

お客様各位

カタログ等資料中の旧社名の扱いについて

2010年4月1日を以ってNECエレクトロニクス株式会社及び株式会社ルネサステクノロジが合併し、両社の全ての事業が当社に承継されております。従いまして、本資料中には旧社名での表記が残っておりますが、当社の資料として有効ですので、ご理解の程宜しくお願ひ申し上げます。

ルネサスエレクトロニクス ホームページ (<http://www.renesas.com>)

2010年4月1日
ルネサスエレクトロニクス株式会社

【発行】ルネサスエレクトロニクス株式会社 (<http://www.renesas.com>)

【問い合わせ先】<http://japan.renesas.com/inquiry>

ご注意書き

1. 本資料に記載されている内容は本資料発行時点のものであり、予告なく変更することがあります。当社製品のご購入およびご使用にあたりましては、事前に当社営業窓口で最新の情報をご確認いただきますとともに、当社ホームページなどを通じて公開される情報に常にご注意ください。
2. 本資料に記載された当社製品および技術情報の使用に関連し発生した第三者の特許権、著作権その他の知的財産権の侵害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。当社は、本資料に基づき当社または第三者の特許権、著作権その他の知的財産権を何ら許諾するものではありません。
3. 当社製品を改造、改変、複製等しないでください。
4. 本資料に記載された回路、ソフトウェアおよびこれらに関する情報は、半導体製品の動作例、応用例を説明するものです。お客様の機器の設計において、回路、ソフトウェアおよびこれらに関する情報を使用する場合には、お客様の責任において行ってください。これらの使用に起因しお客様または第三者に生じた損害に関し、当社は、一切その責任を負いません。
5. 輸出に際しては、「外国為替及び外国貿易法」その他輸出関連法令を遵守し、かかる法令の定めるところにより必要な手続を行ってください。本資料に記載されている当社製品および技術を大量破壊兵器の開発等の目的、軍事利用の目的その他軍事用途の目的で使用しないでください。また、当社製品および技術を国内外の法令および規則により製造・使用・販売を禁止されている機器に使用することができません。
6. 本資料に記載されている情報は、正確を期すため慎重に作成したものですが、誤りがないことを保証するものではありません。万一、本資料に記載されている情報の誤りに起因する損害がお客様に生じた場合においても、当社は、一切その責任を負いません。
7. 当社は、当社製品の品質水準を「標準水準」、「高品質水準」および「特定水準」に分類しております。また、各品質水準は、以下に示す用途に製品が使われることを意図しておりますので、当社製品の品質水準をご確認ください。お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途に当社製品を使用することができません。また、お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、意図されていない用途に当社製品を使用することができません。当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途または意図されていない用途に当社製品を使用したことによりお客様または第三者に生じた損害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。なお、当社製品のデータ・シート、データ・ブック等の資料で特に品質水準の表示がない場合は、標準水準製品であることを表します。

標準水準： コンピュータ、OA機器、通信機器、計測機器、AV機器、家電、工作機械、パソコン機器、産業用ロボット

高品質水準： 輸送機器（自動車、電車、船舶等）、交通用信号機器、防災・防犯装置、各種安全装置、生命維持を目的として設計されていない医療機器（厚生労働省定義の管理医療機器に相当）

特定水準： 航空機器、航空宇宙機器、海底中継機器、原子力制御システム、生命維持のための医療機器（生命維持装置、人体に埋め込み使用するもの、治療行為（患部切り出し等）を行うもの、その他直接人命に影響を与えるもの）（厚生労働省定義の高度管理医療機器に相当）またはシステム等

8. 本資料に記載された当社製品のご使用につき、特に、最大定格、動作電源電圧範囲、放熱特性、実装条件その他諸条件につきましては、当社保証範囲内でご使用ください。当社保証範囲を超えて当社製品をご使用された場合の故障および事故につきましては、当社は、一切その責任を負いません。
9. 当社は、当社製品の品質および信頼性の向上に努めておりますが、半導体製品はある確率で故障が発生したり、使用条件によっては誤動作したりする場合があります。また、当社製品は耐放射線設計については行っておりません。当社製品の故障または誤動作が生じた場合も、人身事故、火災事故、社会的損害などを生じさせないようお客様の責任において冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計等の安全設計およびエーペンギング処理等、機器またはシステムとしての出荷保証をお願いいたします。特に、マイコンソフトウェアは、単独での検証は困難なため、お客様が製造された最終の機器・システムとしての安全検証をお願いいたします。
10. 当社製品の環境適合性等、詳細につきましては製品個別に必ず当社営業窓口までお問合せください。ご使用に際しては、特定の物質の含有・使用を規制する RoHS 指令等、適用される環境関連法令を十分調査のうえ、かかる法令に適合するようご使用ください。お客様がかかる法令を遵守しないことにより生じた損害に関して、当社は、一切その責任を負いません。
11. 本資料の全部または一部を当社の文書による事前の承諾を得ることなく転載または複製することを固くお断りいたします。
12. 本資料に関する詳細についてのお問い合わせその他お気付きの点等がございましたら当社営業窓口までご照会ください。

注 1. 本資料において使用されている「当社」とは、ルネサスエレクトロニクス株式会社およびルネサスエレクトロニクス株式会社がその総株主の議決権の過半数を直接または間接に保有する会社をいいます。

注 2. 本資料において使用されている「当社製品」とは、注 1 において定義された当社の開発、製造製品をいいます。



アプリケーション・ノート

78K/0 シリーズ

8 ビット・シングルチップ・マイクロコンピュータ

浮動小数点演算プログラム編

μPD78014 シリーズ

μPD78014Y シリーズ

μPD78044 シリーズ

μPD78054 シリーズ

μPD78064 シリーズ

資料番号 U13482JJ2V0AN00 (第 2 版)

(旧資料番号 IEA-718)

発行年月 May 1998 N CP(K)

(× も)

概要

1

計算アルゴリズム

2

四則演算

3

数学関数

4

座標変換関数

5

型変換関数

6

実行結果

7

プログラム・リスト

8

SPDチャートの説明

付

CMOSデバイスの一般的注意事項

①静電気対策 (MOS全般)

注意 MOSデバイス取り扱いの際は静電気防止を心がけてください。

MOSデバイスは強い静電気によってゲート絶縁破壊を生じることがあります。運搬や保存の際には、NECが出荷梱包に使用している導電性のトレイやマガジン・ケース、または導電性の緩衝材、金属ケースなどを利用し、組み立て工程にはアースを施してください。プラスチック板上に放置したり、端子を触ったりしないでください。

また、MOSデバイスを実装したボードについても同様の扱いをしてください。

②未使用入力の処理 (CMOS特有)

注意 CMOSデバイスの入力レベルは固定してください。

バイポーラやNMOSのデバイスと異なり、CMOSデバイスの入力に何も接続しない状態で動作させると、ノイズなどに起因する中間レベル入力が生じ、内部で貫通電流が流れ誤動作を引き起こす恐れがあります。プルアップかプルダウンによって入力レベルを固定してください。また、未使用端子が出力となる可能性（タイミングは規定しません）を考慮すると、個別に抵抗を介してV_{DD}またはGNDに接続することが有効です。

資料中に「未使用端子の処理」について記載のある製品については、その内容を守ってください。

③初期化以前の状態 (MOS全般)

注意 電源投入時、MOSデバイスの初期状態は不定です。

分子レベルのイオン注入量等で特性が決定するため、初期状態は製造工程の管理外です。電源投入時の端子の出力状態や出入力設定、レジスタ内容などは保証しておりません。ただし、リセット動作やモード設定で定義している項目については、これらの動作のうちに保証の対象となります。

リセット機能を持つデバイスの電源投入後は、まずリセット動作を実行してください。

注意：本製品はI²Cバス・インターフェース回路を内蔵しています。

I²Cバス・インターフェースを使用される場合には、カスタム・コードをご発注いただく時に、事前にその旨ご申告下さい。申告に基づき、以下の特典が受けられます。

日本電気株式会社のI²Cバス対応部品をご購入いただくことにより、これらの部品をI²Cシステムに使用する実施権がフィリップス社I²C特許に基づき許諾されることになります。ただし、これらのI²Cシステムはフィリップス社によって設定されたI²C標準規格に合致しているものとします。

Purchase of NEC I²C components conveys a license under the Philips I²C Patent Rights to use these components in an I²C system, provided that the system conforms to the I²C Standard Specification as defined by Philips.

該当製品： μ PD78011BY, 78012BY, 78013Y, 78014Y, 78P014Y

本製品のうち、外国為替および外国貿易管理法の規定により戦略物資等（または役務）に該当するものについては、日本国外に輸出する際に、同法に基づき日本国政府の輸出許可が必要です。

○本資料の内容は、後日変更する場合があります。

○文書による当社の承諾なしに本資料の転載複製を禁じます。

○本資料に記載された製品の使用もしくは本資料に記載の情報の使用に際して、当社は当社もしくは第三者の知的所有権その他の権利に対する保証または実施権の許諾を行うものではありません。上記使用に起因する第三者所有の権利にかかる問題が発生した場合、当社はその責を負うものではありませんのでご了承ください。

○当社は品質、信頼性の向上に努めていますが、半導体製品はある確率で故障が発生します。当社半導体製品の故障により結果として、人身事故、火災事故、社会的な損害等を生じさせない冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計等安全設計に十分ご注意願います。

○当社は、当社製品の品質水準を「標準水準」、「特別水準」およびお客様に品質保証プログラムを指定して頂く「特定水準」に分類しております。また、各品質水準は以下に示す用途に製品が使われることを意図しておりますので、当社製品の品質水準をご確認の上ご使用願います。

標準水準：コンピュータ、OA機器、通信機器、計測機器、AV機器、家電、工作機械、パソコン機器、産業用ロボット

特別水準：輸送機器（自動車、列車、船舶等）、交通用信号機器、防災／防犯装置、各種安全装置、生命維持を直接の目的としない医療機器

特定水準：航空機器、航空宇宙機器、海底中継機器、原子力制御システム、生命維持のための医療機器、生命維持のための装置またはシステム等

当社製品のデータ・シート／データ・ブック等の資料で、特に品質水準の表示がない場合は標準水準製品であることを表します。当社製品を上記の「標準水準」の用途以外でご使用をお考えのお客様は、必ず事前に当社販売窓口までご相談頂きますようお願い致します。

○この製品は耐放射線設計をしておりません。

本版で改訂された主な箇所

箇 所	内 容
全 般	<p>対象製品の品名変更</p> <ul style="list-style-type: none">• μPD78011, 78012 → 78011B, 78012B <p>対象製品の追加</p> <ul style="list-style-type: none">• μPD78011BY, 78012BY, 78013Y, 78014Y• μPD78042, 78043, 78044, 78P044• μPD78052, 78053, 78054, 78P054, 78056, 78058• μPD78062, 78063, 78064, 78P064
p.203	付録 SPDチャートの説明 を追加

本文欄外の★印は、本版で改訂された主な箇所を示しています。

卷末にアンケート・コーナを設けております。このドキュメントに対するご意見をお気軽にお寄せください。

は じ め に

対 象 者 このアプリケーション・ノートは、78K/0 シリーズ製品の機能を理解し、78K/0 シリーズ製品を用いた浮動小数点演算プログラムを設計するエンジニアを対象とします。

78K/0 シリーズ製品

- μ PD78014シリーズ : μ PD78011B, 78012B, 78013, 78014, 78P014
- μ PD78014Yシリーズ : μ PD78011BY, 78012BY, 78013Y, 78014Y, 78P014Y
- μ PD78044シリーズ : μ PD78042, 78043, 78044, 78P044
- μ PD78054シリーズ : μ PD78052, 78053, 78054, 78P054, 78056^注, 78058^注
- μ PD78064シリーズ : μ PD78062^注, 78063, 78064, 78P064^注

注 開発中

目 的 このアプリケーション・ノートは、78K/0 シリーズ製品の浮動小数点演算応用プログラムについてユーザに理解していただくことを目的とします。なお、記載のプログラムは例示的に示したものであり、量産設計を対象とするものではありません。

構 成 このアプリケーション・ノートでは、次の内容について説明しています。

- 計算アルゴリズム
- 四則演算
- 関数（数学、座標変換、型変換）
- 実行結果
- プログラム・リスト

なお、次のアプリケーション・ノートも別に用意しています。

- 基礎編 I (IEA-715)
- 基礎編 II (IEA-740)

品質水準 標準（一般電子機器用）

品質水準とその応用分野の詳細については当社発行の資料「NEC 半導体デバイスの品質水準」(IEI-620)をご覧ください。

応用分野 ● 民生機器分野

関連資料

○78K/Oシリーズ共通資料

資料名		資料番号
アプリケーション・ノート	基礎編 I	IEA-715
	基礎編 II	IEA-740
	浮動小数点演算プログラム編	このアプリケーション・ノート
セレクション・ガイド		IF-375
インストラクション活用表		IEM-5522
インストラクション・セット		IEM-5521

○個別資料

● μ PD78014シリーズ

品名 資料名	μ PD78011B	μ PD78012B	μ PD78013	μ PD78014	μ PD78P014
データ・シート	作成中		IC-8201		IC-8111
ユーザーズ・マニュアル			IEU-780		
特殊機能レジスタ活用表			IEM-5527		

● μ PD78014Yシリーズ

品名 資料名	μ PD78011BY	μ PD78012BY	μ PD78013Y	μ PD78014Y	μ PD78P014Y
データ・シート		作成中			IC-8572
ユーザーズ・マニュアル			IEU-780		
特殊機能レジスタ活用表			IEM-5527		

● μ PD78044シリーズ

品名 資料名	μ PD78042	μ PD78043	μ PD78044	μ PD78P044
データ・シート		IC-8497		IC-8499
ユーザーズ・マニュアル			IEU-801	
特殊機能レジスタ活用表			IEM-5556	

● **μ PD78054シリーズ**

品名 資料名	μ PD78052	μ PD78053	μ PD78054	μ PD78P054	μ PD78056	μ PD78058
データ・シート	作成中					
ユーザーズ・マニュアル	IEU-824					
特殊機能レジスタ活用表	IEM-5574					

● **μ PD78064シリーズ**

品名 資料名	μ PD78062	μ PD78063	μ PD78064	μ PD78P064
データ・シート	作成中			IP-8636
ユーザーズ・マニュアル	IEU-817			
特殊機能レジスタ活用表	IEM-5568			

注意 上記関連資料は予告なしに内容を変更することがあります。設計などには必ず最新の資料をご使用ください。

目 次

第1章 概 要 … 1

1.1	浮動小数点形式	… 1
1.2	提供関数	… 3
1.3	ファイル構成	… 4
1.4	プログラムの特性	… 6
1.4.1	プログラムの配置アドレス	… 6
1.4.2	リエンタント性	… 6
1.4.3	スタック	… 6
1.4.4	レジスタ・バンク	… 6
1.4.5	レジスタ、フラグなどの保存	… 6
1.5	データの受け渡し方法	… 7
1.5.1	パラメータおよび返値	… 7
1.5.2	演算結果の報告	… 7
1.6	浮動小数点レジスタ	… 8
1.6.1	浮動小数点レジスタ1 (FPR1)	… 8
1.6.2	浮動小数点レジスタ2 (FPR2)	… 8
1.6.3	浮動小数点レジスタ3-5 (FPR3-5)	… 9
1.6.4	拡張仮数部レジスタ	… 9
1.6.5	浮動小数点レジスタ間のロード/置換	… 10

第2章 計算アルゴリズム … 11

2.1	関数の展開方法	… 11
2.2	丸め方法	… 11
2.3	桁落ち防止方法	… 11
2.4	多項式加算/乗算時の誤差	… 11

第3章 四則演算 … 13

3.1	浮動小数点加算 (LADD)	… 14
3.2	浮動小数点減算 (LSUB)	… 19
3.3	浮動小数点乗算 (LMLT)	… 20
3.4	浮動小数点除算 (LDIV)	… 24

第4章 数学関数 … 29

4.1	共通サブルーチン (LPLY, LPLY2)	… 31
4.2	sin 関数 (LSIN)	… 34
4.3	cos 関数 (LCOS)	… 38
4.4	tan 関数 (LTAN)	… 40
4.5	自然対数関数 (LLOG)	… 42
4.6	常用対数関数 (LLOG10)	… 46

4.7	指数関数（底=e）（LEXP）	… 48
4.8	指数関数（底=10）（LEXP10）	… 52
4.9	べき乗関数（LPOW）	… 54
4.10	平方根関数（LSQRT）	… 58
4.11	arcsin 関数（LASIN）	… 61
4.12	arccos 関数（LACOS）	… 63
4.13	arctan 関数（LATAN）	… 65
4.14	sinh 関数（LHSIN）	… 69
4.15	cosh 関数（LHCOS）	… 72
4.16	tanh 関数（LHTAN）	… 74
4.17	絶対値関数（LABS）	… 76
4.18	逆数関数（LRCPN）	… 77

第5章 座標変換関数 … 79

5.1	極座標 → 直交座標への変換関数（POTORA）	… 80
5.2	直交座標 → 極座標への変換関数（RATOPO）	… 82

第6章 型変換関数 … 87

6.1	文字列 → 浮動小数点形式への変換関数（ATOL）	… 88
6.2	浮動小数点形式 → 文字列への変換関数（LTOA）	… 96
6.3	2バイト整数型 → 浮動小数点形式への変換関数（FTOL）	… 101
6.4	浮動小数点形式 → 2バイト整数型への変換関数（LTOF）	… 103

第7章 実行結果 … 107

7.1	浮動小数点加算（LADD）	… 108
7.2	浮動小数点減算（LSUB）	… 108
7.3	浮動小数点乗算（LMLT）	… 109
7.4	浮動小数点除算（LDIV）	… 109
7.5	sin 関数（LSIN）	… 110
7.6	cos 関数（LCOS）	… 110
7.7	tan 関数（LTAN）	… 111
7.8	自然対数関数（LLOG）	… 111
7.9	常用対数関数（LLOG10）	… 112
7.10	指数関数（底=e）（LEXP）	… 112
7.11	指数関数（底=10）（LEXP10）	… 113
7.12	べき乗関数（LPOW）	… 113
7.13	平方根関数（LSQRT）	… 114
7.14	arcsin 関数（LASIN）	… 114
7.15	arccos 関数（LACOS）	… 115
7.16	arctan 関数（LATAN）	… 115
7.17	sinh 関数（LHSIN）	… 116
7.18	cosh 関数（LHCOS）	… 116
7.19	tanh 関数（LHTAN）	… 117
7.20	絶対値関数（LABS）	… 117

7.21	逆数関数 (LRCPN)	… 117
7.22	極座標 → 直交座標への変換関数 (POTORA)	… 118
7.23	直交座標 → 極座標への変換関数 (RATOP)	… 119
7.24	文字列 → 浮動小数点形式への変換関数 (ATOL)	… 120
7.25	浮動小数点形式 → 文字列への変換関数 (LTOA)	… 120
7.26	2 バイト整数型 → 浮動小数点形式への変換関数 (FTOL)	… 121
7.27	浮動小数点形式 → 2 バイト整数型への変換関数 (LTOF)	… 121

第8章 プログラム・リスト … 123

付録 SPD チャートの説明 … 203

★

第1章 概要

1.1 浮動小数点形式

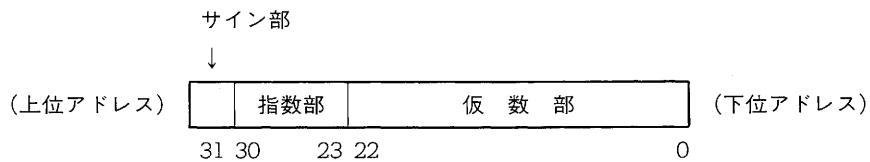
この演算プログラムでは、浮動小数点数を4バイトで表現します。内訳は次のとおりです（下図参照）。

1

●仮数部：23ビット

●指数部：8ビット

●サイン部：1ビット



この形式の数値は、次のようにになります。

$$(-1)^{\text{(サイン部値)}} \times (\text{仮数部値}) \times 2^{\text{(指数部値)}}$$

次に、各部の詳細について説明します。

(1) 仮数部

仮数部は絶対値で表現され、仮数部のビット位置22-0が2進数の小数点第1位-第23位に相当します。

仮数部値は浮動小数点値が0になる場合を除いて常に1-2の範囲になるように指数部の値が調整されます。そのため1の位(1の値を意味する)は常に1となり、この形式では省略した形で表現しています。

備考 最上位ビット(MSB)を常に1にする操作を正規化といいます。

(2) サイン部

正数の場合0、負数の場合1とします。

(3) 指 数 部

底 2 の指数を 1 バイトの整数型（負の場合、2 の補数表現）で表し、この値にさらに 7FH のバイアスを加えた値を用いています。これらの関係は、具体的には下表のようになります。

指数部（16進）	指数部の値
FF	128
FE	127
:	:
81	2
80	1
7F	0
7E	-1
:	:
01	-126

注意 指数部が 0 のときにのみ、浮動小数点値は 0 を表します。この場合、仮数部、およびサイン部は無視されます。

(4) 数値の表現範囲

浮動小数点値 x は、次の範囲の値と “0” を表現することができます。

$$\text{約 } 1.1755 \times 10^{-38} \leq |x| < \text{約 } 6.8056 \times 10^{38}$$

1.2 提供関数

この演算プログラムの提供関数について概説します。

提供関数として次の4つを用意しています。

- 四則演算
- 数学関数
- 座標変換関数
- 数値型変換関数

提供関数	関 数	関数名
四則演算	加算 減算 乗算 除算	LADD LSUB LMLT LDIV
数学関数	sin 関数 cos 関数 tan 関数 自然対数関数 (log) 常用対数関数 (\log_{10}) 指数関数 (底 = e) 指数関数 (底 = 10) べき乗 (a^b) 平方根	LSIN LCOS LTAN LLOG LLOG10 LEXP LEXP10 LPOW LSQRT
	arcsin 関数 arccos 関数 arctan 関数	LASIN LACOS LATAN
	sinh 関数 cosh 関数 tanh 関数	LHSIN LHCOS LHTAN
	絶対値	LABS
	逆数	LRCPN
座標変換関数	極座標 → 直交座標への変換 直交座標 → 極座標への変換	POTORA RATOPO
数値型変換関数	文字列 → 浮動小数点形式への変換 浮動小数点形式 → 文字列への変換 2バイト整数型 → 浮動小数点形式への変換 浮動小数点形式 → 2バイト整数型への変換	ATOL LTOA FTOL LTOF

1.3 ファイル構成

この演算プログラムは、次の4種類のファイルにより構成されています。

- オブジェクト・ソース・ファイル^注 : 24
- 共通サブルーチン・ファイル^注 : 2
- 共通データ・ファイル : 1
- インクルード・ファイル : 4

^注 オブジェクト・ソース・ファイルは、構造化アセンブラ言語で記述されています。

(1) オブジェクト・ソース・ファイル

ソース・ファイル名	提 供 関 数
LFLT1 .SRC	四則演算
LSIN .SRC	sin 関数
LCOS .SRC	cos 関数
LTAN .SRC	tan 関数
LLOG .SRC	自然対数関数
LLOG10 .SRC	常用対数関数
LEXP .SRC	指数関数 (底 = e)
LEXP10 .SRC	指数関数 (底 = 10)
LPOW .SRC	べき乗関数
LSQRT .SRC	平方根
LASIN .SRC	arcsin 関数
LACOS .SRC	arccos 関数
LATAN .SRC	arctan 関数
LHSIN .SRC	sinh 関数
LHCOS .SRC	cosh 関数
LHTAN .SRC	tanh 関数
LABS .SRC	絶対値
LRCPN .SRC	逆数
POTORA.SRC	極座標 → 直交座標への変換
RATOPO.SRC	直交座標 → 極座標への変換
ATOL .SRC	文字列 → 浮動小数点形式への変換
LTOA .SRC	浮動小数点形式 → 文字列への変換
FTOL .SRC	2バイト整数型 → 浮動小数点形式への変換
LTOF .SRC	浮動小数点形式 → 2バイト整数型への変換

(2) 共通サブルーチン・ファイル

ソース・ファイル名	提 供 関 数
LFLT2 .SRC	多項式計算関数
LLD .SRC	浮動小数点レジスタ間ロード/置換関数

(3) 共通データ・ファイル

1

ソース・ファイル名	定 義 内 容
DFLT .SRC	浮動小数点レジスタ定義

(4) インクルード・ファイル

ソース・ファイル名	定 義 内 容
EQU .INC	EQU 定義
REF1 .INC	浮動小数点レジスタ参照宣言
REF2 .INC	浮動小数点レジスタ間ロード/置換関数使用宣言
ASCII .INC	アスキー・コード定義

各関数の使用にあたって、リンクエイジをとるべきオブジェクト・モジュール・ファイルについては、各関数の解説のところで記述しています。

備考 当社の78K/0シリーズ用アセンブラー・パッケージには、ライブラリアンが付属しており、このライブラリアンを使用してライブラリ・ファイルを作成することができます。上記の全プログラムをライブラリ・ファイルに登録することで、リンク時にそのライブラリ・ファイルを指定するだけで必要なモジュールを自動的にリンクすることができるので便利です。
なお、ライブラリ・ファイルへの登録順序には、特に制限はありません。

1.4 プログラムの特性

1.4.1 プログラムの配置アドレス

(1) ワーク・エリア

この演算プログラムで使用するワーク・エリアを浮動小数点レジスタと呼びます（実際には、単にグローバル変数というだけですが、使用方法が浮動小数点演算用に限定されるため、ここではレジスタと呼んでいます）。

浮動小数点レジスタの領域確保は、共通データ・ファイル DFLT.SRC で行っています。浮動小数点レジスタはショート・ダイレクト・アドレッシング・エリア内に確保されます。ショート・ダイレクト・アドレッシング・エリア内での配置アドレスは任意となります。

(2) コード・エリア

ROM 内に配置される必要がありますが、その他の制限はありません。

1.4.2 リエントラント性

リエントラント性は持っていません。

多重タスクの処理系では、1 タスクのみがこの関数を呼ぶことができるようにするなどの資源管理が必要になります。

1.4.3 スタック

各関数の解説のところで、スタックの最大消費サイズを示しています。各関数の使用にあたって最低限、示されたサイズ分のスタックを用意する必要があります。

1.4.4 レジスタ・バンク

この演算プログラムでは、レジスタ・バンクの選択命令は使用していません。呼び出された時点で選択されているレジスタ・バンクを用いています。

1.4.5 レジスタ、フラグなどの保存

レジスタ内容、およびフラグのスタックへの退避/復帰は、型変換関数の一部を除いて行っていません。

また、関数により使用するレジスタは異なります（使用レジスタとその内容の保存については、各関数の解説のところで示しています）。

1.5 データの受け渡し方法

1.5.1 パラメータおよび返値

前述の浮動小数点レジスタにより受け渡しを行います。

この演算プログラムでは統一して、被演算値と返値の格納レジスタを共通にしています。その意味からこのマニュアル中では、被演算値をデスティネーション、演算値をソースと呼びます。

パラメータおよび返値の設定の詳細については、各関数の解説のところで説明しています。

1.5.2 演算結果の報告

終了状態を細かく分けると、次の5種類になります。

- (1) 正常終了
- (2) アンダフロー
- (3) オーバフロー
- (4) 虚数化
- (5) 演算不能 ($\log(-1)$ など)

(2) のアンダフローは返値0を正常終了として返します。

終了状態の報告は、エラー((3), (4), (5))状態を区別しません。正常終了か異常終了かだけを報告します。

終了状態	A レジスタ内容	CY フラグ
正常終了	0	off
異常終了	81H	on

1.6 浮動小数点レジスタ

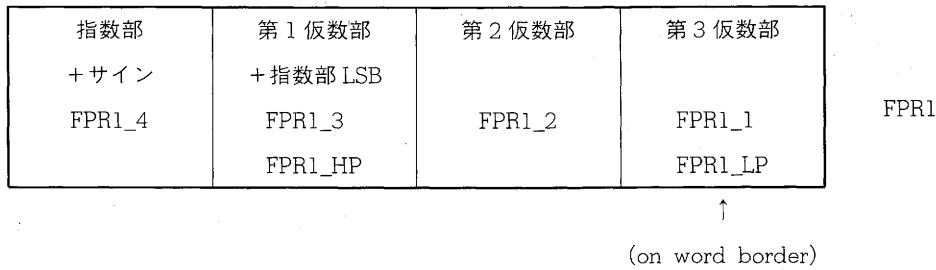
このアプリケーション・ノート中では、演算プログラムで使用するワーク・エリアを浮動小数点レジスタと呼びます。ここでは、各レジスタの役割について簡単に説明します。

以降の図で、1つの□が1バイトを、また、左側が上位アドレスを表します。

1.6.1 浮動小数点レジスタ 1 (FPR1)

ほとんどの関数でデスティネーションの格納用に使用するレジスタです。

FPR1は下図に示す連続した4バイトのレジスタです。ショート・ダイレクト・アドレッシング・エリア(ワード境界)に配置されます。

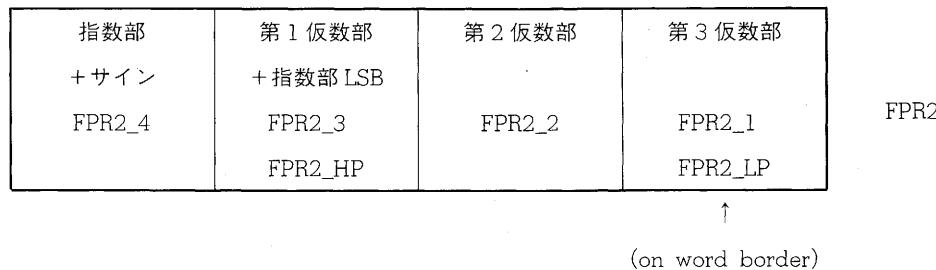


FPR1を構成する各バイト、および上位ワード(FPR1_HP)、下位ワード(FPR1_LP)に広域名が付けられています。

1.6.2 浮動小数点レジスタ 2 (FPR2)

ソースの格納用に使用するレジスタです。

FPR2は下図に示す連続した4バイトのレジスタです。ショート・ダイレクト・アドレッシング・エリア(ワード境界)に配置されます。



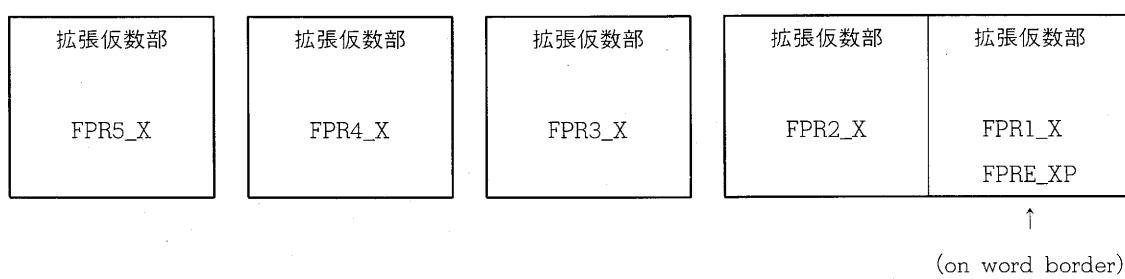
レジスタの構成は、FPR1と同様です。

1.6.3 浮動小数点レジスタ 3-5 (FPR3-5)

数学関数などで、一時的なワークとして使用するレジスタです。

FPR3-5 は、FPR1, 2 同様の構成と広域名を持ち、ショート・ダイレクト・アドレッシング・エリア(ワード境界)に配置されます。

1.6.4 拡張仮数部レジスタ



仮数部を内部的に 1 バイト拡張して第 4 仮数部(小数点第24位-31位)として計算するためのエリアです。

FPR1, 2, 3, 4, 5用に FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X, FPR5_X を用います。

FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X, FPR5_X は、ショート・ダイレクト・アドレッシング・エリアに配置されます。

備考 これらのレジスタは、すべての関数で使用するわけではありません。各関数で何番レジスタまで使用するかは、各関数の解説のところで説明します。

1.6.5 浮動小数点レジスタ間のロード/置換

数学関数や型変換関数では、頻繁にレジスタのロード/ストア/置換を行います。そのため、浮動小数点レジスタ間のロード/ストア関数、および置換関数を用意しています。

ロード/ストア関数および置換関数の一覧を示します。

関 数 名	機 能
LLD21, LLD21X	1番レジスタ内容を2番レジスタへロード
LLD31, LLD31X	1番レジスタ内容を3番レジスタへロード
LLD41, LLD41X	1番レジスタ内容を4番レジスタへロード
LLD51, LLD51X	1番レジスタ内容を5番レジスタへロード
LLD32	2番レジスタ内容を3番レジスタへロード
LLD52	2番レジスタ内容を5番レジスタへロード
LLD13	3番レジスタ内容を1番レジスタへロード
LLD23, LLD23X	3番レジスタ内容を2番レジスタへロード
LLD24, LLD24X	4番レジスタ内容を2番レジスタへロード
LLD15	5番レジスタ内容を1番レジスタへロード
LLD25, LLD25X	5番レジスタ内容を2番レジスタへロード
LLD1C, LLD1CX	定数データを1番レジスタへロード
LLD2C, LLD2CX	定数データを2番レジスタへロード
LXC13, LXC13X	1番レジスタと3番レジスタ内容を置換
LXC14, LXC14X	1番レジスタと4番レジスタ内容を置換
LXC15, LXC15X	1番レジスタと5番レジスタ内容を置換

注意 関数名の最後が、“X”で終わっているものは、拡張仮数部を含めたロード/置換関数です。

第2章 計算アルゴリズム

ここでは、計算の基本となるアルゴリズムについて簡単に説明します。

2.1 関数の展開方法

3種類の展開法を使用します。

- 平方根 : Newton-Raphson 法
- 逆三角関数 : 最良近似法
- その他 : Taylor 展開法

2.2 丸め方法

0に向かって丸めを行います。

2.3 衍落ち防止方法

Taylor 展開の展開多項式が階差級数となった場合、使用する値の範囲によっては極端な衍落ちが起こる場合があります。このような衍落ちを防止するために、この演算プログラムでは、展開式の第1項から第N項までの各項の値が、単調かつ急速に0に近付くような展開式を使用しています。

2.4 多項式加算/乗算時の誤差

有効桁 24 ビットの数体系で、0に向かって丸めを行った 8 項の多項式の加算を行った場合、最大 4 ビットの誤差が含まれます。また、 x^8 を 7 回の乗算で求めた場合、同様の誤差が含まれます。

このような誤差の累積を少なくするために、この演算プログラムでは、内部的に仮数部を 31 ビット（拡張仮数部 8 ビットを付加）で計算しています。

第3章 四則演算

四則演算関数として、次の4つを用意しています。

(1) 浮動小数点加算 (LADD)

FPR1 の値を被加数、FPR2 の値を加数として加算を行います。

(2) 浮動小数点減算 (LSUB)

FPR1 の値を被減数、FPR2 の値を減数として減算を行います。

(3) 浮動小数点乗算 (LMLT)

FPR1 の値を被乗数、FPR2 の値を乗数として乗算を行います。

(4) 浮動小数点除算 (LDIV)

FPR1 の値を被除数、FPR2 の値を除数として除算を行います。

3

演算結果は、FPR1 に格納されます。

3.1 浮動小数点加算 (LADD)

(1) 処理内容

FPR1 の値を x , FPR2 の値を y として, $x+y$ を FPR1 に返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1

(3) 消費スタック・サイズ

2 (LADD からの戻り番地 2 バイトのみ)

(4) 使用レジスタ

AX, C, DE

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR1_X, FPR2_X

(6) 処理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均: 162 μ s

最大: 332 μ s (0.5+(-0.50000006))

(7) 処理手順

- (a) x または, y が 0 の場合, 0 でない方を解として演算を終了します。
- (b) 指数部差が 32 以上の場合, 大きい方を解として演算を終了します。
- (c) y 指数部 > x 指数部の場合, x と y の内容を入れ替えます。
- (d) x の指数部を記憶します。

(e) 次に示す方法で、仮数部の加減算を行います。

x, y の仮数部にそれぞれ、MSB (1) と拡張仮数部 (8 ビット) を加え、ダブルワード型の変数 d, s とみなします。

$d :$	1	x 仮数部	拡張仮数部	$s :$	1	y 仮数部	拡張仮数部
	31 30		8 7		31 30		8 7 0

次の手順で、仮数部の和（または差）を求めます。

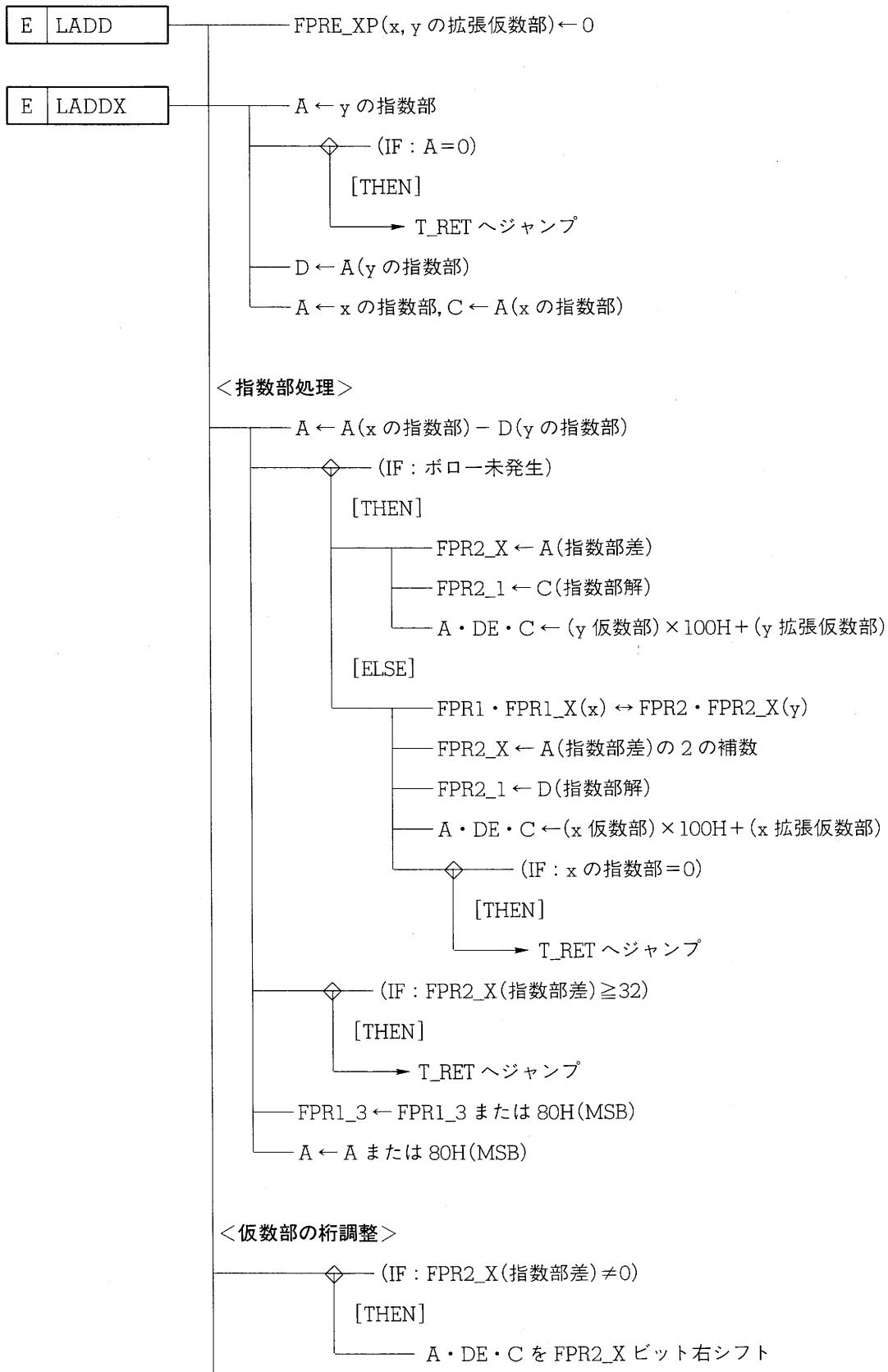
(i) x, y の指数部が不一致の場合、 s を指数部差のビット数分右シフトします。

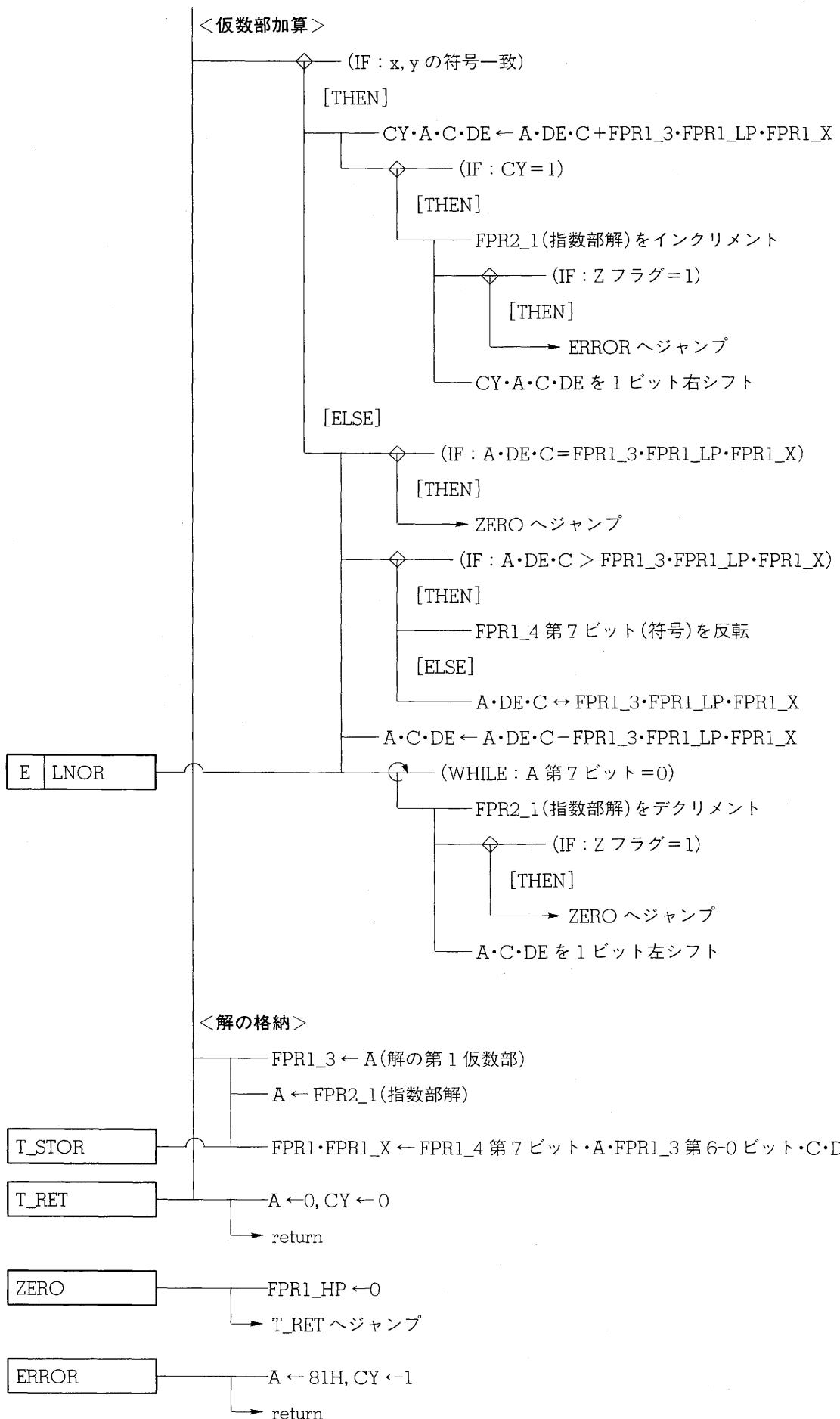
(ii) x, y の符号一致の場合、 d, s の加算を行い、符号を記憶します。

