

お客様各位

---

## カタログ等資料中の旧社名の扱いについて

---

2010年4月1日を以ってNECエレクトロニクス株式会社及び株式会社ルネサステクノロジが合併し、両社の全ての事業が当社に承継されております。従いまして、本資料中には旧社名での表記が残っておりますが、当社の資料として有効ですので、ご理解の程宜しくお願ひ申し上げます。

ルネサスエレクトロニクス ホームページ (<http://www.renesas.com>)

2010年4月1日  
ルネサスエレクトロニクス株式会社

【発行】ルネサスエレクトロニクス株式会社 (<http://www.renesas.com>)

【問い合わせ先】<http://japan.renesas.com/inquiry>

Not recommended  
for new design

## ご注意書き

1. 本資料に記載されている内容は本資料発行時点のものであり、予告なく変更することがあります。当社製品のご購入およびご使用にあたりましては、事前に当社営業窓口で最新の情報をご確認いただきますとともに、当社ホームページなどを通じて公開される情報に常にご注意ください。
2. 本資料に記載された当社製品および技術情報の使用に関連し発生した第三者の特許権、著作権その他の知的財産権の侵害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。当社は、本資料に基づき当社または第三者の特許権、著作権その他の知的財産権を何ら許諾するものではありません。
3. 当社製品を改造、改変、複製等しないでください。
4. 本資料に記載された回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報は、半導体製品の動作例、応用例を説明するものです。お客様の機器の設計において、回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報を使用する場合には、お客様の責任において行ってください。これらの使用に起因しお客様または第三者に生じた損害に関し、当社は、一切その責任を負いません。
5. 輸出に際しては、「外国為替及び外国貿易法」その他輸出関連法令を遵守し、かかる法令の定めるところにより必要な手続を行ってください。本資料に記載されている当社製品および技術を大量破壊兵器の開発等の目的、軍事利用の目的その他軍事用途の目的で使用しないでください。また、当社製品および技術を国内外の法令および規則により製造・使用・販売を禁止されている機器に使用することができません。
6. 本資料に記載されている情報は、正確を期すため慎重に作成したのですが、誤りが無いことを保証するものではありません。万一、本資料に記載されている情報の誤りに起因する損害がお客様に生じた場合においても、当社は、一切その責任を負いません。
7. 当社は、当社製品の品質水準を「標準水準」、「高品質水準」および「特定水準」に分類しております。また、各品質水準は、以下に示す用途に製品が使われることを意図しておりますので、当社製品の品質水準をご確認ください。お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途に当社製品を使用することができません。また、お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、意図されていない用途に当社製品を使用することができません。当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途または意図されていない用途に当社製品を使用したことによりお客様または第三者に生じた損害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。なお、当社製品のデータ・シート、データ・ブック等の資料で特に品質水準の表示がない場合は、標準水準製品であることを表します。  
標準水準： コンピュータ、OA 機器、通信機器、計測機器、AV 機器、家電、工作機械、パーソナル機器、産業用ロボット  
高品質水準： 輸送機器（自動車、電車、船舶等）、交通用信号機器、防災・防犯装置、各種安全装置、生命維持を目的として設計されていない医療機器（厚生労働省定義の管理医療機器に相当）  
特定水準： 航空機器、航空宇宙機器、海底中継器、原子力制御システム、生命維持のための医療機器（生命維持装置、人体に埋め込み使用するもの、治療行為（患部切り出し等）を行うもの、その他直接人命に影響を与えるもの）（厚生労働省定義の高度管理医療機器に相当）またはシステム等
8. 本資料に記載された当社製品のご使用につき、特に、最大定格、動作電源電圧範囲、放熱特性、実装条件その他諸条件につきましては、当社保証範囲内でご使用ください。当社保証範囲を超えて当社製品をご使用された場合の故障および事故につきましては、当社は、一切その責任を負いません。
9. 当社は、当社製品の品質および信頼性の向上に努めておりますが、半導体製品はある確率で故障が発生したり、使用条件によっては誤動作したりする場合があります。また、当社製品は耐放射線設計については行っておりません。当社製品の故障または誤動作が生じた場合も、人身事故、火災事故、社会的損害などを生じさせないようお客様の責任において冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計等の安全設計およびエージング処理等、機器またはシステムとしての出荷保証をお願いいたします。特に、マイコンソフトウェアは、単独での検証は困難なため、お客様が製造された最終の機器・システムとしての安全検証をお願いいたします。
10. 当社製品の環境適合性等、詳細につきましては製品個別に必ず当社営業窓口までお問合せください。ご使用に際しては、特定の物質の含有・使用を規制する RoHS 指令等、適用される環境関連法令を十分調査のうえ、かかる法令に適合するようご使用ください。お客様がかかる法令を遵守しないことにより生じた損害に関し、当社は、一切その責任を負いません。
11. 本資料の全部または一部を当社の文書による事前の承諾を得ることなく転載または複製することを固くお断りいたします。
12. 本資料に関する詳細についてのお問い合わせその他お気付きの点等がございましたら当社営業窓口までご照会ください。

注 1. 本資料において使用されている「当社」とは、ルネサスエレクトロニクス株式会社およびルネサスエレクトロニクス株式会社とその総株主の議決権の過半数を直接または間接に保有する会社をいいます。

注 2. 本資料において使用されている「当社製品」とは、注 1 において定義された当社の開発、製造製品をいいます。

お客様各位

---

## 資料中の「日立製作所」、「日立XX」等名称の株式会社ルネサス テクノロジへの変更について

---

2003年4月1日を以って三菱電機株式会社及び株式会社日立製作所のマイコン、ロジック、アナログ、ディスクリート半導体、及びDRAMを除くメモリ(フラッシュメモリ・SRAM等)を含む半導体事業は株式会社ルネサス テクノロジに承継されました。従いまして、本資料中には「日立製作所」、「株式会社日立製作所」、「日立半導体」、「日立XX」といった表記が残っておりますが、これらの表記は全て「株式会社ルネサス テクノロジ」に変更されておりますのでご理解の程お願い致します。尚、会社商標・ロゴ・コーポレートステートメント以外の内容については一切変更しておりませんので資料としての内容更新ではありません。

ルネサステクノロジ ホームページ (<http://www.renesas.com>)

2003年4月1日  
株式会社ルネサス テクノロジ  
カスタマサポート部

## ご注意

### 安全設計に関するお願い

1. 弊社は品質、信頼性の向上に努めておりますが、半導体製品は故障が発生したり、誤動作する場合があります。弊社の半導体製品の故障又は誤動作によって結果として、人身事故、火災事故、社会的損害などを生じさせないような安全性を考慮した冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計などの安全設計に十分ご注意ください。

