

お客様各位

---

## カタログ等資料中の旧社名の扱いについて

---

2010年4月1日を以って NEC エレクトロニクス株式会社及び株式会社ルネサステクノロジが合併し、両社の全ての事業が当社に承継されております。従いまして、本資料中には旧社名での表記が残っておりますが、当社の資料として有効ですので、ご理解の程宜しくお願ひ申し上げます。

ルネサスエレクトロニクス ホームページ (<http://www.renesas.com>)

2010年4月1日  
ルネサスエレクトロニクス株式会社

【発行】ルネサスエレクトロニクス株式会社 (<http://www.renesas.com>)

【問い合わせ先】 <http://japan.renesas.com/inquiry>

## ご注意書き

1. 本資料に記載されている内容は本資料発行時点のものであり、予告なく変更することがあります。当社製品のご購入およびご使用にあたりましては、事前に当社営業窓口で最新の情報をご確認いただきますとともに、当社ホームページなどを通じて公開される情報に常にご注意ください。
2. 本資料に記載された当社製品および技術情報の使用に関連し発生した第三者の特許権、著作権その他の知的財産権の侵害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。当社は、本資料に基づき当社または第三者の特許権、著作権その他の知的財産権を何ら許諾するものではありません。
3. 当社製品を改造、改変、複製等しないでください。
4. 本資料に記載された回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報は、半導体製品の動作例、応用例を説明するものです。お客様の機器の設計において、回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報を使用する場合には、お客様の責任において行ってください。これらの使用に起因しお客様または第三者に生じた損害に関し、当社は、一切その責任を負いません。
5. 輸出に際しては、「外国為替及び外国貿易法」その他輸出関連法令を遵守し、かかる法令の定めるところにより必要な手続を行ってください。本資料に記載されている当社製品および技術を大量破壊兵器の開発等の目的、軍事利用の目的その他軍事事業の目的で使用しないでください。また、当社製品および技術を国内外の法令および規則により製造・使用・販売を禁止されている機器に使用することができません。
6. 本資料に記載されている情報は、正確を期すため慎重に作成したのですが、誤りがないことを保証するものではありません。万一、本資料に記載されている情報の誤りに起因する損害がお客様に生じた場合においても、当社は、一切その責任を負いません。
7. 当社は、当社製品の品質水準を「標準水準」、「高品質水準」および「特定水準」に分類しております。また、各品質水準は、以下に示す用途に製品が使われることを意図しておりますので、当社製品の品質水準をご確認ください。お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途に当社製品を使用することができません。また、お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、意図されていない用途に当社製品を使用することができません。当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途または意図されていない用途に当社製品を使用したことによりお客様または第三者に生じた損害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。なお、当社製品のデータ・シート、データ・ブック等の資料で特に品質水準の表示がない場合は、標準水準製品であることを表します。  
標準水準： コンピュータ、OA 機器、通信機器、計測機器、AV 機器、家電、工作機械、パーソナル機器、産業用ロボット  
高品質水準： 輸送機器（自動車、電車、船舶等）、交通用信号機器、防災・防犯装置、各種安全装置、生命維持を目的として設計されていない医療機器（厚生労働省定義の管理医療機器に相当）  
特定水準： 航空機器、航空宇宙機器、海中継機器、原子力制御システム、生命維持のための医療機器（生命維持装置、人体に埋め込み使用するもの、治療行為（患部切り出し等）を行うもの、その他直接人命に影響を与えるもの）（厚生労働省定義の高度管理医療機器に相当）またはシステム等
8. 本資料に記載された当社製品のご使用につき、特に、最大定格、動作電源電圧範囲、放熱特性、実装条件その他諸条件につきましては、当社保証範囲内でご使用ください。当社保証範囲を超えて当社製品をご使用された場合の故障および事故につきましては、当社は、一切その責任を負いません。
9. 当社は、当社製品の品質および信頼性の向上に努めておりますが、半導体製品はある確率で故障が発生したり、使用条件によっては誤動作したりする場合があります。また、当社製品は耐放射線設計については行っておりません。当社製品の故障または誤動作が生じた場合も、人身事故、火災事故、社会的損害などを生じさせないようお客様の責任において冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計等の安全設計およびエージング処理等、機器またはシステムとしての出荷保証をお願いいたします。特に、マイコンソフトウェアは、単独での検証は困難なため、お客様が製造された最終の機器・システムとしての安全検証をお願いいたします。
10. 当社製品の環境適合性等、詳細につきましては製品個別に必ず当社営業窓口までお問合せください。ご使用に際しては、特定の物質の含有・使用を規制する RoHS 指令等、適用される環境関連法令を十分調査のうえ、かかる法令に適合するようご使用ください。お客様がかかる法令を遵守しないことにより生じた損害に関し、当社は、一切その責任を負いません。
11. 本資料の全部または一部を当社の文書による事前の承諾を得ることなく転載または複製することを固くお断りいたします。
12. 本資料に関する詳細についてのお問い合わせその他お気付きの点等がございましたら当社営業窓口までご照会ください。

