カタログ等資料中の旧社名の扱いについて

2010年4月1日を以ってNECエレクトロニクス株式会社及び株式会社ルネサステクノロジが合併し、両社の全ての事業が当社に承継されております。従いまして、本資料中には旧社名での表記が残っておりますが、当社の資料として有効ですので、ご理解の程宜しくお願い申し上げます。

ルネサスエレクトロニクス ホームページ (http://www.renesas.com)

2010 年 4 月 1 日 ルネサスエレクトロニクス株式会社

【発行】ルネサスエレクトロニクス株式会社(http://www.renesas.com)

【問い合わせ先】http://japan.renesas.com/inquiry



ご注意書き

- 1. 本資料に記載されている内容は本資料発行時点のものであり、予告なく変更することがあります。当社製品のご購入およびご使用にあたりましては、事前に当社営業窓口で最新の情報をご確認いただきますとともに、当社ホームページなどを通じて公開される情報に常にご注意ください。
- 2. 本資料に記載された当社製品および技術情報の使用に関連し発生した第三者の特許権、著作権その他の知的 財産権の侵害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。当社は、本資料に基づき当社または第三者の 特許権、著作権その他の知的財産権を何ら許諾するものではありません。
- 3. 当社製品を改造、改変、複製等しないでください。
- 4. 本資料に記載された回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報は、半導体製品の動作例、応用例を説明するものです。お客様の機器の設計において、回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報を使用する場合には、お客様の責任において行ってください。これらの使用に起因しお客様または第三者に生じた損害に関し、当社は、一切その責任を負いません。
- 5. 輸出に際しては、「外国為替及び外国貿易法」その他輸出関連法令を遵守し、かかる法令の定めるところにより必要な手続を行ってください。本資料に記載されている当社製品および技術を大量破壊兵器の開発等の目的、軍事利用の目的その他軍事用途の目的で使用しないでください。また、当社製品および技術を国内外の法令および規則により製造・使用・販売を禁止されている機器に使用することができません。
- 6. 本資料に記載されている情報は、正確を期すため慎重に作成したものですが、誤りがないことを保証するものではありません。万一、本資料に記載されている情報の誤りに起因する損害がお客様に生じた場合においても、当社は、一切その責任を負いません。
- 7. 当社は、当社製品の品質水準を「標準水準」、「高品質水準」および「特定水準」に分類しております。また、各品質水準は、以下に示す用途に製品が使われることを意図しておりますので、当社製品の品質水準をご確認ください。お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途に当社製品を使用することができません。また、お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、意図されていない用途に当社製品を使用することができません。当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途または意図されていない用途に当社製品を使用したことによりお客様または第三者に生じた損害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。なお、当社製品のデータ・シート、データ・ブック等の資料で特に品質水準の表示がない場合は、標準水準製品であることを表します。

標準水準: コンピュータ、OA 機器、通信機器、計測機器、AV 機器、家電、工作機械、パーソナル機器、産業用ロボット

高品質水準: 輸送機器(自動車、電車、船舶等)、交通用信号機器、防災・防犯装置、各種安全装置、生命 維持を目的として設計されていない医療機器(厚生労働省定義の管理医療機器に相当)

特定水準: 航空機器、航空宇宙機器、海底中継機器、原子力制御システム、生命維持のための医療機器(生命維持装置、人体に埋め込み使用するもの、治療行為(患部切り出し等)を行うもの、その他直接人命に影響を与えるもの)(厚生労働省定義の高度管理医療機器に相当)またはシステム

- 8. 本資料に記載された当社製品のご使用につき、特に、最大定格、動作電源電圧範囲、放熱特性、実装条件その他諸条件につきましては、当社保証範囲内でご使用ください。当社保証範囲を超えて当社製品をご使用された場合の故障および事故につきましては、当社は、一切その責任を負いません。
- 9. 当社は、当社製品の品質および信頼性の向上に努めておりますが、半導体製品はある確率で故障が発生したり、使用条件によっては誤動作したりする場合があります。また、当社製品は耐放射線設計については行っておりません。当社製品の故障または誤動作が生じた場合も、人身事故、火災事故、社会的損害などを生じさせないようお客様の責任において冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計等の安全設計およびエージング処理等、機器またはシステムとしての出荷保証をお願いいたします。特に、マイコンソフトウェアは、単独での検証は困難なため、お客様が製造された最終の機器・システムとしての安全検証をお願いいたします。
- 10. 当社製品の環境適合性等、詳細につきましては製品個別に必ず当社営業窓口までお問合せください。ご使用に際しては、特定の物質の含有・使用を規制する RoHS 指令等、適用される環境関連法令を十分調査のうえ、かかる法令に適合するようご使用ください。お客様がかかる法令を遵守しないことにより生じた損害に関して、当社は、一切その責任を負いません。
- 11. 本資料の全部または一部を当社の文書による事前の承諾を得ることなく転載または複製することを固くお断りいたします。
- 12. 本資料に関する詳細についてのお問い合わせその他お気付きの点等がございましたら当社営業窓口までご 照会ください。
- 注1. 本資料において使用されている「当社」とは、ルネサスエレクトロニクス株式会社およびルネサスエレクトロニクス株式会社がその総株主の議決権の過半数を直接または間接に保有する会社をいいます。
- 注 2. 本資料において使用されている「当社製品」とは、注 1 において定義された当社の開発、製造製品をいいます。



H8S ファミリ

IEBus コントローラを使用したマスタ送信/スレーブ受信例

要旨

ユニットAが、マイコン内蔵のIEBus コントローラを使用して、他ユニットとの間でマスタ送信およびスレーブ受信を行います。

動作確認デバイス

H8S/2258F

目次

1.	仕様	2
2.	動作説明	6
3.	ハードウェア構成	16
4.	ソフトウェア説明	17
5.	フローチャート	24
6.	プログラムリスト	36



1. 仕様

1.1 概要

図1に IEBus の接続構成を示します。

本アプリケーションノートでは、ユニット Aが H8S/2258Fの IEBus コントローラを使用し、仮想ユニット B、Cとマスタ送信およびスレーブ受信するソフトウェア例を説明します。

