

---

## R32C/100 シリーズ

R01AN0859JJ0100

### タイマAを使用したリアルタイムクロック動作

Rev.1.00

2011.11.30

---

## 要旨

本アプリケーションノートでは、R32C/100 シリーズのタイマ機能を使用したリアルタイムクロック動作例を説明します。

## 対象デバイス

R32C/116 グループ

R32C/117 グループ

R32C/118 グループ

本アプリケーションノートを他のマイコンへ適用する場合、そのマイコンの仕様にあわせて変更し、十分評価してください。

## 目次

1.	仕様	3
2.	動作確認条件	4
3.	関連アプリケーションノート	4
4.	ハードウェア説明	5
4.1	使用端子一覧	5
5.	ソフトウェア説明	5
5.1	動作概要	5
5.2	定数一覧	6
5.3	変数一覧	7
5.4	関数一覧	7
5.5	関数仕様	8
5.6	フローチャート	10
5.6.1	メイン処理	10
5.6.2	タイマA0初期設定処理	11
5.6.3	時刻設定処理	12
5.6.4	年月日設定処理	13
5.6.5	閏日判定処理	14
5.6.6	サブクロック発振設定処理	15
5.6.7	ウェイトモード設定前処理	17
5.6.8	パワーコントロール処理	18
5.6.9	タイマA0割り込み処理	19
6.	サンプルコード	20
7.	参考ドキュメント	20

## 1. 仕様

タイマA0のタイマモードを使用したリアルタイムクロック動作例を説明します。動作モードに低消費電力モード(ベースクロック源:サブクロック)を設定した後、ウェイトモードへ移行します。タイマA0割り込みでウェイトモードから復帰します。タイマA0割り込み処理で、年月日、曜日、時刻データを更新します。

年月日、曜日、時刻データは、西暦2000年1月1日(土)0時0分0秒からカウントを開始します。

西暦2099年12月31日(土)23時59分59秒の状態でもカウントすると西暦2000年1月1日(土)0時0分0秒になります。閏日にも対応しています。

表 1.1 に使用する周辺機能と用途を、図 1.1 に年月日、曜日、時刻データ関係図を、図 1.2 に動作モード遷移図を示します。

表 1.1 使用する周辺機能と用途

周辺機能	用途
タイマA0(タイマモード)	1秒カウンタ
タイマA1	サブクロック発振待ち時間の生成

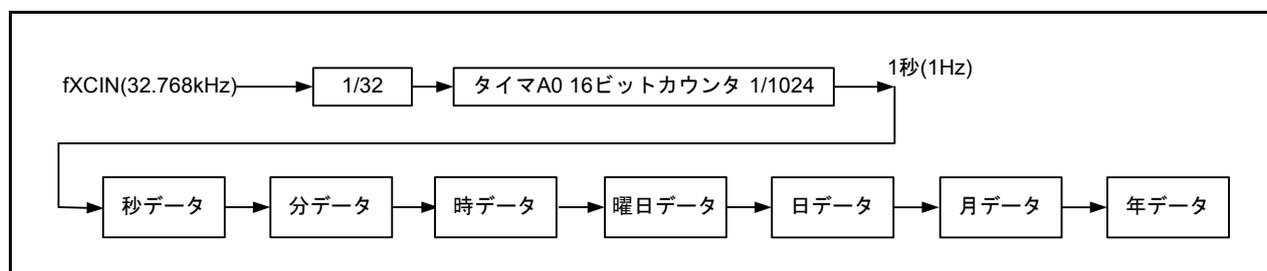


図 1.1 年月日、曜日、時刻データ関係図

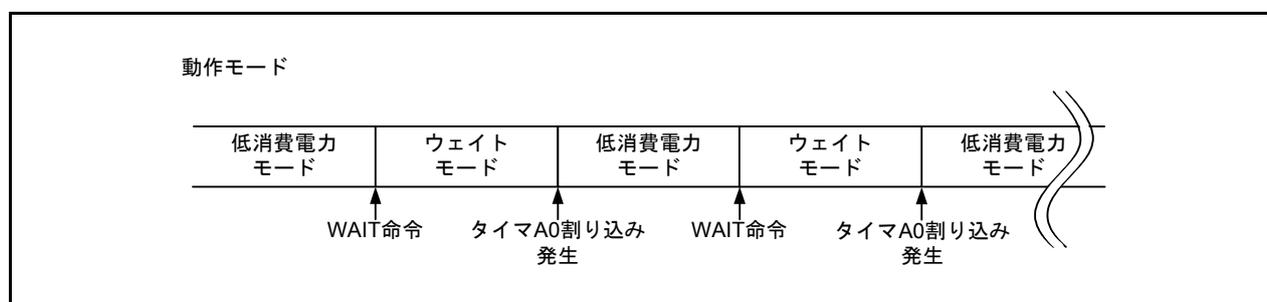


図 1.2 動作モード遷移図

## 2. 動作確認条件

本アプリケーションノートのサンプルコードは、下記の条件で動作を確認しています。

表 2.1 動作確認条件

項目	内容
使用マイコン	R5F64189DFD(R32C/118グループ)
動作周波数	<ul style="list-style-type: none"> <li>●メインクロック逡倍モード時               <ul style="list-style-type: none"> <li>・メインクロック：16MHz</li> <li>・PLLクロック：100MHz</li> <li>・ベースクロック：50MHz</li> <li>・CPUクロック：50MHz</li> <li>・周辺バスクロック：25MHz</li> <li>・周辺機能クロック源：25MHz</li> </ul> </li> <li>●低消費電力モード時               <ul style="list-style-type: none"> <li>・メインクロック停止</li> <li>・PLLクロック停止</li> <li>・ベースクロック：32.768kHz (サブクロック：32.768kHz)</li> <li>・CPUクロック：32.768kHz</li> <li>・周辺バスクロック：16.384kHz</li> <li>・周辺機能クロック源停止</li> </ul> </li> </ul>
動作電圧	5V
統合開発環境	ルネサス エレクトロニクス製 High-performance Embedded Workshop Version 4.08
Cコンパイラ	ルネサス エレクトロニクス製 R32C/100 Series C Compiler V.1.02 Release 01 コンパイルオプション -D __STACKSIZE__=0X300 -D __ISTACKSIZE__=0X300 -DVECTOR_ADR=0x0FFFFFFBDC -c -finfo -dir "\$(CONFIGDIR)" (統合開発環境のデフォルト設定を使用しています)
動作モード	シングルチップモード
サンプルコードのバージョン	Version 1.00

## 3. 関連アプリケーションノート

本アプリケーションノートに関連するアプリケーションノートを以下に示します。併せて参照してください。

- ・R32C/100 シリーズ メインクロック逡倍モード設定手順(RJJ05B1259)
- ・R32C/100 シリーズ 低速モード移行手順(RJJ05B1265)
- ・R32C/100 シリーズ ウェイトモード設定例(RJJ05B1266)

## 4. ハードウェア説明

### 4.1 使用端子一覧

表 4.1に使用端子と機能を示します。

表 4.1 使用端子と機能

端子名	入出力	内容
P0_0	出力	ウェイトモード移行期間確認用

## 5. ソフトウェア説明

### 5.1 動作概要

動作モードに低消費電力モードを設定した後、ウェイトモードへ移行します。

タイマA0のタイマモードを使用して、1秒周期のタイマA0割り込みでウェイトモードから復帰します。

タイマA0割り込みでは、年月日、曜日、時刻データを更新します。月が切り替わるとき、閏日の判定も行います。

データ更新後、再びWAIT命令によりウェイトモードに移行します。

<設定条件>

- タイマA0を使用します。
- タイマモードを使用します。
- タイマA0カウントソースはfC32を使用します。
- タイマA0割り込みを使用します。
- ゲート機能は使用しません。

