

## R7F0C014

R01AN3303CC0100

Rev.1.00

2016.09.30

## 二相编码器的软件控制 CC-RL

### 要点

本篇应用说明介绍了使用 R7F0C014 的定时器阵列单元（TAU）的脉冲间隔测量功能，使用软件的方式对外部输入信号的相位差进行检测的方法。

### 对象 MCU

R7F0C014

本篇应用说明也适用于其他与上面所述的 MCU 具有相同 SFR（特殊功能寄存器）定义的产品。关于产品功能的改进，请参看手册中的相关信息。在使用本篇应用说明的程序前，需进行详细的评价。

## 目录

|                          |    |
|--------------------------|----|
| 1. 规格 .....              | 3  |
| 2. 动作确认条件 .....          | 3  |
| 3. 硬件说明 .....            | 4  |
| 3.1 硬件配置示例 .....         | 4  |
| 3.2 使用引脚一览 .....         | 4  |
| 4. 软件说明 .....            | 5  |
| 4.1 操作概要 .....           | 5  |
| 4.2 选项字节设置一览 .....       | 6  |
| 4.3 常量一览 .....           | 6  |
| 4.4 变量一览 .....           | 6  |
| 4.5 函数一览 .....           | 7  |
| 4.6 函数说明 .....           | 7  |
| 4.7 流程图 .....            | 9  |
| 4.7.1 整体流程 .....         | 9  |
| 4.7.2 设置 I/O 端口的函数 ..... | 10 |
| 4.7.3 设置时钟发生电路 .....     | 11 |
| 4.7.4 设置定时器阵列单元 .....    | 12 |
| 4.7.5 主函数处理 .....        | 24 |
| 4.7.6 设置中断处理地址 .....     | 27 |
| 4.7.7 INTTM00 中断处理 ..... | 28 |
| 4.7.8 INTTM01 中断处理 ..... | 28 |
| 4.7.9 中断处理（递增计数） .....   | 29 |
| 4.7.10 中断处理（递减计数） .....  | 29 |
| 5. 参考例程 .....            | 30 |
| 6. 参考文献 .....            | 30 |
| 公司主页和咨询窗口 .....          | 30 |

## 1. 规格

使用定时器阵列单元的脉冲间隔测量功能，检测外部输入信号的相位差，并进行计数。

相关外围功能及用途，请参见“表 1.1”。

表 1.1 相关外围功能和用途

| 外围功能    | 用途               |
|---------|------------------|
| 定时器阵列单元 | 使用脉冲间隔测量功能实现二相计数 |

## 2. 动作确认条件

本应用说明中的参考例程，是在下面的条件下进行动作确认的。

表 2.1 动作确认条件

| 项目          | 内容                                                                                                                   |
|-------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| 所用微控制器      | R7F0C014L                                                                                                            |
| 工作频率        | 高速内部振荡器（HOCO）时钟：24 MHz<br>CPU/外围功能时钟：24MHz                                                                           |
| 工作电压        | 5.0V（工作电压范围：2.9V ~ 5.5V）<br>LVD 工作模式（V <sub>LVD</sub> ）：复位模式<br>上升沿 2.81V（2.76V ~ 2.87V）<br>下降沿 2.75V（2.70V ~ 2.81V） |
| 集成开发环境（CS+） | CS+ for CC V3.02.00（瑞萨电子开发）                                                                                          |
| 汇编器（CS+）    | CC-RL V1.01.00（瑞萨电子开发）                                                                                               |

3. 硬件说明

3.1 硬件配置示例

本篇应用说明中使用的硬件配置示例，请参见“图 3.1”。

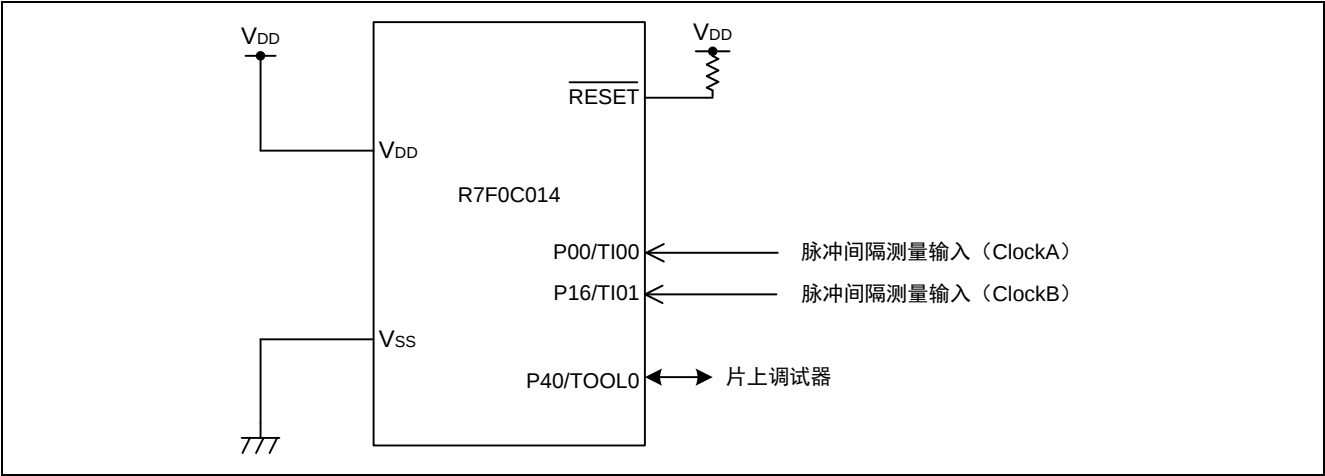


图 3.1 硬件配置

- 注意：1. 上述硬件配置图是为了表示硬件连接情况的简化图。在实际电路设计时，请注意根据系统具体要求进行适当的引脚处理，并满足电气特性的要求（输入专用引脚请注意分别通过电阻上拉到  $V_{DD}$  或是下拉到  $V_{SS}$ ）。关于未使用引脚的处理，请参照 R7F0C014 用户手册硬件篇“2.3 未使用引脚的处理”的内容。
2. 请将  $V_{DD}$  电压值保持在由 LVD 设定的复位解除电压  $V_{LVD}$  以上。

3.2 使用引脚一览

使用的引脚及其功能，请参见“表 3.1”。

表 3.1 使用的引脚及其功能

| 引脚名      | 输入/输出 | 内容     |
|----------|-------|--------|
| P00/TI00 | 输入    | ClockA |
| P16/TI01 | 输入    | ClockB |

4. 软件说明

4.1 操作概要

本篇应用说明中，使用定时器阵列单元的脉冲间隔测量功能，检测 TI00、TI01 引脚的外部输入信号的相位差，进行递增、递减计数。

定时器阵列单元的设定如下所示。

<设定条件>

- 定时器阵列单元使用脉冲间隔测量模式，开始时不产生中断。
- TI00、TI01 引脚输入的有效边沿设为开始触发、捕捉触发。
- 外部输入信号的有效沿设为双边沿有效。
- 各通道的动作时钟、计数时钟选择 CK00。
- 动作时钟 CK00 选择 375 kHz。
- 使用滤波器。

计数器的加法/减法条件如表 4.1 所示。

表 4.1 计数器的加法/减法条件

|               |    |    |    |    |    |    |    |    |
|---------------|----|----|----|----|----|----|----|----|
| TI00 (ClockA) | L  | ↑  | H  | ↓  | L  | ↑  | H  | ↓  |
| TI01 (ClockB) | ↑  | H  | ↓  | L  | ↓  | L  | ↑  | H  |
| 计数器           | +1 | +1 | +1 | +1 | -1 | -1 | -1 | -1 |

相位差检测的动作，请参见“图 4.1”。

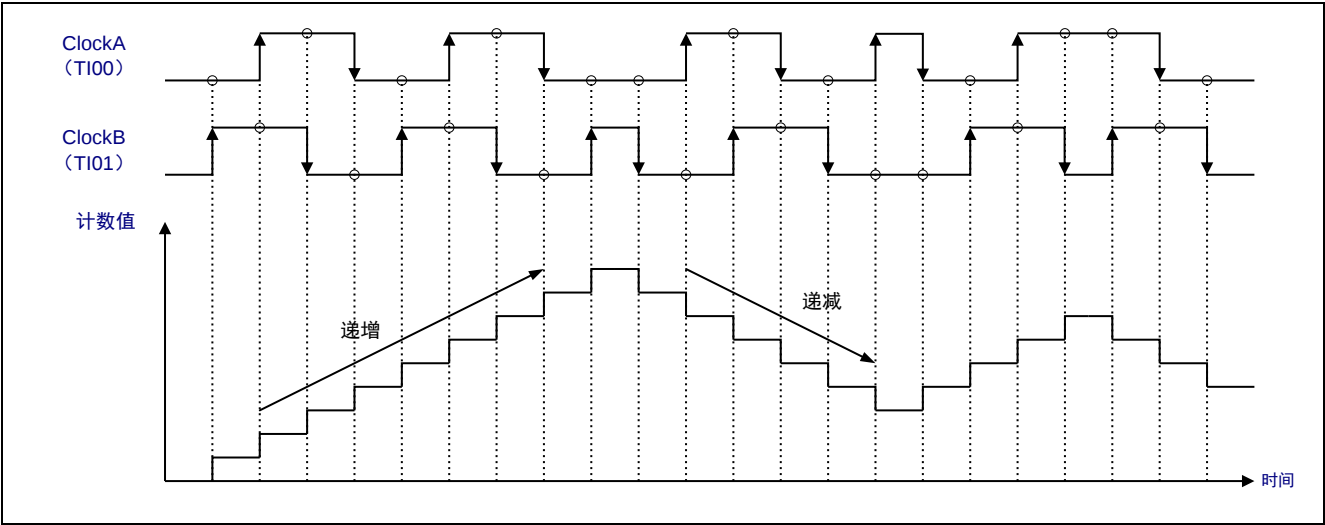


图 4.1 相位差检测的动作例

## 4.2 选项字节设置一览

选项字节的设置，请参见“表 4.2”。

表 4.2 选项字节设置

| 地址            | 设定值       | 内容                                                                      |
|---------------|-----------|-------------------------------------------------------------------------|
| 000C0H/010C0H | 01101110B | 看门狗定时器动作停止<br>(复位后，停止计数)                                                |
| 000C1H/010C1H | 11110111B | LVD 复位模式<br>检测电压：<br>上升沿 2.81V (2.76V~2.87V)<br>下降沿 2.75V (2.70V~2.81V) |
| 000C2H/010C2H | 11100000B | HS 模式<br>HOCO: 24 MHz                                                   |
| 000C3H/010C3H | 10000100B | 允许片上调试                                                                  |

## 4.3 常量一览

参考例程中使用的常量，请参见“表 4.3”。

表 4.3 参考例程中使用的常量

| 常量         | 设定值  | 说明      |
|------------|------|---------|
| RESOLUTION | 60*4 | 计数器的最大值 |

## 4.4 变量一览

参考例程中使用的全局变量，请参见“表 4.4”。

表 4.4 参考例程中使用的全局变量

| 变量名        | 概要           |
|------------|--------------|
| PROCEADDRA | INTTM00 处理地址 |
| PROCEADDRB | INTTM01 处理地址 |
| RCOUNT     | 计数器          |
| PROCTABLE  | 处理地址表        |

## 4.5 函数一览

参考例程中使用的函数，请参见“表 4.5”。

表 4.5 参考例程中使用的函数

| 函数名         | 概要                  |
|-------------|---------------------|
| RESET_START | 通过复位开始对 CPU 进行初始化处理 |
| SINIPOINT   | 设置 I/O 端口的函数        |
| SINICLK     | 设置时钟发生电路            |
| SINITAU     | 设置定时器阵列单元           |
| main        | 主函数处理               |
| SSETECT     | 设置中断处理地址            |
| IINTTM00    | INTTM00 中断处理        |
| IINTTM01    | INTTM01 中断处理        |
| COUNTUP     | 中断处理（递增计数）          |
| COUNTDOWN   | 中断处理（递减计数）          |