### 本資料ご利用に際しての留意事項

1. 本資料は、お客様が用途に応じた適切なルネサス テクノロジ製品をご購入いただくための参考資料であり、本資料中に記載の技術情報についてルネサス テクノロジが所有する知的財産権その他の権利の実施、使用を許諾するものではありません。
2. 本資料に記載の製品データ、図、表、プログラム、アルゴリズムその他応用回路例の使用に起因する損害、第三者所有の権利に対する侵害に関し、ルネサス テクノロジは責任を負いません。
3. 本資料に記載の製品データ、図、表、プログラム、アルゴリズムその他全ての情報は本資料発行時点のものであり、ルネサス テクノロジは、予告なしに、本資料に記載した製品または仕様を変更することがあります。ルネサス テクノロジ半導体製品のご購入に当たりましては、事前にルネサス テクノロジ、ルネサス販売または特約店へ最新の情報をご確認頂きますとともに、ルネサス テクノロジホームページ (<http://www.renesas.com>)などを通じて公開される情報に常にご注意ください。
4. 本資料に記載した情報は、正確を期すため、慎重に制作したものです。万一本資料の記述誤りに起因する損害がお客様に生じた場合には、ルネサス テクノロジはその責任を負いません。
5. 本資料に記載の製品データ、図、表に示す技術的な内容、プログラム及びアルゴリズムを流用する場合は、技術内容、プログラム、アルゴリズム単位で評価するだけでなく、システム全体で十分に評価し、お客様の責任において適用可否を判断してください。ルネサス テクノロジは、適用可否に対する責任を負いません。
6. 本資料に記載された製品は、人命にかかわるような状況の下で使用される機器あるいはシステムに用いられることを目的として設計、製造されたものではありません。本資料に記載の製品を運輸、移動体用、医療用、航空宇宙用、原子力制御用、海底中継用機器あるいはシステムなど、特殊用途へのご利用をご検討の際には、ルネサス テクノロジ、ルネサス販売または特約店へご照会ください。
7. 本資料の転載、複製については、文書によるルネサス テクノロジの事前の承諾が必要です。
8. 本資料に関し詳細についてのお問い合わせ、その他お気づきの点がございましたらルネサス テクノロジ、ルネサス販売または特約店までご照会ください。

# HD74ALVC162834A

## 18-bit Universal Bus Driver with 3-state Outputs and Inverted Latch Enable



ADJ-205-242A (Z)

Rev. 1  
Oct. 2001

### 概要

HD74ALVC162834A は、18 ビットの汎用バスドライバで、2.3 ~ 3.6 V の  $V_{CC}$  動作用に設計されています。データは A 入力から Y 出力に転送され、出力状態は出力イネーブル( $\overline{OE}$ )で制御されます。 $\overline{LE}$  入力が“L”の時、データ転送モードになります。 $\overline{LE}$  が“H”の時、A バスのデータはクロック (CLK) 入力の立上りでラッチ / フリップフロップに保持されます。CLK 入力が“H”または“L”に保持されている間、データ A がラッチされます。 $\overline{OE}$  入力が“H”の時、出力はハイインピーダンス状態になります。

電源投入、遮断時に必ずハイインピーダンス状態にするためには、プルアップ抵抗によって  $\overline{OE}$  を  $V_{CC}$  に接続する必要があります。この時、抵抗の最小値はドライバの電流シンク能力によって決まります。

全ての出力には、オーバーシュート / アンダーシュートを低減するためにダンピング抵抗を内蔵しており、ドライブ電流は 12 mA です。

### 特長

- PC133 をサポートし、Intel 社の “PC SDRAM registered DIMM specification, Rev. 1.1” に準拠
- $V_{CC} = 2.3 \text{ V} \sim 3.6 \text{ V}$  動作を保証します
- “L” レベル出力グランドバウンス (Typ. 値)  $< 0.8 \text{ V}$  ( $@V_{CC} = 3.3 \text{ V}$ ,  $T_a = 25^\circ\text{C}$ )
- “H” レベル出力アンダーシュート (Typ. 値)  $> 2.0 \text{ V}$  ( $@V_{CC} = 3.3 \text{ V}$ ,  $T_a = 25^\circ\text{C}$ )
- 高出力電流  $\pm 12 \text{ mA}$  ( $@V_{CC} = 3.0 \text{ V}$ )
- 全ての出力は、ダンピング抵抗を内蔵しているため外付け抵抗不要
- $t_{pd}$  (CLK to Y) = 3.5 ns (Max) ( $@V_{CC} = 3.3 \pm 0.3 \text{ V}$ ,  $C_L = 50 \text{ pF}$ ,  $T_a = 0 \text{ to } 85^\circ\text{C}$ )
- $t_{pd}$  (CLK to Y) = 2.5 ns (Max) ( $@V_{CC} = 3.3 \pm 0.3 \text{ V}$ ,  $C_L = 30 \text{ pF}$ ,  $T_a = 0 \text{ to } 85^\circ\text{C}$ )
- パッケージタイプ

パッケージ名称	パッケージコード	表記	テーピングコード
TSSOP-56pin	TTP-56DAV	T	EL(1000pcs / Reel)
TVSOP-56pin	TTP-56DBV	N	EL(1000pcs / Reel)

## 機能表

Inputs				Output Y
$\overline{OE}$	$\overline{LE}$	CLK	A	
H	X	X	X	Z
L	L	X	L	L
L	L	X	H	H
L	H	↑	L	L
L	H	↑	H	H
L	H	L or H	X	$Y_0^{-1}$

H: High レベル

L: Low レベル

X: どちらでもよい

Z: ハイインピーダンス

↑: "L"から"H"への遷移

注) 1. 表中に示された入力条件が確定する直前の出力レベル

ピン配置

NC	1	56	GND
NC	2	55	NC
Y1	3	54	A1
GND	4	53	GND
Y2	5	52	A2
Y3	6	51	A3
V <sub>CC</sub>	7	50	V <sub>CC</sub>
Y4	8	49	A4
Y5	9	48	A5
Y6	10	47	A6
GND	11	46	GND
Y7	12	45	A7
Y8	13	44	A8
Y9	14	43	A9
Y10	15	42	A10
Y11	16	41	A11
Y12	17	40	A12
GND	18	39	GND
Y13	19	38	A13
Y14	20	37	A14
Y15	21	36	A15
V <sub>CC</sub>	22	35	V <sub>CC</sub>
Y16	23	34	A16
Y17	24	33	A17
GND	25	32	GND
Y18	26	31	A18
$\overline{\text{OE}}$	27	30	CLK
$\overline{\text{LE}}$	28	29	GND

(上面図)

## 絶対最大定格

項目	記号	定格値	単位	条件
電源電圧	$V_{CC}$	-0.5 ~ 4.6	V	
入力電圧 <sup>*1</sup>	$V_I$	-0.5 ~ 4.6	V	
出力電圧 <sup>*1,2</sup>	$V_O$	-0.5 ~ $V_{CC} + 0.5$	V	
入力クランプ電流	$I_{IK}$	-50	mA	$V_I < 0$
出力クランプ電流	$I_{OK}$	±50	mA	$V_O < 0$ or $V_O > V_{CC}$
出力電流	$I_O$	±50	mA	$V_O = 0$ to $V_{CC}$
電源電流	$I_{CC} / I_{GND}$	±100	mA	
許容損失 <sup>*3</sup>	$P_T$	1	W	Ta = 55°C (無風) TSSOP TVSOP
保存温度	Tstg	-65 ~ 150	°C	