<1秒カウンタの計算式>

$$\begin{aligned}
 1000\text{ms} &= (1 \div \text{fC32}) \times (\text{TA0} + 1) \\
 &= \{1 \div (32.768\text{kHz} \div 32)\} \times 1024 \\
 &= 0.9765625\text{ms} \times 1024
 \end{aligned}$$

- (1) 初期設定  
タイマA0と低消費電力モードの初期設定を行います。
- (2) タイマA0カウント開始  
TABSRレジスタのTA0Sビットに“1”を設定し、タイマA0のカウントを開始します。  
タイマA0のカウントを開始後、西暦2000年1月1日、土曜日、0時0分0秒からカウント開始します。
- (3) WAIT命令実行  
WAIT命令を実行してウェイトモードへ移行します。
- (4) タイマA0割り込み発生  
タイマA0がアンダフローするとタイマA0割り込みが発生してウェイトモードから復帰します。
- (5) タイマA0割り込み処理  
タイマA0割り込み処理内で、年月日、曜日、時刻データを更新します。  
ただし、変数に格納する値は、16進数で格納します。
- (6) 年月日、曜日、時刻データ初期化  
西暦2099年12月31日(土)23時59分59秒の状態のカウントすると西暦2000年1月1日(土)0時0分0秒になります。

図 5.1に動作例を示します。

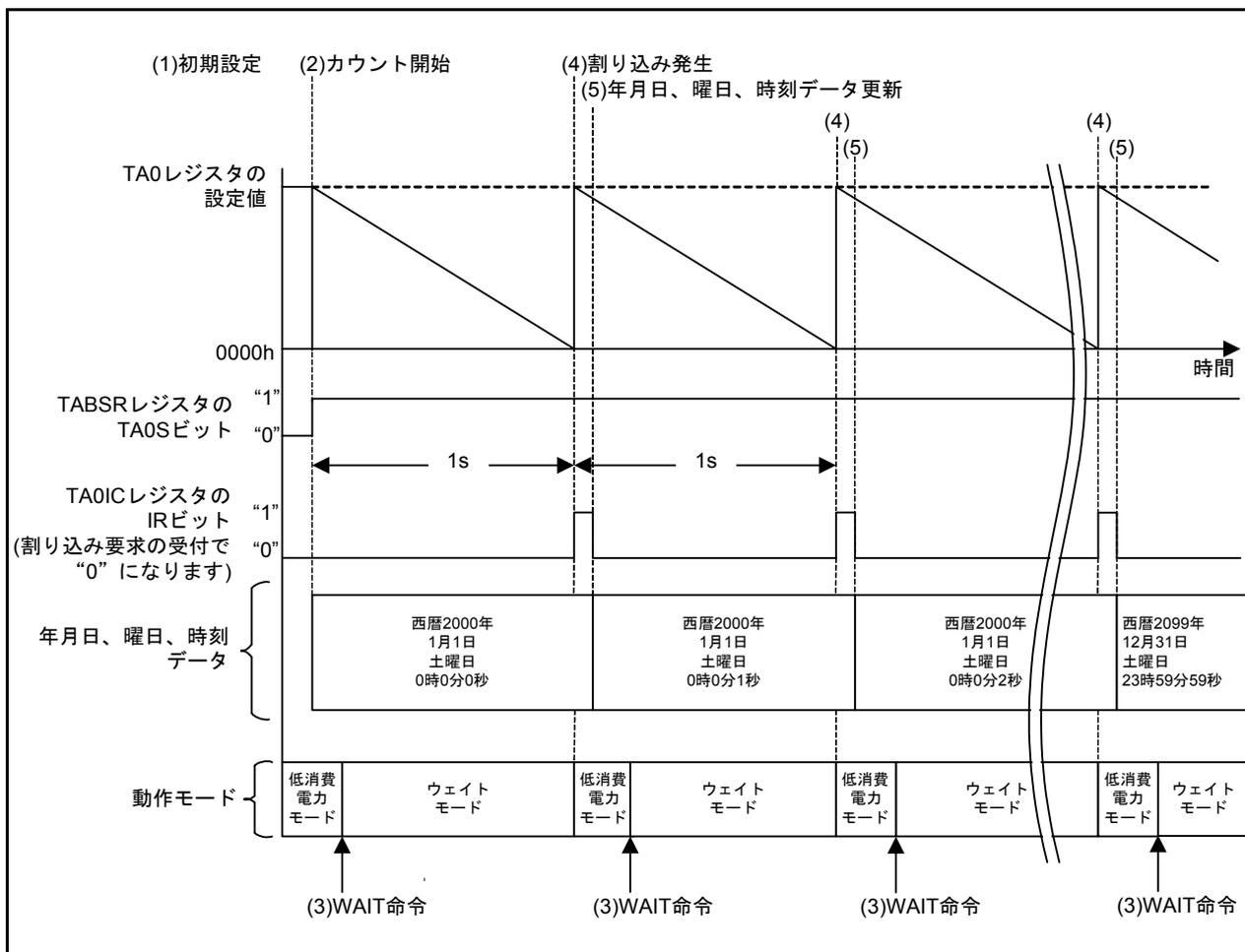


図 5.1 動作例

## 5.2 定数一覧

表 5.1にサンプルコードで使用する定数を示します。

表 5.1 サンプルコードで使用する定数

定数名	設定値	内容
YEAR_MAX	2099	年データ最大値
MONTH_MAX	12	月データ最大値
WEEK_MAX	6	週データ最大値
HOURL_MAX	23	時データ最大値
MIN_MAX	59	分データ最大値
SEC_MAX	59	秒データ最大値

### 5.3 変数一覧

表 5.2 にサンプルコードで使用するグローバル変数を、表 5.3 に const 型変数を示します。

表 5.2 グローバル変数

型	変数名	内容	使用関数
unsigned short	year_cnt	年データを格納(2000~2099)	date_set, leap_day_check
unsigned char	month_cnt	月データを格納(1~12)	date_set, leap_day_check
unsigned char	day_cnt	日データを格納(1~31)	time_set,date_set, leap_day_check
unsigned char	week_cnt	曜日データを格納 0: 日曜日 1: 月曜日 2: 火曜日 3: 水曜日 4: 木曜日 5: 金曜日 6: 土曜日	time_set,date_set
unsigned char	hour_cnt	時データを格納(0~23)	time_set
unsigned char	min_cnt	分データを格納(0~59)	time_set
unsigned char	sec_cnt	秒データを格納(0~59)	time_set

表 5.3 const 型変数

型	変数名	内容	使用関数
const unsigned char	day_max_tbl[12]	月別最大日数データテーブル	date_set

### 5.4 関数一覧

表 5.4 にサンプルコードで使用する関数を示します。

表 5.4 関数

関数名	概要
timer_a0_init	タイマA0初期設定処理
time_set	時刻設定処理
date_set	年月日設定処理
leap_day_check	閏日判定処理
subclock_set	サブクロック発振設定処理
before_wait_mode_set	ウェイトモード設定前処理
power_control	パワーコントロール処理
_timer_a0	タイマA0割り込み処理

## 5.5 関数仕様

サンプルコードの関数仕様を示します。

---

### timer\_a0\_init

---

概要	タイマA0初期設定処理
ヘッダ	なし
宣言	void timer_a0_init(void)
説明	タイマA0をタイマモードで使用するための初期設定を行います。
引数	なし
リターン値	なし
備考	

