (*.txt) /CSV ファイル (*.csv) に保存することができます。

ウォッチ式の値の保存方法については、「2.12.6.9 ウォッチ式の表示内容を保存する」を参照してください。

- (3) [型情報(バイト数)] エリア
 - ウォッチ式に対して、次の形式で型情報を表示します。

ウォッチ式	表示形式	
単独の CPU レジスタ	< <i>CPU レジスタの種類</i> >(< <i>サイズ</i> ^{注 1} >)	
単独の I/O レジスタ	< <i>I/</i> O <i>レジスタの種類</i> >(<アクセス属性> <アクセス可能サイズ><サイズ ^{注 1} >)	
	アクセス属性	R : 読み出しのみ可能 W : 書き込みのみ可能 R/W : 読み出し/書き込み可能
	アクセス可能サイズ	アクセス可能なすべてのサイズを、ビット単位で小さい順に ","で区切り列挙します(1 ~ 32 ビット)。
判別不能	?	
上記以外	< C <i>コンパイラの判定に従ったウォッチ式の型^{注 2}</i> >(< <i>サイズ^{注 1}</i> >)	

- 注 1. ウォッチ式のサイズをバイト単位で示します。
 - ただし,ビット IOR/C 言語ビット・フィールドについては,ビット単位で表示し,数値の末尾に " ビット " 表記を付与します。
- 注 2. ウォッチ式をコンパイルする際に、どの型として扱われるかを示します。

(4) [アドレス] エリア

各ウォッチ式がマッピングされているアドレスを表示します(16進数表記固定)。

ただし、ウォッチ式が、単独の CPU レジスタの場合は "-" を、また判別不能の場合では、"?" を表示します。

- 備考 ウォッチ式が I/O レジスタで,ビット・レジスタの場合は,次のようにビット・オフセット値を 付与して表示します。
 - 例 アドレス "0xFF40" のビット4 に割り当てられている(ビット・レジスタ)の場合
 表示内容: 0xFF40.4
- (5) [メモ] エリア

ウォッチ式/カテゴリに対して、ユーザが自由にコメントを入力することができます。 このエリアに入力したコメントの内容は、各ウォッチ式/カテゴリに対して個別に保持され、プロジェクトの ユーザ情報として保存されます。したがって、ウォッチ式/カテゴリを削除すると、対応するメモの内容も破棄 されます。 ただし、配列、レジスタなどを展開表示している場合、各展開要素に対してコメントを入力することはできませ

たたし, 配列, レンスタなどを展開表示している場合, 各展開要素に対してコメントを入力することはできません。 ん。

コメントを編集する場合は、編集したい項目をダブルクリックすることにより、選択した項目が編集モードとなります([Esc] キーの押下で編集モードをキャンセルします)。最大 256 文字までの文字列をキーボードより直接入力することができます(改行コードは無効)。

文字列編集後, [Enter] キーの押下, または編集領域以外へのフォーカスの移動により, 文字列編集を完了します。

[ツールバー]

8		登録しているウォッチ式のすべての値を再取得し,表示を更新します。 ただし,読み込み保護対象の I/O レジスタの再読み込みは行いません。
Q		選択しているウォッチ式に対して、プログラムの実行により値が変化したことを示す 強調表示をリセットします。 ただし、プログラム実行中は無効となります。
ž		新規ウォッチ式を登録します。テキスト・ボックスに直接ウォッチ式を入力します (「(c) 新規ウォッチ式の登録」参照)。 なお、1 つのウォッチ パネルに登録可能なウォッチ式数は、最大 3000 個までです。
		新規カテゴリ(フォルダ)を追加します。テキスト・ボックスに直接カテゴリ名を入 カします。 なお,1 つのウォッチ パネルに作成可能なカテゴリ数は,最大 1500 個までです(カテ ゴリ内のカテゴリ作成は不可)。
×		選択している範囲の文字列を削除します。 ウォッチ式/カテゴリが選択状態の場合は、その項目を削除します。 ただし、ウォッチ式の展開項目を選択している場合は無効となります。
表詞	5	値の表示形式を変更する次のボタンを表示します。
	🔤 自動	選択しているウォッチ式の値の表記を変数ごとの規定値(「表 A.7 ウォッチ式の表示形 式(デフォルト)」参照)で表示します(デフォルト)。
	🔤 16 進数	選択している項目の値を 16 進数で表示します。
	🔜 符号付き 10 進数	選択している項目の値を符号付き 10 進数で表示します。
	🔛 符号無し 10 進数	選択している項目の値を符号なし 10 進数で表示します。
	8 進数	選択している項目の値を8進数で表示します。
	🔤 2 進数	選択している項目の値を2進数で表示します。
	ASCII	選択している項目の値を ASCII コードで表示します。
	Float	選択している項目の値を Float で表示します。 ただし,選択しているウォッチ式が 4 バイト・データの場合のみ有効となります。
	Double	選択している項目の値を Double で表示します。 ただし,選択しているウォッチ式が 8 バイト・データの場合のみ有効となります。

200 C	 選択している項目の値表示の末尾に、その値の 16 進数表記を"()"で囲んで併記しま
	d °
ただし、16 進数表記をしている場合は併記しません。	

[[ファイル] メニュー (ウォッチ パネル専用部分)]

ウォッチ パネル専用の[ファイル]メニューは次のとおりです(その他の項目は共通)。 ただし,プログラム実行中はすべて無効となります。

ウォッチ・データを保存	このパネルの内容を前回保存したテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル (*.csv)に保存します(「(c) ウォッチ式の値の保存」参照)。 なお、起動後に初めてこの項目を選択した場合は、[名前を付けてウォッチ・ データを保存…]の選択と同等の動作となります。
名前を付けてウォッチ・デー タを保存	このパネルの内容を指定したテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル(*.csv) に保存するために,名前を付けて保存 ダイアログをオープンします(「(c)ウォッ チ式の値の保存」参照)。

[[編集] メニュー(ウォッチ パネル専用部分)]

ウォッチ パネル専用の [編集] メニューは次のとおりです (その他の項目はすべて無効)。

切り取り	選択範囲の文字列を切り取り、クリップ・ボードにコピーします。 ウォッチ式/カテゴリが選択状態の場合は、その項目を切り取ります。 ただし、ウォッチ式の展開項目を選択している場合は無効となります。
コピー	選択している範囲を文字列としてクリップ・ボードにコピーします。 ウォッチ式/カテゴリが選択状態の場合は、その項目をコピーします。 ただし、ウォッチ式の展開項目を選択している場合は無効となります。
貼り付け	テキストが編集状態の場合,クリップ・ボードの内容をキャレット位置に挿入します。 テキストが編集状態以外の場合で,ウォッチ式がクリップ・ボードにコピーされている場合は,コピーされているウォッチ式をキャレット位置に登録します。
削除	選択している範囲の文字列を削除します。 ウォッチ式/カテゴリが選択状態の場合は、その項目を削除します。 ただし、ウォッチ式の展開項目を選択している場合は無効となります。
すべて選択	テキストが編集状態の場合, すべての文字列を選択します。 テキストが編集状態以外の場合, すべてのウォッチ式/カテゴリを選択状態にし ます。
名前の変更	選択しているウォッチ式、またはカテゴリの名称を編集します。
検索	検索・置換 ダイアログを [一括検索] タブが選択状態でオープンします。
置換	検索・置換 ダイアログを[一括置換]タブが選択状態でオープンします。



[コンテキスト・メニュー]

7	⁷ クセス・ブレークの設定	この項目は,選択しているウォッチ式がグローバル変数/関数内スタティック変数/ファイル内スタティック変数,および I/O レジスタの場合のみ有効です(複数選択不可)。 アクセス系のブレーク・イベントを設定するために,次のカスケード・メニューを表示します(「2.11.5.1 ブレーク・イベント(アクセス系)を設定する」参照)。
	読み込みブレークを設定	選択しているウォッチ式に、リード・アクセスのブレーク・イベントを設定しま す。
	書き込みブレークを設定	選択しているウォッチ式に、ライト・アクセスのブレーク・イベントを設定しま す。
	読み書きブレークを設定	選択しているウォッチ式に, リード/ライト・アクセスのブレーク・イベントを 設定します。
ł	レース出力	この項目は,選択しているウォッチ式がグローバル変数/関数内スタティック変数/ファイル内スタティック変数,および I/O レジスタの場合のみ有効です(複数選択不可)。 トレース関連のイベントを設定するために,次のカスケード・メニューを表示します(「2.14.4.1 ポイント・トレース・イベントを設定する」参照)。
	値をトレースに記録(読み 込み時)	選択しているウォッチ式にリード・アクセスした際に,その値をトレース・メモ リに記録するポイント・トレース・イベントを設定します。
	値をトレースに記録(書き 込み時)	選択しているウォッチ式にライト・アクセスした際に、その値をトレース・メモ リに記録するポイント・トレース・イベントを設定します。
	値をトレースに記録(読み 書き時)	選択しているウォッチ式にリード/ライト・アクセスした際に,その値をトレー ス・メモリに記録するポイント・トレース・イベントを設定します。
	読み書き時にトレース開始 の設定 【E1】【E20】	選択しているウォッチ式にリード/ライト・アクセスした際に, プログラムの実 行履歴を示すトレース・データの収集を開始するトレース開始イベントを設定し ます。
	読み書き時にトレース終了 の設定 【E1】【E20】	選択しているウォッチ式にリード/ライト・アクセスした際に, プログラムの実 行履歴を示すトレース・データの収集を終了するトレース終了イベントを設定し ます。
	トレース	トレース パネルをオープンし,取得したトレース・データを表示します。


パフォーマンス計測設定 【Full-spec emulator】 【E1/E20】	この項目は,選択しているウォッチ式がグローバル変数/関数内スタティック変数/ファイル内スタティック変数,および I/O レジスタの場合のみ有効です(複数選択不可)。 パフォーマンス計測関連のイベントを設定するために,次のカスケード・メニューを表示します。
読み込み時にパフォーマン ス計測開始	選択しているウォッチ式にリード・アクセスした際に,パフォーマンス計測を開 始するパフォーマンス計測開始イベントを設定します。
パフォーマンス計測 nに 設定	パフォーマンス計測開始イベントを設定するチャネル n (n : 1 ~ 3)を指定しま す。
読み込み時にパフォーマン ス計測終了	選択しているウォッチ式にリード・アクセスした際に,パフォーマンス計測を終 了するパフォーマンス計測終了イベントを設定します。
パフォーマンス計測 n に 設定	パフォーマンス計測終了イベントを設定するチャネル n (n : 1 ~ 3)を指定しま す。
書き込み時にパフォーマン ス計測開始	選択しているウォッチ式にライト・アクセスした際に,パフォーマンス計測を開 始するパフォーマンス計測開始イベントを設定します。
ー パフォーマンス計測 nに 設定	パフォーマンス計測開始イベントを設定するチャネル n (n : 1 ~ 3)を指定しま す。
書き込み時にパフォーマン ス計測終了	選択しているウォッチ式にライト・アクセスした際に,パフォーマンス計測を終 了するパフォーマンス計測終了イベントを設定します。
 パフォーマンス計測 nに 設定	パフォーマンス計測終了イベントを設定するチャネル n (n:1~3)を指定します。
読み書き時にパフォーマン ス計測開始	選択しているウォッチ式にリード/ライト・アクセスした際に, パフォーマンス 計測を開始するパフォーマンス計測開始イベントを設定します。
パフォーマンス計測 nに 設定	パフォーマンス計測開始イベントを設定するチャネル n (n : 1 ~ 3)を指定しま す。
読み書き時にパフォーマン ス計測終了	選択しているウォッチ式にリード/ライト・アクセスした際に, パフォーマンス 計測を終了するパフォーマンス計測終了イベントを設定します。
ー パフォーマンス計測 nに 設定	パフォーマンス計測終了イベントを設定するチャネル n (n : 1 ~ 3)を指定しま す。
リアルタイム表示更新設定	リアルタイム表示更新設定のため,次のカスケード・メニューを表示します (「(a) リアルタイム表示更新機能」参照)。
ー リアルタイム表示更新全体 設定	リアルタイム表示更新機能の全般設定を行うため,プロパティ パネルをオープン します。
最新の情報に更新	登録しているウォッチ式のすべての値を再取得し,表示を更新します。 ただし,読み込み保護対象の I/O レジスタの再読み込みは行いません。
値を強制読み込み	読み込み保護対象の I/O レジスタの値を強制的に一度読み込みます。 ただし,プログラム実行中は無効となります。
新規ウォッチ式を追加	新規ウォッチ式を登録します。テキスト・ボックスに直接ウォッチ式を入力しま す(「(c) 新規ウォッチ式の登録」参照)。 なお、1 つのウォッチ パネルに登録可能なウォッチ式数は、最大 3000 個までで す。
カテゴリを作成	新規カテゴリ(フォルダ)を追加します。テキスト・ボックスに直接カテゴリ名 を入力します。 なお,1つのウォッチ パネルに作成可能なカテゴリ数は,最大1500個までです (カテゴリ内のカテゴリ作成は不可)。
削除	選択している範囲の文字列を削除します。 ウォッチ式/カテゴリが選択状態の場合は、その項目を削除します。 ただし、ウォッチ式の展開項目を選択している場合は無効となります。

ţ	リり取り	選択している範囲の文字列を切り取ってクリップ・ボードに移動します。 ウォッチ式/カテゴリが選択状態の場合は、その項目を切り取ります。 ただし、ウォッチ式の展開項目を選択している場合は無効となります。							
=	1ピ ー	選択している範囲の文字列をクリップ・ボードにコピーします。 ウォッチ式/カテゴリが選択状態の場合は、その項目をコピーします。							
<u>月</u>	らり付け	テキストが編集状態の場合、クリップ・ボードの内容をキャレット位置に挿入します。 テキストが編集状態以外の場合で、ウォッチ式がクリップ・ボードにコピーされている場合は、コピーされているウォッチ式をキャレット位置に登録します。 ただし、ウォッチ式の展開項目を選択している場合は無効となります。							
彳	名前の変更	選択しているウォッチ式、またはカテゴリの名称を編集します。							
Ļ	フォッチ式をインポート	ウォッチ式をインポートするために、ウォッチ式データ・ファイルを開く ダイア ログをオープンします(「2.12.6.8 ウォッチ式をエクスポート/インポートする」 参照)。							
₹	見言と	表示形式を指定するため、次のカスケード・メニューを表示します。							
	自動	選択している項目の表記を変数ごとの規定値(「表 A.7 ウォッチ式の表示形式 (デフォルト)」参照)で表示します(デフォルト)。							
	16 進数	選択している項目を 16 進数で表示します。							
	符号付き 10 進数	選択している項目を符号付き 10 進数で表示します。							
	符号無し 10 進数	選択している項目を符号なし 10 進数で表示します。							
	8 進数	選択している項目を8進数で表示します。							
	2 進数	選択している項目を2進数で表示します。							
	ASCII	選択している項目を ASCII コードで表示します。							
	16 進数値を併記	選択している項目の値表示の末尾に、その値の 16 進数表記を"()"で囲んで併 記します。 ただし、16 進数表記をしている場合は併記しません。							
	Float	選択している項目を Float で表示します。 ただし,選択しているウォッチ式が 4 バイト・データ以外,または型情報を持つ 場合は,規定値(「表 A.7 ウォッチ式の表示形式(デフォルト)」参照)で表示し ます。							
	Double	選択している項目を Double で表示します。 ただし,選択しているウォッチ式が 8 バイト・データ以外,または型情報を持つ 場合は,規定値(「表 A.7 ウォッチ式の表示形式(デフォルト)」参照)で表示し ます。							
	配列のインデックスを 10 進表記	すべての配列のインデックスを 10 進数で表示します。							
	配列のインデックスを 16 進表記	すべての配列のインデックスを 16 進数で表示します。							
L	ニンコード	文字コードを指定するため、次のカスケード・メニューを表示します。							
	ASCII	選択している項目を ASCII コードで表示します。							
	Shift_JIS	選択している項目を Shift_JIS コードで表示します(デフォルト)。							
	EUC-JP	選択している項目を EUC-JP コードで表示します。							
	UTF-8	選択している項目を UTF-8 コードで表示します。							
	UTF-16	選択している項目を UTF-16 コードで表示します。							



+'	ナイズ表記	サイズを指定するため、次のカスケード・メニューを表示します。
	1バイト	選択している項目を8ビット・データとして表示します。
	2バイト	選択している項目を 16 ビット・データとして表示します。
	4バイト	選択している項目を 32 ビット・データとして表示します。
	8バイト	選択している項目を 64 ビット・データとして表示します。
メモリヘジャンプ		選択しているウォッチ式が定義されているアドレスヘキャレットを移動した状態 でメモリ パネル(メモリ 1)をオープンします(「(g) メモリ定義アドレスへの ジャンプ」参照)。
表示色をリセット		選択しているウォッチ式に対して、プログラムの実行により値が変化したことを 示す強調表示をリセットします。 ただし、プログラム実行中は無効となります。
ウォッチ・データを展開保存 		選択しているウォッチ式の内容を指定したテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファ イル(*.csv)に保存するために,名前を付けて保存 ダイアログをオープンします (「(c)ウォッチ式の値の保存」参照)。



コール・スタック パネル

関数呼び出しのコール・スタック情報の表示を行います(「2.13.1 コール・スタック情報を表示する」参照)。 なお、このパネルは、デバッグ・ツールと接続時のみオープンすることができます。

- **注意 1.** プログラム実行中は、このパネルには何も表示されません。 プログラムの実行が停止したタイミングで、各エリアの表示を行います。
- **注意 2.** 選択しているマイクロコントローラがマルチコア対応版の場合、コア(PE)の選択を切り替えることにより、選択した PE に対応した内容の表示を行います(「2.9 コア(PE)の選択」参照)。
- 備考 ツールバーの¹⁰⁰⁰⁰ **「**, または [Ctrl] キーを押下しながらマウス・ホイールを前後方に動 かすことにより、本パネルの表示を拡大/縮小することができます。
- 図 A.15 コール・スタック パネル

_	コール・スタック 🔯
[ツールバー]	2 表記(N)+ エンコード(C)+ ♥♥
	深さ コール・スタック
l	

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [ツールバー]
- [[ファイル] メニュー (コール・スタック パネル専用部分)]
- [[編集] メニュー (コール・スタック パネル専用部分)]
- [コンテキスト・メニュー]

[オープン方法]

- [表示] メニュー→ [コール・スタック] を選択

[各エリアの説明]

(1) [深さ] エリア
 呼び出しの深さを表示します。
 カレント PC 位置を表示している行を0とし、呼び出し元に1から順に番号を付与します。

 (2) [コール・スタック] エリア 現在のソース位置とスタックに積まれているコール・スタック情報(関数呼び出し元位置/各関数の引数など) を表示します。 ツールバーの √ √ ボタン,またはコンテキスト・メニューの [引数表示] / [モジュール・ファイル名表示]の選択による状態により、このエリアに表示する表示形式は次のように異なります。

状態	表示形式
- 引数を表示する - モジュール・ファイル名を表示する	< <u>関数</u> > (<i><引数</i> > = <i><引数値^注</i> > ,)[<i><モジュール・ファイル名</i> > \$ <i><ファイル名</i> > # <i><行番号</i> >](デフォルト)
- 引数を表示する - モジュール・ファイル名を表示しな い	< <u>関数</u> > (< <i>引数</i> > = < <i>引数値^注> ,…)[<ファイル名</i> > # < <i>行番号</i> >]
- 引数を表示しない - モジュール・ファイル名を表示する	< <i>関数</i> > ()[くモジュール・ファイル名> \$ くファイル名> # く行 番号>]
- 引数を表示しない - モジュール・ファイル名を表示しな い	< <u>関数</u> > ()[< <i>ファイル名</i> > # < <i>行番号</i> >]

注 引数値が文字列の場合,最大 20 文字まで表示します。

備考 配列の引数は、配列としてではなくポインタとして渡されます(C言語仕様)。そのため、引数が 配列の場合、ポインタ扱いとして表示します。

このエリアは、次の機能を備えています。

 (a) ソース行/逆アセンブル行へのジャンプ コンテキスト・メニューの[ソースへジャンプ]を選択することにより,現在選択している行が示す関数呼び 出し元のソース行にキャレットを移動した状態でエディタパネルがオープンします(すでにオープンしてい る場合は、エディタパネルにジャンプ)。 また、同様に[逆アセンブルへジャンプ]を選択することにより,現在選択している行が示す関数呼び出し元 のアドレスにキャレットを移動した状態で逆アセンブルパネル(逆アセンブル1)がオープンします(すで にオープンしている場合は、逆アセンブルパネル(逆アセンブル1)にジャンプ)。 備考 行をダブルクリックすることでも、対象ソース行へジャンプすることができます。
 (b) コール・スタック情報の保存

[ファイル] メニュー→ [名前を付けてコール・スタック・データを保存 …] を選択することにより,名前を 付けて保存 ダイアログをオープンし,このパネルのすべての内容をテキスト・ファイル (*.txt) /CSV ファイ ル (*.csv) に保存することができます。 コール・スタック情報の保存方法についての詳細は,「2.13.1.4 コール・スタック情報の表示内容を保存す る」を参照してください。

[ツールバー]

2	デバッグ・ツールから最新の情報を取得し、表示を更新します。
表記	値の表示形式を変更する次のボタンを表示します。
🔤 自動	このパネル上の値の表記を変数ごとの規定値で表示します(デフォルト)。
🔤 16 進数	このパネル上の値を 16 進数で表示します。
🔤 10 進数	このパネル上の値を 10 進数で表示します。
🚾 8 進数	このパネル上の値を8進数で表示します。
🔤 2 進数	このパネル上の値を2進数で表示します。
エンコード	文字列変数のエンコードを変更する次のボタンを表示します。

	ASCII	このパネル上の文字列変数を ASCII コードで表示します(デフォルト)。
	Shift_JIS	このパネル上の文字列変数を Shift_JIS コードで表示します。
	EUC-JP	このパネル上の文字列変数を EUC-JP コードで表示します。
	UTF-8	このパネル上の文字列変数を UTF-8 コードで表示します。
	UTF-16	このパネル上の文字列変数を UTF-16 コードで表示します。
ŝ		モジュール・ファイル名を付加して表示します(デフォルト)。
-	100 A	関数呼び出しのパラメータ(引数)を付加して表示します(デフォルト)。

[[ファイル] メニュー (コール・スタック パネル専用部分)]

コール・スタック パネル専用の [ファイル] メニューは次のとおりです(その他の項目は共通)。 ただし、プログラム実行中はすべて無効となります。

コール・スタック・データを 保存	このパネルの内容を前回保存したテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル (*.csv)に保存します(「(b) コール・スタック情報の保存」参照)。 なお、起動後に初めてこの項目を選択した場合は、「名前を付けてコール・ス タック・データを保存…」の選択と同等の動作となります。
名前を付けてコール・スタッ ク・データを保存	このパネルの内容を指定したテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル(*.csv) に保存するために,名前を付けて保存 ダイアログをオープンします(「(b) コー ル・スタック情報の保存」参照)。

[[編集] メニュー (コール・スタック パネル専用部分)]

コール・スタックパネル専用の[編集]メニューは次のとおりです(その他の項目はすべて無効)。

コピー	選択している行の内容を文字列としてクリップ・ボードにコピーします。
すべて選択	項目をすべて選択状態にします。
検索	検索・置換 ダイアログを [一括検索] タブが選択状態でオープンします。
置換	検索・置換 ダイアログを [一括置換] タブが選択状態でオープンします。

[コンテキスト・メニュー]

コピー	選択している行の内容を文字列としてクリップ・ボードにコピーします。				
モジュール・ファイル名表示	モジュール・ファイル名を付加して表示します(デフォルト)。				
引数表示	関数呼び出しのパラメータ(引数)を付加して表示します(デフォルト)。				
表記	表示形式を指定するために、次のカスケード・メニューを表示します。				
自動	このパネル上の値の表記を変数ごとの規定値で表示します(デフォルト)。				
16 進数	このパネル上の値を 16 進数で表示します。				
10 進数	このパネル上の値を 10 進数で表示します。				
8 進数	このパネル上の値を8進数で表示します。				
2 進数	このパネル上の値を2進数で表示します。				

Ξ	ニンコード	文字コードを指定するため、次のカスケード・メニューを表示します。
	ASCII	文字列変数を ASCII コードで表示します(デフォルト)。
	Shift_JIS	文字列変数を Shift_JIS コードで表示します。
	EUC-JP	文字列変数を EUC-JP コードで表示します。
	UTF-8	文字列変数を UTF-8 コードで表示します。
	UTF-16	文字列変数を UTF-16 コードで表示します。
j	<u>き</u> アセンブルヘジャンプ	選択している行が示す関数呼び出し元のアドレスにキャレットを移動した状態 で,逆アセンブル パネル(逆アセンブル 1)がオープンします。
~ `	リースヘジャンプ	選択している行が示す関数呼び出し元のソース行にキャレットを移動した状態 で,エディタ パネルがオープンします。
21.01	このときのローカル変数を表 [、]	選択している行が示す関数のローカル変数を表示するローカル変数 パネルをオー プンします。



トレース パネル

プログラムの実行履歴を記録したトレース・データの表示を行います(「2.14 実行履歴の収集」参照)。 トレース・データは、デフォルトでソース・テキストと逆アセンブル・テキストを混合して表示しますが、表示モー ドを選択することにより、そのどちらか一方のみを表示させることもできます。 プログラムの実行停止後、最新のトレース・データが表示されるよう表示位置を自動更新します。 なお、このパネルは、デバッグ・ツールと接続時のみオープンすることができます。

- **注意 1.** ソフトウェア・トレースのデータは Python コンソールを使用して取得することができます。詳細は, 「CS+ 統合開発環境 ユーザーズマニュアル Python コンソール編」の debugger.SoftwareTrace 関数を参 照してください。
- 注意 2. 【Full-spec emulator】【E1】【E20】
 プロパティ パネルの [デバッグ・ツール設定] タブの [トレース] カテゴリ内 [トレースの取得対象
 設定] プロパティにおいて [全てのコア] を選択してトレース・データを収集した場合では、コア
 (PE)の選択を切り替えることにより、選択した PE に対応したトレース・データの表示を行います
 (「2.9 コア (PE)の選択」参照)。
- 備考 1. ツールバーの¹⁰⁰⁰⁶,または [Ctrl] キーを押下しながらマウス・ホイールを前後方に動 かすことにより、本パネルの表示を拡大/縮小することができます。
- 備考 2. パネル上の各エリアの区切り線をダブルクリックすることにより、該当エリアの内容を省略することな く表示可能な最小幅に変更することができます。
- 図 A.16 トレース パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】