## 4.6 函数说明

本节对参考例程中使用的函数进行说明。

### [函数名] RESET\_START

|     |                             |
|-----|-----------------------------|
| 概要  | 通过复位开始对 CPU 进行初始化处理         |
| 说明  | 堆栈指针设置和硬件初始化设置后，调用 main 处理。 |
| 参数  | 无                           |
| 返回值 | 无                           |
| 参考  | 无                           |

### [函数名] SINIPOINT

|     |              |
|-----|--------------|
| 概要  | 设置 I/O 端口的函数 |
| 说明  | 设置 I/O 端口。   |
| 参数  | 无            |
| 返回值 | 无            |
| 参考  | 无            |

### [函数名] SINICLK

|     |           |
|-----|-----------|
| 概要  | 设置时钟发生电路  |
| 说明  | 设置时钟发生电路。 |
| 参数  | 无         |
| 返回值 | 无         |
| 参考  | 无         |

### [函数名] SINITAU

|     |               |
|-----|---------------|
| 概要  | 定时器阵列单元的初始化处理 |
| 说明  | 设置定时器阵列单元。    |
| 参数  | 无             |
| 返回值 | 无             |
| 参考  | 无             |

**[函数名] main**

|     |                                                                                                     |
|-----|-----------------------------------------------------------------------------------------------------|
| 概要  | 主函数处理                                                                                               |
| 说明  | 启动 TAU0 通道 0、通道 1 的运行，允许通道 0 和通道 1 的中断处理。此外，将 INTTM00、INTTM01 发生时执行的地址的初始值设为 PROCEADDRB、PROCEADDRB。 |
| 参数  | 无                                                                                                   |
| 返回值 | 无                                                                                                   |
| 参考  | 无                                                                                                   |

**[函数名] SSETVECT**

|     |                                                                      |
|-----|----------------------------------------------------------------------|
| 概要  | 设置中断处理地址                                                             |
| 说明  | 通过 ClockA 和 ClockB 的电平，算出处理地址表的偏移量，设置中断处理地址。PROCEADDRB 和 PROCEADDRB。 |
| 参数  | 无                                                                    |
| 返回值 | 无                                                                    |
| 参考  | 无                                                                    |

**[函数名] IINTTM00**

|     |                                                                                                                                   |
|-----|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| 概要  | INTTM00 中断处理                                                                                                                      |
| 说明  | 当 INTTM00 中断发生时，执行已经被设置到 PROCEADDRB 处理地址上的处理。另外，在 ClockA 和 ClockB 的信号电平的基础上，从 PROCTABLE 求出下一个中断产生时执行的地址，设置 PROCEADDRB、PROCEADDRB。 |
| 参数  | 无                                                                                                                                 |
| 返回值 | 无                                                                                                                                 |
| 参考  | 无                                                                                                                                 |

**[函数名] IINTTM01**

|     |                                                                                                                                   |
|-----|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| 概要  | INTTM01 中断处理                                                                                                                      |
| 说明  | 当 INTTM01 中断发生时，执行已经被设置到 PROCEADDRB 处理地址上的处理。另外，在 ClockA 和 ClockB 的信号电平的基础上，从 PROCTABLE 求出下一个中断产生时执行的地址，设置 PROCEADDRB、PROCEADDRB。 |
| 参数  | 无                                                                                                                                 |
| 返回值 | 无                                                                                                                                 |
| 参考  | 无                                                                                                                                 |

**[函数名] COUNTUP**

|     |                   |
|-----|-------------------|
| 概要  | 中断处理（递增计数）        |
| 说明  | 中断处理中根据相位差进行递增计数。 |
| 参数  | 无                 |
| 返回值 | 无                 |
| 参考  | 无                 |

**[函数名] COUNTDOWN**

|     |                   |
|-----|-------------------|
| 概要  | 中断处理（递减计数）        |
| 说明  | 中断处理中根据相位差进行递减计数。 |
| 参数  | 无                 |
| 返回值 | 无                 |
| 参考  | 无                 |

4.7 流程图

4.7.1 整体流程

本篇应用说明中参考例程的整体流程，请参见“图 4.2”。

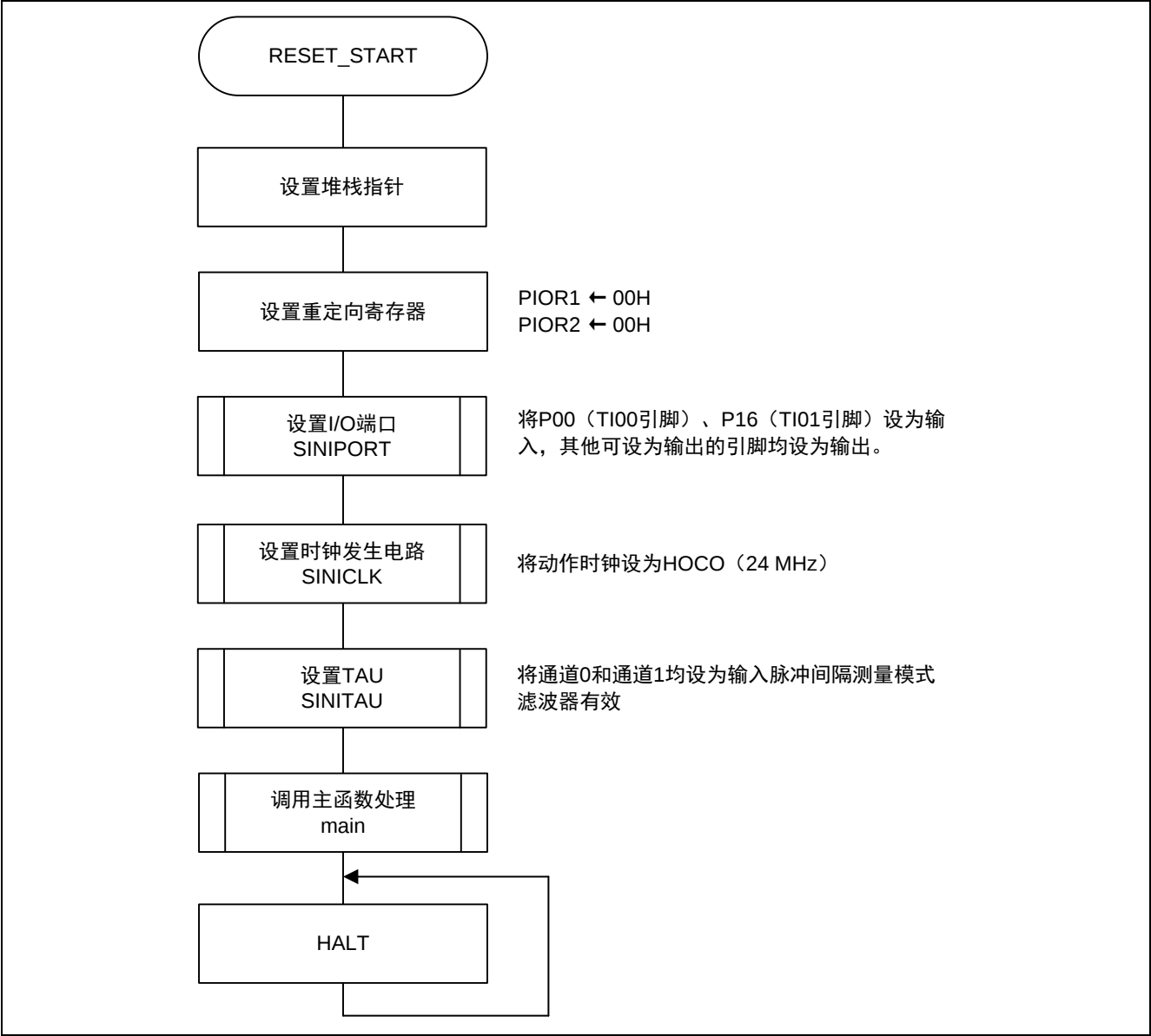


图 4.2 整体流程图

4.7.2 设置 I/O 端口的函数

设置 I/O 端口的函数，请参见“图 4.3”。

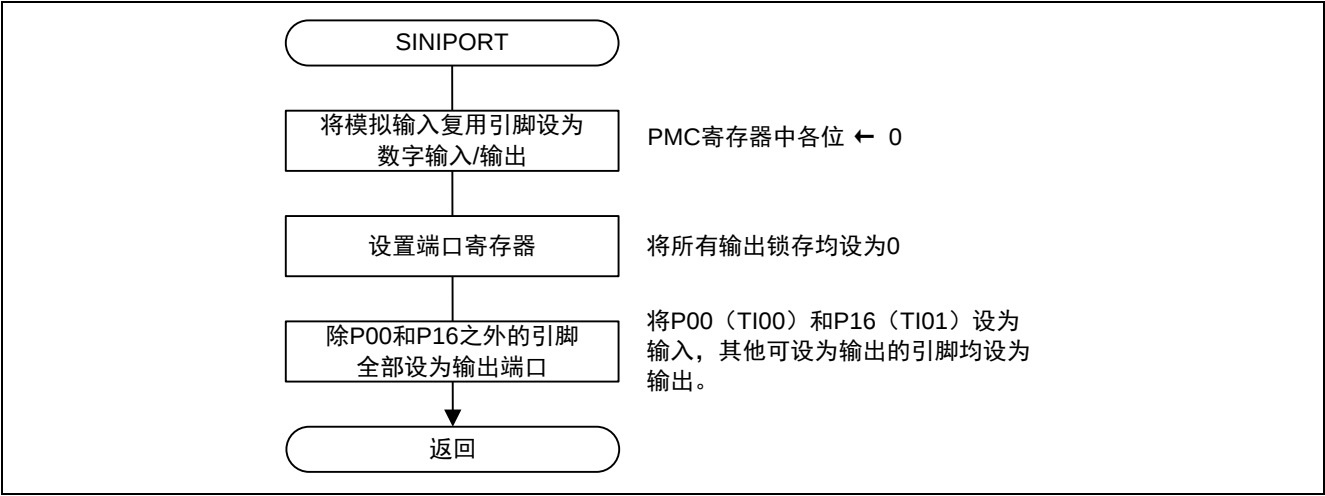


图 4.3 设置 I/O 端口的函数

注意：关于未使用端口的设置，请注意根据系统具体要求进行适当的端口处理，并满足电气特性的要求。关于未使用引脚的处理，请参照 R7F0C014 用户手册硬件篇“2.3 未使用引脚的处理”的内容。

设置 ClockB 引脚

- 端口模式寄存器 0、1（PM0、PM1）  
选择 P00 ~ P17 的输入/输出模式

| 符号  | 7 | 6    | 5    | 4    | 3    | 2    | 1    | 0    |
|-----|---|------|------|------|------|------|------|------|
| PM0 | 1 | PM06 | PM05 | PM04 | PM03 | PM02 | PM01 | PM00 |
| 设定值 | — | 0    | 0    | 0    | 0    | 0    | 0    | 1    |

位 n

| PM0n | P0n 引脚的输入/输出模式的选择 |
|------|-------------------|
| 0    | 输出模式（输出缓冲器 ON）    |
| 1    | 输入模式（输出缓冲器 OFF）   |

n = 0 ~ 6

| 符号  | 7    | 6    | 5    | 4    | 3    | 2    | 1    | 0    |
|-----|------|------|------|------|------|------|------|------|
| PM1 | PM17 | PM16 | PM15 | PM14 | PM13 | PM12 | PM11 | PM10 |
| 设定值 | 0    | 1    | 0    | 0    | 0    | 0    | 0    | 0    |