(iii) 符号不一致の場合、 d, s の大きい方から小さい方を減算し、大きい側に対応する符号を記憶します。

(f) 記憶していた指数部と、(e) で求めた仮数部解に対して正規化を行い、符号ビットとともに FPR1 に格納します。

(8) 处理図





- 備考 1. レーベル

E	
---	--

 は広域名を示します。
2. レーベル

T_STOR

T_RET

ZERO

ERROR

 は、LMLT, および LDIV 関数でも参照されます。
3. レーベル

E	LADDX
---	-------

 は数学関数などで、拡張仮数部を使用した加算を実行するための内部的な広域名です。
4. レーベル

E	LNOR
---	------

 は型変換関数で、桁落ち状態からの正規化を実行するための内部的な広域名です。
5. CY・A・C・DE は、MSB=CY の 33 ビット型変数を表現します。
この処理図内の他の組み合わせも同様の意味です。
また他の関数でも、処理図内において同様の表現を用いています。

3.2 浮動小数点減算 (LSUB)

(1) 処理内容

FPR1 の値を x , FPR2 の値を y として, $x - y$ を FPR1 に返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1

(3) 消費スタック・サイズ

2 (LSUB からの戻り番地 2 バイトのみ)

(4) 使用レジスタ

AX, B, DE

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR1_X, FPR2_X

(6) 処理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

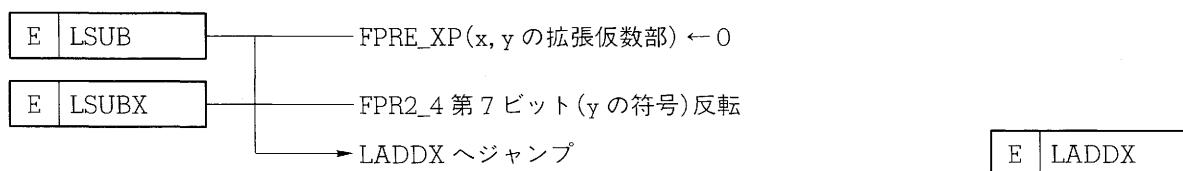
平均: 155 μ s

最大: 335 μ s (0.5–0.50000006)

(7) 処理手順

y の符号を反転し, LADD ヘジャンプします。

(8) 処理図



備考 レーベル E | LSUBX は数学関数などで、拡張仮数部を使用した減算を実行するための内部的な広域名です。

3.3 浮動小数点乗算 (LMLT)

(1) 处理内容

FPR1 の値を x , FPR2 の値を y として, $x \times y$ を FPR1 に返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1

(3) 消費スタック・サイズ

2 (LMLT からの戻り番地 2 バイトのみ)

(4) 使用レジスタ

AX, B, DE

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR1_X, FPR2_X

(6) 处理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均: $134 \mu s$

最大: $138 \mu s$ (2×2)

(7) 处理手順

- (a) x または y が 0 の場合, 0 を返します。
- (b) 指数部を加算し, 指数部解とします。
- (c) 符号の XOR を取り, 結果の符号とします。
- (d) 仮数部の乗算を次に示す方法で行います。

x, y の仮数部にそれぞれ MSB (1) と拡張仮数部 (8 ビット) を加え, ダブルワード型の変数 d, s とみなします。

d :	1	x 仮数部	FPR1_X
	31 30	8 7	0

s :	1	y 仮数部	FPR2_X
	31 30	8 7	0

さらに、下図に示すように d, s をそれぞれ要素数 4 の BYTE 型配列とみなします。

d :	<table border="1"><tr><td>d(3)</td><td>d(2)</td><td>d(1)</td><td>d(0)</td></tr></table>	d(3)	d(2)	d(1)	d(0)	s :	<table border="1"><tr><td>s(3)</td><td>s(2)</td><td>s(1)</td><td>s(0)</td></tr></table>	s(3)	s(2)	s(1)	s(0)
d(3)	d(2)	d(1)	d(0)								
s(3)	s(2)	s(1)	s(0)								
31	24 23	16 15	8 7 0								

下図に示す手順で乗算結果の上位32ビットを算出します(■の部分は切り捨てています)。

<table border="1"><tr><td>s(3)</td></tr></table>	s(3)	\times	<table border="1"><tr><td>d(0)</td></tr></table>	d(0)	\rightarrow	<table border="0"><tr><td> </td><td> </td><td> </td><td>■</td></tr></table>				■
s(3)										
d(0)										
			■							
				39 32 31 24						

<table border="1"><tr><td>s(3)</td><td>s(2)</td></tr></table>	s(3)	s(2)	\times	<table border="1"><tr><td>d(1)</td></tr></table>	d(1)	\rightarrow	<table border="0"><tr><td> </td><td> </td><td> </td><td>■</td></tr></table>				■
s(3)	s(2)										
d(1)											
			■								
				47 32 31 24							

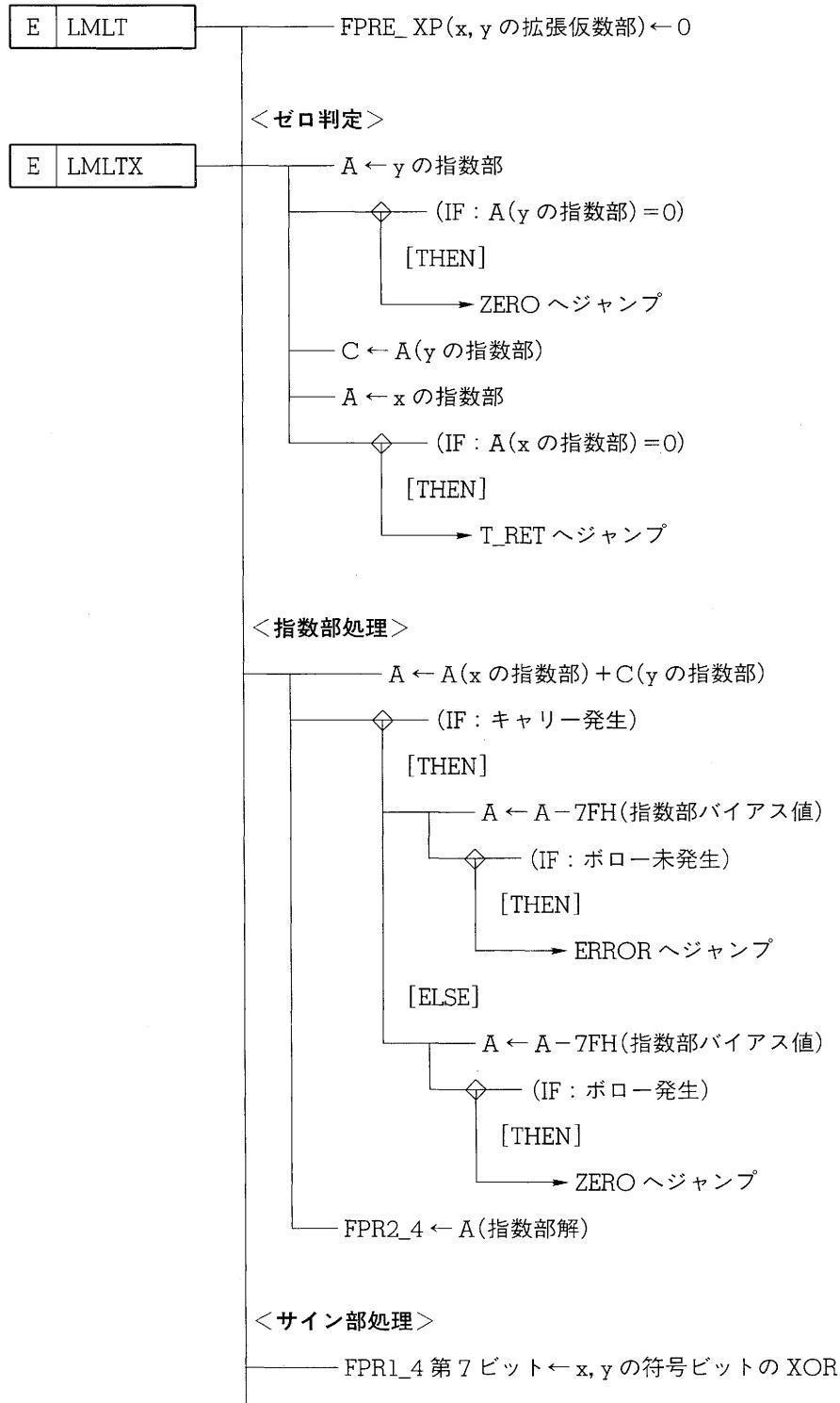
<table border="1"><tr><td>s(3)</td><td>s(2)</td><td>s(1)</td></tr></table>	s(3)	s(2)	s(1)	\times	<table border="1"><tr><td>d(2)</td></tr></table>	d(2)	\rightarrow	<table border="0"><tr><td> </td><td> </td><td> </td><td>■</td></tr></table>				■
s(3)	s(2)	s(1)										
d(2)												
			■									
				55 32 31 24								

<table border="1"><tr><td>s(3)</td><td>s(2)</td><td>s(1)</td><td>s(0)</td></tr></table>	s(3)	s(2)	s(1)	s(0)	\times	<table border="1"><tr><td>d(3)</td></tr></table>	d(3)	\rightarrow	<table border="0"><tr><td> </td><td> </td><td> </td><td> </td><td>■</td></tr></table>					■
s(3)	s(2)	s(1)	s(0)											
d(3)														
				■										
				63 32 31 24										
			+											
				<table border="1"><tr><td>仮 数 部 解</td></tr></table>	仮 数 部 解									
仮 数 部 解														
				31 0										

3

(e) 指数部解と、(d) で求めた仮数部解に対して正規化を行い、符号ビットとともに FPR1 に格納します。

(8) 处理図



<仮数部乗算>

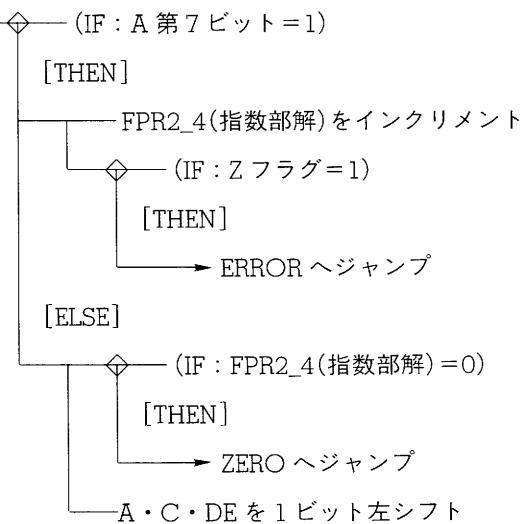
```

FPR1_3 第 7 ビット ← 1(MSB)
FPR2_3 第 7 ビット ← 1(MSB)

E ← high(d(0) × s(3))
DE ← d(1) × s(3) + high(d(1) × s(2)) + E
C · DE ← d(2) × s(3) × 100H + d(2) × s(2) + high(d(2) × s(1)) + DE
A · C · DE ← d(3) × s(3) × 1000H + d(3) × s(2) × 100H + d(3) × s(1)
+ high(d(3) × s(0)) + C · DE

```

<正規化>



<解の格納>

```

FPR1_3 ← A (解の第 1 仮数部)
A ← FPR2_4 (指数部解)
→ T_STOR ヘジャンプ

```

T_STOR

備考 1. `high ()` は、乗算結果の上位 1 バイトを示します。

2. レーベル `E LMLTX` は数学関数などで、拡張仮数部を使用した乗算を実行するための内部的な広域名です。

3.4 浮動小数点除算 (LDIV)

(1) 処理内容

FPR1 の値を x , FPR2 の値を y として, $x \div y$ を FPR1 に返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1

(3) 消費スタック・サイズ

2 (LDIV からの戻り番地 2 バイトのみ)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR1_X, FPR2_X

(6) 処理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均: 516 μ s

最大: 620 μ s (1.9999999/1)

(7) 処理手順

(a) y が 0 の場合, 異常終了を, x が 0 の場合, 0 を返します。

(b) x の指数部から y の指数部を減算し, 指数部解とします。

(c) 符号の XOR を取り, 結果の符号とします。

(d) 仮数部の除算を次に示す方法で行います。

x , y の仮数部にそれぞれ MSB (1) を加え, 25, 24ビットの変数 d , s とみなします。

$d : \begin{array}{ c c } \hline 0 & 1 \\ \hline \end{array}$	x 仮数部	24 23 22	0

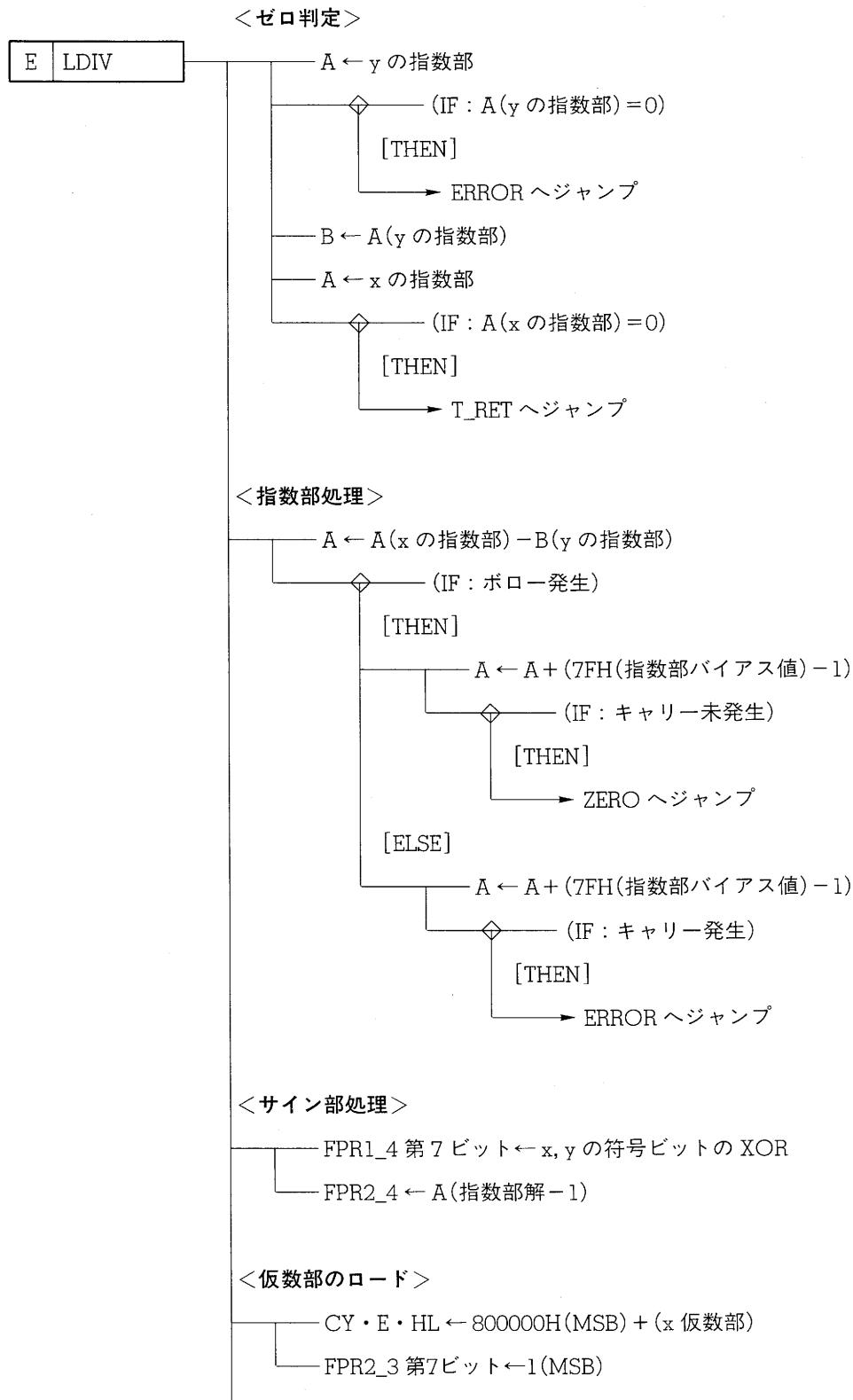
$s : \begin{array}{ c c } \hline 1 & \\ \hline \end{array}$	y 仮数部	23 22	0

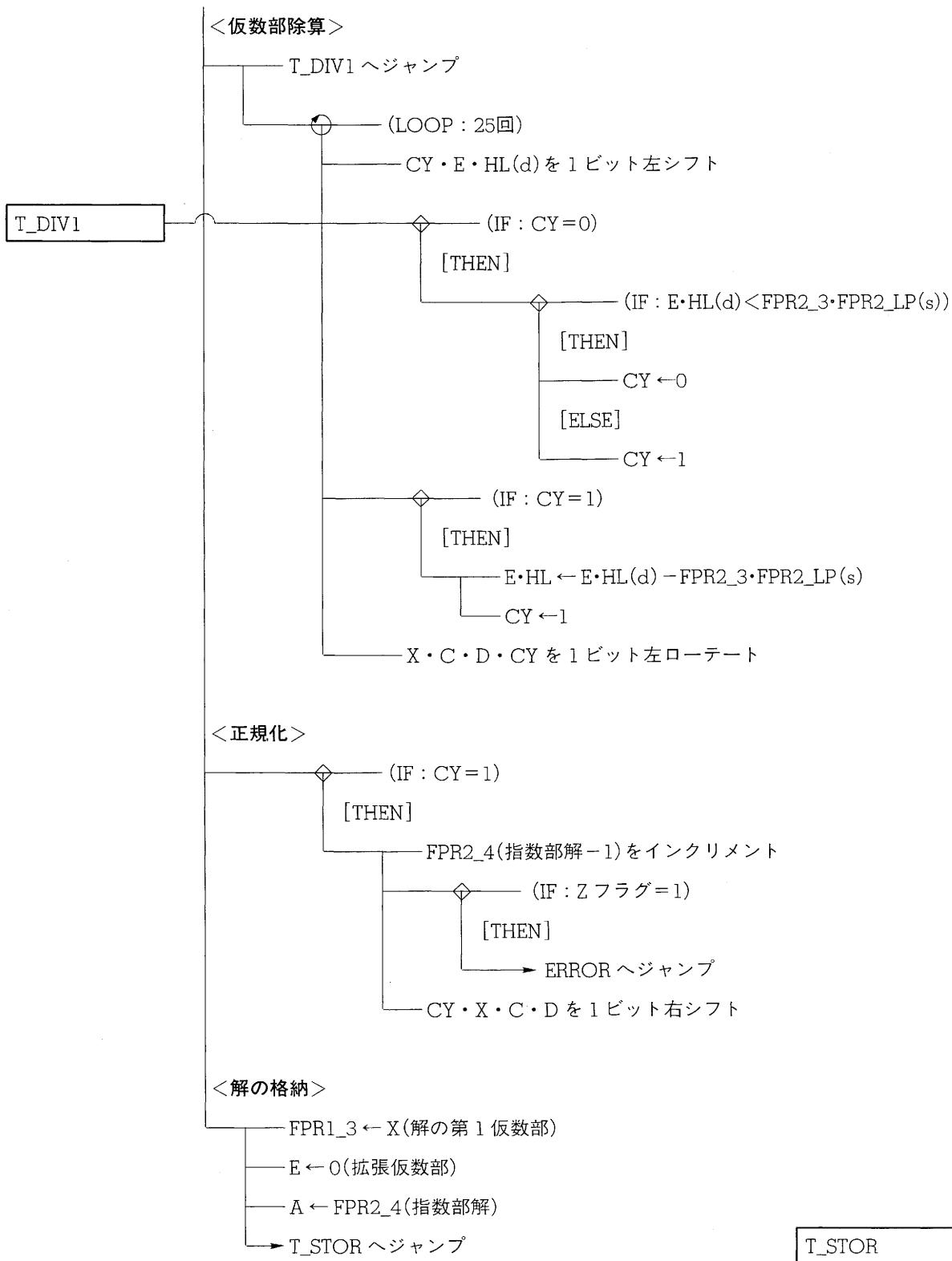
通常の手計算の手順で、商を25ビット算出します。

- (i) d と s を比較し、 $d \geq s$ なら商 1, $d < s$ なら商 0 を得ます。
- (ii) d から $s \times$ (商) を引きます。
- (iii) d を 1 ビット左シフトします。
- (iv) (i) - (iii) を25回繰り返します (ただし、25回目は (iii) を実行しません)。

(e) 指数部解と、(d) で求めた仮数部解に対して正規化を行い、符号ビットとともに FPR1 に格納します。

(8) 处理図





第4章 数学関数

数学関数として、次のものを用意しています。

(1) sin 関数 (LSIN)

FPR1 の値の正弦を求めます。

(2) cos 関数 (LCOS)

FPR1 の値の余弦を求めます。

(3) tan 関数 (LTAN)

FPR1 の値の正接を求めます。

(4) 自然対数関数 (LLOG)

FPR1 の値の自然対数をとります。

(5) 常用対数関数 (LLOG10)

FPR1 の値の常用対数をとります。

(6) 指数関数 (底=e) (LEXP)

FPR1 の値を指数値、底を e とした指数関数解を求めます。

(7) 指数関数 (底=10) (LEXP10)

FPR1 の値を指数値、底を 10 とした指数関数解を求めます。

(8) べき乗関数 (LPOW)

FPR1 の値と FPR2 の値のべき乗を求めます。

(9) 平方根関数 (LSQRT)

FPR1 の値の平方根を求めます。

(10) arcsin 関数 (LASIN)

FPR1 の値の逆正弦を求めます。

(11) arccos 関数 (LACOS)

FPR1 の値の逆余弦を求めます。

(12) arctan 関数 (LATAN)

FPR1 の値の逆正接を求めます。

(13) sinh 関数 (LHSIN)

FPR1 の値の hyperbolic sine 関数解を求めます。

(14) cosh 関数 (LHCOS)

FPR1 の値の hyperbolic cosine 関数解を求めます。

(15) tanh 関数 (LHTAN)

FPR1 の値の hyperbolic tangent 関数解を求めます。

(16) 絶対値関数 (LABS)

FPR1 の値の絶対値をとります。

(17) 逆数関数 (LRCPN)

FPR1 の値の逆数を求めます。

演算結果は、FPR1 に格納されます。

4.1 共通サブルーチン (LPLY, LPLY2)

先に述べたように、平方根関数を除く他の数学関数は、Taylor 近似式、または最良近似式を用いて計算しています。これら近似式は高次の多項式で表され、かつ、Taylor 展開、および最良近似の性格上共通のパターンを持っています。

そこで、2つのタイプの多項式の計算関数 (LPLY, LPLY2) を共通サブルーチンとして用意し、使用しています。

(1) 処理内容

多項式の計算結果を、拡張仮数部を含めて、FPR1・FRR1_X へ返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD

(3) 消費スタック・サイズ

4 (LPLY, LPLY2 からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X (FPR4, FPR4_X の内容は保存されます)

(6) アルゴリズム

次の 2 つのタイプの多項式計算が可能です。

$$\begin{aligned} \textcircled{1} & \quad x + k_1xy + k_1k_2xy^2 + k_1k_2k_3xy^3 + \cdots + k_1k_2 \cdots k_nxy^n \\ \textcircled{2} & \quad z + k_1xy + k_1k_2xy^2 + k_1k_2k_3xy^3 + \cdots + k_1k_2 \cdots k_nxy^n \end{aligned}$$

備考 x

: 多項式第 1 項

y

: 各項の次数変化に対する乗算定数 (x^2 など)

$(k_1, k_1k_2, \dots, k_1k_2 \cdots k_n)$: 各項の係数

多項式	使 用 条 件	計 算 関 数
①	各項が共通約数 x を持っている場合	LPLY
②	第 1 項が定数 (z) の場合	LPLY2

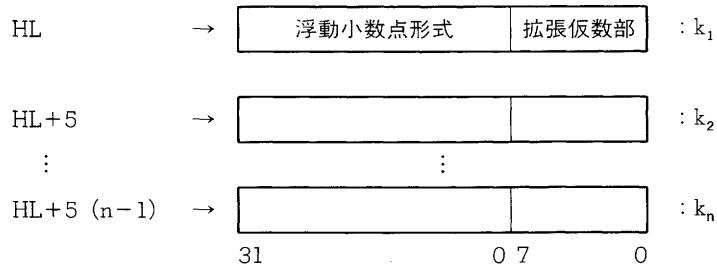
誤差を最小限におさえるために、 $x, y, z, k_1, k_2, \dots, k_n$ は拡張仮数部を持つ浮動小数点数を使用しています。

注意 Taylor 近似の性格上、| 第 1 項 | > | 第 2 項 | > ⋯ > | 第 n 項 | が成立している必要があります。

(7) 入力条件

多項式	x	y	z	n	係数列 $(k_1, k_2, k_3, \dots, k_n)$ の先頭アドレス
①	FPR1 · FPR1_X	FPR4 · FPR4_X	_____	B	HL
②	FPR3 · FPR3_X	FPR4 · FPR4_X	FPR1 · FPR1_X	B	HL

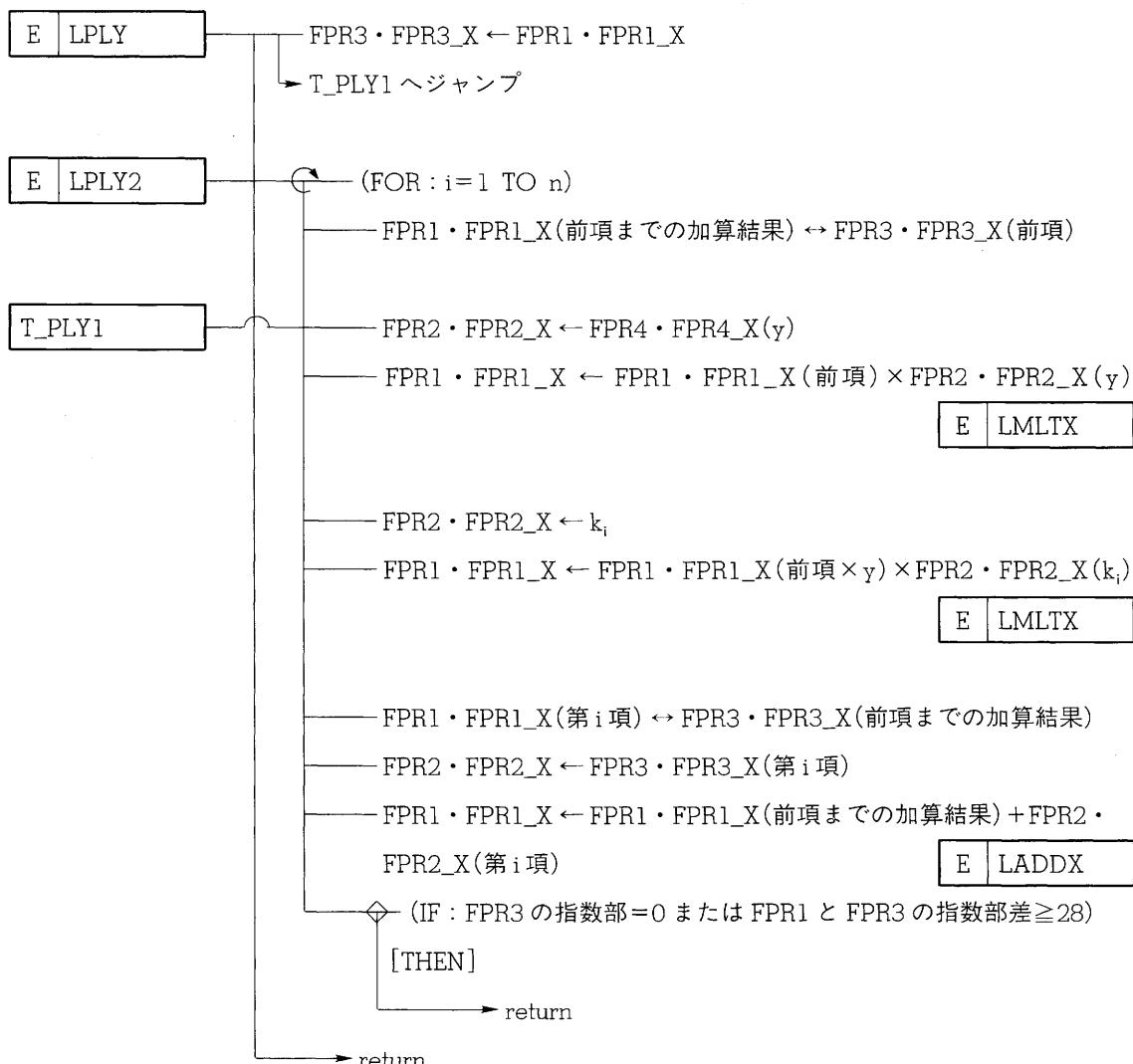
係数列の格納形式は下図のとおりです。



(8) 処理手順

- (a) 第 i 項を第 $i-1$ 項と y, k_i の乗算によって求めます。
- (b) 第 $i-1$ 項までの和に第 i 項の値を加算します。
- (c) 第 i 項が第 i 項までの和に比して十分に小さければ、計算を終了します。
- (d) (a) ~ (c) を第 n 項まで繰り返します。

(9) 处理図



4.2 sin 関数 (LSIN)

(1) 处理内容

FPR1 の値を x として, $\sin(x)$ を FPR1 に返します。

● 単位: ラジアン

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD, LSIN, FTOL, LTOF

(3) 消費スタック・サイズ

6 (LSIN からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X

(6) 处理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均: 2343 μ s

最大: 8005 μ s ($\sin(6.8056469e+38)$)

(7) アルゴリズム

次の Taylor 近似式を用いて求めます。

$$\sin(x) = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \frac{x^7}{7!} + \frac{x^9}{9!} - \frac{x^{11}}{11!}$$

(8) 处理手順

(a) x の符号を記憶し, x の絶対値をとります。

(b) x を $0 \leq x < \pi/2$ の範囲にスケーリングします。

スケーリング後の値を x' とすると, 次のようになります。

$\sin(\pi/2 + x') = \sin(\pi/2 - x')$
$\sin(\pi + x') = \sin(-x')$
$\sin(3\pi/2 + x') = \sin(x' - \pi/2)$

したがって、 x を $\pi/2$ で割った商を n 、余りを x' とすると、 $\sin(x)$ は次のように置き換えることができます。

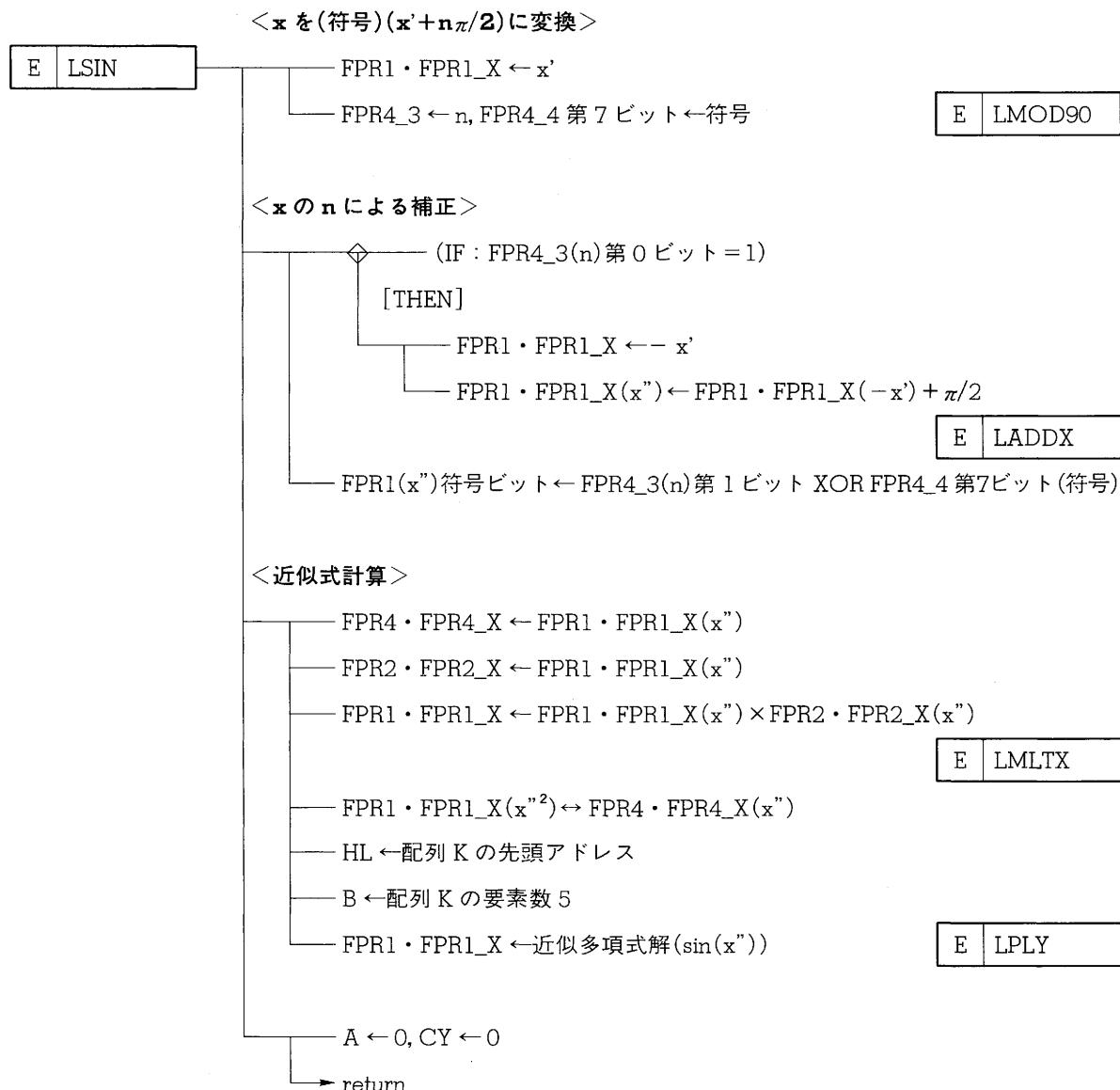
$n/4$ の余り	$\sin(x)$	x''
0	$\sin(x')$	x'
1	$\sin(\pi/2 - x')$	$\pi/2 - x'$
2	$\sin(-x')$	$-x'$
3	$\sin(x' - \pi/2)$	$x' - \pi/2$

- (c) 記憶していた符号を x'' に掛けます。
- (d) $\sin(x'')$ を Taylor 近似式により求め、解とします。

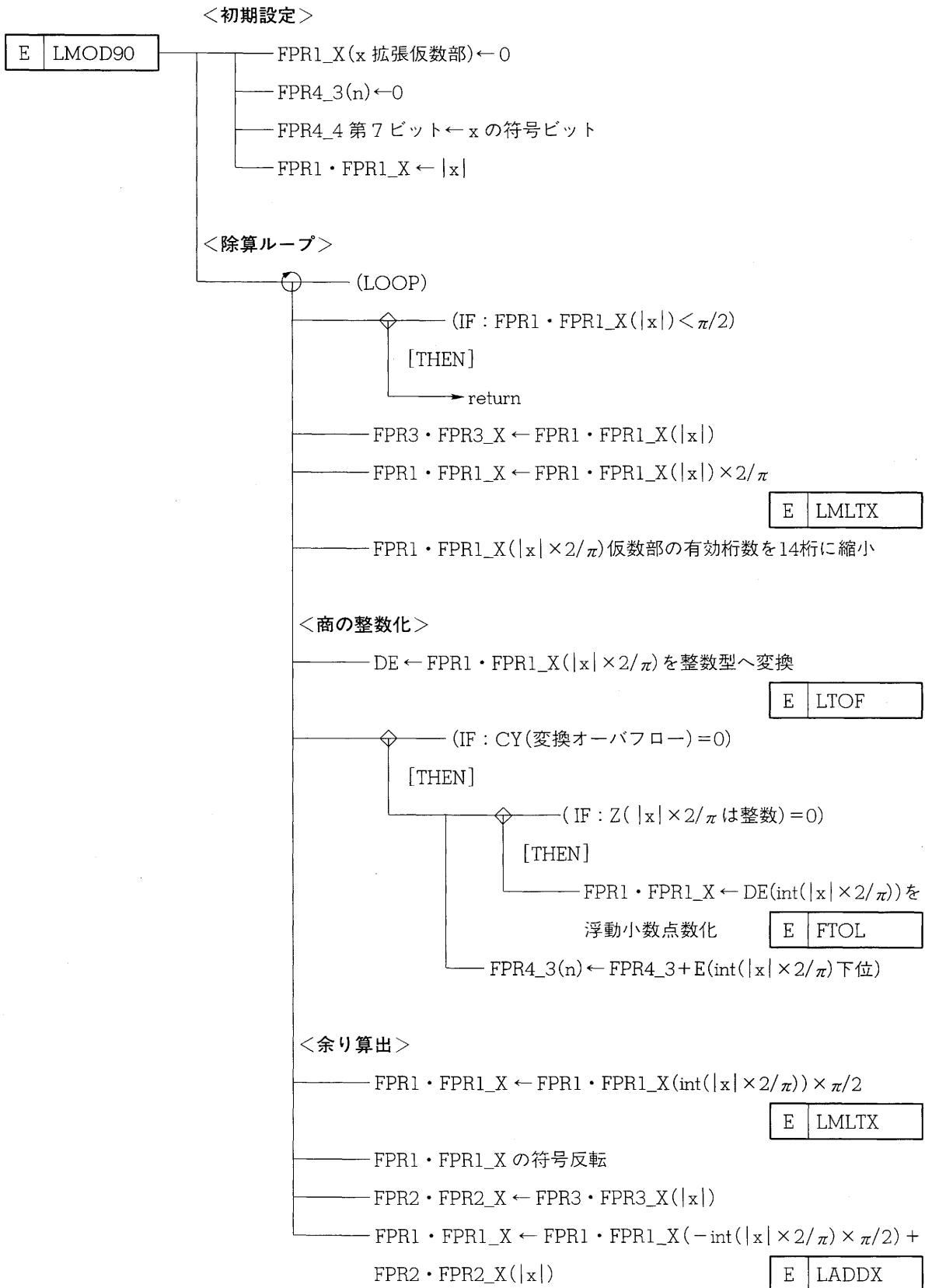
(9) 浮動小数点定数データ

- (a) 拡張仮数部を持つ定数データ $2/\pi$ 、および $\pi/2$ を用いています。
- (b) 近似多項式の係数列に対して、拡張仮数部を持つ定数データ $-1/3!$, $-3!/5!$, $-5!/7!$, $-7!/9!$, $-9!/11!$ を、要素数 5 の配列 K として使用しています。

(10) 处理図



(π/2による除算商、および余り算出サブルーチン)



備考 int(x)はxの整数部を示します。

4.3 cos 関数 (LCOS)

(1) 处理内容

FPR1 の値を x として, $\cos(x)$ を FPR1 に返します。

●単位: ラジアン

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD, LSIN, LCOS, FTOL, LTOF

(3) 消費スタック・サイズ

6 (LCOS からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X

(6) 处理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均: 2842 μ s

最大: 7804 μ s ($\cos(6.8056469e+38)$)

(7) アルゴリズム

次の式により, $\cos(x)$ を求めます。

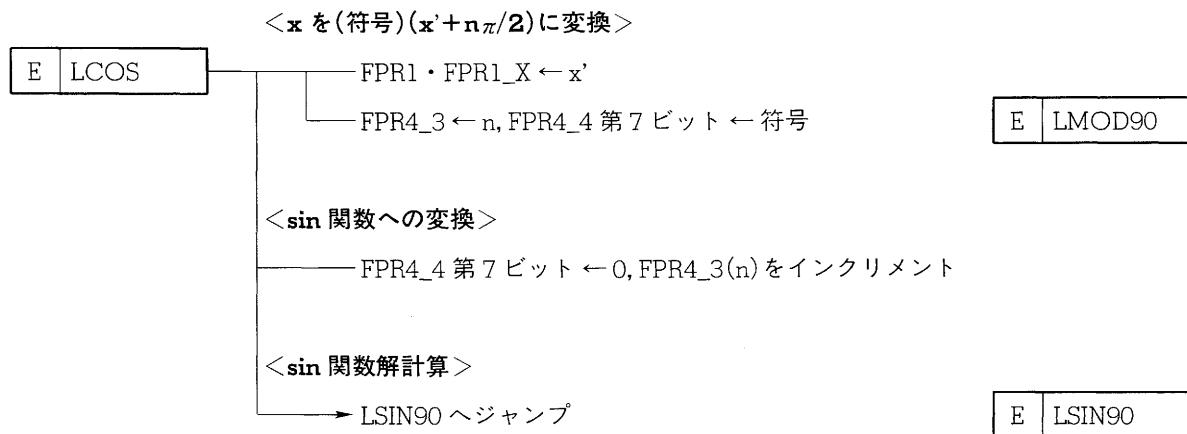
$$\cos(x) = \sin(|x| + \pi/2)$$

(8) 处理手順

(a) LMOD90 サブルーチンにより, $|x|$ の $\pi/2$ による除算商 (n) と余り (x') を求めます。

(b) LSIN90 サブルーチンにより, $\sin(x' + (n+1)\pi/2)$ を求め解とします。

(9) 处理図



4.4 tan 関数 (LTAN)

(1) 処理内容

FPR1 の値を x として, $\tan(x)$ を FPR1 に返します。

●単位: ラジアン

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD, LSIN, LCOS, LTAN, FTOL, LTOF

(3) 消費スタック・サイズ

10 (LTAN からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR5, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X, FPR5_X

(6) 処理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均: 5428 μs

最大: 11040 μs ($\tan(6.8056469e+38)$)

(7) アルゴリズム

次の式により求めます。

$$\tan(x) = \frac{\sin(x)}{\cos(|x|)}$$

(8) 処理手順

- (a) LMOD90 サブルーチンにより, $|x|$ の $\pi/2$ による除算商 (n) と余り (x'), および x の符号 (s) を得ます。
- (b) LSIN90 サブルーチンにより, $(s)\sin(x'+n\pi/2)$ を求めます。
- (c) LCOS90 サブルーチンにより, $\cos(x'+n\pi/2)$ を求めます。
- (d) $(s)\sin(x'+n\pi/2) \div \cos(x'+n\pi/2)$ を求め解とします。

