

お客様各位

---

## カタログ等資料中の旧社名の扱いについて

---

2010年4月1日を以ってNECエレクトロニクス株式会社及び株式会社ルネサステクノロジが合併し、両社の全ての事業が当社に承継されております。従いまして、本資料中には旧社名での表記が残っておりますが、当社の資料として有効ですので、ご理解の程宜しくお願ひ申し上げます。

ルネサスエレクトロニクス ホームページ (<http://www.renesas.com>)

2010年4月1日

ルネサスエレクトロニクス株式会社

【発行】ルネサスエレクトロニクス株式会社 (<http://www.renesas.com>)

【問い合わせ先】 <http://japan.renesas.com/inquiry>

## ご注意書き

1. 本資料に記載されている内容は本資料発行時点のものであり、予告なく変更することがあります。当社製品のご購入およびご使用にあたりましては、事前に当社営業窓口で最新の情報をご確認いただきますとともに、当社ホームページなどを通じて公開される情報に常にご注意ください。
2. 本資料に記載された当社製品および技術情報の使用に関連し発生した第三者の特許権、著作権その他の知的財産権の侵害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。当社は、本資料に基づき当社または第三者の特許権、著作権その他の知的財産権を何ら許諾するものではありません。
3. 当社製品を改造、改変、複製等しないでください。
4. 本資料に記載された回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報は、半導体製品の動作例、応用例を説明するものです。お客様の機器の設計において、回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報を使用する場合には、お客様の責任において行ってください。これらの使用に起因しお客様または第三者に生じた損害に関し、当社は、一切その責任を負いません。
5. 輸出に際しては、「外国為替及び外国貿易法」その他輸出関連法令を遵守し、かかる法令の定めるところにより必要な手続を行ってください。本資料に記載されている当社製品および技術を大量破壊兵器の開発等の目的、軍事利用の目的その他軍事用途の目的で使用しないでください。また、当社製品および技術を国内外の法令および規則により製造・使用・販売を禁止されている機器に使用することができません。
6. 本資料に記載されている情報は、正確を期すため慎重に作成したのですが、誤りが無いことを保証するものではありません。万一、本資料に記載されている情報の誤りに起因する損害がお客様に生じた場合においても、当社は、一切その責任を負いません。
7. 当社は、当社製品の品質水準を「標準水準」、「高品質水準」および「特定水準」に分類しております。また、各品質水準は、以下に示す用途に製品が使われることを意図しておりますので、当社製品の品質水準をご確認ください。お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途に当社製品を使用することができません。また、お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、意図されていない用途に当社製品を使用することができません。当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途または意図されていない用途に当社製品を使用したことによりお客様または第三者に生じた損害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。なお、当社製品のデータ・シート、データ・ブック等の資料で特に品質水準の表示がない場合は、標準水準製品であることを表します。  
標準水準： コンピュータ、OA 機器、通信機器、計測機器、AV 機器、家電、工作機械、パーソナル機器、産業用ロボット  
高品質水準： 輸送機器（自動車、電車、船舶等）、交通用信号機器、防災・防犯装置、各種安全装置、生命維持を目的として設計されていない医療機器（厚生労働省定義の管理医療機器に相当）  
特定水準： 航空機器、航空宇宙機器、海底中継機器、原子力制御システム、生命維持のための医療機器（生命維持装置、人体に埋め込み使用するもの、治療行為（患部切り出し等）を行うもの、その他直接人命に影響を与えるもの）（厚生労働省定義の高度管理医療機器に相当）またはシステム等
8. 本資料に記載された当社製品のご使用につき、特に、最大定格、動作電源電圧範囲、放熱特性、実装条件その他諸条件につきましては、当社保証範囲内でご使用ください。当社保証範囲を超えて当社製品をご使用された場合の故障および事故につきましては、当社は、一切その責任を負いません。
9. 当社は、当社製品の品質および信頼性の向上に努めておりますが、半導体製品はある確率で故障が発生したり、使用条件によっては誤動作したりする場合があります。また、当社製品は耐放射線設計については行っておりません。当社製品の故障または誤動作が生じた場合も、人身事故、火災事故、社会的損害などを生じさせないようお客様の責任において冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計等の安全設計およびエージング処理等、機器またはシステムとしての出荷保証をお願いいたします。特に、マイコンソフトウェアは、単独での検証は困難なため、お客様が製造された最終の機器・システムとしての安全検証をお願いいたします。
10. 当社製品の環境適合性等、詳細につきましては製品個別に必ず当社営業窓口までお問合せください。ご使用に際しては、特定の物質の含有・使用を規制する RoHS 指令等、適用される環境関連法令を十分調査のうえ、かかる法令に適合するようご使用ください。お客様がかかる法令を遵守しないことにより生じた損害に関し、当社は、一切その責任を負いません。
11. 本資料の全部または一部を当社の文書による事前の承諾を得ることなく転載または複製することを固くお断りいたします。
12. 本資料に関する詳細についてのお問い合わせその他お気付きの点等がございましたら当社営業窓口までご照会ください。