なお、仮想ユニットB、Cの IEBus は、H8S/2258Fの IEBus コントローラと同等の機能によって制御しま

また、ユニットAは、IEBus インタフェース用ドライバー/トランシーバとして HA12187FP を使用します。

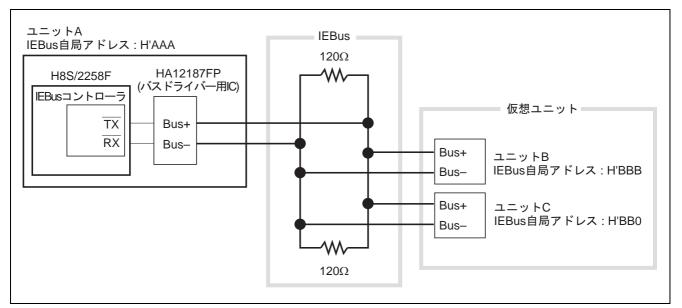


図1 IEBus の接続構成

1.2 IEBus 使用条件

各ユニットの IEBus コントローラは、以下に示す条件で使用します。

- 1. システムクロック: 12.58MHz
- 2. 通信モード:モード1
- 3. IEMCR のコントロールビット: 常に H'0F 固定(マスタ送信、スレーブ受信のみ使用)
- 4. アービトレーション負け再送回数:3回
- 5. 自局アドレス: ユニット A = H'AAA ユニットB=H'BBB ユニット C=H'BB0

マスタ送信/スレーブ受信動作 1.3

H8S/2258F の IEBus コントローラは、マスタ送信、スレーブ受信時のデータの送受信に DTC を使用します。 ただし、マスタ送信時の1バイト目のデータは、DTCを使用せずソフトウェア処理により送信用バッファ に書き込みを行います。詳細は、「2.3 マスタ送信時のエラー処理」を参照してください。



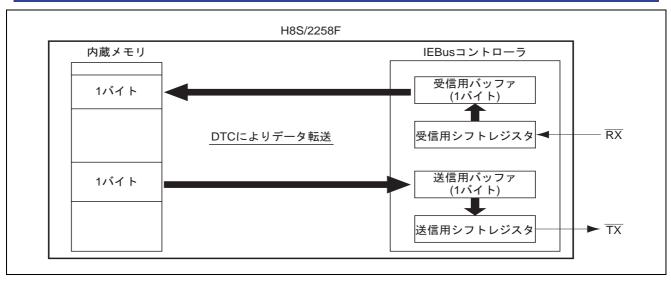


図2 DTCによるデータ送受信

通信内容の仕様 1.4

ユニット A は、マスタ送信/スレーブ受信を用いて以下の通信を行います。なお、各ユニットのマスタ送信 は、任意に発生します。したがって、同時にマスタ送信が発生した場合は、CSMA/CD のアクセス制御に基 づきバスを占有するユニットが決定します。

1. マスタ送信

各ユニットに3フレームのデータを送信します。

- ①:通常通信(同報ビット=1、スレーブアドレス=H'BBB)を使用してユニットBにデータを32バイト送 信します。なお、データは H'11 を 32 バイト送信します。
- ②:一斉同報通信(同報ビット=0、スレーブアドレス=H'FFF)を使用してユニットB、Cにデータを32 バイト送信します。なお、データは H'22 を 32 バイト送信します。
- ③:グループ同報通信(同報ビット=0、スレーブアドレス=H'BBB)を使用してユニットB、Cにデータを 32 バイト送信します。なお、データは H'33 を 32 バイト送信します。

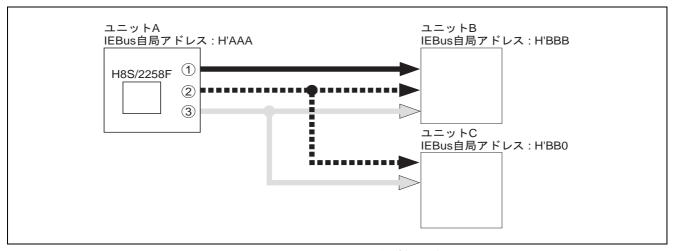


図3 ユニットAのマスタ送信動作



(2) スレーブ受信

各ユニットから3フレームのデータを受信します。

- ④: ユニットBから通常通信(同報ビット=1、スレーブアドレス=H'AAA)でデータを32バイト受信しま す。なお、データは任意です。
- ⑤: ユニットBから一斉同報通信(同報ビット=0、スレーブアドレス=HFFF)でデータを32バイト受信 します。なお、データは任意です。
- ⑥: ユニットCからグループ同報通信(同報ビット=0、スレーブアドレス=H'AAA)でデータを32バイト 受信します。なお、データは任意です。

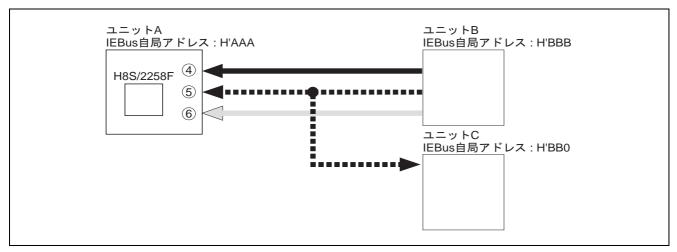


図4 ユニットAのスレーブ受信

1.5 通信エラー処理の仕様

ユニットAは、以下のエラー処理を行います。

1. マスタ送信時の通信エラー

H8S/2258F の IEBus コントローラにより以下のエラーを検出します。エラーが発生した場合は、送信中の フレームを破棄し、再送を行います。再送は送信が正常に終了するまで繰返します。

- アービトレーション負け(AL) 3回アービトレーションに負けた。
- アンダーランエラー(UE) データ送信の際、送信用バッファに送信するデータが準備されていない。
- タイミングエラー(TTME) IEBus プロトコルで規定されたタイミングでデータの転送が行われなかった。
- 送信フレーム最大伝送バイト数オーバ(RO) 通信モードで定義されている最大バイト長まで送信を行ったが、送信が終了しなかった。
- アクノレッジエラー(ACK)
 - 条件1: データフィールド送信前でNAK を受信した。
 - 条件2:データフィールド送信中に通信モードで定義されている最大バイト長まで送信を行ったが ACK を受信できなかった。



2. スレーブ受信時の通信エラー

H8S/2258Fの IEBus コントラーにより以下のエラーを検出します。エラーが発生した場合、受信中のフレー ムを破棄します。受信中のフレームの破棄終了後、次のフレームの受信可能状態に復帰します。

- オーバランエラー(OVE) 受信バッファのデータが読み出されていない状態で、次のデータを受信した。
- タイミングエラー(RTME) IEBus プロトコルで規定されたタイミングでデータの転送が行われなかった。
- 受信フレーム最大伝送バイト数オーバ(DLE) 通信モードで定義されている最大バイト長内で、受信が終了しなかった。
- パリティエラー(PE) データフィールド受信中に通信モードで定義されている最大バイト長まで受信を行ったがパリティエ ラーを解消できなかった。