---

### time\_set

---

概要	時刻設定処理
ヘッダ	なし
宣言	void time_set(void)
説明	秒、分、時、日、曜日データの設定後、年月日設定処理関数の呼び出しを行います。
引数	なし
リターン値	なし
備考	

---

### date\_set

---

概要	年月日設定処理
ヘッダ	なし
宣言	void date_set(void)
説明	閏日判定処理関数を呼び出して、判定結果により日、月、年データの設定を行います。
引数	なし
リターン値	なし
備考	

---

### leap\_day\_check

---

概要	閏日判定処理
ヘッダ	なし
宣言	unsigned char leap_day_check(void)
説明	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 閏日判定を行います。</li> <li>● 西暦が4で割り切れる年の2月29日を閏日と判定します。ただし、西暦が4で割り切れ、100でも割り切れる年のうち、400で割り切れない年の2月29日は閏日と判定しません。</li> </ul>
引数	なし
リターン値	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 閏日 : 1</li> <li>● 閏日ではない : 0</li> </ul>
備考	

---

**subclock\_set**

---

概要	サブクロック発振設定処理
ヘッダ	なし
宣言	void subclock_set(void)
説明	PD8レジスタのPD8_6、PD8_7ビットの両方に“0”(入力モード)を設定し、PUR2レジスタのPU25ビットに“0”(プルアップしない)を設定した後、CM0レジスタのCM04ビットに“1”(XCIN-XCOUT発振)を設定します。
引数	なし
リターン値	なし
備考	発振安定待ち時間は各発振メーカーにお問い合わせで設定してください。

---

**before\_wait\_mode\_set**

---

概要	ウェイトモード設定前処理
ヘッダ	なし
宣言	void _set(void)
説明	<ul style="list-style-type: none"> <li>●ベースクロック源をPLLクロックからサブクロックに切り替えて低速モードにします。</li> <li>●メインクロックとPLLクロックを停止して低速モードから低消費電力モードに切り替えます。</li> </ul>
引数	なし
リターン値	なし
備考	

---

**power\_control**

---

概要	パワーコントロール処理
ヘッダ	なし
宣言	void power_control(void)
説明	ウェイトモード復帰用割り込み優先レベルを設定し、WAIT命令を実行し、ウェイトモードに移行します。
引数	なし
リターン値	なし
備考	

---

**\_timer\_a0**

---

概要	タイマA0割り込み処理
ヘッダ	なし
宣言	void _timer_a0(void)
説明	割り込み処理内で、timer_set関数を呼び出します。
引数	なし
リターン値	なし
備考	

