カタログ等資料中の旧社名の扱いについて

2010年4月1日を以ってNECエレクトロニクス株式会社及び株式会社ルネサステクノロジが合併し、両社の全ての事業が当社に承継されております。従いまして、本資料中には旧社名での表記が残っておりますが、当社の資料として有効ですので、ご理解の程宜しくお願い申し上げます。

ルネサスエレクトロニクス ホームページ (http://www.renesas.com)

2010 年 4 月 1 日 ルネサスエレクトロニクス株式会社

【発行】ルネサスエレクトロニクス株式会社(http://www.renesas.com)

【問い合わせ先】http://japan.renesas.com/inquiry



ご注意書き

- 1. 本資料に記載されている内容は本資料発行時点のものであり、予告なく変更することがあります。当社製品のご購入およびご使用にあたりましては、事前に当社営業窓口で最新の情報をご確認いただきますとともに、当社ホームページなどを通じて公開される情報に常にご注意ください。
- 2. 本資料に記載された当社製品および技術情報の使用に関連し発生した第三者の特許権、著作権その他の知的 財産権の侵害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。当社は、本資料に基づき当社または第三者の 特許権、著作権その他の知的財産権を何ら許諾するものではありません。
- 3. 当社製品を改造、改変、複製等しないでください。
- 4. 本資料に記載された回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報は、半導体製品の動作例、応用例を説明するものです。お客様の機器の設計において、回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報を使用する場合には、お客様の責任において行ってください。これらの使用に起因しお客様または第三者に生じた損害に関し、当社は、一切その責任を負いません。
- 5. 輸出に際しては、「外国為替及び外国貿易法」その他輸出関連法令を遵守し、かかる法令の定めるところにより必要な手続を行ってください。本資料に記載されている当社製品および技術を大量破壊兵器の開発等の目的、軍事利用の目的その他軍事用途の目的で使用しないでください。また、当社製品および技術を国内外の法令および規則により製造・使用・販売を禁止されている機器に使用することができません。
- 6. 本資料に記載されている情報は、正確を期すため慎重に作成したものですが、誤りがないことを保証するものではありません。万一、本資料に記載されている情報の誤りに起因する損害がお客様に生じた場合においても、当社は、一切その責任を負いません。
- 7. 当社は、当社製品の品質水準を「標準水準」、「高品質水準」および「特定水準」に分類しております。また、各品質水準は、以下に示す用途に製品が使われることを意図しておりますので、当社製品の品質水準をご確認ください。お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途に当社製品を使用することができません。また、お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、意図されていない用途に当社製品を使用することができません。当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途または意図されていない用途に当社製品を使用したことによりお客様または第三者に生じた損害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。なお、当社製品のデータ・シート、データ・ブック等の資料で特に品質水準の表示がない場合は、標準水準製品であることを表します。

標準水準: コンピュータ、OA 機器、通信機器、計測機器、AV 機器、家電、工作機械、パーソナル機器、産業用ロボット

高品質水準: 輸送機器(自動車、電車、船舶等)、交通用信号機器、防災・防犯装置、各種安全装置、生命 維持を目的として設計されていない医療機器(厚生労働省定義の管理医療機器に相当)

特定水準: 航空機器、航空宇宙機器、海底中継機器、原子力制御システム、生命維持のための医療機器(生命維持装置、人体に埋め込み使用するもの、治療行為(患部切り出し等)を行うもの、その他直接人命に影響を与えるもの)(厚生労働省定義の高度管理医療機器に相当)またはシステム