注 1. 本資料において使用されている「当社」とは、ルネサスエレクトロニクス株式会社およびルネサスエレクトロニクス株式会社とその総株主の議決権の過半数を直接または間接に保有する会社をいいます。

注 2. 本資料において使用されている「当社製品」とは、注 1 において定義された当社の開発、製造製品をいいます。

# H8/300L シリーズ

## クロック同期式シリアルデータ送信

### 要旨

クロック同期式シリアル転送機能を使用して、4 バイトの 8 ビットデータを送信します。送信データ長は 8 ビットで、最下位ビットから送信する LSB ファースト方式です。

### 動作確認デバイス

H8/3644

### 目次

1. 仕様 .....	2
2. 使用機能説明 .....	3
3. 動作原理 .....	5
4. ソフトウェア説明 .....	6
5. フローチャート .....	8
6. プログラムリスト .....	9

### 1. 仕様

- (1) 図1に示すようにクロック同期式シリアル転送機能を使用して、4バイトの8ビットデータを送信します。
- (2) 転送クロックは、内部クロックを使用し、12.8  $\mu$ sの転送クロック周期でデータを転送します。
- (3) 送信するデータのデータ長は8ビットで、データの最下位ビットから送信するLSBファースト方式による送信を行います。

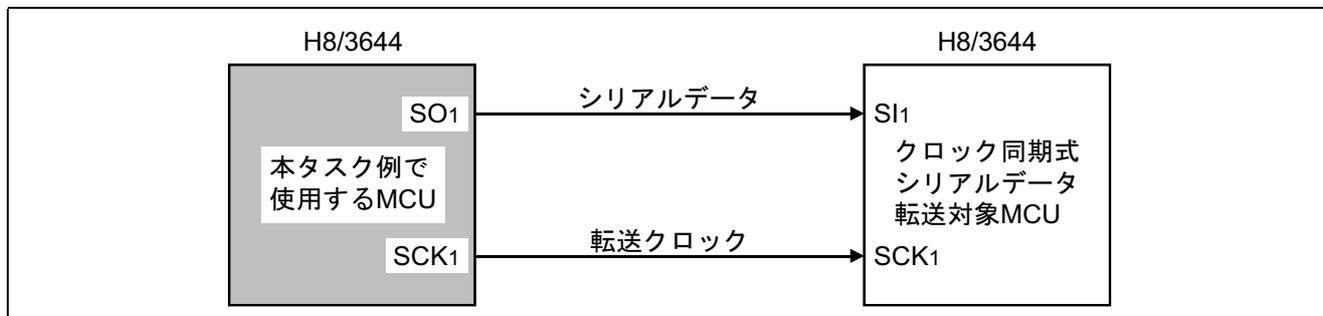


図1 クロック同期式シリアルデータ送信

## 2. 使用機能説明

- (1) 本タスク例では、シリアルコミュニケーションインタフェース(SCI: Serial Communication Interface)を使用して、クロック同期式のシリアルデータの送信を行ないます。図 2 にクロック同期式シリアルデータ送信のブロック図を示します。以下にクロック同期式シリアルデータ送信のブロック図について説明します。
- システムクロック( )は、10MHz の OSC クロックを 2 分周した 5MHz のクロックで、CPU および周辺機能を動作させるための基準クロックです。
  - プリスケアラ S (PSS)は、 を入力とする 13 ビットのカウンタで、1 サイクルごとにカウントアップします。
  - シリアルコントロールレジスタ 1 (SCR1)は、8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、動作モード、転送クロックソースとプリスケアラ分周比を選択します。
  - シリアルコントロールステータスレジスタ 1 (SCSR1)は、動作状態、エラー状態等を示す 8 ビットのレジスタです。
  - シリアルデータレジスタ U (SDRU)は、8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、16 ビット転送時に上位 8 ビットのデータレジスタとして使用します。SDRU に書き込まれたデータは、SDRL に LSB ファーストで出力されます。入れ替わりに SI<sub>1</sub> 端子より LSB ファーストでデータが入力されて、MSB LSB 方向にデータがシフトします。
  - シリアルデータレジスタ L (SDRL)は、8 ビットのリード/ライト可能なレジスタで、8 ビット転送時のデータレジスタ、および 16 ビット転送時の下位 8 ビットのデータレジスタとして使用します。8 ビット転送時、SDRL に書き込まれたデータは、SO<sub>1</sub> 端子より LSB ファーストで出力されます。入れ替わりに SI<sub>1</sub> 端子より LSB ファーストで入力されて、MSB LSB 方向にデータがシフトします。16 ビット転送時には、入力データが SDRU より取り込まれることを除けば、8 ビット転送時と同様の動作となります。
  - SDRU、SDRL のリード/ライトは、データの送信/受信が完了してから行なう必要があります。データの送信/受信中にリード/ライトを行なうとデータの内容は保証されません。
  - 転送クロックは、8 種類の内部クロックと外部クロックから選択できます。内部クロックを選択した場合は、SCK<sub>1</sub> 端子は出力端子となります。クロック連続出力モードに設定すると選択したクロックを SCK<sub>1</sub> 端子から連続して出力します。外部クロックを選択した場合は、SCK<sub>1</sub> 端子はクロック入力端子となります。
  - 本タスク例では、転送クロックソースを PSS に、プリスケアラ分周比を 64 分周、転送クロック周期を 12.8 μs に設定しています。
  - SCI1 の転送フォーマットは 8 ビットおよび 16 ビットの転送データを選択可能です。データの最下位ビットから送受信される LSB ファースト方式による転送を行ないます。送信データは、転送クロックの立ち上がりから次の立ち上がりまで出力されます。また、受信データは転送クロックの立ち上がりで取り込まれます。
  - 本タスク例では、動作モードを 8 ビットモードに設定し、8 ビットのデータ送信を行ないます。
  - SCI1 クロック(SCK<sub>1</sub>)は、SCI<sub>1</sub> のクロック入出力端子です。
  - SCI1 データ入力(SI<sub>1</sub>)は、SCI<sub>1</sub> の受信データの入力端子です。
  - SCI1 が転送完了すると、割込み要求レジスタ 2 (IRR2)の CSI1 割込み要求フラグ(IRRS1)が"1"にセットされます。SCI1 の割込み要求は、割込み許可レジスタ 2 (IENR2)の SCI1 割込みイネーブル(IENS1)により許可/禁止を選択できます。