## 5.6 フローチャート

### 5.6.1 メイン処理

図 5.2にメイン処理のフローチャートを示します。

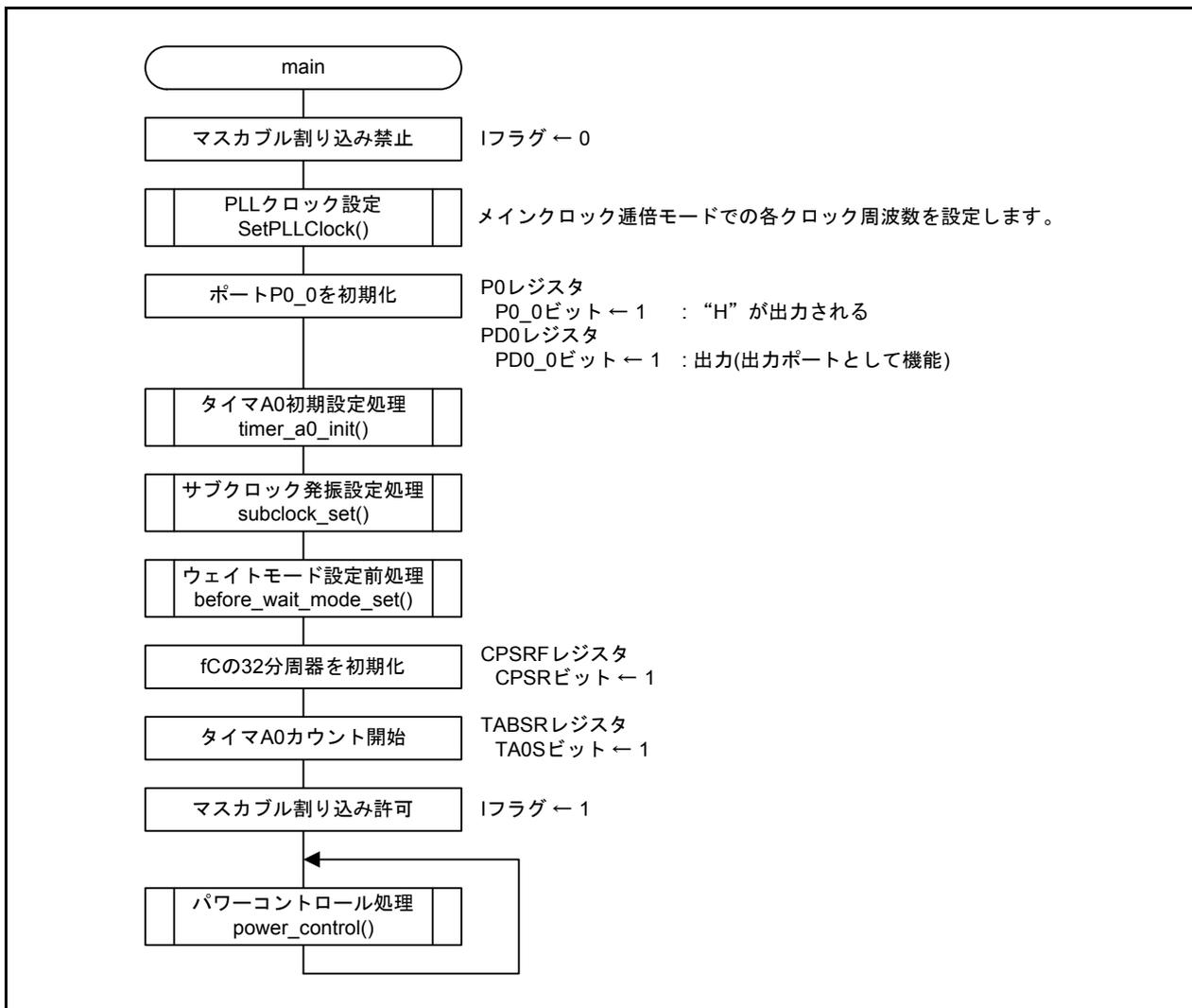


図 5.2 メイン処理

## 5.6.2 タイマA0初期設定処理

図 5.3にタイマA0初期設定処理のフローチャートを示します。

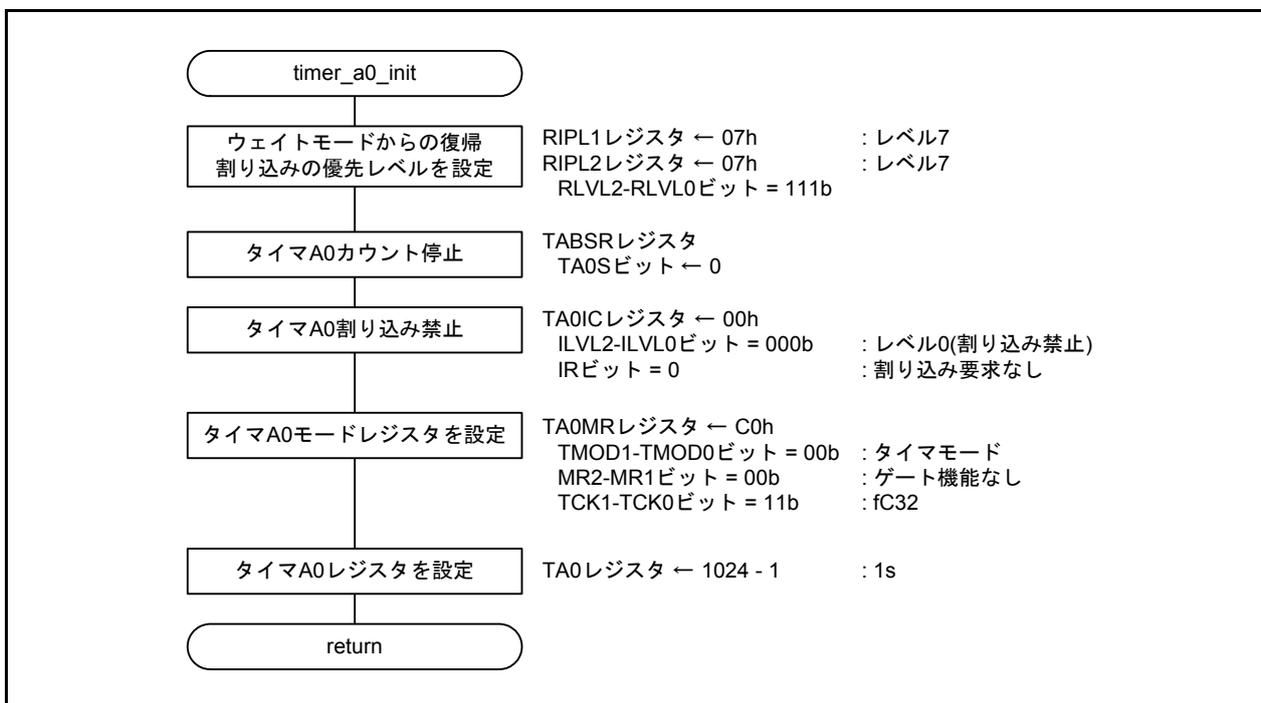


図 5.3 タイマA0初期設定処理