(9) 处理図



4.5 自然対数関数 (LLOG)

(1) 处理内容

FPR1 の値を x として, $\log(x)$ を FPR1 に返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD, LLOG, FTOL

(3) 消費スタック・サイズ

6 (LLOG からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X

(6) 处理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均 : 2857 μ s

最大 : 3659 μ s ($\log(1.4397301e-25)$)

(7) アルゴリズム

$\log(x)$ は次の式に Taylor 展開することができます。

$$\boxed{\begin{aligned}x' &= \frac{x-1}{x+1} \quad \text{とおく} \\ \log(x) &= \log(x'+1) - \log(1-x') \\ &= 2x' + \frac{2}{3}x'^3 + \frac{2}{5}x'^5 + \frac{2}{7}x'^7 + \frac{2}{9}x'^9\end{aligned}}$$

この式は, $0 < x < \infty$ に対して理論的に成立しますが, $x=1$ の周辺以外では収束が遅く, 実用になりません。

そのため次に示す方法で, 近似式で用いる x' の範囲を約 $-0.17 \sim 0.17$ にします。

- x の指数部 = xe , 仮数部 = xf とおく
 - $xf < \sqrt{2}$ の場合, $xe' = xe$, $xf' = xf$ とする
 - $xf \geq \sqrt{2}$ の場合, $xe' = xe + 1$, $xf' = xf / 2$ とする
 - 次式に関数変換する
- $$\log(x) = xe' \times \log 2 + \log(xf')$$

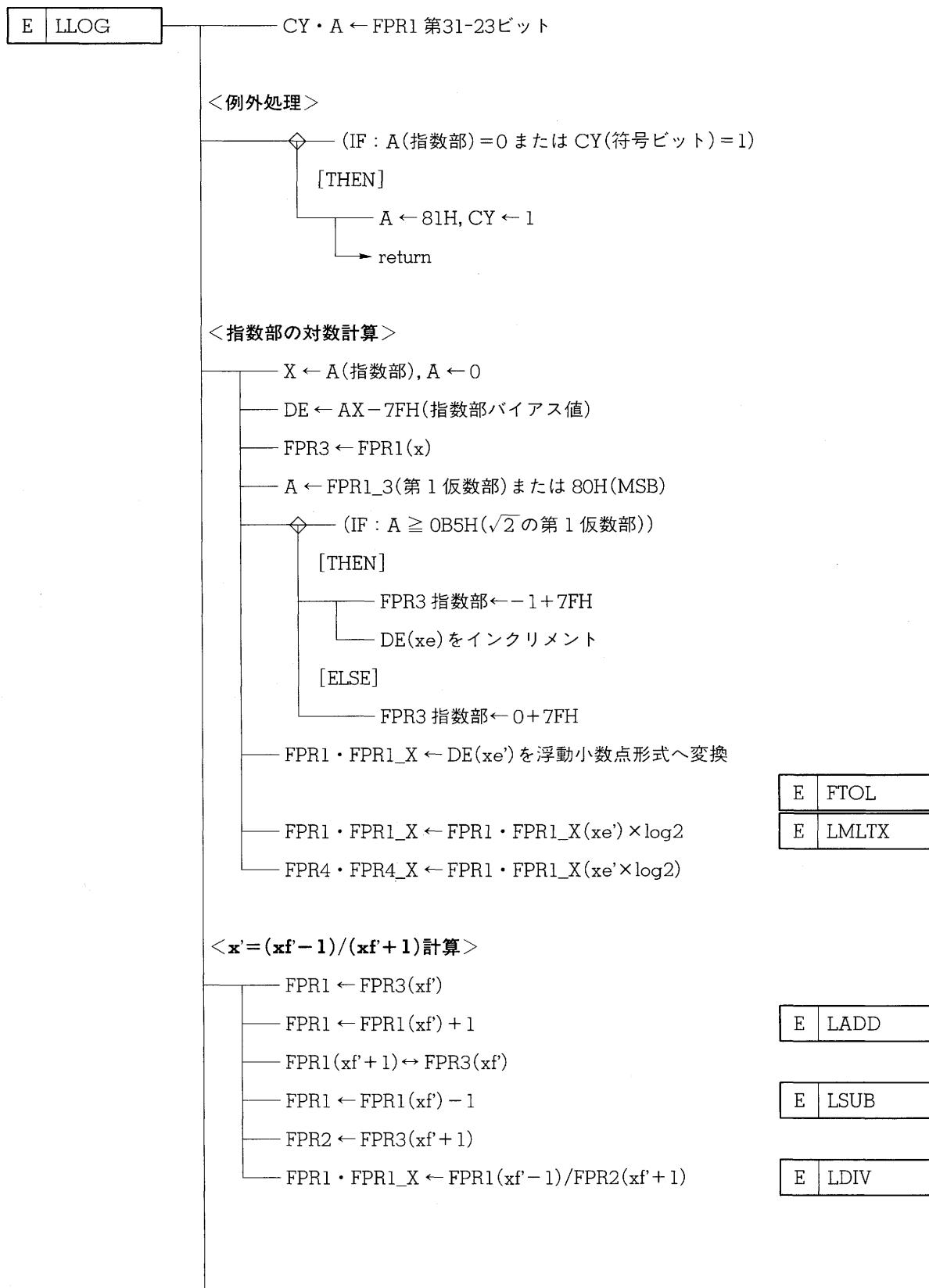
(8) 処理手順

- (a) $x \leq 0$ の場合, 異常終了します。
- (b) $xf < \sqrt{2}$ の場合, $xe' = xe$, $xf' = xf$ とします。
- (c) $xf \geq \sqrt{2}$ の場合, $xe' = xe + 1$, $xf' = xf / 2$ とします。
- (d) $xe' \times \log 2$ を求めます。
- (e) x' を $(xf' - 1) / (xf' + 1)$ により求めます。
- (f) 近似多項式の第1項 ($2x'$) を $xe' \times \log 2 + 2x'$ に置き換え, 近似多項式を計算します。

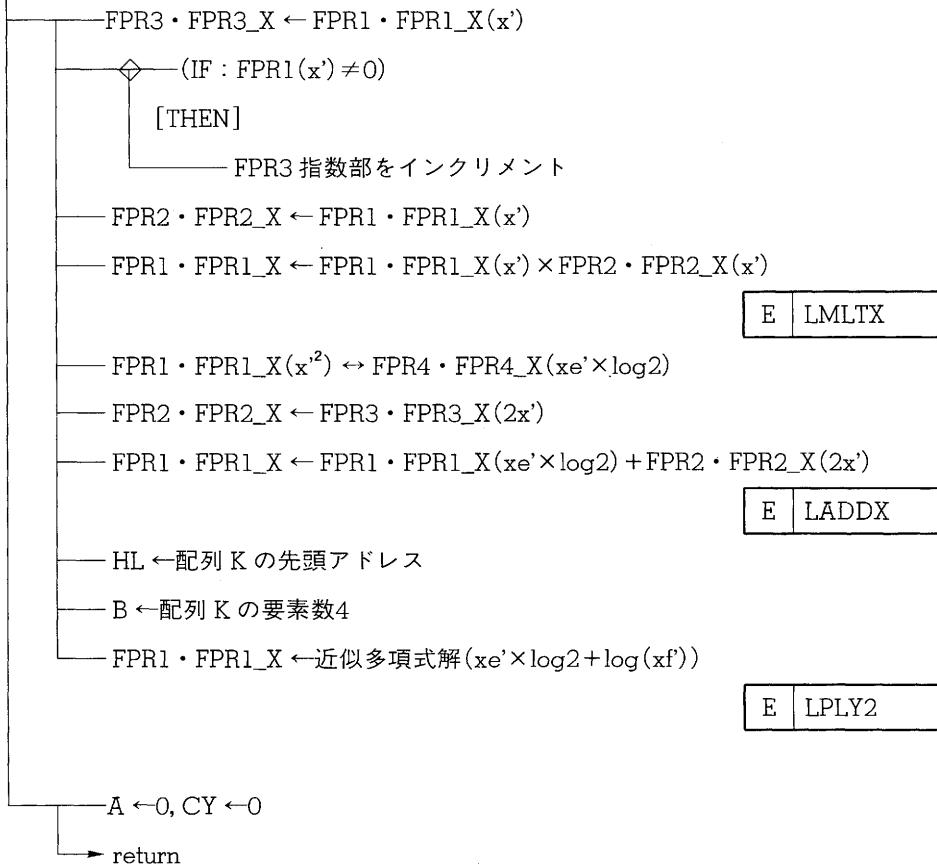
(9) 浮動小数点定数データ

- (a) 拡張仮数部を持つ定数データ $\log 2$, および 1 を使用しています。
- (b) 近似多項式の係数列に対して, 拡張仮数部を持つ定数データ $1/3, 3/5, 5/7, 7/9$ を要素数 4 の配列 K として使用しています。

(10) 处理図



<近似式計算>



4

4.6 常用対数関数 (LLOG10)

(1) 处理内容

FPR1 の値を x として, $\log_{10}(x)$ を FPR1 に返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD, LLOG, LLOG10, FTOL

(3) 消費スタック・サイズ

8 (LLOG10 からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X

(6) 处理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均: 3014 μ s

最大: 3801 μ s ($\log_{10}(2.4001264e-18)$)

(7) アルゴリズム

次式により求めます。

$$\log_{10}(x) = \frac{\log(x)}{\log 10}$$

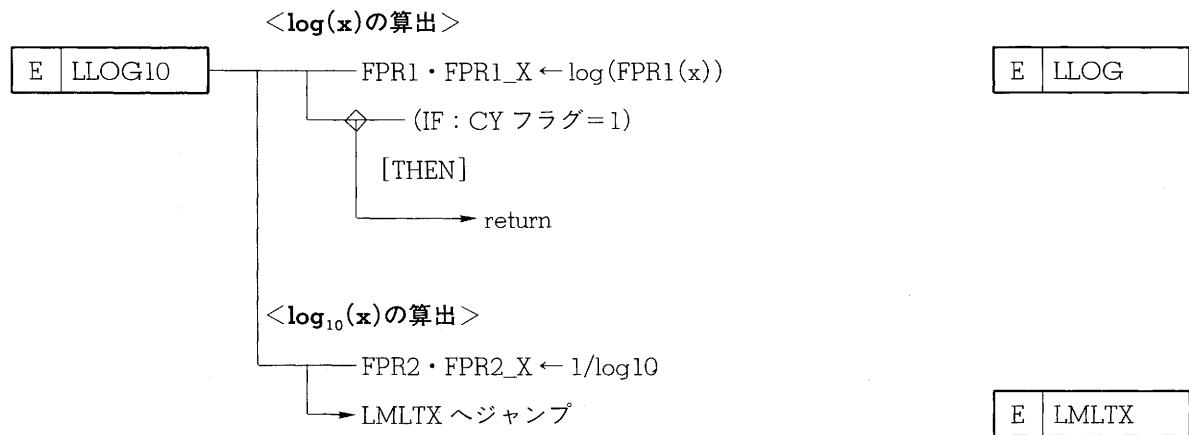
(8) 处理手順

- (a) LLOG 関数により $\log(x)$ を求めます。
- (b) LLOG 関数が異常終了した場合、そのまま異常終了します。
- (c) $\log(x)/\log 10$ を求め、解とします。

(9) 浮動小数点定数データ

拡張仮数部を持つ定数データ 1/log10 を使用しています。

(10) 处理図



4.7 指数関数（底=e）（LEXP）

(1) 处理内容

FPR1 の値を x として、 e^x を FPR1 に返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD, LEXP, FTOL, LTOF

(3) 消費スタック・サイズ

6 (LEXP からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X, FPR5_X

(6) 处理時間（内部システム・クロック=8.38 MHz）

平均 : 3591 μ s

最大 : 4084 μ s ($e^{-0.82129019}$)

(7) アルゴリズム

指数底を 2 に変換することにより、先に解の指数部を求める方法をとっています。

$$e^x = 2^{x/\log 2} = 2^{\text{floor}(x/\log 2)} \times 2^{\text{dec}(x/\log 2)}$$

備考 1. $\text{floor}(x)$ は、 x の下位整数 ($\text{floor}(x) \leq x < \text{floor}(x) + 1$) を示します。

2. $\text{dec}(x)$ は、 x の小数部 ($\text{dec}(x) = x - \text{floor}(x)$; $0 \leq \text{dec}(x) < 1$) を示します。

$1 \leq 2^{\text{dec}(x/\log 2)} < 2$ となるため、 $\text{floor}(x/\log 2)$ は解の指数部となります。

仮数部は、次の Taylor 近似式により求めます。

$\text{dec}(x/\log 2) < 1/2$ の場合、 $x' = \text{dec}(x/\log 2)$

$\text{dec}(x/\log 2) \geq 1/2$ の場合、 $x' = \text{dec}(x/\log 2) - 1$

$$2^{x'} = 1 + \frac{\log 2}{1!} x' + \frac{(\log 2)^2}{2!} x'^2 + \frac{(\log 2)^3}{3!} x'^3 + \dots + \frac{(\log 2)^7}{7!} x'^7$$

備考 1. $2^{x'}$ に $1/2$ をかけても得られる仮数部は同じため、近似式に最も有利な $-1/2 \leq x' < 1/2$ の範囲を使っています。

2. $\text{dec}(x/\log 2) \geq 1/2$ の場合において数学的には $x' < 0$ ですが、計算誤差により $x' = 0$ となり得ます。この場合、 $2^{x'} = 1$ となり、期待とまるで異なった仮数部が得られることがあります。

対策として、 x' の計算には以下の式を使用しています。

$$\boxed{\text{dec}(x/\log 2) \geq 1/2 \text{ の場合}, x' = \text{dec}(x/\log 2) - (1 + 2^{-30})}$$

(8) 処理手順

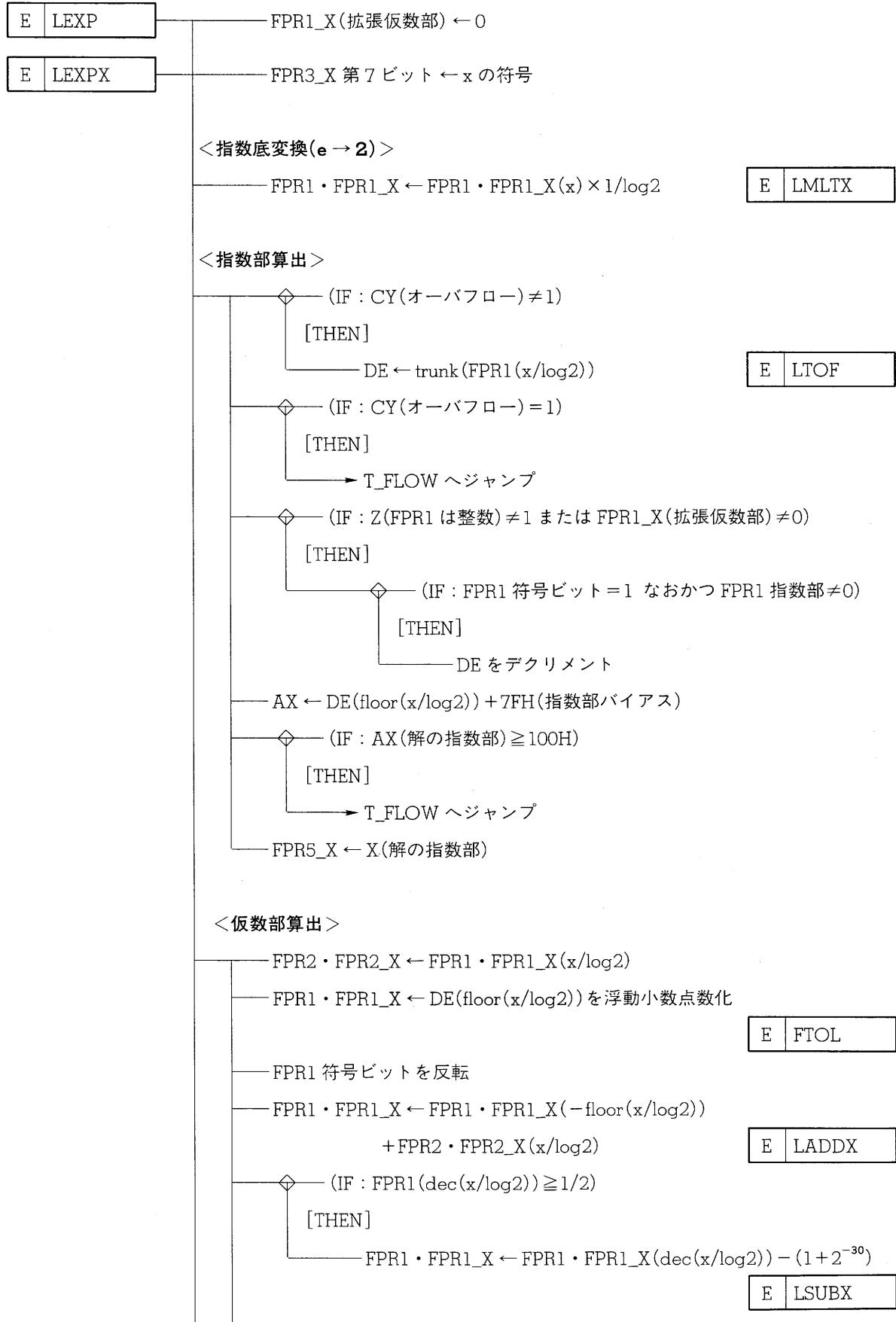
- (a) $x/\log 2$ を求めます。
- (b) オーバフローの場合、
 - $x < 0$ なら 0 を解として演算を終了します。
 - $x > 0$ なら異常終了します。
- (c) $\text{floor}(x/\log 2)$ を求めます。
- (d) $\text{floor}(x/\log 2) < -126$ なら 0 を解として演算を終了します。
 $\text{floor}(x/\log 2) > 128$ なら異常終了します。
- (e) $\text{dec}(x/\log 2)$ を求め x' とします。
- (f) $x' \geq 1/2$ なら、 $x' = x' - 1$ とします。
- (g) $2^{x'}$ の Taylor 近似式を計算します。
- (h) 近似式の計算結果に指数部値 $\text{floor}(x/\log 2)$ を埋め込み解とします。

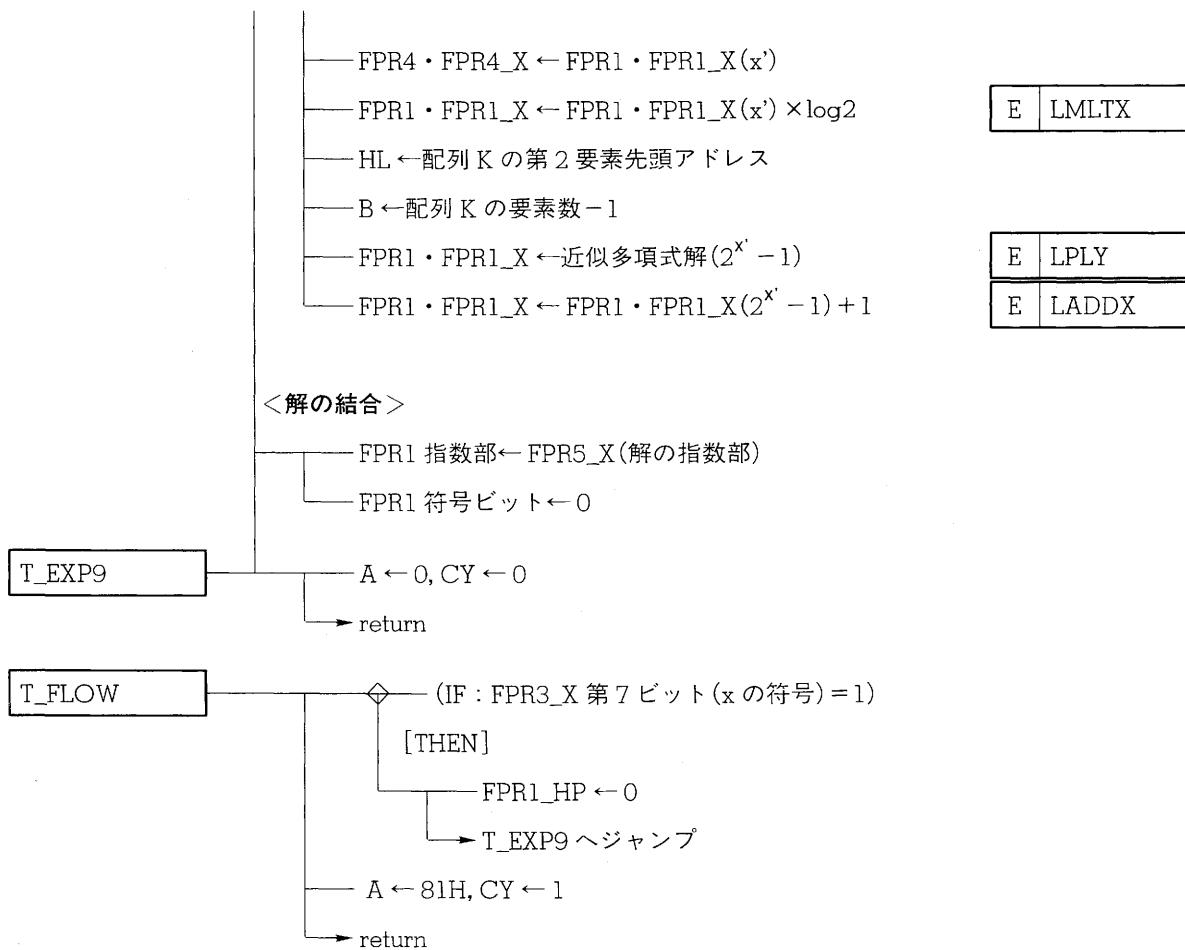
4

(9) 浮動小数点定数データ

- (a) 拡張仮数部を持つ定数データ $1/\log 2$ 、および 1 を使用しています。
- (b) 近似多項式の係数列に対して、拡張仮数部を持つ定数データ $\log 2, \log 2/2, \log 2/3, \dots, \log 2/7$ を要素数 7 の配列 K として使用しています。

(10) 处理図





備考 1. $\text{trunk}(x)$ は x の小数部を 0 に向かって丸めることを示します。

$$\begin{cases} x \geq 0 \text{ では, } \text{trunk}(x) \leq x < \text{trunk}(x) + 1 \\ x < 0 \text{ では, } \text{trunk}(x) - 1 < x \leq \text{trunk}(x) \end{cases}$$

2. レベル **E | LEXPX** は、他の数学関数などで、拡張仮数部を使用した指数計算を実行するための内部的な広域名です。

4.8 指数関数（底=10）(LEXP10)

(1) 处理内容

FPR1 の値を x として, 10^x を FPR1 に返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD, LEXP, LEXP10, FTOL, LTOF

(3) 消費スタック・サイズ

6 (LEXP10 からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X, FPR5_X

(6) 处理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均: 3807 μ s

最大: 4241 μ s ($10^{-0.35975304}$)

(7) アルゴリズム

次の式により求めます。

$$10^x = e^{x \log 10}$$

(8) 处理手順

(a) $x \times \log 10$ を求めます。

(b) 乗算結果がオーバフローの場合,

$x < 0$ なら 0 を解として演算を終了します。

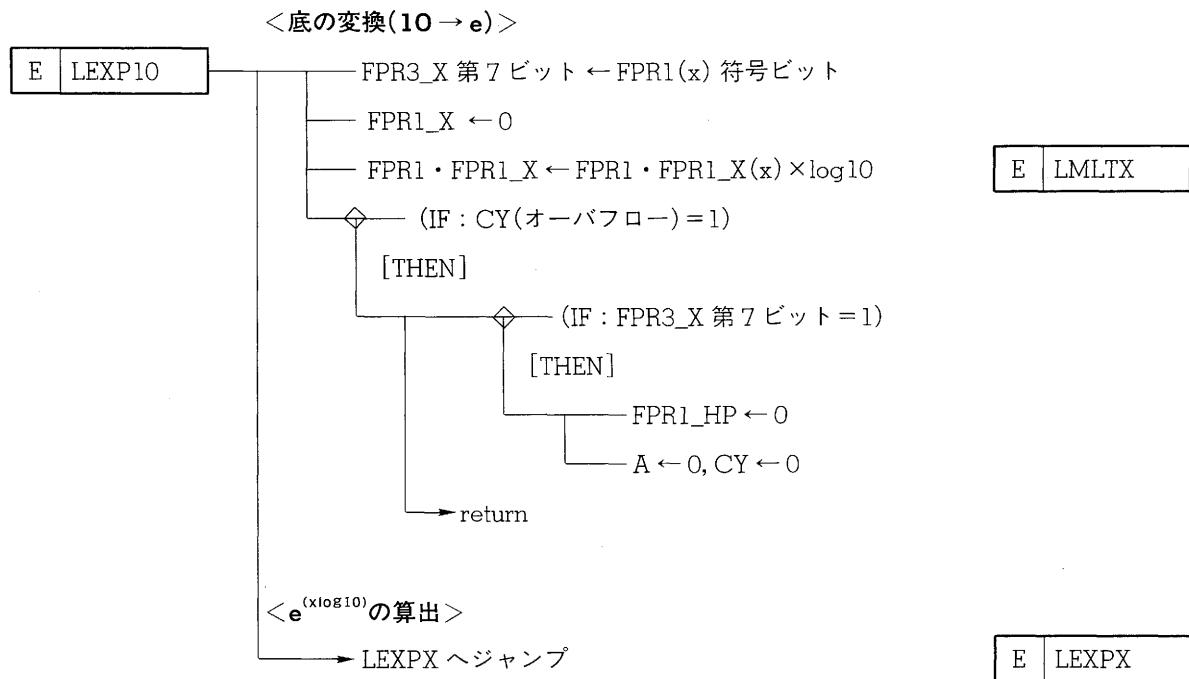
$x > 0$ ならそのまま異常終了します。

(c) LEXP 関数へジャンプします。

(9) 浮動小数点定数データ

拡張仮数部を持つ定数データ $\log 10$ を使用しています。

(10) 处理図



4.9 べき乗関数 (LPOW)

(1) 処理内容

FPR1 の値を a, FPR2 の値を b として, a^b を FPR1 に返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD, LLOG, LEXP, LPOW, FTOL, LTOF

(3) 消費スタック・サイズ

8 (LPOW からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR5, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X, FPR5_X

(6) 処理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均: 6672 μ s

最大: 7835 μ s $((1.50487e+12)^{(-0.20180109)})$

(7) アルゴリズム

a, b 数値の組み合わせにより計算方法が異なります。

a, b	a^b
$a=0, b \leq 0$	エラー
$a=0, b > 0$	0
$a > 0$	$e^{b \log(a)}$
$a < 0, b = 0$	1
$a < 0, b$ は 0 以外の整数 b は偶数:	$e^{b \log(a)}$
	$-e^{b \log(a)}$
$a < 0, b$ は整数ではない	エラー

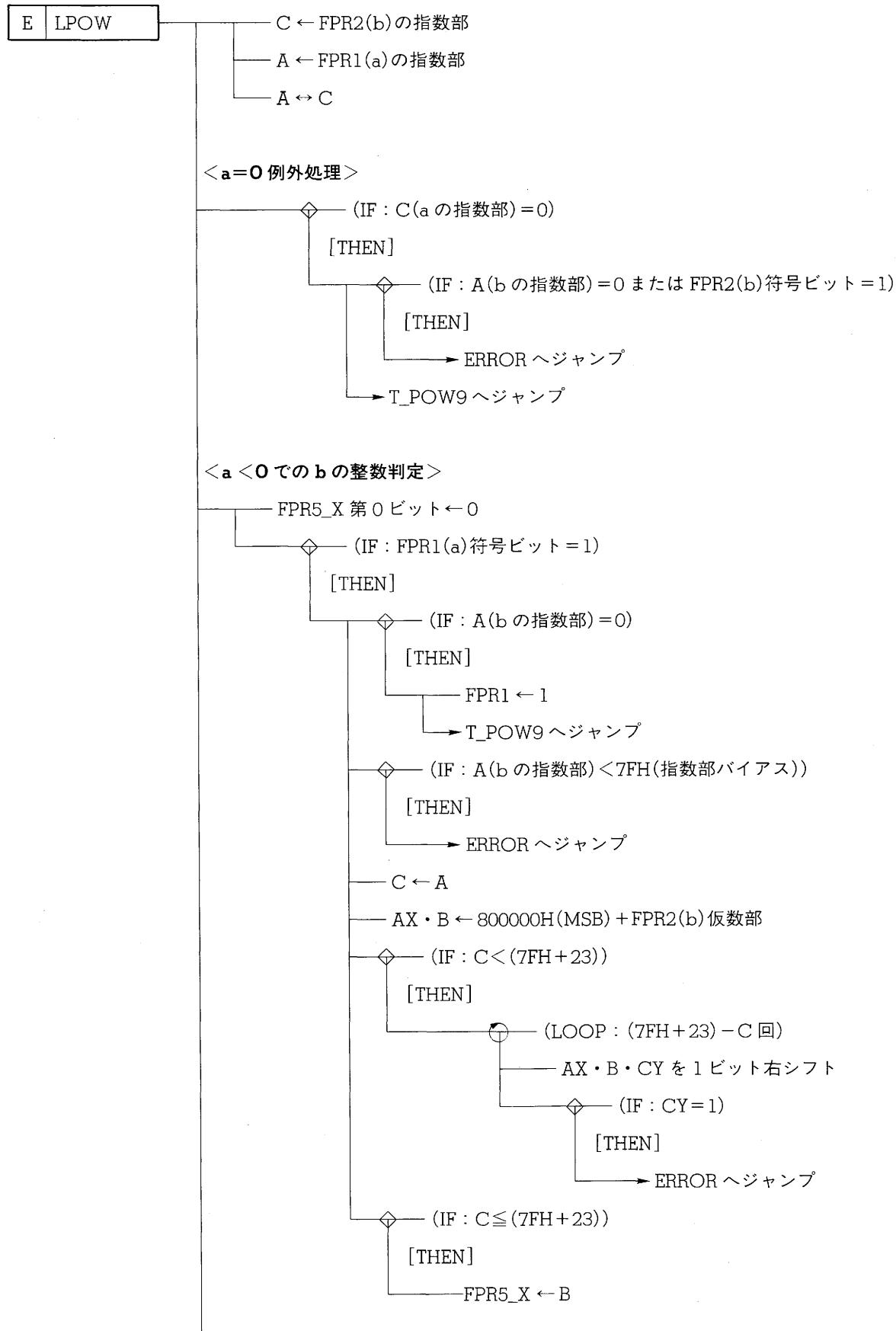
(8) 処理手順

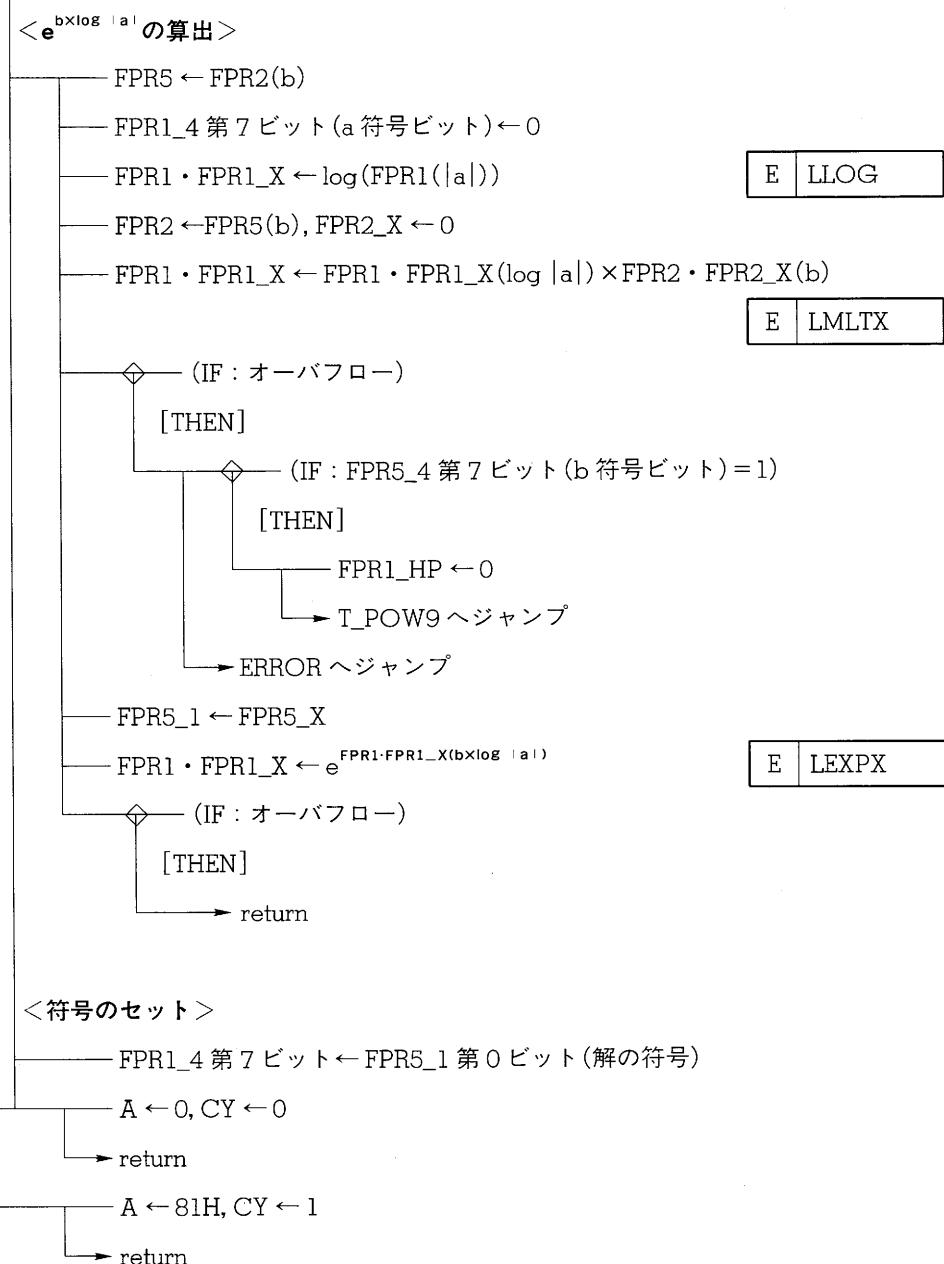
- (a) $a=0$ かつ $b \leq 0$ なら、異常終了します。
- (b) $a=0$ かつ $b > 0$ なら、演算結果として0を返します。
- (c) $a < 0$ かつ $b=0$ なら、演算結果として1を返します。
- (d) $a < 0$ かつ $b \neq 0$ なら、 b の整数判定、および整数の場合、偶奇数判定を行います。
 b は整数でないなら、異常終了します。
- (e) $e^{b \log(|a|)}$ をLLLOG, LEXP関数により求めます。
- (f) $a < 0$ かつ b が奇整数なら、(e)で求めた解の符号を反転します。

(9) 浮動小数点定数データ

定数データ1を使用しています。

(10) 处理図





4.10 平方根関数 (LSQRT)

(1) 处理内容

FPR1 の値を a として, \sqrt{a} を FPR1 に返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LLD, LSQRT

(3) 消費スタック・サイズ

4 (LSQRT からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X

(6) 处理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均 : 1993 μs

最大 : 2076 μs ($\sqrt{(5.1001101e-35)}$)

(7) アルゴリズム

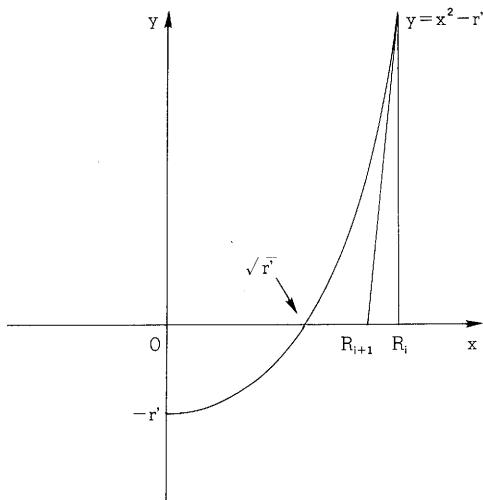
次の式より, \sqrt{a} の指数部 n を得ます。

$$\boxed{\sqrt{a} = \sqrt{(r \times 2^{2n})} = \sqrt{r} \times 2^n \quad (1 \leq r < 4)}$$

\sqrt{r} の計算には, Newton-Raphson 法を用います。

次ページの図に示すように, \sqrt{r} は 2 次関数 $y=x^2-r'$ と x 軸との交点の x 座標です。

R_i を $\sqrt{r'}$ の近似値として, 点 $(R_i, R_i^2 - r')$ から $y=x^2-r'$ の接線を引きます。接線と x 軸との交点の x 座標を R_{i+1} とすると, R_{i+1} は R_i よりさらに近い $\sqrt{r'}$ の近似値となります。



R_{i+1} は R_i により、次の式で求めます。

$$R_{i+1} = \frac{R_i}{2} + \frac{r'}{2R_i}$$

4

この関数では、 $1 \leq r < 2$ なら $r' = r$, $2 \leq r < 4$ なら $r' = r/4$, 初期近似値 $R1 = 1$ として第 5 近似値 $R5$ を求め、 \sqrt{a} の仮数部を得ます。

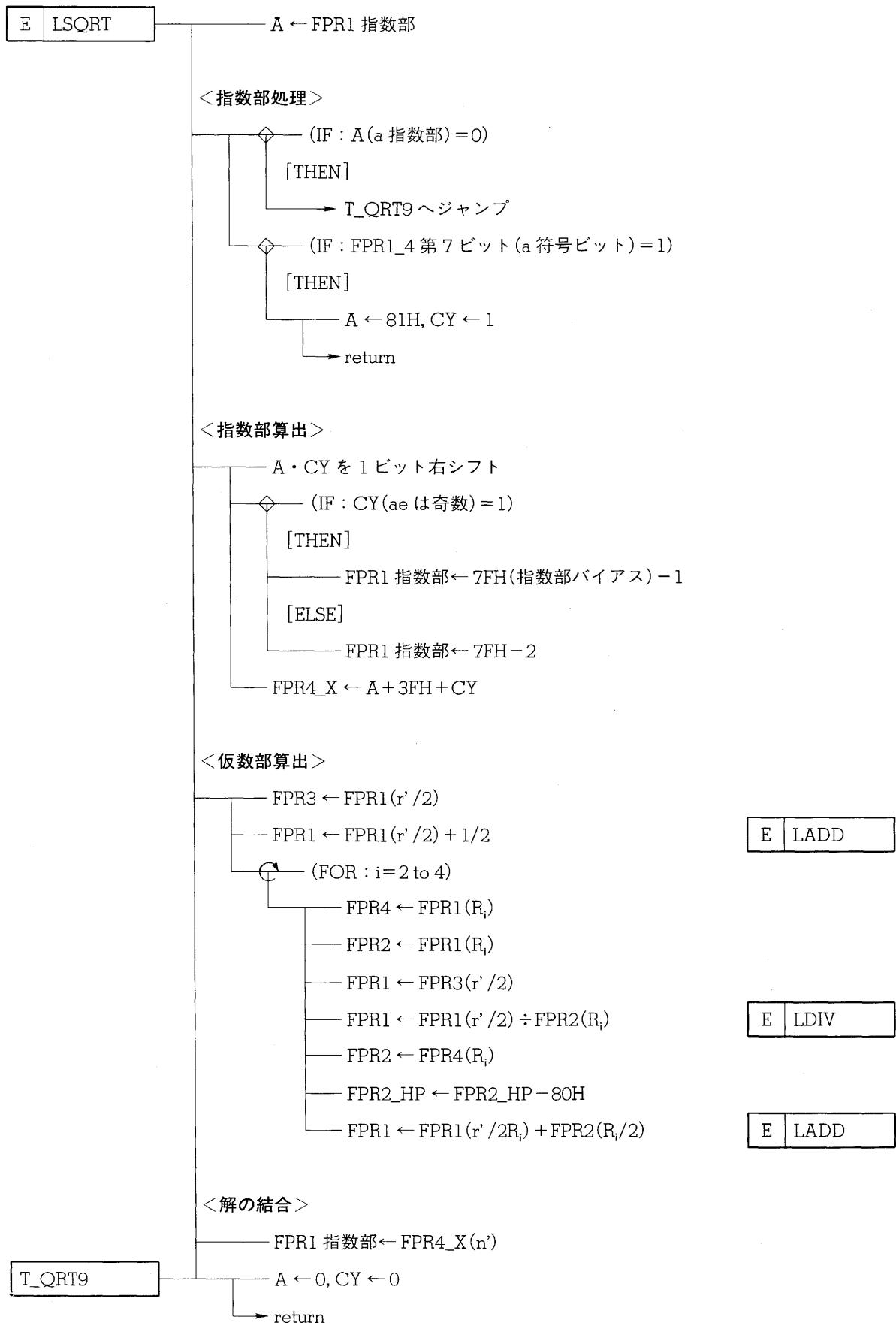
(8) 処理手順

- (a) $a=0$ の場合、0 を解として演算を終了します。
- (b) $a<0$ の場合、異常終了します。
- (c) a の指数部 ae (7FH のバイアスを含む) と仮数部 af に対して、 $n' = n + 7FH$, $r'/2$ を次式により得ます。
 - ae は奇数 : $n' = (ae - 7FH)/2 + 7FH = (ae - 1)/2 + 40H$, $r'/2 = af/2$
 - ae は偶数 : $n' = (ae - 7FH - 1)/2 + 7FH = ae/2 + 3FH$, $r'/2 = ((af \times 2)/4)/2$
- (d) $\sqrt{r'}$ の第 2 次近似値 $R2 = 1/2 + r'/2$ を計算します。
- (e) 近似式により第 3, 第 4, 第 5 近似値を計算します。
- (f) 第 5 近似値の指数部を n' に置き換え、解とします。

(9) 浮動小数点定数データ

定数データ $1/2$ を使用しています。

(10) 处理図



4.11 arcsin 関数 (LASIN)

(1) 処理内容

FPR1 の値を x として, $\arcsin(x)$ を FPR1 に返します。

- 入力値 x の有効範囲 : $-1 \sim 1$
- 返値の範囲 : $-\pi/2 \sim \pi/2$
- 単位 : ラジアン

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD, LSQRT, LASIN, LATAN, LRCPN

(3) 消費スタック・サイズ

6 (LASIN からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

4

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR5, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X, FPR5_X

(6) 処理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均 : $5265 \mu s$

最大 : $6675 \mu s$ ($\arcsin(0.98437494)$)