注 1. 本資料において使用されている「当社」とは、ルネサスエレクトロニクス株式会社およびルネサスエレクトロニクス株式会社がその総株主の議決権の過半数を直接または間接に保有する会社をいいます。

注 2. 本資料において使用されている「当社製品」とは、注 1 において定義された当社の開発、製造製品をいいます。

# SuperH™ファミリ用 E10A エミュレータ

ユーザズマニュアル 別冊

SH7616 E10A HS7616KCM02HJ

ルネサスマイクロコンピュータ開発環境システム

SuperH™ファミリ / SH7600 シリーズ

SH7616 E10A エミュレータ製品固有ガイド



## 安全設計に関するお願い

1. 弊社は品質、信頼性の向上に努めておりますが、半導体製品は故障が発生したり、誤動作する場合があります。弊社の半導体製品の故障又は誤動作によって結果として、人身事故、火災事故、社会的損害などを生じさせないような安全性を考慮した冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計などの安全設計に十分ご留意ください。

## 本資料ご利用に際しての留意事項

1. 本資料は、お客様が用途に応じた適切なルネサス テクノロジー製品をご購入いただくための参考資料であり、本資料中に記載の技術情報についてルネサス テクノロジーが所有する知的財産権その他の権利の実施、使用を許諾するものではありません。
2. 本資料に記載の製品データ、図、表、プログラム、アルゴリズムその他応用回路例の使用に起因する損害、第三者所有の権利に対する侵害に関し、ルネサス テクノロジーは責任を負いません。
3. 本資料に記載の製品データ、図、表、プログラム、アルゴリズムその他全ての情報は本資料発行時点のものであり、ルネサス テクノロジーは、予告なしに、本資料に記載した製品または仕様を変更することがあります。ルネサス テクノロジー半導体製品のご購入に当たりましては、事前にルネサス テクノロジー、ルネサス販売または特約店へ最新の情報をご確認頂きますとともに、ルネサス テクノロジーホームページ (<http://www.renesas.com>) などを通じて公開される情報に常にご注意ください。
4. 本資料に記載した情報は、正確を期すため、慎重に制作したものです。万一本資料の記述誤りに起因する損害がお客様に生じた場合には、ルネサス テクノロジーはその責任を負いません。
5. 本資料に記載の製品データ、図、表に示す技術的な内容、プログラム及びアルゴリズムを流用する場合は、技術内容、プログラム、アルゴリズム単位で評価するだけでなく、システム全体で十分に評価し、お客様の責任において適用可否を判断してください。ルネサス テクノロジーは、適用可否に対する責任を負いません。
6. 本資料に記載された製品は、人命にかかわるような状況の下で使用される機器あるいはシステムに用いられることを目的として設計、製造されたものではありません。本資料に記載の製品を運輸、移動体用、医療用、航空宇宙用、原子力制御用、海底中継用機器あるいはシステムなど、特殊用途へのご利用をご検討の際には、ルネサス テクノロジー、ルネサス販売または特約店へご照会ください。
7. 本資料の転載、複製については、文書によるルネサス テクノロジーの事前の承諾が必要です。
8. 本資料に関し詳細についてのお問い合わせ、その他お気付きの点がございましたらルネサス テクノロジー、ルネサス販売または特約店までご照会ください。



---

# 目次

---

1.	エミュレータとユーザシステムとの接続について	1
1.1	E10A エミュレータの構成	1
1.2	E10A エミュレータとユーザシステムの接続	2
1.3	ユーザシステム上に実装する H-UDI ポートコネクタ	3
1.4	H-UDI ポートコネクタのピン配置	4
1.5	H-UDI ポートコネクタとチップ間の推奨接続例	5
1.5.1	推奨接続例	5
2.	SH7616 E10A エミュレータソフトウェア仕様	7
2.1	E10A エミュレータと SH7616 の相違点	7
2.2	SH7616 E10A エミュレータ特有機能	11
2.2.1	E10A エミュレータのドライバ選択	11
2.2.2	Break Condition 機能	12
2.2.3	トレース機能	13
2.2.4	JTAG クロック (TCK) 使用時の注意事項	13
2.2.5	[Breakpoint]ダイアログボックス設定時の注意事項	14
2.2.6	[Break Condition]ダイアログボックス、BREAKCONDITION_SET コマンド 設定時の注意事項	15