位 n

| PM1n | P1n 引脚的输入/输出模式的选择 |
|------|-------------------|
| 0    | 输出模式（输出缓冲器 ON）    |
| 1    | 输入模式（输出缓冲器 OFF）   |

n = 0 ~ 7

注意：关于寄存器设置的详细方法，请参考 R7F0C014 用户手册硬件篇。

寄存器图中的设定值说明：

x: 未使用位、空白: 未变更位、—: 预留位或者是什么都不配置的位

4.7.3 设置时钟发生电路

设置时钟发生电路的流程，请参见“图 4.4”。

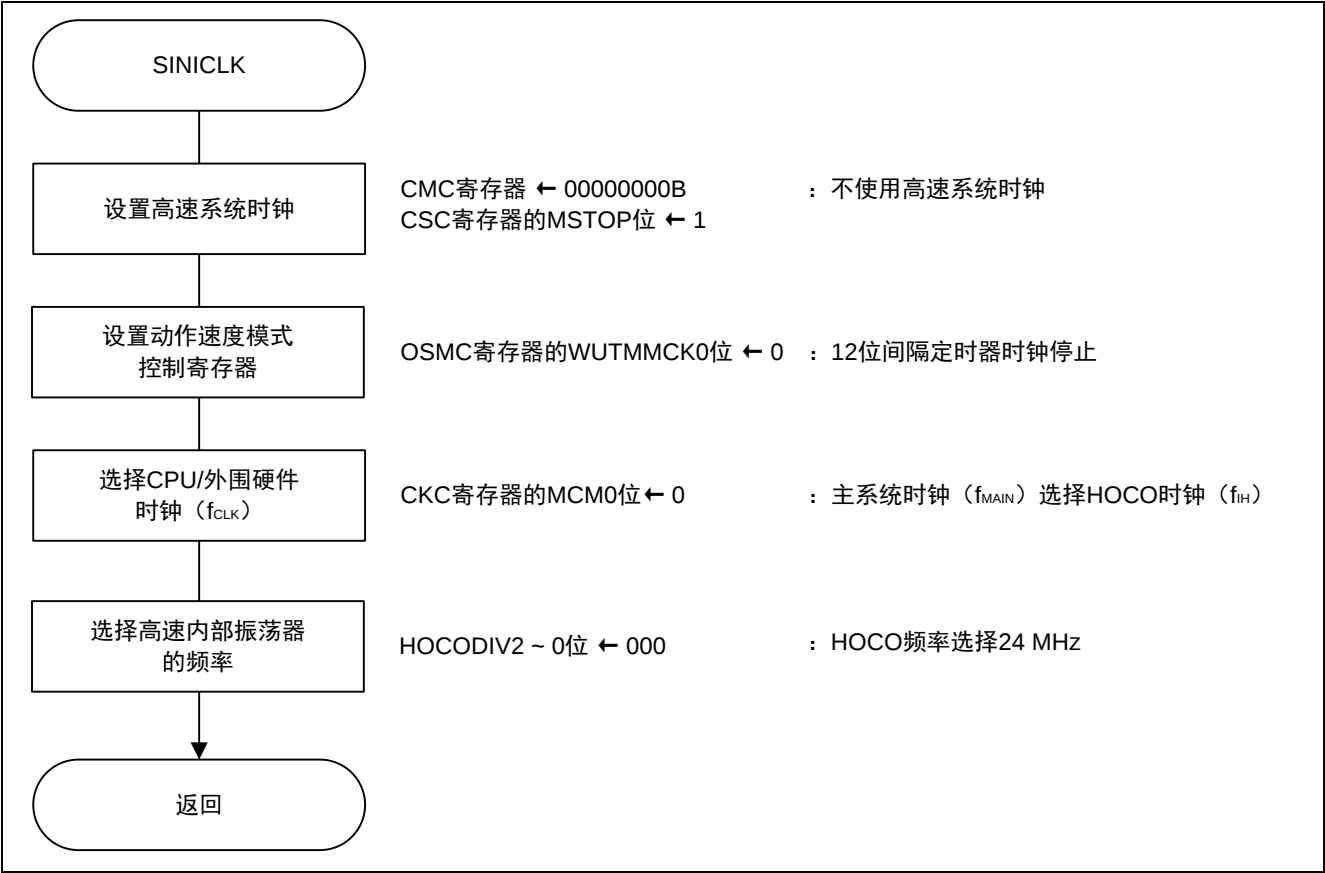


图 4.4 设置时钟发生电路

4.7.4 设置定时器阵列单元

设置定时器阵列单元的流程，请参见“图 4.5”。

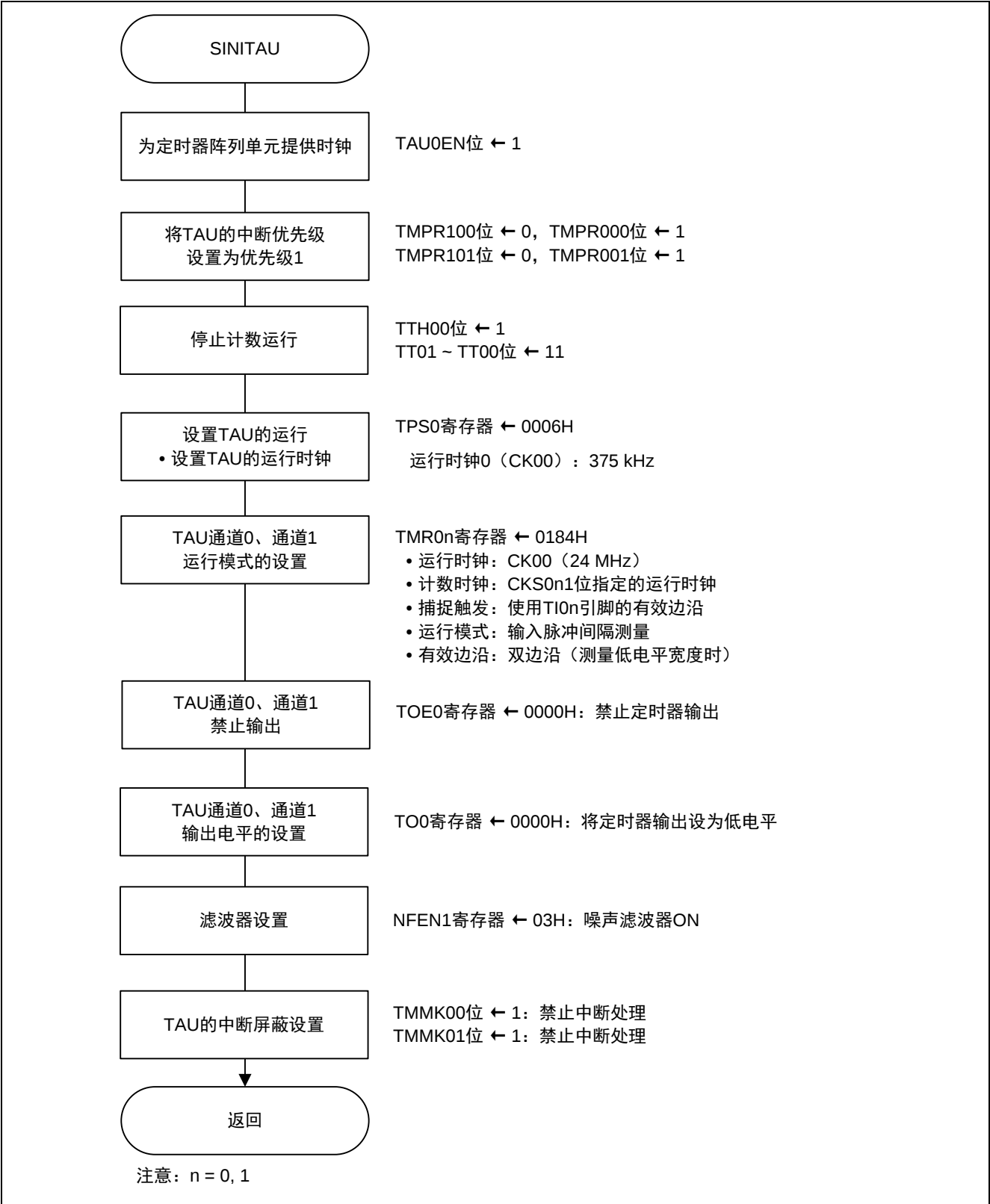


图 4.5 设置定时器阵列单元

允许 TAU0 的时钟供给

- 外围允许寄存器 0 (PER0)  
开始向 TAU0 提供时钟

| 符号   | 7     | 6 | 5     | 4       | 3      | 2      | 1 | 0      |
|------|-------|---|-------|---------|--------|--------|---|--------|
| PER0 | RTCEN | 0 | ADCEN | IICA0EN | SAU1EN | SAU0EN | 0 | TAU0EN |
| 设定值  | x     | — | x     | x       | x      |        | — | 1      |

位 0

| TAU0EN | 定时器阵列单元 0 的输入时钟的控制                                      |
|--------|---------------------------------------------------------|
| 0      | 停止输入时钟供应<br>• 不能写定时器阵列单元 0 使用的 SFR。<br>• 定时器阵列单元处于复位状态。 |
| 1      | 允许输入时钟供应<br>• 能读写定时器阵列单元 0 使用的 SFR。                     |

注意： 关于寄存器设置的详细方法，请参考 R7F0C014 用户手册硬件篇。

寄存器图中的设定值说明：

x: 未使用位、空白: 未变更位、—: 预留位或者是什么都不配置的位

设置定时器阵列单元的中断优先级

- 优先级指定标志寄存器（PR01L、PR11L）

设定定时器阵列单元的中断优先级

| 符号    | 7           | 6           | 5           | 4           | 3            | 2                   | 1                              | 0                              |
|-------|-------------|-------------|-------------|-------------|--------------|---------------------|--------------------------------|--------------------------------|
| PR01L | TMPR0<br>03 | TMPR0<br>02 | TMPR0<br>01 | TMPR0<br>00 | IICAPR<br>00 | SREPR01<br>TMPR003H | STPR01<br>CSIPR001<br>IICPR001 | STPR01<br>CSIPR010<br>IICPR010 |
| 设定值   | x           | x           | 1           | 1           | x            | x                   | x                              | x                              |

| 符号    | 7           | 6           | 5           | 4           | 3            | 2                   | 1                              | 0                              |
|-------|-------------|-------------|-------------|-------------|--------------|---------------------|--------------------------------|--------------------------------|
| PR11L | TMPR1<br>03 | TMPR1<br>02 | TMPR1<br>01 | TMPR1<br>00 | IICAPR<br>10 | SREPR11<br>TMPR103H | STPR11<br>CSIPR111<br>IICPR111 | STPR11<br>CSIPR110<br>IICPR110 |
| 设定值   | x           | x           | 0           | 0           | x            | x                   | x                              | x                              |

位 4

| TMPR100 | TMPR000 | 优先级的选择        |
|---------|---------|---------------|
| 0       | 0       | 指定优先级 0（高优先级） |
| 0       | 1       | 指定优先级 1       |
| 1       | 0       | 指定优先级 2       |
| 1       | 1       | 指定优先级 3（低优先级） |

位 5

| TMPR101 | TMPR001 | 优先级的选择        |
|---------|---------|---------------|
| 0       | 0       | 指定优先级 0（高优先级） |
| 0       | 1       | 指定优先级 1       |
| 1       | 0       | 指定优先级 2       |
| 1       | 1       | 指定优先级 3（低优先级） |