注) 絶対最大定格値は、瞬時たりとも超過してはならない限界値を示してあり、どの2つ以上の項目も同時に達してはならない値です。

- アンダーシュートにより、入出力電圧の負側定格値を越える場合は、入出力クランプ電流の定格値を満たしていれば問題ありません。
- この値は最大4.6Vまでとします。
- 最大パッケージ許容損失は、基板実装時の接合温度150°Cで計算されています。

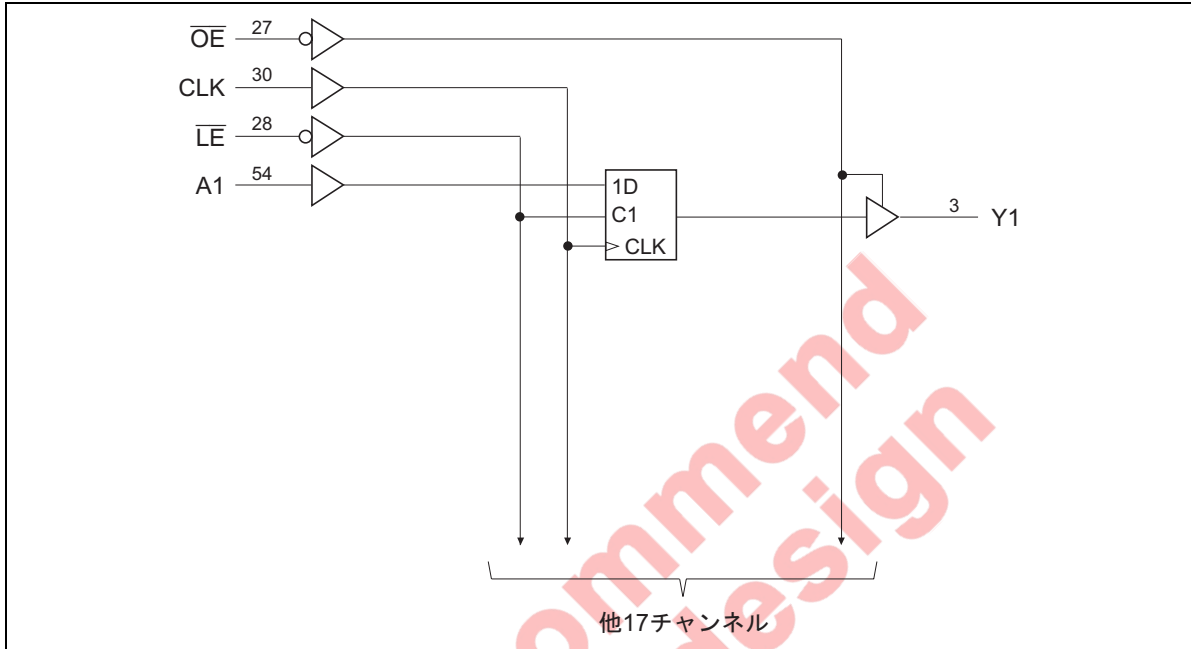
## 推奨動作条件

項目	記号	Min	Max	単位	条件
電源電圧	$V_{CC}$	2.3	3.6	V	
入力電圧	$V_I$	0	$V_{CC}$	V	
出力電圧	$V_O$	0	$V_{CC}$	V	
出力電流	$I_{OH}$	—	-6	mA	$V_{CC} = 2.3$ V
		—	-8		$V_{CC} = 2.7$ V
		—	-12		$V_{CC} = 3.0$ V
	$I_{OL}$	—	6		$V_{CC} = 2.3$ V
		—	8		$V_{CC} = 2.7$ V
		—	12		$V_{CC} = 3.0$ V
入力立上り / 立下り時間	$\Delta t / \Delta v$	0	10	ns / V	
動作温度	Ta	-40	85	°C	

注) コントロール入力は“H”レベルが“L”レベルを保たなければなりません。



ロジックダイアグラム



Not recommended for new design

DC 電気的特性

(Ta = -40 ~ 85°C)

項目	記号	V <sub>CC</sub> (V)	Min	Max	単位	測定条件		
入力電圧	V <sub>IH</sub>	2.3 ~ 2.7	1.7	—	V			
		2.7 ~ 3.6	2.0	—				
	V <sub>IL</sub>	2.3 ~ 2.7	—	0.7				
		2.7 ~ 3.6	—	0.8				
出力電圧	V <sub>OH</sub>	2.3 ~ 3.6	V <sub>CC</sub> -0.2	—	V	I <sub>OH</sub> = -100 μA		
		2.3	1.9	—		I <sub>OH</sub> = -4 mA, V <sub>IH</sub> = 1.7 V		
		2.3	1.7	—		I <sub>OH</sub> = -6 mA, V <sub>IH</sub> = 1.7 V		
		3.0	2.4	—		I <sub>OH</sub> = -6 mA, V <sub>IH</sub> = 2.0 V		
		2.7	2.0	—		I <sub>OH</sub> = -8 mA, V <sub>IH</sub> = 2.0 V		
		3.0	2.0	—		I <sub>OH</sub> = -12 mA, V <sub>IH</sub> = 2.0 V		
	V <sub>OL</sub>	2.3 ~ 3.6	—	0.2		I <sub>OL</sub> = 100 μA		
		2.3	—	0.4		I <sub>OL</sub> = 4 mA, V <sub>IL</sub> = 0.7 V		
		2.3	—	0.55		I <sub>OL</sub> = 6 mA, V <sub>IL</sub> = 0.7 V		
		3.0	—	0.55		I <sub>OL</sub> = 6 mA, V <sub>IL</sub> = 0.8 V		
		2.7	—	0.6		I <sub>OL</sub> = 8 mA, V <sub>IL</sub> = 0.8 V		
		3.0	—	0.8		I <sub>OL</sub> = 12 mA, V <sub>IL</sub> = 0.8 V		
		I <sub>IN</sub>	3.6	—		±5	μA	V <sub>IN</sub> = V <sub>CC</sub> or GND
		I <sub>OZ</sub>	3.6	—		±10	μA	V <sub>OUT</sub> = V <sub>CC</sub> or GND
I <sub>CC</sub>	3.6	—	40	μA	V <sub>IN</sub> = V <sub>CC</sub> or GND			
ΔI <sub>CC</sub>	3.0 ~ 3.6	—	750	μA	V <sub>IN</sub> = one input at (V <sub>CC</sub> -0.6)V, other inputs at V <sub>CC</sub> or GND			