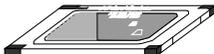
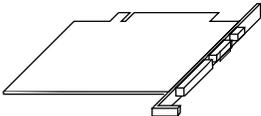
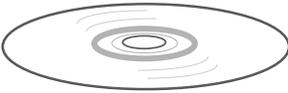


# 1. エミュレータとユーザシステムとの接続について

## 1.1 E10A エミュレータの構成品

SH7616 E10A エミュレータは、SH7616 をサポートしています。  
表 1.1 に、E10A エミュレータの構成品を示します。

表 1.1 E10A エミュレータ(製品型名：HS7616KCM01H、HS7616KCI01H)の構成品

分類	品名	構成品外観	数量	備考
ハードウェア	カードエミュレータ	 (PCMCIA)  または  (PCI)	1	HS7616KCM01H (PCMCIA: 14 ピンタイプ) 縦：85.6 mm、横：54.0 mm、 高さ：5.0 mm、質量：27.0 g  HS7616KCI01H (PCI: 14 ピンタイプ) 縦：144.0 mm、横：105.0 mm、 質量：93.0 g
	ユーザインタフェースケーブル		1	HS7616KCM01H (PCMCIA: 14 ピンタイプ) 長さ：80 cm、重量：33.0 g HS7616KCI01H (PCI: 14 ピンタイプ) 長さ：150 cm、重量：86.0 g
ソフトウェア	SH7616 E10A エミュレータ セットアップ プログラム、  SuperH™ファミリ用 E10A エミュレータ ユーザーズマニュアル、  別冊 SH7616 E10A エミュレータ 製品固有ガイド		1	HS7616KCM01SR  HS0005KCM01HJ HS0005KCM01HE  HS7616KCM02HJ HS7616KCM02HE (CD-R で提供)

## 1. エミュレータとユーザシステムとの接続について

---

### 1.2 E10A エミュレータとユーザシステムの接続

E10A エミュレータを接続するためには、ユーザシステム上に、ユーザ I/F ケーブルを接続するための H-UDI ポートコネクタを実装する必要があります。ユーザシステム設計の際、下記に示す H-UDI ポートコネクタとチップ間の推奨接続例を参考にしてください。

また、ユーザシステム設計の際には、E10A ユーザーズマニュアルおよび関連するデバイスのハードウェアマニュアルを必ずよくお読みになってください。

E10A エミュレータ製品型名とそれに対応するコネクタタイプを表 1.2 に示します。

表 1.2 製品型名、コネクタタイプ対応表

製品型名	コネクタタイプ
HS7616KCM01H、HS7616KCI01H	14 ピンタイプ

## 1.3 ユーザシステム上に実装する H-UDI ポートコネクタ

E10A エミュレータが推奨する H-UDI ポートコネクタを表 1.3 に示します。

表 1.3 推奨コネクタ

	型名	メーカー	仕様
14 ピンコネクタ	7614 - 6002	住友スリーエム株式会社	14 ピンストレートタイプ

### 【留意事項】

H-UDI ポートコネクタ実装時、周囲 3 mm 四方に他の部品を実装しないでください。

## 1.4 H-UDI ポートコネクタのピン配置

H-UDI ポートコネクタのピン配置を図 1.1 に示します。

【注】 下記に記載の H-UDI ポートコネクタのピン番号の数は、コネクタ製造元のピン番号の数え方と異なりますのでご注意ください。

ピン番号	信号名	入力/出力【注1】	SH7616ピン番号
1	TCK	入力	30
2	/TRST 【注2】	入力	32
3	TDO	出力	28
4, 11	N. C.	—	—
5	TMS	入力	31
6	TDI	入力	29
7	/RES 【注2】	出力	8
8~10 12~13	GND	—	—
14	GND 【注3】	出力	—

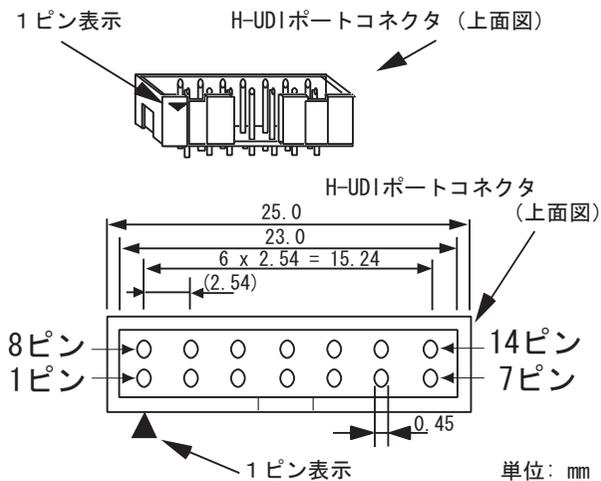


図 1.1 H-UDI ポートコネクタのピン配置(14ピン)