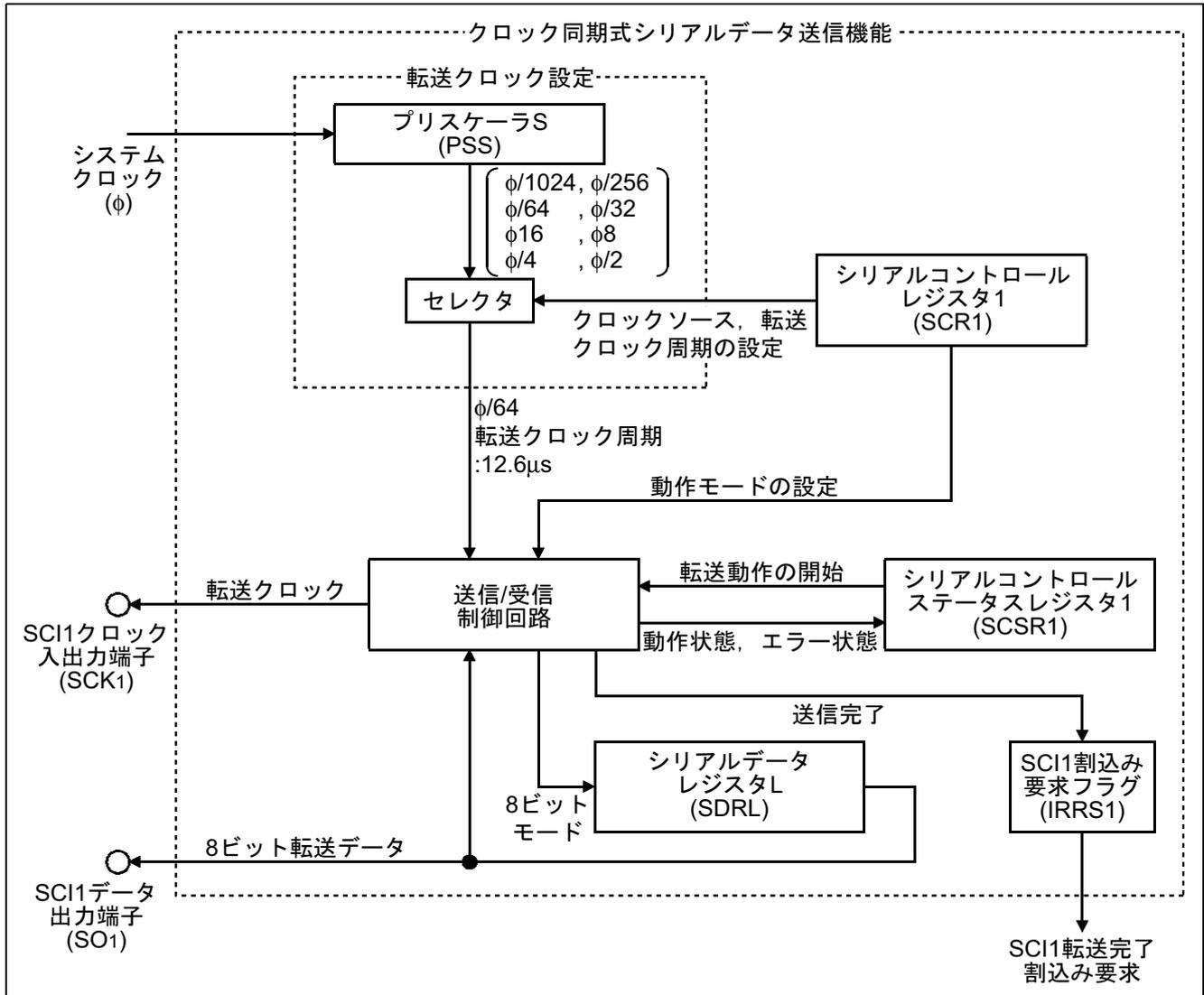


図2 クロック同期式シリアルデータ送信機能のブロック図

(2) 表1に本タスク例の機能割付けを示します。表1に示すように機能を割付け、クロック同期式シリアルデータ送信を行ないます。

表1 機能割付け

機能	機能割付け
PSS	システムクロックを入力とする 13 ビットのカウンタ
SCR1	動作モード、転送クロックソース、プリスケアラ分周比の設定
SCSR1	動作状態、エラー状態を示す
SDRL	8 ビットの送信データのデータレジスタ
SCK <sub>1</sub>	SCI1 の転送クロック出力端子
SO <sub>1</sub>	SCI1 の送信データの出力端子
IRRS1	SCI1 の転送完了の有無を示す
IENS1	SCI1 割込み要求の許可/禁止を制御
PMR3	P3 <sub>2</sub> /SO <sub>1</sub> 、P3 <sub>0</sub> /SCK <sub>1</sub> 端子機能の設定
PMR7	P3 <sub>2</sub> /SO <sub>1</sub> 端子出力バッファの PMOS の ON/OFF を制御