号	時間 (htminte,mo,µs,no)	時間(クロック)	行番号/アドレス	ソース/建アセンブル	要因	エリア	ID	アドレス	データ	その他
			VM0_Start.aza#10 0x00020006	jr_VMO_main jr_VMO_m						Guest,GPID=0,SPID=2
			100 -814	_vmu_main;						
	00500+1-00-000-000700	2	0-0002000-	40 occord la						Current CRID-0 SPID-2
	00h00mir000=000me000u=100ce	1	0.00020004	To prepare is			1011	0-1-0000200	# 0-00020HAC	Cuest OPID:0.SPID:2
	001008110020008200092100112	<u>.</u>	VMD off14	(blov)nier (WV blov			1011	********		00000000000000000
			0x0002000e	+4 noves 0x84						Quest . CP1D=0 . SP1D=2
			VM0.c216	int local i, local i						
	00h00min00s000ms000us100ns	1	0x00020012	+8 st.v r2. 1			ID12			Guest, GPID=0, SPID=2
	00h00min00s000ms000us100ns	1					ID12	0xfe0001f8	# 0x00000054	Guest, GPID=0, SPID=2
			VMD.c215	int local_i, local_i						The second second second second
			0×00020016	+12 novea 0x30						Guest, GPID=0, SPID=2
			YM0.c217	char temp = '0':						
	00h00ain00s000as000µs000ns	0	0×0002001a	+16 st.b r2, (ID13			Guest, GPID=0, SPID=2
	00h00min00s000ms000µs100ns	1		1000			ID13	0xfe0001f7	¥ 0×30	Guest, GPID=0, SPID=2
			VM0.c218	¢i = 100;						
			0x0002001e	+20 novhi 0xfe						Guest, GP1D=0, SP1D=Z
			VNU. C810	EI = 100:						0
			000020022	T24 BOVES UX54						00621,0P10-0,3P10-2
	00500mic00=000ms000u=100cs	1	0x00020026	428 st.w.tp. [1D14			Guest CP10=0 SP10=2
	00h00min00s000ms000us100ns	i					1D14	0xfe000000	9 0:00000064	Guest, GPID=0, SPID=2
1.				<u>, </u>	70	(h)	(10)	(11)	(1)	(12)
1)	(3)	(4)	(5)	(7)	(8)) (9)	(10)	(11)	(12)	(13)



図 A.17 トレース パネル【シミュレータ】



ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [ツールバー]
- [[ファイル] メニュー (トレース パネル専用部分)]
- [[編集] メニュー (トレース パネル専用部分)]
- [コンテキスト・メニュー]

[オープン方法]

- [表示] メニュー→ [トレース] を選択
- エディタ パネル/逆アセンブル パネルにおいて、コンテキスト・メニューの [トレース設定] → [トレース結果の 表示]を選択

[各エリアの説明]

- (1) [番号] エリアトレース・フレームに対応するトレース番号を表示します。
- (2) [ターゲット]エリア【シミュレータ】トレースの対象となったコア名を表示します。
- (3) [時間 (h:min:s,ms,µs,ns)] エリア プログラムの実行開始から各フレームの命令実行、またはメモリ・アクセスの要因が発生するまでに要した時間 を "時間、分、秒、ミリ秒、マイクロ秒、ナノ秒"の単位で表示します。
 - 備考 1. 【Full-spec emulator】【E1】【E20】 時間表示は差分時間となります。 マルチコアの場合、同じ PE 番号のうち前のデータからの差分時間を表示します。
 - 備考 2. 【シミュレータ】 時間表示を積算時間とするか差分時間とするかは、プロパティ パネルの[デバッグ・ツール設 定]タブ上の[トレース]カテゴリ内[トレース・タイム・タグを積算]プロパティの設定に依 存します。 マルチコアで差分時間を表示する場合、同じ PE 番号のうち前のデータからの差分時間を表示し ます。
- (4) [時間 (クロック)] エリア

プログラムの実行開始から各フレームの命令実行、またはメモリ・アクセスの要因が発生するまでに要した時間 を CPU クロック数で表示します。

備考 1. 【Full-spec emulator】【E1】【E20】 時間表示は差分 CPU クロック数となります。

備考 2. 【シミュレータ】 時間表示を積算 CPU クロック数とするか差分 CPU クロック数とするかは、プロパティ パネルの [デバッグ・ツール設定] タブ上の [トレース] カテゴリ内 [トレース・タイム・タグを積算] プ ロパティの設定に依存します。

(5) [行番号 / アドレス] エリア

ソース・ファイルの行番号,またはアセンブル命令のアドレスを表示します。

表示進数や文字列のエンコードは、ツールバーのボタン、またはコンテキスト・メニューより選択することができます。

表示形式は次のとおりです。

表示行の種類	表示形式
ソース・テキスト	<ファイル名> # <行番号>
命令(逆アセンブル)	<アドレス>
上記以外	_

備考 次の実行履歴を表示しないため、行番号は連番にはなりません。

- CPU レジスタ・アクセス

- オペランド・アクセス

- 無効フェッチ

(6) [パイプライン] エリア【シミュレータ】

パイプラインの実行状況を表示します。 文字数は 20 文字で、1 文字が1 クロック分のステージに相当します。各ステージは、そのステージが実行され たクロックに対する 20 の剰余の値を文字列のインデックスとして表示します。 各ステージを表す文字の意味は次のとおりです。

ステージ	文字
フェッチ	F
デコード	D
実行	E

例 1. F: 10 クロック目, D: 11 クロック目, E: 13 クロック目の場合
 表示: FD_E_____

例 2. F:18 クロック目,D:19 クロック目,E:20 クロック目の場合 表示:E_____FD

備考 "_" は半角スペースを示します。

(7) [ソース / 逆アセンブル] エリア
 収集したトレース・データを次のように表示します。
 なお、表示モードの選択により、このエリアに表示される項目は異なります(「(a) 表示モード」参照)。

	ソース/道アセンブル	
ラベル名 →	_main) result = sub03(local a, local b, local c))	► ソース・テキスト
オフセット値 ―	+336 mov r10, r11 + +338 add 0x1, r29	— 命令(逆アセンフル結果)
	} +340 cmp -0x1, r29	
	*342 bc _main+0xe0 elobal_a++;	
	+224 Idw -0x8000(gp), r18	_ 変数値などの表示 (ポイント・トレース結果を含む)
	ユーザ操作によりブレークしました。	– ブレーク要因

図 A.18 [ソース / 逆アセンブル] エリアの表示内容 (デフォルト)

ラベル名	アドレスにラベルが定義されている場合は、ラベル名を表示します。
オフセット値	アドレスにラベルが定義されていない場合は、一番近いラベルからのオフセット 値を表示します。
ソース・テキスト	 混合表示モード/ソース表示モードを選択している場合、対応するソース・テキストを表示します。 ただし、デバッグ情報が存在しない箇所を実行した場合は、"デバッグ情報なし"と表示します。 なお、ソース行の実行時にアクセスされた変数^{注 1}/I/O レジスタの値が解析可能な場合は、その値をソース行に続き次の形式で表示します。 <<< 変数名 = 変数値>>> <<<< 変数名 = 200000000000000000000000000000000000
命令(逆アセンブル結 果)	混合表示モード/逆アセンブル表示モードを選択している場合、対応する命令 (逆アセンブル結果)を表示します ^{注 2} 。ニモニックは強調表示されます。
ブレーク要因 【シミュレータ】	プログラムがブレークした要因を表示します。

- 注 1. メモリへのアクセスが発生した場合、対象アドレスにシンボルが割り当たっている場合にかぎり、 該当シンボルを変数とみなして表示します。 ただし、4 バイトまでの変数が対象となります。 なお、乗算などの記述が、標準ライブラリで処理されている場合、標準ライブラリで使用してい る SADDR 領域のラベルが表示される場合があります。
- 注 2. トレース・データの取りこぼしがあった場合は、"(LOST)"を表示し、該当行全体をエラー色で表示します(エラー色はオプション ダイアログにおける [全般 フォントと色] カテゴリの設定に 依存)。

このエリアは、次の機能を備えています。

(a) 表示モード

ツールバーのボタン,またはコンテキスト・メニューの選択により,次の3つの表示モードを選択することができます。

表示モード	表示内容
混合表示モード	命令(逆アセンブル)/ラベル名/ソース・テキスト(対応するソース行)/ ポイント・トレース結果/ブレーク要因を表示します(デフォルト)。
逆アセンブル表示モード	命令(逆アセンブル)/ラベル名/ポイント・トレース結果/ブレーク要因を 表示します。

表示モード	表示内容
ソース表示モード	ソース・テキスト(対応するソース行)/ブレーク要因を表示します。 ただし、デバッグ情報が存在しない箇所を実行した場合は、" デバッグ情報な し " と表示します。

(b) ソース行/逆アセンブル行へのジャンプ

コンテキスト・メニューの[ソースへジャンプ]を選択することにより,現在のキャレット位置の行に対応するソース行にキャレットを移動した状態でエディタパネルがオープンします(すでにオープンしている場合は,エディタパネルにジャンプ)。

また,同様に[逆アセンブルヘジャンプ]を選択することにより,現在のキャレット位置の行のフェッチ・ア ドレスにキャレットを移動した状態で逆アセンブルパネル(逆アセンブル1)がオープンします(すでに オープンしている場合は,逆アセンブルパネル(逆アセンブル1)にジャンプ)。

- (c) 他のパネルとの連動 ツールバーの ノ ご ボタン,またはコンテキスト・メニューの [ウインドウ連動] → [ソースと連動] / [逆アセンブルと連動] を選択することにより、このパネル上のキャレット位置のアドレスをポインタとして、 エディタ パネル/逆アセンブル パネルで対応箇所を連動して表示させることができます(フォーカスの移動 は行いません)。
- (d) ポップアップ表示
 マウス・カーソルを行に重ねることにより、その行に対応するすべてのエリア(項目)のデータを縦並びに ポップアップ表示します。
- (e) トレース・データの保存
 [ファイル] メニュー→ [名前を付けてトレース・データを保存 ...] を選択することにより、データ保存 ダイアログをオープンし、このパネルの内容をテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル(*.csv) に保存することができます。
 トレース・データの保存方法についての詳細は、「2.14.9 実行履歴の表示内容を保存する」を参照してください。
- (8) [要因]エリア【Full-spec emulator】【E1】【E20】
 メモリ・アクセスの要因情報を表示します。
 表示形式は次のとおりです。

要因	表示形式	
PE/スレッド	<デバッグ・ターゲット情報>	
DMA	DMA	
Bus Master	Bus Master ID <i><番号></i> 注	
上記以外	(何も表示しません)	

注 番号はデバイスのユーザーズマニュアル ハードウェア編を参照してください。

(9) [エリア] エリア【Full-spec emulator】【E1】【E20】
 メモリ・アクセスの対象エリア情報を表示します。
 表示形式は次のとおりです。

対象エリア	表示形式
Global RAM	Global RAM
Local RAM	Local RAM <i><番号></i>
Cluster RAM	Cluster RAM <i><番号></i>
上記以外	(何も表示しません)

(10) [ID] エリア【Full-spec emulator】【E1】【E20】メモリ・アクセスの ID を表示します。

表示形式は次のとおりです。

ID	表示形式	
ID 番号	ID <i>< 0 ~ 15 の 10 進数></i>	



ID	表示形式	
上記以外	(何も表示しません)	

(11) [アドレス] エリア

メモリ・アクセスの対象アドレスを表示します。 ただし、I/O レジスタへのアクセスの場合は、アドレスの代わりにI/O レジスタ名を表示します(アクセスが複数ある場合は次の行に表示)。 表示進数は、ツールバーのボタン、またはコンテキスト・メニューより選択することができます。

(12) [データ] エリア

アクセスしたデータ値、およびその際のアクセス種別を表示します。

ただし, CPU レジスタ・アクセスは表示しません。

表示進数や文字列のエンコードは、ツールバーのボタン、またはコンテキスト・メニューより選択することができます。

データ値,およびアクセス種別の表示形式は次のとおりです(文字色/背景色はオプションダイアログにおける[全般 - フォントと色]カテゴリの設定に依存)。

表示例(デフォルト)			メモリ・アクセス種別
R <i>データ値</i>	文字色	標準色	リード・アクセス
	背景色	薄緑	
W <i>データ値</i>	文字色	標準色	ライト・アクセス
	背景色	オレンジ	
RW <i>データ値</i>	文字色	標準色	リードとライト・アクセス
	背景色	薄青	
VECT <i>データ値</i>	文字色	標準色	ベクタ・リード・アクセス
	背景色	薄緑	

(13) [その他] エリア

その他の情報(仮想化支援機能,ソフトウェア・トレース等)を表示します。 複数の情報を表示する場合は','で区切ります。 各情報は < 項目名 > あるいは < 項目名 >=< 値 > の形式で表示します。

種類	表示形式	表示例	
ホスト・モード	Host	Guest,GPID=0,SPID=2	
ゲスト・モード	Guest	Host,SPID=0	
ゲスト・モードのパーティション識別子	GPID=< <i>ID</i> >		
システム・プロテクション ID	SPID=		
dbcp	dbcp= <value></value>	dbcp=0x00100E4	
dbpush	dbpush=(< <i>Number</i> >:< <i>Value</i> >)	dbpush(4,6) の例 dbpush=(4:0x0000000) dbpush=(5:0x00000007) dbpush=(6:0x0001000C)	
dbtag	dbtag= <value></value>	dbtag=0x3FF	

[ツールバー]



12	3	デバッグ・ツールから最新の情報を取得し,表示を更新します。 ただし,トレーサ動作中は無効となります。				
-	•	トレース・メモリをクリア(初期化)し,このパネルの表示もクリアします。 ただし,トレーサ動作中は無効となります。				
۲		トレーサの動作を開始します。 現在, このパネルで表示している内容をクリアします。 ただし, トレーサ動作中は無効となります。				
		トレーサの動作を停止します。 新たに取得したトレース・データの内容に表示を更新します。 ただし,トレーサ停止中は無効となります。				
100	à	トレース検索 ダイアログをオープンします。				
表記		値の表示形式を変更する次のボタンを表示します。 ただし, トレーサ動作中は無効となります。				
	Plex	このパネル上の値を 16 進数で表示します(デフォルト)。				
	Dec	このパネル上の値を 10 進数で表示します。				
	Oet	このパネル上の値を8進数で表示します。				
	Bin	このパネル上の値を2進数で表示します。				
5	1	選択している行に連動してエディタ パネルをスクロールします。				
	5 A	選択している行に連動して逆アセンブル パネルをスクロールします。				
100		表示モードを <mark>混合表示モード</mark> にします(デフォルト)。 ただし,トレーサ動作中は無効となります。				
18-1 1	2	表示モードを逆アセンブル表示モードにします。 ただし,トレーサ動作中無効となります。				
2	1	表示モードをソース表示モードにします。 ただし、トレーサ動作中は無効となります。				

[[ファイル] メニュー (トレース パネル専用部分)]

トレース パネル専用の [ファイル] メニューは次のとおりです(その他の項目は共通)。 ただし,プログラム実行中はすべて無効となります。

トレース・データを保存	トレース・データの内容を前回保存したテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイ ル(*.csv)に保存します(「(e)トレース・データの保存」参照)。 なお、起動後に初めてこの項目を選択した場合は、[名前を付けてトレース・ データを保存…]の選択と同等の動作となります。 ただし、トレーサ動作中は無効となります。
名前を付けてトレース・デー タを保存	トレース・データの内容を指定したテキスト・ファイル(*.txt)/CSV ファイル (*.csv)に保存するために、データ保存 ダイアログをオープンします(「(e) ト レース・データの保存」参照)。 ただし、トレーサ動作中は無効となります。

[[編集] メニュー (トレース パネル専用部分)]

トレース パネル専用の [編集] メニューは次のとおりです (その他の項目はすべて無効)。

コピー	選択している行の内容を文字列としてクリップ・ボードにコピーします(複数行 選択不可)。 ただし, トレーサ動作中は無効となります。
検索	トレース検索 ダイアログをオープンします。

[コンテキスト・メニュー]

トレース・クリア	トレース・メモリをクリア(初期化)し、このパネルの表示もクリアします。 ただし、トレーサ動作中は無効となります。				
トレース開始	トレーサの動作を開始します(「2.14.5.2 実行履歴の収集を再開する」参照)。 現在, このパネルで表示している内容をクリアします。 ただし, トレーサ動作中は無効となります。				
トレース停止	トレーサの動作を停止します(「2.14.5.1 実行履歴の収集を一時的に停止する」 参照)。 新たに取得したトレース・データの内容に表示を更新します。 ただし、トレーサ停止中は無効となります。				
検索	トレース検索 ダイアログをオープンします。				
コピー	選択している行の内容を文字列としてクリップ・ボードにコピーします(複数行 選択不可)。 ただし、トレーサ動作中は無効となります。				
混合表示	表示モードを混合表示モードにします。 ただし、トレーサ動作中は無効となります。				
逆アセンブル表示	表示モードを逆アセンブル表示モードにします。 ただし、トレーサ動作中は無効となります。				
ソース表示	表示モードをソース表示モードにします。 ただし、トレーサ動作中は無効となります。				
表記	表示進数を指定するために,次のカスケード・メニューを表示します。 ただし,トレーサ動作中は無効となります。				
16 進数	このパネル上の値を 16 進数で表示します(デフォルト)。				
10 進数	このパネル上の値を 10 進数で表示します。				
8 進数	このパネル上の値を8進数で表示します。				
2 進数	このパネル上の値を2進数で表示します。				
 ウインドウ連動	他のパネルとの連動を行うために、次のカスケード・メニューを表示します。				
ソースと連動	キャレット位置の行に連動してエディタ パネルをスクロールします。				
逆アセンブルと連動	キャレット位置の行に連動して逆アセンブル パネルをスクロールします。				
 逆アセンブルヘジャンプ	キャレット位置の行のフェッチ・アドレスにキャレットを移動した状態で, 逆ア センブル パネル(逆アセンブル 1)がオープンします。				
ソースヘジャンプ	キャレット位置の行に対応するソース行にキャレットを移動した状態で、エディ タ パネルがオープンします。				
メモリヘジャンプ	キャレット位置の行に対応するメモリ値にキャレットを移動した状態で、メモリ パネルがオープンします。				



イベント パネル

エディタ パネル/逆アセンブル パネル/ウォッチ パネル上で設定したイベントの詳細情報の表示,設定状態の有効 /無効の切り替え,および削除などを行います(「2.19 イベントの管理」参照)。 なお,このパネルは、デバッグ・ツールと接続時のみオープンすることができます。

- 備考 1. イベントの設定に関しては、「2.19.7 イベント設定に関する留意事項」を参照してください。
- 備考 2. 解析ツールの関数 パネル/変数 パネルで設定したイベントもこのパネルで管理します。
- 備考 3. ツールバーの¹⁰⁰⁰⁶ ■, または [Ctrl] キーを押下しながらマウス・ホイールを前後方に動 かすことにより、本パネルの表示を拡大/縮小することができます。
- 備考 4. パネル上の各エリアの区切り線をダブルクリックすることにより,該当エリアの内容を省略することな く表示可能な最小幅に変更することができます。

図 A.19 イベント パネル



ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [ツールバー]
- [[編集] メニュー (イベント パネル専用部分)]
- [コンテキスト・メニュー]

[オープン方法]

- [表示] メニュー→ [イベント] を選択

-【シミュレータ】 エディタ パネル/逆アセンブル パネルにおいて、コンテキスト・メニューの[タイマ設定]→[タイマ結果の表 示]を選択

[各エリアの説明]

(1) [名前]エリア 現在設定されているイベント名を次の形式で一覧表示します。

	-	ハードウエア・ブレーク0001
(a)	(b)	(c)

ツールバーのボタンの選択により、表示するイベント種別を限定することができます(「[ツール 備考 バー]」参照)。

(a) チェック・ボックス

イベントの設定状態を表示/変更します。 なお、イベントの設定状態を変更すると、対応してイベント・マークも変化します。

>	有効状態	指定されている条件の成立で,対象となるイベントが発生します。 チェックを外すことにより,イベントを無効状態にすることができます。
	無効状態	指定されている条件が成立しても、対象となるイベントは発生しません。 チェックすることにより、イベントを有効状態にすることができます。
	保留状態	指定されている条件が、デバッグ対象のプログラムでは設定することができません。 チェック・ボックスを操作することはできません。

- 備考 1. タイマ計測イベントを有効状態にするためには、タイマ開始イベントとタイマ終了イベントの 両方の設定が必要となります。
- Run-Break タイマ・イベントを無効状態/保留状態にすることはできません。 備考 2.
- 備考 3. 無条件トレース・イベントとトレース・イベントにおける有効/無効状態の設定は、排他制御 となります。このため、ビルトイン・イベントである無条件トレース・イベントは、デフォル トで有効状態で設定されていますが、トレース開始イベント/トレース終了イベントのいずれ かが設定されると同時に自動的に無効状態に変更され、トレース・イベント(トレース開始イ ベント/トレース終了イベントを1つにまとめたイベント)が有効状態になります。 また逆に、設定されているトレース・イベントを無効状態にすると、自動的に無条件トレー ス・イベントが有効状態となります。
- (b) イベント・マーク

イベント・マークは、イベントの種別を示すとともに、現在の設定状態を示します。 表示されるイベント・マークとその意味は次のとおりです。

表 A.8 イベント・マーク

イベント種別		有効状態	無効状態	保留状態	備考	
ハードウエア・ブレーク			1	•	ハードウエア・ブレーク・ポイ ントを含む	
ソフトウエア・ブレーク		÷	Ø	Ģ	ソフトウエア・ブレーク・ポイ ントを含む	
関	数の先頭へのブレーク			-	解析ツールにより設定可能なブ	
変数	牧のアクセス・ブレーク	1	1	۹	レーク・イベント	
無条件トレース		_	×	_	-	
Run-Break タイマ		-9	—	_	-	
トレース		з Р	¥	J¥	イベント パネルでのみ表示	
	トレース開始	з Р	¥	J¥	エディタ パネル/逆アセンブ	
	トレース終了	10	:	Д¥	ル パネルでのみ表示	
タイマ計測		<u>19</u>	13	Ø	イベント パネルでのみ表示	
	タイマ開始	<u>19</u>	13	Ø	エディタ パネル/逆アセンブ	
	タイマ終了	1 9	5	3	ルハネルでのみ表示	
パフォーマンス計測		9		9	イベント パネルでのみ表示	



イベント種別		有効状態	無効状態	保留状態	備考
	パフォーマンス計測開始	9	Ø	Ø	エディタ パネル/逆アセンブ
	パフォーマンス計測終了			9	ル パネルでのみ表示
ポイント・トレース		₩ ^O	¥ ×	Ť	_
Printf イベント		s ?	Ť	\$	-
上記イベントの複数設定		2 注 1	№ 注2	注 3	エディタ パネル/逆アセンブ ル パネルでのみ表示

注 1. 複数のイベントの中で、1 つでも有効状態のイベントがある場合

注 2. 複数のイベントの中で、有効状態のイベントがなく、1 つでも無効状態のイベントがある場合

注 3. 複数のイベントのすべてが保留状態の場合

(c) イベント名

イベント名として、イベント種別と ID 番号を表示します。 ID 番号は、イベント種別ごとに 0001 からの番号が自動的に付与されます(一度設定したイベントを削除した 場合でも ID 番号の振り直しは行いません)。 表示されるイベント種別は次のとおりです。

表 A.9 イベント種別

イベント種別	説明
ハードウエア・ブレーク (ブレーク ^{注 1})	デバッグ・ツールが、プログラム実行中にブレーク条件を逐次確認し、条件 を満たした際にプログラムをブレークさせるイベントです。 →「2.11.3 任意の場所で停止する(ブレークポイント)」参照 →「2.11.4 任意の場所で停止する(ブレーク・イベント)」参照 →「2.11.5 変数 /l/O レジスタへのアクセスで停止する」参照
ソフトウエア・ブレーク (ブレーク ^{注 1})	ブレークさせるアドレスの命令コードをブレーク用の命令に書き換え、その 命令を実行した際にプログラムをブレークさせるイベントです。 →「2.11.3 任意の場所で停止する(ブレークポイント)」参照
関数の先頭へのブレーク	解析ツールの関数一覧パネルより設定されるハードウエア・ブレーク(実行 系)です。
変数のアクセス・ブレーク	解析ツールの変数一覧パネルより設定されるハードウエア・ブレーク(アク セス系)です。
無条件トレース	プログラムの実行開始と同時に自動的にトレース・データを収集し、実行停止とともにトレース・データの収集を停止します。 このイベントは、ビルトイン・イベント ^{注2} であるため、削除することはできません(デフォルトで有効状態で設定されています)。 →「2.14.2 実行停止までの実行履歴を収集する」参照
Run-Break タイマ	プログラムの実行開始と同時に自動的にプログラムの実行時間の計測を開始 し、実行停止とともに実行時間の計測を終了します。このイベントは、ビル トイン・イベント ^{注2} であるため、削除することはできません(デフォルト で有効状態で設定されています)。 →「2.15.1 実行停止までの実行時間を計測する」参照
トレース	トレース開始イベント,およびトレース終了イベントにより設定された条件 を満たした際に、トレース・データの収集を開始/終了するイベントです (トレース開始イベント/トレース終了イベントのいずれかが設定されると 表示されます)。 →「2.14.3 任意区間の実行履歴を収集する」参照

イベント種別	説明
タイマ計測 n	タイマ開始イベント、およびタイマ終了イベントにより設定された条件を満 たした際に、プログラムの実行時間の計測を開始/終了するイベントです (タイマ開始イベント/タイマ終了イベントのいずれかが設定されると表示 されます)。 なお、"n"は、設定したタイマのチャネル番号を示します。 →「2.15.2 任意区間の実行時間を計測する」参照
パフォーマンス計測 n	パフォーマンス計測イベント、およびパフォーマンス計測イベントにより設定された条件を満たした際に、パフォーマンス計測を開始/終了するイベントです(パフォーマンス計測開始イベント/パフォーマンス計測終了イベントのいずれかが設定されると表示されます)。 なお、"n"は、設定したパフォーマンス計測イベントのチャネル番号を示します。 →「2.16.1 任意区間のパフォーマンス計測をする」参照
ポイント・トレース	ー プログラムの実行により,指定した変数 /l/O レジスタにアクセスした際に, その情報をトレース・メモリに記録するイベントです。 →「2.14.4 条件を満たしたときのみの実行履歴を収集する」参照
Printf イベント	プログラムの実行を任意の箇所で一瞬停止させたのち,ソフトウエア処理に より printf コマンドを実行させるイベントです(アクション・イベント)。 →「2.18.1 printf を挿入する」参照

注 1. マウスのワンクリック操作により設定されたブレークポイント(「2.11.3.1 ブレークポイントを 設定する」参照)は、"ブレーク"と表示します。

注 2. デバッグ・ツールにデフォルトで設定されているイベントです。

(2) [詳細情報]エリア
 各イベントに関する詳細情報を表示します。
 表示される情報の内容は、イベント種別によって異なります。

イベント種別ごとの詳細情報の見方は次のとおりです。

表 A.10 イベント種別ごとの詳細情報

イベント種別		表示内容 ^{注 1}				
ハードウエア・ブレーク	表示形式 1	< PE> < <i>発生条件</i> > <ファイル名# 行番号> <アドレス>				
(発生条件:美行糸)	表示例	CPU1 実行前 main.c#39 0x100				
		CPU1 実行後 sub.c#100 0x200				
		CPU1 実行前 一 0x300				
		CPU1 実行 main.c#39 0x300 【シミュレータ】				
	表示形式 2	< PE > < <i>発生条件</i> > < <i>シンボル</i> + <i>オフセット</i> > <アドレス>				
	表示例	CPU1 実行前 funcA + 0x10 0x100				
		CPU1 実行後 funcB + 0x20 0x200				
		CPU1 実行前 一 0x300				

