

M16C/5LD,56D,5L,56,5M,57,6Cグループ

R01AN0833JJ0103

タイマS

Rev.1.03

時間計測機能を用いたパルス幅測定

2012.02.29

1. 要約

この資料は、M16C/5LD,56D,5L,56,5M,57,6CグループのタイマSの時間計測機能を用いたパルス幅測定について説明します。

2. はじめに

この資料で説明する応用例は、次のマイコン、条件での利用に適用されます。

- マイコン：M16C/5LD,56D,5L,56,5M,57,6Cグループ

本アプリケーションノートは、上記グループと同様のSFR(周辺機能制御レジスタ)を持つM16Cファミリマイコンでも使用できます。ただし、一部の機能を変更している場合がありますのでユーザーズマニュアルで確認してください。また、本アプリケーションノートで説明しているプログラムを使用される場合は十分な評価を行ってください。

3. 概要

タイマS(インプットキャプチャ/アウトプットコンペア:以後、“IC/OC”と称します。)は、時間計測及び波形生成のための高機能入出力ポートです。IC/OCは、フリーラン動作を行う16ビットベースタイマを1本、および時間計測または波形生成用16ビットレジスタを8本備えています。

3.1 時間計測機能について

時間計測機能を使用して、外部からの入力パルス周期またはパルス幅を測定できます。

表 3.1に時間計測機能の設定を示します。本アプリケーションノートでは、表 3.1に示す項目の中で、“○”印の内容を選択した場合の動作について説明します。

表 3.1 時間計測機能の設定

設定項目	設定内容
トリガ入力極性選択	INPC1_j端子(j=0~7)の立ち上がりエッジ
	INPC1_j端子の立ち下がりエッジ
	<input type="radio"/> INPC1_j端子の両エッジ
デジタルフィルタ機能	<input type="radio"/> デジタルフィルタなし
	fBT1
	f1TIMSまたはf2TIMS
プリスケアラ機能	<input type="radio"/> 使用しない
	使用する
ゲート機能	<input type="radio"/> ゲート機能を使用しない
	ゲート機能を使用する
チャンネル	<input type="radio"/> チャンネル0
	チャンネル1
	チャンネル2
	チャンネル3
	チャンネル4
	チャンネル5
	チャンネル6
	チャンネル7
割り込み	<input type="radio"/> IC/OC ベースタイマ割り込み(割り込み優先レベル: レベル4)
	<input type="radio"/> IC/OC 割り込み0(割り込み優先レベル: レベル3)
	IC/OC 割り込み1
	IC/OC チャンネル0 割り込み
	IC/OC チャンネル1 割り込み
	IC/OC チャンネル2 割り込み
	IC/OC チャンネル3 割り込み

4. 周辺機能説明

タイマSの使用上の注意事項について補足します。基本的な内容はユーザーズマニュアルハードウェア編に記載しています。

4.1 タイマS使用上の注意事項

4.1.1 時間測定機能選択時の割り込み要求

G1FSレジスタのFSCj (j=0~7)ビットを“1”(時計計測機能)、かつG1FEレジスタのIFEjビットを“1”にすると、最大でfBT1の2サイクル後(注1)にG1IRレジスタのG1IRjビットやICOCiIC (i=0, 1)、ICOCHjIC (ただしj=0~3)レジスタのIRビットが“1”(割り込み要求あり)になることがあります。

このため、IC/OC割り込みiまたはIC/OCチャンネルj割り込みを使用する場合、FSCjビットを“1”かつIFEjビットを“1”にした後、次の処理をしてください。

- (1) fBT1の2サイクル(注1)以上待つ
- (2) ICOCiIC、ICOCHjICレジスタのIRビットを“0”にする
- (3) (時間測定機能選択からfBT1の3サイクル(注1)以上待ってから)G1IRレジスタを“00h”にする(G1IRレジスタはICOCiICレジスタのIRビットを“0”にした後で、“00h”にする)(注2)