3. 動作原理

(1) 図3に動作原理を示します。図3に示すようなハードウェア処理, およびソフトウェア処理によりクロック同期式シリアルデータ送信を行います。

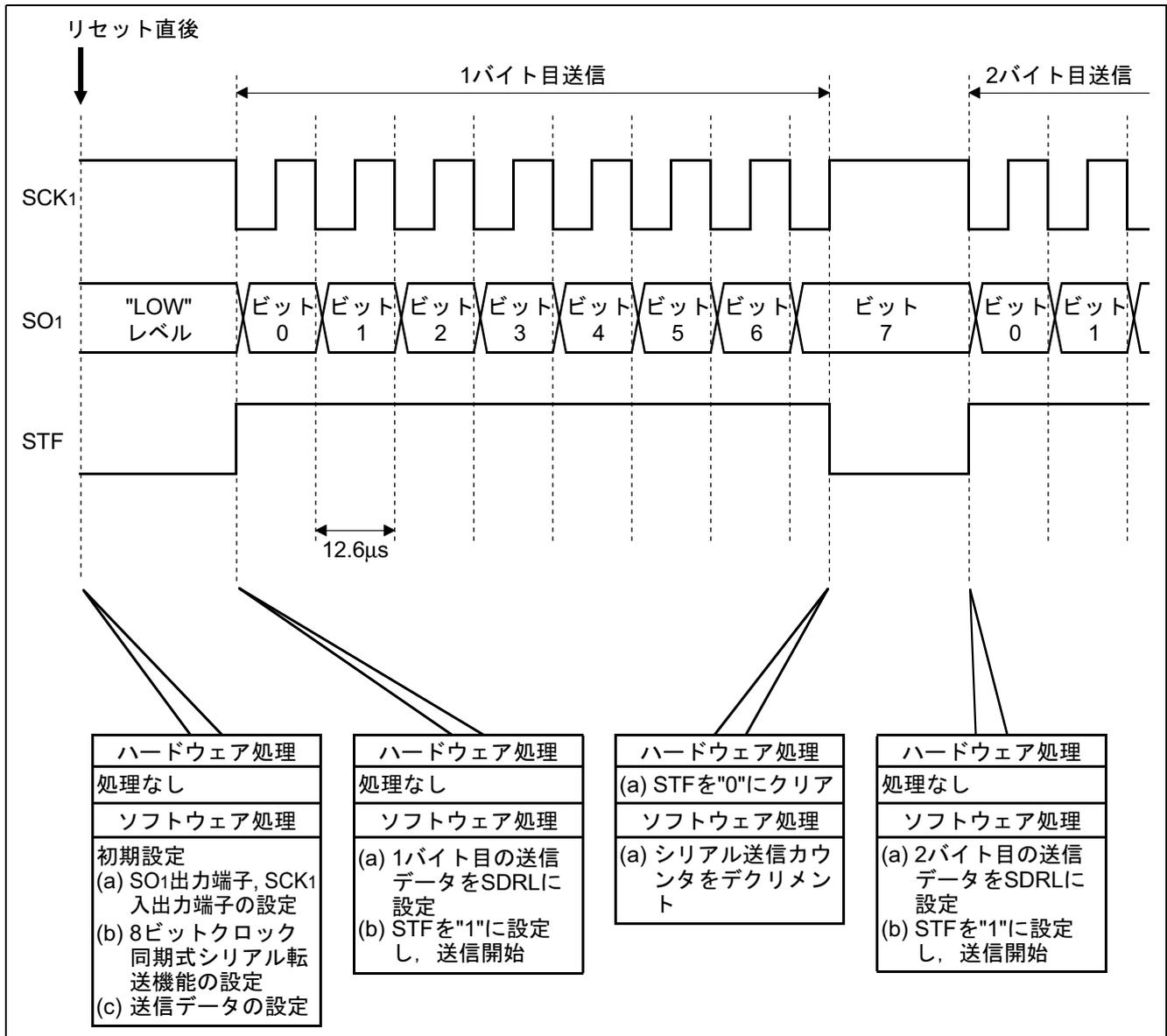


図3 クロック同期式シリアル送信の動作原理

#### 4. ソフトウェア説明

##### (1) モジュール説明

表 2 に本タスク例におけるモジュール説明を示します。

表 2 モジュール説明

モジュール名	ラベル名	機能
メインルーチン	MAIN	スタックポインタのイニシャライズ, 転送データの設定, クロック同期式シリアルデータ送信の設定, 割込みの許可, 4 バイトのデータを送信したところで終了

##### (2) 引数の説明

表 3 に本タスク例で使用する引数を示します。

表 3 引数の説明

引数名	機能	使用モジュール名	データ長	入出力
STD0 ~ STD3	クロック同期式シリアル送信データ	メインルーチン	1 バイト	入力

##### (3) 使用内部レジスタ説明

表 4 に本タスク例における使用内部レジスタ説明を示します。

表 4 使用内部レジスタ説明

レジスタ名	機能	アドレス	設定値	
SCR1	SNC1 SNC0	シリアルコントロールレジスタ 1(動作モード選択 1, 0) : SNC1="0", SNC0="0"のとき, 動作モードを 8 ビットのモードに設定	H'FFA0 ビット 7 ビット 6	SNC1="0" SNC0="0"
	CKS3	シリアルコントロールレジスタ 1(クロックソース選択 3) : CKS3="0"のとき, クロックソースをプリスケアラ S に, SCK1 端子を出力に設定	H'FFA0 ビット 3	0