注意： 关于寄存器设置的详细方法，请参考 R7F0C014 用户手册硬件篇。

寄存器图中的设定值说明：

x: 未使用位、空白: 未变更位、—: 预留位或者是什么都不配置的位

定时器阵列单元的运行停止

- 定时器通道停止寄存器 0 (TT0)  
设置定时器阵列单元的通道停止

| 符号  | 15 | 14 | 13 | 12 | 11    | 10 | 9     | 8 | 7 | 6 | 5 | 4 | 3    | 2    | 1    | 0    |
|-----|----|----|----|----|-------|----|-------|---|---|---|---|---|------|------|------|------|
| TT0 | 0  | 0  | 0  | 0  | TTH03 | 0  | TTH01 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | TT03 | TT02 | TT01 | TT00 |
| 设定值 | —  | —  | —  | —  | x     | —  | 1     | — | — | — | — | — | x    | x    | 1    | 1    |

位 9

| TTH01 | 通道 1 为 8 位定时器模式时的高 8 位定时器的运行停止触发 |
|-------|----------------------------------|
| 0     | 没有触发运行。                          |
| 1     | 将 TEH01 位清 “0”，进入计数停止状态。         |

位 1、位 0

| TT0n | 通道 n 的运行停止触发                                                                       |
|------|------------------------------------------------------------------------------------|
| 0    | 没有触发运行。                                                                            |
| 1    | 将 TE0n 位清 “0”，进入计数运行停止状态。<br>在通道 1 和通道 3 为 8 位定时器模式时，TT01 和 TT03 为低 8 位定时器的运行停止触发。 |

(n = 0 ~ 1)

注意： 关于寄存器设置的详细方法，请参考 R7F0C014 用户手册硬件篇。

寄存器图中的设定值说明：

x: 未使用位、空白: 未变更位、—: 预留位或者是什么都不配置的位

设置定时器时钟的频率

- 定时器时钟选择寄存器 0 (TPS0)

设置 TAU0 的运行时钟

|      |    |    |         |         |    |    |         |         |         |         |         |         |         |         |         |         |
|------|----|----|---------|---------|----|----|---------|---------|---------|---------|---------|---------|---------|---------|---------|---------|
| 符号   | 15 | 14 | 13      | 12      | 11 | 10 | 9       | 8       | 7       | 6       | 5       | 4       | 3       | 2       | 1       | 0       |
| TPS0 | 0  | 0  | PRS 031 | PRS 030 | 0  | 0  | PRS 021 | PRS 020 | PRS 013 | PRS 012 | PRS 011 | PRS 010 | PRS 003 | PRS 002 | PRS 001 | PRS 000 |
| 设定值  | —  | —  | x       | x       | —  | —  | x       | x       | x       | x       | x       | x       | 0       | 1       | 1       | 0       |

位 7~0

| PRS 003  | PRS 002  | PRS 001  | PRS 000  | 运行时钟 (CK00) 的选择                      |                          |                          |                           |                           |                           |
|----------|----------|----------|----------|--------------------------------------|--------------------------|--------------------------|---------------------------|---------------------------|---------------------------|
|          |          |          |          |                                      | f <sub>CLK</sub> = 2 MHz | f <sub>CLK</sub> = 5 MHz | f <sub>CLK</sub> = 10 MHz | f <sub>CLK</sub> = 20 MHz | f <sub>CLK</sub> = 24 MHz |
| 0        | 0        | 0        | 0        | f <sub>CLK</sub>                     | 2 MHz                    | 5 MHz                    | 10 MHz                    | 20 MHz                    | 24 MHz                    |
| 0        | 0        | 0        | 1        | f <sub>CLK</sub> /2                  | 1 MHz                    | 2.5 MHz                  | 5 MHz                     | 10 MHz                    | 12 MHz                    |
| 0        | 0        | 1        | 0        | f <sub>CLK</sub> /2 <sup>2</sup>     | 500 kHz                  | 1.25 MHz                 | 2.5 MHz                   | 5 MHz                     | 6 MHz                     |
| 0        | 0        | 1        | 1        | f <sub>CLK</sub> /2 <sup>3</sup>     | 250 kHz                  | 625 kHz                  | 1.25 MHz                  | 2.5 MHz                   | 3 MHz                     |
| 0        | 1        | 0        | 0        | f <sub>CLK</sub> /2 <sup>4</sup>     | 125 kHz                  | 312.5 kHz                | 625 kHz                   | 1.25 MHz                  | 1.5 MHz                   |
| 0        | 1        | 0        | 1        | f <sub>CLK</sub> /2 <sup>5</sup>     | 62.5 kHz                 | 156.25 kHz               | 312.5 kHz                 | 625 kHz                   | 750 kHz                   |
| <b>0</b> | <b>1</b> | <b>1</b> | <b>0</b> | <b>f<sub>CLK</sub>/2<sup>6</sup></b> | 31.25 kHz                | 78.13 kHz                | 156.25 kHz                | 312.5 kHz                 | <b>375 kHz</b>            |
| 0        | 1        | 1        | 1        | f <sub>CLK</sub> /2 <sup>7</sup>     | 15.63 kHz                | 39.06 kHz                | 78.13 kHz                 | 156.25 kHz                | 187.5 kHz                 |
| 1        | 0        | 0        | 0        | f <sub>CLK</sub> /2 <sup>8</sup>     | 7.81 kHz                 | 19.53 kHz                | 39.06 kHz                 | 78.13 kHz                 | 93.75 kHz                 |
| 1        | 0        | 0        | 1        | f <sub>CLK</sub> /2 <sup>9</sup>     | 3.91 kHz                 | 9.77 kHz                 | 19.53 kHz                 | 39.06 kHz                 | 46.88 kHz                 |
| 1        | 0        | 1        | 0        | f <sub>CLK</sub> /2 <sup>10</sup>    | 1.95 kHz                 | 4.88 kHz                 | 9.77 kHz                  | 19.53 kHz                 | 23.44 kHz                 |
| 1        | 0        | 1        | 1        | f <sub>CLK</sub> /2 <sup>11</sup>    | 976.56 Hz                | 2.44 kHz                 | 4.88 kHz                  | 9.77 kHz                  | 11.72 kHz                 |
| 1        | 1        | 0        | 0        | f <sub>CLK</sub> /2 <sup>12</sup>    | 488.28 Hz                | 1.22 kHz                 | 2.44 kHz                  | 4.88 kHz                  | 5.86 kHz                  |
| 1        | 1        | 0        | 1        | f <sub>CLK</sub> /2 <sup>13</sup>    | 244.14 Hz                | 610.35 Hz                | 1.22 kHz                  | 2.44 kHz                  | 2.93 kHz                  |
| 1        | 1        | 1        | 0        | f <sub>CLK</sub> /2 <sup>14</sup>    | 122.07 Hz                | 305.18 Hz                | 610.35 Hz                 | 1.22 kHz                  | 1.46 kHz                  |
| 1        | 1        | 1        | 1        | f <sub>CLK</sub> /2 <sup>15</sup>    | 61.04 Hz                 | 152.59 Hz                | 305.18 Hz                 | 610.35 Hz                 | 732.42 Hz                 |

注意： 关于寄存器设置的详细方法，请参考 R7F0C014 用户手册硬件篇。

寄存器图中的设定值说明：

x: 未使用位、空白: 未变更位、—: 预留位或者是什么都不配置的位

设置通道 0 的运行模式

- 定时器模式寄存器 00 (TMR00)

选择运行时钟 ( $f_{MCK}$ )

选择计数时钟 ( $f_{TCLK}$ )

设置开始触发和捕捉触发

选择定时器输入的有效沿

设置运行模式

| 符号    | 15     | 14     | 13 | 12    | 11             | 10     | 9      | 8      | 7      | 6      | 5 | 4 | 3     | 2     | 1     | 0     |
|-------|--------|--------|----|-------|----------------|--------|--------|--------|--------|--------|---|---|-------|-------|-------|-------|
| TMR00 | CKS001 | CKS000 | 0  | CCS00 | 0 <sup>注</sup> | STS002 | STS001 | STS000 | CIS001 | CIS000 | 0 | 0 | MD003 | MD002 | MD001 | MD000 |
| 设定值   | 0      | 0      | —  | 0     | —              | 0      | 0      | 1      | 1      | 0      | — | — | 0     | 1     | 0     | 0     |

位 15 ~ 14

| CKS001 | CKS000 | 通道 0 运行时钟 ( $f_{MCK}$ ) 的选择      |
|--------|--------|----------------------------------|
| 0      | 0      | 定时器时钟选择寄存器 0 (TPS0) 设定的运行时钟 CK00 |
| 0      | 1      | 定时器时钟选择寄存器 0 (TPS0) 设定的运行时钟 CK02 |
| 1      | 0      | 定时器时钟选择寄存器 0 (TPS0) 设定的运行时钟 CK01 |
| 1      | 1      | 定时器时钟选择寄存器 0 (TPS0) 设定的运行时钟 CK03 |

运行时钟 ( $f_{MCK}$ ) 用于边沿检测电路, 通过设置 CCS00 位来产生采样时钟和计数时钟 ( $f_{TCLK}$ )。只有通道 1 和通道 3 才能选择操作时钟 CK02 和 CK03。

位 12

| CCS00 | 通道 0 计数时钟 ( $f_{TCLK}$ ) 的选择              |
|-------|-------------------------------------------|
| 0     | 由 CKS000 位和 CKS001 位指定的运行时钟 ( $f_{MCK}$ ) |
| 1     | TI00 引脚输入信号的有效边沿                          |

计数时钟 ( $f_{TCLK}$ ) 用于计数器、输出控制电路和中断控制电路。

位 10 ~ 8

| STS002 | STS001 | STS000 | 通道 0 的开始触发和捕捉触发的设定                 |
|--------|--------|--------|------------------------------------|
| 0      | 0      | 0      | 只有软件触发开始有效 (不可以选择其他触发源)。           |
| 0      | 0      | 1      | 将 TI00 引脚输入的有效边沿用于开始触发和捕捉触发。       |
| 0      | 1      | 0      | 将 TI00 引脚输入的双边沿均用于开始触发和捕捉触发。       |
| 1      | 0      | 0      | 使用主控通道的中断信号 (该通道用作联动通道操作功能时的从属通道)。 |
| 上述以外   |        |        | 禁止设定。                              |

注: 通道 0 的位 11 固定为 “0” (因为通道 0 为最高位通道, 所以与此位的设定无关, 用作主控通道)。

注意: 关于寄存器设置的详细方法, 请参考 R7F0C014 用户手册硬件篇。

寄存器图中的设定值说明:

x: 未使用位、空白: 未变更位、—: 预留位或者是什么都不配置的位

位 7~6

| CIS001 | CIS000 | TI00 引脚有效边沿的选择                     |
|--------|--------|------------------------------------|
| 0      | 0      | 下降沿                                |
| 0      | 1      | 上升沿                                |
| 1      | 0      | 双边沿（测量低电平宽度时）<br>开始触发：下降沿，捕捉触发：上升沿 |
| 1      | 1      | 双边沿（测量高电平宽度时）<br>开始触发：上升沿，捕捉触发：下降沿 |

位 3~1

| MD003 | MD002 | MD001 | 通道 0 运行模式的设定 | 对应功能                        | TCR 计数运行 |
|-------|-------|-------|--------------|-----------------------------|----------|
| 0     | 0     | 0     | 间隔定时器模式      | 间隔定时器/方波输出/分频器功能/PWM 输出（主控） | 递减计数     |
| 0     | 1     | 0     | 捕捉模式         | 输入脉冲间隔测量                    | 递增计数     |
| 0     | 1     | 1     | 事件计数器模式      | 外部事件计数器                     | 递减计数     |
| 1     | 0     | 0     | 单次计数模式       | 延迟计数器/单触发脉冲输出/PWM 输出（从属）    | 递减计数     |
| 1     | 1     | 0     | 捕捉&单次计数模式    | 输入信号的高/低电平宽度的测量             | 递增计数     |
| 上述以外  |       |       | 禁止设定。        |                             |          |