イベント種別		表示内容 ^{注1}
ハードウエア・ブレーク (発生条件:アクセス系)	表示形式 1	< PE > <発生条件> <ファイル名 # 変数名> <アドレス(範囲) > <比較条件> <比較値>
	表示例	CPU1 リード main.c#variable1 0x100 - 0x101 == 0x5
		CPU1 ライト sub.c#variable2 0x200 - 0x200 == 0x7
		CPU1 リード/ライトsub2.c#variable3 0x300 - 0x303 == 0x8
	表示形式 2	< PE > <発生条件> <ファイル名 # 関数名 # 変数名> <アドレ ス(範囲)> <比較条件> <比較値>
	表示例	CPU1 リード main.c#func1#variable1 0x100 - 0x101 == 0x10
	表示形式 3	< PE > <発生条件> <変数名> <アドレス(範囲)> <比較条 件> <比較値>
	表示例	CPU1 ライト variable1 0x100-0x101 == 0x10
ソフトウエア・ブレーク	表示形式 1	<発生条件> <ファイル名# 行番号> <アドレス>
	表示例	実行前 main.c#40 0x102
		実行前 sub.c#101 0x204
	表示形式 2	< <i>発生条件</i> > < <i>シンボル</i> + オフセット> <アドレス>
	表示例	実行前 funcA + 0x12 0x102
無条件トレース	表示形式	_
	表示例	_
Run-Break タイマ	表示形式	総実行時間 : < <i>総実行時間</i> >
	表示例	総実行時間 : 1000ms
		総実行時間:OVERFLOW
トレース (発生条件:実行系)	表示形式	開始/終了の総数 : < <i>トレース開始/トレース終了イベントの総数</i> > ^{注 2} < PE > <開始/終了> <トレース開始/トレース終了の詳細情報 >
	表示例	開始/終了の総数:4
		- CPU1 開始 実行後 main.c#100 0x300
		- CPU1 開始 実行後 funcA + 0x100 0x300
		- CPU1 終了 実行後 main.c#200 0x100
		- CPU1 終了 実行後 funcA + 0x10 0x100



イベント種別	表示内容 ^{注 1}			
タイマ計測 n (発生条件:実行系)	表示形式 総実行時間:< <i>総実行時間></i> 開始/終了の総数:<タイマ開始/タ イマ終了イベントの総数>注2			
		- <総実行時間> <パスカウント> <平均実行時間> <最大行時 問> <最小実行時間>		
		- < PE> <開始/終了> <タイマ開始/タイマ終了の詳細情報>		
	表示例	総実行時間:10ms 開始/終了の総数:4		
		- 総実行時間 : 10ms パスカウント : 5 平均実行時間 : 2ms 最大実行時間 : 4ms 最小実行時間 : 1ms		
		- CPU1 開始 実行後 main.c#100 0x300		
		- CPU1 開始 実行後 funcA + 0x30 0x100		
		- CPU1 終了 実行後 main.c#100 0x300		
		- CPU1 終了 実行後 funcA + 0x50 0x100		
パフォーマンス計測 n (発生条件:実行系)	表示形式	<パフォーマンス計測モード> <パフォーマンス計測結果> <パ フォーマンス計測開始/パフォーマンス計測終了イベントの総数>		
		- < PE > <開始/終了> <パフォーマンス計測開始/終了の詳細 情報>		
	表示例	全命令実行回数 カウント:10 開始/終了の総数:2		
		- CPU1 開始 実行後 main.c#100 0x300		
		- CPU1 終了 実行後 main.c#100 0x300		
パフォーマンス計測 n (発生条件:アクセス系)	表示形式 1	<パフォーマンス計測モード> <パフォーマンス計測結果> <パ フォーマンス計測開始/パフォーマンス計測終了イベントの総数>		
		- < PE > <開始/終了> <発生条件> <ファイル名 # 変数名> <アドレス(変数の範囲)> <比較条件記号> <比較値>		
	表示例 1	全命令実行回数 カウント:10 開始/終了の総数:2		
		- CPU1 開始 リード main.c#variable1_0x100 - 0x101 == 0x5		
		- CPU1 終了 ライト sub.c#variable2 0x200 - 0x200 == 0x7		
	表示形式 2	<パフォーマンス計測モード> <パフォーマンス計測結果> <パ フォーマンス計測開始/パフォーマンス計測終了イベントの総数>		
		- < PE > <開始/終了> <発生条件> <ファイル名 # 関数名 # 変数名> <アドレス(変数の範囲)> <比較条件記号> <比較 値>		
	表示例 2	全命令実行回数 カウント :10 開始/終了の総数 : 2		
		- CPU1 開始 リード main.c#func1#variable1 0x100 - 0x101 == 0x10		
		- CPU1 終了 ライト main.c#func1#variable1 0x100 - 0x101 == 0x10		
	表示形式 3	<パフォーマンス計測モード> <パフォーマンス計測結果> <パ フォーマンス計測開始/パフォーマンス計測終了イベントの総数>		
		- < PE > <開始/終了> <発生条件> <変数名> <アドレス (変数の範囲) > <比較条件記号> <比較値>		
	表示例 3	全命令実行回数 カウント:10 開始/終了の総数:2		
		- CPU1 開始 リード variable1 0x100 - 0x101 == 0x10		
		- CPU1 終了 ライト variable1 0x100 - 0x101 == 0x10		



イベント種別	表示内容注1			
ポイント・トレース	表示形式 1	< PE > <発生条件> <変数名> <変数のアドレス>		
(発生粂件:アクセス糸)	表示例	CPU1 リード variable1 0x100		
	表示形式 2	< PE > <発生条件> <ファイル名 # 変数名> <変数のアドレス >		
	表示例	CPU1 ライト sub.c#variable2 0x200		
	表示形式 3	< PE > <発生条件> < ファイル名 # 関数名 # 変数名> < 変数の アドレス>		
	表示例	CPU1 リード/ライト sub.c#func1#variable3 0x300		
Printf イベント (アクション・イベント)	表示形式	< <i>発生条件</i> > <ファイル名 # 行番号> <アドレス> < Print イベン トの設定>		
	表示例	実行前 main.c#39 0x100 aaa, bbb, ccc		
		実行後 sub.c#100 0x200 aaa の結果の表示 : aaa		

注 1. 表示形式の詳細は次のとおりです。

< PE >	マルチコアの場合はコア名称を表示します。 シングルコアの場合は何も表示しません。
<i><発生条件></i>	次の条件のいずれか 1 つを表示します。 【Full-spec emulator】【E1】【E20】 実行系 : 実行前,実行後 アクセス系: リード前,リード後,ライト前,ライト後, リード/ライト前,リード/ライト後 【シミュレータ】 実行系 : 実行前 アクセス系: リード,ライト,リード/ライト
< <i>ファイル名</i> # <i>行番号</i> >	 ソース・ファイル名とソース・ファイル中の行番号を表示します。 表示形式はウォッチ式のスコープ指定式と同等です。 複数のロード・モジュール・ファイルをダウンロードしている場合では、 合では、 <i>マロード・モジュール名</i> (************************************
/ <u>赤米</u> / クト	- 行情報がなく、シンホル情報がない場合
<i>≦ 亥 致 石 ∕</i>	ッース・ファイル中の変数名を表示します。表示形式はワオッチ 式のスコープ指定式と同等です。
<比較条件>	比較の条件(==)を表示します。比較値が指定されなかった場合 は表示しません。
< <i>比較値</i> >	 比較値を表示します。比較値が指定されなかった場合は表示しま せん。
< <i>アドレス</i> >	指定された変数の、メモリ領域中の開始アドレス - 終了アドレス を表示します(16 進数表記固定)。
<i><開始/終了</i> >	詳細情報の内容が,開始イベントか終了イベントかを表示します。



<i><パスカウント</i> >	タイマのパスカウントを表示します。 なお、タイマ・オーバフロー発生時(「2.15.3 測定可能時間」参 照)、または不正な値の場合は "OVERFLOW" を表示します。 また、未計測の場合は、" 未計測 " を表示します。
< <i>総実行時間</i> >	タイマの総実行時間の測定結果を表示します。 単位は, ns/µs/ms/s/min/clock のいずれか 1 つが表示されます(た だし, "min" の場合は "s" も同時に表示)。 なお、タイマ・オーバフロー発生時(「2.15.3 測定可能時間」参 照), または不正な値の場合は "OVERFLOW" を表示します。 また, 未計測の場合は, "未計測"を表示します。
< <i>平均実行時間</i> >	タイマの平均実行時間の測定結果を表示します。 単位は, ns/µs/ms/s/min/clock のいずれか 1 つが表示されます(た だし, "min" の場合は "s" も同時に表示)。 なお、タイマ・オーバフロー発生時(「2.15.3 測定可能時間」参 照), または不正な値の場合は "OVERFLOW" を表示します。 また, 未計測の場合は, "未計測"を表示します。
< <i>最大実行時間</i> >	タイマの最大実行時間の測定結果を表示します。 単位は, ns/µs/ms/s/min/clock のいずれか 1 つが表示されます(た だし, "min" の場合は "s" も同時に表示)。 なお, タイマ・オーバフロー発生時(「2.15.3 測定可能時間」参 照), または不正な値の場合は "OVERFLOW" を表示します。 また, 未計測の場合は, "未計測"を表示します。
<i><最小実行時間></i>	タイマの最小実行時間の測定結果を表示します。 単位は, ns/μs/ms/s/min/clock のいずれか 1 つが表示されます(た だし, "min" の場合は "s" も同時に表示)。 なお, タイマ・オーバフロー発生時(「2.15.3 測定可能時間」参 照), または不正な値の場合は "OVERFLOW" を表示します。 また, 未計測の場合は, "未計測"を表示します。
< Print イベントの設定>	アクション・イベント ダイアログ上で指定した, <i>出力文字列:変 数式</i> を表示します。
<パフォーマンス計測 モード>	パフォーマンス計測モードを表示します。 パフォーマンス計測詳細設定ダイアログで設定したモードを表示 します。
< <i>パフォーマンス計測結</i> <i>果</i> >	パフォーマンス計測結果を表示します。 パフォーマンス計測詳細設定 ダイアログ【Full-spec emulator】 【E1】【E20】でパフォーマンス計測モードに"クロックサイクル 数", "割り込み処理中ではない時間", "DI/EI による割り込み禁止 時間"を設定した場合はサイクル数を表示し,その他の場合はカ ウント数を表示します。

注 2. この行をクリックすることにより、下行の詳細情報を表示します。

(3) [コメント] エリア

設定されている各イベントに対して、ユーザが自由にコメントを入力できるエリアです。

コメントの入力は、コメントを入力したいイベントを選択後、このエリアをクリックするか、またはコンテキスト・メニューの[コメントの編集]を選択したのち、任意のテキストをキーボードから直接入力します([Esc] キーの押下で編集モードをキャンセルします)。

コメントを編集したのち、[Enter] キーの押下、または編集領域以外へのフォーカスの移動により、編集を完了 します。

なお、コメントは最大256文字まで入力することができ、使用中のユーザの設定として保存されます。

[ツールバー]



10	ハードウエア・ブレーク関連のイベントを表示します(デフォルト)。
[U] [Full-spec emulator] [E1] [E20]	ソフトウエア・ブレーク関連のイベントを表示します(デフォルト)。
\$	トレース関連のイベントを表示します(デフォルト)。
3	タイマ関連のイベントを表示します(デフォルト)。
0	パフォーマンス計測関連のイベントを表示します(デフォルト)。
~	アクション・イベント関連(Printf イベント)を表示します(デフォルト)。
5	ビルトイン・イベント関連(無条件トレース・イベント /Run-Break タイマ・イベ ント)を表示します(デフォルト)。
3	選択しているイベント ^注 が設定されているアドレスに対応するソース行にキャレットを移動した状態で,エディタパネルがオープンします。
	選択しているイベント ^注 が設定されているアドレスに対応する逆アセンブル結果に キャレットを移動した状態で, 逆アセンブル パネル(逆アセンブル 1)がオープン します。
	選択しているイベント ^注 が設定されているアドレスに対応するメモリ値にキャレッ トを移動した状態で, メモリ パネル (メモリ 1) がオープンします。

注

トレース・イベント/タイマ計測イベント/ビルトイン・イベント(無条件トレース・イベント /Run-Break タイマ・イベント)以外のイベントが対象となります。

[[編集] メニュー (イベント パネル専用部分)]

イベント パネル専用の [編集] メニューは次のとおりです (その他の項目はすべて無効)。

削除	選択しているイベント,およびイベント条件を削除します。 ただし,ビルトイン・イベント(無条件トレース・イベント /Run-Break タイマ・ イベント)を削除することはできません。
すべて選択	このパネルに表示されているすべてのイベントを選択状態にします。
検索	検索・置換 ダイアログを[一括検索]タブが選択状態でオープンします。
置換	検索・置換 ダイアログを[一括置換]タブが選択状態でオープンします。

[コンテキスト・メニュー]

有効化	選択しているイベントを有効状態にします。 ただし,選択しているイベントがすでに有効状態の場合は無効となります。
無効化	選択しているイベントを無効状態にします。 ただし,選択しているイベントがすでに無効状態の場合は無効となります。
削除	選択しているイベントを削除します。 ただし,ビルトイン・イベント(無条件トレース・イベント /Run-Break タイマ・ イベント)を削除することはできません。
すべて選択	現在表示しているすべてのイベントを選択状態にします。

表示選択		表示するイベント種別を限定するために、次のカスケード・メニューを表示しま す。
		デフォルトでは、すべての項目が選択されています。
	ハードウエア・ブレーク	ハードウエア・ブレーク関連のイベントを表示します。
	ソフトウエア・ブレーク	ソフトウエア・ブレーク関連のイベントを表示します。
	タイマ	タイマ関連のイベントを表示します。
	パフォーマンス計測	パフォーマンス計測関連のイベントを表示します。
	トレース	トレース関連のイベントを表示します。
	アクション・イベント	アクション・イベント(Printf イベント)を表示します。
	ビルトイン・イベント	ビルトイン・イベント(無条件トレース・イベント /Run-Break タイマ)を表示 します。
5	イマ設定	タイマ関連の設定をするために,次のカスケード・メニューを表示します。 ただし,タイマ関連のイベントを選択している場合のみ有効です。
	タイマの初期化	選択しているイベント(Run-Break タイマ・イベントを除く)で使用するタイマ を初期化します。
	ナノ秒表示	選択しているイベントのタイマ結果をナノ秒(ns)単位で表示します。
	マイクロ秒表示	選択しているイベントのタイマ結果をマイクロ秒(μs)単位で表示します。
	ミリ秒表示	選択しているイベントのタイマ結果をミリ秒(ms)単位で表示します。
	秒表示	選択しているイベントのタイマ結果を秒(s)単位で表示します。
	分表示	選択しているイベントのタイマ結果を分(min)単位で表示します。
	クロック表示	選択しているイベントのタイマ結果をクロック(clock)単位で表示します。
1	パフォーマンス計測の初期化	選択しているイベントで使用するパフォーマンス計測を初期化します。
۶	モリヘジャンプ	選択しているイベント ^注 が設定されているアドレスに対応するメモリ値にキャ レットを移動した状態で、メモリ パネル(メモリ 1)がオープンします。
边	セアセンブルヘジャンプ	選択しているイベント ^注 が設定されているアドレスに対応する逆アセンブル結果 にキャレットを移動した状態で,逆アセンブル パネル(逆アセンブル 1)がオー プンします。
ン	ノースヘジャンプ	選択しているイベント ^注 が設定されているアドレスに対応するソース行にキャ レットを移動した状態で,エディタ パネルがオープンします。
斜	き件の編集 …	選択しているアクション・イベント(Printf イベント)を編集するために アク ション・イベント ダイアログをオープンします。
-	 1メントの編集	選択しているイベントのコメントを編集モードにします。 すでにコメントが存在する場合は、その文字列のすべてを選択状態にします。

注

トレース・イベント/タイマ計測イベント/ビルトイン・イベント(無条件トレース・イベント /Run-Break タイマ・イベント)以外のイベントが対象となります。

出力 パネル

CS+が提供している各種コンポーネント(デバッグ・ツールを含む,設計ツール/ビルド・ツールなど)から出力されるメッセージの表示,または検索・置換ダイアログによる一括検索を行った際の結果,および Printf イベント (「2.18.1 printf を挿入する」参照)による出力結果の表示を行います。

メッセージは、出力元のツールごとに分類されたタブ上でそれぞれ個別に表示されます。

備考 ツールバーの¹⁰⁰⁰⁶ ▼, または [Ctrl] キーを押下しながらマウス・ホイールを前後方に動 かすことにより、本パネルの表示を拡大/縮小することができます。

図 A.20 出力 パネル



ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [[ファイル] メニュー(出力パネル専用部分)]
- [[編集] メニュー (出力 パネル専用部分)]
- [コンテキスト・メニュー]

[オープン方法]

- [表示] メニュー→ [出力] を選択

[各エリアの説明]

(1) メッセージ・エリア

各ツールから出力されたメッセージ,検索結果,および Printf イベントによる出力結果を表示します。 ビルド結果/検索結果(一括検索)の表示では,ビルド/検索を行うごとに以前のメッセージをクリアしたの ち,新しいメッセージを表示します([すべてのメッセージ]タブを除く)。 なお,メッセージの表示色は,出力メッセージの種別により,次のように異なります(文字色/背景色はオプ ションダイアログにおける[全般-フォントと色]カテゴリの設定に依存)。

メッセージ種別	表示例(デフォルト)		レト)	説明
通常メッセージ	AaBbCc	文字色	黒	何らかの情報を通知する際に表示されます。
		背景色	白	
警告メッセージ	AaBbCc	文字色	青	操作に対して、何らかの警告を通知する際に表示
		背景色	標準色	されます。
エラー・メッセージ	AaBbCc	文字色	赤	致命的なエラー、または操作ミスにより実行が不
		背景色	薄グレー	可能な場合に表示されます。



このエリアは、次の機能を備えています。

(a) タグ・ジャンプ

出力されたメッセージをダブルクリック,またはメッセージにキャレットを移動したのち,[Enter]キーを押 下することにより,エディタ パネルをオープンして該当ファイルの該当行番号を表示します。 これにより,ビルド時に出力されたエラー・メッセージなどから,ソース・ファイルの該当するエラー行へ ジャンプすることができます。

(b) ヘルプの表示

警告メッセージ,またはエラー・メッセージを表示している行にキャレットがある状態で,コンテキスト・メニューの [メッセージに関するヘルプ]を選択するか,または [F1] キーを押下することにより,その行の メッセージに関するヘルプを表示します。

(c) ログの保存

[ファイル] メニュー→ [名前を付けて出力-タブ名を保存...]を選択することにより,名前を付けて保存 ダ イアログをオープンし,現在選択しているタブ上に表示されている全内容をテキスト・ファイル(*.txt)に保 存することができます(非選択状態のタブ上のメッセージは保存の対象となりません)。

(2) タブ選択エリア

メッセージの出力元を示すタブを選択します。 デバッグ・ツールでは、次のタブを使用します。

タブ名	説明
すべてのメッセージ	CS+ が提供している全コンポーネント(デバッグ・ツールを含む,設計 ツール/ビルド・ツールなど)から出力されるメッセージを表示します (ラピッド・ビルドの実行によるメッセージを除く)。
デバッグ・ツール	CS+ が提供している各種コンポーネント(デバッグ・ツールを含む,設計 ツール/ビルド・ツールなど)から出力されるメッセージのうち,デバッ グ・ツールが出力するメッセージを表示します。
キャッシュ・レート 【シミュレータ】	ブレーク時に、キャッシュ・ヒット率(キャッシュへのアクセス回数に対 するヒット回数の割合)を表示します。
ビルド・ツール	ビルド・ツールから出力されたメッセージを表示します。
検索・置換	検索・置換 ダイアログによる一括検索結果を表示します。

注意新たなメッセージが非選択状態のタブ上に出力されても、自動的なタブの表示切り替えは行いません。この場合、タブ名の先頭に "*" マークが付加し、新たなメッセージが出力されていることを示します。

[[ファイル] メニュー (出力 パネル専用部分)]

出力パネル専用の [ファイル] メニューは次のとおりです(その他の項目は共通)。 ただし、プログラム実行中はすべて無効となります。

出力 - <i>タブ名</i> を保存	現在選択しているタブ上に表示されている内容を,前回保存したテキスト・ファ イル(*.txt)に保存します(「(c)ログの保存」参照)。 なお,起動後に初めてこの項目を選択した場合は,[名前を付けてタブ名を保存 …]の選択と同等の動作となります。 ただし,ビルド実行中は無効となります。
名前を付けて出力 - <i>タブ名</i> を保 存	現在選択しているタブ上に表示されている内容を,指定したテキスト・ファイル (*.txt)に保存するために,名前を付けて保存 ダイアログをオープンします(「(c) ログの保存」参照)。

[[編集] メニュー (出力 パネル専用部分)]

出力パネル専用の[編集]メニューは次のとおりです(その他の項目はすべて無効)。

コピー	選択している文字列をクリップ・ボードにコピーします。
すべて選択	現在選択しているタブ上に表示されているすべてのメッセージを選択状態にしま す。
検索	検索・置換 ダイアログを[クイック検索]タブが選択状態でオープンします。
置換	検索・置換 ダイアログを[一括置換]タブが選択状態でオープンします。

[コンテキスト・メニュー]

コピー	選択している文字列をクリップ・ボードにコピーします。
すべて選択	現在選択しているタブ上に表示されているすべてのメッセージを選択状態にしま す。
クリア	現在選択しているタブ上に表示されているすべてのメッセージを消去します。
タグ・ジャンプ	エディタ パネルをオープンし,キャレット位置のメッセージに該当するファイル の該当行番号にジャンプします。
検索の中止	現在実行中の検索を中止します。 ただし、検索を実行していない場合は無効となります。
メッセージに関するヘルプ	現在のキャレット位置のメッセージに関するヘルプを表示します。 ただし、警告メッセージ/エラー・メッセージのみが対象となります。



I/O モジュールの選択 ダイアログ

詳細表示する I/O モジュールの設定を行います。

図 A.21 I/O モジュールの選択 ダイアログ

VOモジュールの選択	×
モジュール名	^
Others	
FLTM	
FLSCI3	
SELF	
FACI	
PFSS	
EVTM0	
CCIB	
RECO	
SCDS	
MODC	
RLN240	
	すべて利用値に戻す①
01	く キャンセル ヘルプ(日)

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- プロパティ パネルの [デバッグ・ツール設定] タブにおいて, [メモリ] カテゴリ内 [I/O モジュールー覧] プロパ ティを選択することにより表示される [...] ボタンをクリック

[各エリアの説明]

- I/O モジュール名指定エリア デバイス・ファイルで定義されている I/O モジュール名の一覧を表示します。
 - (a) [モジュール名]
 デバイス・ファイルで定義されている I/O モジュール名を表示します。
 チェック・ボックスを選択すると、デバッグで I/O モジュールを使用します。

[機能ボタン]

ボタン	機能	
ОК	本ダイアログをクローズし、設定内容を呼び出し元のプロパティに反映します。	
すべて初期値に戻す	すべての[モジュール名]のチェック・ボックスをデフォルト値に設定します。	



ボタン	機能
キャンセル	設定を無効とし、本ダイアログをクローズします。
ヘルプ	本ダイアログのヘルプを表示します。



デバッグ対象コンテキストの選択 ダイアログ

デバッグ対象コンテキストの設定を行います。

図 A.22 デバッグ対象コンテキストの選択 ダイアログ

	😔 デバッグ対象コンテキストの選択:XXX X	
(1) —	Guest (GPID0) Guest (GPID1) Guest (GPID2) Guest (GPID3) Guest (GPID5) Guest (GPID5) Guest (GPID6) Guest (GPID7) Host	
	すべて初期値に戻す(1)	
	OK キャンセル ヘルプ(出)	│

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- プロパティ パネルの [デバッグ・ツール設定] タブにおいて, [仮想化支援機能] カテゴリ内 [デバッグ対象コン テキスト] プロパティを選択することにより表示される [...] ボタンをクリック

[各エリアの説明]

(1) デバッグ対象コンテキスト一覧エリア
 デバッグ対象コンテキストの一覧を表示します。
 チェック・ボックスを選択すると、選択したコンテキストについてデバッグ対象として扱います。
 デフォルトは未選択状態です。

[機能ボタン]

ボタン	機能		
ОК	デバッグ対象コンテキストの設定を終了し、このダイアログをクローズします。		
すべて初期値に戻す	すべてのデバッグ対象コンテキストのチェック・ボックスをデフォルト値(未選 択)に設定します。		
キャンセル	デバッグ対象コンテキストの変更を破棄し,このダイアログをクローズします。		
ヘルプ	本ダイアログのヘルプを表示します。		



SPID フィルタの選択 ダイアログ

SPID フィルタの設定を行います。

図 A.23 SPID フィルタの選択 ダイアログ

	😽 SPIDフィルタの選択	×
(1) —	0 1 2 3 5 6 7 8 9 10 11 12 13 14 15	~
	□ 全選択/全解除	(2)
	OK キャンセル ヘルフ	(田) [機能ボタン]

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- プロパティ パネルの [デバッグ・ツール設定] タブにおいて, [トレース] カテゴリ内 [SPID フィルタ] プロパ ティを選択することにより表示される [...] ボタンをクリック

[各エリアの説明]

- SPID 一覧エリア
 SPID の一覧を表示します。
 チェック・ボックスを選択すると、選択した番号の SPID に属するトレースを収集します。デフォルトでは
 チェック状態です。
- (2) 全選択/全解除チェック・ボックスエリア
 - (a) 全選択/全解除チェック・ボックス
 SPID 一覧エリアのチェック・ボックスを全選択/全解除します。
 チェック・ボックスを選択すると、SPID 一覧エリアのチェック・ボックスをすべて選択します。
 チェック・ボックスのチェックを外すと、SPID 一覧エリアのチェック・ボックスのチェックをすべて外します。

[機能ボタン]

ボタン	機能
ОК	SPID フィルタの設定を終了し,このダイアログをクローズします。
キャンセル	SPID フィルタの設定を破棄し,このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。



メモリ・マッピング ダイアログ

メモリ・マッピングの設定をメモリ種別ごとに行います。

- **注意** 選択したマイクロコントローラがマルチコア対応版の場合,コア(PE)の選択を切り替えることにより, PE ごとのメモリ・マッピングの状況を表示します(「2.9 コア(PE)の選択」参照)。
- 図 A.24 メモリ・マッピング ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】

	メモリ・マッピング				-
	メモリ 種別(<u>M</u>):	アドレス範囲(<u>R</u>):	- HEX		
	アクセス幅()):	-			追加(<u>A</u>)
Γ	マッピング済みメモリ一覧(し):				
	メモリ種別	アドレス範囲	サイズ	アクセス幅	<u>^</u>
	Code Flash Access prohibited	0x00000000 - 0x001fffff 0x00200000 - 0x00ffffff	2048 Kバイト 14336 Kバイト	128 ビット 0 ビット	=
	Code Flash	0x01000000 - 0x01007fff	32 Kノバイト	128 ビット	
(2)	Access prohibited	0x01008000 - 0x01111111	16352 Kノバイ ト 1024 RICイト	リビット	
(2)	Access prohibited	0x02000000 - 0x02011111	1024 N 14 F 3072 Kノデイト	リビット	
	Access prohibited	0x02400000 - 0x024fffff	1024 Kノデイト	0 ビット	
	Access prohibited	0x02500000 - 0x027fffff	3072 Kノデイト	0 ビット	
	Access prohibited	0x02800000 - 0x028fffff	1024 KJS-7 ト	0 ビット	-
	Access prohibited	0x02900000 - 0x02111111	7168 K) 14 F	0 5 9 5	
L					削除(<u>R</u>)
[機能 _ [ボタン] _			ОК	キャンセル	~117(H)