	CKS2 CKS1 CKS0	シリアルコントロールレジスタ 1(クロック選択 2, 1, 0) : CKS2="0", CKS1="1", CKS0="0"のとき, プリスケアラ分周比を 64 分周に, 転送クロック周期を 12.8 μs に設定	H'FFA0 ビット 2 ビット 1 ビット 0	CKS2="0" CKS1="1" CKS0="0"
SCSR1	SOL	シリアルコントロールステータスレジスタ 1(拡張データビット) : SOL="0"のとき, SO <sub>1</sub> 端子出力を"Low"レベルに変更 : SOL="1"のとき, SO <sub>1</sub> 端子出力を"High"レベルに変更	H'FFA1 ビット 6	0
	STF	シリアルコントロールステータスレジスタ 1(スタートフラグ) : STF="0"のとき, 転送動作の終了 : STF="1"のとき, 転送動作の開始	H'FFA1 ビット 0	0
SDRL	シリアルデータレジスタ L : 8 ビット転送時, 8 ビット送信データを格納	H'FFA3	—	
IENR2	IENS1	割込み許可レジスタ 2(SCI1 割込みイネーブル) : IENS1="0"のとき, SCI1 割込み要求を禁止 : IENS1="1"のとき, SCI1 割込み要求を許可	H'FFF5 ビット 4	0
IRR2	IRRS1	割込み要求レジスタ 2(SCI1 割込み要求フラグ) : IRRS1="0"のとき, SCI1 割込みが要求されていない : IRRS1="1"のとき, SCI1 割込みが要求されている	H'FFF5 ビット 4	0

表 4 使用内部レジスタ説明(つづき)