MD000 位的操作根据操作模式不同而有所差异（参阅下表）。

位 0

| 操作模式（由 MD003~MD001 位设定（参阅上表）） | MD000 | 开始计数和中断的设定                                     |
|-------------------------------|-------|------------------------------------------------|
| ●间隔定时器模式（0、0、0）               | 0     | 在开始计数时不产生定时器中断（定时器的输出也不发生变化）。                  |
| ●捕捉模式（0、1、0）                  | 1     | 在开始计数时产生定时器中断（定时器的输出也发生变化）。                    |
| ●事件计数器模式（0、1、1）               | 0     | 在开始计数时不产生定时器中断（定时器的输出也不发生变化）。                  |
| ●单次计数模式（1、0、0）                | 0     | 计数运行中的开始触发无效。此时不产生中断。                          |
|                               | 1     | 计数运行中的开始触发有效。此时产生中断。                           |
| ●捕捉&单次计数模式（1、1、0）             | 0     | 在开始计数时不产生定时器中断（定时器的输出也不发生变化）。<br>计数运行中的开始触发无效。 |
| 上述以外                          |       | 禁止设定。                                          |

注意： 关于寄存器设置的详细方法，请参考 R7F0C014 用户手册硬件篇。

寄存器图中的设定值说明：

x: 未使用位、空白：未变更位、—：预留位或者是什么都不配置的位

设置通道 1 的运行模式

- 定时器模式寄存器 01 (TMR01)

选择运行时钟 ( $f_{MCK}$ )

选择计数时钟 ( $f_{TCLK}$ )

设置开始触发和捕捉触发

选择定时器输入的有效沿

设置运行模式

| 符号    | 15     | 14     | 13 | 12    | 11      | 10     | 9      | 8      | 7      | 6      | 5 | 4 | 3     | 2     | 1     | 0     |
|-------|--------|--------|----|-------|---------|--------|--------|--------|--------|--------|---|---|-------|-------|-------|-------|
| TMR01 | CKS011 | CKS010 | 0  | CCS01 | SPLIT01 | STS012 | STS011 | STS010 | CIS011 | CIS010 | 0 | 0 | MD013 | MD012 | MD011 | MD010 |
| 设定值   | 0      | 0      | —  | 0     | 0       | 0      | 0      | 1      | 1      | 0      | — | — | 0     | 1     | 0     | 0     |

位 15 ~ 14

| CKS011 | CKS010 | 通道 1 运行时钟 ( $f_{MCK}$ ) 的选择      |
|--------|--------|----------------------------------|
| 0      | 0      | 定时器时钟选择寄存器 0 (TPS0) 设定的运行时钟 CK00 |
| 0      | 1      | 定时器时钟选择寄存器 0 (TPS0) 设定的运行时钟 CK02 |
| 1      | 0      | 定时器时钟选择寄存器 0 (TPS0) 设定的运行时钟 CK01 |
| 1      | 1      | 定时器时钟选择寄存器 0 (TPS0) 设定的运行时钟 CK03 |

运行时钟 ( $f_{MCK}$ ) 用于边沿检测电路, 通过设置 CCS01 位来产生采样时钟和计数时钟 ( $f_{TCLK}$ )。只有通道 1 和通道 3 才能选择操作时钟 CK02 和 CK03。

位 12

| CCS01 | 通道 1 计数时钟 ( $f_{TCLK}$ ) 的选择              |
|-------|-------------------------------------------|
| 0     | 由 CKS000 位和 CKS001 位指定的运行时钟 ( $f_{MCK}$ ) |
| 1     | TI01 引脚输入信号的有效边沿                          |

计数时钟 ( $f_{TCLK}$ ) 用于计数器、输出控制电路和中断控制电路。

位 11

| SPLIT01 | 用于通道 1 和 3 的 8 位或者 16 位定时器操作的选择              |
|---------|----------------------------------------------|
| 0       | 作为 16 位定时器动作<br>(单通道操作模式, 或者作为从属通道的联动通道操作功能) |
| 1       | 作为 8 位定时器动作                                  |

注意: 关于寄存器设置的详细方法, 请参考 R7F0C014 用户手册硬件篇。

寄存器图中的设定值说明:

x: 未使用位、空白: 未变更位、—: 预留位或者是什么都不配置的位

位 10 ~ 8

| STS012   | STS011   | STS010   | 通道 1 的开始触发和捕捉触发的设定                  |
|----------|----------|----------|-------------------------------------|
| 0        | 0        | 0        | 只有软件触发开始有效（不可以选择其他触发源）。             |
| <b>0</b> | <b>0</b> | <b>1</b> | 将 <b>TI01</b> 引脚输入的有效边沿用于开始触发和捕捉触发。 |
| 0        | 1        | 0        | 将 TI01 引脚输入的双边沿均用于开始触发和捕捉触发。        |
| 1        | 0        | 0        | 使用主控通道的中断信号（该通道用作联动通道操作功能时的从属通道）。   |
| 上述以外     |          |          | 禁止设定。                               |

位 7 ~ 6

| CIS011   | CIS010   | TI01 引脚有效边沿的选择                     |
|----------|----------|------------------------------------|
| 0        | 0        | 下降沿                                |
| 0        | 1        | 上升沿                                |
| <b>1</b> | <b>0</b> | 双边沿（测量低电平宽度时）<br>开始触发：下降沿，捕捉触发：上升沿 |
| 1        | 1        | 双边沿（测量高电平宽度时）<br>开始触发：上升沿，捕捉触发：下降沿 |

注意： 关于寄存器设置的详细方法，请参考 R7F0C014 用户手册硬件篇。

寄存器图中的设定值说明：

x: 未使用位、空白：未变更位、—：预留位或者是什么都不配置的位

位 3~1

| MD013    | MD012    | MD011    | 通道 1 运行模式的设定 | 对应功能                        | TCR 计数运行    |
|----------|----------|----------|--------------|-----------------------------|-------------|
| 0        | 0        | 0        | 间隔定时器模式      | 间隔定时器/方波输出/分频器功能/PWM 输出（主控） | 递减计数        |
| <b>0</b> | <b>1</b> | <b>0</b> | <b>捕捉模式</b>  | <b>输入脉冲间隔测量</b>             | <b>递增计数</b> |
| 0        | 1        | 1        | 事件计数器模式      | 外部事件计数器                     | 递减计数        |
| 1        | 0        | 0        | 单次计数模式       | 延迟计数器/单触发脉冲输出/PWM 输出（从属）    | 递减计数        |
| 1        | 1        | 0        | 捕捉&单次计数模式    | 输入信号的高/低电平宽度的测量             | 递增计数        |
| 上述以外     |          |          | 禁止设定。        |                             |             |

MD010 位的操作根据操作模式不同而有所差异（参阅下表）。

位 0

| 操作模式（由 MD013~MD011 位设定（参阅上表）） | MD010    | 开始计数和中断的设定                                 |
|-------------------------------|----------|--------------------------------------------|
| ●间隔定时器模式（0、0、0）               | <b>0</b> | 在开始计数时不产生定时器中断（定时器的输出也不发生变化）。              |
| ● <b>捕捉模式（0、1、0）</b>          | 1        | 在开始计数时产生定时器中断（定时器的输出也发生变化）。                |
| ●事件计数器模式（0、1、1）               | 0        | 在开始计数时不产生定时器中断（定时器的输出也不发生变化）。              |
| ●单次计数模式（1、0、0）                | 0        | 计数运行中的开始触发无效。此时不产生中断。                      |
|                               | 1        | 计数运行中的开始触发有效。此时产生中断。                       |
| ●捕捉&单次计数模式（1、1、0）             | 0        | 在开始计数时不产生定时器中断（定时器的输出也不发生变化）。计数运行中的开始触发无效。 |
| 上述以外                          |          | 禁止设定。                                      |

注意： 关于寄存器设置的详细方法，请参考 R7F0C014 用户手册硬件篇。

寄存器图中的设定值说明：

x: 未使用位、空白: 未变更位、—: 预留位或者是什么都不配置的位

设置定时器输出允许

- 定时器输出允许寄存器 0 (TOE0)

设置各通道定时器输出的允许

| 符号   | 15 | 14 | 13 | 12 | 11 | 10 | 9 | 8 | 7 | 6 | 5 | 4 | 3     | 2     | 1     | 0     |
|------|----|----|----|----|----|----|---|---|---|---|---|---|-------|-------|-------|-------|
| TOE0 | 0  | 0  | 0  | 0  | 0  | 0  | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | TOE03 | TOE02 | TOE01 | TOE00 |
| 设定值  | —  | —  | —  | —  | —  | —  | — | — | — | — | — | — | x     | x     | 0     | 0     |

位 1、位 0

| TOE0n | 通道 n 定时器输出的允许 / 禁止                                                            |
|-------|-------------------------------------------------------------------------------|
| 0     | 禁止定时器的输出。<br>定时器的操作不反映到 TO0n 位，固定输出。<br>允许写 TO0n 位，并且从 TO0n 引脚输出 TO0n 位的设定电平。 |
| 1     | 允许定时器的输出。<br>定时器的操作反映到 TO0n 位，产生输出波形。<br>忽视 TO0n 位的写操作。                       |

(n = 0 ~ 1)

设置定时器输出引脚的输出值

- 定时器输出寄存器 0 (TO0)

设置各通道的定时器输出引脚的输出值

| 符号  | 15 | 14 | 13 | 12 | 11 | 10 | 9 | 8 | 7 | 6 | 5 | 4 | 3    | 2    | 1    | 0    |
|-----|----|----|----|----|----|----|---|---|---|---|---|---|------|------|------|------|
| TO0 | 0  | 0  | 0  | 0  | 0  | 0  | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | TO03 | TO02 | TO01 | TO00 |
| 设定值 | —  | —  | —  | —  | —  | —  | — | — | — | — | — | — | x    | x    | 0    | 0    |

位 1、位 0

| TO0n | 通道 n 的定时器输出 |
|------|-------------|
| 0    | 定时器的输出值为“0” |
| 1    | 定时器的输出值为“1” |

(n = 0 ~ 1)

注意： 关于寄存器设置的详细方法，请参考 R7F0C014 用户手册硬件篇。

寄存器图中的设定值说明：

x: 未使用位、空白: 未变更位、—: 预留位或者是什么都不配置的位

设置噪声滤波器

- 噪声滤波器允许寄存器 1 (NFEN1)  
设置是否使用噪声滤波器

| 符号    | 7 | 6 | 5 | 4 | 3       | 2       | 1       | 0       |
|-------|---|---|---|---|---------|---------|---------|---------|
| NFEN1 | 0 | 0 | 0 | 0 | TNFEN03 | TNFEN02 | TNFEN01 | TNFEN00 |
| 设定值   | — | — | — | — | x       | x       | 1       | 1       |

位 1、位 0

| TNFEN0n | TI0n 引脚输入信号噪声滤波器的 ON/OFF |
|---------|--------------------------|
| 0       | 噪声滤波器 OFF                |
| 1       | 噪声滤波器 ON                 |

(n = 0 ~ 1)

设置 TAU 的中断屏蔽

- 中断屏蔽标志寄存器 (MK1L)  
禁用中断

| 符号   | 7      | 6      | 5      | 4      | 3       | 2                 | 1                           | 0                           |
|------|--------|--------|--------|--------|---------|-------------------|-----------------------------|-----------------------------|
| MK1L | TMMK03 | TMMK02 | TMMK01 | TMMK00 | IICAMK0 | SREMK1<br>TMMK03H | SRMK1<br>CSIMK11<br>IICMK11 | STMK1<br>CSIMK10<br>IICMK10 |
| 设定值  | x      | x      | 1      | 1      | x       | x                 | x                           | x                           |