- 8. 本資料に記載された当社製品のご使用につき、特に、最大定格、動作電源電圧範囲、放熱特性、実装条件その他諸条件につきましては、当社保証範囲内でご使用ください。当社保証範囲を超えて当社製品をご使用された場合の故障および事故につきましては、当社は、一切その責任を負いません。
- 9. 当社は、当社製品の品質および信頼性の向上に努めておりますが、半導体製品はある確率で故障が発生したり、使用条件によっては誤動作したりする場合があります。また、当社製品は耐放射線設計については行っておりません。当社製品の故障または誤動作が生じた場合も、人身事故、火災事故、社会的損害などを生じさせないようお客様の責任において冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計等の安全設計およびエージング処理等、機器またはシステムとしての出荷保証をお願いいたします。特に、マイコンソフトウェアは、単独での検証は困難なため、お客様が製造された最終の機器・システムとしての安全検証をお願いいたします。
- 10. 当社製品の環境適合性等、詳細につきましては製品個別に必ず当社営業窓口までお問合せください。ご使用に際しては、特定の物質の含有・使用を規制する RoHS 指令等、適用される環境関連法令を十分調査のうえ、かかる法令に適合するようご使用ください。お客様がかかる法令を遵守しないことにより生じた損害に関して、当社は、一切その責任を負いません。
- 11. 本資料の全部または一部を当社の文書による事前の承諾を得ることなく転載または複製することを固くお断りいたします。
- 12. 本資料に関する詳細についてのお問い合わせその他お気付きの点等がございましたら当社営業窓口までご 照会ください。
- 注1. 本資料において使用されている「当社」とは、ルネサスエレクトロニクス株式会社およびルネサスエレクトロニクス株式会社がその総株主の議決権の過半数を直接または間接に保有する会社をいいます。
- 注 2. 本資料において使用されている「当社製品」とは、注 1 において定義された当社の開発、製造製品をいいます。



H8S / 2200 シリーズ

D / A 変換

要旨

TPU で DMAC を起動し RAM に格納したデータを D/A 変換します。

動作確認デバイス

H8S / 2215

目次

1.	仕様	2
	使用機能説明	
	動作説明	
	PAD	



1. 仕様

- (1) 図 1 に示すように TPU の ch0, 1 で DMAC を起動し, RAM に格納したデータを D/A 変換します。
- (2) RAM エリアは, H'600000~H'61FFFFです。
- (3) H8S / 2215 の内部動作周波数は 16MHz で使用します。

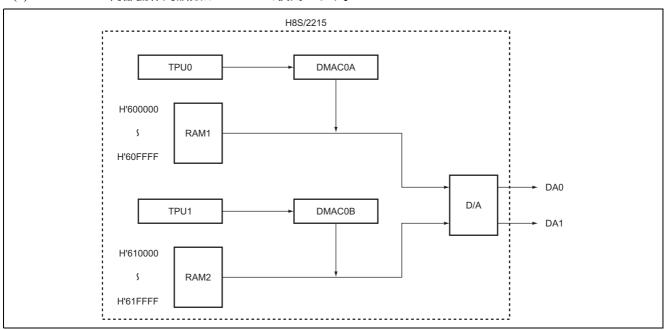


図 1 D/A 変換ブロック図



2. 使用機能説明

(1) 図 2 に本タスクで使用する DMAC , D / A , TPU のブロック図を示します。本タスク例では , H8S / 2215 の機能を以下のように使用し , D / A 変換を行います。

[DMAC]

TPU のコンペアマッチ A で起動し,データバッファから D/Aの DADR に転送します。

[TPU]

ch0, ch1 を同期動作させ, DMAC を起動します。

ch1 のコンペアマッチ A が起きるごとにタイマカウンタをクリアします。

[D/A]

DADR に変換データがライトされるとただちに ,D / A 変換が開始され変換時間経過後に変換結果が出力されます。また , AVcc を基準電圧として , アナログ変換電圧範囲を設定することができます。