(7) アルゴリズム

次の式により, 逆正接関数に変換して解を求めます。

$$\arcsin(x) = \arctan\left(\frac{x}{\sqrt{1-x^2}}\right)$$

(8) 処理手順

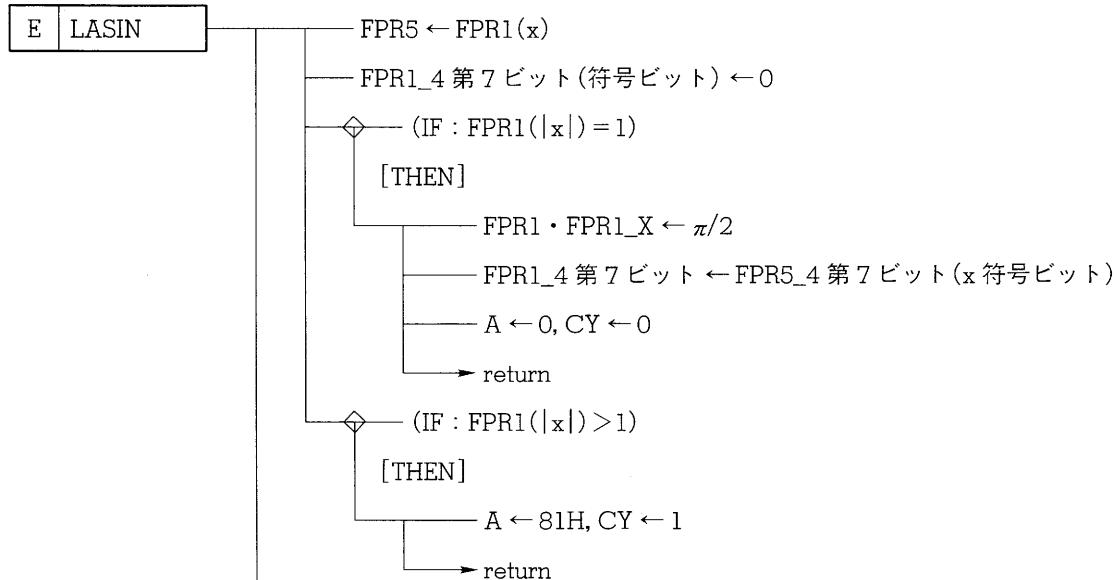
- $x=1$ なら $\pi/2$ を, $x=-1$ なら $-\pi/2$ を解として演算を終了します。
- $|x| > 1$ なら異常終了します。
- $x/\sqrt{1-x^2}$ を求め, LATAN 関数にジャンプします。

(9) 浮動小数点定数データ

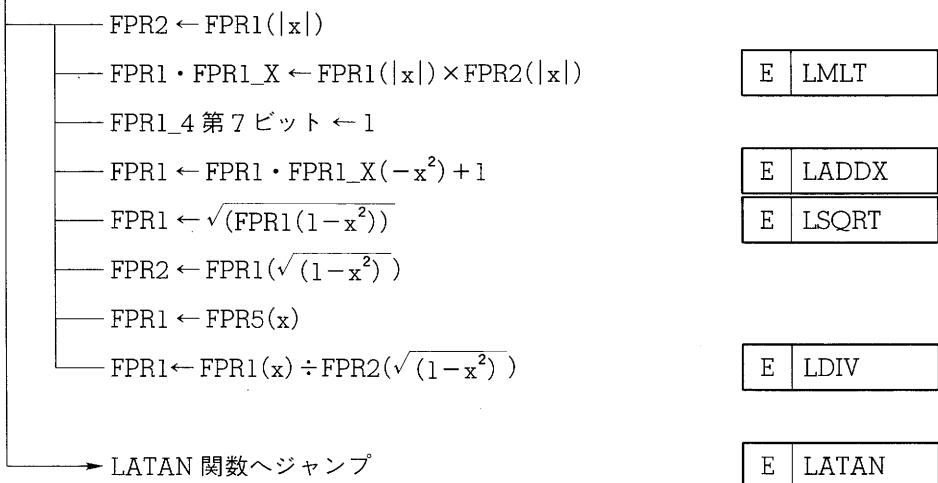
拡張仮数部を持つ定数データ 1, および $\pi/2$ を使用しています。

(10) 处理図

<例外処理>



<arctan 関数への変換>



4.12 arccos 関数 (LACOS)

(1) 处理内容

FPR1 の値を x として, $\arccos(x)$ を FPR1 に返します。

- 入力値 x の有効範囲 : $-1 \sim +1$
- 返値の範囲 : $0 \sim \pi$
- 単位 : ラジアン

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD, LSQRT, LASIN, LACOS, LATAN, LRCPN

(3) 消費スタック・サイズ

8 (LACOS からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR5, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X, FPR5_X

(6) 处理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均 : $5230 \mu\text{s}$

最大 : $6794 \mu\text{s}$ ($\arccos(0.98437494)$)

(7) アルゴリズム

次の式により求めます。

$$\arccos(x) = \pi/2 - \arcsin(x)$$

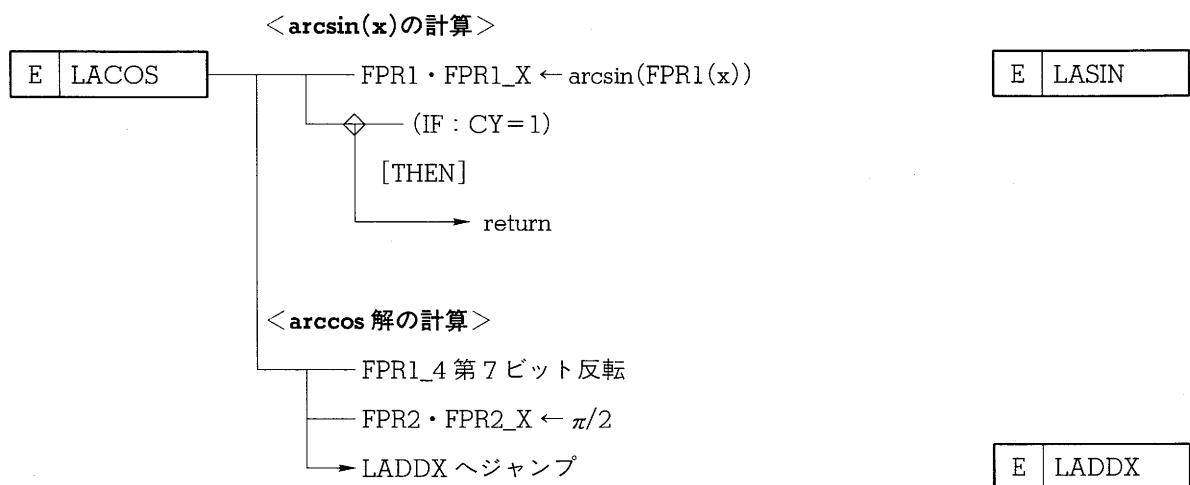
(8) 处理手順

- LASIN 関数により $\arcsin(x)$ を求めます。
- LASIN 関数が異常終了した場合、そのまま異常終了します。
- $\pi/2 - \arcsin(x)$ を解とします。

(9) 浮動小数点定数データ

拡張仮数部を持つ定数データ $\pi/2$ を使用しています。

(10) 处理図



4.13 arctan 関数 (LATAN)

(1) 処理内容

FPR1 の値を x として arctan(x) を FPR1 に返します。

●返値の範囲 : $-\pi/2 \sim +\pi/2$

●単位 : ラジアン

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD, LATAN, LRCPN

(3) 消費スタック・サイズ

6 (LATAN からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X, FPR5_X

(6) 処理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均 : 2630 μs

最大 : 3839 μs (arctan(1.0000001))

(7) アルゴリズム

島内剛一氏 (立教大学) による最良近似式を使用します。

$$\arctan(x) \doteq \sum_{i=0}^n (a_i \times (4x)^{2i+1})$$

この関数では n=3 とし, 係数 a_0, a_1, a_2, a_3 を次のように定めています。

$$a_0 = 0.24999 \quad 99999 \quad 43$$

$$a_1 = -0.00520 \quad 83303 \quad 18$$

$$a_2 = 0.00019 \quad 52689 \quad 40$$

$$a_3 = -0.00000 \quad 84855 \quad 00$$

注意 島内剛一氏の最良近似式は $|x| \leq 1/8$ の範囲でしか使用できません。したがって、
 $|x| \geq 1/8$ の場合、次のようにして求めます。

- $|x| \geq 1$ の場合、 $x' = 1/|x|$ とし

$$\arctan(|x|) = \pi/2 - \arctan(1/|x|)$$

- さらに $x' \geq 1/8$ の場合 V, W を以下に定め

$$V = \frac{x' - W}{1 + x' \times W}, W \text{ は } 1/8, 3/8, 5/8, 7/8 \text{ のうち最も } x' \text{ に近い数値}$$

$$\arctan(x') = \arctan(W) + \arctan(V)$$

備考 TAN 関数の加法定理を利用しています。

(8) 処理手順

- x の符号ビットを退避し、 x の絶対値をとります。
- $|x| \geq 1$ の場合、 $1/|x|$ を求めます。
- さらに次の表により W を求め、 V を計算します。

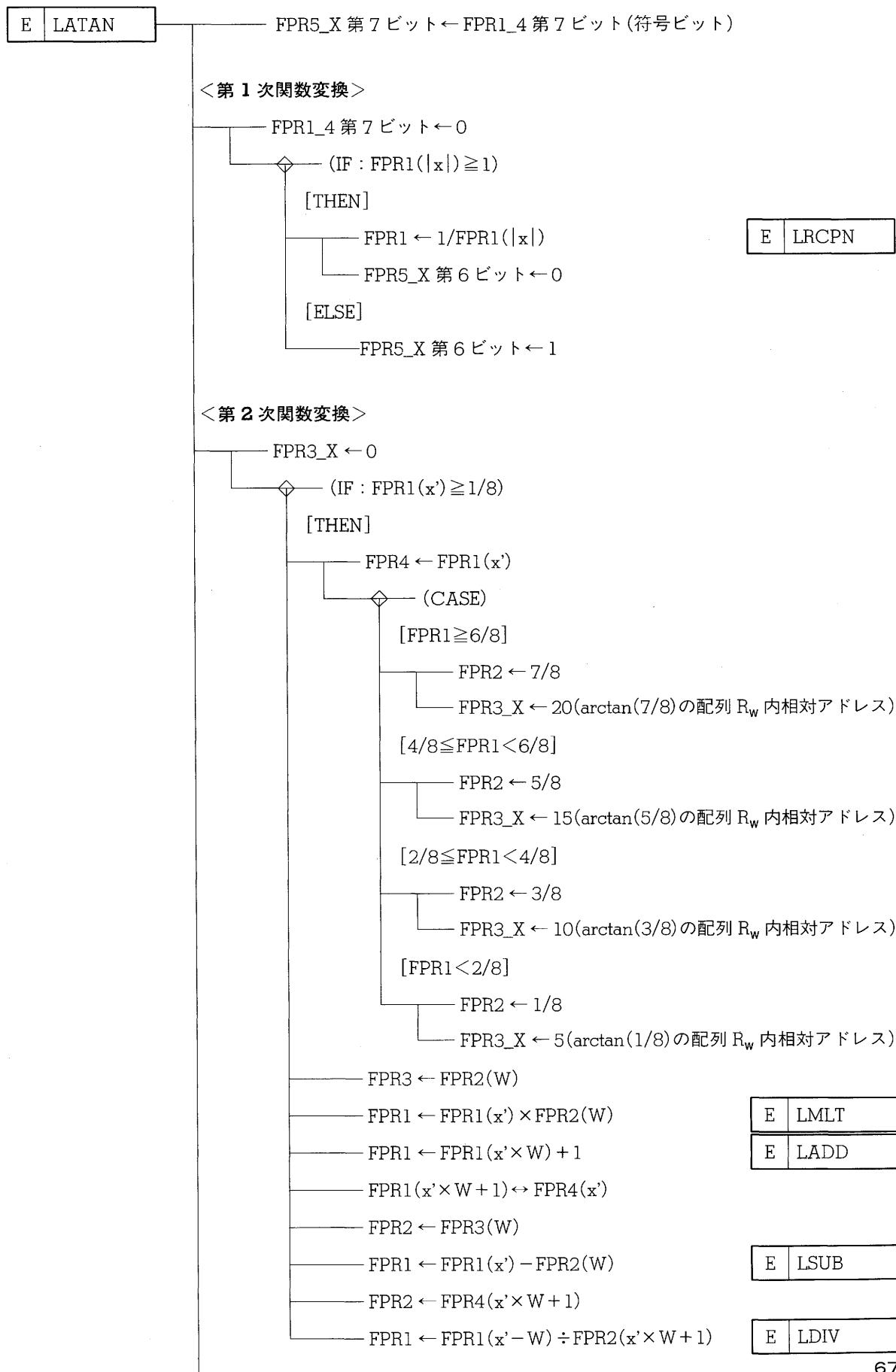
x' の範囲	W
1/8 未満	0
1/8 以上、 1/4 未満	1/8
1/4 以上、 2/4 未満	3/8
2/4 以上、 3/4 未満	5/8
3/4 以上	7/8

- $\arctan(V)$ の近似多項式第1項 ($4a_0V$) を $\arctan(W) + 4a_0V$ に置き換え、近似多項式を計算します。
- $|x| \geq 1$ の場合、 $\pi/2 - (\text{近似式解})$ を求め $\arctan(|x|)$ 解とします。
- x の元の符号を $\arctan(|x|)$ 解に埋めこみます。

(9) 浮動小数点定数データ

- 拡張仮数部を持つ定数データ 1 、および $\pi/2$ を使用しています。
- 拡張仮数部を持つ定数データ $\arctan(0), \arctan(1/8), \arctan(3/8), \arctan(5/8), \arctan(7/8)$ を要素数 5 の配列 R_w として使用しています。
- 近似多項式の係数列に対して、拡張仮数部を持つ定数データ $4a_0, 16a_1/a_0, 16a_2/a_1, 16a_3/a_2$ を要素数 4 の配列 K として用いています。

(10) 处理図



<近似解計算>

```

    FPR4 ← FPR1(V)
    FPR2 ← FPR1(V)
    FPR1 · FPR1_X ← FPR1 × FPR2
    FPR1(V2) ← FPR4(V)
    FPR4_X ← FPR1_X(V2) の拡張仮数部
    FPR1_X ← 0
    FPR1 · FPR1_X ← FPR1 · FPR1_X(V) × 4a0
    FPR2 · FPR2_X ← FPR3_X の示す arctan(W) 定数をロード
    FPR3 · FPR3_X ← FPR1 · FPR1_X(4a0V)
    FPR1 · FPR1_X ← FPR1 · FPR1_X(4a0V) + FPR2 · FPR2_X(arctan(W))
    HL ← 配列 K の第 2 要素のアドレス
    B ← 配列 K の要素数 - 1
    FPR1 · FPR1_X ← 近似解(arctan(W) + arctan(V))
    ◆ (IF : FPR5_X 第 6 ビット(|x| < 1) = 0)
      [THEN]
        FPR1_4 第 7 ビット(符号ビット)反転
        FPR1 · FPR1_X ← FPR1 · FPR1_X(-arctan(x')) + π/2

```

E LMLT
E LMLTX
E LADDX
E LPLY2
E LADDX

<符号処理>

```

    FPR1_4 第 7 ビット ← FPR5_X 第 7 ビット(x の符号ビット)
    A ← 0, CY ← 0
    → return

```

4.14 sinh 関数 (LHSIN)

(1) 処理内容

FPR1 の値を x として, $\sinh(x)$ を FPR1 に返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD, LEXP, LHSIN, LRCPN, FTOL, LTOF

(3) 消費スタック・サイズ

8 (LHSIN からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR5_1, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X, FPR5_X

4

(6) 処理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均 : $3310 \mu s$

最大 : $4784 \mu s$ ($\sinh(3.351413)$)

(7) アルゴリズム

● $|x| \geq 0.5$ の場合, 次式により求めます。

$$\sinh(x) = (x \text{ の符号}) \frac{e^{|x|} - e^{-|x|}}{2}$$

● $|x| < 0.5$ の場合, Taylor 近似式により求めます。

$$\sinh(x) = x + \frac{1}{3!}x^3 + \frac{1}{5!}x^5 + \frac{1}{7!}x^7$$

(8) 处理手順**● $|x| \geq 0.5$ の場合**

- (a) x の符号を記憶し, x の絶対値をとります。
- (b) $e^{|x|}$ を LEXP 関数により求めます。
- (c) $e^{|x|}$ がオーバフローの場合, 異常終了します。
- (d) $(e^{|x|} - e^{-|x|})/2$ を求め, x の元の符号を埋めこみ, 解とします。

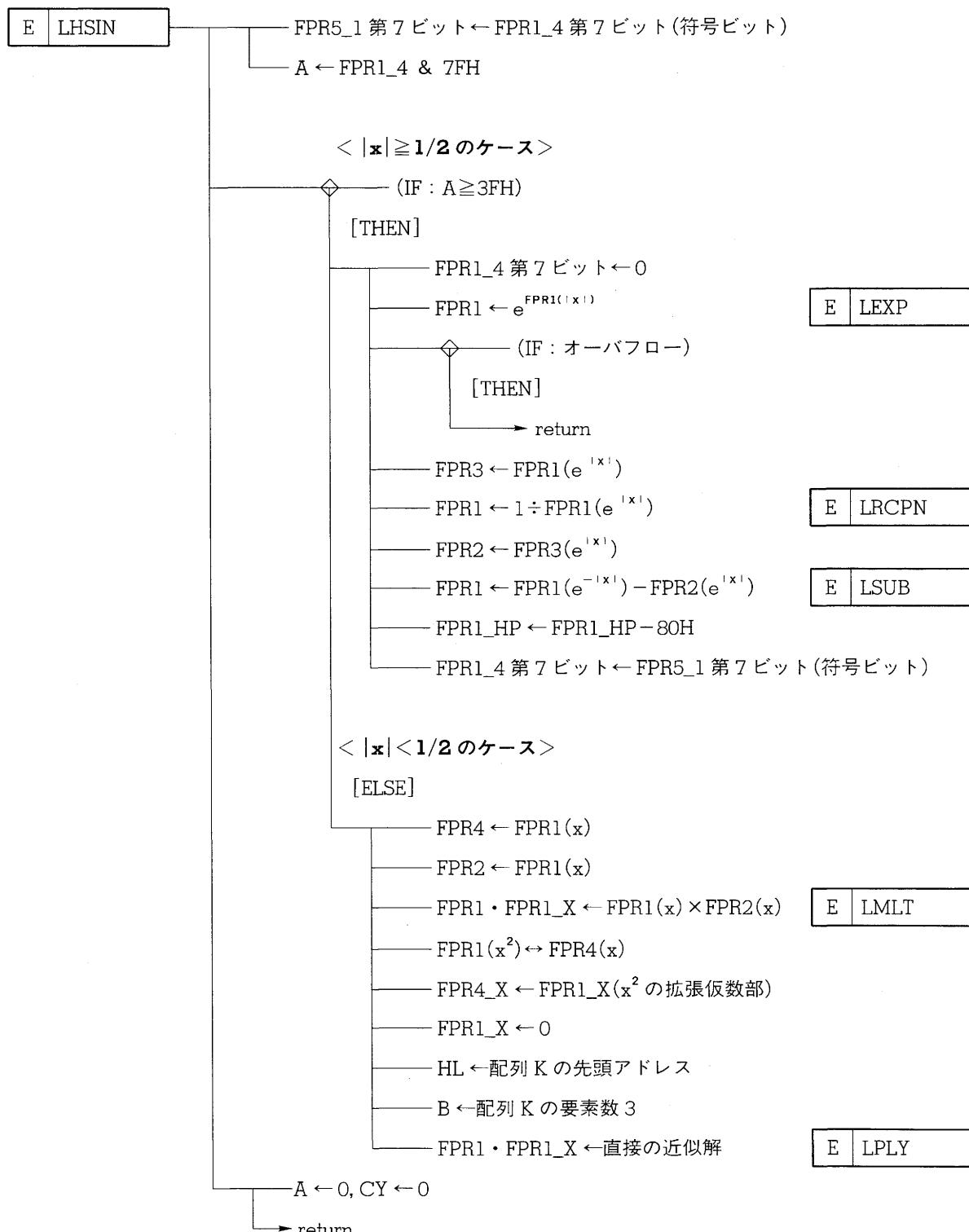
● $|x| < 0.5$ の場合

$\sinh(x)$ を Taylor 近似式により求めます。

(9) 浮動小数点定数データ

Taylor 近似式の係数列に対して, 拡張仮数部を持つ定数データ $1/3!$, $3!/5!$, $5!/7!$ を要素数 3 の配列 K として使用しています。

(10) 处理図



4.15 cosh 関数 (LHCOS)

(1) 处理内容

FPR1 の値を x として, $\cosh(x)$ を FPR1 に返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD, LEXP, LHCOS, LRCPN, FTOL, LTOF

(3) 消費スタック・サイズ

8 (LHCOS からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X, FPR5_X

(6) 处理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均: 4139 μ s

最大: 4768 μ s ($\cosh(4.0319099)$)

(7) アルゴリズム

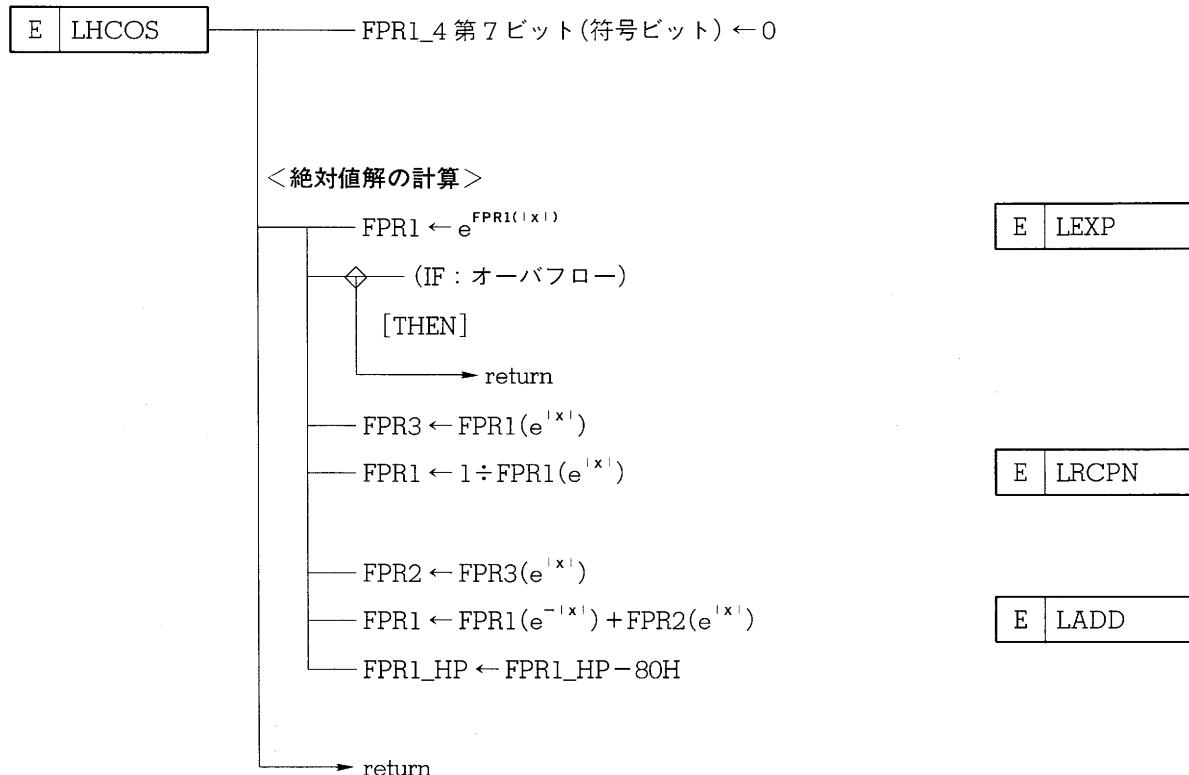
次式により求めます。

$$\cosh(x) = \frac{e^{|x|} + e^{-|x|}}{2}$$

(8) 处理手順

- (a) x の絶対値をとります。
- (b) $e^{|x|}$ を LEXP 関数により求めます。
- (c) $e^{|x|}$ がオーバフローの場合、異常終了します。
- (d) $(e^{|x|} + 1/e^{|x|})/2$ を求め、解とします。

(9) 处理図



4.16 tanh 関数 (LHTAN)

(1) 処理内容

FPR1 の値を x として, $\tanh(x)$ を FPR1 に返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD, LEXP, LHSIN, LHCOS, LHTAN, LRCPN, FTOL, LTOF

(3) 消費スタック・サイズ

12 (LHTAN からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR5, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X, FPR5_X

(6) 処理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均 : 7792 μ s

最大 : 10021 μ s ($\tanh(9.4484739)$)

(7) アルゴリズム

次式により求めます。

$$\tanh(x) = \frac{\sinh(x)}{\cosh(x)}$$

(8) 処理手順

(a) $\cosh(x)$ を LHCOS 関数により求めます。

(b) オーバフローの場合,

- $x > 0$ なら, 1 を解として演算を終了します。

- $x < 0$ なら, -1 を解として演算を終了します。

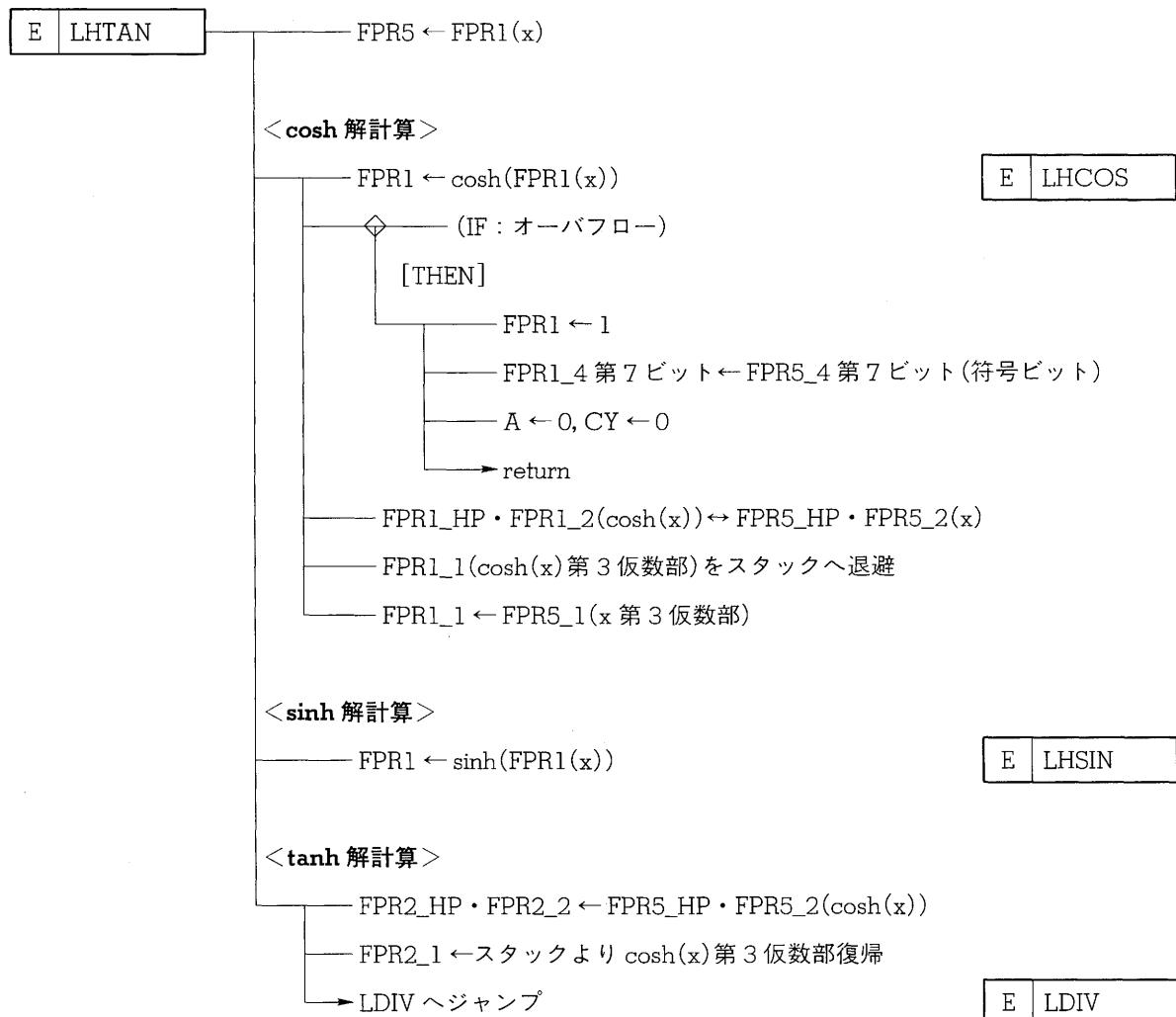
(c) $\sinh(x)$ を LHSIN 関数により求めます。

(d) $\sinh(x)/\cosh(x)$ を求め解とします。

(9) 浮動小数点定数データ

定数データ 1 を使用しています。

(10) 处理図



4.17 絶対値関数 (LABS)

(1) 処理内容

FPR1 の値の絶対値をとり、FPR1 に返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LABS

(3) 消費スタック・サイズ

2 (LABS からの戻り番地 2 バイトのみ)

(4) 使用レジスタ

A

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1

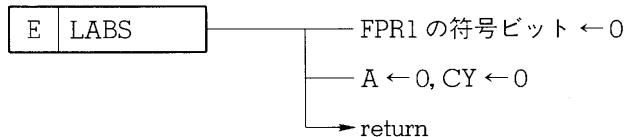
(6) 処理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

6.4 μ s

(7) 処理手順

FPR1 の符号ビットを 0 にします。

(8) 处理図



4.18 逆数関数 (LRCPN)

(1) 処理内容

FPR1 の値の逆数をとり、FPR1 に返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LLD, LRCPN

(3) 消費スタック・サイズ

4 (LRCPN からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR1_X, FPR2_X

4

(6) 処理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均 : 539 μ s

最大 : 637 μ s (1/ (8.5070602e+37))

(7) 処理手順

(a) FPR1 の値を FPR2 へ転送し、FPR1 に定数 1 をセットします。

(b) LDIV 関数へジャンプします。

(8) 浮動小数点定数データ

定数データ 1 を使用しています。

(9) 处理図



第5章 座標変換関数

座標変換関数には、次のものを用意しています。

(1) 極座標 → 直交座標への変換関数 (POTORA)

極座標値 (r, θ) を直交座標値 (x, y) へ変換します。

値の受け渡しは、 r, x を FPR1 により、 θ, y を FPR2 により行います。

(2) 直交座標 → 極座標への変換関数 (RATOPO)

直交座標値 (x, y) を極座標値 (r, θ) へ変換します。

値の受け渡しは、 x, r を FPR1 により、 y, θ を FPR2 により行います。

5.1 極座標 → 直交座標への変換関数 (POTORA)

(1) 处理内容

FPR1 の値を r , FPR2 の値を θ として, 極座標 (r, θ) を直交座標 (x, y) へ変換し, x を FPR1 に, y を FPR2 に返します。

● θ の単位 : ラジアン

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD, LSIN, LCOS, POTORA, FTOL, LTOF

(3) 消費スタック・サイズ

14 (POTORA からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR5, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X, FPR5_X

(6) 处理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均 : 5336 μ s

最大 : 10845 μ s ($r=0.5, \theta=6.8056469e+38$)

(7) アルゴリズム

次の式により変換します。

$$x = r \times \cos(|\theta|), \quad y = r \times \sin(\theta)$$

(8) 处理手順

(a) $r=0$ の場合, 座標 (0, 0) を返します。

(b) $r < 0$ の場合, 異常終了します。

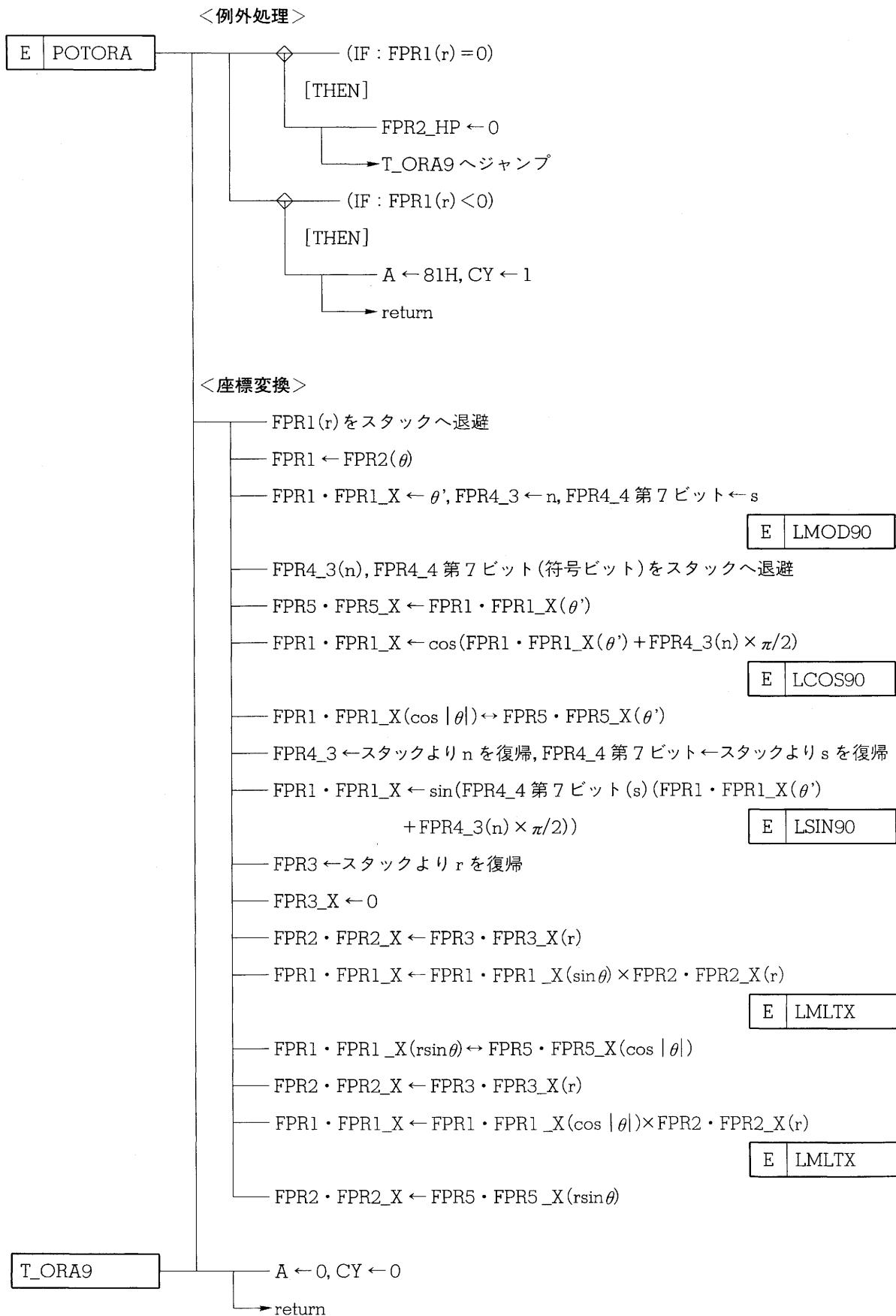
(c) θ を LMOD90 関数により, $\theta = s(\theta' + n\pi/2)$ に変換します。

ここで s は θ の符号, n は整数, $0 \leq \theta' < \pi/2$ を示します。

(d) $\sin(s(\theta' + n\pi/2))$ を LSIN90 関数により, $\cos(s(\theta' + n\pi/2))$ を LCOS90 関数により求めます。

(e) $r \times \cos(\theta' + n\pi/2)$ を x , $r \times \sin(s(\theta' + n\pi/2))$ を y とします。

(9) 处理図



5.2 直交座標 → 極座標への変換関数 (RATOP)

(1) 处理内容

FPR1 の値を x , FPR2 の値を y として、直交座標 (x, y) を極座標 (r, θ) へ変換し、 r を FPR1 に、 θ を FPR2 に返します。

- 返値 θ の範囲 : $-\pi \sim +\pi$
- 単位 : ラジアン

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD, LSQRT, LATAN, LRCPN, RATOP

(3) 消費スタック・サイズ

10 (RATOP からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR5, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X, FPR5_X

(6) 处理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均 : 5631 μ s

最大 : 6979 μ s ($x = -12.220954, y = 69.662003$)

(7) アルゴリズム

次の 2 式により求めます。

$$r = \sqrt{(x^2 + y^2)}$$

$$\theta = \arctan(y/x)$$

(8) 处理手順

- $x=y=0$ の場合、そのままリターンします。
- x^2+y^2 を求めます。
- x^2+y^2 がオーバフローの場合、異常終了します。

(d) y/x を求めます。

(e) y/x がオーバフローの場合、次のようにになります。

- $y > 0$ なら, $\theta = \pi/2$

- $y < 0$ なら, $\theta = -\pi/2$

(f) y/x が正常終了なら, $\arctan(y/x)$ を LATAN 関数により求め, θ とします。

(g) (f) で, $x < 0$ の場合、次のようにになります。

- $y \geq 0$ なら, θ に π を加算

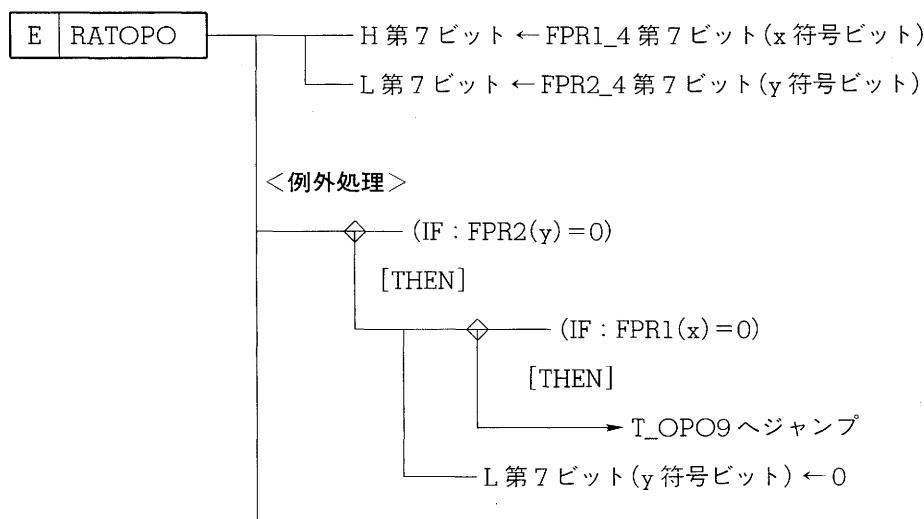
- $y < 0$ なら, θ から π を減算

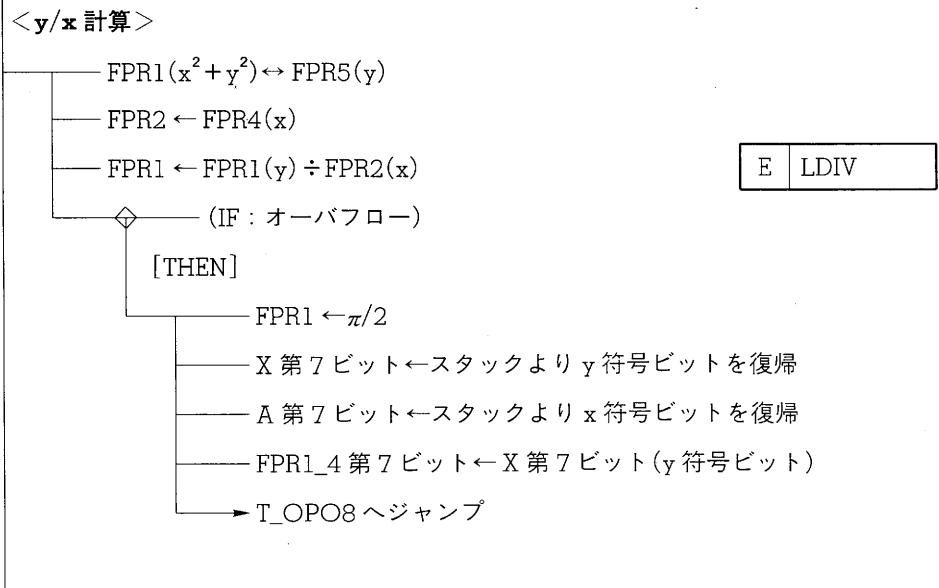
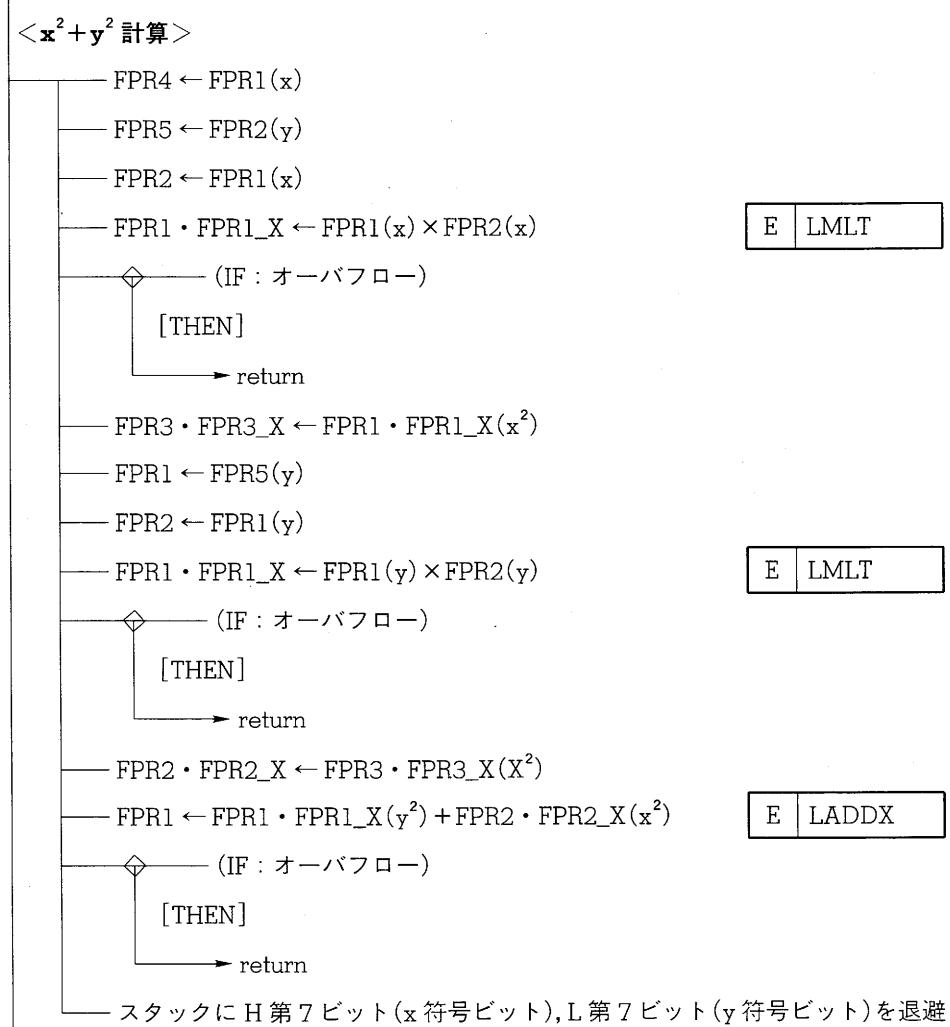
(h) $\sqrt{x^2 + y^2}$ を求め, r とします。