### 5.6.3 時刻設定処理

図 5.4に時刻設定処理のフローチャートを示します。

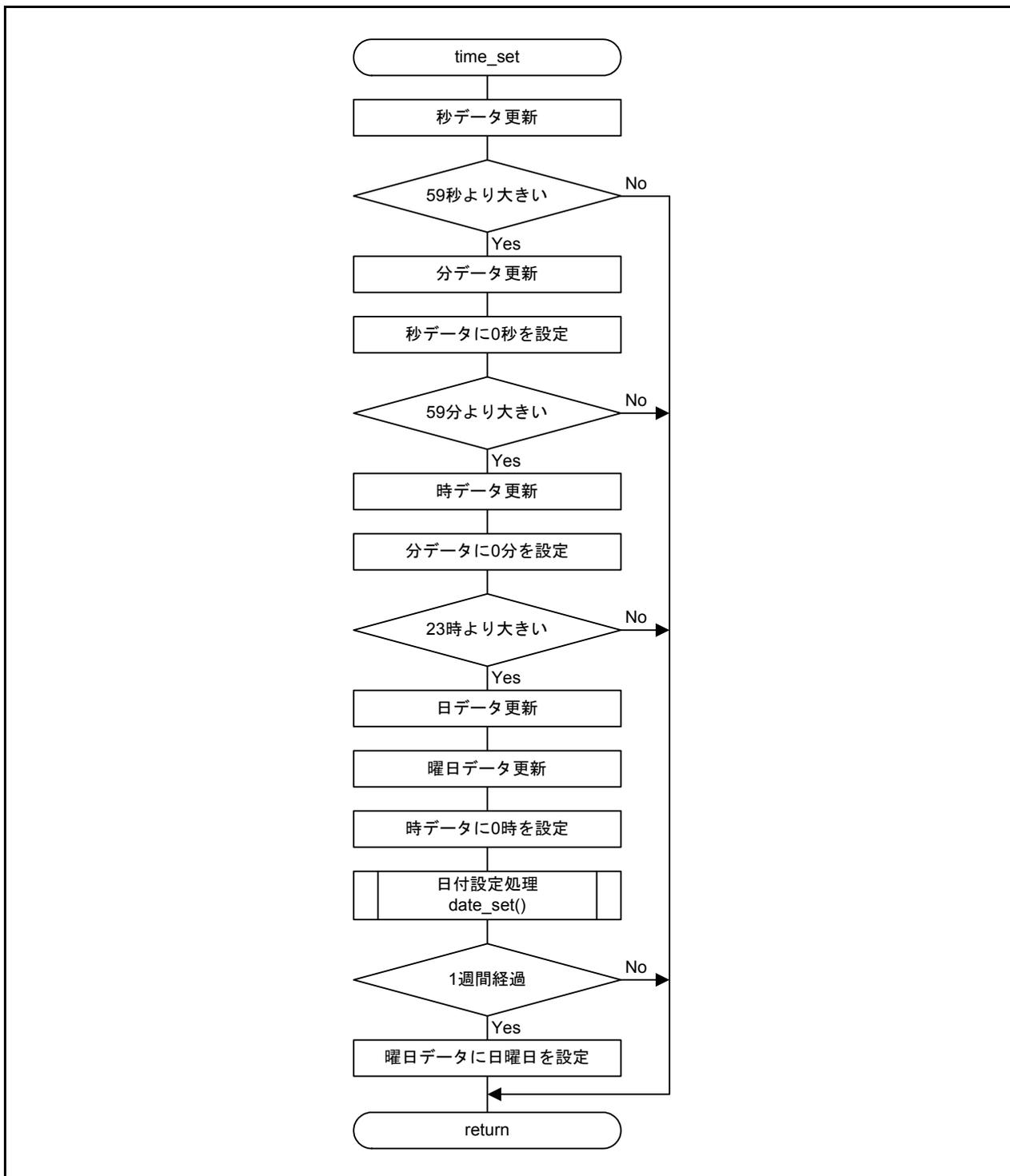


図 5.4 時刻設定処理

### 5.6.4 年月日設定処理

図 5.5に年月日設定処理のフローチャートを示します。

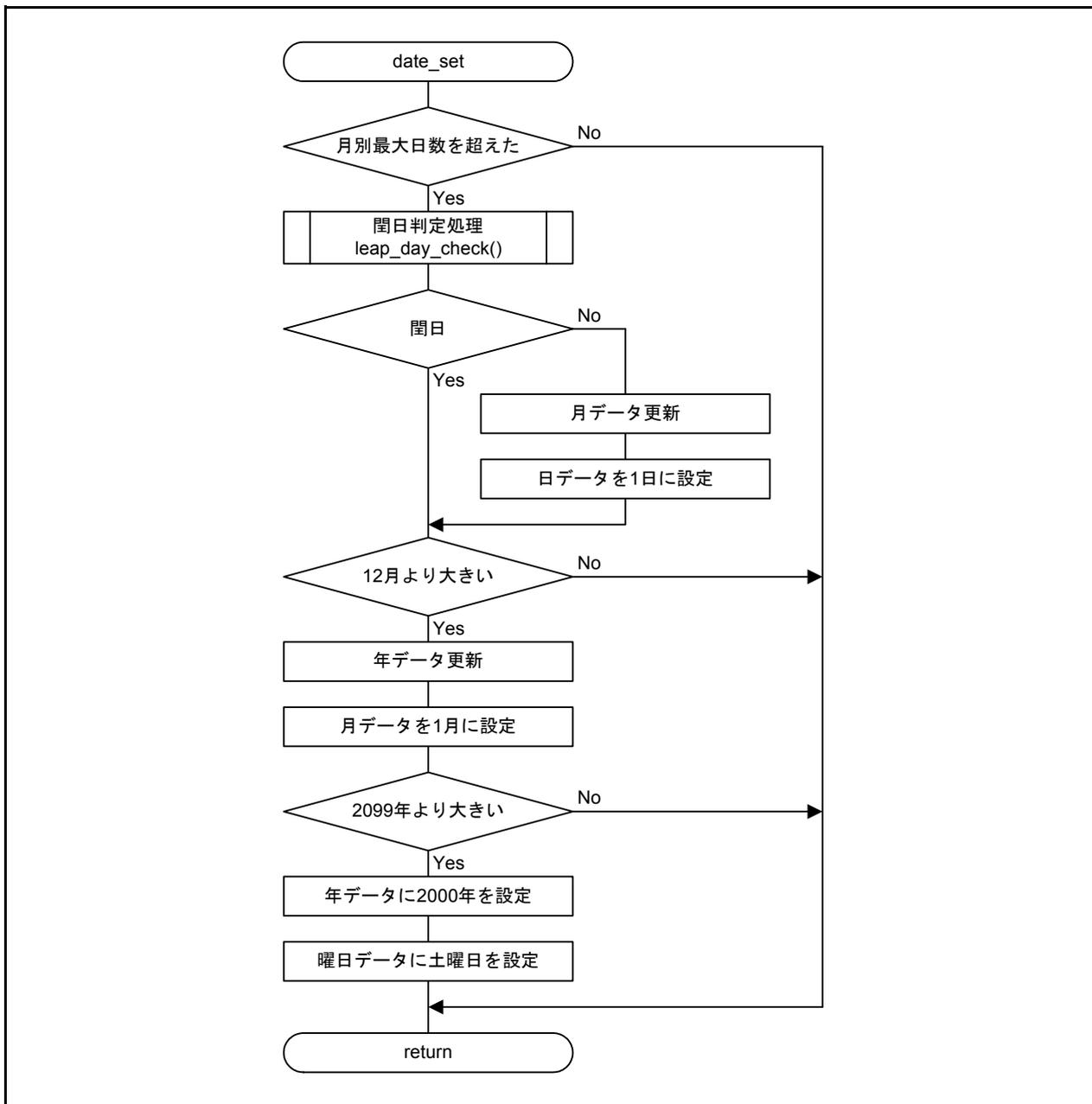


図 5.5 年月日設定処理

### 5.6.5 閏日判定処理

図 5.6に閏日判定処理のフローチャートを示します。