- 【注】
1. ユーザシステム側からの入出力方向
  2. /信号名: Low レベルで有効な信号
  3. ユーザシステム側の GND を検出することにより、ユーザシステムの接続と非接続を判別しています。

## 1.5 H-UDI ポートコネクタとチップ間の推奨接続例

### 1.5.1 推奨接続例

E10A エミュレータ使用時の H-UDI ポートコネクタ(14 ピンタイプ)とチップ間の推奨接続例を図 1.2 に示します。

- 【注】
- H-UDI ポートコネクタの N.C. ピンには何も接続しないでください。
  - $\overline{\text{ASEMODE}}$  端子は、E10A を使用する /しない場合により端子処理が異なりますので注意してください。  
また E10A 側では制御しませんので、ボード上でスイッチ等により切換えられるようにしてください。  
(1) E10A を使用する場合 :  $\overline{\text{ASEMODE}} = \text{"L"}$  (ASE モード)  
(2) E10A を使用しない場合 :  $\overline{\text{ASEMODE}} = \text{"H"}$  (通常モード)
  - ユーザシステム側のリセット信号は、SH7616 の  $\overline{\text{RES}}$  端子に入力しますが、この信号をユーザシステム側より出力として H-UDI ポートコネクタに接続してください。
  - プルアップに連抵抗を使用する場合、他の端子によるノイズの影響を受ける可能性がありますので TCK は他の抵抗と分けてください。
  - H-UDI ポートコネクタとチップ間のパターン長はできるだけ短くしてください。また、基板上で H-UDI ポートコネクタとチップ間以外への信号線の引き回しは行わないでください。
  - 下図に記載されている抵抗値は、推奨値です。
  - E10A エミュレータを使用しない場合の端子処理については、関連するデバイスのハードウェアマニュアルを参照してください。

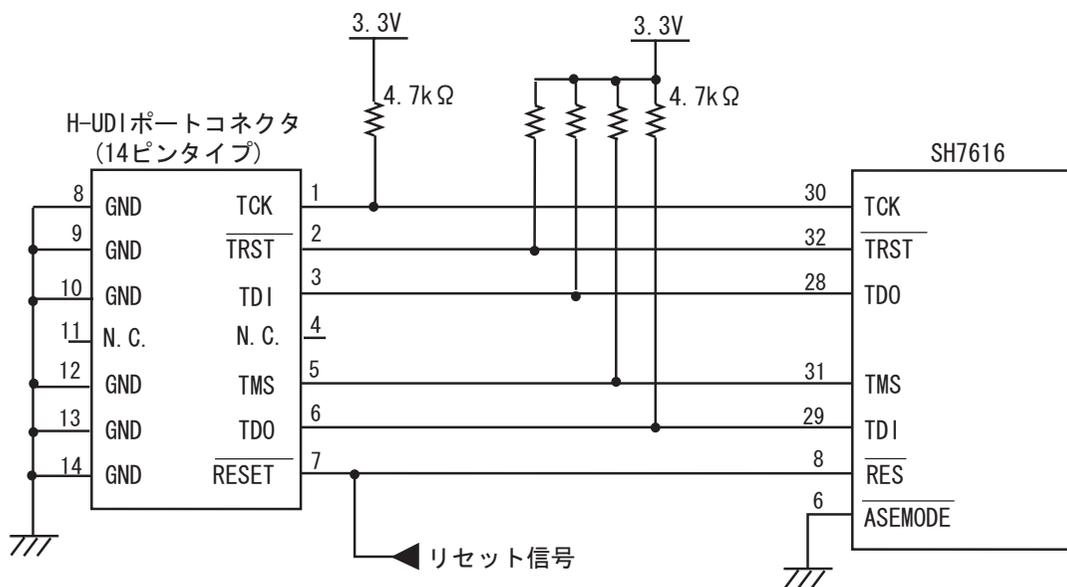


図 1.2 E10A 使用時の H-UDI ポートコネクタ - チップ間の推奨接続例(14 ピンタイプ)

## 1. エミュレータとユーザシステムとの接続について

---

---

## 2. SH7616 E10A エミュレータソフトウェア仕様

---

### 2.1 E10A エミュレータと SH7616 の相違点

- (1) E10Aエミュレータは、システム起動時に汎用レジスタやコントロールレジスタの一部を初期化していますので注意してください(表2.1)。なお、SH7616の初期値は不定です。ワークスペースから起動する場合は、セッションで保存されている値が入力されます。