注) 1. I<sub>OZ</sub> は入力リーク電流を含みます。

## スイッチング特性

(Ta = -40 ~ 85°C)

項目	記号	V <sub>CC</sub> (V)	Min	Typ	Max	単位	FROM (入力)	TO (出力)	
最大クロック周波数	f <sub>max</sub>	2.5±0.2	150	—	—	MHz			
		2.7	150	—	—				
		3.3±0.3	150	—	—				
伝搬遅延時間	t <sub>PLH</sub>	2.5±0.2	1.0	—	5.0	ns	A	Y	
		2.7	—	—	5.0				
		3.3±0.3	1.0	—	4.2				
	t <sub>PHL</sub>	2.5±0.2	1.4	—	6.3		LE	Y	
		2.7	—	—	6.1				
		3.3±0.3	1.4	—	5.4				
			2.5±0.2	1.4	—	6.3		CLK	Y
			2.7	—	—	6.1			
			3.3±0.3	1.4	—	5.4			
イネーブル時間	t <sub>ZH</sub>	2.5±0.2	1.4	—	6.3	ns	OE	Y	
		2.7	—	—	6.5				
		3.3±0.3	1.1	—	5.5				
t <sub>ZL</sub>	2.5±0.2	1.0	—	4.7	ns	OE	Y		
	2.7	—	—	4.9					
	3.3±0.3	1.3	—	4.5					
ディスエーブル時間	t <sub>HZ</sub>	2.5±0.2	1.0	—	4.7	ns	OE	Y	
	t <sub>LZ</sub>	2.7	—	—	4.9				
入力端子容量	C <sub>IN</sub>	3.3	3.3	4.0	4.5	pF	コントロール入力		
		3.3	3.0	6.0	9.0		データ入力		
出力端子容量	C <sub>O</sub>	3.3	3.0	7.0	9.0	pF	出力		

(次頁へ続く)

HD74ALVC162834A

項目	記号	V <sub>CC</sub> (V)	Min	Typ	Max	単位	FROM (入力)
セットアップ時間	t <sub>su</sub>	2.5±0.2	2.2	—	—	ns	Data before CLK↑
		2.7	2.1	—	—		Data before $\overline{LE}$ ↑ CLK“H”
		3.3±0.3	1.7	—	—		
		2.5±0.2	1.2	—	—		
		2.7	1.6	—	—		Data before $\overline{LE}$ ↑ CLK“L”
		3.3±0.3	1.3	—	—		
		2.5±0.2	1.4	—	—		
		2.7	1.5	—	—		Data after CLK↑
		3.3±0.3	1.2	—	—		
2.5±0.2	0.6	—	—				
ホールド時間	t <sub>h</sub>	2.7	0.6	—	—	ns	Data after $\overline{LE}$ ↑ CLK“H” or “L”
		3.3±0.3	0.7	—	—		
		2.5±0.2	1.2	—	—		
		2.7	1.1	—	—		LE “L”
		3.3±0.3	1.1	—	—		
パルス幅	t <sub>w</sub>	2.5±0.2	3.3	—	—	ns	CLK “H” or “L”
		2.7	3.3	—	—		
		3.3±0.3	3.3	—	—		
		2.5±0.2	3.3	—	—		CLK “H” or “L”
		2.7	3.3	—	—		
		3.3±0.3	3.3	—	—		

スイッチング特性

(Ta = 0 ~ 85°C)

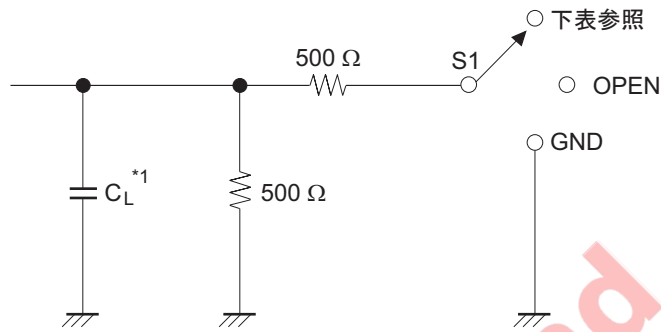
項目	記号	V <sub>CC</sub> (V)	Min	Typ	Max	単位	FROM (入力)	TO (出力)	
伝搬遅延時間	C <sub>L</sub> =50pF C <sub>L</sub> =30pF	t <sub>PLH</sub> , t <sub>PHL</sub>	3.3±0.3	1.4	—	3.5	ns	CLK	Y
			3.3±0.3	0.7	—	2.5		CLK	Y
セットアップ時間	t <sub>su</sub>	3.3±0.3	1.0	—	—	ns	Data before CLK↑		
ホールド時間	t <sub>h</sub>	3.3±0.3	0.6	—	—	ns	Data after CLK↑		

動作特性

(Ta = 25°C)

項目		記号	V <sub>CC</sub> =2.5±0.2V	V <sub>CC</sub> =3.3±0.3V	単位	測定条件
			Typ	Typ		
等価内部容量	出カインエーブル	C <sub>pd</sub>	22.0	24.5	pF	C <sub>L</sub> = 0, f = 10 MHz
	出カディスエーブル		5.0	6.0		