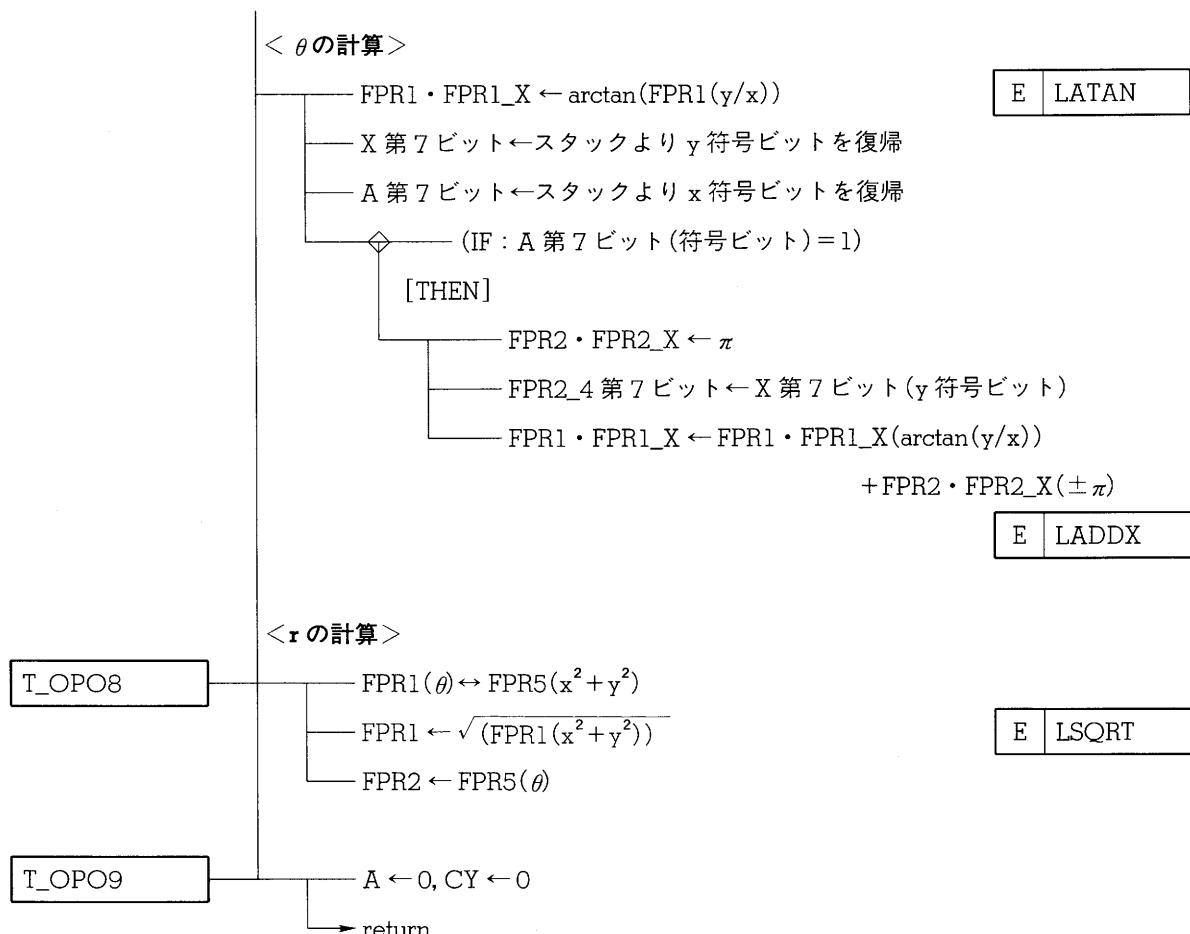
(9) 浮動小数点定数データ

$\pi/2$, および π (π は拡張形式) を定数データとして使用しています。

(10) 処理図







第6章 型変換関数

型変換関数には、次のものを用意しています。

- (1) 文字列 → 浮動小数点形式への変換関数 (ATOL)

先頭アドレスが HL レジスタで示される文字列を浮動小数点形式に変換し、FPR1 に格納します。

- (2) 浮動小数点形式 → 文字列への変換関数 (LTOA)

FPR1 の値を文字列に変換し、HL レジスタが示すアドレスより格納します。

- (3) 2 バイト整数型 → 浮動小数点形式への変換関数 (FTOL)

DE レジスタ内容を符号付 2 バイト整数型として、浮動小数点形式に変換し、FPR1 に格納します。

- (4) 浮動小数点形式 → 2 バイト整数型への変換関数 (LTOF)

FPR1 の値を符号付 2 バイト整数型へ変換し、DE レジスタに格納します。

6.1 文字列 → 浮動小数点形式への変換関数 (ATOL)

(1) 処理内容

先頭アドレスが HL レジスタで示される文字列を浮動小数点形式に変換し、FPR1 に返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD, LEXP, ATOL, FTOL, LTOF

(3) 消費スタック・サイズ

14 (ATOL からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL (HL レジスタの内容は保存されます)

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR5, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X, FPR5_X

(6) 処理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均 : 5049 μ s

最大 : 6388 μ s ("0.0000000000000000117549428")

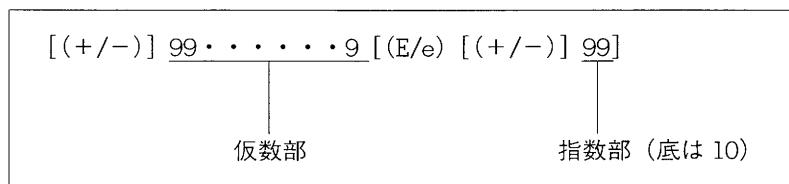
(7) 文字列の構成因子

文字列は次の 17 種の文字によって構成されます。

文字	アスキー・コード
0-9	30H-39H
+	2BH
-	2DH
.	2EH
E	45H
e	65H
△ (スペース)	20H
NUL	00H

(8) 文字列形式

文字列の形式は、次のようにになります。



備考 [] : 省略可

9 : 0~9

(/) : どちらかを選択

例 “-99.8” = -99.8

“.007e0” = .007

“0998e-03” = 998×10^{-3}

(9) 文字列の規定

次の規定外の文字列は、この関数ではエラーとなります。

- (a) 文字列の終わりは △ (スペース) または NUL で判断する。
- (b) 文字列構成因子以外の文字が文字列中に含まれてはならない。
- (c) 仮数部文字列の最大長は 27 で、1つ以下の'.'を含んでよい。
ただし、1つ以上の数字が含まれていなければならない。
- (d) 指数部文字列の長さは 2 または 1 でなければならぬ。
- (e) 値が 2^{129} 以上または -2^{129} 以下となった場合はエラー。

6

備考 仮数部値=0になる場合は、例外的に処理されます。

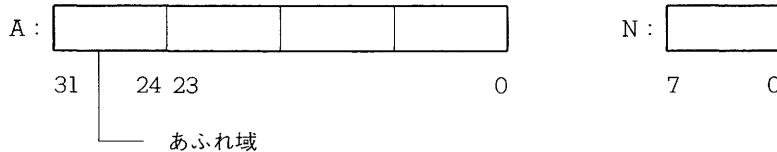
この場合、指数部文字列は無視され、0が解として返されます。

(10) 処理手順

- (a) 先頭文字が'-'なら符号を負、他なら正として記憶します。
- (b) 仮数部文字列から小数部の桁数を求め、Fとします。
- (c) 小数点を除去した仮数部の文字列 “A₁, A₂, ……, A_n” より、仮数部値 A を 4 バイト整数型で求めます。

$$A = ((A_1 \cdot 10 + A_2) \cdot 10 + A_3) \cdot 10 \cdots A_{n-1}) \cdot 10 + A_n$$

次の方法で計算します。



- (i) 初期値を $A=0$, $N=0$ とします。
- (ii) A_1 を A に加算します。
 A_1 が存在しなければ、異常終了します。
- (iii) あふれ域 = 0 の場合
 A に 10 を掛け、 A_k を加算します。
- (iv) あふれ域 $\neq 0$ の場合
 N に 1 を加算し、 A_k を無視します。
- (v) (iii) ~ (iv) を $k=2 \sim n$ まで繰り返します。
- (vi) $n > 27$ なら異常終了します。
- (d) (c) で求めた仮数部値 A を浮動小数点形式に正規化し、記憶していた符号ビットを埋め込み A' とします。
- (e) 指数部文字列 “ $(+/-) B_1 B_2$ ” より、指数部値 B を求めます。
- (f) 指数部値 B に、小数部の桁数と無視した仮数部の桁数を加えた実質指数部 B' ($= B - F + N$) を求めます。
- (g) A' , B' により、解を次の式で計算します。

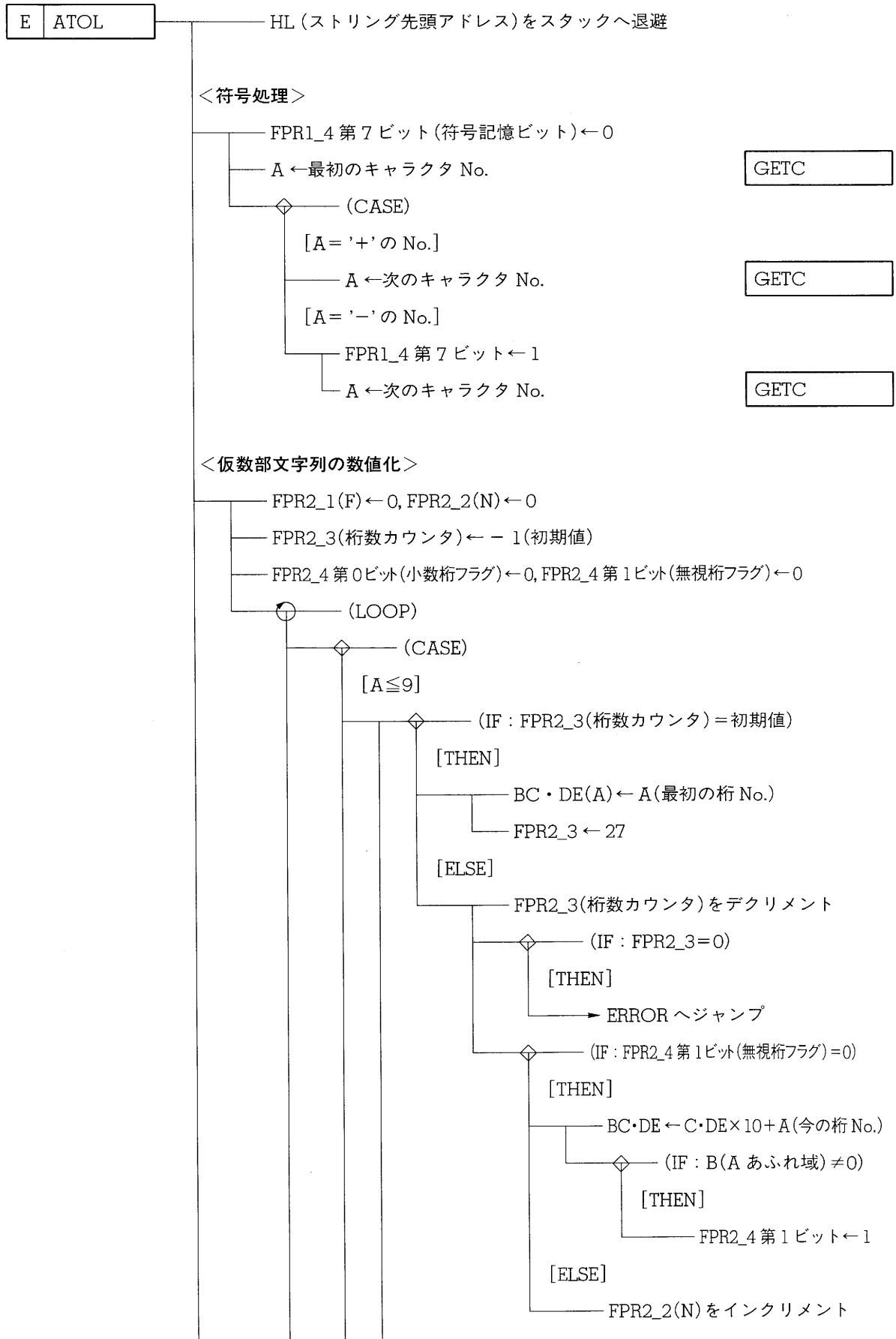
$$\begin{aligned}
 A' \times 10^{B'} \\
 &= A' \times 2^{\log_2 10 \times B'} \\
 &= A' \times 2^{\text{dec}(\log_2 10 \times B')} \times 2^{\text{int}(\log_2 10 \times B')} \\
 &= A' \times e^{\log_2 \times \text{dec}(\log_2 10 \times B')} \times 2^{\text{int}(\log_2 10 \times B')}
 \end{aligned}$$

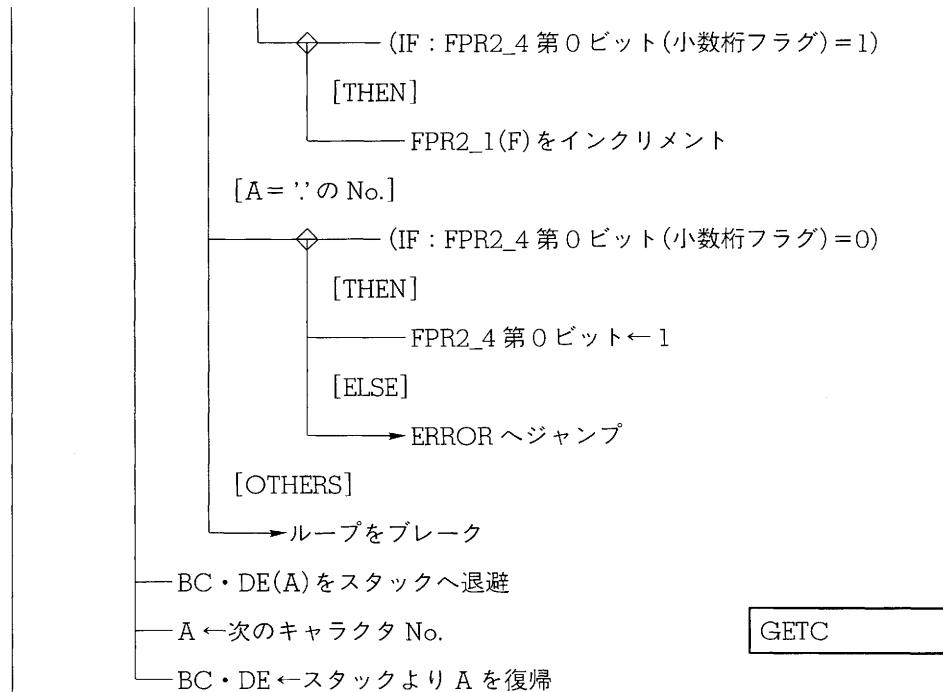
備考 $\text{dec}(x)$ は x の小数部、 $\text{int}(x)$ は x の整数部を表します。

(11) 浮動小数点定数データ

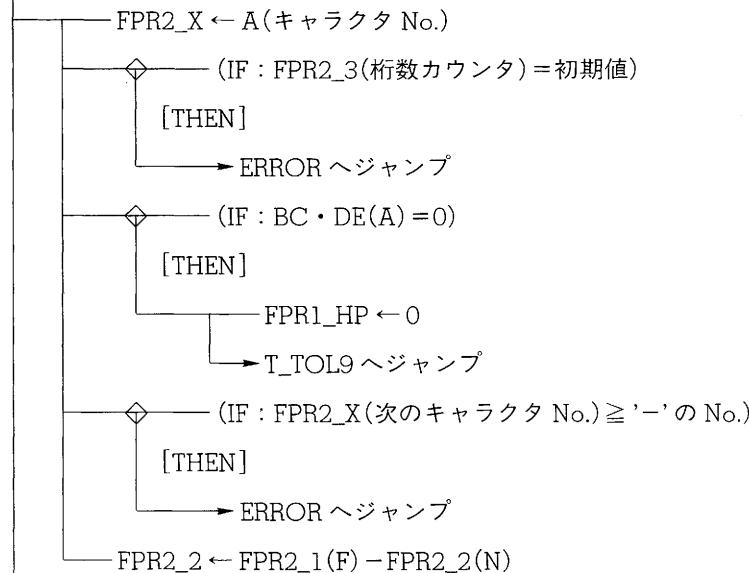
拡張仮数部を持つ定数データ $\log_2 10$ と \log_2 を使用しています。

(12) 处理図

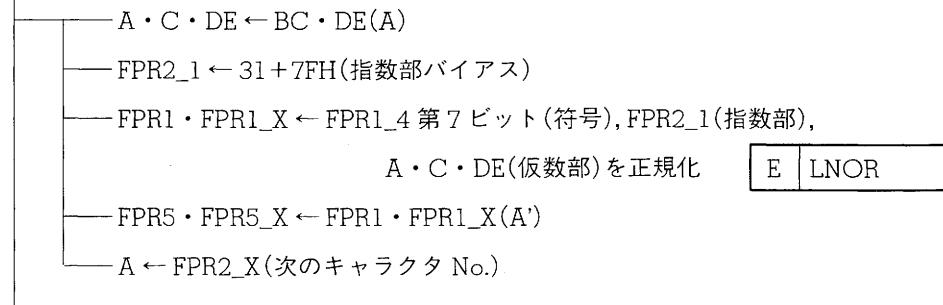




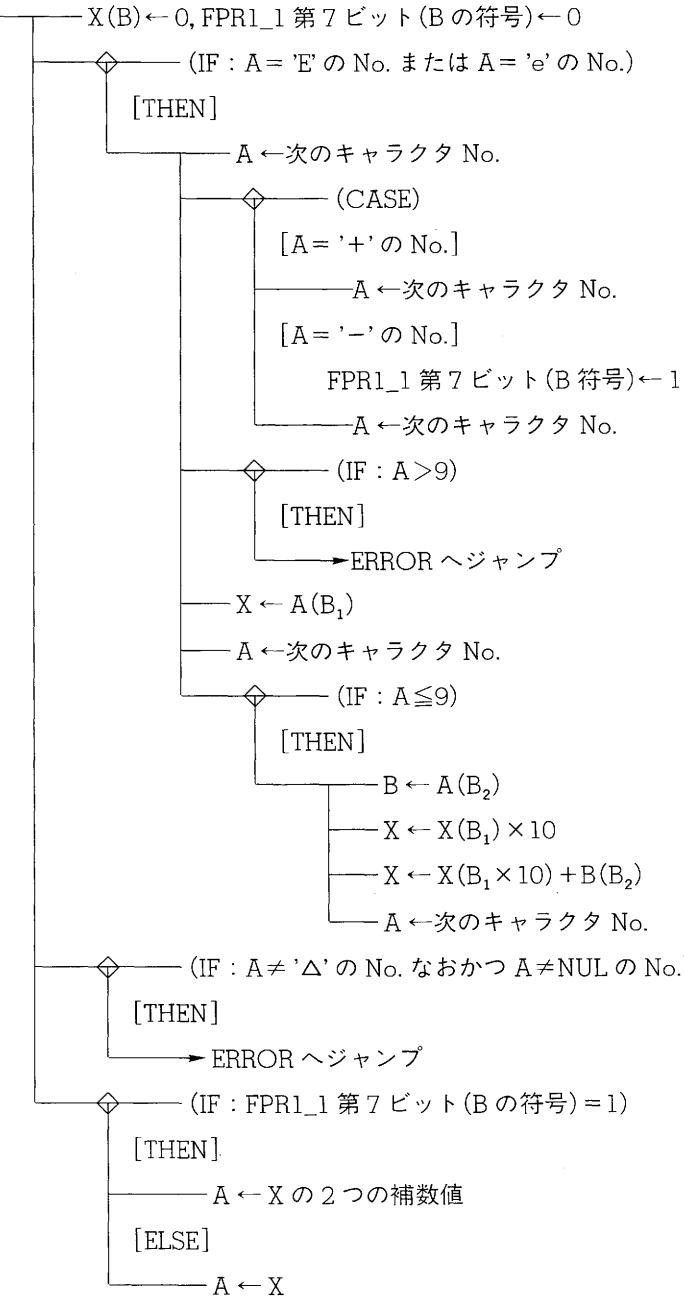
<例外処理>



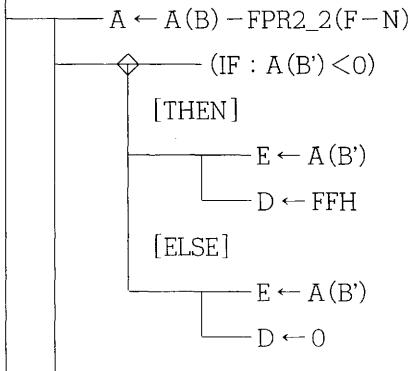
<仮数部 A の正規化>

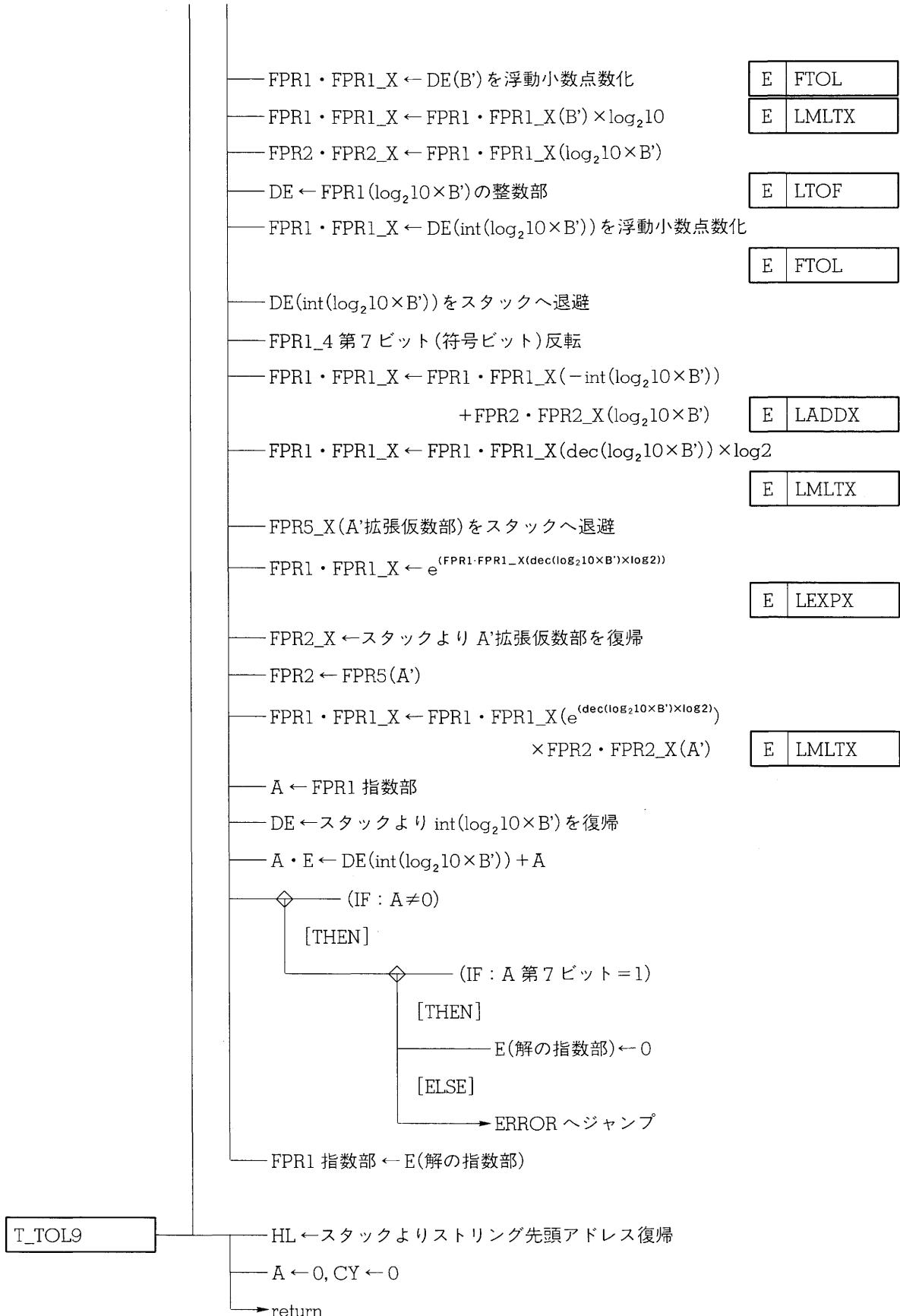


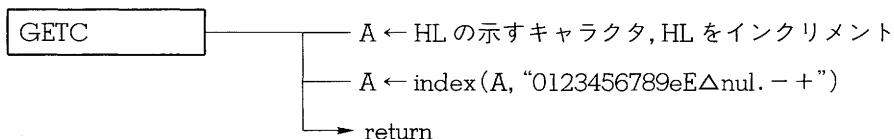
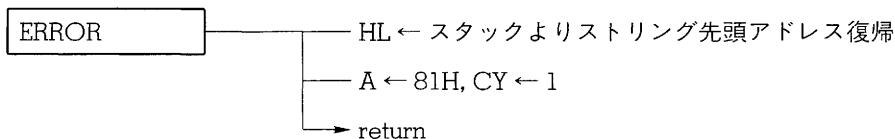
<指数部文字列の数値化>



<仮数部値と指数部値の結合>







備考 `index` (キャラクタ, ストリング) はキャラクタのストリング中の位置 (0-16) を返します。

キャラクタがストリング中に存在しなかった場合, OFFH が返されます。

6.2 浮動小数点形式 → 文字列への変換関数 (LTOA)

(1) 処理内容

FPR1 の値を文字列に変換し、HL レジスタが示すアドレスより格納します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LFLT1, LFLT2, LLD, LLOG, LLOG10, LEXP, LEXP10, LTOA, FTOL, LTOF

(3) 消費スタック・サイズ

12 (LTOA からの戻り番地 2 バイトを含む)

(4) 使用レジスタ

AX, BC, DE, HL (HL レジスタの内容は保存されます)

(5) 使用ワーク・エリア

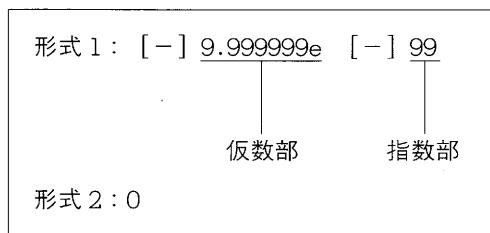
FPR1, FPR2, FPR3, FPR4, FPR5, FPR1_X, FPR2_X, FPR3_X, FPR4_X, FPR5_X

(6) 処理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均 : 9405 μ s

最大 : 10757 μ s ($-1.2677555e+13$)

(7) 出力文字列の形式



規定 (a) 0 の場合にのみ形式 2 を出力し、ほかはすべて形式 1 を用います。

(b) 文字列の終わりに 'NUL' コードが付加されます。

(c) 形式 1 の仮数部、および指数部の文字列長は、それぞれ 8, 2 で固定となります。

(d) 形式 1 の仮数部、および指数部のサインは、負の場合にのみ付加されます。

(e) 'NUL' コードを含めて、最大文字列長は 14 となります。

(8) 処理手順

(a) 浮動小数点値 $x=0$ なら、文字列 "ONUL" を出力し終了します。

(b) 次式により、 x を $a \times 10^b$ に変換します。

$$\begin{aligned} b = \text{floor}(\log_{10}(|x|)), \quad b \neq 38 \rightarrow a = x \times 10^{-b} \\ b = 38 \rightarrow a = x / 10^{38} \end{aligned}$$

ここで、 $\text{floor}(x)$ は x から負の方向へ向かって一番近い整数を示します。

$b=38$ のとき、 10^{-b} を直接計算しないのは、 10^{-38} が 78K/0 の浮動小数点系ではアンダーフローになってしまうからです。

(c) $a < 0$ なら '-' を出力し、 $a \leftarrow |a|$ とします。

(d) a は数学的には $1 \leq a < 10$ ですが、実際には計算誤差により、 $a < 1$ または $a \geq 10$ となり得ます。

この場合、次の補正を行います。

$$\begin{aligned} a \geq 10 \text{ なら, } a \leftarrow a / 10, \quad b \leftarrow b + 1 \\ a < 1 \text{ なら, } a \leftarrow a \times 10, \quad b \leftarrow b - 1 \end{aligned}$$

(e) $1 \leq a < 10$ のため、小数点位置は固定となります。

下に示す計算結果より、文字列 “ A_1, A_2, \dots, A_7 ” を出力します。

6

$$\begin{aligned} a_1 &= a \\ A_1 &= \text{int}(a_1), \quad a_2 = \text{dec}(a_1) \times 10 \\ A_2 &= \text{int}(a_2), \quad a_3 = \text{dec}(a_2) \times 10 \\ &\dots \dots \dots \dots \dots \\ A_7 &= \text{int}(a_7) \end{aligned}$$

ここで、 $\text{int}(a)$ は a の整数部を、 $\text{dec}(a)$ は a の小数部を示します。

(f) 'e' を出力します。

(g) $b < 0$ なら '-' を出力し、 $b \leftarrow |b|$ とします。

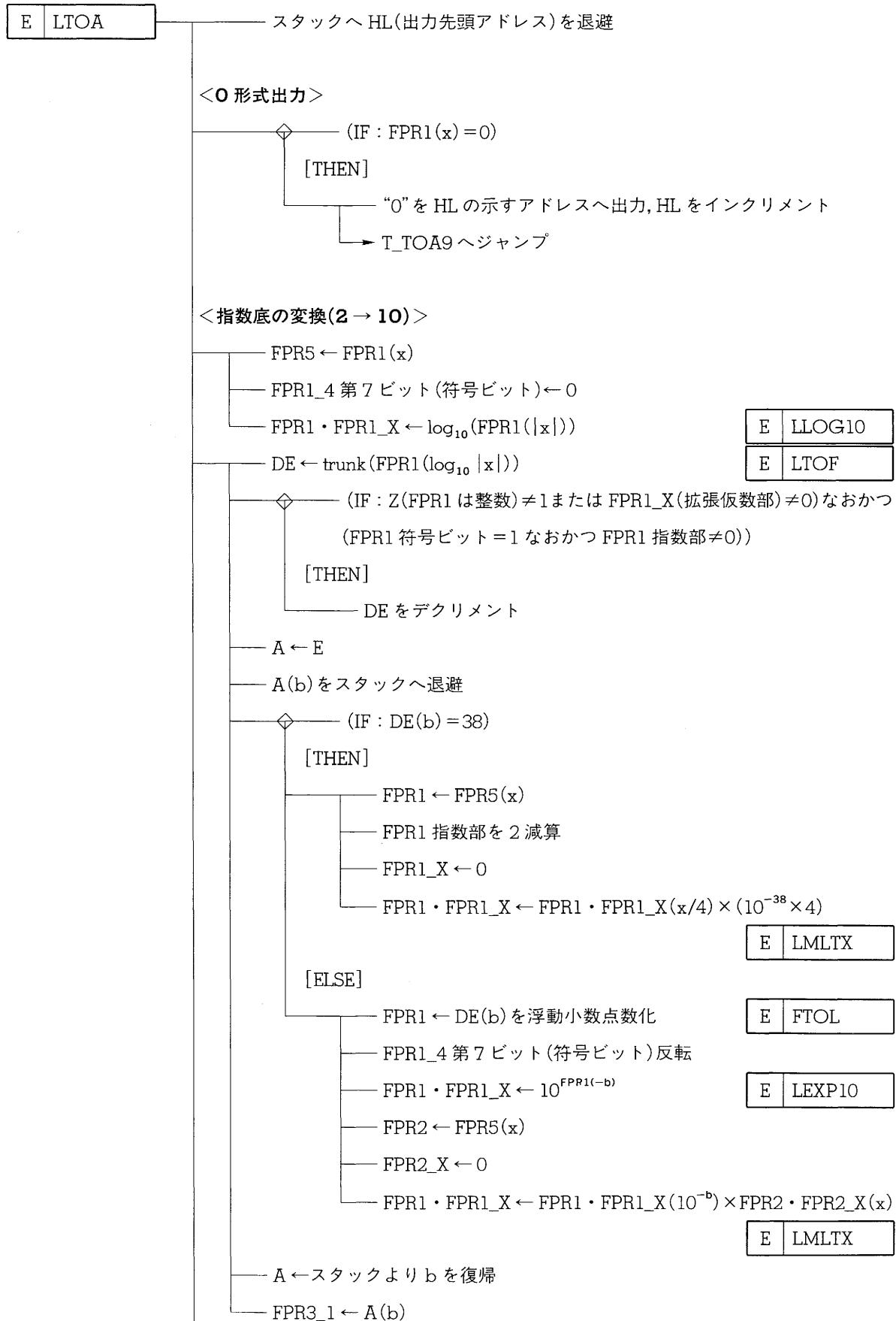
(h) b の文字列 “ B_1B_2 ” ($B_1 = b / 10, B_2 = b - B_1 \times 10$) を出力します。

(i) 'NUL' コードを出力します。

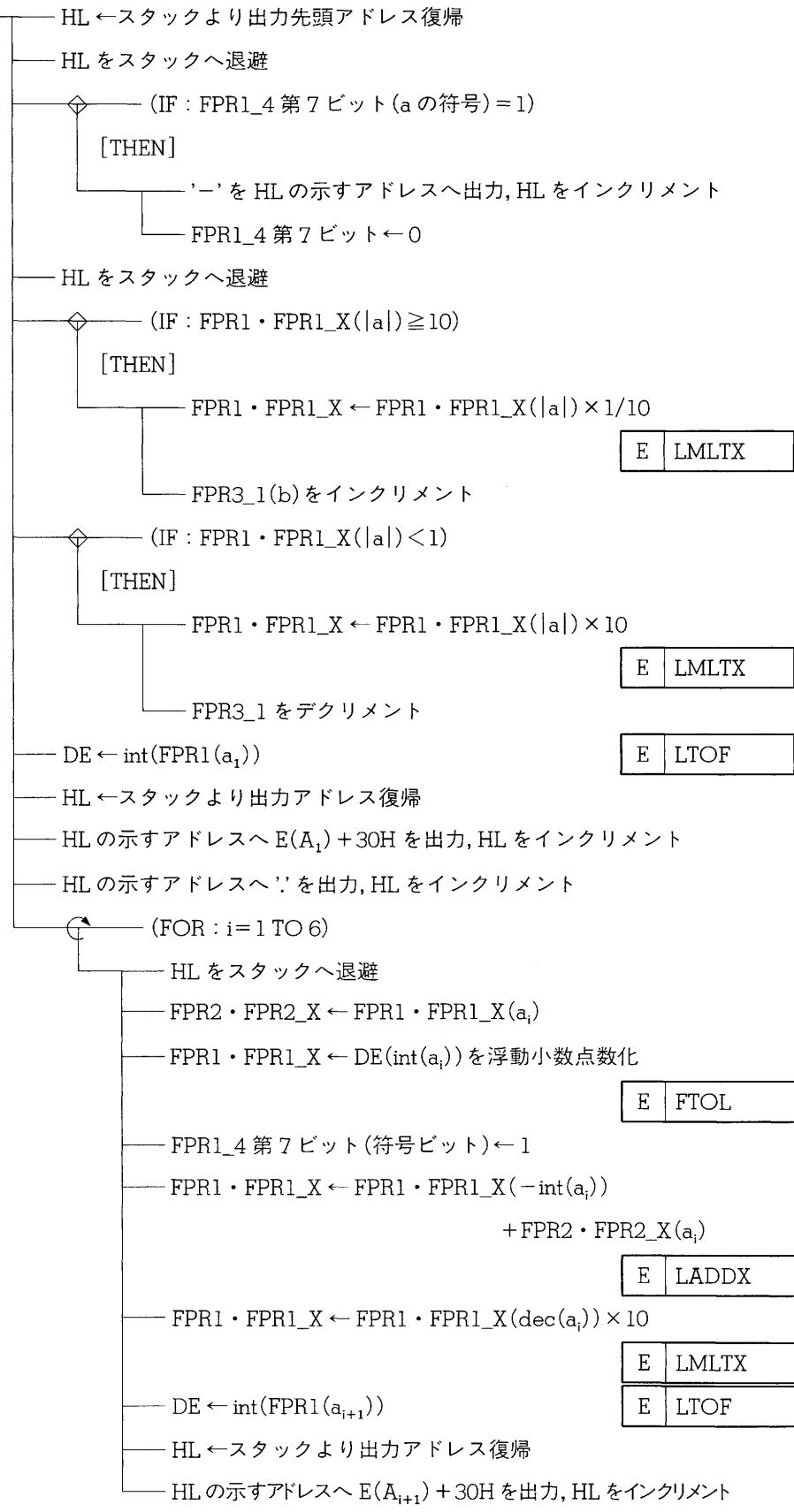
(9) 浮動小数点定数データ

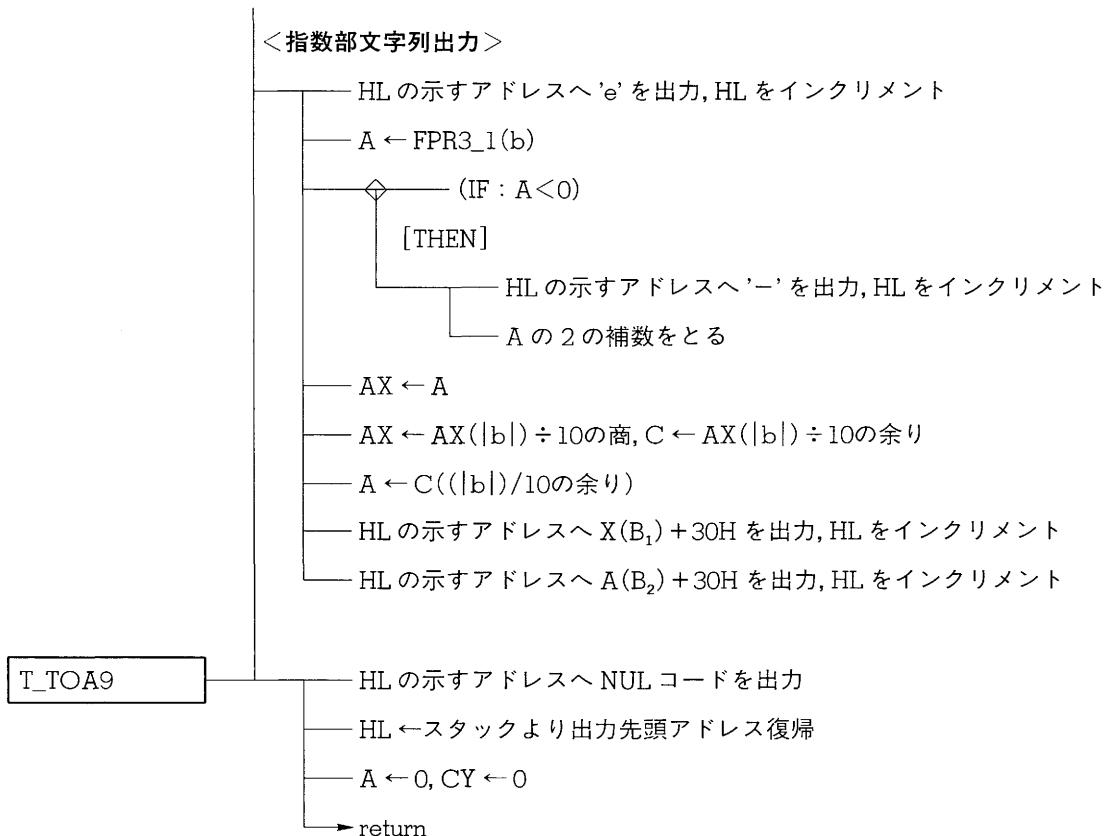
拡張仮数部を持つ定数データ $10^{-38} \times 4, 10, 1/10$ を使用しています。

(10) 处理図



<仮数部文字列出力>





備考 $\text{trunk}(x)$ は x の小数部を 0 に向かって丸めた整数を示します。

$$\begin{cases} x \geq 0 \text{ なら, } \text{trunk}(x) \leq x < \text{trunk}(x) + 1 \\ x < 0 \text{ なら, } \text{trunk}(x) - 1 < x \leq \text{trunk}(x) \end{cases}$$

6.3 2バイト整数型 → 浮動小数点形式への変換関数 (FTOL)

(1) 処理内容

DE レジスタ内容を、符号付き 2バイト整数型として浮動小数点形式に変換し、FPR1 に返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, FTOL

(3) 消費スタック・サイズ

2 (FTOL からの戻り番地 2バイトのみ)

(4) 使用レジスタ

AX, C, DE (DE レジスタの内容は保存されます)

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR1_X

(6) 処理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均 : 40.1 μ s

最大 : 72.3 μ s (-1)

(7) 2バイト整数型形式

最上位ビットが符号ビットで、負数は 2 の補数表現とします。

2バイト整数型 F は、-8000H ~ +7FFFH の範囲の整数値をとります。

6

(8) 処理手順

(a) 2バイト整数値 F=0 なら、0 を返します。

(b) -7FFFH \leq F < 0 なら、F の 2 の補数をとります。

(c) 指数部および仮数部の状態を次に示す初期状態と考え、正規化を行うことにより、浮動小数点形式へ変換します。

指数部 :