注1. デジタルフィルタを使用する場合、その時間も考慮してください。

注2. G1IRレジスタを読み出し“00h”になっていることを確認してください。“00h”になるまで書き込みを繰り返してください。

5. 応用例

5.1 応用例の説明

時間計測モードを使用して、INPC1_0(P2_0)端子に入力されたパルス幅を計測します。

本サンプルプログラムでは、図 5.1に示す、立ち上がりエッジから立ち下がりエッジまでのパルス幅(“H”パルス幅)を計測します。最大でベースタイマ2周期分(オーバーフロー 1回分)の“H”幅を計測できます。

クロックに関する条件は次のとおりです。

- メインクロック : 20MHz
- ベースタイマの動作クロック (fBT1) : 1MHz

図 5.1に参考入力パルス、表 5.1にサンプルプログラムで使用する変数、図 5.2にサンプルプログラムの動作例を示します。

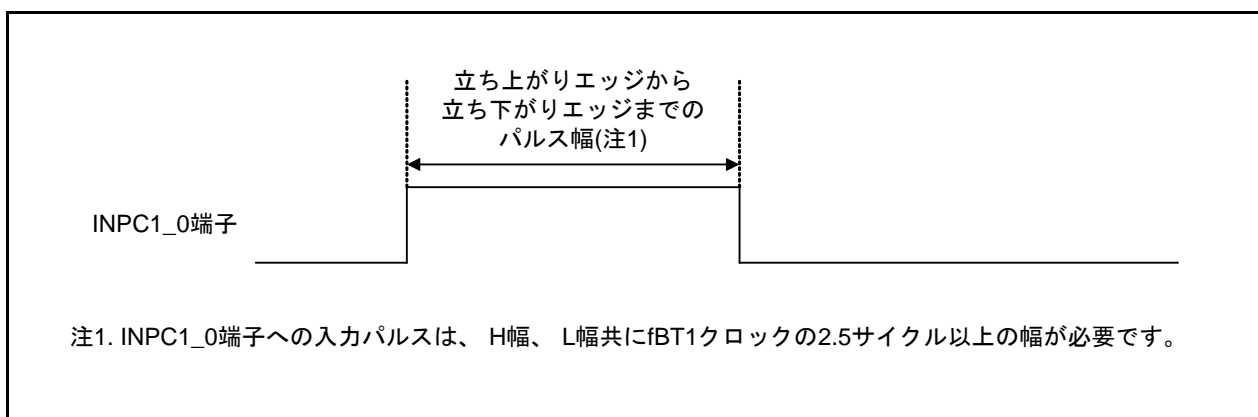


図 5.1 参考入力パルス

表 5.1 サンプルプログラムで使用する変数

変数名	使用目的
old_tr	立ち上がりエッジ入力時の計測結果を格納する変数
new_tr	立ち下がりエッジ入力時の計測結果を格納する変数
pulse_width	パルス幅の計算結果を格納する変数
over_run_f (オーバーランフラグ)	ベースタイマがオーバーフローしていないかを確認する変数

- (1) タイマSの初期設定を行った後、G1BCR1レジスタのBTSビットを“1”(ベースタイマカウント開始)に設定します。
- (2) INPC1_0端子に立ち上がりエッジが入力されると、IC/OC割り込み0処理内でG1IRレジスタのG1IR0ビットをクリアし、計測結果を変数(old_tr)に格納します。
その後、オーバーランフラグ(over_run_f)をクリアします。
- (3) ベースタイマ割り込み処理内でオーバーランフラグをセットします。
- (4) INPC1_0端子に立ち下がりエッジが入力されると、IC/OC割り込み0処理内でG1IRレジスタのG1IR0ビットをクリアし、計測結果を変数(new_tr)に格納します。その後、オーバーランフラグを確認し、計測中にベースタイマがオーバフローしていないか確認します。

[オーバフローありの時]

オーバフローありの時の計算方法($10000h - old_tr + new_tr$)でパルス幅を計算し、変数(pulse_width)に結果を格納します。また、オーバーランフラグをクリアします。

[オーバフローなしの時]