図 A.25	メモリ・マッピング ダイ	アログ【シミュレータ】			
	メモリ・マッピング				- 26
Г	メモリ種別(<u>M</u>):	- アドレス範囲(円):			
	Temporary	HEX	- HEX		
(1)-	アクセス幅(妙				
	マッピング済みメモリー覧(L):	٣			2011(6)
	メモリ種別	アドレス範囲	サイズ	アクセス幅	<u>_</u>
	Code Flash	0x00000000 - 0x001fffff	2048 K/バイト	128 ビット	
	Access prohibited	0x00200000 - 0x00ffffff	14336 KJ『イト	0 ピット	
	Code Flash	0×01000000 - 0×01007fff	32 K/S-7 ト	128 ビット	
	Access prohibited	0x01008000 - 0x01ffffff	16352 KJ 17 F	0 ビット	
	Access prohibited	0x02000000 - 0x02011111	1024 KJ 1-1 F	リビット	
	Access prohibited	0x02100000 - 0x02311111	1024 KIGA F	リビット	=
	Access prohibited	0x02400000 - 0x02411111	3072 KJ S-1 F	0 ビット	
	Access prohibited	0x02800000 - 0x028fffff	1024 KJS-1 F	0 ビット	
(2)	Access prohibited	0x02900000 - 0x02ffffff	7168 KJS-T F	0 ビット	
	Access prohibited	0x03000000 - 0x030fffff	1024 K/ S-T ト	0 ビット	
	Access prohibited	0x03100000 - 0x03ffffff	15360 Kバイト	0 ピット	
	Access prohibited	0x04000000 - 0xfbffffff	4063232 K가도가 ト	0 ビット	
	Access prohibited	0xfc000000 - 0xfe9fffff	43008 KJデイト	0 ビット	
	Access prohibited	OxfeaD0000 - Oxfebfffff	2048 KJ Y-T F	8 ビット	
	Access prohibited	UxfedUUUUU = Uxfedbffff DyfedeD000 = 0xfedd7fff	1/32 K/14 F	リビット	
	Local Báll (Secondary)	0xfedd8000 - 0xfeddffff	22 KJ 54 K	0 L 9 F 32 F	
	Local RAM (Prinary)	0xfede0000 - 0xfedfffff	128 KJST F	32 ビット	-
L	1				前I除(B)
[機能 _ [ボタン] _			OK	キャンセル	

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- プロパティ パネルの [デバッグ・ツール設定] タブにおいて, [メモリ] カテゴリ内 [メモリ・マッピング] プロ パティを選択することにより表示される [...] ボタンをクリック
- 注意 プログラム実行中は、このダイアログをオープンすることはできません。

[各エリアの説明]

- (1) 追加メモリ・マッピング指定エリア
 新たに追加するメモリ・マッピングの情報を指定します。
 このエリアはシミュレータ以外では常に無効です。
 - (a) [メモリ種別]【シミュレータ】
 追加するメモリ・マッピングのメモリ種別を次のドロップダウン・リストより選択します(デフォルトで選択 される項目は使用するデバッグ・ツールに依存します)。

Temporary	ユーザ・プログラムからアクセス可能なテスト用の領域です。
	[Access prohibited]と重なる領域にのみ追加できます。

なお、メモリ・マッピングが可能な属性/サイズは次のとおりです。

表 A.11 設定可能なメモリ・マッピング属性

属性	デバッグ・ツール		
	Full-spec emulator	E1(LPD) E20(LPD)	シミュレータ
Temporary	_	_	0

O:可能

一:不可

(b) [アドレス範囲]

追加するメモリ・マッピングの開始アドレスと終了アドレスを指定します。それぞれのテキスト・ボックス に、16 進数を直接入力します。 ただし、次の指定の場合、新たにメモリ・マッピングを追加することはできません(このエリアの[追加]ボ タンをクリックした際に、メッセージを表示します)。

- メモリ種別として [Temporary] を選択した際に,指定したアドレス範囲が [Access prohibited] 以外のメ モリ領域と重複している場合

- (c) [アクセス幅](【シミュレータ】以外) この項目は常に無効です。
- (d) ボタン

ボタン	機能
追加	このエリアで指定した内容をメモリ・マッピングに追加します。 追加されたメモリ・マッピングは、[マッピング済みメモリ一覧] エリアに表示され ます。なお、[OK] ボタンを押下するまでは、変更内容の設定は行われません。

- (2) [マッピング済みメモリー覧] エリア
 - (a) 一覧の表示

追加メモリ・マッピング指定エリアで追加したメモリ・マッピングと、マイクロコントローラ内のメモリ・ マッピングの情報を表示します。 このエリアを編集することはできません。


メモリ種別	次のメモリ種別を表示します。
	- Code Flash (<i>xxx</i>) ^{注 1}
	- Local RAM (<i>xxx</i>) ^{注 1}
	- Retention RAM (<i>xxx</i>) ^{注 1}
	- Global RAM (<i>xxx</i>) ^{注 1}
	- Cluster RAM (<i>xxx</i>) ^{注 1}
	- Cluster Emulation RAM (<i>xxx</i>) ^{注 1}
	- Global Emulation RAM (<i>xxx</i>) ^{注 1}
	- Data Flash
	- Extend Data Area
	- Extend Data Area (<i>xxx</i>) ^{注 1}
	- Block Protection Area
	- Configuration Setting Area
	- Security Setting Area
	- HBUS
	- CPU Peripheral (<i>xxx</i>) ^{注 1}
	- PBUS
	- IBUS
	- FCU RAM
	- Emulation RAM
	- Video RAM
	- SDRAM
	- GTM RAM
	- Serial Flash
	- External Memory
	- Access prohibited
	- Temporary
	- Tag
	- Switch
	- Erase counter
	- MCSx RAM ^{2± 2}
アドレス範囲	アドレス範囲を< <i>開始アドレス> - <終了アドレス</i> >で表示します。 "0x" を付与した 16 進数表示固定です。
サイズ	サイズを 10 進数で表示します(単位:バイト /K バイト ^{注 3})。
アクセス幅	アクセス幅を表示します(単位:ビット)。
主 1. xxx に	には次の追加情報が入ります。

- バンク情報(例:BankA, BankB)
- PE 番号(例:PE1, PE3)
- Self, PCU 等の固有名称(例: PCU, Self, Primary, Secondary)
- xには選択した MCS の番号が入ります。 注 2.
- 1024の倍数の場合のみ、Kバイト単位で表示します。 注 3.

(b) ボタン

ボタン	機能
削除	このエリアで選択しているメモリ・マッピングを削除します。 削除できるメモリ領域は、ユーザが追加したメモリ・マッピングのみです(マイク ロコントローラ内のメモリ・マッピングを削除することはできません)。

ボタン	機能
ОК	現在設定されているメモリ・マッピングをデバッグ・ツールに設定し,このダイ アログをクローズします。
キャンセル	メモリ・マッピングの変更を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。



ダウンロード・ファイル ダイアログ

ダウンロードする際のファイルの選択,およびダウンロード条件の設定を行います(「2.6 ダウンロード/アップロード」参照)。

プロジェクト(メイン・プロジェクト/サブプロジェクト)でビルド対象に指定しているファイルは、自動的にダウンロードの対象ファイルとして登録されます(削除不可)。

注意 プログラム実行中は、このダイアログをオープンすることはできません。

図 A.26 ダウンロード・ファイル ダイアログ

Г	ダウンロード・ファイル一覧(E):	ダウンロード・ファイルのプロパティ(ビ):	
1) –	RH850.abs	 ダウンロード・ファイル価報 ファイル ファイルの種類 コンパイラベンダ オブジェクトをダウンロードする シンボルをダウンロードする PIC/PIROD/PIDオフセットを指定する PIC/PIROD/PIDオフセットを指定する PICオフセット PIROのオフセット PIDオフセット 入力補売複範用の情報を生成する 	DefaultBuild¥RH850.abs ロード・モジュール・ファイル 自動洋原引 (はい) (はい)
	注意20(A) 附明除(B)	ファイル ダウンロードするファイルを指定します。 OK	キャンセル ヘルプ(H)

[機能ボタン]

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- プロパティ パネルの [ダウンロード・ファイル設定] タブにおいて、 [ダウンロード] カテゴリ内 [ダウンロード するファイル] プロパティを選択することにより表示される [...] ボタンをクリック

[各エリアの説明]

- (1) [ダウンロード・ファイル一覧] エリア
- (a) 一覧の表示 ダウンロードするファイル名の一覧を表示します。デフォルトで、プロジェクト(メイン・プロジェクト/サ ブプロジェクト)においてビルド対象に指定しているファイル名を表示します(削除不可)。 ここでの表示順序が、ダウンロードの際の実行順序となります

ブプロジェクト)においてビルド対象に指定しているファイル名を表示します(削除不可)。 ここでの表示順序が、ダウンロードの際の実行順序となります。 新規にダウンロード・ファイルを追加する場合は、このエリア内の[追加]ボタンをクリックし、[ダウン ロード・ファイルのプロパティ]エリアにおいて、追加するファイルのダウンロード条件を指定します。

(b) ボタン

ボタン	機能
	選択しているファイルを1行上に移動します。 ただし,最上部のファイル,またはプロジェクトのビルド対象に指定しているファイル を選択している場合は無効となります。
Ţ	選択しているファイルを1行下に移動します。 ただし、最下部のファイル、またはプロジェクトのビルド対象に指定しているファイル を選択している場合は無効となります。
追加	ー覧に空欄の項目("-")を1つ追加し,選択状態にします。 [ダウンロード・ファイルのプロパティ]エリアにおいて,追加するファイルのダウン ロード条件を指定してください。 ただし,すでに20個以上のファイルが登録されている場合は無効となります。
削除	選択しているファイルを一覧から削除します。 ただし、プロジェクトのビルド対象に指定しているファイルは削除することはできません。

備考 1. ファイル名にマウス・カーソルを合わせることにより、対象ファイルのパス情報をポップアップ 表示します。

備考 2. ファイル名をマウスでドラッグすることにより、一覧内の表示順序を変更することができます。 ただし、プロジェクトでビルド対象に指定しているファイルの表示順序を変更することはできま せん。

- (2) [ダウンロード・ファイルのプロパティ] エリア
 - (a) [ダウンロード・ファイル情報]
 [ダウンロード・ファイル一覧]エリアで選択しているファイルに対して、ダウンロード条件の表示/設定変更を行います。
 また、[追加]ボタンにより、新規にダウンロード・ファイルを追加する場合は、ここで追加ファイルのダウンロード条件を指定します。

ファイル	ダウンロード	するファイルを指定しま	す。
	デフォルト	ファイル名(ただし, 業	所規追加の場合は空欄)
	変更方法	キーボードからの直接入力,またはこの項目を選択すると欄内右端に表 示される [] ボタン ^{注 1} のクリックによりオープンするダウンロード するファイルを選択 ダイアログによる指定	
	指定可能値	「表 2.4 ダウンロード可 最大指定文字数:259 \$	「能なファイル」参照 C字
ファイルの種類	ダウンロード	ドするファイルのファイル形式を選択します。	
	デフォルト	ロード・モジュール・ファイル	
	変更方法	ドロップダウン・リス	トによる選択
	指定可能値	ロード・モジュール・ ファイル	ロード・モジュール・フォーマットを指定しま す。
		ヘキサ・ファイル	インテル拡張ヘキサ・フォーマットを指定しま す。
		Sレコード・ファイル	モトローラ・S タイプ・フォーマットを指定し ます。
		バイナリ・データ・ ファイル	バイナリ・フォーマットを指定します。

コンパイラベンダ	ロード・モジュール・ファイルを生成したときに使用したコンパイラのベンダを指定 します。 このプロパティの設定は、ロード・モジュール・ファイル内に出力されたコンパイラ ベンダ固有の情報を解決するために使用します。			
	デフォルト	自動判別		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能值	自動判別	自動的に判別させる場合に指定します。	
		GreenHillsSoftware	GHS のコンパイラを使用した場合に指定しま す。	
オフセット	指定したファ	指定したファイルのダウンロードを開始するアドレスからのオフセット値を指定しま		
	9。 なお,この項 ファイル]を	[目は, [ファイルの種類] 選択している場合のみ表	に [ヘキサ・ファイル],または [S レコード・ 示されます。	
	デフォルト	0		
	変更方法	キーボードからの直接入力		
	指定可能值	0x0~0xFFFFFFFの16進数		
開始アドレス	指定したファイルをダウンロードする開始アドレスを指定します。 なお,この項目は,[ファイルの種類]に[バイナリ・データ・ファイル]を選択して いる場合のみ表示されます。			
	デフォルト	0		
	変更方法	キーボードからの直接ス	\ታ	
	指定可能值	0x0~0xFFFFFFFFの	16 進数	
オブジェクトをダ ウンロードする	指定したファイルからオブジェクト情報をダウンロードするか否かを選択します。 なお,この項目は,[ファイルの種類]に[ロード・モジュール・ファイル]を選択し ている場合のみ表示されます。			
	デフォルト	はい		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能值	はい	オブジェクト情報をダウンロードします。	
		いいえ	オブジェクト情報をダウンロードしません。	
シンボルをダウン ロードする	指定したファイルからシンボル情報をダウンロードするか否かを選択します ^{注 2} 。 なお,この項目は,[ファイルの種類]に[ロード・モジュール・ファイル]を選択し ている場合のみ表示されます。			
	デフォルト	はい		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能值	はい	シンボル情報をダウンロードします。	
		いいえ		



PIC/PIROD/PID オフセットを指定 する	ダウンロード PIROD(Pos dent Data)領 す。この項目 セット","PI	ッシロードするロード・モジュールの PIC(Position Independent Code)領域, OD(Position Independent Read Only Data)領域,および PID(Position Indepen- t Data)領域の位置をロード・モジュール作成時から変更するか否かを指定しま この項目を "はい"に切り替えると、サブ項目に "PIC オフセット", "PIROD オフ ット", "PID オフセット"項目を表示します。		
	デフォルト	いいえ		
	変更方法	ドロップダウン・リス	~による選択	
	指定可能值	はい	PIC/PIROD/PID オフセットを指定します ^{注 3} 。	
		いいえ	PIC/PIROD/PID オフセットを指定しません。	
PIC オフセット	ロード・モジュール作成時のプログラム・セクションの開始アドレスからのオフセット値を入力します。 例えば、プログラム・セクションの開始アドレスが 1000 番地からのロード・モジュールをダウンロードする時に、本項目に 1000 を設定すると、該当セクションは2000 番地にダウンロードされます。		ム・セクションの開始アドレスからのオフセッ 始アドレスが 1000 番地からのロード・モ 項目に 1000 を設定すると,該当セクションは	
	デフォルト	0		
	変更方法	キーボードからの直接入力		
	指定可能值	0x0 ~ 0xFFFFFFF の 16 進数		
PIROD オフセッ ト	ロード・モジュール作成時の ROM データ・セクションの開始アドレスからのオフ セット値を入力します。 例えば, ROM データ・セクションの開始アドレスが 1000 番地からのロード・モ ジュールをダウンロードする時に,本項目に 1000 を設定すると,該当セクションは 2000 番地にダウンロードされます。		ータ・セクションの開始アドレスからのオフ 開始アドレスが 1000 番地からのロード・モ 項目に 1000 を設定すると,該当セクションは	
	ノノオルト	 キーボードからの直接入力		
	変更 <i>万法</i> 			
PIDオフセット	ロード・モジュール作成時の RAM データ・セクションの開始アドレスからのオフ セット値を入力します。 例えば, RAM データ・セクションの開始アドレスが 1000 番地からのロード・モ ジュールをダウンロードする時に,本項目に 1000 を設定すると,該当セクションは 2000 番地にダウンロードされます。		ータ・セクションの開始アドレスからのオフ 開始アドレスが 1000 番地からのロード・モ 項目に 1000 を設定すると,該当セクションは	
	デフォルト	0		
	変更方法	キーボードからの直接入力		
	指定可能值	$0x0 \sim 0xFFFFFFFF O$	16 進数	
入力補完機能用の 情報を生成する	ダウンロード時に,シンボル名の入力補完機能のための情報を生成するか否かを選 します) ^{注4} 。 なお,この項目は,[ファイルの種類]に[ロード・モジュール・ファイル]を選択 ている場合のみ表示されます。		補完機能のための情報を生成するか否かを選択 に[ロード・モジュール・ファイル]を選択し	
	デフォルト	はい		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能値	はい	シンボル名の入力補完機能用の情報を生成しま す(入力補完機能を使用します)。	
		いいえ	シンボル名の入力補完機能用の情報を生成しま せん(入力補完機能を使用しません)。	

注 1. [ダウンロード・ファイル一覧] エリアにおいて、プロジェクトのビルド対象のファイルを選択 している場合、またはプログラム実行中は、[...] ボタンは表示されません。

注 2. シンボル情報をダウンロードしない場合、ソース・レベル・デバッグを行うことはできません。

注 3.	PIC/PID 機能(「2.8 PIC/PID 機能の使用」参照)を使って作成していないロード・モジュール
	に対して " はい " を選択した時のデバッグ動作は保証できません。

注 4. [はい]を選択した場合、ダウンロード時間、およびホスト・マシンのメモリ消費量が増加しま す。シンボル名の入力補完機能を使用しない場合は、[いいえ]を選択することを推奨します。

ボタン	機能
ОК	ダウンロード・ファイルの設定を終了し、このダイアログをクローズします。
キャンセル	ダウンロード・ファイルの変更を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。



フラッシュ・オプションの設定 ダイアログ

マイクロコントローラに搭載されているフラッシュ・メモリのためのオプション設定を行います。

- 注意 1. 【Full-spec emulator】【E1】【E20】
 このダイアログは、デバッグ・ツールと接続している場合のみオープンすることができます。
 【シミュレータ】
 このダイアログは、デバッグ・ツールと切断している場合のみオープンすることができます。
- **注意 2.** 【Full-spec emulator】【E1】【E20】 このダイアログで設定変更を行ったのち, [書き込み] ボタンをクリックすると, CPU リセットが発生 します。
- 図 A.27 フラッシュ・オプションの設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】

[フラッシュ・オプションの設定
Г	フラッシュ・オブション・プロパティ(P):
	▲ オプション・パイト設定 OPBT0 ●●● D3FFFFEC OPBT2 ●●● FFFFFFF
(1) _	
L	オプション・バイト設定
г +#K 4K - 1° – х - 1 –	[編み込み(R)] 生物込み(M) [四にる(C)] (おお)オバル (人山づ(H))

図 A.28 フラッシュ・オプションの設定 ダイアログ【シミュレータ】

	フラッシュ・オプションの設定
Г	フラッシュ・オブション・プロパティ(<u>P</u>):
	▲ オプション・パイト設定 OPBT0 DSEEEEEC
(1)	OPBT2 PEC FFFFFFF
(1) _	
	オプション・パイト設定
_	
[機能ボタン]-	開じる(C) キャンセル ヘルプ(日)

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

 プロパティ パネルの [フラッシュ・オプション設定] タブにおいて、[フラッシュ・オプション] カテゴリ内 [フ ラッシュ・オプション] プロパティを選択することにより表示される […] ボタンをクリック

[各エリアの説明]

- (1) [フラッシュ・オプション・プロパティ] エリア
 - (a) [オプション・バイト設定] フラッシュ・メモリのオプション・バイトの設定を行います。

OPBT <i>0</i> ~ 15	オプション・バイトを指定します。			
	デフォルト	デバイス・ファイルに格納されている初期値		
	変更方法	キーボードからの直接入力		
	指定可能值	0x0 ~ 0xFFFFFFF の範囲の 16 進数		

注意 選択しているマイクロコントローラの種類により、表示されるオプション・バイト(OPB0~ 15)の個数は異なります(欠番を含む場合もあります)。

ボタン	機能
読み込み 【Full-spec emulator】【E1】 【E20】	デバッグ・ツールに現在設定されている値を読み込み, このダイアログの各項 目に反映します。
書き込み 【Full-spec emulator】【E1】 【E20】	現在の設定値をデバッグ・ツールに書き込み,プロジェクトに反映したのちこ のダイアログをクローズします。
閉じる	現在の設定値をプロジェクトに反映し、このダイアログをクローズします。
キャンセル	設定の変更を反映せずに、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。



アクション・イベント ダイアログ

アクション・イベントの設定を行います(「2.18 プログラム内へのアクションの設定」参照)。 なお、このダイアログは、デバッグ・ツールと接続時のみオープンすることができます。

注意 アクション・イベントの設定に関しては(有効イベント数の制限など),(「2.19.7 イベント設定に関する留意事項」も参照してください。

図 A.29 アクション・イベント ダイアログ

	アクション・イベント	×			
(1)	Printf イベント 状態保存イベント				
H	出力文字列(Q): 入力例) サンブル:				
	変数式(V): 入力例) aaa, bbb, ccc				
	(ここに変数式を入力してください)				
	アドレス(<u>A</u>):				
	"Ci¥sample¥DefaultBuild¥sample.abs"\$vecttbl.asm#14				
(2) -					
	出力パネルでの表示例				
	サンプル: aaa = 10, bbb = 20 ccc = 30				
L					
[機能ボタン] -	OK キャンセル ヘルプ(日				

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- エディタ パネルにおいて, アクション・イベントを設定したい行にキャレットを移動したのち, コンテキスト・メ ニュー→ [アクション・イベントの登録 ...]を選択
- 逆アセンブル パネルにおいて,アクション・イベントを設定したいアドレスにキャレットを移動したのち,コンテ キスト・メニュー→ [アクション・イベントの登録 ...]を選択
- イベント パネルにおいて, アクション・イベントを選択したのち, コンテキスト・メニュー→ [条件の編集 ...] を 選択

[各エリアの説明]

- (1) タブ選択エリア
 タブを選択することにより、設定するアクション・イベントの種類が切り替わります。
 このダイアログには、次のタブが存在します。
 - [Printf イベント] タブ
 - [状態保存イベント] タブ

- **注意** コンテキスト・メニューの [条件の編集 ...]の選択によりこのダイアログをオープンした場合, このエリアは非表示となります。
- (2) イベント条件設定エリア
 アクション・イベントの詳細条件を設定します。
 設定方法についての詳細は、該当するタブの項を参照してください。

ボタン	機能
ОК	アクション・イベントの設定を終了し,指定したアクション・イベントを指定し た位置に設定します。
キャンセル	アクション・イベントの設定を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。



[Printf イベント] タブ

アクション・イベントとして、Printf イベントの設定を行います(「2.18 プログラム内へのアクションの設定」参照)。 Printf イベントとは、プログラムの実行を指定した箇所で一瞬停止させ、ソフトウエア処理によりコマンド(printf) を実行させる機能です。Printf イベントを設定すると、このイベントを設定した箇所の命令実行直前にプログラムが一 瞬停止し、このダイアログで指定した変数式の値を出力パネルに出力します。

図 A.30	アクション・イベント ダイアログ:[Printf イベント] タ	ブ
--------	----------------------------------	---

アウション・イ	ペント 🔤
Printf イベント	状態保存イベント
出力文字列(0)	 入力(例D) サンブル:
変数式(V):	入力@D aaa bbb.ccc
「にこに変動式を	と入力してください)
7ドレス(<u>A</u>):	
"C:¥sample¥D	efaultBuild¥sample.abs″\$vecttbl.asm#14 💽
山中 パクル でく	D本子(44)
出力パネルでの	D表示例)
出力 パネル でく サンプル: aaa =	D表示例) 10, bbb = 20 ccc = 30
出力 パネル でく サンブル: aaa =	D表示例) 10, bbb = 20 ccc = 30
出力 パネル でく サンブル: aaa =	D表示例) 10,bbb = 20 ccc = 30
出力 パネル でく サンブル: aaa =	D表示例) 10.bbb = 20 ccc = 30
出力 パネル でく サンブル: aaa =	D表示例) 10, bbb = 20 ccc = 30
出力 パネル でく サンブル: aaa =	D表示例) 10, bbb = 20 ccc = 30

- ここでは、次の項目について説明します。
- [オープン方法]
- [各エリアの説明]

[オープン方法]

- エディタ パネルにおいて, Printf イベントを設定したい行にキャレットを移動したのち, コンテキスト・メニュー → [アクション・イベントの登録 ...] を選択
- 逆アセンブル パネルにおいて, Printf イベントを設定したいアドレスにキャレットを移動したのち, コンテキス ト・メニュー→ [アクション・イベントの登録 ...]を選択
- イベント パネルにおいて、Printf イベントを選択したのち、コンテキスト・メニュー→ [条件の編集 ...]を選択

[各エリアの説明]

- (1) [出力文字列] エリア
 出力パネルに出力する際に付与する文字列をキーボードより直接入力で指定します(最大指定文字数:1024文字)。
 なお、出力する文字列は、1行分のみ入力可能です(空白可)。
- (2) [変数式] エリア
 Printf イベントの対象となる変数式を指定します。
 変数式は、テキスト・ボックスに直接入力で指定します(最大指定文字数:1024 文字)。
 "," で区切ることにより、1 つの Printf イベントとして 10 個までの変数式を指定することができます。

エディタ パネル/逆アセンブル パネルにおいて、変数式を選択した状態でこのダイアログをオープンした場合では、選択している変数式がデフォルトで表示されます。 なお、変数式として指定できる基本入力形式と、その際に Printf イベントとして出力される値は次のとおりで す。

式	出力される値
C 言語変数名	C言語の変数の値
変数式[変数式]	配列の要素値
<u>変数式</u> .メンバ名	構造体/共用体のメンバ値
<i>変数式</i> -> メンバ名	ポインタの指し示す構造体/共用体のメンバ値
* 変数式	ポインタの変数の値
& <u>変数式</u>	配置アドレス
CPU レジスタ名	CPU レジスタの値
I/O レジスタ名	I/O レジスタの値
ラベル名 ^注 , EQU シンボル名 ^注 , [即値]	ラベルの値,EQU シンボルの値,即値アドレスの値

表 A.12 変数式と出力される値の関係(Printf イベント)

注 ラベル名,または EQU シンボル名に "\$" が含まれている場合,名前を "{}" で囲んでください (例: {\$Label})。

虚数の値には、大文字の "I" を掛けてください(例:1.0+2.0*I)。なお、"I" は虚数のキーワード となるため、CPU レジスタの "I" を指定する場合は、":REG" を付加してください(例:I:REG)。

備考 このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより,現在のキャレット位 置のシンボル名を補完することができます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。

(3) [アドレス] エリア

Printf イベントを設定するアドレスを指定します。 テキスト・ボックスにアドレス式を直接入力するか(最大指定文字数:1024 文字),またはドロップダウン・リ ストにより入力履歴項目(最大履歴個数:10 個)を選択します。デフォルトで,現在の指定位置のアドレスを 表示します。

備考 このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより,現在のキャレット位 置のシンボル名を補完することができます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。

なお、出力パネル上における、Printf イベントによる出力結果のフォーマットは次のとおりです。

図 A.31 Printf イベントの出力結果フォーマット

指定された文字列 変数式1=値1,変数式2=値2,変数式3=値3,...