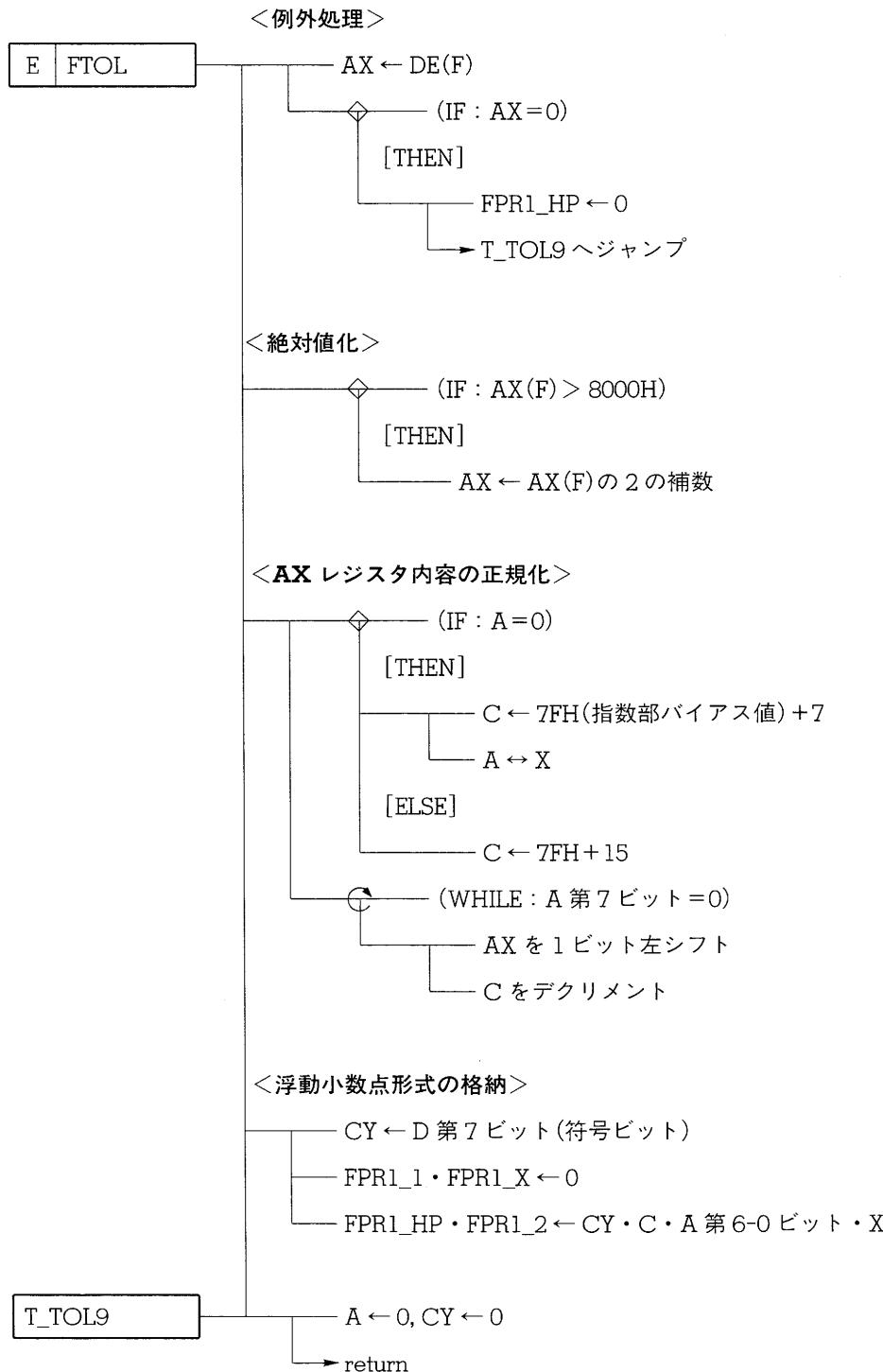
8EH
7 0

仮数部 :

F	0	——	0
31	16 15		0

(d) (c) で得た指数部、仮数部、および F の符号ビットを FPR1 へ格納します。

(9) 处理図



6.4 浮動小数点形式 → 2 バイト整数型への変換関数 (LTOF)

(1) 処理内容

FPR1 の値を符号付き 2 バイト整数型へ変換し, DE レジスタに返します。

また, FPR1 に小数部が含まれなかったなら Z フラグ=1 を, 変換過程で丸め (小数部の切り捨て) を行った場合, Z フラグ=0 を返します。

(2) リンケージ対象オブジェクト・モジュール・ファイル

DFLT, LTOF

(3) 消費スタック・サイズ

2 (LTOF からの戻り番地 2 バイトのみ)

(4) 使用レジスタ

AX, C, DE

(5) 使用ワーク・エリア

FPR1, FPR1_X (FPR1, FPR1_X の内容は保存されます)

(6) 処理時間 (内部システム・クロック=8.38 MHz)

平均 : 62.3 μ s

最大 : 88.5 μ s (-1)

(7) 処理手順

(a) 指数部=0 なら, 整数值 0 と Z フラグ=1 を返します。

指数部<7FH なら, 整数值 0 と Z フラグ=0 を返します。

指数部 \geq 8FH なら, エラーを返します。

(b) 整数部を unsigned Integer 形式で取り出します。

MSB をセットしておきます。

指数部<87H なら, 第 1 仮数部を (86H-指数部) ビット右シフトし, 整数值を得ます。

指数部 \geq 87H なら, 第 1, 第 2 仮数部を (8EH-指数部) ビット右シフトし, 整数值を得ます。

(c) unsigned Integer → Integer へ変換します。

(b) で求めた整数値と FPR1 の符号について、次に示す条件により変換します。

負かつ 8000H より大きい → エラー

負かつ 8000H 以下 → 2 の補数をとる

正かつ 8000H 以上 → エラー

正かつ 8000H 未満 → そのまま

(d) (b) において、

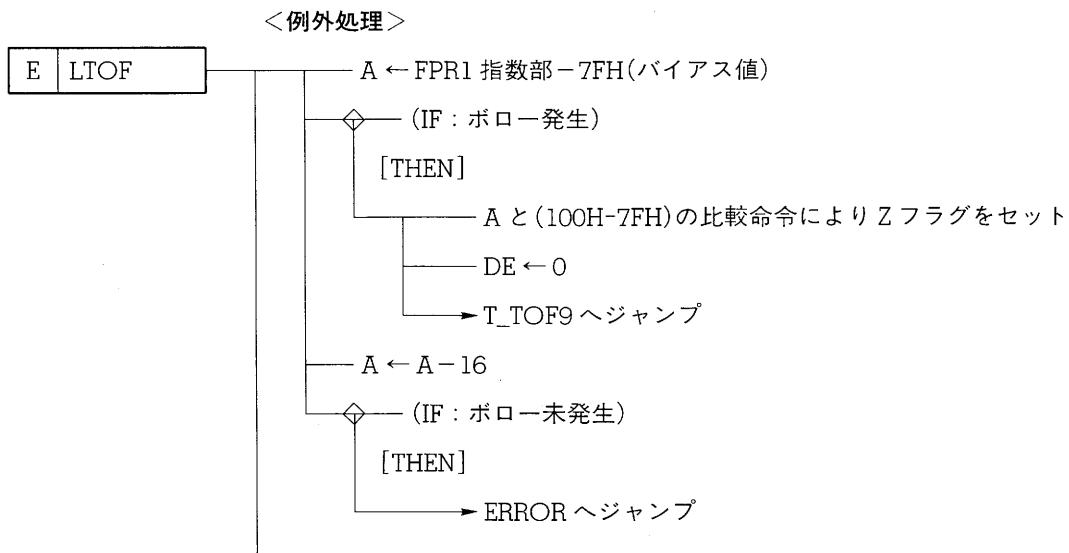
● Z フラグ = 1 を返す場合

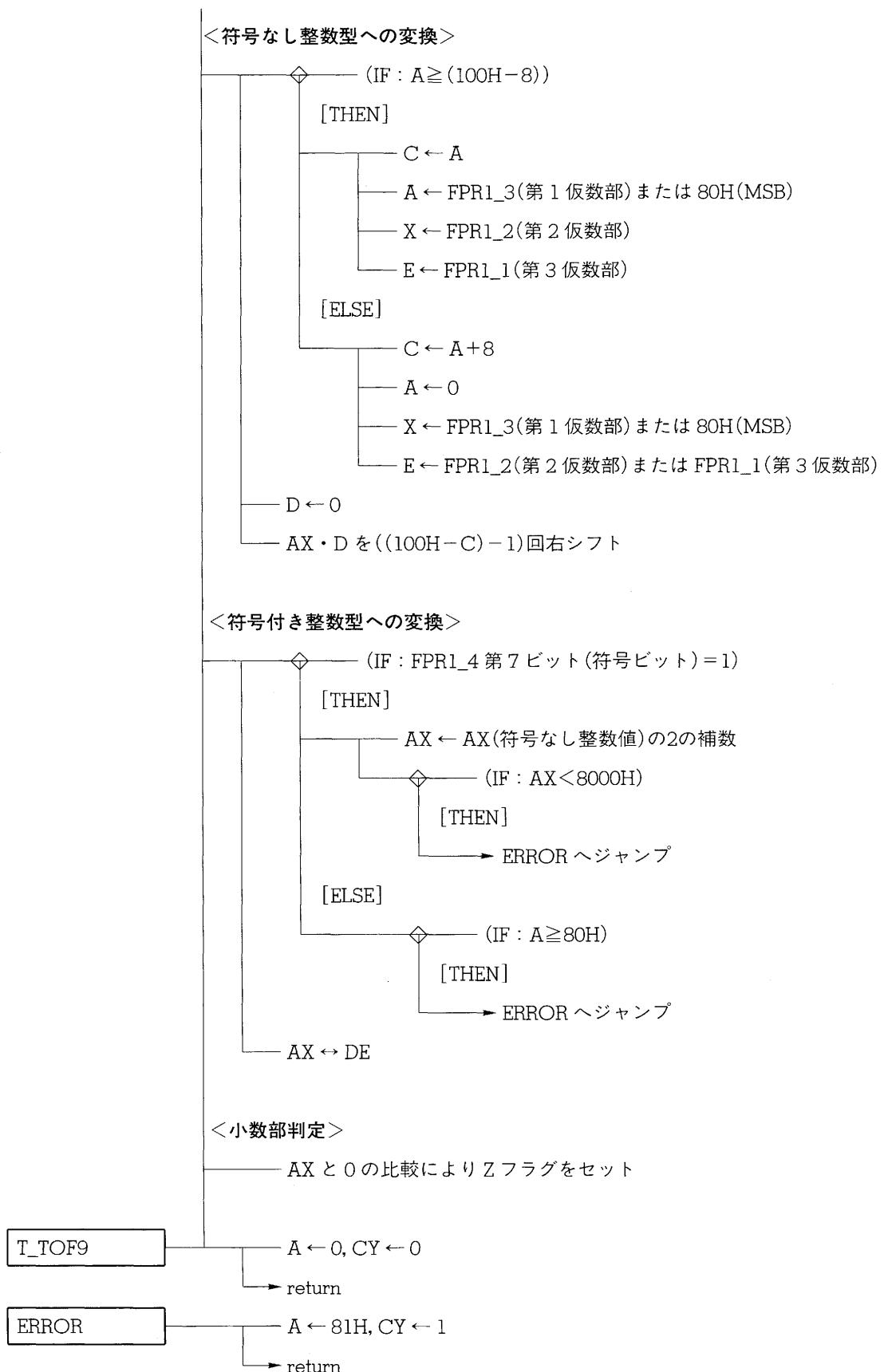
- 指数部 < 87H のケースで、第 2, 第 3 仮数部の全ビットが 0, かつ第 1 仮数部の右シフト過程でキャリーがでなかったとき
- 指数部 ≥ 87H のケースで、第 3 仮数部の全ビットが 0, かつ第 1, 第 2 仮数部の右シフト過程でキャリーがでなかったとき

● Z フラグ = 0 を返す場合

上記以外

(8) 処理図





第7章 実行結果

この章では、各関数の演算結果と処理時間を示します。

掲載した処理時間は、次の条件による測定数値です。

CPU : μ PD78P014 (IE-78014-R-EM)

動作クロック : メイン・システム・クロック (内部システム・クロック = 8.38 MHz)

コード・エリア : 外部代替メモリ

ワーク・エリア : 内部 RAM

スタック・エリア : OFE00H-OFE1FH

プログラマブル・ウェイト : 全域ノー・ウェイト

処理時間の測定には、 μ PD78P014 のタイマ 0 を使用しており、数値にはタイマ値の読み出しに消費される時間（約 10 クロック）が含まれます。

演算結果には、内部形式（浮動小数点形式）と 10 進表現間の変換時の丸め誤差が含まれます。

なお、参考に PC-9801 (MSC ver5.1) による演算結果を示します。

7.1 浮動小数点加算 (LADD)

$0+0=0$ (13.6 μ s)

$1+0=1$ (13.6 μ s)

$0+1=1$ (36.5 μ s)

$1234+98765=99999$ (112 μ s)

$4.5567831e+09+2.1447790e+06=4.5589279e+09$ (141 μ s)

$1.3e+20+4e-30=1.3e+20$ (29.4 μ s)

$223+0.111111=223.11111$ (141 μ s)

$2.1474836e+09+0.5=2.1474836e+09$ (29.4 μ s)

$3.4028237e+38+3.4028237e+38=\text{異常終了}$ (48.4 μ s)

$0.5+(-0.5)=0$ (53.7 μ s)

$1.7632415e-38+(-1.1754944e-38)=0$ (63.7 μ s)

$1.0737418e+09+0.5=1.0737418e+09$ (293 μ s)

$0.5+(-0.50000006)=-5.9604645e-08$ (332 μ s)

7.2 浮動小数点減算 (LSUB)

$0-0=0$ (16.5 μ s)

$1-0=1$ (16.5 μ s)

$0-1=-1$ (39.4 μ s)

$1.7014110e+38-1e+32=1.70141e+38$ (223 μ s)

$2.3352e-05-9.9999e-21=2.3352e-05$ (32.2 μ s)

$3.7634668e-24-1.2=-1.2$ (42.2 μ s)

$9.8999999e-38-2.2000001e-38=7.6999998e-38$ (104 μ s)

$12356565-45876=12310689$ (131 μ s)

$1.2345679e+08-1.2345679e+08=0$ (56.6 μ s)

$125654-988656=-863002$ (103 μ s)

$0.5-0.50000006=-5.9604645e-08$ (335 μ s)

7.3 浮動小数点乗算 (LMLT)

$0 \times 0 = 0$ (16.9 μ s)
 $1 \times 0 = 0$ (16.9 μ s)
 $0 \times 1 = 0$ (22.2 μ s)
 $1.701411e+38 \times 0.1 = 1.701411e+37$ (132 μ s)
 $6.5436653e+08 \times 12345 = 8.0781548e+12$ (138 μ s)
 $1.2345679e+08 \times 1.2345679e+08 = 1.5241579e+16$ (132 μ s)
 $1e+30 \times 0 = 0$ (16.9 μ s)
 $1e+30 \times 1e-10 = 1e+20$ (132 μ s)
 $1.234e+20 \times 2.34e+02 = 2.8875600e+22$ (132 μ s)
 $5.1042355e+38 \times 1.5 =$ 異常終了 (121 μ s)
 $2.5521178e+38 \times 1.5 = 3.8281766e+38$ (132 μ s)
 $1 \times 1.1754944e-38 = 1.1754944e-38$ (136 μ s)
 $2 \times 2 = 4$ (138 μ s)

7.4 浮動小数点除算 (LDIV)

$0 \div 1 = 0$ (16.9 μ s)
 $1.701411e+38 \div 2 = 8.5070551e+37$ (602 μ s)
 $1 \div 0 =$ 異常終了 (11.7 μ s)
 $9.9999997e+37 \div 1e+08 = 9.9999994e+29$ (514 μ s)
 $12 \div 21 = 0.57142854$ (524 μ s)
 $1.1754944e-38 \div 2 = 0$ (25.1 μ s)
 $3.4028237e+38 \div 0.25 =$ 異常終了 (21.7 μ s)
 $(-2.3509887e-38) \div 2 = -1.1754944e-38$ (479 μ s)
 $1 \div 8.5070592e+37 = 1.1754944e-38$ (479 μ s)
 $1.9999999 \div 1 = 1.9999999$ (620 μ s)

7.5 sin 関数 (LSIN)

	μ PD78P014	PC-9801
sin(3.1415927)	-8.7544322e-08 (1.34 ms)	-8.7422780e-08
sin(1.5707964)	0.99999995 (3.70 ms)	1
sin(100)	-0.50636563 (3.34 ms)	-0.50636564
sin(9999999)	0.98960368 (4.01 ms)	0.99066465
sin(-100)	0.50636563 (3.34 ms)	0.50636564
sin(0)	0 (204 μ s)	0
sin(0.2)	0.19866933 (2.18 ms)	0.19866933
sin(-32.967228)	-0.99980993 (3.19 ms)	-0.99980998
sin(33.333332)	0.94053001 (3.37 ms)	0.94053001
sin(6.2831593)	-2.6050024e-05 (1.41 ms)	-2.6051198e-05
sin(9.424778)	-2.6077032e-08 (1.38 ms)	-2.3849761e-08
sin(6.8056469e + 38)	0.93973852 (8.01 ms)	桁落ちによるエラー

7.6 cos 関数 (LCOS)

	μ PD78P014	PC-9801
cos(0)	0.99999995 (2.69 ms)	1
cos(3.1415927)	-0.99999995 (3.68 ms)	-1
cos(1.5707964)	-4.3772161e-08 (1.35 ms)	-4.3711390e-08
cos(-10000)	-0.95215377 (3.40 ms)	-0.95215537
cos(8.3775806)	-0.5000002 (3.30 ms)	-0.5000002
cos(-9424.7783)	0.99999988 (3.57 ms)	0.99999994
cos(162.31561)	0.49999341 (3.25 ms)	0.49999338
cos(6.8056469e + 38)	0.34189401 (7.80 ms)	桁落ちによるエラー
cos(4.712389)	1.3038516e-08 (1.39 ms)	1.1924880e-08

7.7 tan 関数 (LTAN)

	μ PD78P014	PC-9801
$\tan(0)$	0 (2.94 ms)	0
$\tan(3.1415927)$	8.7544322e-08 (4.76 ms)	8.7422780e-08
$\tan(1.5707964)$	-22845568 (4.81 ms)	-22877332
$\tan(-1.0471976)$	-1.7320508 (6.08 ms)	-1.7320509
$\tan(2.0999999)$	-1.7098470 (6.71 ms)	-1.7098469
$\tan(1000)$	1.4703251 (6.71 ms)	1.4703242
$\tan(500)$	0.52924407 (6.69 ms)	0.52924386
$\tan(157.07964)$	2.9802322e-06 (4.69 ms)	2.9406275e-06
$\tan(6.8056469e+38)$	2.7486253 (11.04 ms)	桁落ちによるエラー
$\tan(4.712389)$	-7.6695840e+07 (4.87 ms)	-8.3858283e+07

7.8 自然対数関数 (LLOG)

	μ PD78P014	PC-9801
$\log(2.7182817)$	0.99999996 (3.41 ms)	0.99999997
$\log(9.9999996e+35)$	82.893063 (3.07 ms)	82.893063
$\log(1)$	0 (495 μ s)	0
$\log(0)$	異常終了 (11.7 μ s)	引数不正
$\log(-0.1)$	異常終了 (10.3 μ s)	引数不正
$\log(12345.679)$	9.4210614 (3.66 ms)	9.4210614
$\log(59874.141)$	11 (2.87 ms)	11
$\log(20.085537)$	3 (3.29 ms)	3
$\log(4.5399931e-05)$	-9.999999 (3.57 ms)	-10
$\log(6.8056469e+38)$	89.415986 (2.06 ms)	89.415986
$\log(1.1754944e-38)$	-87.336545 (632 μ s)	-87.336545
$\log(1.4397301e-25)$	-57.200172 (3.66 ms)	-57.200172

7.9 常用対数関数 (LLOG10)

	μ PD78P014	PC-9801
$\log_{10}(0)$	異常終了 (16.2 μ s)	引数不正
$\log_{10}(-1)$	異常終了 (14.8 μ s)	引数不正
$\log_{10}(1)$	0 (538 μ s)	0
$\log_{10}(10)$	0.99999999 (3.43 ms)	1
$\log_{10}(1.2345679e+08)$	8.091515 (2.67 ms)	8.091515
$\log_{10}(9.8765434e+08)$	8.994605 (2.67 ms)	8.994605
$\log_{10}(0.44400001)$	-0.35261702 (3.15 ms)	-0.35261702
$\log_{10}(100000)$	5 (3.53 ms)	5
$\log_{10}(6.8056469e+38)$	38.832869 (2.21 ms)	38.832869
$\log_{10}(1.1754944e-38)$	-37.929779 (784 μ s)	-37.929779
$\log_{10}(2.4001264e-18)$	-17.619766 (3.80 ms)	-17.619766

7.10 指数関数 (底=e) (LEXP)

	μ PD78P014	PC-9801
$e^{(0)}$	1 (342 μ s)	1
$e^{(1)}$	2.7182818 (3.67 ms)	2.7182818
$e^{(-1)}$	0.36787944 (3.87 ms)	0.36787944
$e^{(0.98765433)}$	2.6849291 (3.67 ms)	2.6849291
$e^{(20)}$	4.8516519e+08 (3.85 ms)	4.851652e+08
$e^{(11)}$	59874.142 (3.88 ms)	59874.142
$e^{(89.415993)}$	異常終了 (214 μ s)	オーバフロー
$e^{(89.415985)}$	6.8056386+38 (2.11 ms)	6.8056393+38
$e^{(-87.336548)}$	0 (2.09 ms)	1.1754907e-38
$e^{(-87.33654)}$	1.1754998e-38 (1.92 ms)	1.1754997e-38
$e^{(-0.82129019)}$	0.43986378 (4.08 ms)	0.43986378

7.11 指数関数（底=10）(LEXP10)

	μ PD78P014	PC-9801
$10^{(38.832863)}$	6.8055425e + 38 (2.16 ms)	6.8055441e + 38
$10^{(-37.929775)}$	1.1755061e - 38 (2.06 ms)	1.1755058e - 38
$10^{(89.415993)}$	異常終了 (415 μ s)	オーバフロー
$10^{(-87.336548)}$	0 (424 μ s)	4.60736e - 88
$10^{(0)}$	1 (387 μ s)	1
$10^{(0.56666666)}$	3.686945 (3.68 ms)	3.686945
$10^{(0.96666664)}$	9.2611866 (4.01 ms)	9.2611867
$10^{(1.7333332)}$	54.116939 (4.13 ms)	54.11694
$10^{(0.34659675)}$	2.2212464 (3.84 ms)	2.2212465
$10^{(-0.35975304)}$	0.43676412 (4.24 ms)	0.43676412
$10^{(38.83287)}$	異常終了 (374 μ s)	オーバフロー

7.12 べき乗関数 (LPOW)

	μ PD78P014	PC-9801
(0) ⁽⁰⁾	異常終了 (17.9 μ s)	オーバフロー
(0) ⁽¹⁾	0 (20.3 μ s)	0
(1) ⁽⁰⁾	1 (892 μ s)	1
(1) ⁽¹⁾	1 (898 μ s)	1
(1) ⁽⁻¹⁾	1 (898 μ s)	1
(2) ⁽⁻²⁾	0.25 (2.70 ms)	0.25
(50) ⁽²⁾	2500 (7.55 ms)	2500
(2050) ⁽²⁾	4202499.9 (4.24 ms)	4202500
(-1) ^(2.5669999)	異常終了 (41.8 μ s)	引数不正
(0) ^(-9.8765001)	異常終了 (20.3 μ s)	オーバフロー
(1.3038405e + 19) ⁽²⁾	1.6999996e + 38 (6.21 ms)	1.7e + 38
(9.876543) ^(1.2345679)	16.900803 (6.91 ms)	16.900803
(9) ^(1.2345001)	15.066501 (6.48 ms)	15.066502
(2.1900001) ^(-9.1199999)	7.8550622e - 04 (6.90 ms)	7.8550618e - 04
(4) ^(6.8056469e+38)	異常終了 (819 μ s)	オーバフロー
(1.50487e + 12) ^(-0.20180109)	3.4879273e - 03 (7.84 ms)	3.4879272e - 03
(2.7182817) ^(89.415985)	6.8056125e + 38 (5.63 ms)	6.8056208e + 38

7.13 平方根関数 (LSQRT)

	μ PD78P014	PC-9801
$\sqrt{(0)}$	0 (11.7 μ s)	0
$\sqrt{(1)}$	1 (1.86 ms)	1
$\sqrt{(2)}$	1.4142135 (1.96 ms)	1.4142136
$\sqrt{(121)}$	11 (1.99 ms)	11
$\sqrt{(2500)}$	50 (1.98 ms)	50
$\sqrt{(1e-06)}$	9.9999993e-04 (2.03 ms)	1e-03
$\sqrt{(-9.999998e-03)}$	異常終了 (11.2 μ s)	引数不正
$\sqrt{(30.863079)}$	5.5554547 (1.99 ms)	5.5554549
$\sqrt{(11.111111)}$	3.3333333 (1.94 ms)	3.3333333
$\sqrt{(5.1001101e-35)}$	7.1415052e-18 (2.08 ms)	7.1415055e-18

7.14 arcsin 関数 (LASIN)

	μ PD78P014	PC-9801
$\arcsin(0)$	0 (2.28 ms)	0
$\arcsin(1)$	1.5707963 (45.8 μ s)	1.5707963
$\arcsin(-1)$	-1.5707963 (46.8 μ s)	-1.5707963
$\arcsin(-0.5)$	-0.52359877 (5.70 ms)	-0.52359878
$\arcsin(3.1415927)$	異常終了 (21.0 μ s)	引数不正
$\arcsin(0.78539819)$	0.90333916 (6.35 ms)	0.90333915
$\arcsin(-0.86602539)$	-1.0471976 (6.31 ms)	-1.0471975
$\arcsin(0.98437494)$	1.3937883 (6.67 ms)	1.3937883
$\arcsin(0.99999994)$	1.5704504 (5.16 ms)	1.5704511

7.15 arccos 関数 (LACOS)

	μ PD78P014	PC-9801
arccos(0)	1.5707963 (2.34 ms)	1.5707963
arccos(1)	0 (121 μ s)	0
arccos(-1)	3.1415927 (132 μ s)	3.1415927
arccos(0.52359879)	1.0197267 (5.25 ms)	1.0197267
arccos(-0.5)	2.0943951 (5.81 ms)	2.0943951
arccos(-0.86602539)	2.6179939 (6.40 ms)	2.6179938
arccos(0.1)	1.4706289 (4.92 ms)	1.4706289
arccos(-0.1)	1.6709638 (4.91 ms)	1.6709637
arccos(0.98437494)	0.17700801 (6.79 ms)	0.17700802
arccos(0.99999994)	3.4594024e-04 (5.38 ms)	3.4526698e-04

7.16 arctan 関数 (LATAN)

	μ PD78P014	PC-9801
arctan(0)	0 (289 μ s)	0
arctan(1)	0.78539817 (3.70 ms)	0.78539816
arctan(-1)	-0.78539817 (3.70 ms)	-0.78539816
arctan(3.1415927)	1.2626273 (3.80 ms)	1.2626273
arctan(1.5707964)	1.0038848 (3.04 ms)	1.0038848
arctan(1.7014110e+38)	1.5707963 (838 μ s)	1.5707963
arctan(10000000)	1.5707962 (1.60 ms)	1.5707962
arctan(0.001)	9.9999971e-04 (1.36 ms)	9.9999971e-04
arctan(10)	1.4711277 (2.65 ms)	1.4711277
arctan(-10)	-1.4711277 (2.65 ms)	-1.4711277
arctan(1.0000001)	0.78539823 (3.84 ms)	0.78539822

7.17 sinh 関数 (LHSIN)

	μ PD78P014	PC-9801
$\sinh(89.415993)$	異常終了 (225 μ s)	3.4028456e + 38
$\sinh(-89.415993)$	異常終了 (225 μ s)	-3.4028456e + 38
$\sinh(89.415985)$	3.4028192e + 38 (2.23 ms)	3.4028196e + 38
$\sinh(-89.415985)$	-3.4028192e + 38 (2.23 ms)	-3.4028196e + 38
$\sinh(0)$	0 (187 μ s)	0
$\sinh(0.4998779)$	0.52095762 (1.65 ms)	0.52095763
$\sinh(0.125)$	0.12532578 (1.86 ms)	0.12532578
$\sinh(1.0842022e-19)$	1.0842022e - 19 (317 μ s)	1.0842022e - 19
$\sinh(0.76666665)$	0.84400989 (4.10 ms)	0.84400998
$\sinh(1.0666666)$	1.2807617 (4.50 ms)	1.2807619
$\sinh(1.8666666)$	3.1560328 (4.62 ms)	3.1560329
$\sinh(3.351413)$	14.254 (4.78 ms)	14.254001

7.18 cosh 関数 (LHCOS)

	μ PD78P014	PC-9801
$\cosh(-89.415993)$	異常終了 (220 μ s)	3.4028456e + 38
$\cosh(-89.415985)$	3.4028192e + 38 (2.22 ms)	3.4028196e + 38
$\cosh(0)$	1 (935 μ s)	1
$\cosh(1.0842022e-19)$	1 (1.31 ms)	1
$\cosh(0.76666665)$	1.3085689 (4.07 ms)	1.308569
$\cosh(1.0666666)$	1.6249156 (4.48 ms)	1.6249157
$\cosh(1.8666666)$	3.3106711 (4.59 ms)	3.3106712
$\cosh(4.0319099)$	28.193103 (4.77 ms)	28.193105

7.19 tanh 関数 (LHTAN)

	μ PD78P014	PC-9801
tanh(89.415993)	1.0000001 (254 μ s)	1
tanh(-89.415993)	-1.0000001 (255 μ s)	-1
tanh(0)	0 (1.18 ms)	0
tanh(0.4998779)	0.46202111 (6.63 ms)	0.46202113
tanh(0.125)	0.124353 (6.84 ms)	0.124353
tanh(1.0842022e-19)	1.0842022e-19 (2.14 ms)	1.0842022e-19
tanh(0.76666665)	0.64498699 (8.74 ms)	0.64498699
tanh(1.0666666)	0.78820205 (9.53 ms)	0.78820205
tanh(1.8666666)	0.953291 (9.74 ms)	0.95329096
tanh(9.4484739)	0.99999988 (10.02 ms)	0.99999999
tanh(7.8125e-03)	7.8123417e-03 (4.92 ms)	7.8123411e-03

7.20 絶対値関数 (LABS)

| 0 | = 0 (6.4 μ s)

| -2.1290744e-19 | = 2.1290744e-19 (6.4 μ s)

| 1.6415355e+27 | = 1.6415355e+27 (6.4 μ s)

7.21 逆数関数 (LRCPN)

1/0 = 異常終了 (38.9 μ s)

1/ (-1.1754944e-38) = -8.5070592e+37 (505 μ s)

1/0.99999994 = 1 (490 μ s)

1/ (-1.0000001) = -0.99999988 (636 μ s)

1/ (8.5070602e+37) = 0 (637 μ s)

1/ (8.5070592e+37) = 1.1754944e-38 (506 μ s)

1/ (2.8545976e-18) = 3.5031207e+17 (541 μ s)

1/ (-2.9092885e+21) = -3.4372664e-22 (549 μ s)

7.22 極座標 → 直交座標への変換関数 (POTORA)

(r, θ)	(x, y)	
(1, 1.5707964)	(-4.3772161e-08, 0.99999995) (-4.3711390e-08, 1)	(4.63 ms)
(1, 0.52359879)	(0.8660254, 0.50000001) (0.8660254, 0.50000001)	(5.91 ms)
(7, 2.6179938)	(-6.0621777, 3.5000003) (-6.0621777, 3.5000003)	(6.48 ms)
(99, -2.0943952)	(-49.500005, -85.736512) (-49.500005, -85.736512)	(6.51 ms)
(8.8888798, 2.3561945)	(-6.2853872, 6.2853871) (-6.2853872, 6.2853871)	(6.74 ms)
(4.4443998, 3.1415927)	(-4.4443996, -3.8908197e-07) (-4.4443998, -3.8854179e-07)	(4.61 ms)
(0.5, 6.8056469e+38)	(0.17094701, 0.46986926) 桁落ちによるエラー	(10.84 ms)
(0.5, 4.712389)	(6.5192580e-09, -0.49999997) (5.9624402e-09, -0.5)	(4.68 ms)
(0.5, 6.283185)	(0.49999997, -1.5040860e-07) (0.5, -1.5099580e-07)	(4.48 ms)

備考 上段に μ PD78P014 による演算結果を、下段に PC-9801 による演算結果を示しています。

7.23 直交座標 → 極座標への変換関数 (RATOP)

(x, y)	(r, θ)	
(0, 0)	(0, 0)	(17.9 μs)
	(0, 0)	
(1, 1)	(1.4142135, 0.78539813)	(6.60 ms)
	(1.4142136, 0.78539816)	
(0, 1)	(1, 1.5707963)	(2.19 ms)
	(1, 1.5707963)	
(1, -1)	(1.4142135, -0.78539813)	(6.60 ms)
	(1.4142136, -0.78539816)	
(-1, 1)	(1.4142135, 2.3561943)	(6.71 ms)
	(1.4142136, 2.3561945)	
(-1, -1)	(1.4142135, -2.3561943)	(6.71 ms)
	(1.4142136, -2.3561945)	
(0, -1)	(1, -1.5707963)	(2.19 ms)
	(1, -1.5707963)	
(1, 0)	(1, 0)	(2.49 ms)
	(1, 0)	
(-1, 0)	(1, 3.1415925)	(2.54 ms)
	(1, 3.1415927)	
(11111, 11111)	(15713.326, 0.78539813)	(6.58 ms)
	(15713.327, 0.78539816)	
(-12.220954, 69.662003)	(70.725845, 1.7444612)	(6.98 ms)
	(70.725853, 1.7444613)	
(0.92719781, 0.23236816)	(0.95587164, 0.24555582)	(5.90 ms)
	(0.95587172, 0.24555586)	

備考 上段に μ PD78P014 による演算結果を、下段に PC-9801 による演算結果を示しています。

7.24 文字列 → 浮動小数点形式への変換関数 (ATOL)

"1234567.890123456789012345678"	= 異常終了	(1.11 ms)
"0Q"	= 0	(126 μ s)
"E12"	= 異常終了	(78.8 μ s)
"1e"	= 異常終了	(562 μ s)
"1E+123"	= 異常終了	(581 μ s)
"1.17549427E-38"	= 0	(5.39 ms)
"1.17549428E-38"	= 1.1754944e-38	(5.39 ms)
"6.8056476E+38"	= 異常終了	(4.43 ms)
"6.8056475E+38"	= 6.8056473e+38	(4.44 ms)
"655361"	= 655361	(1.20 ms)
"1e-20"	= 1e-20	(5.18 ms)
"123456789012345678901234567E-32"	= 1.2345679e-06	(5.62 ms)
"1.00000000000000000000000000000000E-9"	= 1e-09	(5.88 ms)
"+1.2030646E+22"	= 1.2030646e+22	(5.42 ms)
"-4.6231684E-18"	= -4.6231685e-18	(4.95 ms)
"0.000000000000000117549428E-20"	= 1.1754944e-38	(6.39 ms)

7.25 浮動小数点形式 → 文字列への変換関数 (LTOA)

0	= "0"	(18.4 μ s)
1.0000002e-37	= "1.000000e-37"	(8.32 ms)
9.999999e-38	= "9.999998e-38"	(9.04 ms)
1.0000001e-05	= "1.000000e-05"	(9.73 ms)
1	= "1.000000e00"	(1.91 ms)
100000	= "1.000000e05"	(9.61 ms)
9.9999993e+19	= "1.000000e20"	(9.50 ms)
9.9999987e+37	= "9.999999e37"	(9.28 ms)
1.0000001e+38	= "1.000000e38"	(8.85 ms)
6.8056469e+38	= "6.805646e38"	(4.81 ms)
-6.8056469e+38	= "-6.805646e38"	(4.81 ms)
-1.2677555e+13	= "-1.267755e13"	(10.76 ms)
-1.1907760e-29	= "-1.190775e-29"	(9.02 ms)

7.26 2 バイト整数型 → 浮動小数点形式への変換関数 (FTOL)

0	(12.2 μ s)
-1	(72.3 μ s)
-32768	(26.5 μ s)
1	(68.5 μ s)
511	(66.6 μ s)
-511	(70.4 μ s)
255	(28.4 μ s)
32767	(32.2 μ s)

7.27 浮動小数点形式 → 2 バイト整数型への変換関数 (LTOF)

-0.99999994 =	0 (Z フラグ=0)	(14.6 μ s)
0 =	0 (Z フラグ=1)	(14.6 μ s)
65536 =	異常終了	(14.6 μ s)
-32769 =	異常終了	(35.1 μ s)
-32768 =	-32768 (Z フラグ=1)	(37.5 μ s)
32767.5 =	32767 (Z フラグ=0)	(38.9 μ s)
1 =	1 (Z フラグ=1)	(83.3 μ s)
1.5 =	1 (Z フラグ=0)	(83.3 μ s)
-1 =	-1 (Z フラグ=1)	(88.5 μ s)

第8章 プログラム・リスト

(1) EQU. INC

```
$      NOLIST
;*****
;*
;* 78K0 COMMON NAME DEFINE
;*
;*
;*
;*****
SHORT  EQU    4      ;size of real type
INTEGR EQU    2      ;size of integer type
BYTE   EQU    8      ;bit figures of byte
ZEROEX EQU    7FH    ;exponent bias for 0
R_OK   EQU    0      ;normal return code
R_ERR  EQU    81H    ;abnormal return code
$      LIST
```

(2) REF1. INC

```
$      NOLIST
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT REGISTER REFFERENCE DEFINE
;*
;*
;*
;*
;*****
EXTRN  FPR1
EXTRN  FPR1_LP, FPR1_HP
EXTRN  FPR1_1, FPR1_2, FPR1_3, FPR1_4

EXTRN  FPR2
EXTRN  FPR2_LP, FPR2_HP
EXTRN  FPR2_1, FPR2_2, FPR2_3, FPR2_4

EXTRN  FPR3
EXTRN  FPR3_LP, FPR3_HP
EXTRN  FPR3_1, FPR3_2, FPR3_3, FPR3_4
EXTRN  FPR4
EXTRN  FPR4_LP, FPR4_HP
EXTRN  FPR4_1, FPR4_2, FPR4_3, FPR4_4
EXTRN  FPR5
EXTRN  FPR5_LP, FPR5_HP
EXTRN  FPR5_1, FPR5_2, FPR5_3, FPR5_4

EXTRN  FPREG_XP
EXTRN  FPREG1_X, FPREG2_X
EXTRN  FPREG3_X, FPREG4_X, FPREG5_X
$      LIST
```

(3) REF2. INC

```
$      NOLIST
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT REGISTER LOAD FUNCTION REFFERENCE
;*
;*
;*
;*****
EXTRN LLD21,LLD21X
EXTRN LLD31,LLD31X
EXTRN LLD41,LLD41X
EXTRN LLD51,LLD51X
EXTRN LLD32
EXTRN LLD52
EXTRN LLD13
EXTRN LLD23,LLD23X
EXTRN LLD24,LLD24X
EXTRN LLD15
EXTRN LLD25,LLD25X
EXTRN LLD1C,LLD1CX
EXTRN LLD2C,LLD2CX
EXTRN LXC13,LXC13X
EXTRN LXC14,LXC14X
EXTRN LXC15,LXC15X
$      LIST
```

(4) ASCII. INC

```

$      NOLIST
;*****+
;
; 78K0 ASCII CODE DEFINE
;
;
;
;
;*****+
A_PL    EQU    02BH    ;' +'
A_MN    EQU    02DH    ;' -'
A_PD    EQU    02EH    ;' .'
A_NL    EQU    000H    ;nul
A_BL    EQU    020H    ;blank
A_E     EQU    045H    ;' E'
A_E2   EQU    065H    ;' e'
A_0     EQU    030H    ;' 0'
A_9     EQU    039H    ;' 9'

N_PL    EQU    16
N_MN    EQU    15
N_PD    EQU    14
N_NL    EQU    13
N_BL    EQU    12
N_E     EQU    11
N_9     EQU    9

S_INDX  EQU    7

@_INDX  MACRO
DB A_PL,A_MN,A_PD,A_NL
DB A_BL,A_E ,A_E2
ENDM
$      LIST

```

(5) DFLT. SRC

```

$      TITLE    ('FLOATING POINT REGISTERS')
NAME    M_DFLT
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT REGISTERS
;*
;*
;*
;*****
PUBLIC  FPR1
PUBLIC  FPR1_LP, FPR1_HP
PUBLIC  FPR1_1, FPR1_2, FPR1_3, FPR1_4
PUBLIC  FPR2
PUBLIC  FPR2_LP, FPR2_HP
PUBLIC  FPR2_1, FPR2_2, FPR2_3, FPR2_4

PUBLIC  FPR3
PUBLIC  FPR3_LP, FPR3_HP
PUBLIC  FPR3_1, FPR3_2, FPR3_3, FPR3_4
PUBLIC  FPR4
PUBLIC  FPR4_LP, FPR4_HP
PUBLIC  FPR4_1, FPR4_2, FPR4_3, FPR4_4
PUBLIC  FPR5
PUBLIC  FPR5_LP, FPR5_HP
PUBLIC  FPR5_1, FPR5_2, FPR5_3, FPR5_4

PUBLIC  FPREG_XP
PUBLIC  FPR1_X, FPR2_X

PUBLIC  FPR3_X, FPR4_X, FPR5_X

DSEG    SADDRP

```

```
;***** FLOWING POINT REGISTER 1 ***
FPR1:
FPR1_LP:
FPR1_1:
    DS      1
FPR1_2:
    DS      1
FPR1_HP:
FPR1_3:
    DS      1
FPR1_4:
    DS      1

;***** FLOWING POINT REGISTER 2 ***
FPR2:
FPR2_LP:
FPR2_1:
    DS      1
FPR2_2:
    DS      1
FPR2_HP:
FPR2_3:
    DS      1
FPR2_4:
    DS      1

;***** FLOWING POINT REGISTER 3 ***
FPR3:
FPR3_LP:
FPR3_1:
    DS      1
FPR3_2:
    DS      1
FPR3_HP:
FPR3_3:
    DS      1
FPR3_4:
    DS      1
```

```

;***** FLOWING POINT REGISTER 4 ***
FPR4:
FPR4_LP:
FPR4_1:
    DS      1
FPR4_2:
    DS      1
FPR4_HP:
FPR4_3:
    DS      1
FPR4_4:
    DS      1

;***** FLOWING POINT REGISTER 5 ***
FPR5:
FPR5_LP:
FPR5_1:
    DS      1
FPR5_2:
    DS      1
FPR5_HP:
FPR5_3:
    DS      1
FPR5_4:
    DS      1

;***** FLOWING POINT REGISTER 4th MANTISSA ***
FPRE_XP:
FPR1_X:
    DS      1
FPR2_X:
    DS      1

FPR3_X:
    DS      1
FPR4_X:
    DS      1
FPR5_X:
    DS      1

END

```

(6) LFLT1. SRC

```

$      TITLE   (' THE 4 RULES FUNCTIONS')
NAME    M_LFLT1

#include "EQU.INC"
#include "REF1.INC"

PUBLIC LADD, LSUB, LMLT, LDIV
PUBLIC LADDX, LSUBX, LMLTX
PUBLIC LNOR

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT ADDITION FUNCTION
;*
;* DESTINATION REGISTER: FPR1
;* SOURCE REGISTER      : FPR2
;*
;* RESULT : FPR1 += FPR2
;*          ERROR then set CY
;*
;*****
LADD:
    FPRE_XP = #0           ;clear 4th mantissa
LADDX:
    CY = FPR2_3.7
    A = FPR2_4
    ADDC A,A
    if_bit (Z)
        goto T_RET
    endif
    D = A                 ;FPR2 exponent

    CY = FPR1_3.7
    A = FPR1_4
    ROLC A,1
    C = A                 ;FPR1 exponent

;***** CHECK EXPONENT & LOAD ***
;d : FPR1.FPR1_X <- one of higher exp.
;s : A·DE·C <- mantissa (lower exp. one)
;    FPR2_X <- difference of exp.
;    FPR2_4.7 <- sign (lower exp. one)