オーバフローなしの時の計算方法($new_tr - old_tr$)でパルス幅を計算し、変数(pulse_width)に結果を格納します。

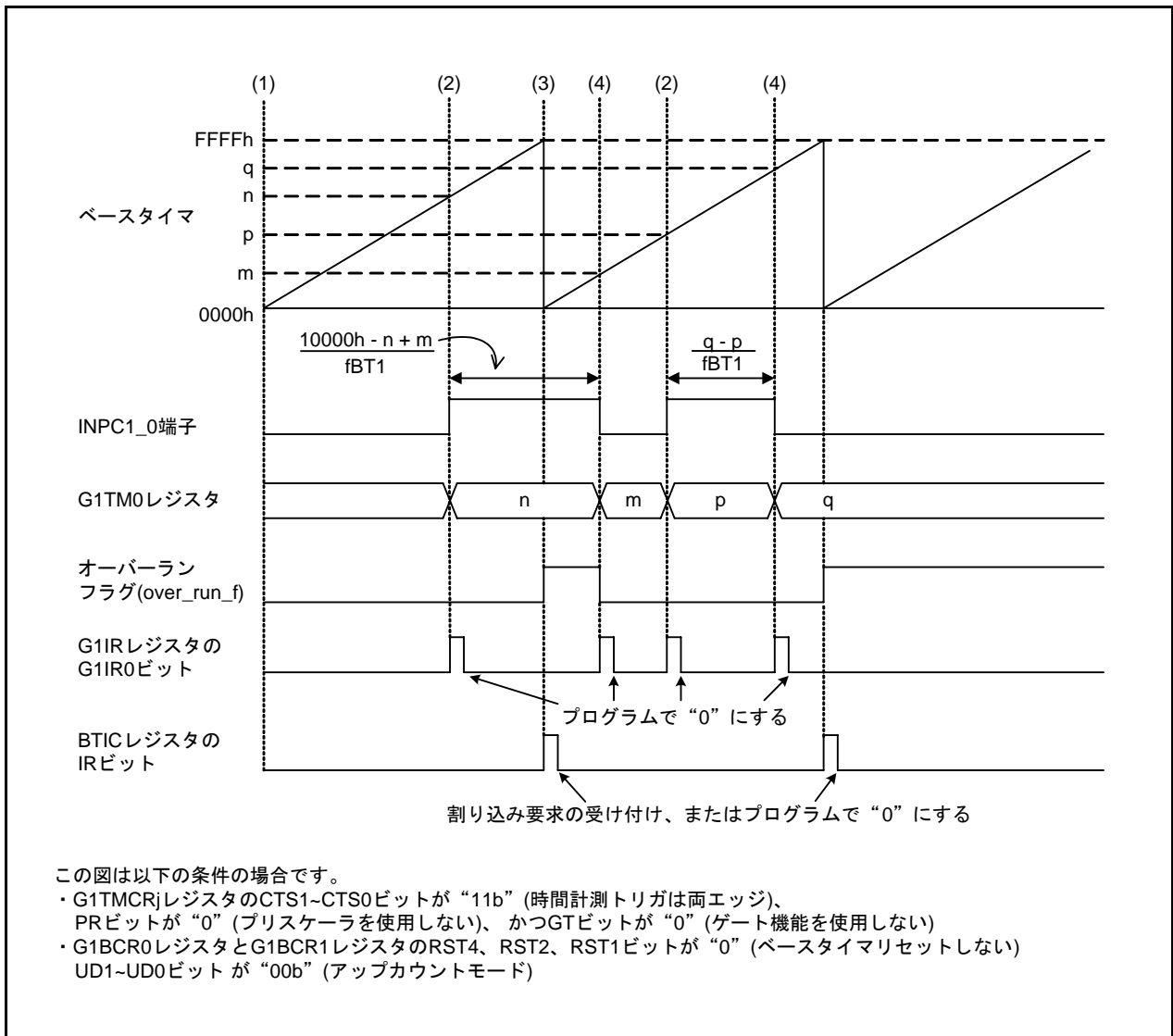
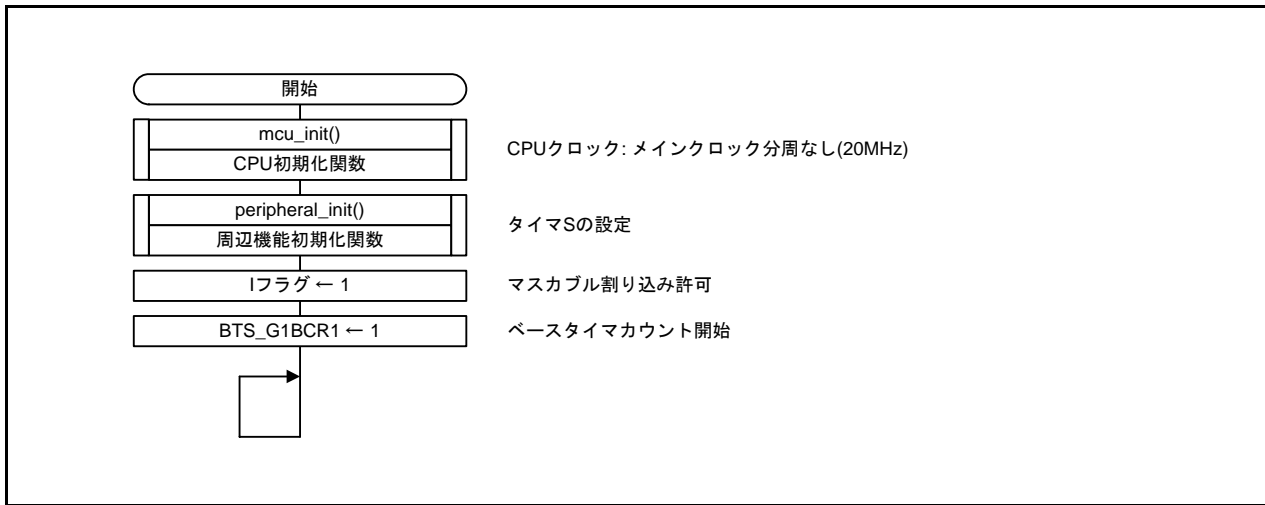