表 2.1 E10A エミュレータでのレジスタ初期値

状態	レジスタ名	E10A エミュレータ
E10A エミュレータ 起動時 (POWER ON)	R0 ~ R14	H'00000000
	R15 (SP)	ベクタアドレステーブル中の SP の値
	PC	ベクタアドレステーブル中の PC の値
	SR	H'000000F0
	GBR	H'00000000
	VBR	H'00000000
	MACH	H'00000000
	MACL	H'00000000
	PR	H'00000000
	RS	H'00000000
	RE	H'00000000
	MOD	H'00000000
	A0G, A1G	H'00000000
	A0, A1	H'00000000
	X0, X1	H'00000000
	Y0, Y1	H'00000000
	M0, M1	H'00000000
DSR	H'00000000	

- (2) H-UDIはE10Aエミュレータで使用しているので、アクセスしないでください。

## 2. SH7616 E10A エミュレータソフトウェア仕様

---

- (3) 低消費電力状態（スリープ、スタンバイ）  
SH7616には、低消費電力状態としてスリープ状態、スタンバイ状態があります。スリープ状態、スタンバイ状態は、SLEEP命令の実行により状態を切換えます。  
スリープ状態は、通常の解除要因の他に、ブレイク条件の一致（ブレイクキー入力も含む）によっても状態が解除され、ユーザプログラムがブレイクします。スタンバイ状態は、通常の解除要因によって状態が解除され、状態を解除した後、ユーザプログラムは正常に動作します。ただし、スタンバイ状態でコマンド入力等を行うとE10Aエミュレータからのコマンドは使用できなくなります。また、[STOP]ボタンでは解除できません。

### 【留意事項】

1. ブレイクによりスリープ状態が解除された時、ユーザプログラムは、SLEEP 命令の次の命令で停止します。
2. スリープ状態中に、メモリ参照や変更を行った場合でもスリープ状態が解除され、SLEEP 命令の次の命令から実行を開始します。

- (4) /RES信号

SH7616の/RES信号は、GOボタンおよびSTEP系ボタンをクリックすることによるエミュレーションで有効です。したがって、E10Aエミュレータのコマンド待ち状態では、/RES信号はSH7616に入力されません。

### 【留意事項】

コントロール用入力信号（/RES、/WAIT、/BRLS）が“Low”のとき、ユーザプログラムの実行、またはメモリアクセスをしないでください。TIMEOUT エラーが発生します。

- (5) ダイレクトメモリアクセスコントローラ(DMAC)

DMACはE10Aエミュレータ使用時でも機能しています。転送要求が発生すると、DMA転送を実行します。

### 【留意事項】

DMACの転送モードをバーストモードでご使用の場合、転送サイズが4Mバイト以上であると、DMA転送中にタイムアウトエラーが発生する恐れがあります。

- (6) ユーザプログラム実行中のメモリアクセス

ユーザプログラム実行中にメモリウィンドウ等からメモリアクセスした場合、E10Aエミュレータ内部でユーザプログラムの実行を一旦停止してメモリアクセスし、その後ユーザプログラムを再実行しています。したがって、ユーザプログラムのリアルタイム性はありません。

参考値として、以下の環境でのユーザプログラムの停止時間を示します。

#### 環境

ホストPC	: Pentium®	650MHz
OS	: Windows®	2000
SH7616	: CPUクロック	50MHz
JTAGクロック	: 7.5MHz	

コマンドラインウィンドウから1バイトメモリアクセスを行った場合、停止時間は約32 msとなります。

- (7) ユーザプログラムブレイク中のメモリアクセス  
E10Aエミュレータは、フラッシュメモリ領域に対してダウンロードすることができます。  
( SuperH™ファミリ用 E10A エミュレータユーザーズマニュアル デバッガ編 「6.22章 フラッシュメモリへのダウンロード機能」参照 )  
しかし他のメモリアイト操作はRAM領域に対してのみ可能です。したがって、メモリアイト、BREAKPOINT等の設定はRAM領域のみに行ってください。
- (8) ユーザプログラムブレイク中のキャッシュ操作  
キャッシュイネーブルの場合、E10Aエミュレータは以下の方法でメモリアクセスしています。  
  - メモリアイト時：キャッシュを一旦ライトスルーにし、メモリアイトを行う。
  - メモリアード時：設定されているキャッシュ書き込みモードを変更せず行う。
したがって、ユーザプログラムブレイク中にメモリアードやライト操作を行うと、キャッシュの状態が変化します。
- (9) セッションロードについて  
[Configuration]ダイアログボックスの[JTAG clock]の情報は、セッションロードで回復されません。このため、TCKの値は、以下のようになります。  
  - HS7616KCI01H を使用の場合は、TCK=4.125MHz
  - HS7616KCM01H を使用の場合は、TCK=3.75MHz
- (10) [IO]ウィンドウ  
  - 表示と変更  
ユーザブレイクコントローラ ( User Break Controller ) は、E10Aエミュレータが使用するため、値の変更は行わないでください。  
ウォッチドッグタイマ ( Watchdog Timer ) の各レジスタは、読み出し / 書き込みの2つを用意しています。