位 5

| TMMK01 | 控制中断处理 |
|--------|--------|
| 0      | 允许中断处理 |
| 1      | 禁止中断处理 |

位 4

| TMMK00 | 控制中断处理 |
|--------|--------|
| 0      | 允许中断处理 |
| 1      | 禁止中断处理 |

注意： 关于寄存器设置的详细方法，请参考 R7F0C014 用户手册 硬件篇。

寄存器图中的设定值说明：

x: 未使用位；空白：未变更位；—：预留位或者是什么都不配置的位

4.7.5 主函数处理

主函数处理的流程，请参见“图 4.6”。

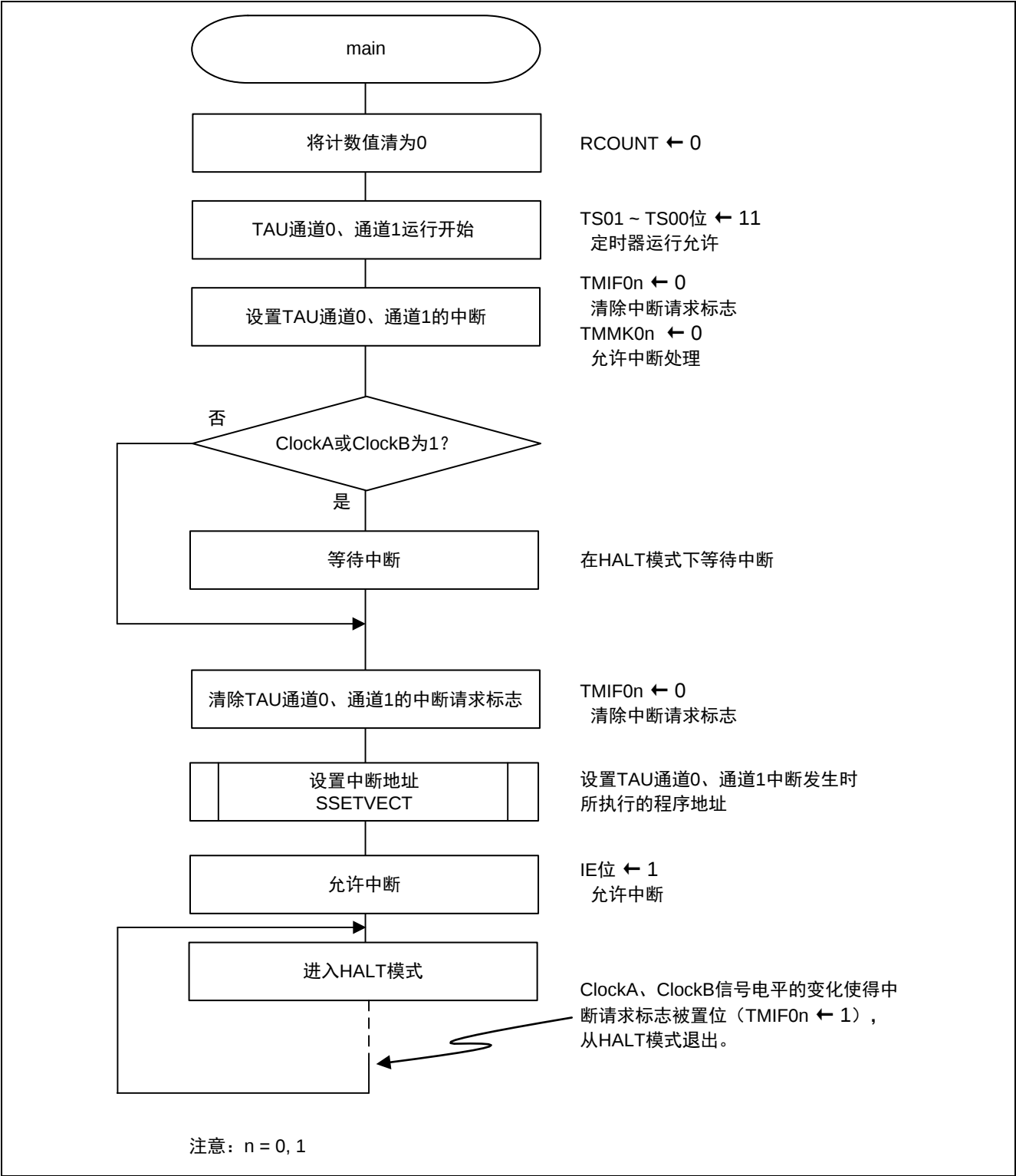


图 4.6 主函数处理

定时器阵列单元的运行允许

- 定时器通道开始寄存器 0 (TS0)  
设置定时器阵列单元的通道运行允许

| 符号  | 15 | 14 | 13 | 12 | 11    | 10 | 9     | 8 | 7 | 6 | 5 | 4 | 3    | 2    | 1    | 0    |
|-----|----|----|----|----|-------|----|-------|---|---|---|---|---|------|------|------|------|
| TS0 | 0  | 0  | 0  | 0  | TSH03 | 0  | TSH01 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | TS03 | TS02 | TS01 | TS00 |
| 设定值 | —  | —  | —  | —  | x     | —  | x     | — | — | — | — | — | x    | x    | 1    | 1    |

位 1、位 0

| TS0n | 通道 n 的运行允许 (开始) 触发                                                                                                                                                                                      |
|------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| 0    | 没有触发运行。                                                                                                                                                                                                 |
| 1    | 将 <b>TE0n</b> 位置 “1”，进入计数允许状态。<br>计数允许状态下的 <b>TCR0n</b> 寄存器的计数开始运行因运行模式而不同 (参照 R7F0C014 用户手册硬件篇 “6.5.2 计数器的开始时序” 的表 6-5)。<br>在通道 1 和通道 3 为 8 位定时器模式时， <b>TS01</b> 和 <b>TS03</b> 为低 8 位定时器的运行允许 (开始) 触发。 |

(n = 0 ~ 1)

清除 TAU 的中断请求标志

- 中断请求标志寄存器 (IF1L)  
清除中断请求标志

| 符号   | 7      | 6      | 5      | 4      | 3       | 2                 | 1                          | 0                          |
|------|--------|--------|--------|--------|---------|-------------------|----------------------------|----------------------------|
| IF1L | TMIF03 | TMIF02 | TMIF01 | TMIF00 | IICAIF0 | SREIF1<br>TMIF03H | SRIF1<br>CSIF11<br>IICIF11 | STIF1<br>CSIF10<br>IICIF10 |
| 设定值  | x      | x      | 0      | 0      | x       | x                 | x                          | x                          |

位 5

| TMIF00 | 中断请求标志          |
|--------|-----------------|
| 0      | 不产生中断请求信号       |
| 1      | 产生中断请求，处于中断请求状态 |

位 4

| TMIF01 | 中断请求标志          |
|--------|-----------------|
| 0      | 不产生中断请求信号       |
| 1      | 产生中断请求，处于中断请求状态 |

注意： 关于寄存器设置的详细方法，请参考 R7F0C014 用户手册硬件篇。

寄存器图中的设定值说明：

x: 未使用位、空白: 未变更位、—: 预留位或者是什么都不配置的位

设置 TAU 的中断屏蔽

- 中断屏蔽标志寄存器 (MK1L)

设置中断的屏蔽

| 符号   | 7      | 6      | 5      | 4      | 3       | 2                 | 1                           | 0                           |
|------|--------|--------|--------|--------|---------|-------------------|-----------------------------|-----------------------------|
| MK1L | TMMK03 | TMMK02 | TMMK01 | TMMK00 | IICAMK0 | SREMK1<br>TMMK03H | SRMK1<br>CSIMK11<br>IICMK11 | STMK1<br>CSIMK10<br>IICMK10 |
| 设定值  | x      | x      | 0      | 0      | x       | x                 | x                           | x                           |

位 5

|        |        |
|--------|--------|
| TMMK01 | 控制中断处理 |
| 0      | 允许中断处理 |
| 1      | 禁止中断处理 |

位 4

|        |        |
|--------|--------|
| TMMK00 | 控制中断处理 |
| 0      | 允许中断处理 |
| 1      | 禁止中断处理 |

注意： 关于寄存器设置的详细方法，请参考 R7F0C014 用户手册 硬件篇。

寄存器图中的设定值说明：

x: 未使用位；空白：未变更位；一：预留位或者是什么都不配置的位

4.7.6 设置中断处理地址

设置中断处理地址的流程，请参见“图 4.7”。

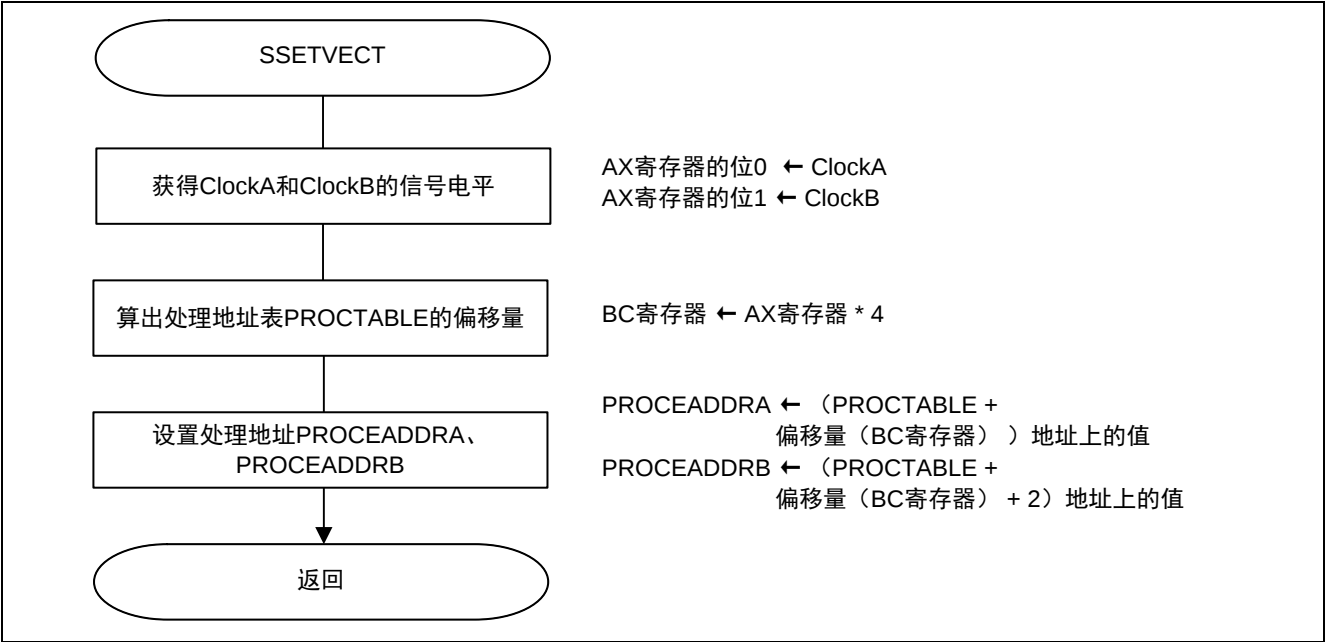


图 4.7 中断的处理地址设置

处理地址表 PROCTABLE 中，如何设置处理地址，请参见“表 4.6”。

表 4.6 处理地址表 PROCTABLE

| 偏移量 | 处理地址      | 中断处理执行条件                           |
|-----|-----------|------------------------------------|
| +0  | COUNTDOWN | ClockA、ClockB 均为 0，ClockA 发生上升沿    |
| +2  | COUNTUP   | ClockA、ClockB 均为 0，ClockB 发生上升沿    |
| +4  | COUNTUP   | ClockA 为 1、ClockB 为 0，ClockA 发生下降沿 |
| +6  | COUNTDOWN | ClockA 为 1、ClockB 为 0，ClockB 发生上升沿 |
| +8  | COUNTUP   | ClockA 为 0、ClockB 为 1，ClockA 发生上升沿 |
| +10 | COUNTDOWN | ClockA 为 0、ClockB 为 1，ClockB 发生下降沿 |
| +12 | COUNTDOWN | ClockA、ClockB 均为 1，ClockA 发生下降沿    |
| +14 | COUNTUP   | ClockA、ClockB 均为 1，ClockB 发生下降沿    |