2. 動作説明

マスタ送信/スレーブ受信の動作を説明します。

マスタ送信動作 2.1

図5にマスタ送信時のIEBus コントローラの動作原理と、図6にマスタ送信時の動作フローを示します。

データフィールドのデータ送信には、DTCを使用します。ただし、1バイト目のデータは、DTCを使用せ ずソフトウェア処理により送信用バッファに書き込みを行います。この理由については、「2.3 マスタ送信 時のエラー処理」を参照してください。

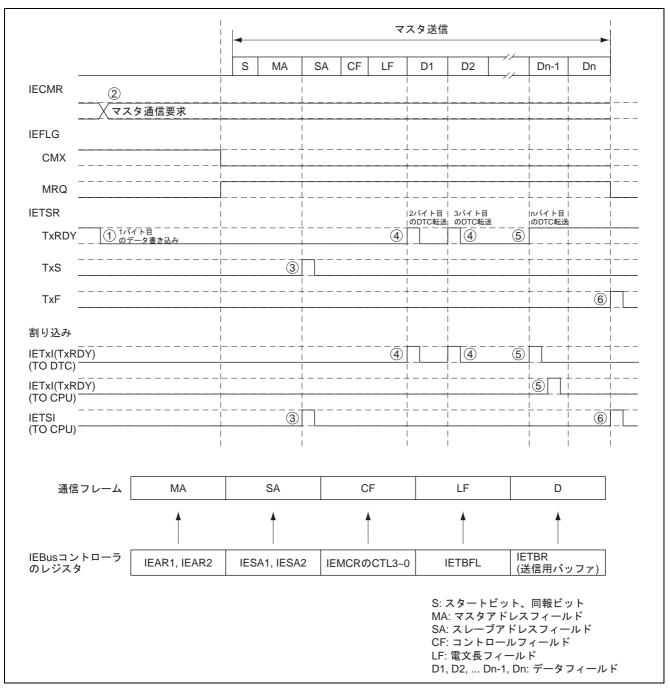


図5 マスタ送信時の動作原理



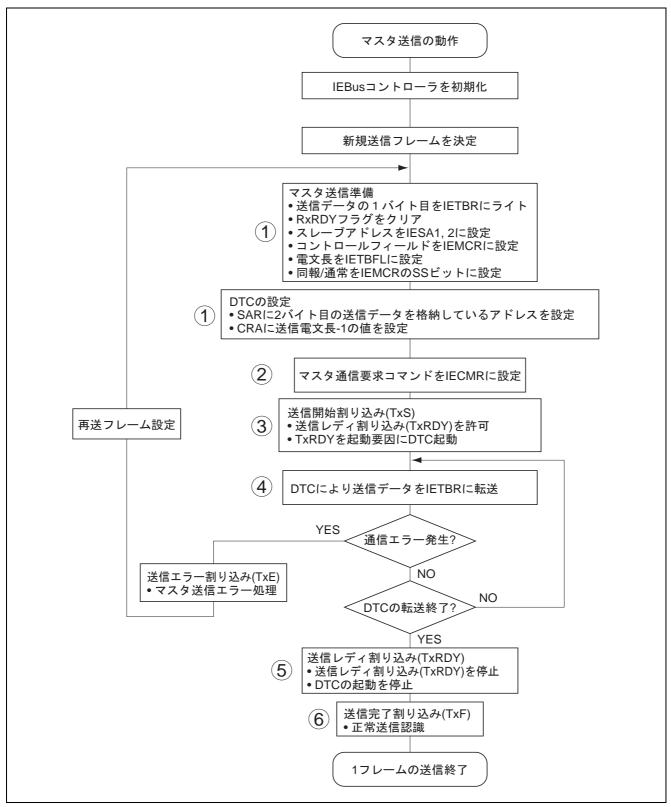


図6 マスタ送信時の動作フロー



2.2 スレーブ受信動作

図 7 にスレーブ受信時の IEBus コントローラの動作原理と、図 8 にスレーブ受信時の動作フローを示しま す。

データフィールドのデータ受信には、DTC を使用します。

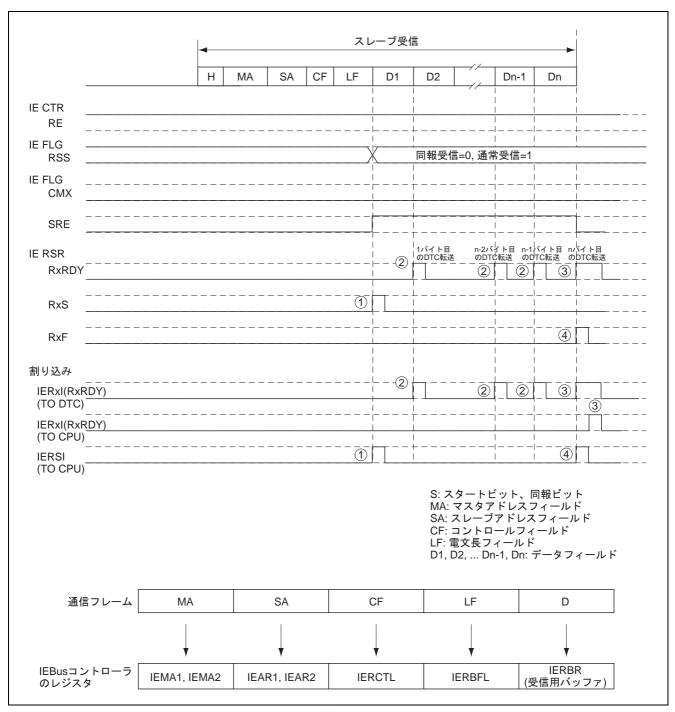


図7 スレーブ受信時の動作原理



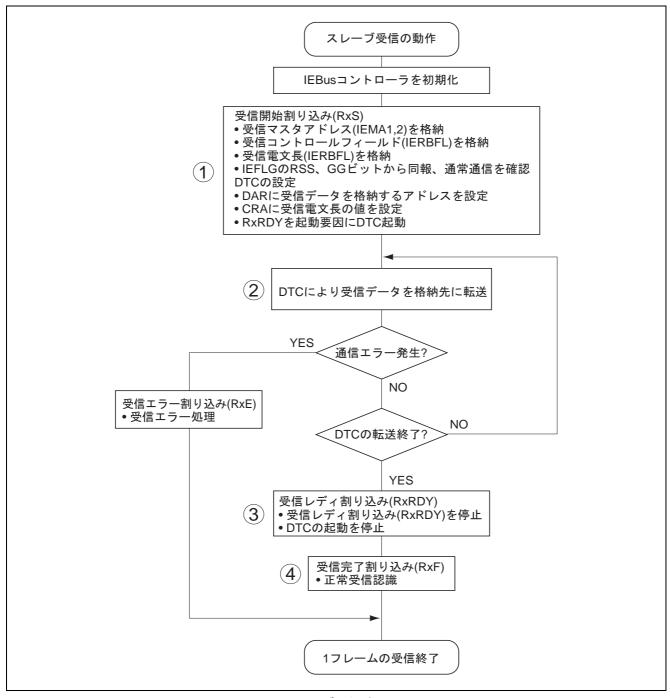


図8 スレーブ受信時のフロー



2.3 マスタ送信時のエラー処理

図9にタイミングエラー発生時の動作を示します。

データ送信時にタイミングエラー等が発生した場合(①)、すでに DTC により、次の送信データが送信バッ ファに転送され、DTC の起動要因である TxRDY フラグがクリアされている場合があります。(②)この状態 で、再送信を行うと、データフィールドの1バイト目のデータとして、送信用バッファに残っているデータ(前 回のフレームのデータ)を送信します。(③)

本アプリケーションノートでは、この動作を回避するため、マスタ送信時には、データフィールドの1バ イト目のデータは、DTCを使用せずソフトウェア処理により送信用バッファに書き込みを行っています。2 バイト目以降のデータを DTC により転送します。

この際、DTC の SAR(転送元アドレス)、CRA(転送元カウンタ)は以下のように設定します。

- 2 バイト目のデータを格納している内蔵メモリのアドレス→SAR
- 電文長で指定したデータバイト数-1→CRA

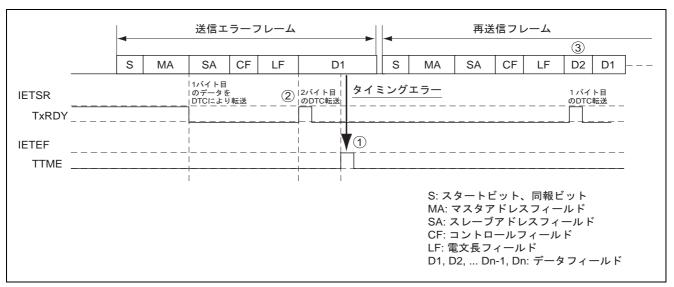


図9 タイミングエラー発生時の動作

マスタ送信時にエラーが発生した場合、IEBus コントローラを待機状態から送受信可能状態に復帰し、再 送処理を行います。また、以下のエラーが発生した場合は、DTCの転送処理を停止します。