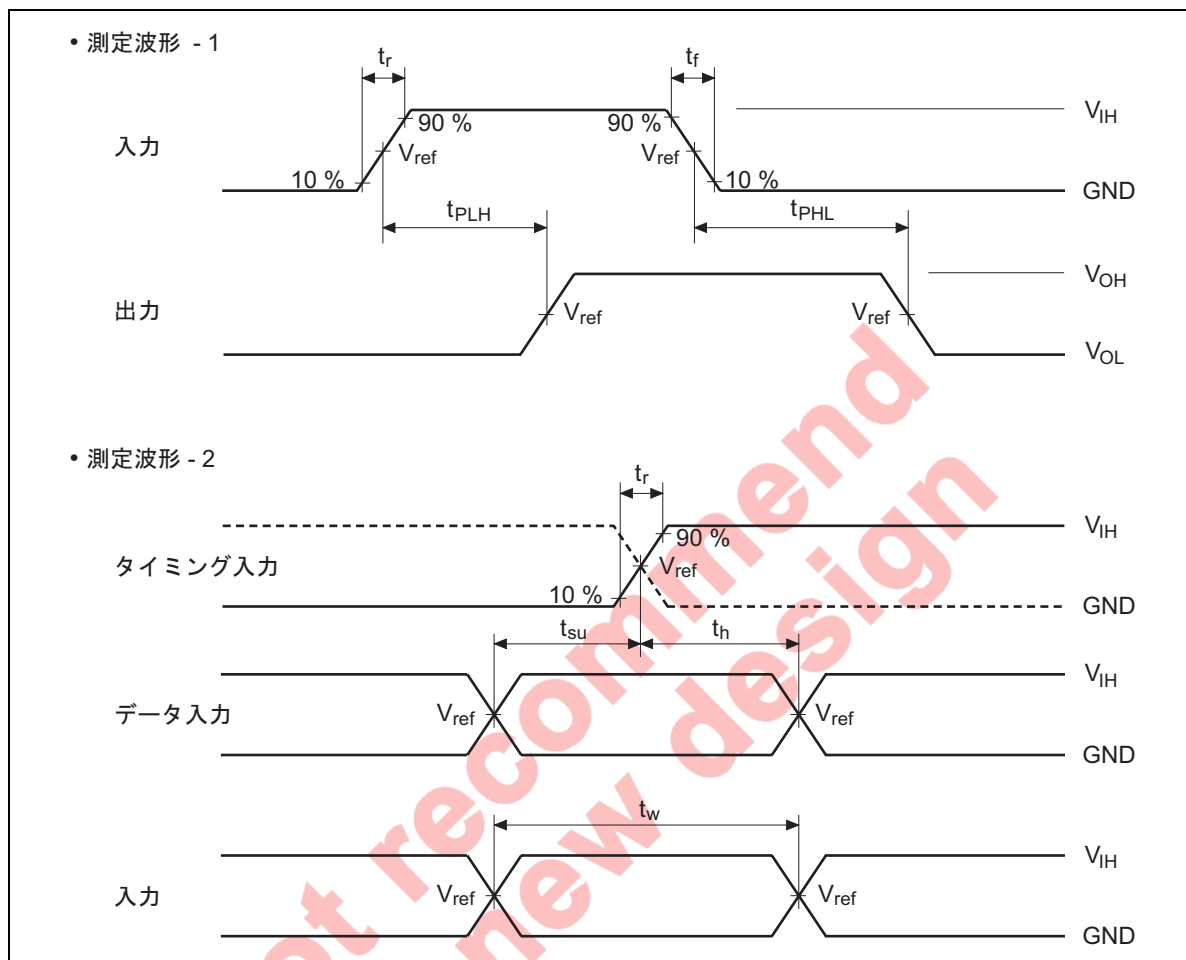
測定回路



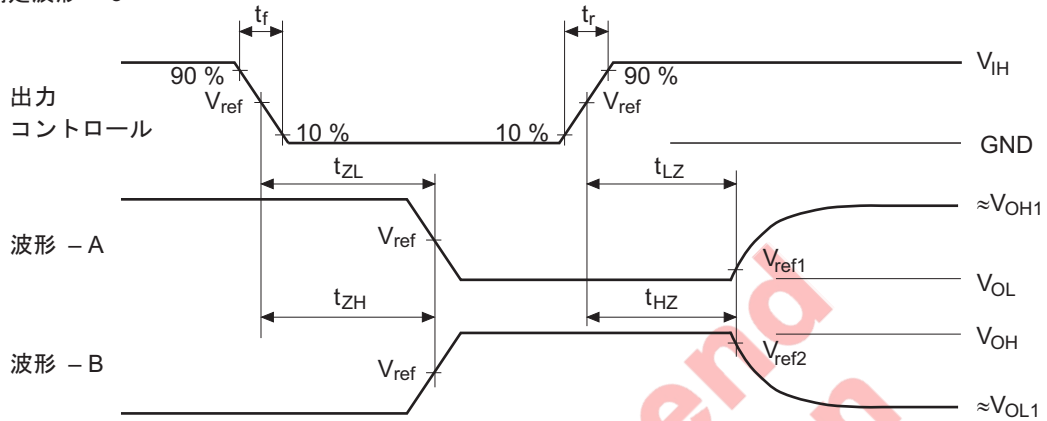
負荷回路

Symbol	V <sub>CC</sub> =2.5±0.2V	V <sub>CC</sub> =2.7V, 3.3±0.3V
t <sub>PLH</sub> / t <sub>PHL</sub>	OPEN	OPEN
t <sub>su</sub> / t <sub>h</sub> / t <sub>w</sub>	OPEN	OPEN
t <sub>ZH</sub> / t <sub>HZ</sub>	GND	GND
t <sub>ZL</sub> / t <sub>LZ</sub>	2 × V <sub>CC</sub>	6.0 V
C <sub>L</sub>	30 pF	50 pF