指定された文字列	[出力文字列] で指定した文字列
変数式 1 ~ 10	[変数式] で指定した文字列
值 1 ~ 10	" <i>変数式 1 ~ 10</i> " に対する変数値 値は変数の型に応じた表示形式(「 <mark>表</mark> A.7 ウォッチ式の表示形式(デフォルト)」参照) で表示します(指定された変数式が取得不能の場合は "?" を表示)。 また,"()"内に 16 進数値も併記します(表示不能の場合は "-" を表示)。

[状態保存イベント] タブ

アクション・イベント発生時のデバッグ・ツールの状態の保存/復帰の設定を行います。 なお、復元されるデータは読み書き可能なメモリとレジスタの値に限られます。

図 A.32 アクション・イベント ダイアログ:[状態保存イベント] タブ

	アクション・イベント	
	Printf イベント 状態保存イベント	
	状態を保存または復帰する場所を選択し	てください。
(1) -	● デバッグ・ツールの状態保存1(1) ● デバッグ・ツールの状態保存3(3)	 ○ デバッグ・ツールの状態保存2(2) ○ デバッグ・ツールの状態保存4(4)
(2) -	○ デバッグ・ツールの状態復帰1(B) ○ デバッグ・ツールの状態復帰3(S)	 ○ デバッグ・ツールの状態復帰2(E) ○ デバッグ・ツールの状態復帰4(T)
(3) -	アドレス(<u>A</u>): [~] C:¥sample¥DefaultBuild¥sample.abs	~\$main.c#26 💌
		OK キャンセル ヘルプ(出)

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]

[オープン方法]

- エディタ パネルにおいて,状態保存イベントを設定したい行にキャレットを移動したのち,コンテキスト・メ ニュー→ [アクション・イベントの登録 ...]を選択
- 逆アセンブル パネルにおいて,状態保存イベントを設定したいアドレスにキャレットを移動したのち,コンテキスト・メニュー→ [アクション・イベントの登録...]を選択
- イベント パネルにおいて, 状態保存イベントを選択したのち, コンテキスト・メニュー→ [条件の編集...]を選択

[各エリアの説明]

- (1) [デバッグ・ツールの状態保存 n] エリア アクション・イベント発生時、デバッグ・ツールの状態を n 番目のデータとしてファイルに保存します。
- (2) [デバッグ・ツールの状態復帰 n] エリア アクション・イベント発生時、デバッグ・ツールの状態を n 番目のデータ・ファイルから復帰します。
- (3) [アドレス] エリア 状態保存イベントを設定するアドレスを指定します。 テキスト・ボックスにアドレス式を直接入力するか(最大指定文字数:1024 文字),またはドロップダウン・リ ストにより入力履歴項目(最大履歴個数:10 個)を選択します。デフォルトで,現在の指定位置のアドレスを 表示します。

表示桁数設定 ダイアログ

メモリ パネルにおいて、メモリ値の表示桁数の設定を行います。

図 A.33 表示桁数設定 ダイアログ

	表示桁数設定				×
(1)	表示桁数(<u>C</u>):	16			
 [機能ボタン]			OK	キャンセル	î(Ш)

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- メモリ パネルにおいて, コンテキスト・メニューの [表示桁数を設定 ...]を選択

[各エリアの説明]

 (1) [表示桁数]エリア 表示する桁数を10進数で直接入力により指定します。
 指定可能な値の範囲は、現在のメモリパネルにおける[サイズ表記]の設定により、次のように異なります。

サイズ表記	指定可能な範囲
4ビット	2~512注
1バイト	1 ~ 256
2バイト	1 ~ 128
4バイト	1~64
8バイト	1 ~ 32

注

偶数値でのみ指定できます(奇数値が入力された場合、1つ大きな値に変更されます)。

ボタン	機能
ОК	指定した桁数でメモリ値を表示します。
キャンセル	設定を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。





ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- メモリ パネルにおいて、コンテキスト・メニューの [表示アドレス・オフセット値を設定 ...]を選択

[各エリアの説明]

 (1) [表示アドレス・オフセット値]エリア アドレス表示のオフセット値を16進数で直接入力により指定します。 指定可能な値の範囲は、現在のメモリパネルにおいて1行に表示されているメモリのバイト数により、次のように異なります。 指定可能な範囲:0x0~([サイズ表記]の設定×表示桁数)-1

拍正可能な範囲:0X0~(*[リイス衣記]の設定×衣木桁数*

例

[サイズ表記]:1 バイト/表示桁数:16 桁の場合

オフセット値	アドレス・エリアの表示内容
0x0(デフォルト)	0000 0010 0020
0x1	0001 0011 0021
0x2	0002 0012 0022

[機能ボタン]

ボタン	機能
ОК	指定したオフセット値でメモリのアドレス表示を行います。
キャンセル	設定を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。

メモリ初期化 ダイアログ

メモリ値の初期化を行います(「2.12.1.6 メモリの内容を一括して変更(初期化)する」参照)。 指定したアドレス範囲のメモリ領域に,指定した初期化データのパターンを繰り返し書き込みます。

図 A.35	メモ	- リ初期化 ダイアログ 	
		メモリ初期化	×
(1)	-	開始アドレス/シンボル(S) 終了アドレス/	イシンボル(E): ノシンボルを入力 回 🗨
(2)	-[]	初期化データ(1): ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	区切りで複数指 ▶ ▼
[機能ボタン]	-[OK ##2	1211 (11.7(B)

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- メモリ パネルにおいて, コンテキスト・メニュー→ [初期化 ...] を選択

[各エリアの説明]

(1) 範囲指定エリア

メモリ値を初期化するアドレス範囲を [開始アドレス/シンボル] と [終了アドレス/シンボル] に指定しま す。それぞれのテキスト・ボックスにアドレス式を直接入力するか(最大指定文字数:1024 文字),またはド ロップダウン・リストにより入力履歴項目(最大履歴個数:10 個)を選択します。 入力したアドレス式の計算結果を,それぞれ開始アドレス/終了アドレスとして扱います。 なお,マイクロコントローラのアドレス空間よりも大きいアドレス値を指定することはできません。

なわ、マイクロコフトローフのアトレス空间よりも人さいアトレス値を指定りることはできません。

注意 エンディアンの異なる領域をまたいだアドレス範囲を指定することはできません。

備考 このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより,現在のキャレット位 置のシンボル名を補完することができます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。

(2) [初期化データ]エリア

メモリに書き込む初期化データを指定します。 初期化データの指定は、16進数の数値をテキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストにより入力履歴項目(最大履歴個数:10個)を選択することにより行います。 初期化データを複数指定する場合は、1個4バイト(8文字)までのデータを最大16個まで、半角スペースで

初期化テーダを複数指定する場合は、1 個 4 ハイト(8 文字)までのテーダを最大 16 個まで、半角スペースで 区切り指定します。

個々の初期化データは、文字列終端より2文字単位で1バイトと解釈され、奇数文字数の場合は先頭1文字で1 バイトと解釈されます。

なお,バイト数が2バイト以上の場合は,初期化対象のアドレス範囲のエンディアンのバイト列に変換して ターゲット・メモリへの書き込み処理を行います。

入力文字列 (初期化データ)	書き込みイメージ(バイト単位)	
	リトル・エンディアン	ビッグ・エンディアン
1	01	01
0 12	00 12	00 12
00 012 345	00 12 00 45 03	00 00 12 03 45



入力文字列 (初期化データ)	書き込みイメージ(バイト単位)	
	リトル・エンディアン	ビッグ・エンディアン
000 12 000345	00 00 12 45 03 00	00 00 12 00 03 45

ボタン	機能
ОК	指定したアドレス範囲のメモリ領域に,指定した初期化データのパターンを繰り 返し書き込みます (パターンの途中で終了アドレスに達した場合は書き込みを終 了します)。
キャンセル	メモリ値の初期化の設定を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。



メモリ検索 ダイアログ

メモリ値の検索を行います(「2.12.1.5 メモリの内容を検索する」参照)。

このダイアログをオープンする直前にメモリパネル上でキャレットが存在した、メモリ値エリア/文字列エリアのどちらかが検索の対象となります。

注意 メモリの検索は、プログラム空間のみが対象となります(ミラー領域は検索対象となりません)。

図 A.36 メモリ検索 ダイアログ

	メモリ検索		
(1) –	検索するデータ(D)		
(2) -	検索する範囲(<u>R</u>)	アドレス範囲を指定する	
(3) —	アドレス(<u>A</u>):	0x0 💌 -	0xffffffff
[機能ボタン]-		前を検索(B) 次を検索(F) [キャンセル ヘルズ田

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- メモリ パネルにおいて、コンテキスト・メニュー→ [検索 ...]を選択

[各エリアの説明]

(1) [検索するデータ]エリア 検索するデータを指定します。 テキスト・ボックスに直接入力するか(最大指定バイト数:256 バイト),またはドロップダウン・リストより 入力履歴項目を選択します(最大履歴数:10個)。 検索の対象がメモリパネル上のメモリ値エリアの場合、そのエリアと同じ表示形式(表示進数/サイズ)で データを入力する必要があります。 また、検索の対象が文字列エリアの場合では、検索するデータとして、文字列を指定する必要があります。指定 した文字列は、そのエリアで表示しているエンコード形式でデータに変換され検索されます。 なお、このダイアログをオープンする直前にメモリ値を選択していた場合は、デフォルトでその値が表示されま す。

(2) [検索する範囲]エリア

検索する範囲を次のドロップダウン・リストより選択します。

アドレス範囲を指定する	[アドレス] エリアで指定したアドレス範囲内で検索を行います。
メモリ・マッピング	選択したメモリ・マッピング範囲内で検索を行います。 このリスト項目は、メモリ・マッピング ダイアログで表示しているメモリ・ マッピングを個々に表示します。 表示形式: <メモリ種別> <アドレス範囲> <サイズ>

(3) [アドレス] エリア

この項目は、[検索する範囲] エリアで [アドレス範囲を指定する] を選択した場合のみ有効となります。 メモリ値検索の対象となるアドレス範囲を"開始アドレス"と"終了アドレス"で指定します。それぞれのテキ スト・ボックスにアドレス式を直接入力するか(最大指定文字数:1024文字),またはドロップダウン・リスト により入力履歴項目(最大履歴個数:10個)を選択します。 入力したアドレス式の計算結果を、それぞれ開始アドレス/終了アドレスとして扱います。 ただし、検索可能なアドレスの上限値は、プログラム空間の上限アドレス(0x03FFFFFF)です(ミラー領域は 検索対象となりません)。

また、32ビットで表現できる値より大きいアドレス値を指定することはできません。

- 備考 1. このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより,現在のキャレット位置のシンボル名を補完することができます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。
- 備考 2. "開始アドレス"が空欄の場合は、"0x0"の指定として扱われます。
- 備考 3. "終了アドレス"が空欄の場合は、マイクロコントローラのアドレス空間の上限値の指定として扱われます。

ボタン	機能
前を検索	[検索する範囲] エリア/ [アドレス] エリアで指定した範囲内で, アドレスの 小さい方向に検索を行います。検索結果箇所をメモリパネル上で選択状態にし ます。 ただし, 不正な値を指定している場合, またはプログラム実行中は, メッセージ を表示し, メモリ値の検索は行いません。 また, メモリパネルが非表示の場合, または他のパネルにフォーカスがある状 態からこのダイアログへフォーカスを移動した場合, このボタンは無効となりま す。
次を検索	[検索する範囲] エリア/ [アドレス] エリアで指定した範囲内で, アドレスの 大きい方向に検索を行います。検索結果箇所をメモリパネル上で選択状態にし ます。 ただし,不正な値を指定している場合,またはプログラム実行中は,メッセージ を表示し,メモリ値の検索は行いません。 また,メモリパネルが非表示の場合,または他のパネルにフォーカスがある状態からこのダイアログへフォーカスを移動した場合,このボタンは無効となりま す。
キャンセル	メモリ値の検索の設定を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。



印刷アドレス範囲設定 ダイアログ

逆アセンブル パネルの内容を印刷する際に、対象となるアドレス範囲の指定を行います。

図 A.37 印刷アドレス範囲設定 ダイアログ

	印刷アドレス範囲設定
Г	印刷するアドレスの指定方法を選択してください。
(1) –	 現在の表示範囲(D) 現在の選択範囲(C)
	 ● 指定した範囲(R) 開始アドレス(S): 終了アドレス(E): (開始アドレスを入力してくだ ■ - (終了アドレスを入力してくだ ■ -
[機能ボタン]	OK キャンセル ヘルプ(H)

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- 逆アセンブル パネルにおいて, [ファイル] メニュー→ [印刷 ...]を選択

[各エリアの説明]

- (1) 範囲指定エリア印刷する範囲を指定するために、次のオプション・ボタンのいずれか1つを選択します。
 - (a) [現在の表示範囲](デフォルト) 逆アセンブル パネルで現在表示している範囲のみを印刷します。
 - (b) [現在の選択範囲] 逆アセンブル パネルで現在選択している範囲のみを印刷します。 ただし、逆アセンブル パネルにおいて、何も選択していない場合は無効となります。
 - (c) [指定した範囲] 印刷の対象となるアドレス範囲を[開始アドレス]と[終了アドレス]で指定します。 それぞれのテキスト・ボックスにアドレス式を直接入力するか(最大指定文字数:1024文字),またはドロッ プダウン・リストにより入力履歴項目(最大履歴個数:10個)を選択します。

ボタン	機能
ОК	指定した範囲で逆アセンブル パネルの内容を印刷するために,このダイアログ をクローズして Windows の印刷用 ダイアログをオープンします。
キャンセル	範囲選択の設定を無視し、このダイアログをクローズします。



備考 このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより,現在のキャレット 位置のシンボル名を補完することができます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。

ボタン	機能
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。



トレース検索 ダイアログ

トレース・データの検索を行います(「2.14.8 トレース・データを検索する」参照)。 命令レベル/ソース・レベルを選択して検索することができます。

図 A.38	トレ	√ース検索 ダイアログ				
	(1) –	トレース検索	JL .			
	Γ	- 検索条件の指定 - フェッチ・アドレス(T):		-	(飯用を指定する場合	
		命令(<u>M</u>)				
	(2) —	アクセス・アドレス(<u>A</u>): アクセスの種類(<u>S</u>):	(指定なし)	• -) •	(範囲を指定する場合	H v
		データ(D):	MEX	-	8881(範囲を指定する	H v
		検索範囲の指定 番号(U):		-		
	L					
- 146 64 - 18	Г					
し機能ボク	אריא		前を検索(<u>B</u>)	次を検索(E)	キャンセル へ	117(H)

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- トレース パネルにおいて, ツールバーの 構 ボタンを選択
- トレース パネルにおいて、コンテキスト・メニュー→ [検索 ...]を選択

[各エリアの説明]

- (1) タブ選択エリア
 タブを選択することにより、検索するレベルが切り替わります。
 このダイアログには、次のタブが存在します。
 - [命令レベル] タブ

```
- [ソース・レベル] タブ
```

(2) 検索条件設定エリア 検索する際の詳細条件を設定します。 表示内容/設定方法についての詳細は、該当するタブの項を参照してください。

ボタン	機能
前を検索	指定した範囲内で、番号の小さい方向に検索を行います。 検索結果箇所をトレースパネル上で選択状態にします。 ただし、不正な値を指定している場合、またはプログラム実行中は、メッセージ を表示し、トレース・データの検索は行いません。 また、トレースパネルが非表示の場合、または他のパネルにフォーカスがある 状態からこのダイアログへフォーカスを移動した場合、このボタンは無効となり ます。
次を検索	指定した範囲内で,番号の大きい方向に検索を行います。 検索結果箇所をトレースパネル上で選択状態にします。 ただし,不正な値を指定している場合,またはプログラム実行中は、メッセージ を表示し,トレース・データの検索は行いません。 また、トレースパネルが非表示の場合,または他のパネルにフォーカスがある 状態からこのダイアログへフォーカスを移動した場合,このボタンは無効となり ます。
キャンセル	トレース・データの検索の設定を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。



CS+ V8.04.00

[命令レベル] タブ

取得したトレース・データを命令レベルで検索します。

- 注意 トレースパネルをソース表示モードで表示している場合、このタブで命令レベルの検索を行っても対象を正しく検索することはできません。
 命令レベルの検索を行う際は、混合表示モード、または逆アセンブル表示モードで表示を行ってください。
- 図 A.39 トレース検索 ダイアログ:[命令レベル]タブ

トレース検索			(
命令レベルシース・レイ	<ul< th=""><th></th><th></th></ul<>		
検索条件の指定			
フェッチ・アドレス(工):		-	(範囲を指定する場合 🕨 👻
命令(<u>M</u>):		•	
アクセス・アドレス(<u>A</u>):		-	(範囲を指定する場合 🕨 🔻
アクセスの種類(S):	(指定なし)	Ţ	
データ(<u>D</u>):	HEX		1888(範囲を指定する 🕨 👻
検索範囲の指定			
		-	
4			
	前を検索(<u>B</u>)	次を検索(E)	キャンセル ヘルブ(日)

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]

[オープン方法]

- トレース パネルにおいて, ツールバーの 揺 ボタンを選択
- トレース パネルにおいて、コンテキスト・メニュー→ [検索 ...]を選択

[各エリアの説明]

(1) [検索条件の指定] エリア

(a) [フェッチ・アドレス]
 検索条件として必要な場合、フェッチ・アドレスを指定します。
 アドレス式をテキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目を選択します(最大履歴数:10個)。
 フェッチ・アドレスの指定は範囲で指定することができます。この場合は、左右両方のテキスト・ボックスにアドレス式を指定することにより範囲を指定します。
 右側のテキスト・ボックスが空欄、または"(範囲を指定する場合に入力)"の場合は、左側のテキスト・ボックスに指定された固定アドレスで検索を行います。

なお,マイクロコントローラのアドレス空間よりも大きいアドレス値が指定された場合は,上位のアドレス値 をマスクして扱います。

- また、32 ビットで表現できる値より大きいアドレス値を指定することはできません。
- (b) [命令] 検索条件として必要な場合、命令の文字列を指定します。 ここで指定した文字列をトレースパネルの[ソース/逆アセンブル]エリア内より検索します。 命令をテキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目を選択します (最大履歴数:10個)。 なお、検索の際は、大文字/小文字は区別せず、部分一致も検索の対象とします。
- [アクセス・アドレス] (c) 検索条件として必要な場合、アクセス・アドレスを指定します。 アドレス式をテキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目を選択 します(最大履歴数:10 個)。 アクセス・アドレスの指定は範囲で指定することができます。この場合は、左右両方のテキスト・ボックスに アドレス式を指定することにより範囲を指定します。 右側のテキスト・ボックスが空欄,または"(範囲を指定する場合に入力)"の場合は,左側のテキスト・ ボックスに指定された固定アドレスで検索を行います。 なお、マイクロコントローラのアドレス空間よりも大きいアドレス値が指定された場合は、上位のアドレス値 をマスクして扱います。 また、32 ビットで表現できる値より大きいアドレス値を指定することはできません。

(d) [アクセスの種類]

この項目は[アクセス・アドレス]が指定された場合のみ有効となります。 アクセスの種類を次のドロップダウン・リストより選択します。

(指定なし)	アクセスの種類を限定しません。
リード/ライト	リード、またはライトした箇所を検索します。
リード	リードした箇所を検索します。
ライト	ライトした箇所を検索します。
ベクタ・リード	ベクタ・リードした箇所を検索します。
DMA	今版では無効です。

(e) [データ]

この項目は[アクセス・アドレス]が指定された場合のみ有効となります。 アクセスした数値を指定します。 16 進数値をテキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目を選択 します(最大履歴数:10個)。 数値の指定は範囲で指定することができます。この場合は、左右両方のテキスト・ボックスにデータを指定す ることにより範囲を指定します。 右側のテキスト・ボックスが空欄、または"(範囲を指定する場合に入力)"の場合は、左側のテキスト・ ボックスに指定された固定数値で検索を行います。

「検索範囲の指定]エリア (2)

(a) [番号]

検索するトレース・データの範囲を、トレース パネルの [番号] エリアに表示されている番号で指定します。 左右のテキスト・ボックスに、それぞれ開始番号と終了番号を指定します(デフォルトでは、"0"~"最終番 号"が指定されます)。 10 進数で番号をテキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目を 選択します(最大履歴数:10個)。

左側のテキスト・ボックスが空欄の場合は、"0"の指定として扱われます。

右側のテキスト・ボックスが空欄の場合は、最終番号の指定として扱われます。



[ソース・レベル] タブ

取得したトレース・データをソース・レベルで検索します。

- 注意 トレース パネルを逆アセンブル表示モードで表示している場合、このタブでソース・レベルの検索を行っても対象を正しく検索することはできません。 ソース・レベルの検索を行う際は、混合表示モード、またはソース表示モードで表示を行ってください。
- 図 A.40 トレース検索 ダイアログ:[ソース・レベル] タブ

1)_	トレース検索 命令レベル ソース・レ 検索対象の指定 ● ソース行を指定して ● 関数名を指定して ● グローバル変数名を	本ル 実行箇所を検索(0) た頭アドレスの実行箇所を検索(1) 指定してアクセス箇所を検索(3)
	検索条件の指定	
	ソース行(S):	•
	関数名(N):	v
2)	変数名(⊻):	v
	/植类頁(<u>K</u>):	参照/代入
	変数値(<u>A</u>):	HEX T
3)-	検索範囲の指定 番号(U):	-
		前を検索(B) 次を検索(E) キャンセル ヘルプ(H)

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]

[オープン方法]

- トレース パネルにおいて, ツールバーの 説 ボタンを選択
- トレース パネルにおいて、コンテキスト・メニュー→ [検索 ...]を選択

[各エリアの説明]

(1) [検索対象の指定]エリア

検索する対象を次のオプション・ボタンの中から選択します。

ソース行を指定して実行箇所を検索	指定したソースの実行箇所を検索します(デフォルト)。 検索条件として [ソース行] の指定のみが有効となります。
関数名を指定して先頭アドレスの実行	指定した関数の実行箇所を検索します。
箇所を検索	検索条件として[関数名]の指定のみが有効となります。

グローバル変数名を指定してアクセス	指定したグローバル変数をアクセスした箇所を検索します。
箇所を検索	検索条件として「変数名」/「種類」/「変数値」の指定のみが有
	効となります。

(2) [検索条件の指定] エリア

(a) [ソース行]

この項目は"ソース行を指定して実行箇所を検索"が選択された場合のみ有効となります。 ここで指定した文字列をトレースパネルの[行番号/アドレス]エリア内より検索します。検索するソース行 に含まれる文字列を、テキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項 目を選択します(最大履歴数:10個)。

なお、検索の際は、大文字/小文字は区別せず、部分一致も検索の対象とします。

- 例 1. main.c#40
- 例 2. main.c
- 例 3. main
- (b) [関数名]

この項目は"関数名を指定して先頭アドレスの実行箇所を検索"が選択された場合のみ有効となります。 検索する関数名を、テキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目 を選択します(最大履歴数:10個)。 なお、検索の際は、大文字/小文字を区別し、完全一致のみを検索の対象とします。

(c) [変数名]

この項目は"グローバル変数名を指定してアクセス箇所を検索"が選択された場合のみ有効となります。 検索する変数名を、テキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目 を選択します(最大履歴数:10個)。 なお、検索の際は、大文字/小文字を区別し、完全一致のみを検索の対象とします。

(d) [種類] この項目は"グローバル変数名を指定してアクセス箇所を検索"が選択された場合のみ有効となります。

アクセスの種類(参照/代入(デフォルト),参照,代入)をドロップダウン・リストより選択します。 [変数値]

(e) [変数值]

この項目は"グローバル変数名を指定してアクセス箇所を検索"が選択された場合のみ有効となります。 アクセスした変数値を16進数で指定します。 変数値をテキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目を選択しま す(最大履歴数:10個)。 変数値の指定は範囲で指定することができます。この場合は、左右両方のテキスト・ボックスに変数値を指定 することにより範囲を指定します。 右側のテキスト・ボックスが空欄の場合は、左側のテキスト・ボックスに指定された固定変数値でアクセス箇 所を検索を行います。

(3) [検索範囲の指定]エリア

(a) [番号]

検索するトレース・データの範囲を、トレースパネルの [番号] エリアに表示されている番号で指定します。 左右のテキスト・ボックスに、それぞれ開始番号と終了番号を指定します(デフォルトでは、"0" ~ "*最終番 号*"が指定されます)。 10進数で番号をテキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目を 選択します(最大履歴数:10個)。 左側のテキスト・ボックスが空欄の場合は、"0"の指定として扱われます。 右側のテキスト・ボックスが空欄の場合は、最終番号の指定として扱われます。



詳細 ダイアログ(実行イベント)

イベント パネルで選択した実行系イベントの詳細情報の表示,および変更を行います。



ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [ツールバー]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- イベント パネルにおいて,次のいずれかのイベントにキャレットを移動したのち,コンテキスト・メニュー→ [条件の編集...]を選択
 - ハードウエア・ブレーク・イベント(実行系)
 - トレース・イベントの詳細情報内における開始/終了条件の実行系イベント
 - タイマ計測イベントの詳細情報内における開始/終了条件の実行系イベント
 - パフォーマンス計測イベントの詳細情報内における開始/終了条件の実行系イベント

[各エリアの説明]

- (1) イベント条件設定エリア
 - (a) [アドレス条件] アドレス条件の設定を行います。

比較条件	アドレス比較条件を指定します。 【Full-spec emulator】【E1】【E20】 設定値により,発生条件が変化します。 [アドレス一致 (==)]:実行前 [アドレス範囲内 (<=Addresses<=)] / [アドレス範囲外 !(<=Addresses<=)]:実行 後			
	デフォルト	現在の設定値		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる	る選択	
	指定可能值	アドレス一致 (==)	アドレスを [アドレス] で指定します。	
		アドレス以上 (>=) 【シミュレータ】		
		アドレス以下 (<=) 【シミュレータ】		
		アドレス範囲内 (<=Addresses<=)	アドレス範囲を[開始アドレス]と [終了アドレス]で指定します。	
		アドレス範囲外 !(<=Addresses<=)		
アドレス	アドレスを指定します。 [比較条件]において,[アドレス一致 (==)] / [アドレス以上 (>=)] / [アドレ 以下 (<=)]が指定された場合のみ表示されます。			
	デフォルト	現在の設定値		
	変更方法	キーボードからの直接入力		
	指定可能值	有効な範囲のアドレス式		
開始アドレス	開始アドレスを指定します。 [比較条件]において, [アドレス範囲内 (<=Addresses<=)] / [アドレス範囲 !(<=Addresses<=)] が指定された場合のみ表示されます。			
	デフォルト	現在の設定値		
	変更方法	キーボードからの直接入力		
	指定可能值	有効な範囲のアドレス式		

終了アドレス	終了アドレス [比較条件](!(<=Addresse	終了アドレスを指定します。 [比較条件]において, [アドレス範囲内 (<=Addresses<=)]/[アドレス範囲外 !(<=Addresses<=)]が指定された場合のみ表示されます。		
	デフォルト	現在の設	定值	
	変更方法	キーボー	ドからの直接入力	
	指定可能值	有効な範	囲のアドレス式	
アドレス・マスク を使用する	アドレス・マ [比較条件](
	デフォルト	現在の設	定值	
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能值	はい	アドレス・マスクを設定します。	
		いいえ	アドレス・マスクを設定しません。	
マスク値	アドレス・マスク値を指定します。 なお,この項目は,[アドレス・マスクを使用する]に[はい]を選択した場合のみ 表示されます。			
	デフォルト	~ 現在の設定値		
	変更方法	キーボー	ドからの直接入力	
	指定可能值	8 桁までの 16 進数		