- 1. アビトレーション負け(AL)エラー時の処理
 - 図 10 にアービトレーション負けエラー時の処理を示します。
 - ①:3回アービトレーション負けが発生すると、IEBus コントローラは AL フラグをセットし、待機状 態に遷移します。
 - ②: TxE 割り込みが発生します。この割り込み内でアービトレーション負けエラーを検出します。
 - ③:割り込み内で AL フラグをクリアします。
 - ④:再送処理を行います。

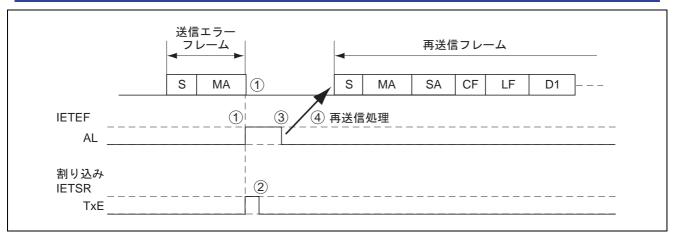


図 10 アビトレーション負けエラー時の処理

- 2. アンダーランエラー(UE)時の処理
 - 図11にアンダーランエラー時の処理を示します。
 - ①: アンダーランエラーが発生すると、IEBus コントローラは UE フラグをセットし、待機状態に遷移
 - ②: TxE 割り込みが発生します。この割り込み内でアンダーランエラーを検出します。
 - ③:割り込み内で UE フラグをクリアします。
 - ④:再送処理を行います。

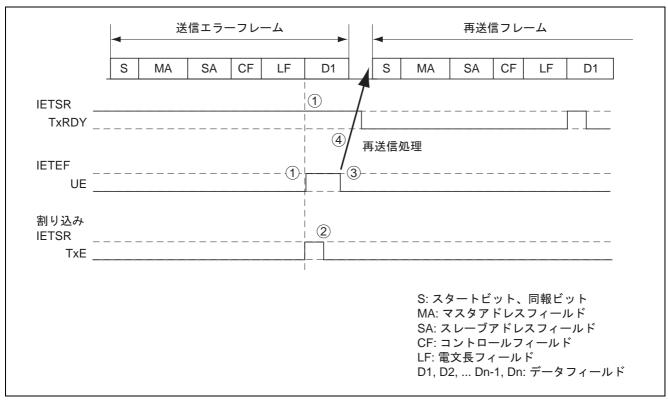


図 11 アンダーランエラー時の処理

- 3. タイミングエラー(TTME)時の処理
 - 図12にタイミングエラー時の処理を示します。
 - ①:タイミングエラーが発生すると、IEBus コントローラは TTME フラグをセットし、待機状態に遷 移します。
 - ②: TxE 割り込みが発生します。この割り込み内でタイミングエラーを検出します。
 - ③:割り込み内でTTMEフラグをクリアします。
 - ④:再送処理を行います。

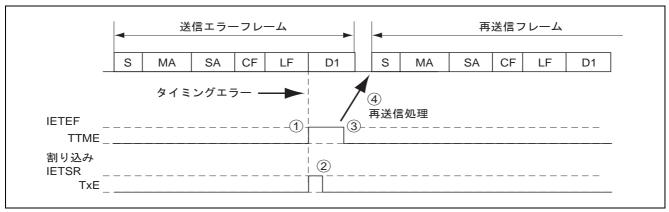


図 12 タイミングエラー時の処理

- 4. 送信フレーム最大伝送バイト数オーバ(RO)、アクノレッジ(ACK)エラー時の処理 図13に送信フレーム最大伝送バイト数オーバ、アクノレッジエラー時の処理を示します。
 - なお、同報通信時では、アクノレッジエラーは発生しません。
 - ①:送信フレーム最大伝送バイト数オーバ、アクノレッジエラーが発生すると、IEBus コントローラ は、RO、ACK フラグをセットし、待機状態に遷移します。
 - ②: TxE 割り込みが発生します。割り込み内では、送信フレーム最大伝送バイト数オーバ、アクノレッ ジの単独のエラー(データフィールド送信前のアクノレッジエラー、送信フレーム最大伝送バイト 数オーバのみのエラー)を考慮し、RO、ACKの両フラグをモニタしてエラーを検出します。
 - ③:割り込み内でRO、ACK フラグをクリアします。
 - ④:再送処理を行います。