注) 1. C<sub>L</sub>はプローブ、治具等の浮遊容量を含みます。



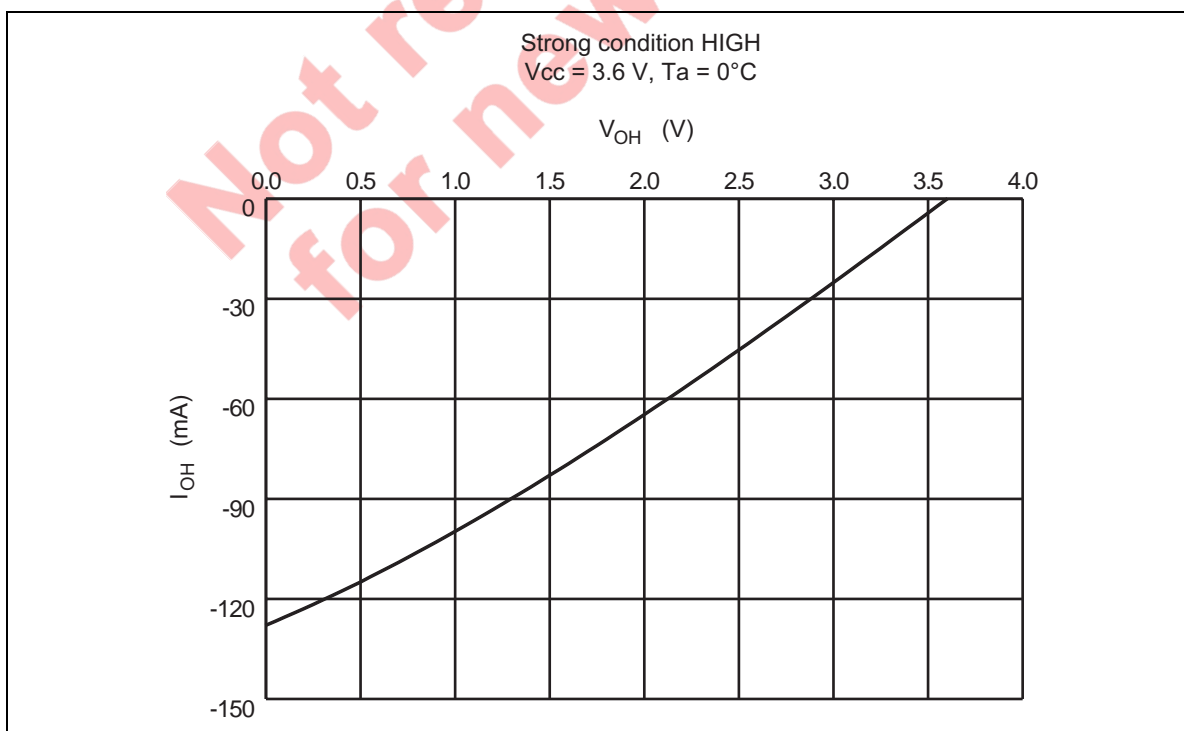
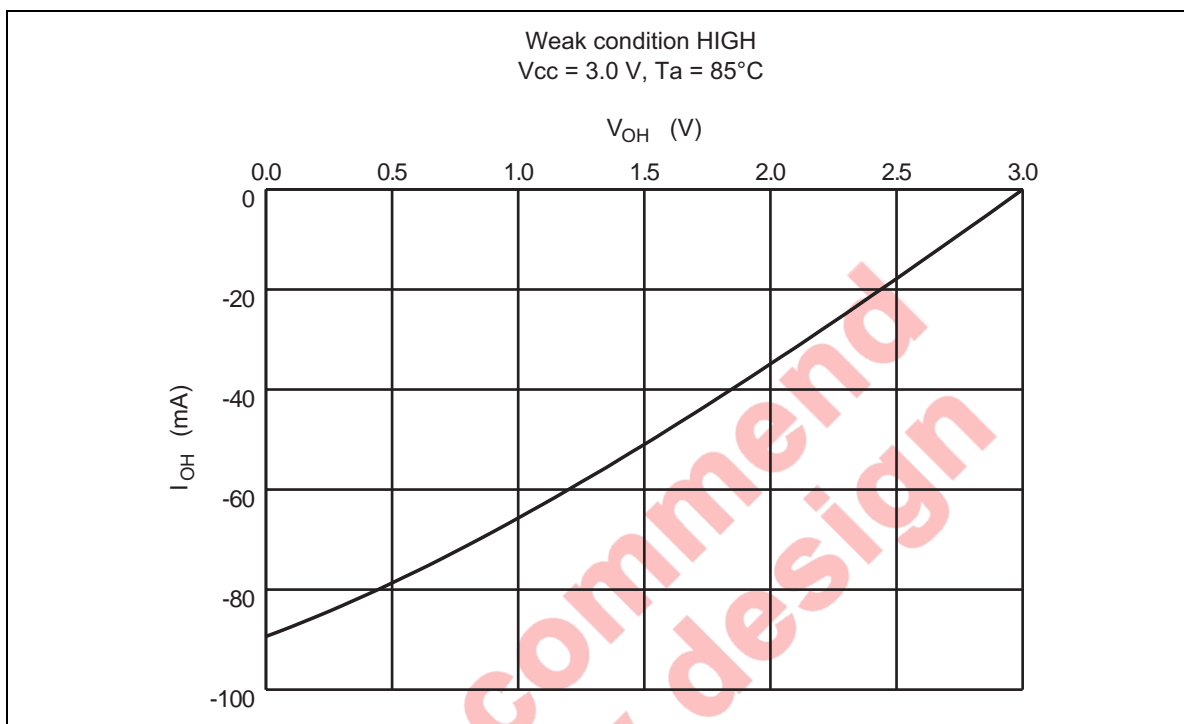
• 測定波形 - 3



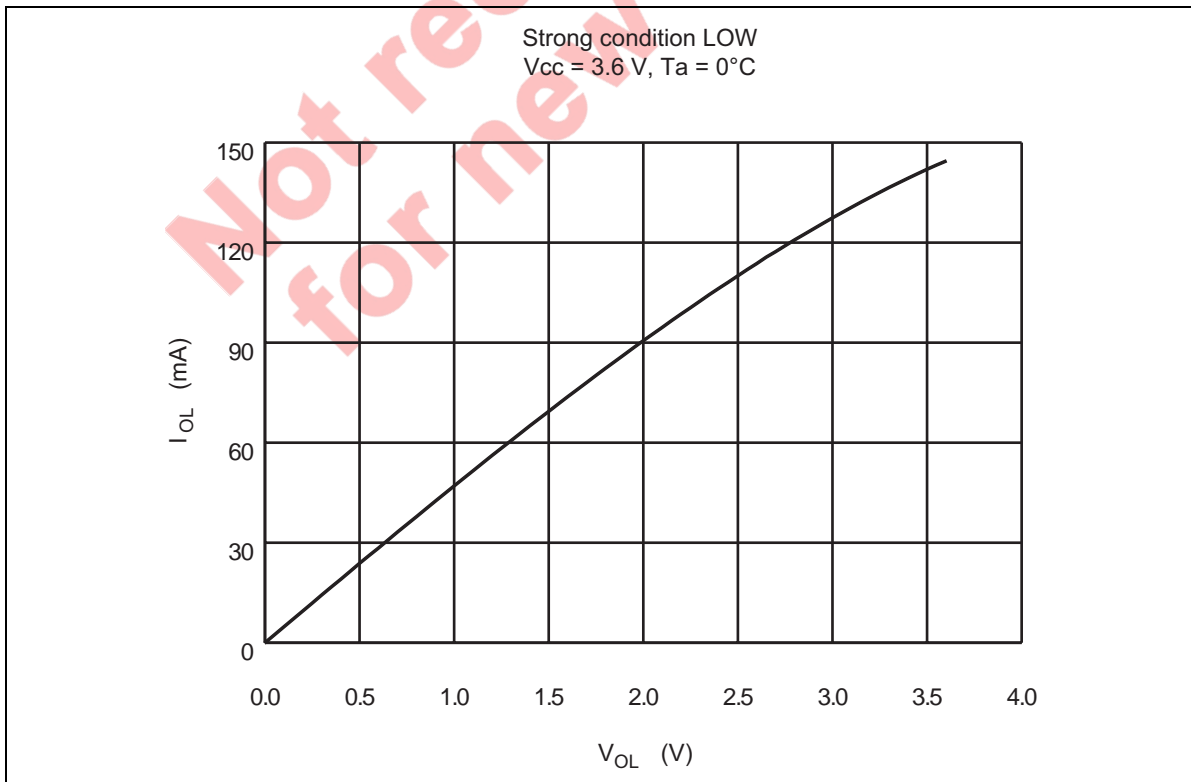
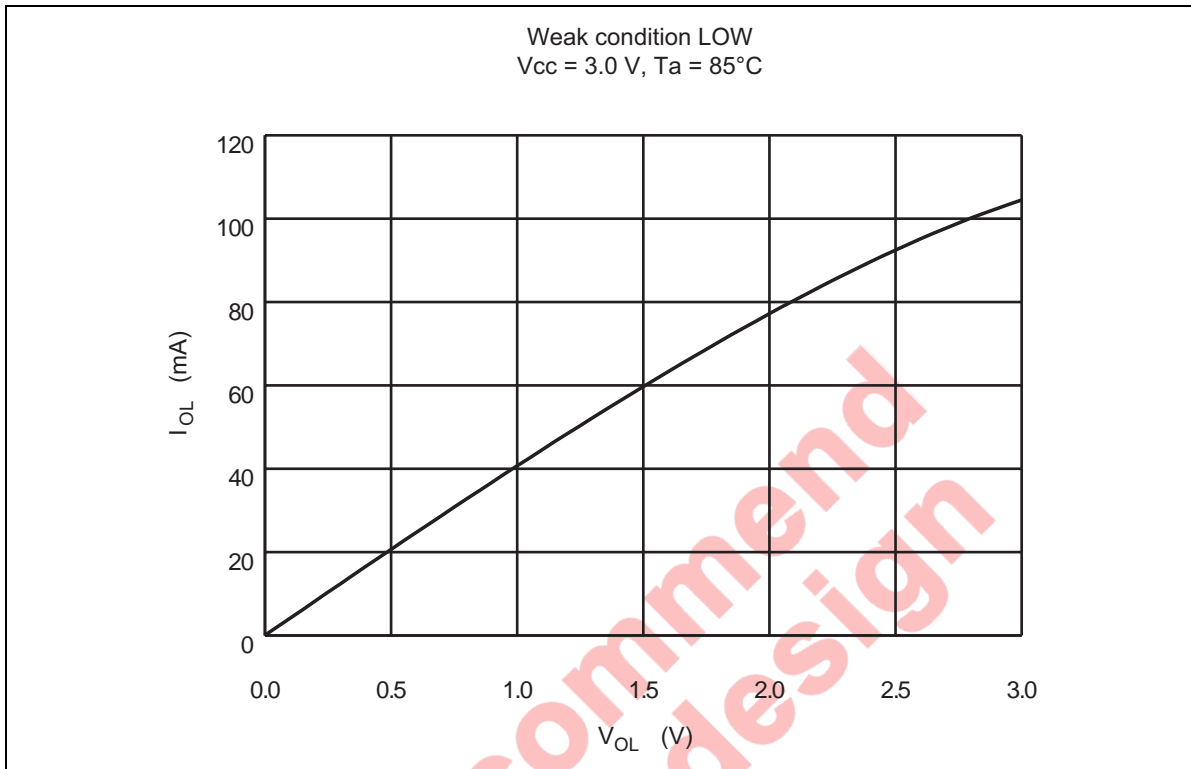
TEST	$V_{CC}=2.5\pm 0.2V$	$V_{CC}=2.7V, 3.3\pm 0.3V$
$V_{IH}$	$V_{CC}$	2.7 V
$V_{ref}$	$1/2 V_{CC}$	1.5 V
$V_{ref1}$	$V_{OL} + 0.15 V$	$V_{OL} + 0.3 V$
$V_{ref2}$	$V_{OH} - 0.15 V$	$V_{OH} - 0.3 V$
$V_{OH1}$	$V_{CC}$	3.0 V
$V_{OL1}$	GND	GND