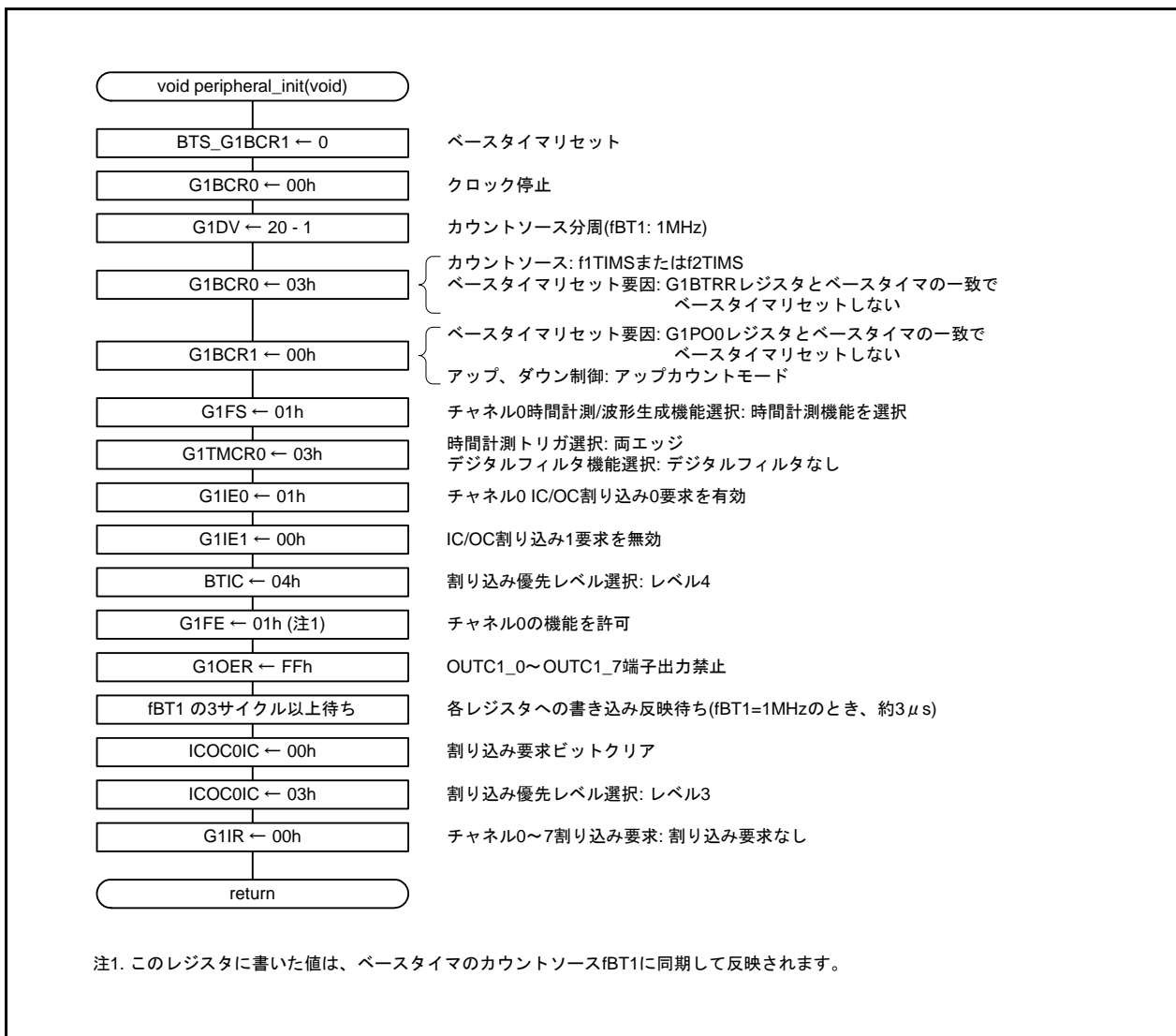
図 5.2 サンプルプログラムの動作例

5.2 応用例の設定

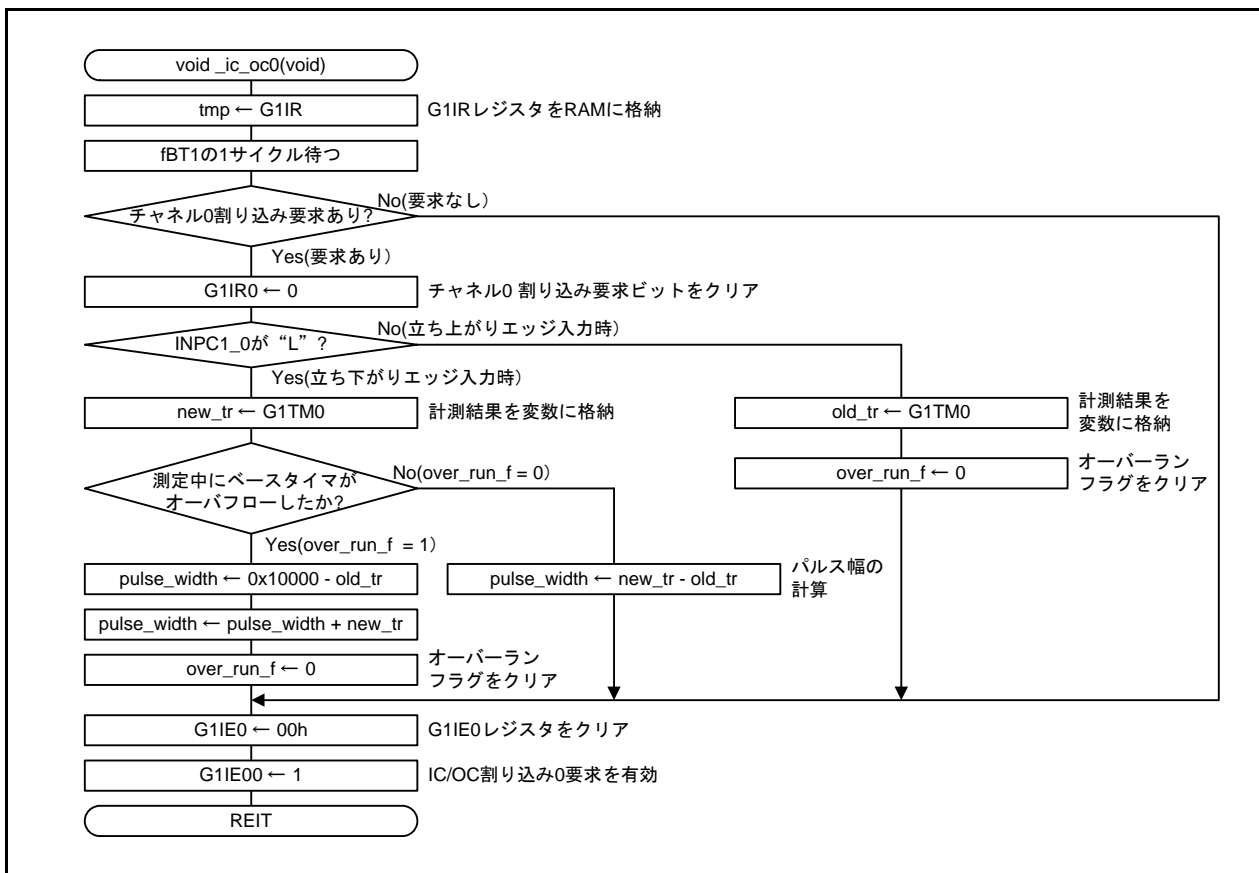
5.2.1 メイン関数



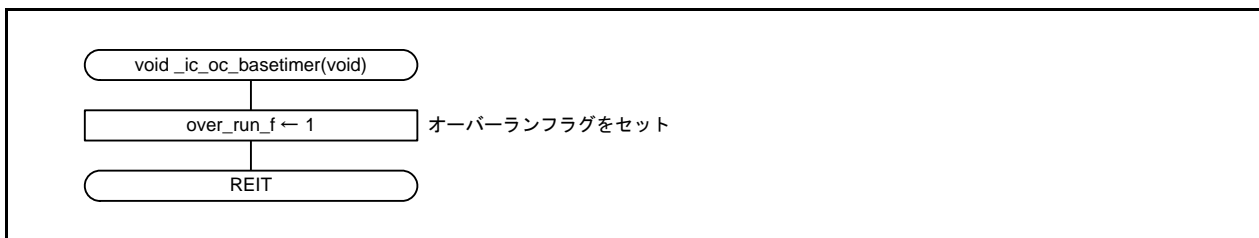
5.2.2 周辺機能初期化関数



5.2.3 IC/OC割り込み0処理関数



5.2.4 ベースタイマ割り込み処理



6. 参考プログラム

参考プログラムは、ルネサス エレクトロニクスホームページから入手してください。

7. 参考ドキュメント

M16C/5LD、M16C/56Dグループ ユーザーズマニュアル ハードウェア編 Rev.1.20

M16C/5L、M16C/56グループ ユーザーズマニュアル ハードウェア編 Rev.1.10