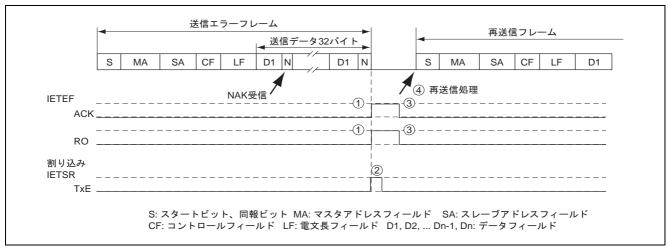


図 13 送信フレーム最大伝送バイト数オーバ、アクノレッジエラー時の処理



スレーブ受信時のエラー処理 2.4

スレーブ受信時にエラーが発生した場合は、受信中のフレームを破棄し、IEBus コントローラを待機状態 から送受信可能状態に復帰します。また、以下のエラーが発生した場合は、DTC による転送処理を停止しま

- 1. オーバランエラー(OVE)時の処理
 - 図 13 にオーバランエラー時の処理を示します。
 - 条件1:通常通信時(1)~(5)
 - ①: オーバランエラーが発生します。IEBus コントローラは OVE フラグをセットします。
 - ②: RxE 割り込みが発生します。この割り込み内で同報、通常通信を判定し、オーバランエラーかつ 通常通信であれば、受信フレーム最大伝送バイト数オーバエラー(DLE)が発生するまで、OVE フ ラグをクリアしません。IEBus コントローラは NAK を送信します。(受信フレームを破棄します。)
 - ③:受信フレーム最大伝送バイト数オーバエラーが発生すると、IEBus コントローラは DLE フラグを セットし、待機状態に遷移します。
 - ④: RxE 割り込みが発生します。この割り込み内で、エラー内容を検出し、DLE、OVE、RxRDY フラ グをクリアします。
 - ⑤:送受信可能状態に復帰します。
 - 条件 2: 同報通信時6~8
 - ⑥: オーバランエラーが発生すると IEBus コントローラは、OVE フラグをセットし、待機状態に遷移 します。なお、同報通信時は NAK を送信しません。
 - ⑦:RxE 割り込みが発生します。この割り込み内で同報、通常通信を判定し、オーバランエラーかつ 同報通信であれば OVE フラグをクリアします。また、RxRDY フラグをクリアします。
 - ⑧:送受信受信可能に復帰します。

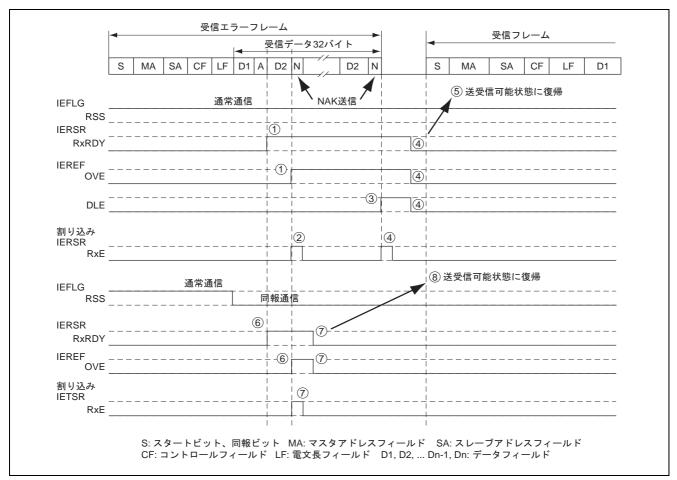


図 13 オーバランエラー時の処理

- 2. タイミングエラー(RTME)時の処理
 - 図14にタイミングエラー時の処理を示します。
 - ①:タイミングエラーが発生すると、IEBus コントローラは RTME フラグをセットし、待機状態に遷 移します。
 - ②: RxE 割り込みが発生します。この割り込み内でタイミングエラーを検出します。また、RTME フ ラグをクリアします。
 - ③:送受信可能状態に復帰します。

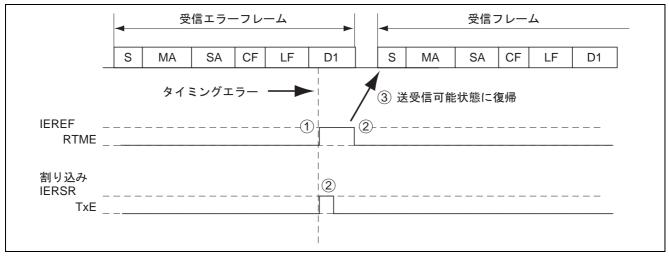


図 14 タイミングエラー時の処理

- 3. パリティエラー(PE)、受信フレーム最大伝送バイト数オーバエラー(DLE)時の処理
 - 図 15 にパリティ、受信フレーム最大伝送バイト数オーバエラー時の処理を示します。
 - ①: パリティ、受信フレーム最大伝送バイト数オーバエラーが発生すると、IEBus コントローラは PE、 DLE フラグをセットし、待機状態に遷移します。

なお、同報通信時にパリティエラーが発生した場合は、NAK を送信せず、待機状態に遷移します。

- ②: RxE 割り込みが発生します。割り込み内でパリティ、受信フレーム最大伝送バイト数オーバエラー を検出します。また、PE、DLEフラグをクリアします。 割り込み内では、パリティ、受信フレーム最大伝送バイト数オーバの単独のエラー(同報通信時の パリティエラー等)も考慮し、PE、DLEの両フラグをモニタしてエラーを検出します。
- ③:送受信可能状態に復帰します。