4.7.7 INTTM00 中断处理

INTTM00 中断处理的流程，请参见“图 4.8”。



图 4.8 INTTM00 中断处理

4.7.8 INTTM01 中断处理

INTTM01 中断处理的流程，请参见“图 4.9”。

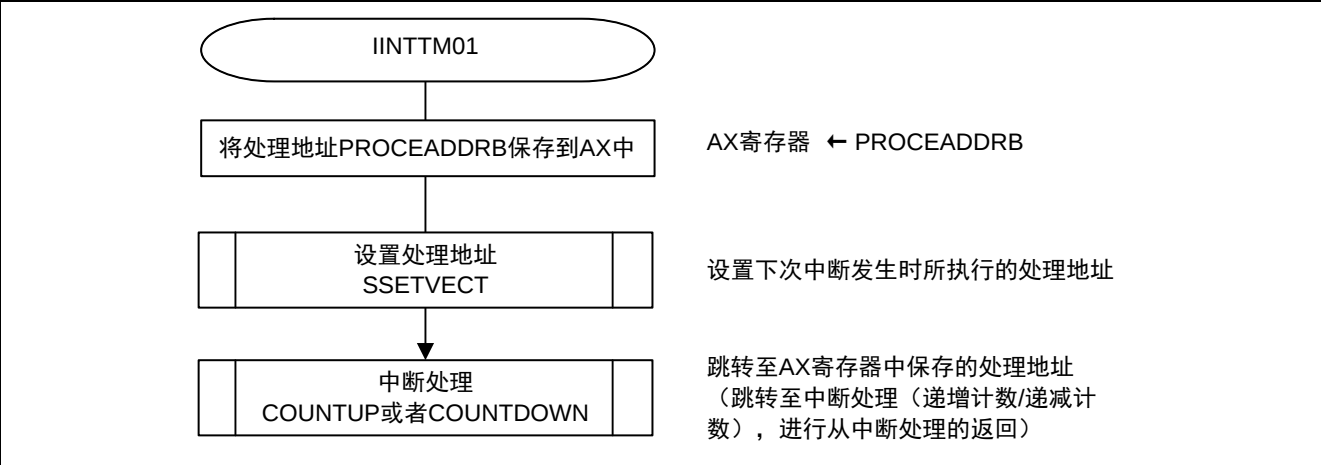


图 4.9 INTTM01 中断处理

4.7.9 中断处理（递增计数）

中断处理（递增计数）的流程，请参见“图 4.10”。

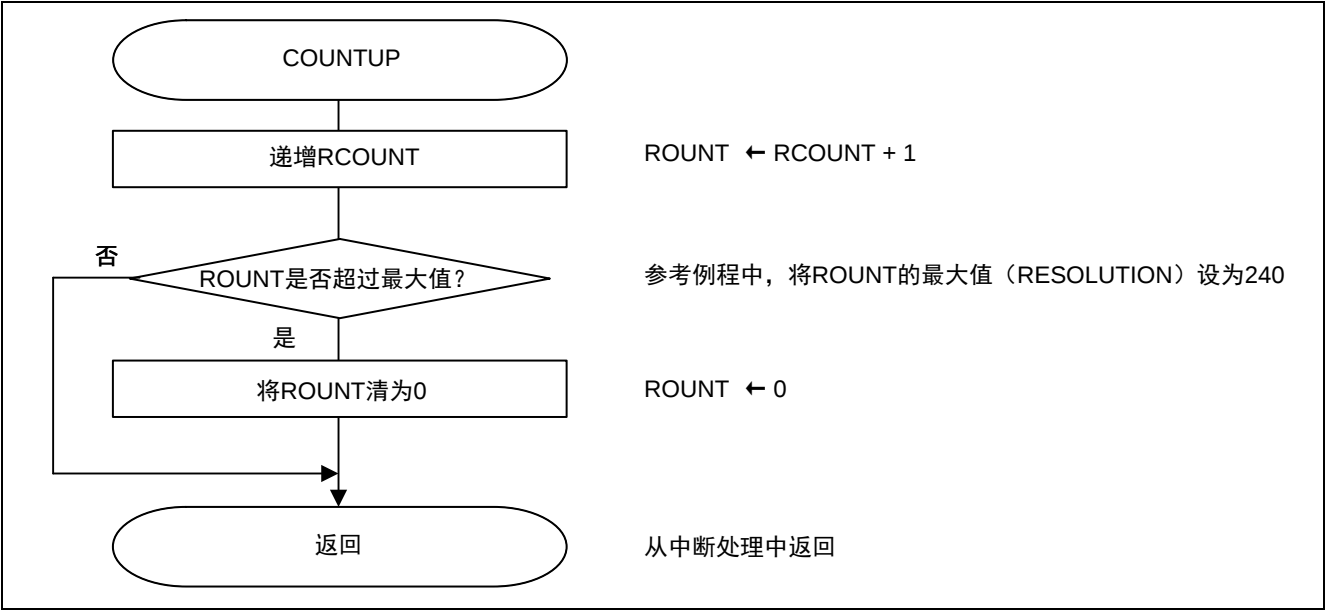


图 4.10 中断处理（递增计数）

4.7.10 中断处理（递减计数）

中断处理（递减计数）的流程，请参见“图 4.11”。

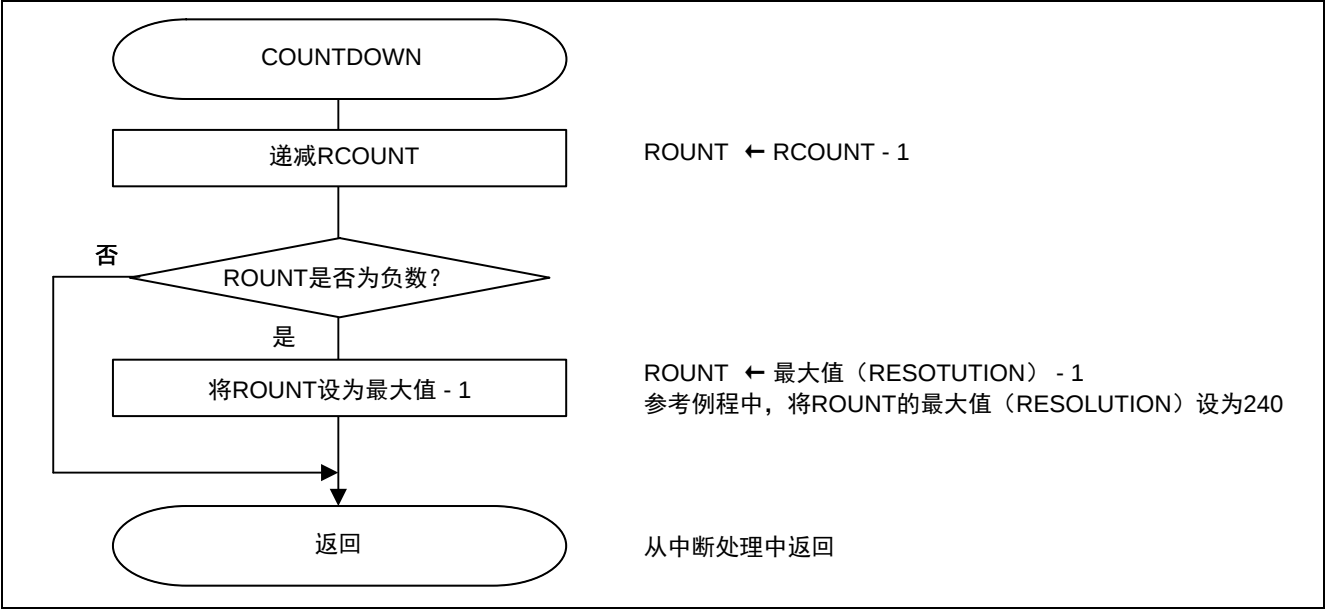


图 4.11 中断处理（递减计数）

## 5. 参考例程

参考例程请从瑞萨电子网页上取得。

## 6. 参考文献

R7F0CR7F0C014B2D、R7F0C014L2D 用户手册 硬件篇 (R01UH0442C)

RL78 family User's Manual: Software (R01US0015E)

(最新版本请从瑞萨电子网页上取得)

技术信息/技术更新

(最新信息请从瑞萨电子网页上取得)

## 公司主页和咨询窗口

瑞萨电子主页

- <http://www.renesas.com/zh-cn/>

咨询

- <https://www.renesas.com/zh-cn/support/contact.html>

修订记录

| Rev. | 发行日     | 修订内容 |      |
|------|---------|------|------|
|      |         | 页    | 要点   |
| 1.00 | 2016.09 | —    | 初版发行 |
|      |         |      |      |
|      |         |      |      |

所有商标及注册商标均归其各自拥有者所有。

## 产品使用时的注意事项

本文对适用于单片机所有产品的“使用时的注意事项”进行说明。有关个别的使用时的注意事项请参照正文。此外，如果在记载上有与本手册的正文有差异之处，请以正文为准。

### 1. 未使用的引脚的处理

**【注意】**将未使用的引脚按照正文的“未使用引脚的处理”进行处理。

CMOS产品的输入引脚的阻抗一般为高阻抗。如果在开路的状态下运行未使用的引脚，由于感应现象，外加LSI周围的噪声，在LSI内部产生穿透电流，有可能被误认为是输入信号而引起误动作。未使用的引脚，请按照正文的“未使用引脚的处理”中的指示进行处理。

### 2. 通电时的处理

**【注意】**通电时产品处于不定状态。

通电时，LSI内部电路处于不确定状态，寄存器的设定和各引脚的状态不定。通过外部复位引脚对产品进行复位时，从通电到复位有效之前的期间，不能保证引脚的状态。

同样，使用内部上电复位功能对产品进行复位时，从通电到达到复位产生的一定电压的期间，不能保证引脚的状态。

### 3. 禁止存取保留地址（保留区）

**【注意】**禁止存取保留地址（保留区）

在地址区域中，有被分配将来用作功能扩展的保留地址（保留区）。因为无法保证存取这些地址时的运行，所以不能对保留地址（保留区）进行存取。

### 4. 关于时钟

**【注意】**复位时，请在时钟稳定后解除复位。

在程序运行中切换时钟时，请在要切换成的时钟稳定之后进行。复位时，在通过使用外部振荡器（或者外部振荡电路）的时钟开始运行的系统中，必须在时钟充分稳定后解除复位。另外，在程序运行中，切换成使用外部振荡器（或者外部振荡电路）的时钟时，在要切换成的时钟充分稳定后再进行切换。

### 5. 关于产品间的差异

**【注意】**在变更不同型号的产品时，请对每一个产品型号进行系统评价测试。

即使是同一个群的单片机，如果产品型号不同，由于内部ROM、版本模式等不同，在电特性范围内有时特性值、动作容限、噪声耐量、噪声辐射量等不同。因此，在变更不同型号的产品时，请对每一个型号的产品进行系统评价测试。