(b) [パス・カウント]【シミュレータ】パス・カウント条件の設定を行います。

パス・カウント	パス・カウントを指定します。 パス・カウント分のイベント条件を満たした時点で、イベント成立となります。		
	デフォルト	現在の設定値	
	変更方法	キーボードからの直接入力	
	指定可能值	1~32768の10進数	

(2) 説明エリア

イベント条件設定エリアで選択している項目の簡単な説明を表示します。

[ツールバー]

• = . • = .	イベント条件設定エリアにおいて、すべてのカテゴリを表示します。
2	イベント条件設定エリアにおいて, すべてのカテゴリを非表示にしたのち, 設定項目のみを昇順 に並び変えます。
	このボタンは常に無効です。

ボタン	機能		
ОК	ダイアログで指定した詳細設定を実行系イベントに設定し, このダイアログをク ローズします。		
キャンセル	設定を無効とし、このダイアログをクローズします。		



ボタン	機能		
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。		





イベントパネルで選択したアクセス系イベントの詳細情報の表示,および変更を行います。



- ここでは、次の項目について説明します。
- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [ツールバー]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- イベント パネルにおいて,次のいずれかのイベントにキャレットを移動したのち,コンテキスト・メニュー→ [条件の編集...]を選択
 - ハードウエア・ブレーク・イベント(アクセス系)
 - トレース・イベントの詳細情報内における開始/終了のアクセス系イベント
 - パフォーマンス計測イベントの詳細情報内における開始/終了のアクセス系イベント

[各エリアの説明]

- (1) イベント条件設定エリア
 - (a) [アドレス条件] アドレス条件の設定を行います。

比較条件	アドレス比軟 【Full-spec er 設定値により [アドレスー : リード前, [アドレス範] : リード後,	ドレス比較条件を指定します。 Full-spec emulator】【E1】【E20】 定値により,発生条件が変化します。 Pドレス一致 (==)] リード前,ライト前,リード/ライト前 Pドレス範囲内 (<=Addresses<=)] / [アドレス範囲外!(<=Addresses<=)] リード後,ライト後,リード/ライト後 フォルト 現在の設定値				
	デフォルト					
	変更方法	ま ドロップダウン・リストによる選択				
	指定可能值	アドレス一致 (==) アドレスを [アドレス				
		アドレス以上 (>=)【シミュレータ】	します。			
		アドレス以下 (<=)【シミュレータ】				
		アドレス範囲内 (<=Addresses<=)	アドレス範囲を[開始アドレス]			
		アドレス範囲外 !(<=Addresses<=)	[終了アドレス」で指定します。 			
アドレス	アドレスを指定します。 [比較条件]において, [アドレス一致 (==)]/[アドレス以上 (>=)]/[アドレス 以下 (<=)]が指定された場合のみ表示されます。					
	デフォルト	ト現在の設定値				
	変更方法	キーボードからの直接入力				
	指定可能值	有効な範囲のアドレス式				
開始アドレス	開始アドレスを指定します。 [比較条件] において, [アドレス範囲内 (<=Addresses<=)] / [アドレス範囲外 !(<=Addresses<=)] が指定された場合のみ表示されます。					
	デフォルト	現在の設定値				
	変更方法	キーボードからの直接入力				
	指定可能值	有効な範囲のアドレス式				
終了アドレス	終了アドレスを指定します。 [比較条件] において, [アドレス範囲内 (<=Addresses<=)] / [アドレス範囲外 !(<=Addresses<=)] が指定された場合のみ表示されます。					
	デフォルト	現在の設定値				
	変更方法	キーボードからの直接入力				
	指定可能值	有効な範囲のアドレス式				



アドレス・マスクを 使用する	アドレス・マ [比較条件]	ー レス・マスクを設定するか否かを指定します。 「条件]において, [アドレス一致 (==)]が指定された場合のみ表示されます			
	デフォルト	ト現在の設定値			
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	アドレス・マスクを設定します。		
		いいえ	アドレス・マスクを設定しません。		
マスク値	アドレス・マ なお,この項 表示されます	ス・マスク値を指定します。 この項目は, [アドレス・マスクを使用する] に [はい] を選択した場合のみ れます。			
	デフォルト	現在の設定値			
	変更方法	キーボードからの直接入力			
	指定可能值	8 桁までの 16 進数			

(b) [データ条件]

データ条件の設定を行います。

アクセス種別	アクセス種別を指定します。			
	デフォルト	現在の設定値		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能值	リード	アクセス種別をリード・アクセスとします。	
		ライト	アクセス種別をライト・アクセスとします。	
		リード/ライト	アクセス種別をリード,およびライト・アクセス とします。	
アクセス・サイズ	アクセス・サ	サイズを指定します。		
	デフォルト	現在の設定値		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能値	指定無し	アクセス・サイズを指定しません。 すべてのアクセス・サイズで条件成立とします。 [データ条件]の[比較条件]は[指定無し]のみ 選択可能です。	
		1バイト	アクセス・サイズを1バイトとします。	
		2バイト	アクセス・サイズを2バイトとします。	
		4バイト	アクセス・サイズを4バイトとします。	
		8バイト	【Full-spec emulator】【E1】【E20】 アクセス・サイズを8バイトとします。	
		16 バイト	【Full-spec emulator】【E1】【E20】 アクセス・サイズを 16 バイトとします。 [データ条件]の[比較条件]は[指定無し]のみ 選択可能です。 この選択肢は,選択しているマイクロコントロー ラが対応している場合にのみ表示されます。	



比較条件	データ比較劣 なお, この功 ト] / [8 //	条件を指定します。 頁目は[アクセス・サイズ]に[1 バイト]/[2 バイト]/[4 バイ ヾイト]を選択した場合のみ表示されます。		
	デフォルト	現在の設定値		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能值			データ値を指定しません。
		データー致 (==)		データ値を[比較データ]で指定します。
		データ不一致 (!=)		
		指定値以上 (>=) 【シミュレータ】		
		指定値以下 (<=) 【シミュレータ】		
		範囲内 (<=Values- 【シミュレータ】	<=)	データ範囲を [下限データ 【シミュレー タ】] と [上限データ 【シミュレータ】] マ地中 + +
		範囲外 !(<=Values 【シミュレータ】	6<=)	じ指定しまり。
比較データ	比較データを なお, この功 定値以上 (>=			
	デフォルト	現在の設定値		
	変更方法 キーボードからの直接入力			
	指定可能值	[アクセス・サイズ] で指定したサイズまでの 16 進数		
下限データ 【シミュレータ】	[比較条件] なお, この項 !(<=Values<:	における範囲の下限データを指定します。 夏目は, [比較条件]に[範囲内 (<=Values<=)]/[範囲外 =)]を選択した場合のみ表示されます。		
	デフォルト	現在の設定値		
	変更方法	キーボードからの直接入力		
	指定可能值	[アクセス・サイス	ズ]で指定	ミしたサイズまでの 16 進数
上限データ 【シミュレータ】	[<mark>比較条件</mark>] なお, この項 !(<=Values<:			
	デフォルト	現在の設定値 キーボードからの直接入力 [アクセス・サイズ] で指定したサイズまでの 16 進数 スクを設定するか否かを指定します。 項目は[アクセス・サイズ] に [1 バイト] / [2 バイト] / [4 バイ バイト] を選択した場合のみ表示されます。 項目は[比較条件] に [データー致 (==)] / [データ不一致 (!=)] を選 にのみ表示されます。		
	変更方法			
	指定可能值			
データ・マスクを使 用する	データ・マス なお,この功 ト] / [8 / また,この功 択した場合に			
	デフォルト	現在の設定値		
	変更方法	ドロップダウン・	リストに	よる選択
	指定可能値	はい	データ・	マスクを設定します。
		いいえ	データ・	マスクを設定しません。


マスク値	データ・マス なお,この功 示されます。	・マスク値を指定します。 この項目は, [データ・マスクを使用する]に[はい]を選択した場合のみ表 ^{ます。}		
	デフォルト	現在の設定値		
	変更方法	キーボードからの直接入力		
	指定可能值	[アクセス・サイズ]で指定したサイズまでの 16 進数		

(c) [パス・カウント]【シミュレータ】パス・カウント条件の設定を行います。

パス・カウント	パス・カウン パス・カウン	✓トを指定します。 ✓ト分のイベント条件を満たした時点で、イベント成立となります。
	デフォルト	現在の設定値
	変更方法	キーボードからの直接入力
	指定可能值	1~32768の10進数

(2) 説明エリア

イベント条件設定エリアで選択している項目の簡単な説明を表示します。

[ツールバー]

•=	イベント条件設定エリアにおいて、すべてのカテゴリを表示します。
Ŝ↓	イベント条件設定エリアにおいて、すべてのカテゴリを非表示にしたのち、設定項目のみを昇順 に並び変えます。
	このボタンは常に無効です。

ボタン	機能
ОК	ダイアログで指定した詳細設定をアクセス系イベントに設定し,このダイアログをクローズします。
キャンセル	設定を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。



ポイント・トレース詳細設定 ダイアログ

イベントパネル上で選択したポイント・トレース・イベントの詳細情報の表示,および変更を行います。 ポイント・トレース・イベントの設定に関しては,「2.14 実行履歴の収集」を参照してください。



- [オープン方法]

- [各エリアの説明]
- [ツールバー]
- [カテゴリの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]



- イベント パネル上において,詳細情報を編集したいポイント・トレース・イベントにキャレットを移動したのち, コンテキスト・メニュー→[条件の編集...]を選択

[各エリアの説明]

- (1) 詳細情報表示/変更エリア イベントパネル上で選択しているポイント・トレース・イベントの詳細情報を、カテゴリのリスト形式で表示 し、設定の変更を直接行うことができるエリアです。
- (2) プロパティの説明エリア詳細情報表示/変更エリアで選択したカテゴリやプロパティの簡単な説明を表示します。



[ツールバー]

	詳細情報表示/変更エリアにてカテゴリを表示にします。
21	詳細情報表示/変更エリアにてカテゴリを非表示にしてプロパティ項目のみを 昇順に並び替えます。

[カテゴリの説明]

(1) [アドレス条件] ポイント・トレースのアドレス条件の表示,および変更を行います。

比較条件	アドレス比較条件を指定します。					
	デフォルト	現在の設定値				
	変更方法	ドロップ	ダウン・リストによる選択			
	指定可能值	アドレス	一致 (==)【シミュレータ】	アドレスを [アドレス]		
		アドレス	アドレス以上 (>=)【シミュレータ】 で指定します。			
		アドレス	以下 (<=)【シミュレータ】	-		
		アドレス	範囲内 (<=Addresses<=)	アドレス範囲を[開始ア		
		アドレス	範囲外 !(<=Addresses<=)	ドレス][終了アドレス] で指定します。		
アドレス	アドレスを指定します。 [比較条件]において,[アドレス一致 (==)] / [アドレス以上 (>=)] / [ス以下 (<=)]が指定された場合のみ表示されます。			レス以上 (>=)] / [アドレ		
	デフォルト	現在の設	定值			
	変更方法	キーボードからの直接入力				
	指定可能值	有効な範	囲のアドレス式			
開始アドレス	開始アドレスを指定します。 [比較条件]において,[アドレス範囲内 (<=Addresses<=)] / [7 !(<=Addresses<=)] が指定された場合のみ表示されます。			i<=)] / [アドレス範囲外 す。		
	デフォルト	現在の設	定值			
	変更方法	キーボー	ドからの直接入力			
	指定可能值	有効な範囲のアドレス式				
終了アドレス				<=)] / [アドレス範囲外 す。		
	デフォルト	現在の設定値				
	変更方法	キーボー	ドからの直接入力			
	指定可能值	有効な範	囲のアドレス式			
アドレス・マスクを使 用する	アドレス・マスクを設定するか否かを指定します。 [比較条件]において, [アドレスー致 (==)]が指定された場合のみ表示さ			れた場合のみ表示されます。		
	デフォルト	現在の設	定值			
	変更方法	ドロップ	ダウン・リストによる選択			
	指定可能值	はい	アドレス・マスクを設定しま	ます。		
		いいえ	アドレス・マスクを設定しま	ません。		



マスク値	アドレス・マスク値を指定します。 なお,この項目は,[アドレス・マスクを使用する]に[はい]を選択した場合の み表示されます。			
	デフォルト	現在の設定値		
	変更方法	キーボードからの直接入力		
	指定可能值	8 桁までの 16 進数		

(2) [データ条件]

ポイント・トレースのデータ条件の表示、および変更を行います。

アクセス種別	アクセス種別	別を指定します。		
	デフォルト	現在の設定値		
	変更方法	ドロップダウン・	リストによる選択	
	指定可能值	リード	アクセス種別をリード・アクセスとします。	
		ライト	アクセス種別をライト・アクセスとします。	
		リード/ライト	アクセス種別をリード,およびライト・アクセスと します。	
アクセス・サイズ	アクセス・サ	☆ サイズを指定します。		
	デフォルト	現在の設定値		
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択		
	指定可能值	指定無し	アクセス・サイズを指定しません。 すべてのアクセス・サイズで条件成立とします。 [データ条件]の[比較条件]は[指定無し]のみ選 択可能です。	
		1バイト	アクセス・サイズを1バイトとします。	
		2バイト	アクセス・サイズを2バイトとします。	
		4バイト	アクセス・サイズを4バイトとします。	
		8バイト	【Full-spec emulator】【E1】【E20】 アクセス・サイズを8バイトとします。	
		16 バイト	【Full-spec emulator】【E1】【E20】 アクセス・サイズを 16 バイトとします。 [データ条件]の[比較条件]は[指定無し]のみ選 択可能です。 この選択肢は,選択しているマイクロコントローラ が対応している場合にのみ表示されます。	



比較条件	データ比較 なお,この ブ [8 バイト	条件を指定します。 頁目は[アクセス・サイズ]に[1 バイト]/[2 バイト]/[4 バイト] -]を選択した場合のみ表示されます。		
	デフォルト	現在の設定値		
	変更方法	ドロップダウン・	リストに	よる選択
	指定可能值	指定無し		データ値を指定しません。
		データー致 (==)		データ値を[比較データ]で指定します。
		データ不一致 (!=)		
		指定値以上 (>=) 【シミュレータ】		
		指定値以下 (<=) 【シミュレータ】		
		範囲内 (<=Values 【シミュレータ】	<=)	データ範囲を[下限データ【シミュレー タ]] と[上限データ【シミュレータ】]で 生ます
		範囲外 !(<=Values 【シミュレータ】	6<=)	相定しまり。
比較データ	比較データを なお, この項 値以上 (>=)]	を指定します。 項目は, [比較条件] に [データー致 (==)] / [データ不一致 (!=)] /指5] / [指定値以下 (<=)] を選択した場合のみ表示されます。		
	デフォルト	現在の設定値		
	変更方法	キーボードからの直接入力		
	指定可能值	[アクセス・サイン	ズ]で指定	きしたサイズまでの 16 進数
下限データ 【シミュレータ】	[比較条件] なお, この項 !(<=Values<=			
	デフォルト	現在の設定値		
	変更方法	キーボードからの	直接入力	
	指定可能值	[アクセス・サイン	ズ]で指定	きしたサイズまでの 16 進数
上限データ 【シミュレータ】	[<mark>比較条件</mark>] なお, この項 !(<=Values<=			
	デフォルト	現在の設定値		
	変更方法	キーボードからの	直接入力	
	指定可能值	[アクセス・サイン	ズ]で指定	したサイズまでの 16 進数
データ・マスクを使 用する	データ・マス なお,この功 / [8 バイト また,この功 した場合にの	マスクを設定するか否かを指定します。 つ項目は [アクセス・サイズ] に [1 バイト] / [2 バイト] / [4 バイト] ト] を選択した場合のみ表示されます。 つ項目は [比較条件] に [データー致 (==)] / [データ不一致 (!=)] を選択 このみ表示されます。 <i>現在の設定値</i>		
	デフォルト			
	変更方法	ドロップダウン・	リストに	よる選択
	指定可能値	はい	データ・	マスクを設定します。
		いいえ	データ・	マスクを設定しません。



マスク値	データ・マス なお,この功 されます。	くク値を指定します。 頁目は, [データ・マスクを使用する] に [はい] を選択した場合のみ表示
	デフォルト	現在の設定値
	変更方法	キーボードからの直接入力
	指定可能值	[アクセス・サイズ]で指定したサイズまでの 16 進数

(3) [パス・カウント] 【シミュレータ】 ポイント・トレースのパス・カウント条件の表示,および変更を行います。

パス・カウント	パス・カウントを指定します。 パス・カウント分のイベント条件を満たした時点で、イベント成立となります。		
	デフォルト	現在の設定値	
	変更方法	キーボードからの直接入力	
	指定可能值	1~32768の10進数	

(4) [対象] 【Full-spec emulator】【E1】【E20】ポイント・トレースの対象の表示、および変更を行います。

イベント対象	ポイント・トレースの対象を指定します。		
	デフォルト	現在の設定値	
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択	
	指定可能値	ドロップダウン・リストによる次のいずれか CPU, Global RAM, Cluster RAM	
Cluster No.	ポイント・トレースの対象とする Cluster 番号を指定します。		
	デフォルト	現在の設定値	
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択	
	指定可能值	デバイス依存	

ボタン	機能
ОК	ダイアログで指定した詳細設定をタイマ・イベントに設定し, このダイアログ をクローズします。
キャンセル	設定を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。



タイマ計測詳細設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】

イベントパネル上で選択したタイマ・イベントの詳細情報の表示,および変更を行います。 このダイアログではタイマ・イベントのアドレス値を変更することはできません。変更する場合は、タイマ・イベントを削除して新たに作成し直してください。タイマ・イベントの設定に関しては、「2.15 実行時間の計測」を参照して ください。

図 A.47	タイマ計測詳細設定ダイアログ	[Full-spec emulator] [E	E1] [E20]

	詳細	
[ツールバー]-	21 🖂	
Γ	▲ 計測設定 計測項目	総実行時間
(1)		
(2)	計測項目 計測項目を表示します。	
[機能ボタン]-		OK キャンセル ヘルプ(H)

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [ツールバー]
- [カテゴリの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- イベント パネル上において,詳細情報を編集したいタイマ・イベントにキャレットを移動したのち, コンテキスト・メニュー→ [条件の編集 ...]を選択

[各エリアの説明]

- (1) 詳細情報表示/変更エリア イベントパネル上で選択しているタイマ・イベントの詳細情報を、カテゴリのリスト形式で表示し、設定の変 更を直接行うことができるエリアです。
- (2) プロパティの説明エリア詳細情報表示/変更エリアで選択したカテゴリやプロパティの簡単な説明を表示します。

[ツールバー]

	詳細情報表示/変更エリアにてカテゴリを表示にします。	
21	詳細情報表示/変更エリアにてカテゴリを非表示にしてプロパティ項目のみを 昇順に並び替えます。	

[カテゴリの説明]

(1) [計測設定]

タイマ計測に関する詳細設定の表示、および変更を行います。

計測項目	計測項目を指定します。	
	デフォルト	現在の設定値
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択
	指定可能値	ドロップダウン・リストによる次のいずれか 総実行時間,最大実行時間,最小実行時間,パスカウント

ボタン	機能
ОК	ダイアログで指定した詳細設定をタイマ・イベントに設定し,このダイアログ をクローズします。
キャンセル	設定を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。



パフォーマンス計測詳細設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】

イベントパネル上で選択したパフォーマンス計測イベントの詳細情報の表示,および変更を行います。 このダイアログではパフォーマンス計測イベントのアドレス値を変更することはできません。変更する場合は,パ フォーマンス計測イベントを削除して新たに作成し直してください。パフォーマンス計測イベントの設定に関しては, 「2.16 パフォーマンス計測【Full-spec emulator】【E1】【E20】」を参照してください。



図 A.48 パフォーマンス計測詳細設定ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [ツールバー]
- [カテゴリの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- イベント パネル上において,詳細情報を編集したいパフォーマンス計測イベントにキャレットを移動したのち,コンテキスト・メニュー→ [条件の編集...]を選択



[各エリアの説明]

- (1) 詳細情報表示/変更エリア イベントパネル上で選択しているパフォーマンス計測イベントの詳細情報を、カテゴリのリスト形式で表示し、 設定の変更を直接行うことができるエリアです。
- (2) プロパティの説明エリア 詳細情報表示/変更エリアで選択したカテゴリやプロパティの簡単な説明を表示します。

[ツールバー]

	詳細情報表示/変更エリアにてカテゴリを表示にします。	
21	詳細情報表示/変更エリアにてカテゴリを非表示にしてプロパティ項目のみを 昇順に並び替えます。	

[カテゴリの説明]

(1) [計測設定]

パフォーマンス計測に関する詳細設定の表示、および変更を行います。

計測モード	計測モードを指定します。	
	デフォルト	現在の設定値
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択
	指定可能值	ドロップダウン・リストによる次のいずれか
		- 積算
		- 最大
		- 最小
		- 最新
		- パスカウント



計測項目	計測項目を排	旨定します。
	デフォルト	現在の設定値
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択
	指定可能値	ドロップダウン・リストによる次のいずれか 【RH850G3M, RH850G3K, RH850G3MH, RH850G3KH】
		- 全命令実行回数
		- 分岐命令実行回数
		- EI レベル割り込み受付回数
		- FE レベル割り込み受付回数
		- 全命令非同期例外受付回数
		- 全命令同期例外受付回数
		- クロックサイクル数
		- 割り込み処理中ではない時間
		- DI/EI による割り込み禁止時間
		- CPU 発行命令フェッチリクエスト数
		- CPU 発行命令フェッチリクエスト要求の命令 Cache ノンウェイト レスポンス数
		- FlashROM データリクエスト数
		[RH850G4MH]
		- 全命令実行回数
		- 分岐命令実行回数(条件不一致の Bcond 命令 ,Loop 命令 , 例外命 令は除く)
		- 条件分岐命令の実行回数(Bcond 命令 ,Loop 命令)
		- 条件分岐命令の分岐予測ミス回数(Bcond 命令 ,Loop 命令)
		- EI レベル割り込み受付回数
		- FE レベル割り込み受付回数
		- 全命令非同期例外受付回数
		- 全命令同期例外受付回数
		- 命令実行ユニットへの命令発行ストールサイクル数
		- クロックサイクル数
		- 割り込み処理中ではない時間
		- DI/EI による割り込み禁止時間
		- CPU 発行命令フェッチリクエスト数
		- CPU 発行命令フェッチリクエスト要求の命令 Cache ノンウェイト レスポンス数

注意

[計測モード] で"パスカウント"を選択した場合, [計測項目] は非表示となります。

ボタン	機能
ОК	ダイアログで指定した詳細設定をパフォーマンス計測イベントに設定し、この ダイアログをクローズします。



ボタン 機能	
キャンセル	設定を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。



スクロール範囲設定 ダイアログ

メモリパネル/逆アセンブルパネルの垂直スクロール・バーのスクロール範囲の設定を行います。 適正な範囲を設定することにより、パネルの垂直スクロール・バー上のスライダの大きさが変化し、マウスによるド ラッグなどの操作性が向上します。

- **注意** このダイアログによりスクロール範囲を設定したのち、ライン・アセンブルなどの実行により指定した アドレス式が表すアドレスに変更が生じても、スクロール範囲の修正は行いません。
- 備考 [Page Up] / [Page Down] / [↑] / [↓] キー,スクロール・バー端のボタン,またはジャンプ 系のメニュー項目の選択による移動は、スクロール範囲外でも可能です。

図 A.49 スクロール範囲設定 ダイアログ

[スクロール範囲	de 🗾
(1) -	開始アドレス(S):	
(2) -	終了アドレス(<u>E</u>):	(終了アドレスを入力して(ださい)
[機能ボタン]-		OK キャンセル ヘルプ(H)

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- メモリ パネルにおいて、ツールバーの [表示] → 🖬 ボタンをクリック
- メモリ パネルにおいて、コンテキスト・メニューの [表示] → [スクロール範囲の設定 ...]を選択
- 逆アセンブル パネルにおいて, ツールバーの [表示] → 🚺 ボタンをクリック
- 逆アセンブル パネルにおいて、コンテキスト・メニューの [表示] → [スクロール範囲の設定 ...]を選択

[各エリアの説明]

(1) [開始アドレス]エリア スクロールする範囲の開始アドレスを指定します。 アドレス式をテキスト・ボックスに直接入力するか(最大指定文字数:1024文字),またはドロップダウン・リ ストより入力履歴項目を選択します(最大履歴数:10個)。 なお、ドロップダウン・リスト内の"全範囲"を指定すると、スクロール範囲の設定は行いません(範囲は制限 されません)。

備考 このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより,現在のキャレット位 置のシンボル名を補完することができます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。

備考 このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより,現在のキャレット位 置のシンボル名を補完することができます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。

^{(2) [}終了アドレス]エリア スクロールする範囲の終了アドレスを指定します。 アドレス式をテキスト・ボックスに直接入力するか(最大指定文字数:1024文字),またはドロップダウン・リ ストより入力履歴項目を選択します(最大履歴数:10個)。 ただし,[開始アドレス]において、"全範囲"を指定している場合、このエリアは無効となります。 なお、ドロップダウン・リスト内の"全範囲"を指定すると、スクロール範囲の設定は行いません(範囲は制限 されません)。

ボタン	機能
ОК	指定したスクロール範囲を対象パネルに設定し,開始アドレスを表示の先頭とし て対象パネルにキャレットを移動します。
キャンセル	設定を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。





指定した位置にキャレットを移動します。

図 A.50 指定位置へ移動 ダイアログ (1) - [アドレス/シンボル(<u>A</u>): [機能ボタン] - [OK キャンセル ヘルプ(H)

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- 逆アセンブル パネルにフォーカスがある状態で, [編集] メニュー→ [移動 ...]を選択
- IOR パネルにフォーカスがある状態で, [編集] メニュー→ [移動 ...] を選択
- 逆アセンブル パネルにおいて、コンテキスト・メニューの [移動 ...]を選択
- IOR パネルにおいて、コンテキスト・メニューの [移動 ...]を選択

[各エリアの説明]

 (1) [アドレス/シンボル] / [IOR] エリア キャレットを移動したい箇所を指定します。 テキスト・ボックスに直接入力するか(最大指定文字数:1024文字),またはドロップダウン・リストより入力 履歴項目を選択します(最大履歴数:10個)。 対象となるパネルにより,指定内容は次のように異なります。

対象パネル	指定内容
逆アセンブル パネル	アドレス式
IOR パネル	I/O レジスタ名

備考 逆アセンブル パネルよりこのダイアログをオープンした場合、このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより、現在のキャレット位置のシンボル名を補完することがで きます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。

[機能ボタン]

ボタン	機能
ОК	指定した位置を表示の先頭として対象パネルにキャレットを移動します。
キャンセル	設定を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。

データ保存 ダイアログ

逆アセンブル パネル/メモリ パネル/トレース パネルの表示内容,およびアップロード・データの保存(「2.6.3 アップロードを実行する」参照)を行います。

なお、このダイアログは、デバッグ・ツールと接続時のみオープンすることがで	きます。
--------------------------------------	------

図 A.51	デー	タ保存 ダイアログ			
		データ保存 - 逆ア	データ保存 - 逆アセンブル・データ		
	(1) -	ファイル名(N):	C:¥Test¥sample¥逆アセンブル1 ・ (.)		
	(2) —	ファイルの種類①	「テキスト・ファイル (*.txt) ▼		
	(2)	保存範囲 アドレス	/シンボル(<u>A</u>):		
	(3)	_hdwinit+0x0000	000a 💌main+0x00000010 💌		
[機能ボ	אין		保存(S) キャンセル ヘルプ(H)		