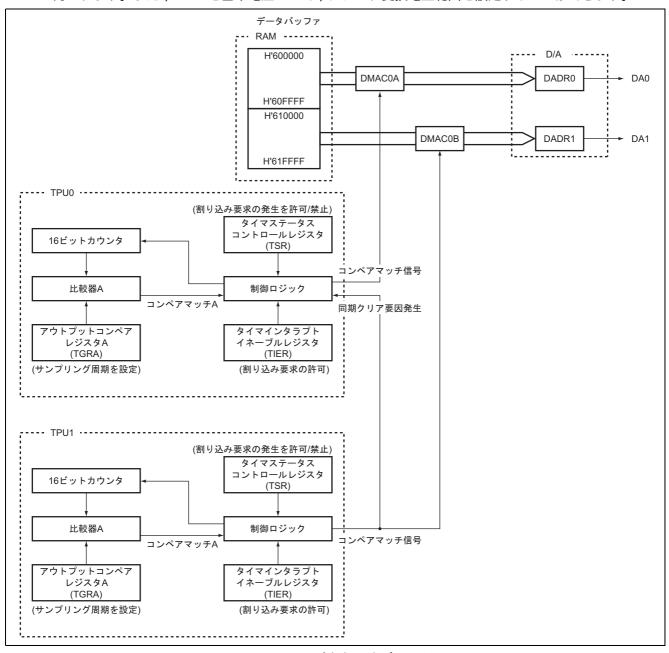


図2 アナログ出力回路ブロック図



(2) 表 1 に本タスク例の機能割り付けを示します。表 1 に示すように H8S / 2215 の機能を割り付け , D / A 変換を行います。

表 1 H8S / 2215 機能割り付け

H8S / 2215 機能		機能
	TCNT0	16 ビットカウンタ
	TGRA_0	アウトプットコンペアレジスタ
	TCR0	カウンタクロックの選択およびカウンタクリア要因を選択
	TSR0	コンペアマッチやオーバフローのステータスを示す
	TIER0	割り込みの許可 / 禁止を選択
TPU	TCNT1	16 ビットカウンタ
	TGRA_1	アウトプットコンペアレジスタ
	TCR1	カウンタクロックの選択およびカウンタクリア要因を選択
	TSR1	コンペアマッチやオーバフローのステータスを示す
	TIER1	割り込みの許可 / 禁止を選択
	TSYR	ch0 , ch1 を同期動作に設定
	DMABCR	各チャネルの動作を制御
	DMACR0	転送モードをシーケンシャルモードに設定
	MAR0A	データの先頭アドレスを設定
DMAC	MAR0B	データの先頭アドレスを設定
DIVIAC	IOAR0A	DADR0 のアドレスを設定
	IOAR0B	DADR1 のアドレスを設定
	ETCR0A	転送回数を設定
	ETCR0B	転送回数を設定
	DADR0	変換を行うデータを格納 (DA0 側)
	DADR1	変換を行うデータを格納 (DA1 側)
	DACR	D/A変換器の動作を制御
D/A	AVcc	アナログ部の電源および基準電圧
	AVss	アナログ部のグランドおよび基準電圧
	DA0	アナログ出力
	DA1	アナログ出力



3. 動作説明

図 3 に動作原理を示します。図 3 に示すように H8S / 2215 のハードウェア処理およびソフトウェアの処理により D / A 変換を行います。

(1) アナログ出力

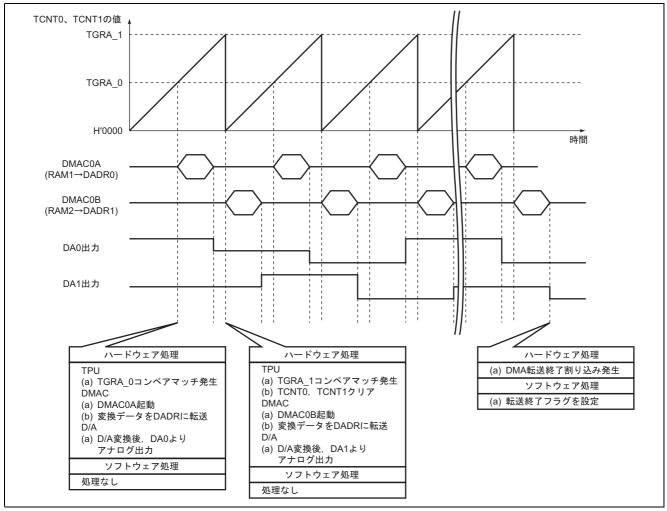


図3 アナログ出力動作原理



4. ソフトウェア説明

(1) モジュール説明

モジュール名	ラベル名	機能
メインルーチン	dacvtmn	TPU,DMAC および D / A の初期設定,使用 RAM の設定を行う。
D / A 変換終了	datrend	D / A 変換終了フラグの設定を行う。