レジスタ名		機能	アドレス	設定値
PMR3	SO1	ポートモードレジスタ 3(P3 <sub>2</sub> /SO <sub>1</sub> 端子機能切り替え) : SO1="1"のとき, SO <sub>1</sub> 出力端子に設定	H'FFFD ビット 2	1
	SCK1	ポートモードレジスタ 3(P3 <sub>0</sub> /SCK <sub>1</sub> 端子機能切り替え) : SCK1="1"のとき, SCK <sub>1</sub> 入出力端子として機能	H'FFFD ビット 0	1
PMR7	POF1	ポートモードレジスタ 3(P3 <sub>2</sub> /SO <sub>1</sub> 端子 PMOS コントロール) : POF1="0"のとき, CMOS 出力	H'FFFF ビット 0	0

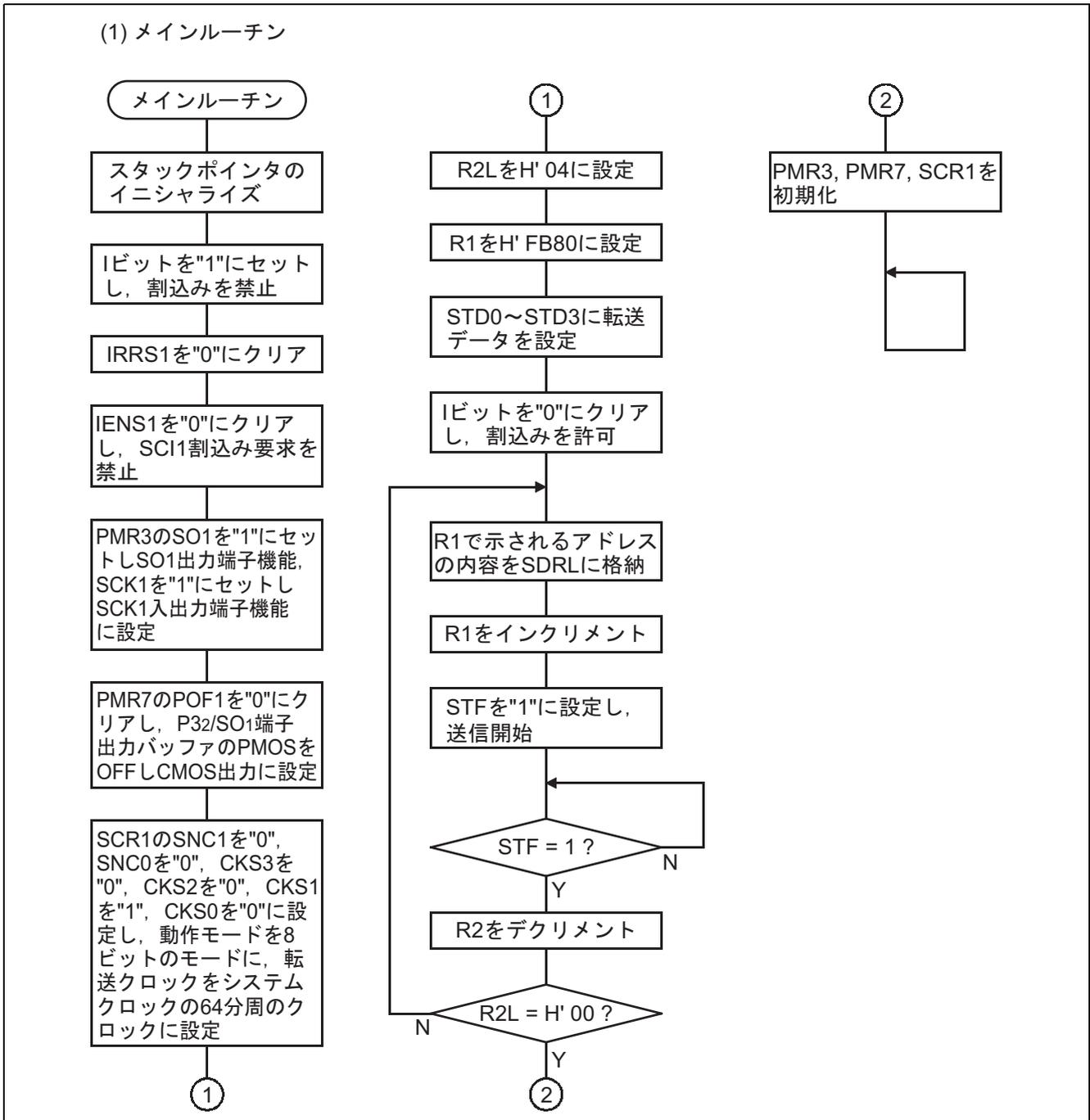
(4) 使用 RAM 説明

表 5 に本タスク例における使用 RAM 説明を示します。

表 5 使用 RAM 説明

ラベル名	機能	アドレス	使用モジュール名
STD0	クロック同期式シリアル送信データの 1 バイト目を格納	H'FB80	メインルーチン
STD1	クロック同期式シリアル送信データの 2 バイト目を格納	H'FB81	メインルーチン
STD2	クロック同期式シリアル送信データの 3 バイト目を格納	H'FB82	メインルーチン
STD3	クロック同期式シリアル送信データの 4 バイト目を格納	H'FB83	メインルーチン