表 2.2 ウォッチドッグタイマのレジスタ

レジスタ名	用途	レジスタ
WTCSR (W)	書き込み用	ウォッチドッグタイマコントロール / ステータスレジスタ
WTCNT (W)	書き込み用	ウォッチドッグタイマカウンタ
WTCSR(R)	読み出し用	ウォッチドッグタイマコントロール / ステータスレジスタ
WTCNT(R)	読み出し用	ウォッチドッグタイマカウンタ

ウォッチドッグタイマは、ユーザプログラムの実行時以外は動作しません。周波数変更レジスタの値は、[IO]ウィンドウや[Memory]ウィンドウから変更せず、必ずユーザプログラム内で変更してください。

E10Aエミュレータでは[IO]ウィンドウから内蔵I/Oレジスタにアクセスできます。I/Oレジスタファイルは、I/Oレジスタファイル作成後、デバイス仕様が変更になることがあります。I/Oレジスタファイルの各I/Oレジスタと、デバイスマニュアル記載のアドレスに相違がある場合は、デバイスマニュアルの記載にしたがって修正してご使用ください。I/Oレジスタは、I/Oレジスタファイルのフォーマットにしたがってカスタマイズすることが可能です。なお、E10Aエミュレータでは、ビットフィールド機能についてはサポートしていませんので、ご了承ください。

### ● ベリファイ

[IO]ウィンドウにおいては、入力値のベリファイ機能は無効です。

- (11) 不当命令  
不当命令をSTEP実行すると、次のプログラムカウンタに進みません。
- (12) 割込み  
エミュレーション中、SH7616の割込みは、すべてユーザに開放しています。E10Aエミュレータのコマンド待ち状態では、割込みが発生しても割込み処理は実行しません。ただし、E10Aエミュレータのコマンド待ち状態のときに、エッジ入力の割込みが発生した場合、E10Aエミュレータが割込みを保持しておき、GOコマンド実行時に割込み処理から実行します。
- (13) 予約空間をアクセスするとき、[Memory]ウィンドウ以外ではアクセスしないでください。

## 2.2 SH7616 E10A エミュレータ特有機能

以下の機能をサポートしていません。

- MMU 関連機能 (SH7616 は MMU を搭載していません)
  - VPMAP 関連コマンド
  - [Configuration]ウィンドウにおける Virtual、Physical 指定
  - コマンドライン機能における Virtual、Physical 指定
  - [Breakpoint]ウィンドウにおける Virtual、Physical 指定
  - LDTLB 命令実行ブレーク機能
  - MEMORYAREA\_SET コマンド
- AUD トレース機能
- 内蔵 I/O アクセスブレーク機能
- UBC\_MODE コマンド(E10A エミュレータ使用中は、UBC を使用できません。)
- [Configuration]ウィンドウ、コマンドライン機能における UBC\_MODE 指定
- プロファイラ機能
- パフォーマンス測定機能

### 2.2.1 E10A エミュレータのドライバ選択

表 2.3 に、[E10A Driver Details]ダイアログボックスで選択するドライバを示します。

表 2.3 製品型名とドライバ対応表

製品型名	ドライバ
HS7616KCM01H	E10A PC Card Driver 3
HS7616KCI01H	E10A PCI Card Driver 3

## 2.2.2 Break Condition 機能

E10A エミュレータは、Break Condition 1,2,3,4 の 4 つの Break Condition 条件を設定することができます。表 2.4 に Break Condition の条件の内容を示します。

表 2.4 Break Condition の条件

項番	Break Condition 条件	説明
1	アドレスバス条件 (Address)	SH7616 のアドレスバスの値が一致したときにブレイクします。
2	データバス条件 (Data)	SH7616 のデータバスの値が一致したときにブレイクします。 バイト、ワード、ロングアクセスのデータサイズを指定できます。
3	リード、ライト条件 (Read および Write)	リード、ライトサイクルでブレイクします。
4	アクセスタイプ条件	バスサイクルが指定されたサイクルのときにブレイクします。
5	カウント条件	設定した条件が、指定した回数分成立したときにブレイクします。