```

```

A -= D           ;difference of exp.

if_bit (!CY)
  A <-> FPR2_X
  A <-> C
  A <-> FPR2_1
  E = A
  D = FPR2_2 (A)
  A = FPR2_3

else
  A ^= #0FFH
  A++          ;|difference of exp.|
  A <-> FPR2_X
  A <-> FPR1_X
  A <-> C
  A <-> D
  A <-> FPR2_1
  A <-> FPR1_1
  E = A
  A = FPR2_4
  A <-> FPR1_4
  FPR2_4 = A
  A = FPR2_2
  A <-> FPR1_2
  A <-> D
  A <-> FPR2_3
  A <-> FPR1_3

  if (FPR2_3 == #0)      ;exp. of destination == 0?
    goto T_RET
  endif

endif

if (FPR2_X >= #SHORT*BYTE)
  goto T_RET          ;neglect lower value
endif

FPR1_3 |= #80H      ;(set mantissa MSB)
A |= #80H          ;(set mantissa MSB)

```

```

;***** BE AGREED MANTISSA POTENTIAL **

    if (FPR2_X != #0)           ;exp. agree?
        repeat
            CLR1 CY
            RORC A, 1
            A <-> D
            RORC A, 1
            A <-> E
            RORC A, 1
            A <-> C
            RORC A, 1
            A <-> C
            A <-> E
            A <-> D           ;s' :A·DE·C <- mantissa be agreed potential
            FPR2_X--
        until_bit (Z)
    endif

;***** CALC. MANTISSA(set result to A·C·DE) **

    CY = FPR2_4. 7
    CY ^= FPR1_4. 7

    if_bit (!CY)                ;sign agree?
        A <-> C               ;s' += d
        ADD A, FPR1_X
        A <-> E
        ADDC A, FPR1_1
        A <-> D
        ADDC A, FPR1_2
        A <-> C
        ADDC A, FPR1_3

        if_bit (CY)
            FPR2_1++          ;normalize mantissa overflow
            if_bit (Z)
                goto ERROR
            endif
            RORC A, 1
            A <-> C
            RORC A, 1
            A <-> D
            RORC A, 1
            A <-> E
            RORC A, 1
            A <-> D
            A <-> C
        endif

```

```

else
    X = A
    if (A == FPR1_3)
        if (D == FPR1_2) (A)
            if (E == FPR1_1) (A)
                if (C == FPR1_X) (A)      ;if(s' == d)
                    goto ZERO
                endif
            endif
        endif
    endif
endif

if_bit (!CY)          ;if(s' > d)
    FPR1_4 ^= #80H      ;turn sign bit
    A = X
else
    A = C
    A <-> FPR1_X
    C = A
    A = E
    A <-> FPR1_1
    E = A
    A = D
    A <-> FPR1_2
    D = A
    A = X
    A <-> FPR1_3
endif

A <-> C           ;|s' -= d|
SUB A,FPR1_X
A <-> E
SUBC A,FPR1_1
A <-> D
SUBC A,FPR1_2
A <-> C
SUBC A,FPR1_3

```

```

LNOR:
    while_bit (!A.7)      ;normalize catastrophic cancellation
        FPR2_1--
        if_bit (Z)
            goto ZERO
        endif
        A <-> E
        ROLC A, 1
        A <-> D
        ROLC A, 1
        A <-> C
        ROLC A, 1
        A <-> E
        ROLC A, 1
        A <-> E
        A <-> C
        A <-> D
        A <-> E
    endw
endif

;***** STORE FPR1 **

FPR1_3 = A           ;1st mantissa
A = FPR2_1

T_STOR:
    CY = FPR1_4.7
    RORC A, 1
    FPR1_4 = A           ;sign, exponent
    FPR1_3.7 = CY        ;exponent LSB
    FPR1_2 = C (A)        ;2nd mantissa
    FPR1_1 = D (A)        ;3rd mantissa
    FPR1_X = E (A)        ;4th mantissa

T_RET:
    A = #R_OK
    CLR1 CY
    RET

ZERO:
    FPR1_HP = #0
    goto T_RET

ERROR:
    A = #R_ERR
    SET1 CY
    RET

```

```

;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT SUBTRACTION FUNCTION
;*
;* DESTINATION REGISTER: FPR1
;* SOURCE REGISTER      : FPR2
;*
;* RESULT : FPR1 -= FPR2
;*          ERROR then set CY
;*
;*****
LSUB:
    FPRE_XP = #0           ;clear 4th mantissa
LSUBX:
    FPR2_4 ^= #80H
    goto LADDX

;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT MULTIPLICATION FUNCTION
;*
;* DESTINATION REGISTER: FPR1
;* SOURCE REGISTER      : FPR2
;*
;* RESULT : FPR1 *= FPR2
;*          ERROR then set CY
;*
;*****
LMLT:
    FPRE_XP = #0           ;clear 4th mantissa
    ;***** ZERO EXCEPTION ***
LMLTX:
    CY = FPR2_3.7
    A = FPR2_4
    ADDC A,A
    if_bit (Z)
        goto ZERO
    endif
    C = A                 ;FPR2 exp.

    CY = FPR1_3.7
    A = FPR1_4
    ADDC A,A             ;FPR1 exp.
    if_bit (Z)
        goto ZERO
    endif

```

```

;***** MULTIPLE EXPONENT **

A += C
if_bit (CY)
  A -= #ZEROEX
  if_bit (!CY)           ;exp. >= 100H
    goto ERROR
  endif
else
  A -= #ZEROEX
  if_bit (CY)           ;exp. < 0
    goto ZERO
  endif
endif

A <-> FPR2_4           ;FPR2_4 <- exp.
A ^= FPR1_4
FPR1_4 = A              ;FPR1_4.7 <- sign

;***** CALC. MANTISSA (set result to A·C·DE) **
;d: FPR1 mantissa
;s: FPR2 mantissa

SET1 FPR1_3.7           ;(set mantissa MSB)
SET1 FPR2_3.7           ;(set mantissa MSB)

X = FPR1_X (A)
A = FPR2_3
MULU X                 ;d(0) * s(3)

A <-> FPR1_1
X = A
E = A
A = FPR2_2
MULU X                 ;d(1) * s(2)
A += FPR1_1             ;->CY

A <-> E
X = A
A = FPR2_3
MULU X                 ;d(1) * s(3)
ADDC A, #0               ;-<CY
A <-> X
E += A                 ;->CY
A = X
ADDC A, #0               ;-<CY

```

```

A <-> FPR1_2
X = A
D = A
A = FPR2_1
MULU X ;d(2) * s(1)
E += A ;->CY

X = D (A)
A = FPR2_2
MULU X ;d(2) * s(2)
ADDC A, #0 ;<-CY
A <-> X
E += A ;->CY
A = X
ADDC A, FPR1_2 ;<-CY, ->CY

A <-> D
X = A
A = FPR2_3
MULU X ;d(2) * s(3)
ADDC A, #0 ;<-CY
A <-> X
D += A ;->CY
A = X
ADDC A, #0 ;<-CY

A <-> FPR1_3
X = A
C = A
A = FPR2_X
MULU X ;d(3) * s(0)
E += A ;->CY

X = C (A)
A = FPR2_1
MULU X ;d(3) * s(1)
ADDC A, #0 ;<-CY
A <-> X
E += A ;->CY
A = X
ADDC D, A ;<-CY, ->CY

X = C (A)
A = FPR2_2
MULU X ;d(3) * s(2)
ADDC A, #0 ;<-CY
A <-> X
D += A ;->CY
A = X
ADDC A, FPR1_3 ;<-CY, ->CY

```

```

A <-> C
X = A
A = FPR2_3
MULU X           ;d(3) * s(3)
ADDC A, #0        ;<-CY
A <-> X
C += A           ;->CY
A = X
ADDC A, #0        ;<-CY

;***** NORMALIZE **

if_bit (A.7)
  FPR2_4++          ;2 <= mantissa < 4
  if_bit (Z)
    goto ERROR       ;exp. = 100H
  endif
else
  if (FPR2_4 == #0)   ;1 <= mantissa < 2
    goto ZERO
  endif
  CLR1 CY
  A <-> E
  ROLC A, 1
  A <-> D
  ROLC A, 1
  A <-> C
  ROLC A, 1
  A <-> E
  ROLC A, 1
  A <-> D
  A <-> E
  A <-> C
  A <-> D
endif

FPR1_3 = A         ;1st mantissa
A = FPR2_4

goto T_STOR

```

```

;*****
;*
;*    78K0 FLOATING POINT DIVISION FUNCTION
;*
;*      DESTINATION REGISTER: FPR1
;*      SOURCE REGISTER      : FPR2
;*
;*      RESULT : FPR1 /= FPR2
;*                  ERROR then set CY
;*
;*****

```

LDIV:

```
;***** ZERO EXCEPTION **
```

```

CY = FPR2_3.7
A = FPR2_4
ADDC A,A
if_bit (Z)
  goto ERROR
endif
B = A           ;FPR2 exp.

```

```

CY = FPR1_3.7
A = FPR1_4
ADDC A,A           ;FPR1 exp.
if_bit (Z)
  goto T_RET
endif

```

```
;***** DIVIDE EXPONENT **
```

```

A -= B

if_bit (CY)
  A += #ZEROEX-1
  if_bit (!CY)          ;exp. <= 0
    goto ZERO
  endif

else
  A += #ZEROEX-1
  if_bit (CY)          ;exp. > 100H
    goto ERROR
  endif
endif

```

```

A <-> FPR2_4          ;STORE:FPR2_4 <- (exp.-1)
A ^= FPR1_4
FPR1_4 = A             ;FPR1_4.7 <- sign

;***** LOAD MANTISSA ***
B = #(SHORT-1)*BYTE+1  ;d: CY·E·HL <- FPR1 mantissa
HL = FPR1_LP (AX)      ;s: FPR2_3·FPR2_LP
A = FPR1_3
A |= #80H               ;(set mantissa MSB)
E = A
CLR1 CY

FPR2_3 |= #80H          ;(set mantissa MSB)

;***** DIVIDE MANTISSA (set quotient to CY·X·C·D) **

goto T_DIV1

repeat
  A = L                  ;d * 2
  ADD L,A
  A = H
  ADDC H,A
  A = E
  ADDC E,A

T_DIV1:
  if_bit (!CY)
    if (E == FPR2_3) (A)
      if (H == FPR2_2) (A)
        A = L
        CMP A,FPR2_1
      endif
    endif
    NOT1 CY
  endif

  if_bit (CY)              ;if(d >= s)
    A = L                  ;d -= s
    SUB A,FPR2_1
    L = A
    A = H
    SUBC A,FPR2_2
    H = A
    A = E
    SUBC A,FPR2_3
    E = A
    SET1 CY                ;quotient digit
  endif

```

```

A = D                      ;shift in quotient digit
ADDC D, A
A = C
ADDC C, A
A = X
ADDC X, A
B--
until_bit(Z)

;***** NORMALIZE **

if_bit (CY)                ;1 <= mantissa < 2
    FPR2_4++
    if_bit (Z)
        goto ERROR
    endif
    A = X
    RORC A, 1
    X = A
    A = C
    RORC A, 1
    C = A
    A = D
    RORC A, 1
    D = A
endif

FPR1_3 = X (A)            ;1st mantissa
E = #0                     ;4th mantissa
A = FPR2_4

goto T_STOR

END

```

(7) LFLT2. SRC

```

$      TITLE   ('FLOATING POINT COMMON FUNCTIONS 1')
NAME    M_LFLT2

#include "EQU. INC"
#include "REF1. INC"
#include "REF2. INC"

EXTRN  LADDX, LMLTX

PUBLIC LPLY, LPLY2

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT FUNCTION THAT
;*
;*      CALC. A POLYNOMIAL EXPRESSION by EXTENDED FORMAT
;*
;*      polynomial.1: x + k1xy + k1k2xy2 + ... + k1k2..knxyn
;*
;*      input conditions:
;*          FPR1·FPR1_X <- x , FPR4·FPR4_X <- y
;*          HL <- head address of coefficient array (k1,,kn)
;*          B  <- n
;*
;*      polynomial.2: z + k1xy + k1k2xy2 + ... + k1k2..knxyn
;*
;*      input conditions:
;*          FPR3·FPR3_X <- x , FPR4·FPR4_X <- y, FPR1·FPR1_X <- z
;*          HL <- head address of coefficient array (k1,,kn)
;*          B  <- n
;*
;*      output conditions(common to both):
;*          FPR1·FPR1_X <- result of polynomial expression
;*          FPR4·FPR4_X : keep
;*
;*****
```

LPLY:

```

CALL !LLD31X
goto T_PLY1

```

```

LPLY2:
repeat

    CALL !LXC13X
T_PLY1:
    CALL !LLD24X
    CALL !LMLTX

    CALL !LLD2CX
    CALL !LMLTX

    CALL !LXC13X

    CALL !LLD23X
    CALL !LADDX

    CY = FPR3_3.7
    A = FPR3_4
    ADDC A,A
    if_bit (Z)
        RET
    endif
    C = A

    CY = FPR1_3.7
    A = FPR1_4
    ROLC A,1

    A -= C
    if_bit (!CY)
        if (A >= #(SHORT-1)*BYTE+4)
            RET
        endif
    endif

    B--
until_bit (Z)
RET

END

```

(8) LLD. SRC

```

$      TITLE   ('FPR LOAD FUNCTIONS')
NAME    M_LLD

#include "EQU. INC"
#include "REF1. INC"

PUBLIC  LLD21,LLD21X
PUBLIC  LLD31,LLD31X
PUBLIC  LLD41,LLD41X
PUBLIC  LLD51,LLD51X
PUBLIC  LLD32
PUBLIC  LLD52
PUBLIC  LLD13
PUBLIC  LLD23,LLD23X
PUBLIC  LLD24,LLD24X
PUBLIC  LLD15
PUBLIC  LLD25,LLD25X
PUBLIC  LLD1C,LLD1CX
PUBLIC  LLD2C,LLD2CX
PUBLIC  LXC13,LXC13X
PUBLIC  LXC14,LXC14X
PUBLIC  LXC15,LXC15X

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT REGISTER LOAD FUNCTIONS
;*
;*
;*
;*****
;***** LOAD FPR2,FPR1

LLD21X:
    FPR2_X = FPR1_X (A)
LLD21:
    FPR2_LP = FPR1_LP (AX)
    FPR2_HP = FPR1_HP (AX)
    RET

```

```

;***** LOAD FPR3,FPR1

LLD31X:
    FPR3_X = FPR1_X (A)
LLD31:
    FPR3_LP = FPR1_LP (AX)
    FPR3_HP = FPR1_HP (AX)
    RET

;***** LOAD FPR4,FPR1

LLD41X:
    FPR4_X = FPR1_X (A)
LLD41:
    FPR4_LP = FPR1_LP (AX)
    FPR4_HP = FPR1_HP (AX)
    RET

;***** LOAD FPR5,FPR1

LLD51X:
    FPR5_X = FPR1_X (A)
LLD51:
    FPR5_LP = FPR1_LP (AX)
    FPR5_HP = FPR1_HP (AX)
    RET

;***** LOAD FPR3,FPR2

LLD32:
    FPR3_LP = FPR2_LP (AX)
    FPR3_HP = FPR2_HP (AX)
    RET

;***** LOAD FPR5,FPR2

LLD52:
    FPR5_LP = FPR2_LP (AX)
    FPR5_HP = FPR2_HP (AX)
    RET

;***** LOAD FPR1,FPR3

LLD13:
    FPR1_LP = FPR3_LP (AX)
    FPR1_HP = FPR3_HP (AX)
    RET

```

```
;***** LOAD FPR2,FPR3

LLD23X:
    FPR2_X = FPR3_X (A)
LLD23:
    FPR2_LP = FPR3_LP (AX)
    FPR2_HP = FPR3_HP (AX)
    RET

;***** LOAD FPR2,FPR4

LLD24X:
    FPR2_X = FPR4_X (A)
LLD24:
    FPR2_LP = FPR4_LP (AX)
    FPR2_HP = FPR4_HP (AX)
    RET

;***** LOAD FPR1,FPR5

LLD15:
    FPR1_LP = FPR5_LP (AX)
    FPR1_HP = FPR5_HP (AX)
    RET

;***** LOAD FPR2,FPR5

LLD25X:
    FPR2_X = FPR5_X (A)
LLD25:
    FPR2_LP = FPR5_LP (AX)
    FPR2_HP = FPR5_HP (AX)
    RET

;***** LOAD FPR1,constant

LLD1CX:
    FPR1_X = [HL] (A)
    HL++
LLD1C:
    FPR1_1 = [HL] (A)
    HL++
    FPR1_2 = [HL] (A)
    HL++
    FPR1_3 = [HL] (A)
    HL++
    FPR1_4 = [HL] (A)
    HL++
    RET
```

```
;***** LOAD FPR2,constant
```

```
LLD2CX:
```

```
    FPR2_X = [HL] (A)
    HL++
```

```
LLD2C:
```

```
    FPR2_1 = [HL] (A)
    HL++
    FPR2_2 = [HL] (A)
    HL++
    FPR2_3 = [HL] (A)
    HL++
    FPR2_4 = [HL] (A)
    HL++
    RET
```

```
;***** XCHANGE FPR1,FPR3
```

```
LXC13X:
```

```
    A      = FPR3_X
    A      <-> FPR1_X
    FPR3_X = A
```

```
LXC13:
```

```
    AX      = FPR3_LP
    A      <-> FPR1_2
    A      <-> X
    A      <-> FPR1_1
    A      <-> X
    FPR3_LP = AX
    AX      = FPR3_HP
    A      <-> FPR1_4
    A      <-> X
    A      <-> FPR1_3
    A      <-> X
    FPR3_HP = AX
    RET
```

```
;***** XCHANGE FPR1,FPR4
```

8

```
LXC14X:
```

```
    A      = FPR4_X
    A      <-> FPR1_X
    FPR4_X = A
```

LXC14:

```
AX      = FPR4_LP
A      <-> FPR1_2
A      <-> X
A      <-> FPR1_1
A      <-> X
FPR4_LP = AX
AX      = FPR4_HP
A      <-> FPR1_4
A      <-> X
A      <-> FPR1_3
A      <-> X
FPR4_HP = AX
RET
```

```
;***** XCHANGE FPR1, FPR5
```

LXC15X:

```
A      = FPR5_X
A      <-> FPR1_X
FPR5_X = A
```

LXC15:

```
AX      = FPR5_LP
A      <-> FPR1_2
A      <-> X
A      <-> FPR1_1
A      <-> X
FPR5_LP = AX
AX      = FPR5_HP
A      <-> FPR1_4
A      <-> X
A      <-> FPR1_3
A      <-> X
FPR5_HP = AX
RET
```

```
END
```

(9) LSIN. SRC

```

$      TITLE    ('SINE FUNCTION')
NAME    M_LSIN

#include "EQU.INC"
#include "REF1.INC"
#include "REF2.INC"

EXTRN  LPLY
EXTRN  LADDX, LMLTX

EXTRN  FTOL, LTOF

PUBLIC LSIN
PUBLIC LMOD90, LSIN90

S_PLY EQU 5

C1_X  EQU 0A2H
C1_1  EQU 0DAH
C1_2  EQU 00FH
C1_3  EQU 0C9H
C1_4  EQU 03FH

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT SINE FUNCTION
;*
;*      input condition : FPR1 <- x
;*
;*      output conditions: FPR1 <- sin(x)
;*
;*****
LSIN:
;***** TRANS. sin(x) to (sign)sin(x' +nπ/2) : 0<=x'<π/2 ***
; n = 0, 1, 2 or 3
CALL !LMOD90

```

```

;***** TRANS. to (sign')sin(x'') by n : 0<=x''<π/2 ***
LSIN90:
    if_bit (FPR4_3.0)      ;(n == odd)?
        SET1 FPR1_4.7
        HL = #C1
        CALL !LLD2CX
        CALL !LADDX  ;π/2 -x'
    endif

    CY = FPR4_3.1          ;(n/2 = odd)?
    CY ^= FPR4_4.7          ; turn sign bit

    FPR1_4.7 = CY          ;set sign bit

;***** CALC. POLYNOMIAL EXPRESSION **

    CALL !LLD41X           ;set x'' to FPR4·FPR4_X

    CALL !LLD21X
    CALL !LMLTX             ;x''*x''

    CALL !LXC14X            ;set x''*x'' to FPR4·FPR4_X
                           ;set x'' to FPR1·FPR1_X
    HL = #CK
    B = #S_PLY
    CALL !LPLY

    A = #R_OK
    CLR1 CY
    RET

;***** GET MOD by π/2
;*
;* input conditions: FPR1 <- x
;* output conditions: FPR1·FPR1_X = x % π/2
;*                      FPR4_3. (0,1bit) <- quotient
;*                      FPR4_4.7 <- sign of x
;***** LMOD90:
    FPR1_X = #0              ;clear 4th mantissa
    FPR4_3 = #0
    FPR4_4 = FPR1_4 (A)      ;set sign bit
    CLR1 FPR1_4.7             ;|x|

```

```

while (forever)
    if (FPR1_HP == #C1_4*100H+C1_3) (AX)
        if (FPR1_LP == #C1_2*100H+C1_1) (AX)
            A = FPR1_X
            CMP A, #C1_X
        endif
    endif

    if_bit (CY)
        RET
    endif

CALL !LLD31X

HL = #C2
CALL !LLD2CX
CALL !LMLTX           ;x / ( $\pi/2$ ) : quotient
FPR1_X = #0
FPR1_1 = #0
FPR1_2 &= #0FCH      ;valid digit → 14bit

CALL !LTOF
if_bit (!CY)
    if_bit (!Z)          ;if (include decimal digit)
        CALL !FTOL         ; cut decimal digit
    endif
    A = E
    A += FPR4_3
    FPR4_3 = A           ;add last 2bit of quotient
endif

HL = #C1
CALL !LLD2CX
CALL !LMLTX           ;int(x/( $\pi/2$ )) *  $\pi/2$ 

SET1 FPR1_4.7
CALL !LLD23X
CALL !LADDX           ;x - int(x/( $\pi/2$ ))* $\pi/2$ 
endw

C1:
DB C1_X, C1_1, C1_2, C1_3, C1_4 ; const  $\pi/2$ 
C2:
DB 06EH, 083H, 0F9H, 022H, 03FH ;       $2/\pi$ 

```

```
CK: ;coefficient array of LPLY
    DB 0AAH, 0AAH, 0AAH, 02AH, 0BEH ;const -1/6
    DB 0CCH, 0CCH, 0CCH, 04CH, 0BDH ; -1/20
    DB 0C3H, 030H, 00CH, 0C3H, 0BCH ; -1/42
    DB 0E3H, 038H, 08EH, 063H, 0BCH ; -1/72
    DB 04FH, 009H, 0F2H, 014H, 0BCH ; -1/110

END
```

(10) LCOS. SRC

```

$      TITLE    ('COSINE FUNCTION')
NAME    M_LCOS

#include "EQU.INC"
#include "REF1.INC"

EXTRN  LMOD90, LSIN90

PUBLIC LCOS, LCOS90

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT COSINE FUNCTION
;*
;*      input condition : FPR1 <- x
;*
;*      output conditions: FPR1 <- cos(x)
;*
;*****
LCOS:

;***** TRANS. cos(x) to cos(x' +nπ/2) : 0<=x'<π/2 ***
; n = 0, 1, 2 or 3
CALL !LMOD90

;***** TRANS. to sin(x' +(n+1)π/2) **

LCOS90:
CLR1 FPR4_4.7           ;clear sign bit
FPR4_3++                 ;n++

goto LSIN90

END

```

(11) LTAN. SRC

```

$      TITLE   ('TANGENT FUNCTION')
NAME    M_LTAN

#include "EQU.INC"
#include "REF1.INC"
#include "REF2.INC"

EXTRN LDIV
EXTRN LMOD90, LSIN90, LCOS90

PUBLIC LTAN

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT TANGENT FUNCTION
;*
;*      input condition : FPR1 <- x
;*
;*      output conditions: FPR1 <- tan(x)
;*                           ERROR then set CY
;*
;*****
LTAN:

;***** TRANS. sin(x) to (sign)sin(x' +n π /2) : 0<=x'<π /2 ***
;           cos(x) to          cos(x' +n π /2) : n = 0, 1, 2 or 3

CALL !LMOD90

AX = FPR4_HP
PUSH AX           ;esc. n & sign
CALL !LLD51X     ;esc. x'

;***** GET (sign)sin(x' +n π /2) / cos(x' +n π /2) **

CALL !LCOS90
CALL !LXC15X

POP AX
FPR4_HP = AX
CALL !LSIN90

CALL !LLD25
goto LDIV

END

```

(12) LLOG. SRC

```

$      TITLE   ('LOGARITHMIC FUNCTION')
NAME    M_LLOG

#include "EQU.INC"
#include "REF1.INC"
#include "REF2.INC"

      EXTRN  LADD, LSUB, LDIV
      EXTRN  LADDX, LMLTX
      EXTRN  LPLY2
      EXTRN  FTOL

      PUBLIC LLOG

C0_3    EQU     0B5H      ;1st mantissa of  $\sqrt{2}$ 

S_PLY   EQU     4

      CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT LOGARITHMIC FUNCTION
;*
;*      input condition : FPR1 <- x
;*
;*      output conditions: FPR1 <- log(x)
;*                           ERROR then set CY
;*
;*****
LLOG:
      CY = FPR1_3.7
      A = FPR1_4
      ADDC A,A           ;x exponent(xe + exponent bias)

;***** EXCEPTION **

      if_bit (CY || Z)
          A = #R_ERR           ;zero, negative exception
          SET1 CY
          RET
      endif

```

```

;***** CALC. EXP.PART LOG **

X = A
A = #0
AX -= #ZEROEX
DE = AX           ;exponent value (:xe)

FPR3_LP = FPR1_LP (AX) ;set mantissa value (:xf) to FPR3
AX      = FPR1_HP

A = #ZEROEX/2
A <-> X
A |= #80H
if (A >= #C0_3)
  A &= #7FH          ;xf/2 (:xf')
  DE++               ;xe+1 (:xe')
endif
A <-> X
FPR3_HP = AX

CALL !FTOL          ;real value of xe'

HL = #C1
CALL !LLD2CX
CALL !LMLTX          ;exponent part log (xe'*log2)
CALL !LLD41X          ;STORE xe'*log2 to FPR4·FPR4_X

;***** TRANS. MANTISSA FOR TAYLOR APPROXIMATE **

CALL !LLD13
HL = #C2
CALL !LLD2C
CALL !LADD            ;xf' +1

CALL !LXC13
HL = #C2
CALL !LLD2C
CALL !LSUB            ;xf' -1

CALL !LLD23
CALL !LDIV            ;(xf' -1)/(xf' +1) :x'

```

```

;***** CALC. MANTISSA LOG **

CALL !LLD31X

A = FPR3_4
ADD A,A
if_bit (!Z)           ;if(x' != 0) set 2x' to FPR3·FPR3_X
    ADD FPR3_3, #80H   ;else      set 0
    ADDC FPR3_4, #0
endif

CALL !LLD21X
CALL !LMLTX           ;x'*x'
CALL !LXC14X           ;set x'*x' to FPR4·FPR4_X

CALL !LLD23X
CALL !LADDX             ;set xe'*log2+2x' to FPR1·FPR1_X

HL = #CK
B = #S_PLY
CALL !LPLY2

A = #R_OK
CLR1 CY
RET

C1:
DB 0F7H, 017H, 072H, 031H, 03FH ; const log2
C2:
DB      000H, 000H, 080H, 03FH ;      1

CK:                   ; coefficient array of LPLY
DB 0AAH, 0AAH, 0AAH, 0AAH, 03EH ; const 1/3
DB 099H, 099H, 099H, 019H, 03FH ;      3/5
DB 0B6H, 06DH, 0DBH, 036H, 03FH ;      5/7
DB 0C7H, 071H, 01CH, 047H, 03FH ;      7/9

END

```

(13) LLOG10. SRC

```

$      TITLE   (' LOGARITHMIC FUNCTION 2' )
NAME    M_LLOG10

#include "EQU. INC"
#include "REF1. INC"
#include "REF2. INC"

EXTRN  LMLTX
EXTRN  LLOG

PUBLIC LLOG10

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT LOGARITHMIC FUNCTION 2
;*
;*      input condition : FPR1 <- x
;*
;*      output conditions: FPR1 <- log10(x)
;*                          ERROR then set CY
;*
;*****
LLOG10:

;***** log(x) / log10 **

CALL !LLOG
if_bit (CY)
    RET
endif

HL = #C1
CALL !LLD2CX
goto LMLTX

C1:
DB 0A9H, 0D8H, 05BH, 0DEH, 03EH ; const 1/log10

END

```

(14) LEXP. SRC

```

$      TITLE   ('EXPONENTIAL FUNCTION')
NAME    M_LEXP

#include "EQU.INC"
#include "REF1.INC"
#include "REF2.INC"

EXTRN  LADDX, LSUBX, LMLTX
EXTRN  LPLY
EXTRN  LTOF, FTOL

PUBLIC LEXP, LEXPX

S_PLY EQU 6

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT EXPONENTIAL FUNCTION
;*
;*      input condition : FPR1 <- x
;*
;*      output conditions: FPR1 <- e^x
;*                           ERROR then set CY
;*
;*****
LEXP:
FPR1_X = #0
LEXPX:
FPR3_X = FPR1_4 (A)      ;esc sign bit

;***** TRANS. to 2^(x/log2) **

HL = #C1
CALL !LLD2CX
CALL !LMLTX      ;1/log2 * x

```

```

;***** CALC. EXP **

    if_bit (!CY)
        CALL !LTOF           ;trunk(x/log2)
    endif
    if_bit (CY)
        goto T_FLOW
    endif

    if_bit (Z)
        CMP FPR1_X, #0
    endif
    if_bit (!Z)           ;if ((dec(x/log2) != 0) &&
        if (FPR1_HP >= #8080H) (AX) ;      (negative))
            DE--             ; floor(x/log2) = trunk(x/log2)-1
        endif
    endif

    AX = DE
    AX += #ZEROEX

    if (A != #0)
        goto T_FLOW
    endif

    FPR5_X = X (A)       ;esc exp.
;***** CALC. MANTISSA **

    CALL !LLD21X
    CALL !FTOL            ;floor(x/log2)
    FPR1_4 ^= #80H
    CALL !LADDX            ;x' : x/log2 -floor(x/log2)

    if (FPR1_4 == #3FH)   ;(1/2<=x'<1)
        HL = #C2+1
        CALL !LLD2C
        FPR2_X = #02H       ;(power adjust to (x'<1) for boundary)
        CALL !LSUBX          ;x' : decimal(x/log2)-1
    endif

    CALL !LLD41X           ;set x'

    HL = #CK
    CALL !LLD2CX
    CALL !LMLTX            ;set log2*x'

```

```

B = #S_PLY
CALL !LPLY

HL = #C2
CALL !LLD2CX
CALL !LADDX ;2^(x')

;***** RETURN EXP. PART **

A = FPR5_X
RORC A, 1
FPR1_3.7 = CY
FPR1_4 = A

T_EXP9:
A = #R_OK
CLR1 CY
RET

T_FLOW:
if_bit (FPR3_X.7)
    FPR1_HP = #0
    goto T_EXP9
endif

A = #R_ERR
SET1 CY
RET

C1:
DB 029H, 03BH, 0AAH, 0B8H, 03FH ; const 1/log2

C2:
DB 000H, 000H, 000H, 080H, 03FH ; 1

CK: ; coefficient array of LPLY2
DB 0F7H, 017H, 072H, 031H, 03FH ; const. log2
DB 0F7H, 017H, 072H, 0B1H, 03EH ; log2/2
DB 0F5H, 01FH, 098H, 06CH, 03EH ; log2/3
DB 0F7H, 017H, 072H, 031H, 03EH ; log2/4
DB 0F9H, 0DFH, 0F4H, 00DH, 03EH ; log2/5
DB 0F5H, 01FH, 098H, 0ECH, 03DH ; log2/6
DB 01BH, 089H, 0CBH, 0CAH, 03DH ; log2/7

END

```

(15) LEXP10.SRC

```

$      TITLE   ('EXPONENTIAL FUNCTION 2')
NAME    M_LEXP10

#include "EQU. INC"
#include "REF1. INC"
#include "REF2. INC"

EXTRN  LMLTX
EXTRN  LEXPX

PUBLIC LEXP10

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT EXPONENTIAL FUNCTION 2
;*
;*   input condition : FPR1 <- x
;*
;*   output conditions: FPR1 <- 10^x
;*                      ERROR then set CY
;*
;*****
LEXP10:
    FPR1_X = #0           ;clear 4th mantissa

;***** TRANSLATE TO e^(log10*x) **

    FPR3_X = FPR1_4 (A)

    HL = #C1
    CALL !LLD2CX
    CALL !LMLTX
    if_bit (CY)          ;overflow
        if_bit (FPR3_X.7) ;x<0
            FPR1_HP = #0
            A = #R_OK
            CLR1 CY
        endif
        RET
    endif

    goto LEXPX

C1:
    DB 0DDH,08DH,05DH,013H,040H ;const log10

END

```

(16) LPOW. SRC

```

$      TITLE   ('POWER FUNCTION')
NAME    M_LPOW

#include "EQU.INC"
#include "REF1.INC"
#include "REF2.INC"

EXTRN  LMLTX
EXTRN  LLOG, LEXPX

PUBLIC LPOW

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT POWER FUNCTION
;*
;*      input condition : FPR1 <- a , FPR2 <- b
;*
;*      output conditions: FPR1 <- a^b
;*                           ERROR then set CY
;*
;*****
LPOW:
CY = FPR2_3.7
A = FPR2_4
ROL C A,1           ;exp. of b
C = A

CY = FPR1_3.7
A = FPR1_4
ADDC A,A           ;exp. of a
A <-> C

;***** a=0 EXCEPTION **

if_bit (Z)
  CMP A,#0
  if_bit (Z || FPR2_4.7)
    goto ERROR          ;0^0, 0^(negative)=overflow
  endif
  goto T_POW9          ;0^(positive)=0
endif

```

```

;***** a<0 EXCEPTION **

        CLR1 FPR5_X.0          ;FPR5_X.0 :sign of result
        if_bit (CY)
        if (A == #0)
            HL = #C1
            CALL !LLD1C
            goto T_POW9          ;x^0=1
        endif

;**  ** b: DECIMAL PART = 0 ? **

        if (A < #ZEROEX)
            goto ERROR           ;(negative)^(decimal)=error
        endif

        A -= #ZEROEX+BYTE*(SHORT-1)-1
        C = A
        B = FPR2_1 (A)
        X = FPR2_2 (A)
        A = FPR2_3
        SET1 A.7

        if_bit (CY)
        repeat
            RORC A, 1
            A <-> X
            RORC A, 1
            A <-> B
            RORC A, 1
            A <-> B
            A <-> X
            if_bit (CY)
                goto ERROR       ;include decimal digit
            endif
            C++
        until_bit (Z)
        endif
        if_bit (Z)              ;if (exp.of b <= 23)
            FPR5_X = B (A)      ;FPR5_X.0 = UNIT1
        endif
    endif

```

```

;***** CALC. e^(b * log|a|) **

CALL !LLD52          ;esc. b to FPR5
CLR1 FPR1_4.7
CALL !LLOG            ;log|a|
CALL !LLD25          ;ret. b to FPR2
FPR2_X = #0
CALL !LMLTX          ;b * log|a|

if_bit (CY)           ;overflow
  if_bit (FPR5_4.7)
    FPR1_HP = #0
    goto T_POW9
  endif
  goto ERROR
endif

FPR5_1 = FPR5_X (A)
CALL !LEXPX

;***** RETURN SIGN BIT **

if_bit (CY)
  RET
endif

if_bit (FPR5_1.0)     ;if (b == odd integer && a<0)
  SET1 FPR1_4.7        ; {set sign bit}
endif

T_POW9:
  A = #R_OK
  CLR1 CY
  RET

ERROR:
  A = #R_ERR
  SET1 CY
  RET

C1:
  DB 000H,000H,080H,03FH ;const 1

END

```

(17) LSQRT. SRC

```

$      TITLE   ('SQUARE ROOT FUNCTION')
NAME    M_LSQRT

#include "EQU. INC"
#include "REF1. INC"
#include "REF2. INC"

EXTRN  LADD, LDIV

PUBLIC LSQRT

C_LIM  EQU    5      ;limiter of approximate

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT SQUARE ROOT FUNCTION
;*
;*   input condition : FPR1 <- x
;*
;*   output conditions: FPR1 <- √(x)
;*                      ERROR then set CY
;*
;*****
LSQRT:
    CY = FPR1_3.7
    A = FPR1_4
    ADDC A, A

;***** EXCEPTION **

    if_bit (Z)
        goto T_QRT9    ;zero
    endif
    if_bit (CY)
        A = #R_ERR    ;negative
        RET
    endif

```

```

;***** TRANS.  $\sqrt{a}$  T0  $\sqrt{r} \cdot 2^n$  ( $1 \leq r < 4$ ) **

RORC A, 1
if_bit (CY)
  FPR1_4 = #(ZEROEX-1)/2      ; $r'/2$  ( $r' = r$ )
else
  FPR1_4 = #(ZEROEX-2)/2      ; $r'/2$  ( $r' = r/4$ )
endif
ADDC A, #ZEROEX/2
FPR1_3 ^= #80H
FPR4_X = A                   ;escape exp. part root (n)

;***** CALC. VIRT. PART ROOT **

CALL !LLD31      ;esc.  $r'/2$  to FPR3

HL = #C1
CALL !LLD2C
CALL !LADD      ;  $r'/2 + .5$  : 2ndary approximate (R2)

FPR3_X = #C_LIM-2
repeat
  CALL !LLD41    ; esc. previous approximate(Ri) to FPR4
  CALL !LLD21
  CALL !LLD13
  CALL !LDIV     ;  $(r'/2) / Ri$ 

  CALL !LLD24
  SUB FPR2_3, #80H      ;  $Ri/2$ 
  SUBC FPR2_4, #0

  CALL !LADD      ;  $Ri/2 + r'/(2Ri)$  : next approximate

  FPR3_X--
until_bit (Z)

A = FPR4_X
RORC A, 1
FPR1_4 = A                  ;ret. exp. part root (n)
FPR1_3.7 = CY
FPR1_X = #0

T_QRT9:
A = #R_OK
CLR1 CY
RET

C1:
DB 000H, 000H, 000H, 03FH ;const .5

END

```

(18) LASIN. SRC

```

$      TITLE   ('ARCSINE FUNCTION')
NAME    M_LASIN

#include "EQU.INC"
#include "REF1.INC"
#include "REF2.INC"

EXTRN  LMLT,LDIV
EXTRN  LADDX
EXTRN  LSQRT,LATAN

PUBLIC LASIN

C1_4    EQU    03FH
C1_3    EQU    080H
C1_2    EQU    000H
C1_1    EQU    000H

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT ARCSINE FUNCTION
;*
;*      input condition : FPR1 <- x
;*
;*      output conditions: FPR1 <- arcsin(x)
;*                           ERROR then set CY
;*
;*****
LASIN:

;***** EXCEPTION **

CALL !LLD51           ;store x to FPR5

CLR1 FPR1_4.7          ;x <- |x|

if (FPR1_HP == #C1_4*100H+C1_3) (AX)
  if (FPR1_LP == #C1_2*100H+C1_1) (AX)
    HL = #C2             ;|x|=1 exception
    CALL !LLD1CX

```

```

if_bit (FPR5_4.7)
    SET1 FPR1_4.7      ;± π /2
endif
A = #R_OK
RET
endif
endif

if_bit (!CY)           ;|x|>1 exception
A = #R_ERR
SET1 CY
RET
endif

;***** TRANS. to ARCTAN **

CALL !LLD21
CALL !LMLT          ;x*x
SET1 FPR1_4.7

HL = #C1
CALL !LLD2CX
CALL !LADDX          ;1-x*x
CALL !LSQRT          ;√(1-x*x)

CALL !LLD21
CALL !LLD15
CALL !LDIV            ;x/√(1-x*x)

goto LATAN

C1:
DB 000H, C1_1, C1_2, C1_3, C1_4 ;const 1
C2:
DB 0A2H, 0DAH, 00FH, 0C9H, 03FH ;      π /2

END

```

(19) LACOS. SRC

```

$      TITLE   ('ARCCOSINE FUNCTION')
NAME    M_LACOS

#include "EQU. INC"
#include "REF1. INC"
#include "REF2. INC"

EXTRN  LADDX
EXTRN  LASIN

PUBLIC LACOS

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT ARCCOSINE FUNCTION
;*
;*      input condition : FPR1 <- x
;*
;*      output conditions: FPR1 <- arccos(x)
;*                          ERROR then set CY
;*
;*****
LACOS:

CALL !LASIN
if_bit (CY)
    RET
endif

FPR1_4 ^= #80H

HL = #C1
CALL !LLD2CX
goto LADDX      ; $\pi /2 - \arcsin(x)$ 

C1:
DB 0A2H, 0DAH, 00FH, 0C9H, 03FH ;const  $\pi /2$ 

END

```

(20) LATAN. SRC

```

$      TITLE   (' ARCTANGENT FUNCTION')
NAME    M_LATAN

#include "EQU.INC"
#include "REF1.INC"
#include "REF2.INC"

EXTRN  LADD, LSUB, LMLT, LDIV
EXTRN  LADDX, LMLTX
EXTRN  LPLY2
EXTRN  LRCPN

PUBLIC LATAN

S_PLY EQU 3

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT ARCTANGENT FUNCTION
;*
;*      input condition : FPR1 <- x
;*
;*      output conditions: FPR1 <- arctan(x)
;*
;*****
LATAN:
AX = FPR1_HP
FPR5_X = A      ;esc. sign bit

;***** TRANS. arctan(x) to (sign)(arctan(x')) or
;              (sign)(π/2 -arctan(x')) **
;*
;*      x' = |x|      case |x|< 1
;*      x' = 1/|x|    case |x|>=1
;*
CLR1 FPR1_4.7    ;|x|
CLR1 A.7
CMPW AX, #ZEROEX SHL 7

FPR5_X.6 = CY   ;(|x|<1)

if_bit (!CY)
  CALL !LRCPN  ;1/|x|
endif