## 5. フローチャート



## 6. プログラムリスト

```

;*****
;
;      H8/300L Series -H8/3644,H8/3657-
;      Application Note
;
;      'Synchronous Serial Data Transmission'
;
;      Function
;      : Serial Communication Interface
;      Synchronous Serial Interface
;      -Transmitting
;
;      External Clock : 10MHz
;      Internal Clock : 5MHz
;      Sub Clock      : 32.768kHz
;
;*****
;
;*****
;      .cpu      300L
;*****
;
;*****
;      Symbol Definition
;*****
;
SCR1      .equ      H'FFA0      ;Serial Control Register 1
SNC1      .bequ     7,SCR1      ;Select the Operation Mode 1
SNC0      .bequ     6,SCR1      ;Select the Operation Mode 0
MRKON     .bequ     5,SCR1      ;TAIL MARK Control
LTCH      .bequ     4,SCR1      ;LATCH TAIL Select
CKS3      .bequ     3,SCR1      ;Clock Source Slect 3
CKS2      .bequ     2,SCR1      ;Clock Slect 2
CKS1      .bequ     1,SCR1      ;Clock Slect 1
CKS0      .bequ     0,SCR1      ;Clock Slect 0
SCSR1     .equ      H'FFA1      ;Serial Control Status Register 1
SOL       .bequ     6,SCSR1     ;Extended Data Bit
ORER      .bequ     5,SCSR1     ;Overrun Erorr Flag
MTRF      .bequ     1,SCSR1     ;TAIL MARK Transmit Flag
STF       .bequ     0,SCSR1     ;Start Flag
SDRU      .equ      H'FFA2      ;Serial Data Register U
SDRL      .equ      H'FFA3      ;Serial Data Register L
IENR2     .equ      H'FFF5      ;Interrupt Enable Register 2
IENS1     .bequ     4,IENR2     ;SCI1 Interrupt Enable
IRR2      .equ      H'FFF8      ;Interrupt Request Register 2
IRRS1     .bequ     4,IRR2      ;SCI1 Interrupt Request Flag
PMR3      .equ      H'FFFD      ;Port Mode Register 3
S01       .bequ     2,PMR3      ;P32/S01 Pin Function Switch
SI1       .bequ     1,PMR3      ;P31/SI1 Pin Function Switch
SCK1      .bequ     0,PMR3      ;P30/SCK1 Pin Function Switch
PMR7      .equ      H'FFFF      ;Port Mode Register 7
POF1      .bequ     0,PMR7      ;P32/S01 Pin Function Switch
;
;*****
;      RAM Allocation

```

```

;*****
;
STACK      .equ      H'FF80          ;Stack Pointer
STD0       .equ      H'FB80          ;Serial Transmitting Data 0
STD1       .equ      H'FB81          ;Serial Transmitting Data 1
STD2       .equ      H'FB82          ;Serial Transmitting Data 2
STD3       .equ      H'FB83          ;Serial Transmitting Data 3
;
;*****
;      Vector Address
;*****
;
      .org      H'0000
      .data.w   MAIN      ;Reset Interrupt
;
      .org      H'0008
      .data.w   MAIN      ;IRQ0 Interrupt
      .data.w   MAIN      ;IRQ1 Interrupt
      .data.w   MAIN      ;IRQ2 Interrupt
      .data.w   MAIN      ;IRQ3 Interrupt
      .data.w   MAIN      ;INT0 - INT7 Interrupt
;
      .org      H'0014
      .data.w   MAIN      ;Timer A Interrupt
      .data.w   MAIN      ;Timer B1 Interrupt
;
      .org      H'0020
      .data.w   MAIN      ;Timer X Interrupt
      .data.w   MAIN      ;Timer V Interrupt
;
      .org      H'0026
      .data.w   MAIN      ;SCI1 Interrupt
;
      .org      H'002A
      .data.w   MAIN      ;SCI3 Interrupt
      .data.w   MAIN      ;A/D Converter Interrupt
      .data.w   MAIN      ;SLEEP Instruction Executed Interrupt
;
;*****
;      Main Program
;*****
;
      .org      H'1000
;
MAIN      .equ      $
      MOV.W     #STACK,SP ;Initialize Stack Pointer
      ORC      #H'80,CCR  ;Interrupt Disable
;
      BCLR     IRRS1     ;Clear IRRS1
      BCLR     IENS1     ;SCI1 Interrupt Disable
;
      MOV.W     #H'05F8,R0
      MOV.B     R0H,@PMR3 ;Initialize S01 & CKS1 Pin Function
      MOV.B     R0L,@PMR7 ;Initialize S01 Pin Function
;
      MOV.B     #H'02,R0L
      MOV.B     R0L,@SCR1 ;Initialize Synchronous Serial Transfer Function