(2) 引数の説明

ラベル名	機能	データ長	使用モジュール名	入出力
da_end	H'600000~H'61FFFF までのデータ転送の終了を示す。 1: データ転送終了 0: データ転送中	unsigned char	メインルーチン D / A 変換終了	入力 出力



(3) 使用内部レジスタ

内蔵機能	レジスタ名	機能		
	TGRA_0	A / D 変換のサンプリング周期を設定		
	TIER0	TGIA 割り込みを許可		
		TPU0 を以下のように設定		
	TCR0	● 同期クリアに設定		
		内部クロック φ でカウント		
	TIOR0	TGRA_0 をアウトプットコンペアレジスタに設定し,端子出力を禁止		
TPU	TGRA_1	A / D 変換のサンプリング周期を設定		
1110	TIER1	TGIA 割り込みを許可		
		TPU0 を以下のように設定		
	TCR1	● TGR1A のコンペアマッチでカウンタクリア		
		◆ 内部クロック φ でカウント		
	TIOR1	TGRA_1 をアウトプットコンペアレジスタに設定し,端子出力を禁止		
	TSTR	TCNT0, 1 のカウント動作を許可		
	TSYR	チャネル 0, 1 を同期動作に設定		
	DMABCR	各チャネルの動作を制御		
		DMAC0A を以下のように設定		
		● バイトサイズ転送		
	DMACR0A	● シーケンシャルモード		
		● 内部割り込み要因の DMA 転送時クリアの許可		
		● データ転送の許可		
		DMAC0B を以下のように設定		
		● バイトサイズ転送		
DMAC	DMACR0B	● シーケンシャルモード		
		● 内部割り込み要因の DMA 転送時クリアの許可		
		● データ転送,および転送終了割り込みの許可		
	MAR0A	転送元アドレス (RAM1 先頭番地) を設定		
	MAR0B	転送元アドレス (RAM2 先頭番地) を設定		
	IOAR0A	転送先アドレス (DADR0) を設定		
	IOAR0B	転送先アドレス (DADR1) を設定		
	ETCR0A	転送回数 (H'0000) を設定		
	ETCR0B	転送回数 (H'0000) を設定		
	DACR0	DACR を以下のように設定		
D/A	DACKU	● チャネル 0 の D / A 変換,およびアナログ出力 DA0 を許可		
D/A	DADR0	変換を行うデータを格納		
	DADR1	変換を行うデータを格納		
MS	STPCR	モジュールストップモードを解除		