```

```

;***** TRANS. arctan(x') to arctan(W)+arctan(V) case if x'>=1/8 **

;W : 1/8, 3/8, 5/8 or 7/8
;   (-1/8 <= x'-W <= 1/8)
;V = (x'-W)/(1+x'*W)

FPR3_X = #0
if (FPR1_4 >= #3EH)      ;1/8

CALL !LLD41
AX = FPR1_HP
if (AX >= #3F40H)          ;6/8
    FPR2_HP = #060H+(SHORT+1)*400H ;W=7/8
elseif (A >= #3FH)          ;4/8
    FPR2_HP = #020H+(SHORT+1)*300H ;W=5/8
elseif (FPR1_3 >= #80H)      ;2/8
    FPR2_HP = #0C0H+(SHORT+1)*200H ;W=3/8
else
    FPR2_HP = #000H+(SHORT+1)*100H ;W=1/8
endif

A <-> FPR2_4
FPR3_X = A      ;store data pointer of arctan(W)
FPR2_LP = #0

CALL !LLD32

CALL !LMLT      ;x'*W

HL = #C1
CALL !LLD2C
CALL !LADD      ;x'*W +1

CALL !LXC14
CALL !LLD23
CALL !LSUB      ;x' -W

CALL !LLD24
CALL !LDIV      ;(x'-W)/(1+x'*W)
endif

```

```
;***** CALC. APPROXIMATE POLINOMIAL FUNCTION **
```

```
CALL !LLD41
```

```
CALL !LLD21
```

```
CALL !LMLT ;V*V
```

```
CALL !LXC14X ;set V*V to FPR4·FPR4_X  
FPR1_X = #0
```

```
HL = #CK0
```

```
CALL !LLD2CX
```

```
CALL !LMLTX ;4a0*V
```

```
X = FPR3_X (A)
```

```
A = #0
```

```
AX += #CW
```

```
HL = AX
```

```
CALL !LLD2CX ;arctan(W)
```

```
CALL !LLD31X ;set 4a0*V to FPR3·FPR3_X
```

```
CALL !LADDX ;4a0*V +arctan(W)
```

```
HL = #CK1
```

```
B = #S_PLY
```

```
CALL !LPLY2 ;arctan(x')
```

```
if_bit (!FPR5_X.6) ;|x|>=1?
```

```
FPR1_4 ^= #80H
```

```
HL = #C2
```

```
CALL !LLD2CX
```

```
CALL !LADDX ;π/2 -arctan(x')
```

```
endif
```

```
;***** RETURN SIGN BIT **
```

```
FPR1_4.7 = FPR5_X.7 (CY)
```

```
A = #R_OK
```

```
CLR1 CY
```

```
RET
```

```
C1:
```

```
DB 000H, 000H, 080H, 03FH ;const 1
```

```
C2:
```

```
DB 0A2H, 0DAH, 00FH, 0C9H, 03FH ; π/2
```

CW:

```
DB 000H, 000H, 000H, 000H, 000H ;      0
DB 0D5H, 0D4H, 0ADH, 0FEH, 03DH ; arctan(1/8)
DB 00FH, 0CAH, 0B0H, 0B7H, 03EH ; arctan(3/8)
DB 05FH, 05DH, 000H, 00FH, 03FH ; arctan(5/8)
DB 02CH, 03EH, 005H, 038H, 03FH ; arctan(7/8)
```

;coefficient array(an)
; of approximate

CK0:

```
DB 0FEH, OFFH, OFFH, 07FH, 03FH ;cof. a0 * 4
```

```
CK1: DB 032H, 0A4H, 0AAH, 0AAH, 0BEH ; a1/a0 *16
      DB 05CH, 0DAH, 090H, 019H, 0BFH ; a2/a1 *16
      DB 001H, 058H, 0FEH, 031H, 0BFH ; a3/a2 *16
```

END

(21) LHSIN. SRC

```

$      TITLE   (' HYPERBOLICSINE FUNCTION')
NAME    M_LHSIN

#include "EQU. INC"
#include "REF1. INC"
#include "REF2. INC"

EXTRN  LMLT, LSUB
EXTRN  LPLY
EXTRN  LEXP
EXTRN  LRCPN

PUBLIC LHSIN

S_PLY EQU 3

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT HYPERBOLICSINE FUNCTION
;*
;*      input condition : FPR1 <- x
;*
;*      output conditions: FPR1 <- sinh(x)
;*                           ERROR then set CY
;*
;*****
LHSIN:

FPR5_1 = FPR1_4 (A)

;***** CALC. (e^|x|-e^(-|x|))/2 case if |x| >= 0.5 **

A &= #7FH
if (A >= #ZEROEX/2) ;|x| >= 0.5

CLR1 FPR1_4.7

CALL !LEXP          ;e^|x|
if_bit (CY)
RET                ;overflow
endif

```

```

CALL !LLD31
CALL !LRCPN      ;e^(-|x|)
CALL !LLD23

CALL !LSUB      ;e^(-|x|)-e^|x|
SUB FPR1_3, #80H
SUBC FPR1_4, #0   ;(e^(-|x|)-e^|x|)/2

FPR1_4.7 = FPR5_1.7 (CY)      ;sign bit

;***** CALC. DIRECT APPROXIMATE case if |x| < 0.5 **

else           ;|x| < 0.5

CALL !LLD41

CALL !LLD21
CALL !LMLT      ;x*x

CALL !LXC14X
FPR1_X = #0

HL = #CK
B = #S_PLY
CALL !LPLY
endif

A = #R_OK
CLR1 CY
RET

CK:           ; coefficient array of LPLY
DB 0AAH, 0AAH, 0AAH, 02AH, 03EH ; const 1/6
DB 0CCH, 0CCH, 0CCH, 04CH, 03DH ;          1/20
DB 0C3H, 030H, 00CH, 0C3H, 03CH ;          1/42

END

```

(22) LHCOS. SRC

```

$      TITLE   (' HYPERBOLICCOSINE FUNCTION')
NAME    M_LHCOS

#include "EQU.INC"
#include "REF1.INC"
#include "REF2.INC"

EXTRN  LADD
EXTRN  LRCPN
EXTRN  LEXP

PUBLIC LHCOS

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT HYPERBOLICCOSINE FUNCTION
;*
;*      input condition : FPR1 <- x
;*
;*      output conditions: FPR1 <- cosh(x)
;*                          ERROR then set CY
;*
;*****
LHCOS:

CLR1 FPR1_4.7

;***** CALC. (e^|X|+e^(-|X|))/2 **

CALL !LEXP          ;e^|x|
if_bit (CY)
RET                 ;overflow
endif

CALL !LLD31
CALL !LRCPN         ;e^(-|x|)
CALL !LLD23

CALL !LADD          ;e^|x| +e^(-|x|)
SUB FPR1_3,#80H
SUBC FPR1_4,#0       ;(e^|x| +e^(-|x|))/2
RET

END

```

(23) LHTAN. SRC

```

$      TITLE   (' HYPERBOLICTANGENT FUNCTION')
NAME    M_LHTAN

#include "EQU. INC"
#include "REF1. INC"
#include "REF2. INC"

EXTRN  LDIV
EXTRN  LHSIN,LHCOS

PUBLIC LHTAN

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT HYPERBOLICTANGENT FUNCTION
;*
;*      input condition : FPR1 <- x
;*
;*      output conditions: FPR1 <- tanh(x)
;*
;*****
LHTAN:

CALL !LLD51           ;esc. x to FPR5

;***** CALC. LHCOS **

CALL !LHCOS
if_bit (CY)
  HL = #C1
  CALL !LLD1C          ;tanh(positive infinity)=1
  if_bit (FPR5_4.7)
    SET1 FPR1_4.7      ;tanh(negative infinity)=-1
  endif
  A = #R_OK
  CLR1 CY
  RET
endif

CALL !LXC15           ;esc. cosh(x)
A = FPR5_1
PUSH AX

```

```
;***** CALC. LHSIN **

CALL !LHSIN           ;sinh(x)

;***** CALC. LHTAN **

POP AX
FPR5_1 = A
CALL !LLD25           ;ret. cosh(x)
goto LDIV              ;sinh(x)/cosh(x)
C1:
DB 000H, 000H, 080H, 03FH ; const 1

END
```

(24) LABS. SRC

```
$      TITLE   ('ABSOLUTE FUNCTION')
NAME    M_LABS

#include "EQU.INC"
#include "REF1.INC"

PUBLIC LABS

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT ABSOLUTE FUNCTION
;*
;*      input condition : FPR1 <- x
;*
;*      output conditions: FPR1 <- |x|
;*
;*****
LABS:
CLR1 FPR1_4.7

A = #R_OK
CLR1 CY
RET

END
```

(25) LRCPN. SRC

```

$      TITLE   ('RECIPROCAL NUMBER FUNCTION')
NAME    M_LRCPN

#include "EQU.INC"
#include "REF1.INC"
#include "REF2.INC"

EXTRN LDIV

PUBLIC LRCPN

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT FUNCTION
;*          GET RECIPROCAL NUMBER
;*
;*      input condition : FPR1 <- x
;*
;*      output conditions: FPR1 <- 1/x
;*                          ERROR then set CY
;*
;*****
LRCPN:
CALL !LLD21

HL = #C1
CALL !LLD1C

goto LDIV

C1:
DB 000H, 000H, 080H, 03FH
END

```

(26) POTORA. SRC

```

$      TITLE    (' TRANS. TO RIGHT ANGLE COORDINATES')
NAME    M_POTORA

#include "EQU. INC"
#include "REF1. INC"
#include "REF2. INC"

EXTRN  LMLTX
EXTRN  LMOD90, LSIN90, LCOS90

PUBLIC POTORA

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT FUNCTION THAT
;*      TRANS. COORDINATES FROM POLE TO RIGHT ANGLE
;*
;*      input condition : FPR1 <- r, FPR2 <- θ
;*
;*      output conditions: FPR1 <- x, FPR2 <- y
;*                          ERROR then set CY
;*
;*****
POTORA:
A = FPR1_4
CY = FPR1_3.7
ADDC A,A

;***** EXCEPTION **

if_bit (Z)           ;r == 0
FPR2_HP = #0
goto T_ORA9
endif

if_bit (CY)           ;r < 0
A = #R_ERR
RET
endif

```

```

;***** TRANSLATE **

AX = FPR1_LP
PUSH AX
AX = FPR1_HP
PUSH AX      ;esc. r

FPR1_HP = FPR2_HP (AX)
FPR1_LP = FPR2_LP (AX)

CALL !LMod90      ;θ → (sign)(θ' + nπ/2) (0 ≤ θ' < π/2)

AX = FPR4_HP
PUSH AX      ;esc. n & sign
CALL !LLD51X      ;esc. θ'

CALL !LCOS90      ;cos(θ' + nπ/2)
CALL !LXC15X

POP AX
FPR4_HP = AX      ;ret. n & sign
CALL !LSIN90      ;sin((sign)(θ' + nπ/2))

POP AX
FPR3_HP = AX
POP AX
FPR3_LP = AX
FPR3_X = #0      ;ret. r

CALL !LLD23X
CALL !LMLTX      ;rsinθ

CALL !LXC15X

CALL !LLD23X
CALL !LMLTX      ;rcosθ

CALL !LLD25X

T_ORA9:
A = #R_OK
CLR1 CY
RET

END

```

(27) RATopo. SRC

```

$      TITLE   (' TRANS. TO POLE COORDINATES ')
NAME    M_RATOPO

#include "EQU. INC"
#include "REF1. INC"
#include "REF2. INC"

EXTRN  LADDX, LMLT, LDIV
EXTRN  LSQRT, LATAN

PUBLIC RATopo

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT FUNCTION THAT
;*      TRANS. COORDINATES FROM RIGHT ANGLE TO POLE
;*
;*      input condition : FPR1 <- x, FPR2 <- y
;*
;*      output conditions: FPR1 <- r, FPR2 <- θ
;*                          ERROR then set CY
;*
;*****
RATopo:
A = FPR2_4
L = A           ;L. 7 <- sign of y
CY = FPR2_3.7
ADDC A, A

A = FPR1_4
H = A           ;H. 7 <- sign of x
CY = FPR1_3.7
ROLC A, 1

;***** EXCEPTION **

if_bit (Z)
  if (A == #0)          ;if (x==0 && y==0)
    goto T_OP09         ;  {(r, θ ) = (0, 0)}
  endif
  L = #0                ;if (y==0) clear sign bit of y
  endif

```

```

;***** CALC. x*x+y*y **

CALL !LLD41           ;FPR4 <- x
CALL !LLD52           ;FPR5 <- y

CALL !LLD21
CALL !LMLT             ;x*x
if_bit (CY)
RET
endif

CALL !LLD31X

CALL !LLD15
CALL !LLD21
CALL !LMLT             ;y*y
if_bit (CY)
RET
endif

CALL !LLD23X
CALL !LADDX             ;x*x + y*y
if_bit (CY)
RET
endif

PUSH HL                ;sign bit of x, y

;***** CALC. y/x **

CALL !LXC15
CALL !LLD24
CALL !LDIV
if_bit (CY)
HL = #C1
CALL !LLD1C             ;arctan(infinity)=π/2 or -π/2
POP AX
A = X
ROLC A,1
FPR1_4.7 = CY           ;sign of θ <- sign of y
goto T_OP08
endif

```

```

;***** CALC. θ **

    CALL !LATAN
    POP AX
    if_bit (A. 7)
        HL = #C2
        CALL !LLD2CX      ;x<0, y≥0 : θ =arctan(y/x)+π
        A = X
        ROLC A, 1
        FPR2_4. 7 = CY      ;x<0, y<0 : θ =arctan(y/x)-π
        CALL !LADDX
    endif

;***** CALC. r **

T_OP08:
    CALL !LXC15
    CALL !LSQRT      ;√(x*x+y*y)

    CALL !LLD25      ;θ

T_OP09:
    A = #R_OK
    CLR1 CY
    RET

C1:
    DB      0DAH, 00FH, 0C9H, 03FH ;const π/2
C2:
    DB 0A2H, 0DAH, 00FH, 049H, 040H ;      π

END

```

(28) ATOL. SRC

```

$      TITLE    ('TRANSLATE ASCII STRING')
NAME    M_ATOL

#include "EQU.INC"
#include "ASCII.INC"
#include "REF1.INC"
#include "REF2.INC"

      EXTRN  FTOL, LTOF
      EXTRN  LMLT
      EXTRN  LADDX, LMLTX
      EXTRN  LNOR
      EXTRN  LEXPX

PUBLIC ATOL

S_VIRT EQU 27 ;maximum length of mantissa

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT FUNCTION THAT
;*           TRANSLATE ASCII STRING
;*
;*   input condition : HL <- HEAD ADDRESS of STRING
;*
;*   output conditions: FPR1 <- (REAL VALUE MEANING STRING)
;*                      ERROR then set CY
;*                      HL keep
;*****
ATOL:
      PUSH HL

;***** TRANS. SIGN **

      CLR1 FPR1_4.7 ;sign keeper

      CALL !GETC
      if     (A == #N_PL)
            CALL !GETC
      elseif (A == #N_MN)
            SET1 FPR1_4.7
            CALL !GETC
      endif

```

```

;***** TRANS. MANTISSA TO BINARY **

FPR2_LP = #0      ;work FPR2_1 : decimal digit counter (F)
                  ;      FPR2_2 : neglect digit counter (N)
FPR2_HP = #80H    ;      FPR2_3 : mantissa digit counter
                  ;      FPR2_4.0 : decimal digit flag
                  ;      FPR2_4.1 : neglect digit flag

while (forever)
  if (A < #N_9+1)
    if_bit (FPR2_3.7)
      E = A           ;initial digit
      D = #0
      BC = #0
      FPR2_3 = #S_VIRT-1+1

    else

      FPR2_3--
      if_bit (Z)
        goto ERROR      ;mantissa length over
      endif

      if_bit (!FPR2_4.1)   ;(not neglect) ?
        A <-> E
        X = #10
        MULU X

        A <-> X
        E += A
        A = X
        A <-> D
        X = #10
        MULU X

        A <-> X
        ADDC D, A
        A = X
        A <-> C
        X = #10
        MULU X

        A <-> X
        ADDC C, A
        A = X
        ADDC A, #0
        B = A           ;BC·DE <- mantissa val.

```

```

        if_bit (!Z)      ;if (work area fill)
            SET1 FPR2_4.1 ; {neglect forward digit}
        endif
        else
            FPR2_2++      ;neglect digit count up
        endif
    endif

    if_bit (FPR2_4.0)
        FPR2_1++          ;decimal digit count up
    endif

    elseif (A == #N_PD)
        if_bit (!FPR2_4.0)
            SET1 FPR2_4.0 ;begin count of decimal digit
        else
            goto ERROR      ;duplicate
        endif
    else
        break
    endif

    PUSH BC
    PUSH DE
    CALL !GETC
    POP DE
    POP BC
endw

;***** EXCEPTION **

FPR2_X = A

if_bit (FPR2_3.7)      ;no mantissa digit
    goto ERROR
endif

if (BC == #0) (AX)
    if (DE == #0) (AX)
        FPR1_HP = #0      ;ZERO EXCEPTION
        goto T_TOL9
    endif
endif

if (FPR2_X >= #N_MN)
    goto ERROR
endif

```

```

A = FPR2_1      ;decimal digit - neglect digit (F-N)
A -= FPR2_2
FPR2_2 = A

;***** NORMALIZE MANTISSA val. **

A = B

FPR2_1 = #ZEROEX+SHORT*BYTE-1
CALL !LNOR          ;normalize with sign bit
CALL !LLD51X        ;esc. mantissa val(A')

A = FPR2_X

;***** TRANS. EXP_PART **

X = #0            ;work exp val
CLR1 FPR1_1.7     ;      sign of exp

if (A < #N_BL)    ;'E' or 'e'
  CALL !GETC
  if (A == #N_PL)
    CALL !GETC
  elseif (A == #N_MN)
    SET1 FPR1_1.7
    CALL !GETC
  endif
  if (A >= #N_9+1)
    goto ERROR
  endif

X = A            ;1st. digit
CALL !GETC
if (A < #N_9+1)
  B = A
  A = #10
  MULU X
  A = B
  X += A
  CALL !GETC
endif
endif

if (A != #N_NL && A != #N_BL)
  goto ERROR
endif

```

```

if_bit (FPR1_1.7)
  A = #0
  A -= X
else
  A = X           ;exp. part value (:B)
endif

;***** UNITE MANTISSA.val & EXP.val **

A -= FPR2_2          ; B - (F-N) (:B')
E = A
if_bit (A.7)
  D = #OFFH
else
  D = #0
endif

CALL !FTOL           ; B' → real

HL = #C1
CALL !LLD2CX
CALL !LMLTX          ;log2(10) * B'
CALL !LLD21X

CALL !LTOF
CALL !FTOL
PUSH DE              ;int(log2(10)*B')

FPR1_4 ^= #80H
CALL !LADDX          ;dec(log2(10)*B')

HL = #C2
CALL !LLD2CX
CALL !LMLTX          ;dec(log2(10)*B')*log2

A = FPR5_X
PUSH AX              ;esc. A' 4th mantissa
CALL !LEXPX

CALL !LLD25          ;ret. A'
POP AX
FPR2_X = A           ;ret. A' 4th mantissa
CALL !LMLTX          ;A' * e^(dec(log2(10)*B')*log2)

```

```

A = FPR1_4
CY = FPR1_3.7
ROLC A, 1

POP DE
ADD E, A           ;exp. part RESULT
A = D
ADDC A, #0
if_bit (A.7)
    E = #0          ;underflow
elseif_bit (!Z)
    goto ERROR      ;overflow
endif

CY = FPR1_4.7
A = E
RORC A, 1
FPR1_4 = A
FPR1_3.7 = CY

T_TOL9:
POP HL
A = #R_OK
CLR1 CY
RET

ERROR:
POP HL
A = #R_ERR
SET1 CY
RET

GETC:
A = [HL]
HL++
if (A >= #A_0 && A < #A_9+1)
    A -= #A_0
    RET
endif
C = A

DE = #INDEX
B = #S_INDX

```

```

repeat
    A = [DE]
    DE++
    if (A == C)
        A = B
        A += #N_9
        RET
    endif
    B--
until_bit (Z)

A = #0FFH
RET

INDEX:
@_INDX

C1:
DB 04BH, 078H, 09AH, 054H, 040H ;const. log2(10)
C2:
DB 0F7H, 017H, 072H, 031H, 03FH ;      log2

END

```

(29) LTOA. SRC

```

$      TITLE   ('TRANSLATE TO ASCII STRING')
NAME    M_LTOA

#include "EQU.INC"
#include "ASCII.INC"
#include "REF1.INC"
#include "REF2.INC"

EXTRN  LADDX,LMLTX
EXTRN  LLOG10,LEXP10
EXTRN  LTOF,FTOL

PUBLIC LTOA

S_VIRT EQU    7      ;string length of mantissa

C2_4   EQU    41H
C2_3   EQU    20H

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FLOATING POINT FUNCTION THAT
;*      TRANSLATE TO ASCII STRING
;*
;*      input condition : FPR1 <- x
;*                      HL <- STORE ADDRESS of STRING
;*
;*      output conditions: STRING, HEAD IS APPOINTED TO HL
;*                      HL keep
;*****
LTOA:
CY = FPR1_3.7
A = FPR1_4
ADDC A,A

PUSH HL

;***** ZERO FORMAT **

if_bit (Z)
[HL] = #A_0 (A)
HL++
goto T_TOA9
endif

```

```

;***** TRANS. to a * 10^b (1<= a <10) **

CALL !LLD51           ;esc. x to FPR5
CLR1 FPR1_4. 7

CALL !LLOG10          ;log10(|x|)

CALL !LTOF             ;trunc integer(log10(|x|))
if_bit (Z)
    CMP FPR1_X, #0
endif
if_bit (!Z)            ;include decimal digit &&
    if (FPR1_HP >= #8080H) (AX) ;negative ?
        DE--
    endif
endif

A = E
PUSH AX
if (A == #38)
    CALL !LLD15
    FPR1_4--
    FPR1_X = #0
    HL = #C1
    CALL !LLD2CX
    CALL !LMLTX          ;x/4 * ((10^-38)*4)
else
    CALL !FTOL
    FPR1_4 ^= #80H
    CALL !LEXP10          ;10^(-b)
    CALL !LLD25
    FPR2_X = #0
    CALL !LMLTX          ;x * (10^(-b))
endif
POP AX
FPR3_1 = A             ;esc. b

;***** OUTPUT MANTISSA **

POP HL
PUSH HL
if_bit (FPR1_4. 7)      ; a<0 ?
    [HL] = #A_MN (A)
    HL++
    CLR1 FPR1_4. 7       ; a <- |a|
endif
PUSH HL

```

```

if (FPR1_HP >= #C2_4*100H+C2_3) (AX) ;if (limit |a|<10 over)
    HL = #C3 ; {normalize}
    CALL !LLD2CX
    CALL !LMLTX
    FPR3_1++
endif
if (FPR1_HP < #3F80H) (AX) ;if (limit |a|>=1 over)
    HL = #C2 ; {normalize}
    CALL !LLD2CX
    CALL !LMLTX
    FPR3_1--
endif

CALL !LTOF ;integer(a)
A = E
A += #A_0
POP HL
[HL] = A
HL++
[HL] = #A_PD (A)
HL++

B = #S_VIRT-1
repeat
    PUSH HL
    CALL !LLD21X
    CALL !FTOL
    SET1 FPR1_4.7
    CALL !LADDX ;a - integer(a)
    HL = #C2
    CALL !LLD2CX
    CALL !LMLTX ;(a - integer(a))*10

    CALL !LTOF
    POP HL
    A = E
    A += #A_0
    [HL] = A
    HL++

    B--
until_bit (Z)

```

```

;***** OUTPUT EXP. PART **

[HL] = #A_E2 (A)
HL++

A = FPR3_1
if_bit (A.7)
[HL] = #A_MN (A)
HL++
A = #0
A -= FPR3_1
endif
X = A
A = #0

C = #10
DIVUW C
A = C

AX += #A_0*100H+A_0
A <-> X
[HL] = A
HL++
A = X
[HL] = A
HL++

T_TOA9:
[HL] = #A_NL (A)
POP HL
A = #R_OK
CLR1 CY
RET

C1:
DB 0EDH, 0DCH, 0C7H, 059H, 001H ;const (10^-38)*4
C2:
DB 000H, 000H, 000H, C2_3, C2_4 ;const 10
C3:
DB 0CDH, 0CCH, 0CCH, 0CCH, 03DH ;const 1/10

END

```

(30) FTOL. SRC

```

$      TITLE      ('TRANS. FIXED TO REAL')
NAME      M_FTOL

#include "EQU.INC"
#include "REF1.INC"

PUBLIC   FTOL

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FUNCTION THAT TRANSLATE FIXED TO REAL
;*
;*      input condition : DE <- (integer with sign bit)
;*
;*      output condition : FPR1 <- (real value meaning DE)
;*                           DE keep
;*
;*****
FTOL:

;***** ZERO EXCEPTION **

AX = DE
if (AX == #0)
    FPR1_HP = AX
    goto T_TOL9
endif

;***** GET ABSOLUTE VALUE **

if (AX >= #8000H+1)
    A ^= #0FFH
    A <-> X
    A ^= #0FFH
    A <-> X
    AX++
endif

```

```

;***** TRANSLATE **

    if (A == #0)
        C = #ZEROEX+BYTE-1
        A <-> X
    else
        C = #ZEROEX+BYTE*INTEGR-1
    endif

    while_bit (!A.7)
        A <-> X
        ROLC A, 1
        A <-> X
        ROLC A, 1
        C--
    endw

;***** STORE **

    FPR1_X = #0      ;4th mantissa
    FPR1_1 = #0      ;3rd mantissa
    A <-> X
    FPR1_2 = A      ;2nd mantissa

    A = D
    ROL A, 1         ;CY <- sign
    A = C
    RORC A, 1
    FPR1_HP = AX    ;sign, exponent, 1st mantissa

    FPR1_3.7 = CY   ;exponent LSB

T_TOL9:
    A = #R_OK
    CLR1 CY
    RET

END

```

(31) LTOF. SRC

```

$      TITLE   ('TRANS. REAL TO FIXED')
NAME    M_LTOF

#include "EQU.INC"
#include "REF1.INC"

PUBLIC LTOF

CSEG
;*****
;*
;* 78K0 FUNCTION THAT TRANSLATE REAL TO FIXED
;*
;*      input condition : FPR1 <- (real value)
;*
;*      output condition : DE <- (integer value meaning FPR1)
;*                           ERROR then set CY
;*                           not INCLUDE DECIMAL PART then set Z
;*                           keep : FPR1
;*
;*****
LTOF:
CY = FPR1_3.7
A = FPR1_4
ROLC A,1
A -= #ZEROEX

;***** EXCEPTION **

if_bit (CY)           ;integer(FPR1)=0 ?
  CMP A,#LOW(-ZEROEX)
  DE = #0
  goto T_TOF9
endif

A -= #BYTE*INTEGR
if_bit (!CY)
  goto ERROR          ;overflow
endif

```

```

;***** GET UNSIGNED INTEGER **

C = A
DE = FPR1_LP (AX)
A = FPR1_3
A |= #80H           ;(set mantissa MSB)
A <-> C

if_bit (!A.3)
    SET1 A.3
    A <-> D
    E |= A
    A = #0
    A <-> C
    A <-> D
endif

A <-> C
A <-> D
X = A
A = D
D = #0

C++
CLR1 CY
while_bit (!Z)
    RORC A, 1
    A <-> X
    RORC A, 1
    A <-> D
    RORC A, 1
    A <-> D
    A <-> X
    C++
endw

;***** UNSIGNED -> SIGNED INTEGER **

if_bit (FPR1_4.7)
    A ^= #0FFH
    A <-> X
    A ^= #0FFH
    A <-> X
    AX++
    if_bit (!A.7)
        goto ERROR
    endif

```

```
    else
        if_bit (A.7)
            goto ERROR
        endif
    endif

;***** DECIMAL PART JUDGE **

XCHW AX, DE

CMPW AX, #0
T_TOF9:
    A = #R_OK
    CLR1 CY
    RET
ERROR:
    A = #R_ERR
    SET1 CY
    RET

END
```

付録 SPD チャートの説明



SPDとは、Structured Programming Diagramsの頭文字をとったもので、文字どおり訳せば「構造化プログラム図」と言えます。

構造化というのは、プログラムの論理処理の構造化のことです、論理の基本構造を用いて論理の設計、組み立てを行うことです。

すべてのプログラムは、論理の基本構造（順次、選択、繰り返し）の組み合わせのみで作成することができます（これを構造化定理といいます）、構造化することでプログラムの流れが明確になり、信頼性が向上します。プログラムの構造化を表現するには、いろいろな方法がありますが、当社では、SPDという図式化技法を用いています。

以下に、SPD技法で用いるSPD記号の説明、およびフロー・チャート記号との対比を示します。

表付 - 1 SPD記号とフロー・チャートの対比（1/2）

処理名称	SPD記号	フロー・チャート記号
順次処理	<pre> +-----+ 処理 1 +-----+ +-----+ 処理 2 +-----+ </pre>	
条件分岐 (IF)	<pre> +-----+ ◆--- (IF : 条件) [THEN] +-----+ 処理 1 [ELSE] +-----+ 処理 2 +-----+ </pre>	
条件分岐 (SWITCH)	<pre> +-----+ ◆--- (SWITCH : 条件) [CASE : 1] +-----+ 処理 1 [CASE : 2] 処理 2 : [CASE : n] 処理 n +-----+ </pre>	

付

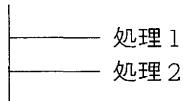
表付 - 1 SPD記号とフロー・チャートの対比 (2/2)

処理名称	SPD記号	フロー・チャート記号
条件ループ (WHILE)	<p>(WHILE : 条件) 処理</p>	
条件ループ (UNTIL)	<p>(UNTIL : 条件) 処理</p>	
条件ループ (FOR)	<p>(FOR : 初期値 ; 条件 ; 増減指定) 処理</p>	
無限ループ	<p>(WHILE : forever) 処理</p>	
結合子	<p>(IF : 条件) [THEN] GOTO A A 処理</p>	

1. 順次処理

順次処理は、処理を上から下へ出現順に実行します。

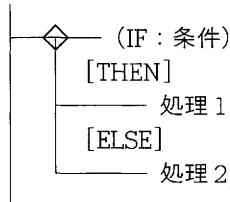
●SPDチャート



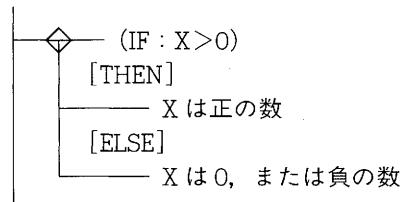
2. 条件分岐：2分岐（IF）

IFに示した条件の真偽（THEN/ELSE）により処理内容を選択します。

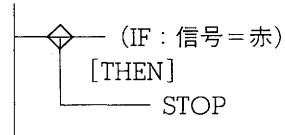
●SPDチャート



例 1. X の正負判別



2. 信号が赤ならSTOPする

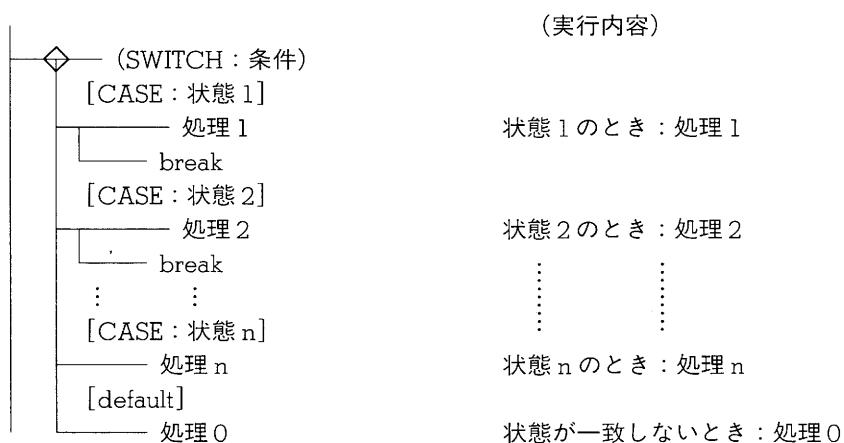


3. 条件分岐：多分岐（SWITCH）

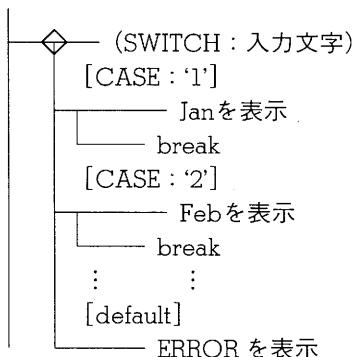
SWITCHに示した条件を、CASEで示された状態と比較し、処理を選択します。SWITCH文の処理は、一致した状態のみの処理を実行する場合と、一致した状態から下へ処理を続ける場合の二通りがあります（処理が下へ続かない場合は、「break」を記述）。また、一致した状態がない場合は、「default」の処理を実行します（「default」の記述は任意）。

(1) 一致した状態のみの場合

●SPDチャート

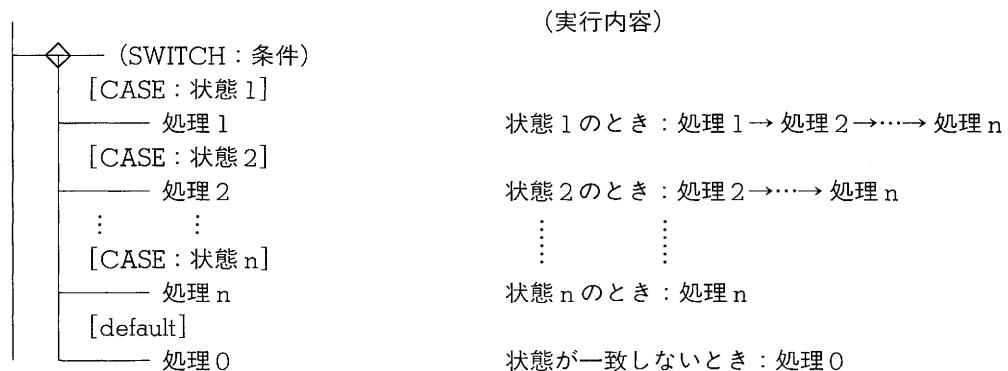


例 入力文字により、月名を表示する

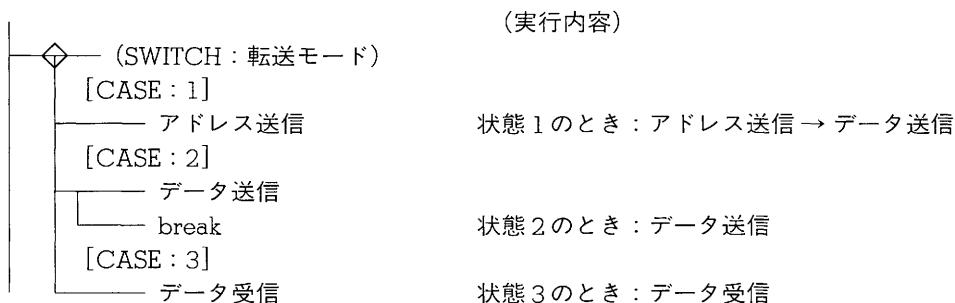


(2) 一致した状態から処理が続く場合

●SPDチャート



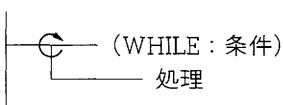
例 シリアル・インターフェースの送受信



4. 条件ループ (WHILE)

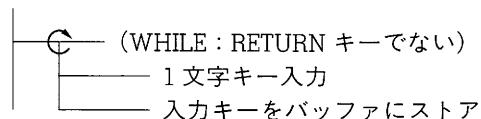
WHILEに示した条件を判定し、条件が成立している間、処理を繰り返し実行します（初めから条件が不成立の場合は、処理を実行しません）。

●SPDチャート



付

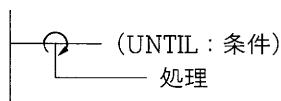
例 RETURNキー入力があるまで、キーをバッファリングする



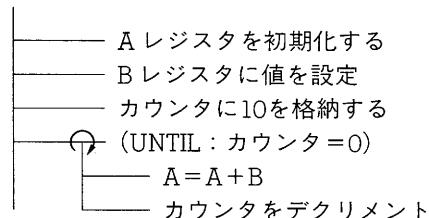
5. 条件ループ (UNTIL)

処理を行ったあとに UNTIL に示した条件を判定し、条件が成立するまで処理を繰り返し実行します（初めから条件が不成立の場合でも、処理を一時実行します）。

●SPDチャート



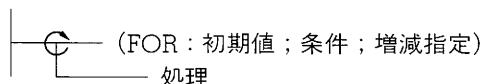
例 B レジスタの値を10倍して A レジスタに格納する



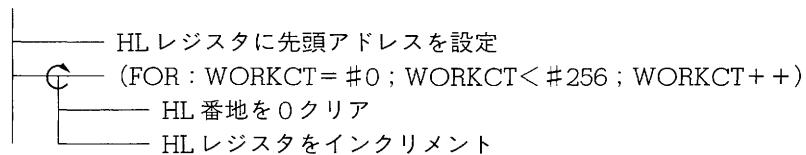
6. 条件ループ (FOR)

FORに示されたパラメータの条件が成立している間、処理を繰り返し実行します。

●SPDチャート



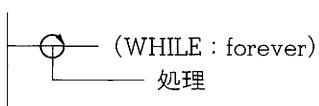
例 HL番地から256バイトを0クリアする



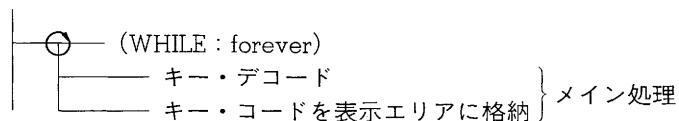
7. 無限ループ

WHILEの条件として‘forever’を設定すると、処理を無限に繰り返し実行します。

●SPDチャート



例 メイン処理を繰り返し実行する

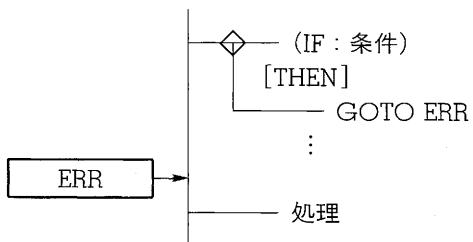


8. 結合子 (GOTO)

無条件に指定されたアドレスに分岐します。

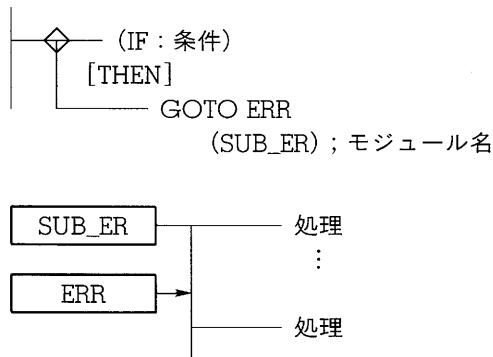
●SPDチャート

(1) 同じモジュールに分岐

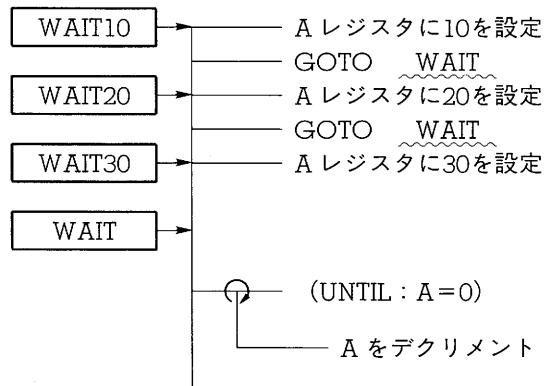


付

(2) 異なるモジュールに分岐



例 サブルーチンの開始アドレスで、パラメータを選択しウェイトを設定する



9. 結合子（継続）

1モジュールのSPDが、複数のページにおよぶ場合に使用し、処理の流れを示します。

●SPDチャート



(メモ)

—お問い合わせ先—

【技術的なお問い合わせ先】

N E C 半導体テクニカルホットライン（インフォメーションセンター）

電話 : 044-548-8899

FAX : 044-548-7900

E-mail : s-info@saed.tmg.nec.co.jp

【営業関係お問い合わせ先】

半導体第一販売事業部	〒108-8001 東京都港区芝5-7-1 (日本電気本社ビル)	(03)3454-1111
半導体第二販売事業部		
半導体第三販売事業部		
中部支社 半導体第一販売部	〒460-8525 愛知県名古屋市中区錦1-17-1 (日本電気中部ビル)	(052)222-2170
半導体第二販売部		(052)222-2190
関西支社 半導体第一販売部	〒540-8551 大阪府大阪市中央区城見1-4-24 (日本電気関西ビル)	(06) 945-3178
半導体第二販売部		(06) 945-3200
半導体第三販売部		(06) 945-3208
北海道支社 札幌 (011)231-0161	宇都宮支店 宇都宮 (028)621-2281	北陸支社 金沢 (076)232-7303
東北支社 仙台 (022)267-8740	小山支店 小山 (0285)24-5011	富山支店 富山 (0764)31-8461
岩手支店 盛岡 (019)651-4344	甲府支店 甲府 (0552)24-4141	福井支店 福井 (0776)22-1866
郡山支店 郡山 (0249)23-5511	長野支店 松本 (0263)35-1662	京都支社 京都 (075)344-7824
いわき支店 いわき (0246)21-5511	静岡支店 静岡 (054)254-4794	神戸支社 神戸 (078)333-3854
長岡支店 長岡 (0258)36-2155	立川支社 立川 (042)526-5981,6167	中国支社 広島 (082)242-5504
水戸支店 水戸 (029)226-1717	埼玉支社 大宮 (048)649-1415	鳥取支店 鳥取 (0857)27-5311
土浦支店 土浦 (0298)23-6161	千葉支社 千葉 (043)238-8116	岡山支店 岡山 (086)225-4455
群馬支店 高崎 (027)326-1255	神奈川支社 横浜 (045)682-4524	松山支店 松山 (089)945-4149
太田支店 太田 (0276)46-4011	三重支店 津 (059)225-7341	九州支社 福岡 (092)261-2806

アンケート記入のお願い

お手数ですが、このドキュメントに対するご意見をお寄せください。今後のドキュメント作成の参考にさせていただきます。

[ドキュメント名] 78K/0シリーズ アプリケーション・ノート 浮動小数点演算プログラム編
(U13482JJ2V0AN00 (第2版))

[お名前など] (さしつかえのない範囲で)

御社名 (学校名、その他) ()
ご住所 ()
お電話番号 ()
お仕事の内容 ()
お名前 ()

1. ご評価 (各欄に○をご記入ください)

項目	大変良い	良い	普通	悪い	大変悪い
全体の構成					
説明内容					
用語解説					
調べやすさ					
デザイン、字の大きさなど					
その他の ()					
()					

2. わかりやすい所 (第 章, 第 章, 第 章, 第 章, その他)

理由 []

3. わかりにくい所 (第 章, 第 章, 第 章, 第 章, その他)

理由 []

4. ご意見、ご要望

5. このドキュメントをお届けしたのは

NEC販売員、特約店販売員、NEC半導体ソリューション技術本部員、
その他 ()

ご協力ありがとうございました。

下記あてにFAXで送信いただきか、最寄りの販売員にコピーをお渡しください。

NEC半導体テクニカルホットライン
FAX:(044)548-7900