```

```

;
MOV.W    #H'FB80,R1      ;Initialize Serial Transmitting Data Address
MOV.B    #H'04,R2L ;Initialize Serial Transmitting Data Counter
;
MOV.W    #H'0055,R0
MOV.B    R0H,@STD0 ;Set Serial Transfer Data 0
MOV.B    R0L,@STD1 ;Set Serial Transfer Data 1
MOV.W    #H'AAFF,R0
MOV.B    R0H,@STD2 ;Set Serial Transfer Data 2
MOV.B    R0L,@STD3 ;Set Serial Transfer Data 3
;
ANDC     #H'7F,CCR ;Interrupt Enable
;
MAIN1    .equ          $
MOV.B    @R1,R0L ;Load Serial Transmitting Data
MOV.B    R0L,@SDRL ;Save Serial Transmitting Data
ADDS     #1,R1 ;Increment Serial Transmitting Data Address
;
BSET     STF ;Start Serial Transmitting
;
MAIN2    .equ          $
BTST     STF ;End Serial Transmittig ?
BNE     MAIN2 ;No.
;
DEC     R2L ;Decrement Serial Transmitting Data Counter
BNE     MAIN1 ;Serial Transmitting Data Counter = H'00 ? No.
;
MOV.B    #H'00,R0L
MOV.B    R0L,@PMR3 ;Initialize S01 & SCK1 Pin Function
MOV.B    R0L,@PMR7 ;Initialize S01 Pin Function
MOV.B    R0L,@SCR1 ;Initialize Synchronous Serial Transfer Function
;
MAIN9    .equ          $
BRA     MAIN9
;
.end

```

改訂記録

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
1.00	2003.12.19	—	初版発行

### 安全設計に関するお願い

1. 弊社は品質、信頼性の向上に努めておりますが、半導体製品は故障が発生したり、誤動作する場合があります。弊社の半導体製品の故障又は誤動作によって結果として、人身事故、火災事故、社会的損害などを生じさせないような安全性を考慮した冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計などの安全設計に十分ご留意ください。

### 本資料ご利用に際しての留意事項

1. 本資料は、お客様が用途に応じた適切なルネサス テクノロジ製品をご購入いただくための参考資料であり、本資料中に記載の技術情報についてルネサス テクノロジが所有する知的財産権その他の権利の実施、使用を許諾するものではありません。
2. 本資料に記載の製品データ、図、表、プログラム、アルゴリズムその他応用回路例の使用に起因する損害、第三者所有の権利に対する侵害に関し、ルネサス テクノロジは責任を負いません。
3. 本資料に記載の製品データ、図、表、プログラム、アルゴリズムその他全ての情報は本資料発行時点のものであり、ルネサス テクノロジは、予告なしに、本資料に記載した製品または仕様を変更することがあります。ルネサス テクノロジ半導体製品のご購入に当たりましては、事前にルネサス テクノロジ、ルネサス販売または特約店へ最新の情報をご確認頂きますとともに、ルネサス テクノロジホームページ(<http://www.renesas.com>)などを通じて公開される情報に常にご注意ください。
4. 本資料に記載した情報は、正確を期すため、慎重に制作したものです。万一本資料の記述誤りに起因する損害がお客様に生じた場合には、ルネサス テクノロジはその責任を負いません。
5. 本資料に記載の製品データ、図、表に示す技術的な内容、プログラム及びアルゴリズムを流用する場合は、技術内容、プログラム、アルゴリズム単位で評価するだけでなく、システム全体で十分に評価し、お客様の責任において適用可否を判断してください。ルネサス テクノロジは、適用可否に対する責任を負いません。
6. 本資料に記載された製品は、人命にかかわるような状況の下で使用される機器あるいはシステムに用いられることを目的として設計、製造されたものではありません。本資料に記載の製品を運輸、移動体用、医療用、航空宇宙用、原子力制御用、海底中継用機器あるいはシステムなど、特殊用途へのご利用をご検討の際には、ルネサス テクノロジ、ルネサス販売または特約店へご照会ください。
7. 本資料の転載、複製については、文書によるルネサス テクノロジの事前の承諾が必要です。
8. 本資料に関し詳細についてのお問い合わせ、その他お気づきの点がございましたらルネサス テクノロジ、ルネサス販売または特約店までご照会ください。