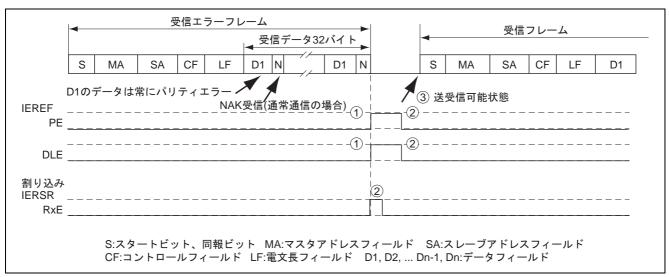


図 15 パリティエラー、最大伝送バイト数オーバエラー時の処理



IEBus 暴走状態(IRA)処理 2.5

図16にIEBus 暴走状態時の処理を示します。

IEBus 暴走状態が発生した場合は、IRA 割り込み内で図16に示す処理を行います。

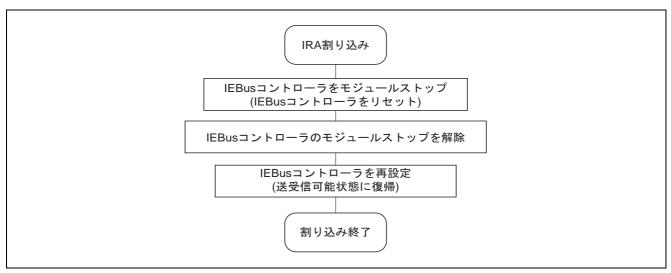


図 16 IEBus 暴走状態時の処理



3. ハードウェア構成

IEBus ドライバー/トランシーバとの接続例 3.1

図 17 に IEBus ドライバー/トランシーバ HA12187FP と H8S/2258F の接続例を示します。

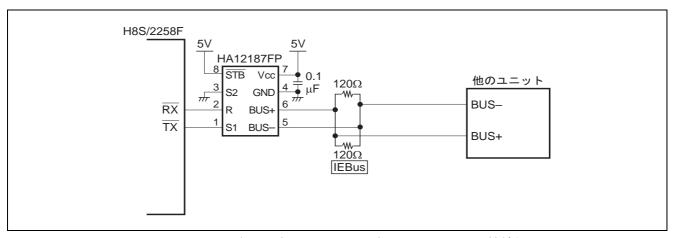


図 17 IEBus ドライバー/トランシーバ HA12187FP との接続例



4. ソフトウェア説明

マスタ送信/スレーブ受信のソフトウェアを説明します。

4.1 DTC の設定

1. マスタ送信時の DTC のレジスタ情報

図 18 にマスタ送信時の DTC のベクタテーブルとメモリ上の配置を示します。 内蔵 RAM の H'FFEC00 番地 に MRA、SAR、MRB、DAR、CRA、CRB の順に DTC のレジスタ情報を設定します。

表1にマスタ送信時のメモリ上に配置したDTCのレジスタの設定内容を示します。

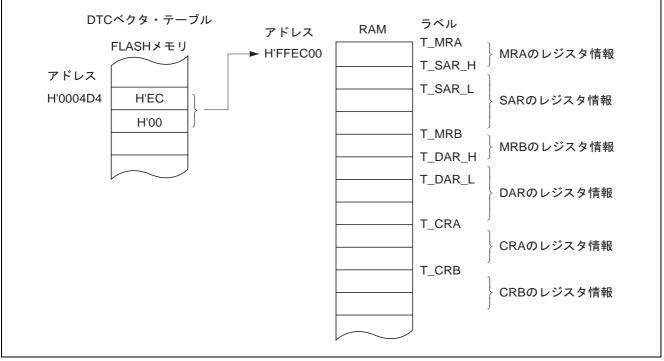


図 18 マスタ送信時の DTC のベクタテーブルとメモリ上の配置

表 1 マスタ送信時の DTC レジスタの設定内容

DTC のレジスタ	設定内容	
MRA	● DAR は固定	
	● SAR は転送後インクリメント	
	• ノーマルモード	
	• バイト転送モード	
SAR	2 バイト目の送信データを格納しているメモリのアドレス	
MRB	● DTC チェイン転送は行わない	
	転送カウンタ 0 でなければ、CPU への割り込みを禁止	
DAR	● 送信用バッファレジスタ(IETBR)のアドレス	
CRA	送信電文長レジスタ(IETBFL)に設定した転送バイト数-1の値	
CRB	● 使用しません	



2. スレーブ受信時の DTC のレジスタ情報

図19にスレーブ受信時のDTCのベクタテーブルとメモリ上の配置を示します。内蔵RAMのHTFECOC 番地に MRA、SAR、MRB、DAR、CRA、CRB の順に DTC のレジスタ情報を設定します。表 2 にスレーブ 受信時のメモリ上に配置した DTC のレジスタの設定内容を示します。

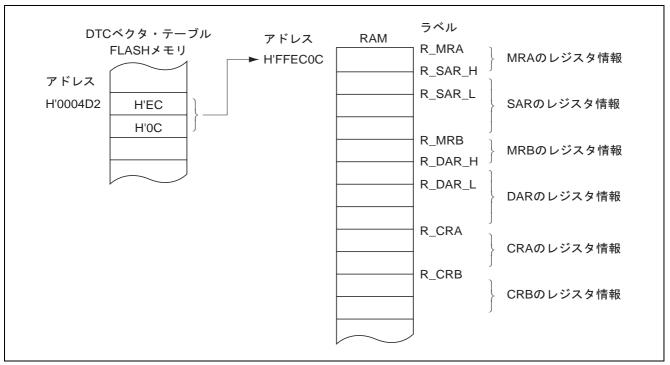


図 19 スレーブ受信時の DTC のベクタテーブルとメモリ上の配置

表 2 スレーブ送信時の DTC レジスタの設定内容

DTC のレジスタ	設定内容
MRA	・SAR は固定
	・DAR は転送後インクリメント
	・ノーマルモード
	・バイト転送モード
SAR	・受信用バッファレジスタ(IERBR)のアドレス
MRB	・DTC チェイン転送は行わない
	・転送カウンタ 0 でなければ、CPU への割り込みを禁止
DAR	・受信データを格納するメモリのアドレス
CRA	・受信電文長レジスタ(IERBFL)の値
CRB	・使用しません

SA: スレーブアドレスフィールド CF: コントロールフィールド LF: 電文長フィールド D: データフィールド



4.2 送受信データの設定

1. マスタ送信時の送信データ

図 20 にマスタ送信時の送信フレームを示します。マスタ送信時には、図 20 に示す 3 フレームを①~③の 順に送信します。なお、送信フレームは、ソフトウェア上の transdata(ラベル名)に配置しています。