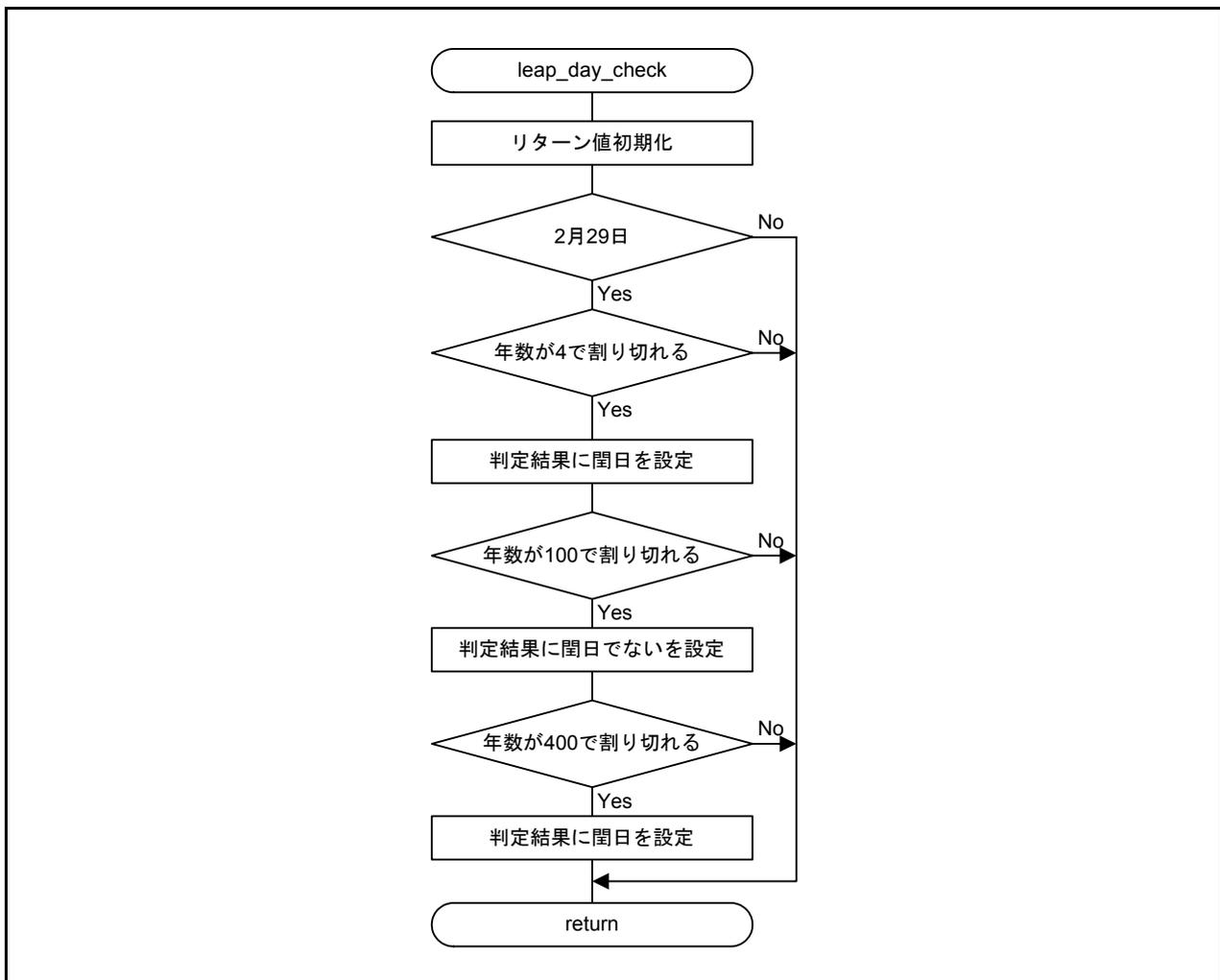


図 5.6 閏日判定処理

## 5.6.6 サブクロック発振設定処理

図 5.7、図 5.8 にサブクロック発振設定処理のフローチャートを示します。

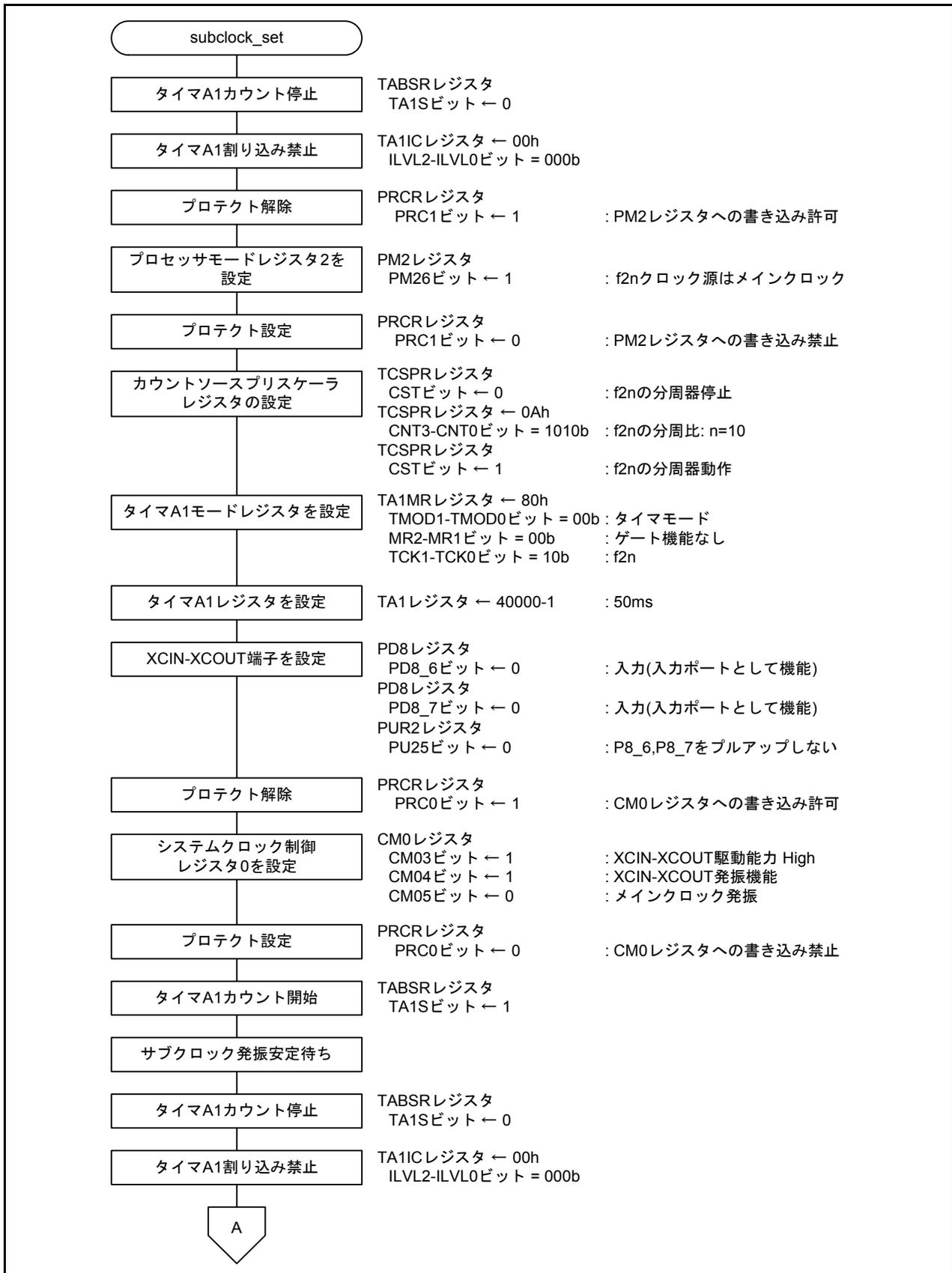


図 5.7 サブクロック発振設定処理 (1/2)

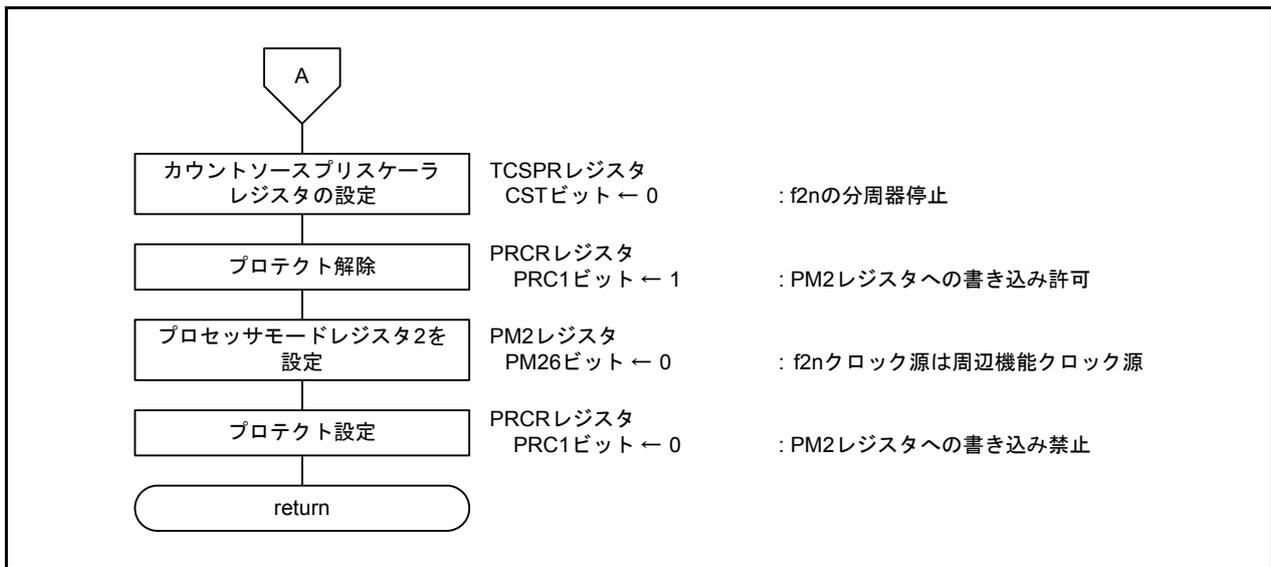


図 5.8 サブクロック発振設定処理(2/2)