(4) 使用 RAM 説明

ラベル名	機能	データ長	データ容量
da_data1, 2	D / A 変換データを格納する	unsigned char	128K バイト



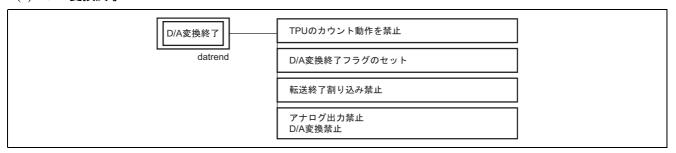
5. PAD

(1) メインルーチン

D/A変換 D/A, TPU, DMACのモジュールストップモードを解除 dacvtmn DACRを以下のように設定 ・チャネル0, 1のD/A変換 およびアナログ出力DA0,1を許可 DMABCRHを以下のように設定 ・チャネル0をショートアドレスモード ・内部割り込み要因のDMA転送時クリア許可 転送先アドレス (DADR0) をIOAR0Aに 転送元アドレス (H'600000) をMAR0Aに設定 転送先アドレス (DADR1) をIOAR0Bに 転送元アドレス (H'610000) をMAR0Bに設定 転送回数 (65536回) をETCRにそれぞれ設定 DMACR0Aを以下のように設定 転送データサイズをバイト ・TPU0のコンペアマッチAで起動 ・シーケンシャルモードで転送 DMACR0Bを以下のように設定 ・転送データサイズをバイト ・TPU1のコンペアマッチAで起動 ・シーケンシャルモードで転送 DMABCRLのリード DMABCRLでチャネル0A, チャネル0Bのデータ転送, チャネル0Bの転送終了割り込みを許可に設定 チャネル0, チャネル1を同期動作に設定 TCR0のカウンタクリア要因を同期クリアに設定 TCR1のカウンタクリア要因をコンペアマッチAに設定 TPU0, TPU1のTGRAにサンプリング周期を設定 TIER0, TIER1でTGIA割り込みを許可 Iフラグをクリアし、割り込みを許可 TPU0, TPU1のカウント動作を許可 While (1)



(2) D / A 变換終了





改訂記録

		改訂内容		
Rev.	発行日	ページ	ポイント	
1.00	2004.03.16	_	初版発行	
	_			



安全設計に関するお願い -

1. 弊社は品質、信頼性の向上に努めておりますが、半導体製品は故障が発生したり、誤動作する場合があります。弊社の半導体製品の故障又は誤動作によって結果として、人身事故、火災事故、社会的損害などを生じさせないような安全性を考慮した冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計などの安全設計に十分ご留意ください。

━ 本資料ご利用に際しての留意事項 ■

- 1. 本資料は、お客様が用途に応じた適切なルネサステクノロジ製品をご購入いただくための参考資料であり、本資料中に記載の技術情報についてルネサステクノロジが所有する知的財産権その他の権利の実施、使用を許諾するものではありません。
- 2. 本資料に記載の製品データ、図、表、プログラム、アルゴリズムその他応用回路例の使用に起因する損害、第三者所有の権利に対する侵害に関し、ルネサステクノロジは責任を負いません。
- 3. 本資料に記載の製品データ、図、表、プログラム、アルゴリズムその他全ての情報は本資料発行時点のものであり、ルネサステクノロジは、予告なしに、本資料に記載した製品または仕様を変更することがあります。ルネサステクノロジ半導体製品のご購入に当たりましては、事前にルネサステクノロジ、ルネサス販売または特約店へ最新の情報をご確認頂きますとともに、ルネサステクノロジホームページ(http://www.renesas.com)などを通じて公開される情報に常にご注意ください。
- 4. 本資料に記載した情報は、正確を期すため、慎重に制作したものですが万一本資料の記述誤りに起 因する損害がお客様に生じた場合には、ルネサステクノロジはその責任を負いません。
- 5. 本資料に記載の製品データ、図、表に示す技術的な内容、プログラム及びアルゴリズムを流用する場合は、技術内容、プログラム、アルゴリズム単位で評価するだけでなく、システム全体で十分に評価し、お客様の責任において適用可否を判断してください。ルネサステクノロジは、適用可否に対する責任は負いません。
- 6. 本資料に記載された製品は、人命にかかわるような状況の下で使用される機器あるいはシステムに用いられることを目的として設計、製造されたものではありません。本資料に記載の製品を運輸、移動体用、医療用、航空宇宙用、原子力制御用、海底中継用機器あるいはシステムなど、特殊用途へのご利用をご検討の際には、ルネサステクノロジ、ルネサス販売または特約店へご照会ください。
- 7. 本資料の転載、複製については、文書によるルネサステクノロジの事前の承諾が必要です。
- 8. 本資料に関し詳細についてのお問い合わせ、その他お気付きの点がございましたらルネサステクノロジ、ルネサス販売または特約店までご照会ください。