M16C/5M、M16C/57グループ ユーザーズマニュアル ハードウェア編 Rev.1.10

M16C/6Cグループ ユーザーズマニュアル ハードウェア編 Rev.2.00

(最新版をルネサス エレクトロニクスホームページから入手してください。)

テクニカルニュース/テクニカルアップデート

(最新の情報をルネサス エレクトロニクスホームページから入手してください。)

Cコンパイラマニュアル

M16Cシリーズ、R8Cファミリ用Cコンパイラパッケージ V.5.45

Cコンパイラユーザーズマニュアル Rev.2.00

(最新版をルネサス エレクトロニクスホームページから入手してください。)

ホームページとサポート窓口

ルネサス エレクトロニクスホームページ

<http://japan.renesas.com/>

お問合せ先

<http://japan.renesas.com/contact/>

改訂記録	M16C/5LD,56D,5L,56,5M,57,6Cグループ 時間計測機能を用いたパルス幅測定
------	---

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
1.00	2010.04.01	–	初版発行
1.01	2010.07.30	6	4.2.2 周辺機能初期化関数の図内 ・“端子”の表記を追加
1.02	2012.01.31	–	M16C/5M,M16C/57グループ追加
		3	章「周辺機能説明」追加
		7	5.2.2 周辺機能初期設定関数の図を修正
		9	7. 参考ドキュメント Rev.更新(M16C/5L,56,6C)
1.03	2012.02.29	3	4.1.1 時間測定機能選択時の割り込み要求 注記1、2追加
		8	5.2.3 IC/OC 割り込み0処理関数 処理を追加
		9	7.参考ドキュメント M16C/5LD Rev.更新 ホームページとサポート窓口 お問い合わせ先 URL変更