## 5.6.7 ウェイトモード設定前処理

図 5.9にウェイトモード設定前処理のフローチャートを示します。

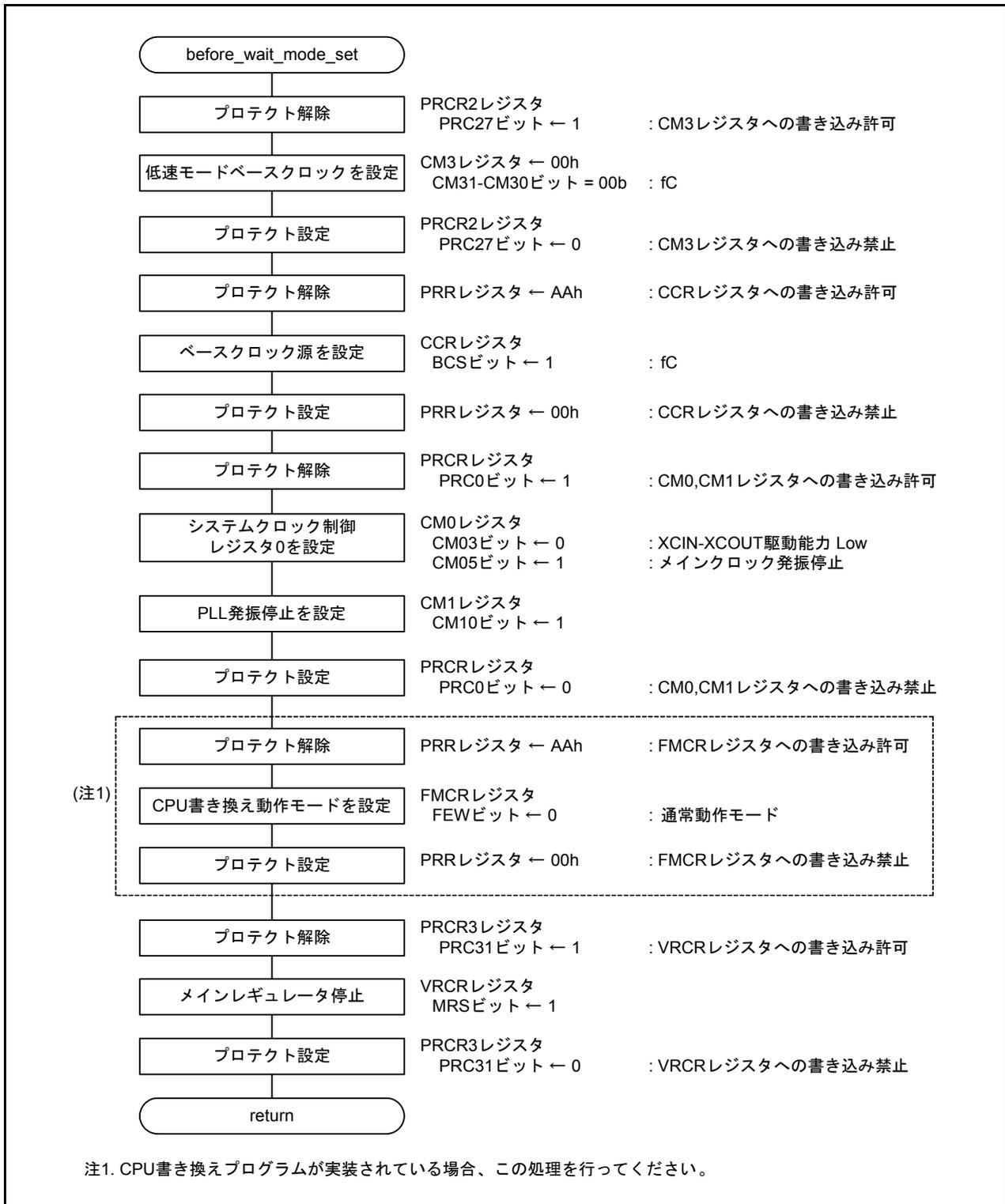


図 5.9 ウェイトモード設定前処理

## 5.6.8 パワーコントロール処理

図 5.10 にパワーコントロール処理のフローチャートを示します。

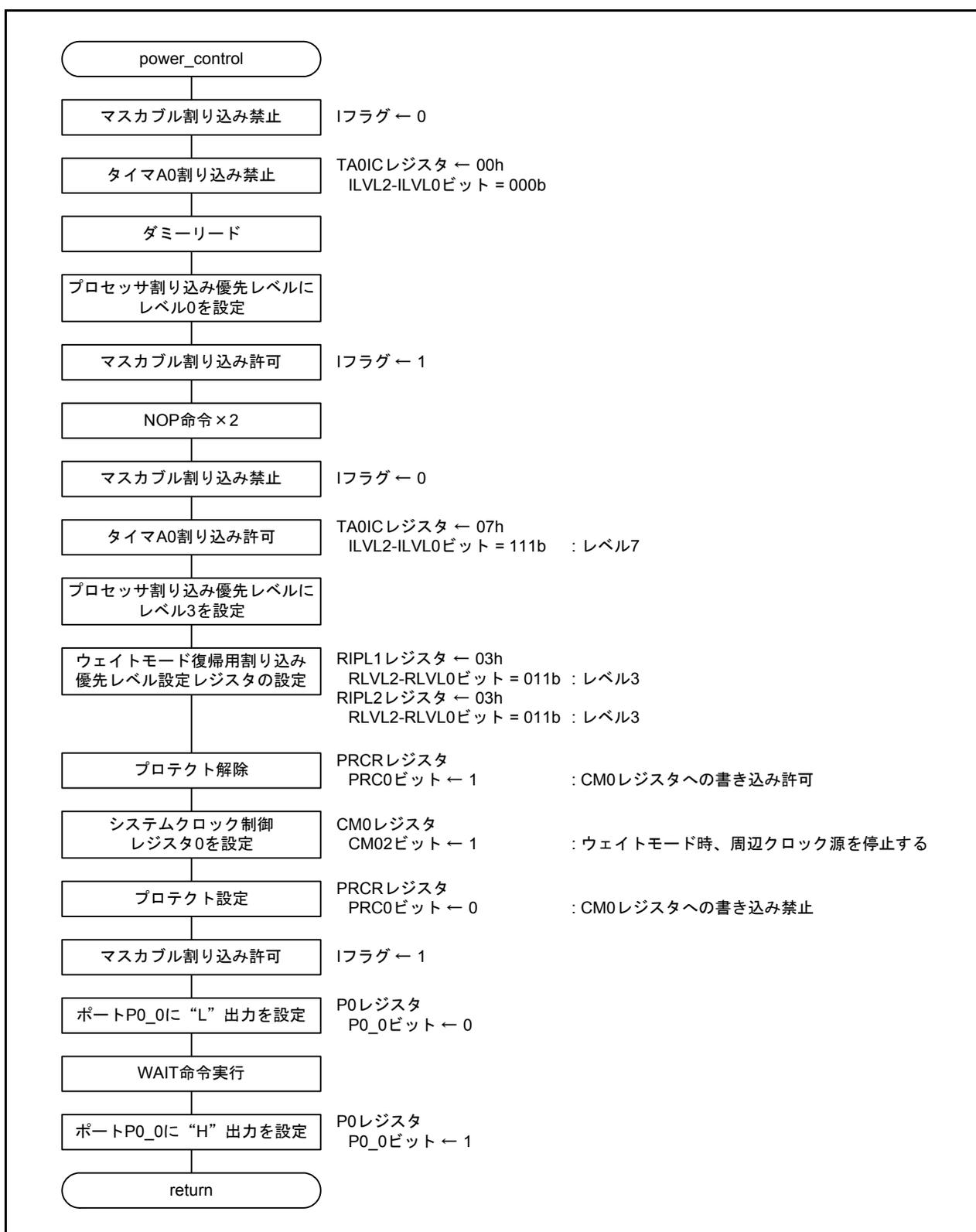


図 5.10 パワーコントロール処理

### 5.6.9 タイマA0割り込み処理

図 5.11 にタイマA0割り込み処理のフローチャートを示します。



図 5.11 タイマA0割り込み処理

## 6. サンプルコード

サンプルコードは、ルネサス エレクトロニクスホームページから入手してください。

## 7. 参考ドキュメント

R32C/116 グループ ユーザーズマニュアル ハードウェア編 Rev.1.10

R32C/117 グループ ユーザーズマニュアル ハードウェア編 Rev.1.10

R32C/118 グループ ユーザーズマニュアル ハードウェア編 Rev.1.10

(最新版をルネサス エレクトロニクスホームページから入手してください。)

テクニカルアップデート/テクニカルニュース

(最新の情報をルネサス エレクトロニクスホームページから入手してください。)

Cコンパイラマニュアル

R32C/100 シリーズ用Cコンパイラパッケージ V.1.02

Cコンパイラユーザーズマニュアル Rev.2.00

(最新版をルネサス エレクトロニクスホームページから入手してください。)

## ホームページとサポート窓口

ルネサス エレクトロニクスホームページ

<http://japan.renesas.com/>

お問合せ先

<http://japan.renesas.com/inquiry>

改訂記録	R32C/100シリーズ タイマAを使用したリアルタイムクロック動作
------	---------------------------------------

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
1.00	2011.11.30	-	初版発行

すべての商標および登録商標は、それぞれの所有者に帰属します。

## 製品ご使用上の注意事項

ここでは、マイコン製品全体に適用する「使用上の注意事項」について説明します。個別の使用上の注意事項については、本文を参照してください。なお、本マニュアルの本文と異なる記載がある場合は、本文の記載が優先するものとします。