表 2.5 に Break Condition 1,2,3,4 で設定できる条件の組み合わせについて説明します。

表 2.5 Break Condition の条件設定用のダイアログボックス

ダイアログボックス	機能			
	アドレスバス条件 (Address)	データバス条件 (Data)	アクセスタイプ条件 リード、ライト条件 (Bus Status)	カウント条件 (Count)
[ Break Condition 1,2 ] ダイアログボックス				
[ Break Condition 3,4 ] ダイアログボックス		×		×

【注】 は、ダイアログボックスで設定できることを表します。

× は、設定できないことを表します。

表 2.6 に BREAKCONDITION\_SET コマンドで設定できる条件について示します。

表 2.6 BREAKCONDITION\_SET コマンドで設定できる条件

チャンネル	条件			
	アドレスバス条件 (オプション<addropt>)	データ条件 (オプション<dataopt>)	アクセスタイプ条件 (オプション<accessopt>) リード、ライト条件 (オプション<r/wopt>)	カウント条件 (オプション<Countopt>)
Break Condition チャンネル 1,2				
Break Condition チャンネル 3,4		×		×

【注】 は、BREAKCONDITION\_SET コマンドで設定できることを表します。

× は、設定できないことを表します。

### 2.2.3 トレース機能

SH7616 E10A エミュレータのトレース機能では、SH7616 に内蔵されている分岐命令トレース機能を使用しています。分岐元/分岐先アドレスとニーモニック/オペランドを表示し、リアルタイムにトレース取得できます。

#### 【留意事項】

1. 最新の4分岐命令がトレース取得できますが、SH7616 E10A エミュレータ用プログラムからユーザプログラムへ分岐する際の情報も含まれます。したがって、分岐が4分岐以上発生する場合は、最新の4分岐命令がトレース取得され、3分岐以下のみ発生する場合には、E10A エミュレータ用プログラムからユーザプログラムへの分岐情報が表示されます。
2. [Trace]ウィンドウ中に、ユーザプログラムの停止時の最終アドレスにエミュレータのアドレスが表示されることがあります。このとき、次の表示を行います。このアドレスはユーザプログラムには関係しませんので無視してください。

\*\*\* EML \*\*\*

### 2.2.4 JTAG クロック (TCK) 使用時の注意事項

- (1) JTAGクロック (TCK) をご使用の場合、JTAGクロック (TCK) の周波数は、SH7616の周辺モジュールクロック (CKP) の周波数より低くしてください。
- (2) JTAGクロック(TCK)を設定する場合、下記の値を設定しないでください。  
HS7616KCM01Hをご使用の場合 : 15MHz  
HS7616KCI01Hをご使用の場合 : 16.5MHz

## 2.2.5 [Breakpoint]ダイアログボックス設定時の注意事項

- (1) 指定アドレスが奇数時は、偶数に切り捨てます。
- (2) BREAKPOINTは、命令を置き換えることにより実現するので、RAM領域にだけ設定できます。ただし、次に示すアドレスには指定できません。
  - メモリ内容が H'0000 であるアドレス
  - RAM 以外の領域
  - アドレス H'40000000 以降の領域
  - Break Condition 4 が成立する命令
  - 遅延分岐命令のスロット命令
  - 32 ビット DSP 命令の下位 16 ビットのアドレス
- (3) ステップ実行中は、BREAKPOINTは無効です。
- (4) BREAKPOINTが設定されている命令を実行する際、実行を開始した直後のみBreak Condition 4は無効です。したがって、実行を開始した直後にBreak Condition 4の条件が成立してもブレークしません。
- (5) BREAKPOINTで停止後、再度そのアドレスから実行を再開した場合、1度そのアドレスをシングルステップにより実行してから実行を継続するので、リアルタイム性はなくなります。
- (6) 遅延分岐命令のスロット命令にBREAKPOINTを設定した場合、PC値は不当な値となります。したがって、遅延分岐命令のスロット命令にBREAKPOINTを設定しないでください。
- (7) リpeatする命令内にBRA命令を設定できない場所があります。この場所にBREAKPOINTを設定すると、一般不当命令として処理されます。また、繰り返しループにおける命令の制限により、ブレークする場合とブレークしない場合があります。ループのstart/endの前後では、すべての割込みを受け付けられない位置があります。
- (8) STEP OVER機能を使用する時は、BREAKPOINTの設定とBreak Condition 1,2,3,4の設定は無効となります。
- (9) キャッシュ領域にBREAKPOINTを設定した場合、ユーザプログラムの実行直前および実行直後にBREAKPOINTのアドレス内容がキャッシュフィルされます。
- (10) BREAKPOINTのアドレスがROM、フラッシュ領域などで正しく設定できなかった場合、Go 実行後に[Memory]ウィンドウ等でREFRESHを行うと[Editor], [Disassembly]ウィンドウの該当アドレスの[BP]エリアに  が表示されることがあります。ただし、このアドレスではブレークしません。また、ブレーク条件で停止すると  の表示は消えます。