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- 逆アセンブル パネルにフォーカスがある状態で, [ファイル] メニュー→ [名前を付けて逆アセンブル・データを 保存...]を選択
- メモリ パネルにフォーカスがある状態で, [ファイル] メニュー→ [名前を付けてメモリ・データを保存 ...]を選 択
- トレース パネルにフォーカスがある状態で, [ファイル] メニュー→ [名前を付けてトレース・データを保存 ...] を選択
- [デバッグ] メニュー→ [デバッグ・ツールからアップロード ...]を選択

[各エリアの説明]

- (1) [ファイル名] エリア 保存するファイル名を指定します。 テキスト・ボックスに直接入力するか(最大指定文字数:259文字),またはドロップダウン・リストより入力 履歴項目を選択します(最大履歴数:10個)。 また、[...] ボタンをクリックすることでオープンするデータ保存ファイルを選択 ダイアログにより、ファイル を選択することもできます。 なお、パス情報を含まずファイル名のみを指定した場合は、プロジェクト・フォルダが対象となります。
- (2) [ファイルの種類] エリア 保存するファイルの形式を次のドロップダウン・リストにより選択します。 保存する対象により、選択できるファイルの形式が次のように異なります。
 - (a) パネルの表示内容を保存する場合

テキスト・ファイル (*.txt)	テキスト形式(デフォルト)
CSV(カンマ区切り)(*.csv)	CSV 形式 ^注

注

各データを "," で区切り保存します。

なお, データ内に "," が含まれている際の不正形式を避けるため, 各データを ""(ダブルクォー テーション)で括り出力します。

(b) アップロード・データを保存する場合

インテル・ヘキサ・フォーマット (*.hex)	インテル拡張ヘキサ・フォーマット
モトローラ S フォーマット (*.mot)	モトローラ・Sタイプ・フォーマット
バイナリ・データ (*.bin)	バイナリ・フォーマット

備考 アップロードについての詳細は、「2.6.3 アップロードを実行する」を参照してください。

(3) [保存範囲 xxx] エリア

ファイルに保存する際の保存範囲を指定します。

それぞれのテキスト・ボックスに直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入力履歴項目を選択しま す(最大履歴数:10個)。

保存する対象により、指定方法が次のように異なります。

保存対象	説明
逆アセンブル パネル	保存するアドレス範囲を,開始アドレスと終了アドレスで指定します。 16 進数の数値,またはアドレス式による入力が可能です。 パネル上で範囲選択している場合は,デフォルトでその選択範囲が指定されます。 範囲選択していない場合は,現在のパネルの表示範囲が指定されます。
メモリ パネル	保存するメモリ範囲を,開始アドレスと終了アドレスで指定します。 16 進数の数値,またはアドレス式による入力が可能です。 範囲選択していない場合は,現在のパネルの表示範囲が指定されます。
トレース パネル	- 保存範囲を指定する場合 保存するトレース範囲を開始トレース番号 ^注 と終了トレース番号で指定します。 10 進数の数値のみ入力が可能です。
	 すべてのトレース・データを保存する場合 左側のドロップダウン・リストにより、[すべてのトレース・データ]を選択します。右側のテキスト・ボックスが無効となり、現在取得しているトレース・データのすべてが保存の対象となります。 デフォルトでは、現在のパネルの表示範囲が指定されます。
アップロード・デー タ	保存するメモリ範囲を開始アドレスと終了アドレスで指定します。 16 進数の数値,またはアドレス式による入力が可能です。
注 トレース	パネル上の[番号]エリアに表示されている番号を示します。

備考 このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより、現在のキャレット位 置のシンボル名を補完することができます(「2.21.2 シンボル名の入力補完機能」参照)。

ボタン	機能
保存	指定したファイルに、指定した形式でデータを保存します。
キャンセル	データ保存の設定を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。

指定セクション ダイアログ

ステップ実行をスキップする範囲の指定を行います。

図 A.52 指定	セクショ	ンダイ	アログ
-----------	------	-----	-----

	指定セクション		
Γ	指定セクション一覧(丁)	指定セクションのプロパティ(P)	
(1) –	- ↓()) ↓())	▲ 指定セクション セクションの指定方 セクション名 セクション名	-(2)
	道加(A) AUR(B)	セクションの指定方法 セクションの指定方法 OK キャンセル ヘルブ(出)	
			_

[機能ボタン]

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- プロパティ パネルの [デバッグ・ツール設定] タブにおいて, [ステップ実行] カテゴリ内 [指定セクション] プロパティを選択することにより表示される [...] ボタンをクリック

[各エリアの説明]

- (1) [指定セクション一覧] エリア
 - (a) 一覧の表示 ステップ実行をスキップする範囲の一覧を表示します。
 新規にセクションを追加する場合は、このエリア内の[追加]ボタンをクリックし、[指定セクションのプロ パティ]エリアにおいて、追加するセクションを指定します。



(b) ボタン

ボタン	機能
↑	選択しているセクションを1行上に移動します。 ただし,最上部のセクションを選択している場合は無効となります。
Ţ	選択しているセクションを1行下に移動します。 ただし,最下部のセクションを選択している場合は無効となります。
追加	ー覧に空欄の項目("-")を1つ追加し,選択状態にします。 [指定セクションのプロパティ]エリアにおいて,追加するセクションを指定してくだ さい。
削除	選択しているセクションを一覧から削除します。

[指定セクションのプロパティ] エリア (2)

(a) [指定セクション] [指定セクション一覧]エリアで選択しているセクションの表示/設定変更を行います。 また、[追加]ボタンにより、新規にセクションを追加する場合は、ここで追加セクションを指定します。

セクションの指定 方法	セクションの指定方法を指定します。		
	デフォルト	セクション名	
	変更方法	ドロップダウン・リストによる選択	
	指定可能值	セクション名	セクション名で範囲を指定します。
		開始・終了アドレス	開始アドレス,および終了アドレスで範囲を指 定します。
セクション名	セクション名を指定します。 なお,この項目は,[セクションの指定方法]に[セクション名]を選択している のみ表示されます。		を 定方法]に[セクション名]を選択している場合
	変更方法	キーボードからの直接ノ	入力
開始アドレス	開始アドレスを指定します。 なお、この項目は、[セクションの指定方法] に [開始・終了アドレス] を選択してい る場合のみ表示されます。		官方法]に[開始・終了アドレス]を選択してい
	変更方法	キーボードからの直接ノ	\ታ
終了アドレス	アドレス 終了アドレスを指定します。 なお、この項目は、[セクションの指定方法]に[開始・終了アドレス] る場合のみ表示されます。		官方法]に[開始・終了アドレス]を選択してい
	変更方法	キーボードからの直接ノ	 人力

ボタン	機能
ОК	指定セクションの設定を終了し,このダイアログをクローズします。
キャンセル	指定セクションの変更を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。

関数変数アクセス表 パネル

変数にアクセスしている関数を直交表で表示するパネルです。

使用マイコンがシングルコアの RH850 の場合, 変数に対して排他制御が正しく行われているかどうかをチェックす る排他制御チェック・ツールを起動し, 排他区間内で変数へ正しくアクセスしているかどうか確認することもできます。 排他制御チェック・ツールについての詳細は, 「2.22 排他制御チェック・ツール」を参照してください。

注意 排他制御チェック・ツールは, CC-RH V1.04.00 以上, およびデバッグ・ツールに Full-spec emulator, E1, または E20 を選択している場合に使用できます。

図 A.53 関数変数アクセス表 パネル: [関数変数アクセス表 (直交表)] タブ



図 A.54 関数変数アクセス表 パネル: [関数変数アクセス表 (時系列)] タブ

	👗 関数:	変数アクセス表				- x
[ツールバー] -	逦 排他舞	別御漏れのチェック	E 💌 🖬			4
Γ	: 書号 ▽	変数名	▽ 股	敬名 マーアクセ	2ス マ 利定 マ	*
	14	s_val2	func1	R	NG	-
	26	s_val3	func2	V	NG	
(1)	28	s_array	func2a	R	NG	=
(1)	29	s_array	func2a	Y	NG	
	30	c_array	func2a	R	OK	
	31	g_array	func2a	¥	OK	
	32	g_array	func2a	R	ŬK.	+
(2) —	関数変	数アクセス表(直交表)	関数変数アク	セス表(時系列)		-

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [ツールバー]

[オープン方法]

- [表示] メニュー→ [関数変数アクセス表] を選択
- ソリューション一覧 パネル上の排他制御チェック・ツールの [GO] ボタンをクリック

[各エリアの説明]

- (1) 表エリア本エリアの表示内容は、選択しているタブにより切り替わります。
 - (a) [関数変数アクセス表(直交表)]タブを選択した場合 アクティブ・プロジェクトにおいて、変数にアクセスしている関数を直交表で表示します。 この情報はクロス・リファレンス情報とマップ情報を用いて作成しています。情報が表示されない場合は、 ツールバーの右端の (直交表を生成するためのビルド・オプションを有効にしてビルドするボタン)を クリックして情報を生成してください。

また, C ソースを静的解析して得られた関数の変数へのアクセス状態を表示します。

- "R"と記載されているセルは変数値を読み込んだことを表します。かっこ内の数字は関数内での変数の読み 込み箇所の数を示します。
- "W"と記載されているセルは変数値を書き込んだことを表します。かっこ内の数字は関数内での変数の書き 込み箇所の数を示します。
- エラー色のセルは排他制御に問題のある箇所を示します。

変数名、または変数へのアクセス状態を表しているセルをダブルクリックすることで、その定義箇所をエディ タで表示します。

- (b) [関数変数アクセス表(時系列)]タブを選択した場合 変数に対して排他制御が正しく行われているかどうかをチェックする排他制御チェック・ツールを実行して得られた情報(関数がどの変数へアクセスしているか,そのアクセスは読み込みなのか書き込みなのか,排他区間に正しくアクセスしているかどうか)を時系列で表示します。
 - "R"と記載されているセルは変数値を読み込んだことを表します。かっこ内の数字は関数内での変数の読み 込み箇所の数を示します。
 - "W"と記載されているセルは変数値を書き込んだことを表します。かっこ内の数字は関数内での変数の書き 込み箇所の数を示します。
 - エラー色のセルは排他制御に問題のある箇所を示します。

また、変数名、関数名、または変数へのアクセス状態を表しているセルをダブルクリックすることで、その定 義箇所をエディタで表示します。

(2) タブ選択エリア

変数にアクセスしている関数を直交表で表示する[関数変数アクセス表(直交表)]タブと,排他制御チェック・ツールによって計測された排他制御の時系列情報を表示する[関数変数アクセス表(時系列)]タブの2つがあります。

ただし, [関数変数アクセス表 (時系列)] タブは, 使用マイコンがシングルコアの RH850 でエミュレータを使 用している場合のみ表示します。

[ツールバー]

ッールバーは、使用マイコンがシングルコアの RH850 でエミュレータを使用している場合、およびコンパイラがクロスリファレンスの生成に対応している場合のみ表示します。

1	[関数変数アクセス表(直交表)] タブで選択している変数に対して排他制御チェックを行う ための排他制御チェック・ツール ダイアログを表示します。 本ボタンは、以下の条件がすべて満たされる場合のみ有効です。 - ビルド中でない - デバッグ・ツールが実行中でない - 「関数変数アクセス表(直交表)] タブを選択している
	- 行を1つ以上選択している
	排他制御チェック・ツールで検出された結果をクリアします。
	排他制御チェックで見つかった排他制御漏れが発生している変数のみ表示します。

E	ON にすると [関数変数アクセス表 (時系列)] タブ上で連続する同じ内容の行を1つの行に まとめます。 [関数変数アクセス表 (時系列)] タブが選択されている時のみ有効です。
A.	クロス・リファレンスの生成に関するビルド・オプションが無効の場合、有効にしてビルド します。その際、テキスト・エディタで編集中のファイルがある場合は、該当ファイルを保 存します。



排他制御チェック・ツール ダイアログ

あるグローバル変数 (static 変数を除く) に対して排他制御が正しく行われているかどうかのチェックとその設定を 行うためのツールです。チェック結果は関数変数アクセス表 パネルに表示します。 詳細は、「2.22 排他制御チェック・ツール」を参照してください。

- 注意 本ツールは、CC-RH V1.04.00 以上でサポートします。
- 図 A.55 排他制御チェック・ツール ダイアログ

	排他制御届れチェック・ツール		
	抹他制御チェック・ツールは、抹他制御期間外の実数アクセスがないことをチェックするツールです。		
	このツールはプログラム中にチェック用コードを埋め込むため、ビルド・オブションを変更します。それによりプログラムの実行タイミン グなどが変化することがあります。 チェック時のビルド・オブションと実行タイミングをそのまま維持したい場合は「シフトウェア・トレース(DBTAG)用ビルド・オブションを 今後も付加する」をONこしたままにしてください。OFFの場合、チェック終了後に元のオブションに戻します。詳細はヘルプをご参 略ください。		
	[チェック開始]をクリックするとビルドを行った	2後、デバッガに揺続、実行開始します。	
	チェック対象実数(<u>C</u>):	e_val3.e_array	
	チェックを終了するアドレス/シンボル(点)	main+0x22	
(1) _	制御間給開設(5):	control_start	
	制御時冬了開發(E):	control_end	
	☑ ソフトウェア・トレース(DBTAG)用ビルト	・オブションを今後も付加する(Q)	
[機能ボタン] -		チェック開始(S) キャンセル ヘルズ(日)	

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- 関数変数アクセス表 パネルにおいて, ツールバーの 飅 をクリック

[各エリアの説明]

- (1) 設定エリア 排他制御チェックの設定を行います。
 - (a) [チェック対象変数] 排他制御が正しく行われているかどうかのチェック対象となる変数名を指定します。
 関数変数アクセス表 パネルで選択した変数がデフォルトで指定されています。複数指定する場合はカンマで 区切って入力します。
 - (b) [チェックを終了するアドレス/シンボル] 排他制御のチェックはプログラムを実行することで行います。チェックを終了するアドレス、または関数シン ボルを指定します。 テキスト・ボックスに 16 進数の数値/アドレス式を直接入力するか、またはドロップダウン・リストより入 力履歴項目を選択します(最大履歴数:10 個)。
 - 備考 このテキスト・ボックスで [Ctrl] + [Space] キーを押下することにより,現在のキャレット 位置のシンボル名を補完することができます。

- (c) [制御開始関数] / [制御終了関数] 指定した変数に対する排他制御を開始するための関数を[制御開始関数]に指定します。 排他制御を終了させる関数は[制御終了関数]に指定します。 複数指定する場合はカンマで区切って入力します。
- (d) [ソフトウェア・トレース (DBTAG) 用ビルド・オプションを今後も付加する] チェック・ツールは、排他制御が正しく行われているかどうかをチェックするための命令をプログラムに埋め 込みます。チェック終了後もチェック時と同じ動作とする必要がある場合はチェックし、命令を埋め込んだま まにします。

ボタン	機能
チェック開始	[チェック対象変数] で指定した変数に対して排他制御チェックを開始します。 チェック終了後, 排他制御が正しく行われているかどうかの結果を関数変数アク セス表パネルに反映し, このダイアログをクローズします。 チェック開始時, テキスト・エディタで編集中のファイルがある場合は, 該当 ファイルを保存します。
キャンセル	排他制御チェックを行わずに、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。



疑似エラー・デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】

疑似エラー・デバッグ・ソリューションの機能の中心となるパネルです。 疑似エラー・デバッグ・ソリューションについての詳細は、「2.23 疑似エラー・デバッグ【Full-spec emulator】【E1】 【E20】」を参照してください。



ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [ツールバー]

[オープン方法]

- [デバッグ] メニュー→ [デバッグ・ソリューション] → [疑似エラー・デバッグ] を選択
- ソリューション一覧 パネル上の疑似エラー・デバッグの [GO] ボタンをクリック

[各エリアの説明]

- (1) 疑似エラー一覧エリア
 疑似エラー・デバッグにて操作対象となる疑似エラーを一覧で表示します。
 各疑似エラーのノードにマウスを重ねることにより,疑似エラーの完全名を表示します。
 各項目の説明は以下です。
 - (a) チェック・ボックス チェック・ボックスを選択することで、疑似エラー・デバッグ開始時にこの疑似エラーを発生させます。

- (b) 発生 デバッガが停止状態のときに、この疑似エラーが発生しているかどうかを表示します。 発生している場合は "!"を表示し、発生していない場合は何も表示しません。
 - 備考 RH850/G4MH のデバイスでは発生回数を3回までカウントします。対象の疑似エラーが複数 回発生している場合, "!" が発生回数分表示されます。
- (c) エラー名 この疑似エラーの短縮名を表示します。
- (d) ビット名
 この疑似エラーを発生させるトリガとなる IOR のビット名を表示します。

(2) [ブレークポイント一覧]

疑似エラー・デバッグ時に設定するブレークポイントの一覧を表示します。 チェック・ボックスで選択しているブレークポイントのみ疑似エラー・デバッグ時に有効になります。 各ブレークポイントの先頭には次のようなアイコンが表示されます。

2)	ブレークポイントが有効
٤	ブレークポイントが無効

[ツールバー]

1	このパネルで設定した内容で疑似エラー・デバッグを開始します。
	メイン・ウインドウ上のデバッグ・ツールバーの同ボタンの機能と同じです。
	疑似エラー・デバッグの対象となる ECM 疑似エラーを選択するための疑似エラー選 択 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】をオープンします。
1	すべての疑似エラーのエラー状態をクリアします。
	ブレークポイントを追加するためのブレークポイント設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】をオープンします。
	[ブレークポイントー覧]で選択しているブレークポイントを削除します。



疑似エラー選択 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】 疑似エラー・デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】に表示する ECM 疑似エラーを選択します。 図 A.57 疑似エラー選択 ダイアログ 疑似エラー選択 ж ECM疑似エラー一覧(P): WDTA: ٠ 😑 📝 LockStep … 🔽 ロックステップコンペアエラー 🗈 📄 MISG E 😥 🔲 ECC 🖻 🔲 Guard (1) V PEG ID-(CPUI) GRG 15-😟 🦳 PBG 😟 🥅 DataParity 🖲 🥅 ECM 🖲 🥅 Clock Monitar Image: DSADC_ADC 🖲 🔲 Flash (2) すべてチェックする(S) すべてチェックを外す(C) [機能ボタン] -OK. キャンセル ヘルプ(日)

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- 疑似エラー・デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】において、ツールバーの [疑似エラー選択 …] ボ タンをクリック

[各エリアの説明]

- (1) [ECM 疑似エラー一覧]
 ECM が管理する疑似エラーの一覧を表示します。
 チェック・ボックスを選択すると、疑似エラー・デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】で操作対象の疑似エラーとみなされます。
- (2) ボタン・エリア

すべてチェックする	[ECM 疑似エラー一覧]のすべての疑似エラーのチェック・ボックスを選択しま す。
すべてチェックを外す	[ECM 疑似エラー一覧]のすべての疑似エラーのチェック・ボックスの選択を外 します。

ボタン	機能
ОК	このダイアログで選択した疑似エラーを疑似エラー・デバッグ パネル【Full- spec emulator】【E1】【E20】に登録し,選択しなかった疑似エラーをパネルか ら削除します。
キャンセル	設定を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。





疑似エラー・デバッグパネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】に登録するブレークポイントを設定します。

図 A.58 ブレ	ークポイント設定 ダイアログ
	ブレークポイント設定
(1)	アドレス(<u>A</u>):
[機能ボタン] -	OK キャンセル ヘルプ(H)

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- 疑似エラー・デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】において、ツールバーの[ブレークポイント設定 …]ボタンをクリック

[各エリアの説明]

(1) [アドレス]
 ブレークポイントのアドレス式を直接入力するか(最大指定文字数:1024 文字),またはドロップダウン・リストにより入力履歴項目(最大履歴個数:10 個)を選択します。

ボタン	機能	
ОК	このダイアログで設定したブレークポイントを疑似エラー・デバッグ パネル 【Full-spec emulator】【E1】【E20】の[ブレークポイントー覧]に登録します。	
キャンセル	設定を無効とし、このダイアログをクローズします。	
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。	



CAN 受信デバッグ パネル【Full-spec emulator】 【E1】 【E20】

CAN 受信デバッグ・ソリューションの機能の中心となるパネルです。 CAN 受信デバッグ・ソリューションについての詳細は、「2.24 CAN 受信デバッグ【Full-spec emulator】【E1】 【E20】」を参照してください。



ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [ツールバー]
- [コンテキスト・メニュー]

[オープン方法]

- [デバッグ] メニュー→ [デバッグ・ソリューション] → [CAN 受信デバッグ] を選択
- ソリューション一覧 パネル上の CAN 受信デバッグの [GO] ボタンをクリック



[各エリアの説明]

- (1) [RS-CAN 設定] エリア RS-CAN モジュール全体にかかわる次の情報を表示します。
 - (a) [メイン・クロック・ソース] RS-CAN モジュールに入力されるクロックのソース,およびその周波数を表示します。
 - (b) [タイムスタンプ機能] タイムスタンプ機能を使用するかどうかを表示します。
 - (c) [DLC チェック機能] DLC チェック機能を使用するかどうかを表示します。
 - (d) [DLC 置換機能]
 DLC 置換機能を使用するかどうかを表示します。
 備者 DLC 置換機能の情報は、DLC チェック機能

考 DLC 置換機能の情報は、DLC チェック機能を使用する場合のみ表示します。

このエリアでは設定情報の表示のみ行います。値の設定は、ツールバーの [RS-CAN 全体設定 ...] ボタンから RS-CAN 全体設定 ダイアログ [Full-spec emulator] [E1] [E20] をオープンして編集します。

- (2) [受信チャネル設定]エリア CAN 受信デバッグ機能の受信チャネルにかかわる次の情報を表示します。
 - (a) [使用チャネル] 受信チャネルとして使用するチャネルの番号を表示します。
 - (b) [受信スピード] 受信スピードを表示します。
 - (c) [受信バッファ数]使用する受信バッファの数を表示します。
 - (d) [受信 FIFO 番号]
 使用する受信 FIFO 番号の一覧を表示します。
 - (e) [受信ルール数]設定されている受信ルールの数を表示します。

このエリアでは設定情報の表示のみ行います。値の設定は、ツールバーの[受信チャネル設定 ...] ボタンから 受信チャネル設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】をオープンして編集します。

- (3) [送信チャネル設定] エリア CAN 送信デバッグ機能の送信チャネルにかかわる次の情報を表示します。
 - (a) [使用チャネル] 送信チャネルとして使用するチャネルの番号を表示します。
 - (b) [インターバル時間] 送信フレームを連続で送信する際のインターバル時間を表示します。

このエリアでは設定情報の表示のみ行います。値の設定は、ツールバーの[送信チャネル設定 …] ボタンから 送信チャネル設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】をオープンして編集します。

- (4) 設定反映タイミング設定エリア このパネル上の設定を反映するタイミングを設定します。
 - (a) [指定アドレスで設定を反映する] CAN 受信デバッグ開始の後に、指定のアドレスを実行した時に設定を反映するかをどうかを指定します。 テキスト・ボックスは[指定アドレスで設定を反映する]をチェックしている場合のみ有効となります。 テキスト・ボックスにアドレス式を直接入力するか(最大指定文字数:1024文字)、またはドロップダウン・ リストより入力履歴項目(最大履歴個数:10個)を選択します。
- (5) 送信フレーム設定エリア 設定済みの送信フレームを一覧で表示します。 各項目の説明は以下です。
 - (a) ID 送信フレームの ID を 16 進数値で表示します。
 - (b) フレーム種別 送信フレームの種別を表示します。次の値を表示します。

値	意味
データ	CAN のデータ・フレーム
リモート	CAN のリモート・フレーム

(c) データ・サイズ (バイト)
 送信フレームのデータのサイズを0~8バイトで表示します。
 フレーム種別が"リモート"の場合は "-"を表示します。

(d) データ
 送信フレームのデータを 16 進数値で表示します。
 データ・サイズが 0 の場合,またはフレーム種別が "リモート"の場合は "-"を表示します。

[^w	— J	1	х —	۰٦
L /		~	•	Ъ

5		このパネルで設定した内容で CAN 受信デバッグを開始します。		
		メイン・ウインドウ上のデバッグ・ツールバーの同ボタンの機能と同じです。		
環境設定		RS-CAN モジュールの設定を行うためのカスケード・メニューを表示します。		
	RS-CAN 全体設定	RS-CAN 全体の設定を行うための RS-CAN 全体設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】をオープンします。		
	受信チャネル設定 …	受信チャネルの設定を行うための受信チャネル設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】をオープンします。		
	送信チャネル設定 …	送信チャネルの設定を行うための送信チャネル設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】をオープンします。		
データ設定		送信フレームの設定を行うためのカスケード・メニューメニューを表示します。		
_	送信フレーム追加 …	送信フレームを追加するための送信フレーム設定 ダイアログ【Full-spec emulator】 【E1】【E20】をオープンします。		
	送信フレーム編集 …	選択した送信フレームを編集するための送信フレーム設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】をオープンします。		
	送信フレーム削除	選択した送信フレームを削除します。		
	送信フレームのエクス ポート	このパネルに設定している送信フレームを CSV ファイルに保存するために,ファ イル保存 ダイアログをオープンします。		
	送信フレームのインポー ト	このパネルの送信フレーム設定を CSV ファイルからインポートするために,ファ イルを開く ダイアログをオープンします。 すでに設定済みの送信フレームはクリアされます。		

[コンテキスト・メニュー]

送信フレーム追加 …	送信フレームを追加するための送信フレーム設定 ダイアログ【Full-spec emulator】 【E1】【E20】をオープンします。
送信フレーム編集 …	選択した送信フレームを編集するための送信フレーム設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】をオープンします。
送信フレーム削除	選択した送信フレームを削除します。
送信フレームのエクス ポート …	このパネルに設定している送信フレームを CSV ファイルに保存するために,ファイ ル保存 ダイアログをオープンします。
送信フレームのインポー ト	このパネルの送信フレーム設定を CSV ファイルからインポートするために,ファイ ルを開く ダイアログをオープンします。 すでに設定済みの送信フレームはクリアされます。

RS-CAN 全体設定 ダイアログ【Full-spec emulator】 【E1】 【E20】

CAN 受信デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】において, RS-CAN モジュール全体にかかわる設定を 行います。

図 A.60 RS-CAN 全体設定 ダイアログ

(RS-CAN全体設定
Π	CANクロック・ソース(<u>O</u>): clk_xincan] •
	16 MHz
(1) _	☑ タイムスタンプ機能を使用する(1)
	☑ DLCチェック機能を使用する(D)
	☑ DLC置換機能を使用する(B)
[機能ボタン] –	OK ₹∀2/2/1 ^/1/7(1)

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- CAN 受信デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】において, ツールバーの [RS-CAN 全体設定 ...] ボ タンをクリック

[各エリアの説明]

- RS-CAN 設定エリア RS-CAN の設定を行います。
 - (a) [CAN クロック・ソース]

RS-CAN モジュールのクロック・ソースを次のドロップダウン・リストより選択します。

値	意味	
clk_xincan	RS-CAN の clk_xincan への供給クロック	
clkc	RS-CAN の clkc への供給クロック	

指定したクロック・ソースの実際の周波数がドロップダウン・リストの下部に表示されます。

- (b) [タイムスタンプ機能を使用する]
 RS-CAN のタイムスタンプ機能を使用するかどうかを指定します。
- (c) [DLC チェック機能を使用する]
 RS-CAN の DLC (Data Length Code) チェック機能を使用するかどうかを指定します。
- (d) [DLC 置換機能を使用する]
 RS-CAN の DLC 置換機能を使用するかどうかを指定します。
 本項目は DLC チェック機能を使用する場合のみ表示され、指定が可能となります。