	MA	SA	CF	LF	D (32バイト)
	H'AAA	H'BBB	H'F	H'20	H'11 • • •
)::	全同報通信				
3	MA	SA	CF	LF	D (32バイト)
	H'AAA	H'FFF	H'F	H'20	H'22 • • •
		I			
) : <i>:</i>	グループ同報通信				
	グループ同報通信 MA	SA	CF	LF	D (32バイト)
B 0		SA H'BBB	CF H'F	LF H'20	D (32バイト) H'33・・・

図 20 マスタ送信時の送信フレーム

(2) スレーブ受信時の受信データの格納

図 21 にスレーブ受信時の受信データの格納を示します。スレーブ受信時には、通常通信、全同報通信およ びグループ同報通信を認識し、各格納先(内蔵 RAM 上)に受信データを格納します。

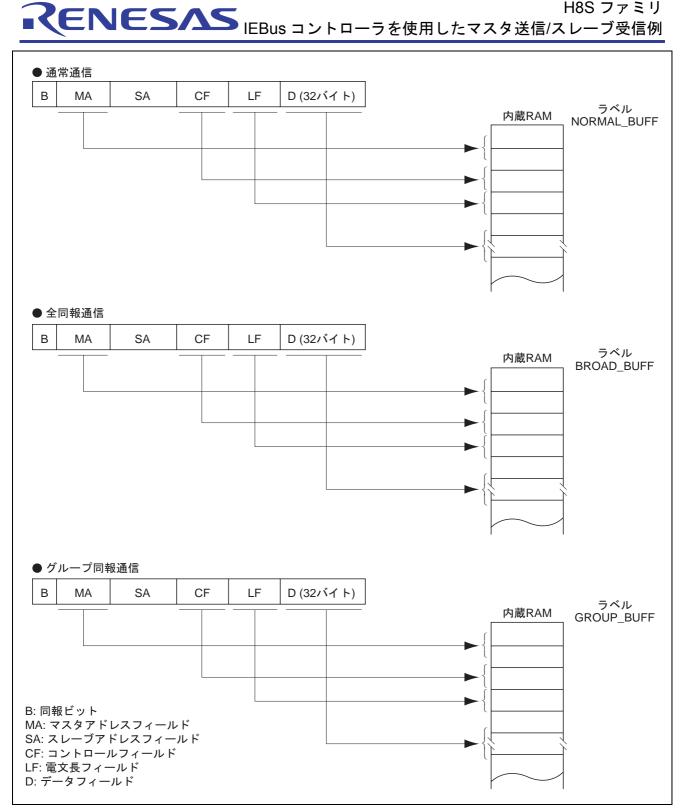


図 21 スレーブ受信時の受信データの格納



4.3 ソフトウェア構成

1. モジュール説明

表 3 モジュール説明

モジュール名	ラベル	概要
パワーオンリセット	preset	パワーオンリセット処理を行います。
内蔵 I/O 初期化	io _int	I/O、IEBus コントローラ、DTC を初期化します。
DTC 初期化	dtc_int	内蔵 RAM 上の DTC 関連のレジスタを初期化します。
IEBus コントローラ初期化	iebus_int	IEBus コントローラを初期化します。
送受信メインルーチン	iebus_main	送信フレーム、受信フレーム数を管理します。また、送信エ ラー時には再送を制御します。
マスタ送信を開始	master_trans	マスタ送信開始を制御します。
マスタ送信準備	mtrans_setup	マスタ送信の送信フレームをセットアップします。
コマンド入力	iebuscmd_input	IEBus コントローラにコマンドを入力します。
送信レディ割り込み	txrdyi	DTC による送信データ転送終了を認識します。
txsti 割り込み	txsti	以下の割り込みを管理します。 IEBus コントローラ暴走割り込み 送信開始割り込み 送信エラー割り込み 送信完了割り込み
IEBus コントローラ暴走割り込み	ira_sub	IEBus コントローラ暴走時のエラー処理を行います。
送信開始割り込み	txs_sub	DTC による送信データ転送を許可します。
送信エラー割り込み	txe_sub	各種送信エラーを検出し、エラー処理を行います。
送信完了割り込み	txf_sub	送信したフレーム数をカウントします。
受信レディ割り込み	rxrdyi	DTC による受信データ転送終了を認識します。
rxsti 割り込み	rxsti	以下の割り込みを管理します。 ● 受信開始割り込み ● 受信エラー割り込み ● 受信完了割り込み
受信開始割り込み	rxs_sub	受信を行うための準備と TC による送信データ転送を許可します。
スレーブ受信準備	sreceiv_setup	スレーブ受信のセットアップを行います。
受信完了割り込み	rxf_sub	受信フレーム数をカウントします。
受信エラー割り込み	rxe_sub	各種受信エラーを検出し、エラー処理を行います。



(2) モジュール構成

● メイン処理			
preset	io_int	dtc_int	
		iaha iat	
		iebus_int	
	iebus_main ————	—— master_trans ——	mtrans_setup
			iebuscmd_input
● 送信レディ割り	込み		iebuscina_input
txrdyi			
● txsti割り込み			
txsti —	ira_sub		
	txs_sub		
	txe_sub		
	txf_sub		
	-		
● 受信レディ割り rxrdyi	込み		
ixidyi			
● rxsti割り込み			
rxsti —	rxs_sub sreceiv_se	tup	
	rxf_sub		
	rxe_sub		