## Notice

1. Descriptions of circuits, software and other related information in this document are provided only to illustrate the operation of semiconductor products and application examples. You are fully responsible for the incorporation of these circuits, software, and information in the design of your equipment. Renesas Electronics assumes no responsibility for any losses incurred by you or third parties arising from the use of these circuits, software, or information.
2. Renesas Electronics has used reasonable care in preparing the information included in this document, but Renesas Electronics does not warrant that such information is error free. Renesas Electronics assumes no liability whatsoever for any damages incurred by you resulting from errors in or omissions from the information included herein.
3. Renesas Electronics does not assume any liability for infringement of patents, copyrights, or other intellectual property rights of third parties by or arising from the use of Renesas Electronics products or technical information described in this document. No license, express, implied or otherwise, is granted hereby under any patents, copyrights or other intellectual property rights of Renesas Electronics or others.
4. You should not alter, modify, copy, or otherwise misappropriate any Renesas Electronics product, whether in whole or in part. Renesas Electronics assumes no responsibility for any losses incurred by you or third parties arising from such alteration, modification, copy or otherwise misappropriation of Renesas Electronics product.
5. Renesas Electronics products are classified according to the following two quality grades: "Standard" and "High Quality". The recommended applications for each Renesas Electronics product depends on the product's quality grade, as indicated below.  
"Standard": Computers; office equipment; communications equipment; test and measurement equipment; audio and visual equipment; home electronic appliances; machine tools; personal electronic equipment; and industrial robots etc.  
"High Quality": Transportation equipment (automobiles, trains, ships, etc.); traffic control systems; anti-disaster systems; anti-crime systems; and safety equipment etc.  
Renesas Electronics products are neither intended nor authorized for use in products or systems that may pose a direct threat to human life or bodily injury (artificial life support devices or systems, surgical implantations etc.), or may cause serious property damages (nuclear reactor control systems, military equipment etc.). You must check the quality grade of each Renesas Electronics product before using it in a particular application. You may not use any Renesas Electronics product for any application for which it is not intended. Renesas Electronics shall not be in any way liable for any damages or losses incurred by you or third parties arising from the use of any Renesas Electronics product for which the product is not intended by Renesas Electronics.
6. You should use the Renesas Electronics products described in this document within the range specified by Renesas Electronics, especially with respect to the maximum rating, operating supply voltage range, movement power voltage range, heat radiation characteristics, installation and other product characteristics. Renesas Electronics shall have no liability for malfunctions or damages arising out of the use of Renesas Electronics products beyond such specified ranges.
7. Although Renesas Electronics endeavors to improve the quality and reliability of its products, semiconductor products have specific characteristics such as the occurrence of failure at a certain rate and malfunctions under certain use conditions. Further, Renesas Electronics products are not subject to radiation resistance design. Please be sure to implement safety measures to guard them against the possibility of physical injury, and injury or damage caused by fire in the event of the failure of a Renesas Electronics product, such as safety design for hardware and software including but not limited to redundancy, fire control and malfunction prevention, appropriate treatment for aging degradation or any other appropriate measures. Because the evaluation of microcomputer software alone is very difficult, please evaluate the safety of the final products or systems manufactured by you.
8. Please contact a Renesas Electronics sales office for details as to environmental matters such as the environmental compatibility of each Renesas Electronics product. Please use Renesas Electronics products in compliance with all applicable laws and regulations that regulate the inclusion or use of controlled substances, including without limitation, the EU RoHS Directive. Renesas Electronics assumes no liability for damages or losses occurring as a result of your noncompliance with applicable laws and regulations.
9. Renesas Electronics products and technology may not be used for or incorporated into any products or systems whose manufacture, use, or sale is prohibited under any applicable domestic or foreign laws or regulations. You should not use Renesas Electronics products or technology described in this document for any purpose relating to military applications or use by the military, including but not limited to the development of weapons of mass destruction. When exporting the Renesas Electronics products or technology described in this document, you should comply with the applicable export control laws and regulations and follow the procedures required by such laws and regulations.
10. It is the responsibility of the buyer or distributor of Renesas Electronics products, who distributes, disposes of, or otherwise places the product with a third party, to notify such third party in advance of the contents and conditions set forth in this document, Renesas Electronics assumes no responsibility for any losses incurred by you or third parties as a result of unauthorized use of Renesas Electronics products.
11. This document may not be reproduced or duplicated in any form, in whole or in part, without prior written consent of Renesas Electronics.
12. Please contact a Renesas Electronics sales office if you have any questions regarding the information contained in this document or Renesas Electronics products, or if you have any other inquiries.  
(Note 1) "Renesas Electronics" as used in this document means Renesas Electronics Corporation and also includes its majority-owned subsidiaries.  
(Note 2) "Renesas Electronics product(s)" means any product developed or manufactured by or for Renesas Electronics.

以下"注意事项"为从英语原稿翻译的中文译文，仅作参考译文，英文版的"Notice"具有正式效力。

## 注意事项

1. 本文档中所记载的关于电路、软件和其他相关信息仅用于说明半导体产品的操作和应用实例。用户如在设备设计中应用本文档中的电路、软件 and 相关信息，请自行负责。对于用户或第三方因使用上述电路、软件或信息而遭受的任何损失，瑞萨电子不承担任何责任。
2. 在准备本文档所记载的信息的过程中，瑞萨电子已尽量做到合理注意，但是，瑞萨电子并不保证这些信息都是准确无误的。用户因本文档中所记载的信息的错误或遗漏而遭受的任何损失，瑞萨电子不承担任何责任。
3. 对于因使用本文档中的瑞萨电子产品或技术信息而造成的侵权行为或因此而侵犯第三方的专利、版权或其他知识产权的行为，瑞萨电子不承担任何责任。本文档所记载的内容不应视为对瑞萨电子或其他人所有的专利、版权或其他知识产权作出任何明示、默示或其它方式的许可及授权。
4. 用户不得更改、修改、复制或者以其他方式部分或全部地非法使用瑞萨电子的任何产品。对于用户或第三方因上述更改、修改、复制或其他方式非法使用瑞萨电子产品的行为而遭受的任何损失，瑞萨电子不承担任何责任。
5. 瑞萨电子产品根据其质量等级分为两个等级：“标准等级”和“高质量等级”。每种瑞萨电子产品的推荐用途均取决于产品的质量等级，如下所示：  
标准等级： 计算机、办公设备、通讯设备、测试和测量设备、视听设备、家用电器、机械工具、个人电子设备以及工业机器人等。  
高质量等级： 运输设备（汽车、火车、轮船等）、交通控制系统、防灾系统、预防犯罪系统以及安全设备等。  
瑞萨电子产品无意用于且未被授权用于可能对人类生命造成直接威胁的产品或系统及可能造成人身伤害的产品或系统（人工生命维持装置或系统、植埋于体内的装置等）中，或者可能造成重大财产损失的产品或系统（核反应堆控制系统、军用设备等）中。在将每种瑞萨电子产品用于某种特定应用之前，用户应先确认其质量等级。不得将瑞萨电子产品用于超出其设计用途之外的任何应用。对于用户或第三方因将瑞萨电子产品用于其设计用途之外而遭受的任何损害或损失，瑞萨电子不承担任何责任。
6. 使用本文档中记载的瑞萨电子产品时，应在瑞萨电子指定的范围内，特别是在最大额定值、电源工作电压范围、移动电源电压范围、热辐射特性、安装条件以及其他产品特性的范围内使用。对于在上述指定范围之外使用瑞萨电子产品而产生的故障或损失，瑞萨电子不承担任何责任。
7. 虽然瑞萨电子一直致力于提高瑞萨电子产品的质量和可靠性，但是，半导体产品有其自身的具体特性，如一定的故障发生率以及在某些使用条件下会发生故障等。此外，瑞萨电子产品均未进行防辐射设计。所以请采取安全保护措施，以避免当瑞萨电子产品在发生故障而造成火灾时导致人身事故、伤害或损害的事故。例如进行软硬件安全设计（包括但不限于冗余设计、防火控制以及故障预防等）、适当的老化处理或其他适当的措施等。由于难于对微机软件单独进行评估，所以请用户自行对最终产品或系统进行安全评估。
8. 关于环境保护方面的详细内容，例如每种瑞萨电子产品的环境兼容性等，请与瑞萨电子的营业部门联系。使用瑞萨电子产品时，请遵守对管制物质的使用或含量进行管理的所有相应法律法规（包括但不限于《欧盟RoHS指令》）。对于因用户未遵守相应法律法规而导致的损害或损失，瑞萨电子不承担任何责任。
9. 不可将瑞萨电子产品和技术用于或者嵌入日本国内或海外相应的法律法规所禁止生产、使用及销售的任何产品或系统中。也不可将本文档中记载的瑞萨电子产品或技术用于与军事应用或者军事用途有关的目的（如大规模杀伤性武器的开发等）。在将本文档中记载的瑞萨电子产品或技术进行出口时，应当遵守相应的出口管制法律法规，并按照上述法律法规所规定的程序进行。
10. 向第三方分销或处分产品或者以其他方式将产品置于第三方控制之下的瑞萨电子产品买方或分销商，有责任事先向上述第三方通知本文档规定的内容和条件；对于用户或第三方因非法使用瑞萨电子产品而遭受的任何损失，瑞萨电子不承担任何责任。
11. 在事先未得到瑞萨电子书面认可的情况下，不得以任何形式部分或全部转载或复制本文档。
12. 如果对本文档所记载的信息或瑞萨电子产品有任何疑问，或者用户有任何其他疑问，请向瑞萨电子的营业部门咨询。  
(注1) 瑞萨电子：在本文档中指瑞萨电子株式会社及其控股子公司。  
(注2) 瑞萨电子产品：指瑞萨电子开发或生产的任何产品。



### SALES OFFICES

### Renesas Electronics Corporation

<http://www.renesas.com>

Refer to "<http://www.renesas.com/>" for the latest and detailed information.

**Renesas Electronics America Inc.**  
2801 Scott Boulevard Santa Clara, CA 95050-2549, U.S.A.  
Tel: +1-408-588-6000, Fax: +1-408-588-6130

**Renesas Electronics Canada Limited**  
9251 Yonge Street, Suite 8309 Richmond Hill, Ontario Canada L4C 9T3  
Tel: +1-905-237-2004

**Renesas Electronics Europe Limited**  
Dukes Meadow, Millboard Road, Bourne End, Buckinghamshire, SL8 5FH, U.K  
Tel: +44-1628-585-100, Fax: +44-1628-585-900

**Renesas Electronics Europe GmbH**  
Arcadistrasse 10, 40472 Düsseldorf, Germany  
Tel: +49-211-6503-0, Fax: +49-211-6503-1327

**Renesas Electronics (China) Co., Ltd.**  
Room 1709, Quantum Plaza, No.27 ZhichunLu Haidian District, Beijing 100191, P.R.China  
Tel: +86-10-6235-1155, Fax: +86-10-6235-7679

**Renesas Electronics (Shanghai) Co., Ltd.**  
Unit 301, Tower A, Central Towers, 555 Lianqiao Road, Putuo District, Shanghai, P. R. China 200333  
Tel: +86-21-2226-0888, Fax: +86-21-2226-0999

**Renesas Electronics Hong Kong Limited**  
Unit 1601-1611, 16/F., Tower 2, Grand Century Place, 193 Prince Edward Road West, Mongkok, Kowloon, Hong Kong  
Tel: +852-2265-6688, Fax: +852-2886-9022

**Renesas Electronics Taiwan Co., Ltd.**  
13F, No. 363, Fu Shing North Road, Taipei 10543, Taiwan  
Tel: +886-2-8175-9600, Fax: +886-2-8175-9670

**Renesas Electronics Singapore Pte. Ltd.**  
80 Bendemeer Road, Unit #05-02 Hyflux Innovation Centre, Singapore 339949  
Tel: +65-6213-0200, Fax: +65-6213-0300

**Renesas Electronics Malaysia Sdn.Bhd.**  
Unit 1207, Block B, Menara Amcorp, Amcorp Trade Centre, No. 18, Jin Persiaran Barat, 46050 Petaling Jaya, Selangor Darul Ehsan, Malaysia  
Tel: +60-3-7955-9390, Fax: +60-3-7955-9510

**Renesas Electronics India Pvt. Ltd.**  
No.777C, 100 Feet Road, HAL II Stage, Indiranagar, Bangalore, India  
Tel: +91-80-67208700, Fax: +91-80-67208777

**Renesas Electronics Korea Co., Ltd.**  
12F., 234 Teheran-ro, Gangnam-Gu, Seoul, 135-080, Korea  
Tel: +82-2-558-3737, Fax: +82-2-558-5141