ボタン	機能	
ОК	このダイアログで設定したクロック・ソース,タイムスタンプ,DLC チェック 機能,DLC 置換機能の設定を CAN 受信デバッグ パネル【Full-spec emulator】 【E1】【E20】の [RS-CAN 設定] エリアに反映します。	
キャンセル	設定を無効とし、このダイアログをクローズします。	
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。	



受信チャネル設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】

CAN 受信デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】において,受信チャネルにかかわる設定を行います。

図 A.61 受信	言チャネル設定 ダイアログ		
	受信チャネル設定		
(1) -	₮ ₩₮₼₫号(<u>©</u>)	0 +	
]	クロック規定 パッファ機定		
	ポーレート・プリスケージ分類は1822 11234 主 受信10 577数(E)	55 🛧	
(2)	プロパゲーション・タイム・セグメンド化・ 18 🛬 🗹 受信FIFOを使用する	ыф (З	
(2) —	フェーズ・パッファーセラメンド(あ) 日金 使用するドドロ番号(山)		
	再同期ジャング物(10) 4 金	¥ 2	
	625.000bps	*	
Ī	受信从一月設定		
	フォーマット JD フレーム種類 データ・サイズ(Byte) 5ペル 格納/507#番号 格納FIFO番号	(A)003B34(-41)	
	標準 12 すべて 12111 0	15-38(980)	
	1011 2 1x11 2 1x11 2		
(4)			
()			
L			
[機能ボタン] _		ok 🕹 🕹 🖓	

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- CAN 受信デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】において、ツールバーの[受信チャネル設定 …]ボ タンをクリック

[各エリアの説明]

- (1) [チャネル番号]
 CAN 受信デバッグにおいて、デバッグ対象のチャネルを選択します。
 RS-CAN ユニット搭載のチャネルはハードウェア・マニュアルを参照してください。
- (2) [クロック設定]エリア
 受信クロックの設定を行い、受信スピードを決定します。
 受信スピードの値は次の設定値から計算し、このエリアの下部に表示します。
 - (a) [ボーレート・プリスケーラ分周比] ボーレート・プリスケーラ分周比を 1 ~ 1024 の 10 進数値で指定します。
 - (b) [プロパゲーション・タイム・セグメント] プロパゲーション・タイム・セグメントの時間単位数を 4 ~ 16 の 10 進数値で指定します。
 - (c) [フェーズ・バッファ・セグメント] フェーズ・バッファ・セグメントの時間単位数を 2 ~ 8 の 10 進数値で指定します。
 - (d) [再同期ジャンプ幅]
 再同期ジャンプ幅の時間単位を1~4の10進数値で指定します。
受信スピードの計算についての詳細は、「2.24 CAN 受信デバッグ【Full-spec emulator】【E1】【E20】」を参照してください。

- (3) [バッファ設定]エリア 受信チャネルで使用する受信バッファ,受信 FIFO に関する設定を行います。
 - (a) [受信バッファ数]
 受信バッファの数を0~(ユニットのチャネル数×16)の10進数値で指定します。
 0を指定した場合、受信バッファを使用しません。
 受信バッファには0~(指定したバッファ数-1)のバッファ番号が割り当てられます。
 - (b) [受信 FIFO を使用する]
 受信 FIFO 使用するかどうかを指定します。
 - (c) [使用する FIFO 番号]
 本項目は[受信 FIFO を使用する]がチェックされている場合のみ表示され,受信 FIFO 番号の一覧を表示します。
 一覧上で使用する受信 FIFO を指定します。
- (4) [受信ルール設定] エリア 受信チャネルに適用する,受信ルールの設定を行います。
 - (a) 受信ルール表示/編集
 設定済みの受信ルールを一覧で表示します。
 各項目はドロップダウン・リストによる選択、または直接編集が可能です。
 各項目の説明は以下です。

<1> フォーマット

受信するフレームのフォーマットを次のドロップダウン・リストより選択します。

値	意味
標準	標準フォーマットのフレームのみ受信します。
拡張	拡張フォーマットのフレームのみ受信します。
すべて	フォーマットによる選別を行わず、すべてのフレームを受信します。

<2> ID

受信するフレームの ID 値を 16 進数値で指定します。

指定した ID 値と一致したフレームのみを受信します。空欄の場合は、すべての ID 値を受信します。

備考 1. ID 値の 16 進数値の取り得る範囲は、フォーマットによって次のように異なります。

フォーマット	指定可能な範囲		
標準	0x0 ~ 0x7FF		
拡張	0x0 ~ 0x1FFFFFF		
すべて			

備考 2. フォーマットの値を"拡張",または"すべて"から"標準"に変更した場合,自動的に 0x7FF でフィルタした値を設定します。

<3> フレーム種別

受信するフレームの種別を次のドロップダウン・リストより選択します。

値	意味
データ	データ・フレームのみ受信します。
リモート	リモート・フレームのみ受信します。
すべて	フレーム種別による選別を行わず、すべてのフレームを受信します。

<4> データ・サイズ(バイト)

受信するフレームのデータ・サイズ(バイト)を1~8の範囲で指定します。 空欄の場合は、すべてのデータ・サイズのフレームを受信します。 備考 フレーム種別の値を"データ",または"すべて"から"リモート"に変更した場合,自動的 に空欄にします。

<1> ~ <4> の条件を通過したフレームに付加するラベル値を指定します。 ラベル値は 0 ~ 0xFFF の 16 進数値で指定します。

<6> 格納バッファ番号

<1>~ <4>の条件を通過したフレームを格納する受信バッファ番号を指定します。

次の値を指定可能です。

值	意味
0~([受信バッファ数] の設定値 -1) の 10 進数値	指定した受信バッファ番号にフレームを格納します。
(空欄)	受信バッファを使用しません。

備考格納 FIFO 番号の値を空欄から値を設定した場合、自動的に空欄にします。

<7> 格納 FIFO 番号

<1> ~ <4>の条件を通過したフレームを格納する受信 FIFO 番号を指定します。

次の値を指定可能です。

値	意味
使用可能な[使用する FIFO 番号]の 10 進数値	指定した受信 FIFO 番号にフレームを格納します。
(空欄)	受信 FIFO を使用しません。

備考格納バッファ番号の値を空欄から値を設定した場合、自動的に空欄にします。

(b) 受信ルールの初期値

受信ルールの初期値は次のようになります。

フォーマット	ID	フレーム種別	データ・サイズ (バイト)	ラベル	格納バッファ 番号	格納 FIFO 番号
すべて	(空欄)	すべて	(空欄)	0x0x	(空欄)	(空欄)

(c) ボタン

ルール追加	受信ルールー覧に新規に受信ルールを追加します。 追加するルールには初期値(「(b) 受信ルールの初期値」参照)が設定されます。
ルール削除	受信ルールー覧で選択している受信ルールを削除します。

[機能ボタン]

ボタン	機能
ОК	このダイアログで設定した受信チャネルの設定を CAN 受信デバッグ パネル 【Full-spec emulator】【E1】【E20】の[受信チャネル設定]エリアに反映します。
キャンセル	設定を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。

<5> ラベル

送信チャネル設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】

CAN 受信デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】において,送信チャネルにかかわる設定を行います。

図 A.62	j	送信	チャネル設定 ダイアロ	ブ
			送信チャネル設定	
	(1)	_	チャネル番号(<u>C</u>):	1 🗸
		Г	連続送信インターバル時	間設定
			基準周波数:	40 MHz
			分周比(<u>D</u>):	65535 🜩
	(2)	_	送信間隔クロック数(1):	255 🚖
			☑ インターバル時間を1)倍する(<u>M</u>)
				4.17785625s
[機能ボタ	タン]	-[ОК	**>UI ~117(B)

- ここでは、次の項目について説明します。
- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- CAN 受信デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】において、ツールバーの [送信チャネル設定 ...] ボ タンをクリック

[各エリアの説明]

- (1) [チャネル番号]
 CAN 受信デバッグにおいて、デバッグ用のフレームを送信するチャネルを選択します。
 RS-CAN ユニット搭載のチャネルはハードウェア・マニュアルを参照してください。
- (2) [連続送信インターバル時間設定]エリア CAN 受信デバッグのフレームを送信するインターバル時間に関する設定を行います。 インターバル時間の値は次の設定値から計算し、このエリアの下部に表示します。
 - (a) [基準周波数] RS-CAN の連続送信インターバル用タイマの基準周波数を表示します。
 備考 CAN 受信デバッグ機能では、基準周波数は RS-CAN に入力される pclk を 2 分周した周波数を 使用します。
 - (b) [分周比]
 基準周波数の分周比を1~65535の10進数値で設定します。
 - (c) [送信間隔クロック数] 送信するクロックの間隔を (b) で指定したクロックで何クロック分かを 1 ~ 255 の 10 進数値で設定します。
 - (d) [インターバル時間を 10 倍する]
 (b), (c) で設定したインターバル時間を 10 倍するかどうかを指定します。

連続送信インターバル時間の計算についての詳細は,「2.24 CAN 受信デバッグ【Full-spec emulator】【E1】 【E20】」を参照してください。

[機能ボタン]

ボタン	機能
ОК	このダイアログで設定した送信チャネルの設定を CAN 受信デバッグ パネル 【Full-spec emulator】【E1】【E20】の[送信チャネル設定]エリアに反映します。
キャンセル	設定を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。



送信フレーム設定 ダイアログ【Full-spec emulator】【E1】【E20】

CAN 受信デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】において,送信フレームにかかわる設定を行います。

図 A.63	送	送信フレーム設定 ダイアログ			
		送信フレーム設定		—	
		🔝 拡張フォーマットを使	用する(<u>E</u>)		
		IDQ):	HEX	010	
	(1) _	リモート・フレーム(<u>R</u>)			
		データ・サイズ(パイト)(S):	4 👻	
		データ(<u>D</u>):	HEN	0000CCAA	
[機能ボク	タン] -		OK	**>\tu _\117(H)	

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- CAN 受信デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】において、コンテキスト・メニューの [送信フレーム追加 ...]を選択
- CAN 受信デバッグ パネル【Full-spec emulator】【E1】【E20】において、コンテキスト・メニューの [送信フレーム編集 ...]を選択

[各エリアの説明]

- 送信フレーム設定エリア
 送信フレームに関する設定を行います。
 - (a) [拡張フォーマットを使用する]
 RS-CAN は CAN フレームの標準フォーマット/拡張フォーマット両方に対応しています。
 拡張フォーマットで送信するかどうかを指定します。
 - (b) [ID]
 CAN フレームの ID を 16 進数値で直接入力します。
 入力可能な値の範囲は、フォーマットによって次のように異なります。

フォーマット	指定可能な範囲		
標準	0x0 ~ 0x7FF		
拡張	0x0 ~ 0x1FFFFFF		

- (c) [リモート・フレーム]
 CAN 受信デバッグ機能では、CAN のデータ・フレーム、リモート・フレームのデバッグのみをサポートしています。
 設定するフレームがリモート・フレームかどうかを指定します。
 チェックするとリモート・フレームとなり、データの設定は行うことができません。
- (d) [データ・サイズ (バイト)]
 CAN のデータ・フレームのサイズを0~8バイトの範囲で選択します。

RENESAS

(e) [データ]
 CAN のデータ・フレームで送信するデータを 16 進数値で直接入力します。
 入力可能なデータの範囲は、[データ・サイズ(バイト)]で指定したサイズまでの範囲となります。

[機能ボタン]

ボタン	機能
ОК	このダイアログで設定した送信フレームの設定を CAN 受信デバッグ パネル 【Full-spec emulator】【E1】【E20】の送信フレーム設定エリアに反映します。
キャンセル	設定を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。



CAN 受信処理時間測定 パネル【E2】

CAN 受信処理時間測定ソリューションの機能の中心となるパネルです。 CAN 受信処理時間測定ソリューションについての詳細は、「2.25 CAN 受信処理時間測定【E2】」を参照してください。

図 A.64 CAN 受信処理時間測	定 パネル
CAN受信処理時間課	Né 🛛 🛛
[ツールバー] - 🛛 🖾 🔘 🛝	条件設定(Ω・ 測定条件削除(D・ 🔒
(1)	無知になって10後後。 伊久福本住宅(小小小小小小市(株)100~100~10~10~10~10~10~10~10~10~10~10~10
潮波条件1 潮速Z 開閉始条件 条件種St CANフレー チャネル ch0 フォーマント 標準フォー	小川市高佳2 小川市高佳2 大阪田
(2) $-\frac{\pi^{-1}-1}{10000000000000000000000000000000$	5% 5% 01 1001001, マスク: 15:01001
測定区開於了為件 各件種是 DBTAG# c	****
(3) - 記録メモリを使い切った	後の動作: 記録メモリを上書きして実行を続ける 🗸
□ 測定時に指定した	28TAG用ビルド・オブションを今後ら付加する
	^
(4) —	

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [ツールバー]
- [コンテキスト・メニュー]

[オープン方法]

- [デバッグ] メニュー→ [デバッグ・ソリューション] → [CAN 受信処理時間測定] を選択
- ソリューション一覧 パネル上の CAN 受信処理時間測定の [GO] ボタンをクリック

[各エリアの説明]

- (1) 警告表示エリア
 CAN 受信処理時間測定の現在の測定条件とデバッグ・ツール接続前に設定すべき条件に矛盾があった場合,警告を表示します。
 なお、表示すべき警告がない場合、このエリアは非表示となります。
- (2) 測定条件一覧表示エリア CAN 受信処理時間の測定条件を表示します。

RENESAS

このエリアでは測定条件の表示のみ行います。測定条件の設定は、ツールバーの[測定条件設定]→[測定条件 (n)を設定 …]から CAN 受信処理時間測定条件設定 ダイアログ【E2】をオープンして行います。

備考 測定条件は2個まで設定可能です。 設定した条件は、このエリアの左から測定条件1,2の順に情報を並べて表示します。

(3) 測定全体設定エリア

CAN 受信処理時間の測定全体にかかわる設定を行います。

このエリアで設定された条件は、測定条件1,2にかかわらず測定のすべてに影響します。

(a) [記録メモリを使い切った後の動作]

測定中にエミュレータの記録メモリを使い切った後のデバッガの動作を次のドロップダウン・リストにより選 択します。

記録メモリを上書きして 実行を続ける	古いソフトウェア・トレース・データ,および CAN のサンプリング・データ に上書きを続けます。
記録を停止する	ソフトウェア・トレース・データ,および CAN のサンプリング・データの出 力を停止します(プログラムの実行は停止しません)。
プログラムを停止する	ソフトウェア・トレース・データ、および CAN のサンプリング・データの出 力を中止すると同時にプログラムの実行を停止します。

(b) [測定時に指定した DBTAG 用ビルド・オプションを今後も付加する] dbtag 命令の自動挿入機能でビルドした場合、ビルドに使用したオプションをビルド・ツールのプロパティに 反映するかどうかを指定します。

(4) 測定結果表示エリア CAN 受信処理時間の測定結果(最小時間,最大時間,平均時間,測定回数)を表示します。

[ツールバー]

3	CAN 受信処理時間の測定を開始します。 アクティブ・プロジェクトのコンパイラが CC-RH V1.06.00 以上の場合,測定開始 前に dbtag 命令を挿入するためのリビルド&ダウンロードを行います。				
3	CAN 受信処理時間の測定を開始します。 ただし、dbtag 命令を挿入するためのリビルド&ダウンロードは行いません。 なお、このボタンは、アクティブ・プロジェクトのコンパイラが CC-RH V1.06.00 以上の場合のみ表示されます。				
	メイン・ウインドウ上のデバッグ・ツールバーの同ボタンの機能と同じです。				
測定条件設定	CAN 受信処理時間の測定条件の設定を行うためのカスケード・メニューを表示します。				
 測定条件を設定 (1)	測定条件 1 の設定を行うための CAN 受信処理時間測定条件設定 ダイアログ【E2】 をオープンします。				
測定条件を設定 (2)	測定条件 2 の設定を行うための CAN 受信処理時間測定条件設定 ダイアログ【E2】 をオープンします。				
測定条件削除	CAN 受信処理時間の測定条件を削除するためのカスケード・メニューを表示します。				
 測定条件を削除 (1)	測定条件1を削除します。				
測定条件を削除 (2)	測定条件2を削除します。				
×	CAN 受信処理時間の測定結果をクリアします。				
	CAN 受信処理時間の測定結果を CSV,または Microsoft Office Excel ブック形式で 保存するために,ファイル保存 ダイアログをオープンします。				



注意 このチェック・ボックスは、現在のアクティブ・プロジェクトのコンパイラが CC-RH V1.06.00 以上の場合のみ有効となります。

[コンテキスト・メニュー]

測定条件設定		CAN 受信処理時間の測定条件の設定を行うためのカスケード・メニューを表示し ます。		
	測定条件を設定 (1)	測定条件 1 の設定を行うための CAN 受信処理時間測定条件設定 ダイアログ【E2】 をオープンします。		
	測定条件を設定 (2)	測定条件 2 の設定を行うための CAN 受信処理時間測定条件設定 ダイアログ【E2】 をオープンします。		
測	定条件削除	CAN 受信処理時間の測定条件を削除するためのカスケード・メニューメニューを 表示します。		
	測定条件を削除 (1)	測定条件1を削除します。		
	測定条件を削除 (2)	測定条件2を削除します。		
ク	リア	CAN 受信処理時間の測定結果をクリアします。		



CAN 受信処理時間測定条件設定 ダイアログ【E2】

CAN 受信処理時間測定パネル【E2】において、測定条件の設定を行います。 本ダイアログのオープン時に指定した測定条件番号に対して設定を行います。

図 A.65	CA	N 受信処理時間測	定条件設定 ダイアロ	リグ							
		测定条件設定(1)									x
	Γ	测定区显数结束件									
		条件種別口	CANフレーム検出		<u>e</u> 1	f###.1	1G>	ch0			~
		フレーム・フォーマッド(E)	標準フォーマット		93	ボーレー	-HB	500K bps		2	~
					1	サンクリ	ングボイントIEB	85			× X
	(1) —	ID(\$):	HII		y i	779(J	ġ.	*** 000			~
		7-90			v 1	77,73	ø.	ex 000000000	0000000		-
		データ長心と	l bytes		v 1	秋山回	しての	1		2	~
					1	桃田沢	95 M.O.	立ち上約エッジ			2
	ſ	激励区赋够了条件									
	(2) -	高件種別① DETAG	紀出	U D8	ITAGÓ	11 <u>1</u> 2):	b(21		v		
	()	チャネリ(<u>()</u>): ch0		- 検	出版制	R <u>14</u> 0:	立ち上切りエッジ	1	~		
	Ī	タイムアウト設定									
	(3) —	タイムアウトを検出する(丁)	003	タイムアウト時	80Q)				\sim	09	
				タイムアウトをも	线出時	kollah	KA: 20054	停止	~		
	[外部和历史力限定	(
	(4)	外部トリガを出力する(E)・	003	\sim							
	(4) —	外部制成出力条件位注	测定区期期检索件成立時	\sim	预制	N <u>C</u> E	dull		~		
		出力法指9回)	HWUTIKZ	\sim	NUM	NKE):			V 05		
「機能ボグ	- シン1 -	-						01	dawa dan t	A 12	8 LÚ
	, , [_						UK OK	49/00	0	(B)
~+	ካለጣ	百日について説明」	±+								

ここでは、次の項目について説明します。

- [オープン方法]
- [各エリアの説明]
- [機能ボタン]

[オープン方法]

- CAN 受信処理時間測定 パネル【E2】において、ツールバーの [測定条件設定] ボタン→ [測定条件設定 (1)...] または [測定条件設定 (2)...] を選択

[各エリアの説明]

- (1) [測定区間開始条件]エリア CAN 受信処理時間測定において,測定区間を開始する条件を指定します。
 - (a) [条件種別] 測定区間開始条件の種別を "CAN フレーム検出 ", "外部トリガ入力検出"から選択します。
 - (b) [チャネル] 測定区間開始条件の検出対象のチャネル番号を "ch0", "ch1" から選択します。 [条件種別] が "CAN フレーム検出"の場合は対象の CAN チャネル番号,"外部トリガ入力検出"の場合は外 部トリガ入力チャネル番号を選択します。
 - (c) [フレーム・フォーマット]
 [条件種別]が "CAN フレーム検出"の場合、検出対象の CAN フレームのフォーマットを"標準フォーマット", "拡張フォーマット"から選択します。
 - (d) [ボーレート] [条件種別]が "CAN フレーム検出 " の場合,検出対象の CAN 通信のボーレートを次の値から選択します。

1M bps (デフォルト), 500K bps, 250K bps, 125K bps

- (e) [サンプリング・ポイント]
 [条件種別]が "CAN フレーム検出"の場合、検出対象の CAN フレームのサンプリング・ポイントを1ビット
 時間内の比率で指定します。1~100の10進数値で指定します。
- (f) [ID], [マスク]
 [条件種別]が "CAN フレーム検出"の場合,検出対象の CAN フレームの ID,およびそのマスク値を 16 進数 値で指定します。

指定可能な値の範囲は、[フレーム・フォーマット]の選択によって次のように異なります。

[フレーム・フォーマット] の選択	指定可能な範囲
標準フォーマット	0 ~ 7FF
拡張フォーマット	0 ~ 1FFFFFF

マスク対象ビットに0が指定されている場合,そのビットはマスクされていると判定します。 マスクが空欄の場合,現在のIDビットをすべてマスクしないものとして扱います。

(g) [データ], [マスク]

[条件種別] が "CAN フレーム検出"の場合,検出対象の CAN フレームのデータ,およびそのマスク値を0~ FFFFFFFFFFFFFFFF の 16 進数値で指定します。 指定した値は,先頭から CAN フレームのデータ・フィールド 0, 1, 2, ...の順に指定したものとみなしま

指定した値は、光頭から CAN フレームのテータ・フィールト 0, 1, 2, ...の順に指定したものとみなしま す。末尾の値が 1 バイトに満たない場合は下位ビットを 0 で埋めます。

例 入力値が 0011223 の場合、データ・フィールド 0 は 0x00、データ・フィールド 1 は 0x11、
 データ・フィールド 2 は 0x22、データ・フィールド 3 は 0x30 のデータとして扱われます。

マスク対象ビットに0が指定されている場合、そのビットはマスクされていると判定します。マスクが空欄の場合、現在のデータのビットをすべてマスクしないものとして扱います。

- (h) [データ長]
 [条件種別]が "CAN フレーム検出"の場合、検出対象の CAN フレームのデータ長を0~8 bytes から選択します。
- (i) [検出回数] [各件話即] が "CAN =

[条件種別] が "CAN フレーム検出 " の場合,本項目で指定した回数の CAN フレームを検出した時点からの時 間を測定します。

(j) [検出波形]

[条件種別] が"外部トリガ入力検出"の場合、検出対象の外部トリガ入力波形を次のドロップダウン・リス トにより選択します。

立ち上がりエッジ	立ち上がりエッジを検出します。
立ち下がりエッジ	立ち下がりエッジを検出します。
両エッジ	両エッジを検出します。

(2) [測定区間終了条件]エリア CAN 受信処理時間測定において、測定区間を終了する条件を指定します。

(a) [条件種別]
 測定区間終了条件の種別を "DBTAG 検出 ", "外部トリガ入力検出 "から選択します。

- (b) [DBTAG 値]
 [条件種別] が "DBTAG 検出 "の場合,検出対象の DBTAG 値を選択します。
 CAN 受信処理時間測定ソリューションで使用可能な DBTAG 値は 10 個に固定されており,次の値から選択することができます。
 0x21, 0x29, 0x31, 0x39, 0x41, 0x49, 0x51, 0x59, 0x61, 0x69
- (c) [チャネル] [条件種別]が"外部トリガ入力検出"の場合、検出対象のチャネル番号を"ch0"、"ch1"から選択します。
- (d) [検出波形] [条件種別]が"外部トリガ入力検出"の場合、検出対象の外部トリガ入力波形を次のドロップダウン・リストにより選択します。

立ち上がりエッジ

立ち上がりエッジを検出します。

立ち下がりエッジ	立ち下がりエッジを検出します。
両エッジ	両エッジを検出します。

- (3) [タイムアウト設定]エリア CAN 受信処理時間測定において、タイムアウトに関する設定を行います。
 - (a) [タイムアウトを検出する]タイムアウトを検出するかどうかを選択します。
 - (b) [タイムアウト時間] タイムアウト時間を0~2,345,624,805,922,133の10数値(単位:ナノ秒)で指定します。
 - (c) [タイムアウトを検出時の動作] タイムアウト検出時の動作を次のドロップダウン・リストにより選択します。

検出のみ	検出のみ行い、外部トリガ出力の条件のみに使用します。		
内蔵トレース停止	マイクロコントローラ内部のトレース動作を停止し,プログラム実行は継続します。		
プログラム停止	プログラム実行を停止します。		

注意 測定区間終了条件の種別が "DBTAG 検出"の場合、タイムアウト検出時の動作に"内蔵トレー ス停止"は選択できません。

- (4) [外部トリガ出力設定]エリア CAN 受信処理時間測定ソリューションに連動して外部機器との連動を行う場合に、外部トリガ信号出力に関す る設定を行います。
 - (a) [外部トリガを出力する]外部トリガ信号を出力するかどうかを選択します。
 - (b) [外部トリガ出力条件] どの条件が成立したときに外部トリガ信号を出力するかを次のドロップダウン・リストにより選択します。

測定区間開始条件成立時	[測定区間開始条件] エリアで設定した条件が成立したとき
測定区間終了条件成立時	[測定条件終了条件] エリアで設定した条件が成立したとき
タイムアウト条件成立時	[タイムアウト設定] エリアで設定した条件が成立したとき

- 注意 測定区間開始条件の種別が"外部トリガ入力検出"の場合,"測定区間開始条件成立時"は選択 できません。 測定区間終了条件の種別が"外部トリガ入力検出"の場合,"測定区間終了条件成立時"は選択 できません。 タイムアウトを検出しない設定の場合,"タイムアウト条件成立時"は選択できません。
- (c) [チャネル] 外部トリガ信号の出力対象のチャネル番号を "ch0", "ch1" から選択します。
- (d) [出力波形] 外部トリガとして出力するパルス信号の波形を表示します。
- (e) [パルス幅] 外部トリガとして出力するパルス信号の幅を1~65535の10進数値(単位:マイクロ秒)で指定します。

[機能ボタ	ン]
-------	----

ボタン	機能
ОК	このダイアログで設定した測定条件を CAN 受信処理時間測定 パネル【E2】の呼 び出し元の測定条件番号に反映します。
キャンセル	設定を無効とし、このダイアログをクローズします。
ヘルプ	このダイアログのヘルプを表示します。

RENESAS

改訂記録

Rev.	発行日	改定内容		
		ページ	ポイント	
1.00	2020.06.01	-	初版発行	

 CS+ V8.04.00 ユーザーズマニュアル
 RH850 デバッグ・ツール編
 発行年月日 2020年6月1日 Rev.1.00
 発行 ルネサスエレクトロニクス株式会社 〒135-0061 東京都江東区豊洲3-2-24 (豊洲フォレシア)

CS+ V8.04.00