すべての商標および登録商標は、それぞれの所有者に帰属します。

製品ご使用上の注意事項

ここでは、マイコン製品全体に適用する「使用上の注意事項」について説明します。個別の使用上の注意事項については、本文を参照してください。なお、本マニュアルの本文と異なる記載がある場合は、本文の記載が優先するものとします。

1. 未使用端子の処理

【注意】未使用端子は、本文の「未使用端子の処理」に従って処理してください。

CMOS 製品の入力端子のインピーダンスは、一般に、ハイインピーダンスとなっています。未使用端子を開放状態で動作させると、誘導現象により、LSI 周辺のノイズが印加され、LSI 内部で貫通電流が流れたり、入力信号と認識されて誤動作を起こす恐れがあります。未使用端子は、本文「未使用端子の処理」で説明する指示に従い処理してください。

2. 電源投入時の処置

【注意】電源投入時は、製品の状態は不定です。

電源投入時には、LSI の内部回路の状態は不確定であり、レジスタの設定や各端子の状態は不定です。

外部リセット端子でリセットする製品の場合、電源投入からリセットが有効になるまでの期間、端子の状態は保証できません。

同様に、内蔵パワーオンリセット機能を使用してリセットする製品の場合、電源投入からリセットのかかる一定電圧に達するまでの期間、端子の状態は保証できません。

3. リザーブアドレス（予約領域）のアクセス禁止

【注意】リザーブアドレス（予約領域）のアクセスを禁止します。

アドレス領域には、将来の機能拡張用に割り付けられているリザーブアドレス（予約領域）があります。これらのアドレスをアクセスしたときの動作については、保証できませんので、アクセスしないようにしてください。

4. クロックについて

【注意】リセット時は、クロックが安定した後、リセットを解除してください。

プログラム実行中のクロック切り替え時は、切り替え先クロックが安定した後に切り替えてください。

リセット時、外部発振子（または外部発振回路）を用いたクロックで動作を開始するシステムでは、クロックが十分安定した後、リセットを解除してください。また、プログラムの途中で外部発振子（または外部発振回路）を用いたクロックに切り替える場合は、切り替え先のクロックが十分安定してから切り替えてください。

5. 製品間の相違について

【注意】型名の異なる製品に変更する場合は、製品型名ごとにシステム評価試験を実施してください。

同じグループのマイコンでも型名が違うと、内部 ROM、レイアウトパターンの相違などにより、電気的特性の範囲で、特性値、動作マージン、ノイズ耐量、ノイズ輻射量などが異なる場合があります。型名が違う製品に変更する場合は、個々の製品ごとにシステム評価試験を実施してください。