- 注) 1. 入力波形 :  $PRR \leq 10 \text{ MHz}$ ,  $Z_o = 50 \Omega$ ,  $t_r \leq 2.0 \text{ ns}$ ,  $t_f \leq 2.0 \text{ ns}$  ( $V_{CC} = 2.5\pm 0.2 V$ )  
 $PRR \leq 10 \text{ MHz}$ ,  $Z_o = 50 \Omega$ ,  $t_r \leq 2.5 \text{ ns}$ ,  $t_f \leq 2.5 \text{ ns}$  ( $V_{CC} = 2.7 V, 3.3\pm 0.3 V$ )  
 2. 波形 - Aは出力コントロールによってイネーブルされた場合に出力が“L”レベルとなるように入力条件を設定します。  
 3. 波形 - Bは出力コントロールによってイネーブルされた場合に出力が“H”レベルとなるように入力条件を設定します。  
 4. 測定は、1入出力毎に行います。

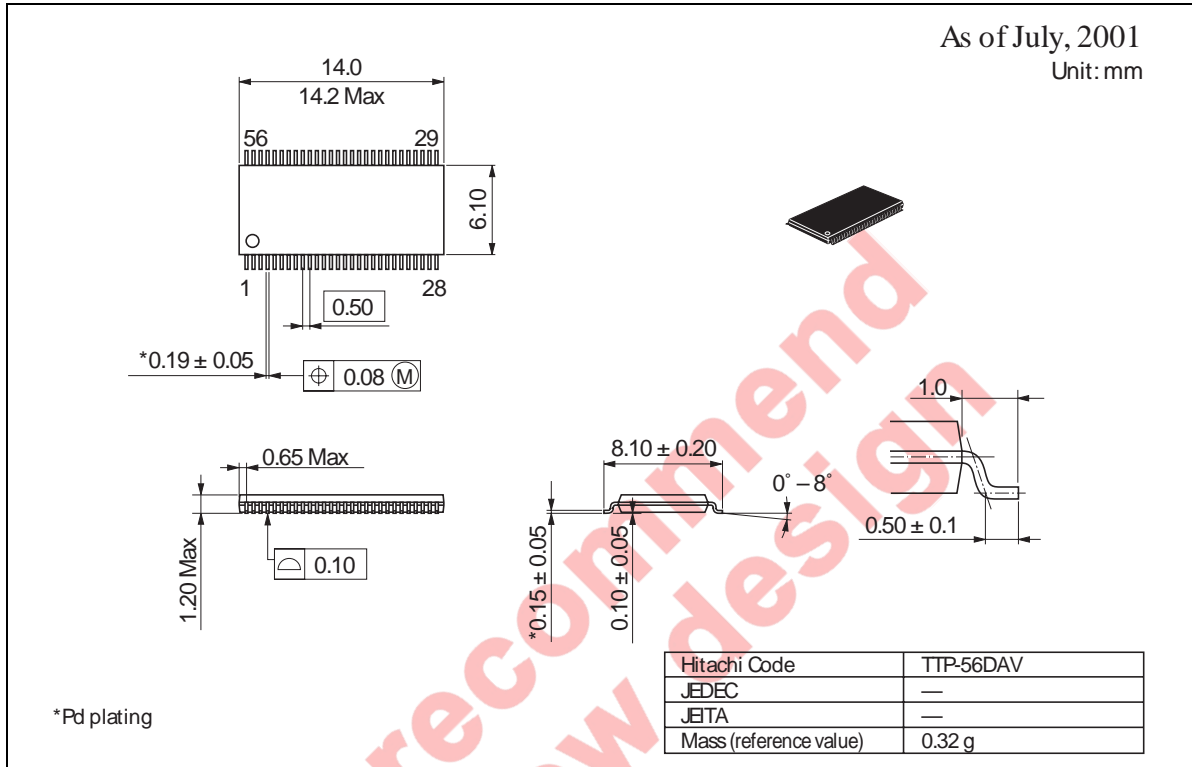
出力電流電圧特性

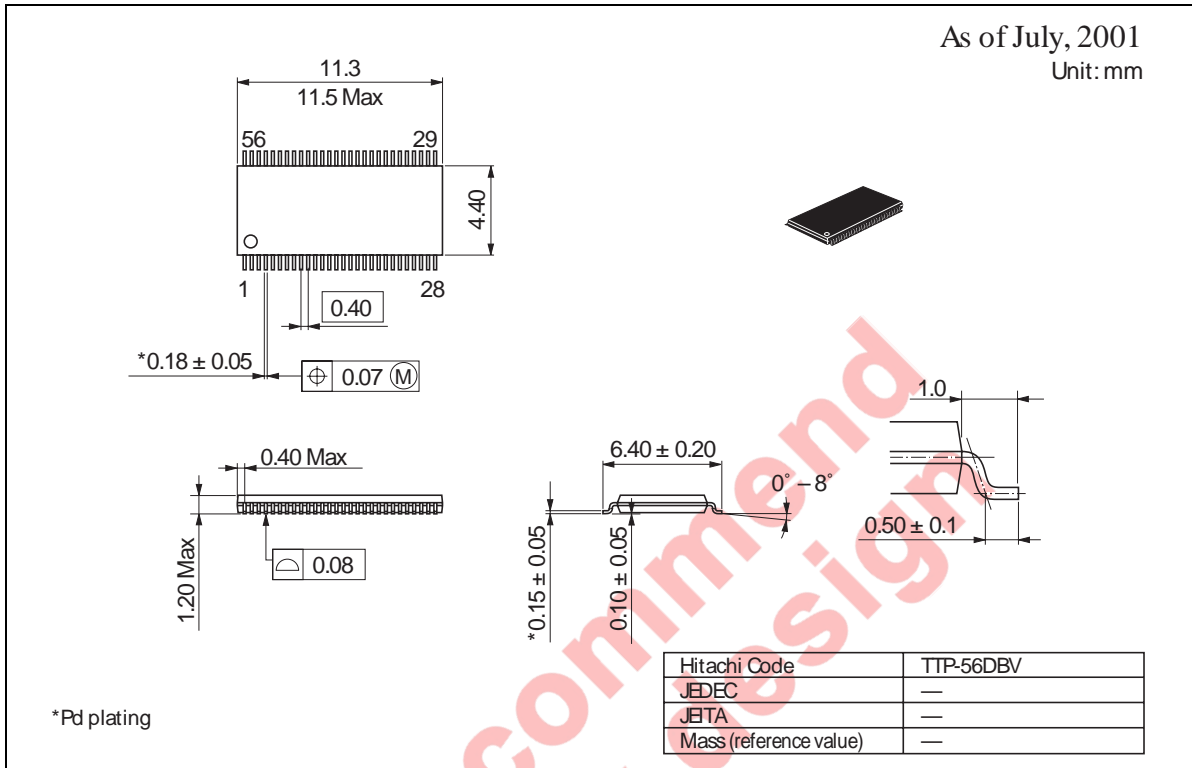






外形寸法図





## ご注意

1. 本書に記載の製品及び技術のうち「外国為替及び外国貿易法」に基づき安全保障貿易管理関連貨物・技術に該当するものを輸出する場合、または国外に持ち出す場合は日本国政府の許可が必要です。
2. 本書に記載された情報の使用に際して、弊社もしくは第三者の特許権、著作権、商標権、その他の知的所有権等の権利に対する保証または実施権の許諾を行うものではありません。また本書に記載された情報を使用した事により第三者の知的所有権等の権利に関わる問題が生じた場合、弊社はその責を負いませんので予めご了承ください。
3. 製品及び製品仕様は予告無く変更する場合がありますので、最終的な設計、ご購入、ご使用に際しましては、事前に最新の製品規格または仕様書をお求めになりご確認ください。
4. 弊社は品質・信頼性の向上に努めておりますが、宇宙、航空、原子力、燃焼制御、運輸、交通、各種安全装置、ライフサポート関連の医療機器等のように、特別な品質・信頼性が要求され、その故障や誤動作が直接人命を脅かしたり、人体に危害を及ぼす恐れのある用途にご使用をお考えのお客様は、事前に弊社営業担当迄ご相談をお願い致します。
5. 設計に際しては、特に最大定格、動作電源電圧範囲、放熱特性、実装条件及びその他諸条件につきましては、弊社保証範囲内でご使用いただきますようお願い致します。  
保証値を越えてご使用された場合の故障及び事故につきましては、弊社はその責を負いません。  
また保証値内のご使用であっても半導体製品について通常予測される故障発生率、故障モードをご考慮の上、弊社製品の動作が原因でご使用機器が人身事故、火災事故、その他の拡大損害を生じないようにフェールセーフ等のシステム上の対策を講じて頂きますようお願い致します。
6. 本製品は耐放射線設計をしておりません。
7. 本書の一部または全部を弊社の文書による承認なしに転載または複製することを堅くお断り致します。
8. 本書をはじめ弊社半導体についてのお問い合わせ、ご相談は弊社営業担当迄お願い致します。

## お問い合わせ先

### ◎ 株式会社 日立製作所

半 導 体 グループ	〒100-0004 東京都千代田区大手町二丁目6番2号 (日本ビル) (03) 3270-2111(大代)	
北 海 道 支 社	(011) 261-3131 (代)	沼 津 営 業 所 (0559) 51-3530 (代)
東 北 支 社	(022) 223-0121 (代)	金 沢 支 店 (076) 263-2351 (ダイヤル)
関 東 支 社	(03) 3212-1111 (代)	中 部 支 社 (052) 243-3111 (大代)
新 潟 支 店	(025) 241-8161 (代)	関 西 支 社 (06) 6616-1111 (大代)
茨 城 支 店	(029) 271-9411 (代)	中 国 支 社 (082) 223-4111 (代)
群 馬 支 店	(027) 325-2161	四 国 支 社 (087) 831-2111 (代)
半導体グループ 松本営業所	(0263) 36-6632	愛 媛 支 店 (089) 943-1333 (代)
横 浜 支 社	(045) 451-5000 (代)	九 州 支 社 (092) 852-1111 (代)
県 央 支 店	(0462) 96-6800 (代)	

■ 技術的なお問合せおよび資料のご請求は、上記の担当営業または下記へどうぞ。

〒100-0004 東京都千代田区大手町二丁目6番2号 (日本ビル)

株式会社 日立製作所 半導体グループ カスタマサービス本部

総合問合せ窓口 : 半導体カスタマサービスセンタ E-Mail: csc@sic.hitachi.co.jp 電話 (03) 5201-5220(直)

ドキュメント請求窓口 : 半導体ドキュメント管理室 E-Mail: document@sic.hitachi.co.jp 電話 (03) 5201-5189(直)

● 製品仕様は、改良のため変更することがあります。

Copyright © Hitachi, Ltd., 2001. All rights reserved. Printed in Japan.

(株)日立製作所 半導体グループのホームページにおいて、製品情報を豊富にお届けしております。ぜひご覧ください。

<http://www.hitachi.co.jp/Sicd/>

Colophon 3.0