## 2.2.6 [Break Condition]ダイアログボックス、BREAKCONDITION\_SET コマンド設定時の注意事項

- (1) Break Condition 4は、Step In、Step Over、Step Out使用時は無効です。
- (2) BREAKPOINTが設定されている命令を実行する際に、Break Condition 4の条件は無効となります。したがって、Break Condition 4の条件が成立する命令にはBREAKPOINTを設定しないでください。
- (3) Break Conditionの条件成立後に複数命令を実行してから停止することがあります。
- (4) 遅延分岐命令のスロット命令ではPCブレークの実行前にプログラムを停止することができません。遅延分岐命令のスロット命令にPCブレーク（実行前停止条件）を設定した場合、分岐先の命令実行前で停止します。
- (5) STEP OVER機能を使用する時は、BREAKPOINTの設定とBreak Condition 1,2,3,4の設定は無効となります。

## 2. SH7616 E10A エミュレータソフトウェア仕様

---

---

SuperH™ ファミリ用 E10A エミュレータ ユーザーズマニュアル  
別冊 SH7616 E10A エミュレータ製品固有ガイド

発行年月 2004年6月30日 Rev.1.00

発行 株式会社ルネサス テクノロジ 営業企画統括部  
〒100-0004 東京都千代田区大手町 2-6-2

編集 株式会社ルネサス小平セミコン 技術ドキュメント部

---

© 2004. Renesas Technology Corp., All rights reserved. Printed in Japan.

営業お問合せ窓口  
株式会社ルネサス販売



<http://www.renesas.com>

本		社	〒100-0004	千代田区大手町2-6-2 (日本ビル)	(03) 5201-5350
京	支	社	〒212-0058	川崎市幸区鹿島田890-12 (新川崎三井ビル)	(044) 549-1662
西	支	店	〒190-0023	立川市柴崎町2-2-23 (第二高島ビル2F)	(042) 524-8701
札	支	社	〒060-0002	札幌市中央区北二条西4-1 (札幌三井ビル5F)	(011) 210-8717
東	支	社	〒980-0013	仙台市青葉区花京院1-1-20 (花京院スクエア13F)	(022) 221-1351
い	支	店	〒970-8026	いわき市平小太郎町4-9 (損保ジャパンいわき第二ビル3F)	(0246) 22-3222
茨	支	店	〒312-0034	ひたちなか市堀口832-2 (日立システムプラザ勝田1F)	(029) 271-9411
新	支	店	〒950-0087	新潟市東大通1-4-2 (新潟三井物産ビル3F)	(025) 241-4361
松	支	社	〒390-0815	松本市深志1-2-11 (昭和ビル7F)	(0263) 33-6622
中	部	業	〒460-0008	名古屋市中区栄3-13-20 (栄センタービル4F)	(052) 261-3000
浜	部	業	〒430-7710	浜松市板屋町111-2 (浜松アクトタワー10F)	(053) 451-2131
西	部	業	〒541-0044	大阪市中央区伏見町4-1-1 (明治安田生命大阪御堂筋ビル)	(06) 6233-9500
北	支	社	〒920-0031	金沢市広岡3-1-1 (金沢パークビル8F)	(076) 233-5980
広	支	店	〒730-0036	広島市中区袋町5-25 (広島袋町ビルディング8F)	(082) 244-2570
鳥	支	店	〒680-0822	鳥取市今町2-251 (日本生命鳥取駅前ビル)	(0857) 21-1915
九	支	社	〒812-0011	福岡市博多区博多駅前2-17-1 (ヒロカネビル本館5F)	(092) 481-7695
鹿	支	店	〒890-0053	鹿児島市中央町12-2 (明治安田生命鹿児島中央町ビル)	(099) 284-1748

■技術的なお問合せおよび資料のご請求は下記へどうぞ。  
総合お問合せ窓口：カスタマサポートセンター E-Mail: [csc@renesas.com](mailto:csc@renesas.com)

SuperH™ ファミリ用 E10A エミュレータ  
ユーザーズマニュアル 別冊  
SH7616 E10A HS7616KCM02HJ



ルネサスエレクトロニクス株式会社  
神奈川県川崎市中原区下沼部1753 〒211-8668

RJJ10B0138-0100H