### 1. 未使用端子の処理

【注意】未使用端子は、本文の「未使用端子の処理」に従って処理してください。

CMOS 製品の入力端子のインピーダンスは、一般に、ハイインピーダンスとなっています。未使用端子を開放状態で動作させると、誘導現象により、LSI 周辺のノイズが印加され、LSI 内部で貫通電流が流れたり、入力信号と認識されて誤動作を起こす恐れがあります。未使用端子は、本文「未使用端子の処理」で説明する指示に従い処理してください。

### 2. 電源投入時の処置

【注意】電源投入時は、製品の状態は不定です。

電源投入時には、LSI の内部回路の状態は不確定であり、レジスタの設定や各端子の状態は不定です。

外部リセット端子でリセットする製品の場合、電源投入からリセットが有効になるまでの期間、端子の状態は保証できません。

同様に、内蔵パワーオンリセット機能を使用してリセットする製品の場合、電源投入からリセットのかかる一定電圧に達するまでの期間、端子の状態は保証できません。

### 3. リザーブアドレス（予約領域）のアクセス禁止

【注意】リザーブアドレス（予約領域）のアクセスを禁止します。

アドレス領域には、将来の機能拡張用に割り付けられているリザーブアドレス（予約領域）があります。これらのアドレスをアクセスしたときの動作については、保証できませんので、アクセスしないようにしてください。

### 4. クロックについて

【注意】リセット時は、クロックが安定した後、リセットを解除してください。

プログラム実行中のクロック切り替え時は、切り替え先クロックが安定した後に切り替えてください。

リセット時、外部発振子（または外部発振回路）を用いたクロックで動作を開始するシステムでは、クロックが十分安定した後、リセットを解除してください。また、プログラムの途中で外部発振子（または外部発振回路）を用いたクロックに切り替える場合は、切り替え先のクロックが十分安定してから切り替えてください。

### 5. 製品間の相違について

【注意】型名の異なる製品に変更する場合は、製品型名ごとにシステム評価試験を実施してください。

同じグループのマイコンでも型名が違うと、内部 ROM、レイアウトパターンの相違などにより、電気的特性の範囲で、特性値、動作マージン、ノイズ耐量、ノイズ輻射量などが異なる場合があります。型名が違う製品に変更する場合は、個々の製品ごとにシステム評価試験を実施してください。

## ご注意書き

1. 本資料に記載されている内容は本資料発行時点のものであり、予告なく変更することがあります。当社製品のご購入およびご使用にあたりましては、事前に当社営業窓口で最新の情報をご確認いただきますとともに、当社ホームページなどを通じて公開される情報に常にご注意ください。
2. 本資料に記載された当社製品および技術情報の使用に関連し発生した第三者の特許権、著作権その他の知的財産権の侵害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。当社は、本資料に基づき当社または第三者の特許権、著作権その他の知的財産権を何ら許諾するものではありません。
3. 当社製品を改造、改変、複製等しないでください。
4. 本資料に記載された回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報は、半導体製品の動作例、応用例を説明するものです。お客様の機器の設計において、回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報を使用する場合には、お客様の責任において行ってください。これらの使用に起因しお客様または第三者に生じた損害に関し、当社は、一切その責任を負いません。
5. 輸出に際しては、「外国為替及び外国貿易法」その他輸出関連法令を遵守し、かかる法令の定めるところにより必要な手続を行ってください。本資料に記載されている当社製品および技術を大量破壊兵器の開発等の目的、軍事利用の目的その他軍事情報の目的で使用しないでください。また、当社製品および技術を国内外の法令および規則により製造・使用・販売を禁止されている機器に使用することができません。
6. 本資料に記載されている情報は、正確を期すため慎重に作成したのですが、誤りがないことを保証するものではありません。万一、本資料に記載されている情報の誤りに起因する損害がお客様に生じた場合においても、当社は、一切その責任を負いません。
7. 当社は、当社製品の品質水準を「標準水準」、「高品質水準」および「特定水準」に分類しております。また、各品質水準は、以下に示す用途に製品が使われることを意図しておりますので、当社製品の品質水準をご確認ください。お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途に当社製品を使用することができません。また、お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、意図されていない用途に当社製品を使用することができません。当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途または意図されていない用途に当社製品を使用したことによりお客様または第三者に生じた損害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。なお、当社製品のデータ・シート、データ・ブック等の資料で特に品質水準の表示がない場合は、標準水準製品であることを表します。  
標準水準： コンピュータ、OA機器、通信機器、計測機器、AV機器、家電、工作機械、パーソナル機器、産業用ロボット  
高品質水準： 輸送機器（自動車、電車、船舶等）、交通用信号機器、防災・防犯装置、各種安全装置、生命維持を目的として設計されていない医療機器（厚生労働省定義の管理医療機器に相当）  
特定水準： 航空機器、航空宇宙機器、海底中継機器、原子力制御システム、生命維持のための医療機器（生命維持装置、人体に埋め込み使用するもの、治療行為（患部切り出し等）を行うもの、その他直接人命に影響を与えるもの）（厚生労働省定義の高度管理医療機器に相当）またはシステム等
8. 本資料に記載された当社製品のご使用につき、特に、最大定格、動作電源電圧範囲、放熱特性、実装条件その他諸条件につきましては、当社保証範囲内でご使用ください。当社保証範囲を超えて当社製品をご使用された場合の故障および事故につきましては、当社は、一切その責任を負いません。
9. 当社は、当社製品の品質および信頼性の向上に努めておりますが、半導体製品はある確率で故障が発生したり、使用条件によっては誤動作したりする場合があります。また、当社製品は耐放射線設計については行っておりません。当社製品の故障または誤動作が生じた場合も、人身事故、火災事故、社会的損害などを生じさせないようお客様の責任において冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計等の安全設計およびエージング処理等、機器またはシステムとしての出荷保証をお願いいたします。特に、マイコンソフトウェアは、単独での検証は困難なため、お客様が製造された最終の機器・システムとしての安全検証をお願いいたします。
10. 当社製品の環境適合性等、詳細につきましては製品個別に必ず当社営業窓口までお問合せください。ご使用に際しては、特定の物質の含有・使用を規制するRoHS指令等、適用される環境関連法令を十分調査のうえ、かかる法令に適合するようご使用ください。お客様がかかる法令を遵守しないことにより生じた損害に関し、当社は、一切その責任を負いません。
11. 本資料の全部または一部を当社の文書による事前の承諾を得ることなく転載または複製することを固くお断りいたします。
12. 本資料に関する詳細についてのお問い合わせその他お気付きの点等がございましたら当社営業窓口までご照会ください。

注1. 本資料において使用されている「当社」とは、ルネサス エレクトロニクス株式会社およびルネサス エレクトロニクス株式会社とその総株主の議決権の過半数を直接または間接に保有する会社をいいます。

注2. 本資料において使用されている「当社製品」とは、注1において定義された当社の開発、製造製品をいいます。



ルネサス エレクトロニクス株式会社

■営業お問合せ窓口

<http://www.renesas.com>

※営業お問合せ窓口の住所・電話番号は変更になることがあります。最新情報につきましては、弊社ホームページをご覧ください。

ルネサス エレクトロニクス販売株式会社 〒100-0004 千代田区大手町2-6-2（日本ビル）

(03)5201-5307

■技術的なお問合せおよび資料のご請求は下記へどうぞ。

総合お問合せ窓口：<http://japan.renesas.com/inquiry>