ご注意書き

1. 本資料に記載されている内容は本資料発行時点のものであり、予告なく変更することがあります。当社製品のご購入およびご使用にあたりましては、事前に当社営業窓口で最新の情報をご確認いただきますとともに、当社ホームページなどを通じて公開される情報に常にご注意ください。
2. 本資料に記載された当社製品および技術情報の使用に関連し発生した第三者の特許権、著作権その他の知的財産権の侵害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。当社は、本資料に基づき当社または第三者の特許権、著作権その他の知的財産権を何ら許諾するものではありません。
3. 当社製品を改造、改変、複製等しないでください。
4. 本資料に記載された回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報は、半導体製品の動作例、応用例を説明するものです。お客様の機器の設計において、回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報を使用する場合には、お客様の責任において行ってください。これらの使用に起因しお客様または第三者に生じた損害に関し、当社は、一切その責任を負いません。
5. 輸出に際しては、「外国為替及び外国貿易法」その他輸出関連法令を遵守し、かかる法令の定めるところにより必要な手続を行ってください。本資料に記載されている当社製品および技術を大量破壊兵器の開発等の目的、軍事利用の目的その他軍事用途の目的で使用しないでください。また、当社製品および技術を国内外の法令および規則により製造・使用・販売を禁止されている機器に使用することができません。
6. 本資料に記載されている情報は、正確を期すため慎重に作成したのですが、誤りがないことを保証するものではありません。万一、本資料に記載されている情報の誤りに起因する損害がお客様に生じた場合においても、当社は、一切その責任を負いません。
7. 当社は、当社製品の品質水準を「標準水準」、「高品質水準」および「特定水準」に分類しております。また、各品質水準は、以下に示す用途に製品が使われることを意図しておりますので、当社製品の品質水準をご確認ください。お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途に当社製品を使用することができません。また、お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、意図されていない用途に当社製品を使用することができません。当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途または意図されていない用途に当社製品を使用したことによりお客様または第三者に生じた損害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。なお、当社製品のデータ・シート、データ・ブック等の資料で特に品質水準の表示がない場合は、標準水準製品であることを表します。
標準水準： コンピュータ、OA機器、通信機器、計測機器、AV機器、家電、工作機械、パーソナル機器、産業用ロボット
高品質水準： 輸送機器（自動車、電車、船舶等）、交通用信号機器、防災・防犯装置、各種安全装置、生命維持を目的として設計されていない医療機器（厚生労働省定義の管理医療機器に相当）
特定水準： 航空機器、航空宇宙機器、海底中継機器、原子力制御システム、生命維持のための医療機器（生命維持装置、人体に埋め込み使用するもの、治療行為（患部切り出し等）を行うもの、その他直接人命に影響を与えるもの）（厚生労働省定義の高度管理医療機器に相当）またはシステム等
8. 本資料に記載された当社製品のご使用につき、特に、最大定格、動作電源電圧範囲、放熱特性、実装条件その他諸条件につきましては、当社保証範囲内でご使用ください。当社保証範囲を超えて当社製品をご使用された場合の故障および事故につきましては、当社は、一切その責任を負いません。
9. 当社は、当社製品の品質および信頼性の向上に努めておりますが、半導体製品はある確率で故障が発生したり、使用条件によっては誤動作したりする場合があります。また、当社製品は耐放射線設計については行っておりません。当社製品の故障または誤動作が生じた場合も、人身事故、火災事故、社会的損害などを生じさせないようお客様の責任において冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計等の安全設計およびエージング処理等、機器またはシステムとしての出荷保証をお願いいたします。特に、マイコンソフトウェアは、単独での検証は困難なため、お客様が製造された最終の機器・システムとしての安全検証をお願いいたします。
10. 当社製品の環境適合性等、詳細につきましては製品個別に必ず当社営業窓口までお問合せください。ご使用に際しては、特定の物質の含有・使用を規制するRoHS指令等、適用される環境関連法令を十分調査のうえ、かかる法令に適合するようご使用ください。お客様がかかる法令を遵守しないことにより生じた損害に関し、当社は、一切その責任を負いません。
11. 本資料の全部または一部を当社の文書による事前の承諾を得ることなく転載または複製することを固くお断りいたします。
12. 本資料に関する詳細についてのお問い合わせその他お気付きの点等がございましたら当社営業窓口までご照会ください。

注1. 本資料において使用されている「当社」とは、ルネサス エレクトロニクス株式会社およびルネサス エレクトロニクス株式会社とその総株主の議決権の過半数を直接または間接に保有する会社をいいます。

注2. 本資料において使用されている「当社製品」とは、注1において定義された当社の開発、製造製品をいいます。



ルネサス エレクトロニクス株式会社

■営業お問合せ窓口

<http://www.renesas.com>

※営業お問合せ窓口の住所・電話番号は変更になることがあります。最新情報につきましては、弊社ホームページをご覧ください。

ルネサス エレクトロニクス販売株式会社 〒100-0004 千代田区大手町2-6-2（日本ビル）

(03)5201-5307

■技術的なお問合せおよび資料のご請求は下記へどうぞ。

総合お問合せ窓口：<http://japan.renesas.com/contact/>