図 21 モジュール構成



3. 引数説明

表 4 引数説明

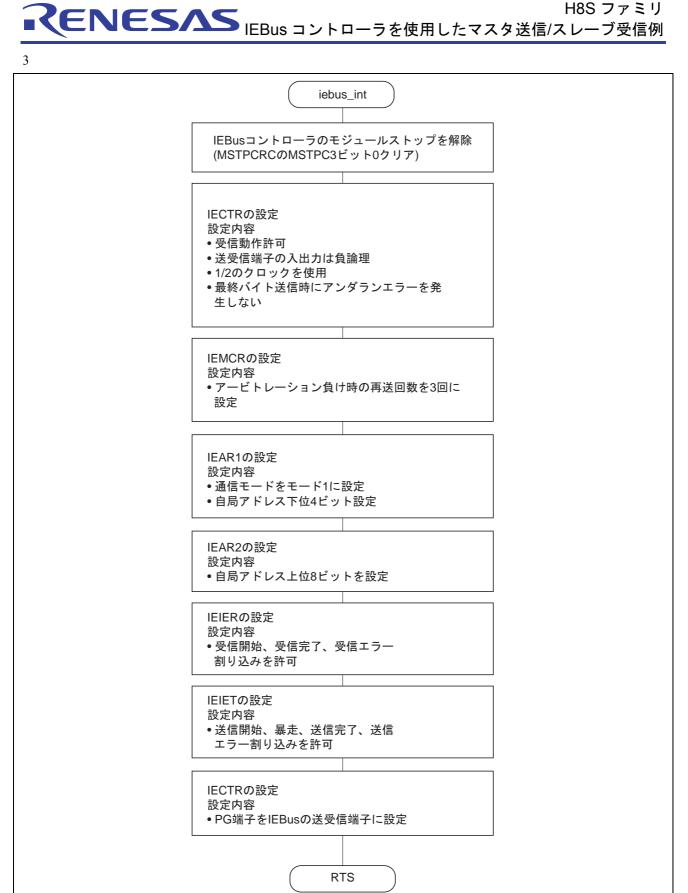
ラベル	機能	データ長	使用モジュール	入出力
IEBUS_CMD	IEBus コントローラのコマンドを格納します。	バイト	master_trans	出力
			iebuscmd_input	入力
TRANS_FRAMECNT	送信したフレーム数を格納します。	バイト	txf_sub	出力
			mtrans_setup	入力
			iebus_main	入力
RECEIV_FRAMECNT	受信したフレーム数を格納します。	バイト	rxf_sub	出力
			iebus_main	入力
IEBUS_CONDITION	IEBus コントローラの送受信状態を示します。	バイト	rxe_sub	出力
	0:マスタ送信、スレーブ受信終了		rxf_sub	出力
	1:マスタ送信実行中		rxs_sub	出力
	2:スレーブ受信中		txe_sub	出力
			txf_sub	出力
			txs_sub	出力
			ira_sub	出力
			iebus_main	入力
IEBUS_ERROR	IEBus コントローラの通信エラーを示します。	バイト	rxe_sub	出力
	スレーブ受信時			
	0:エラーなし			
	1:タイミングエラー		ira_sub	出力
	2: 伝送バイト数オーバ			
	3:パリティエラー			
	4:オーバランエラー		txe_sub	出力
	マスタ送信時			
	5:アービトレーションエラー			
	6:アンダーランエラー		iebus_main	入力
	7:タイミングエラー			
	8: 伝送バイトオーバ			
	9 : ACK エラー			



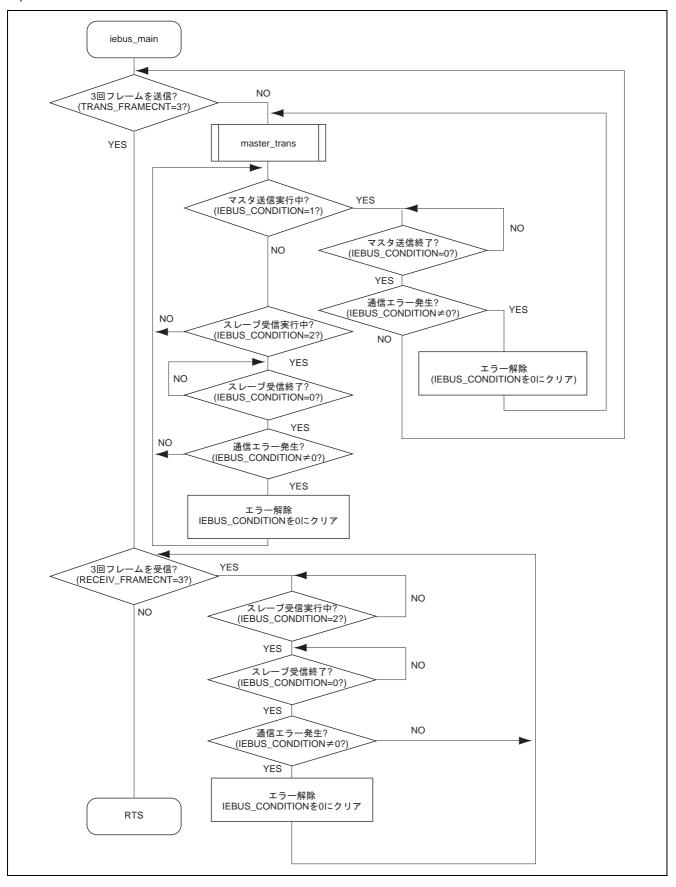
5. フローチャート

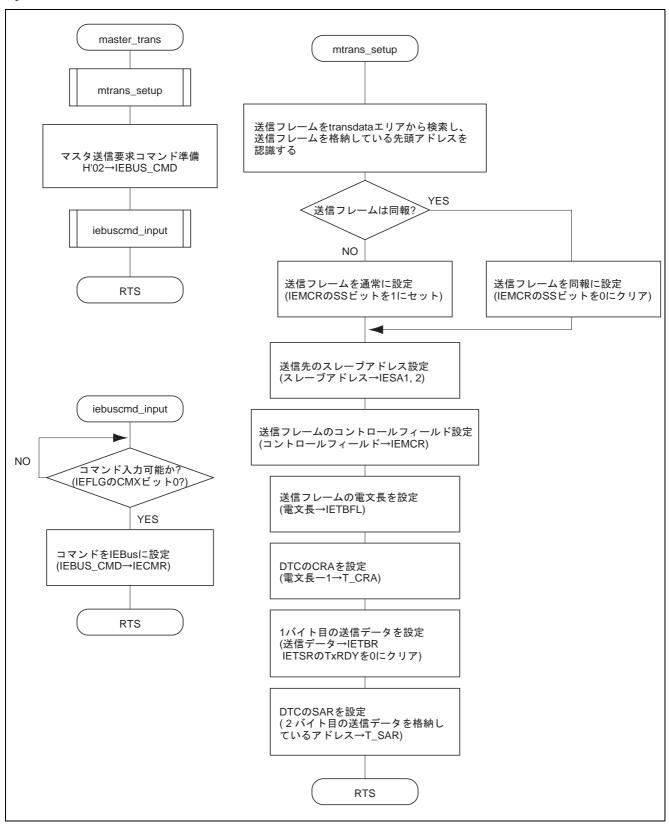
1 preset スタックポインタ設定 動作モードラッチ io_int 割り込みマスククリア (CCRのIビットクリア) iebus_main 無限ループ io_int 内蔵RAMのワークエリアを 0にクリア ポートGの2を0出力に 設定(TX端子) dtc_int iebus_int **RTS**



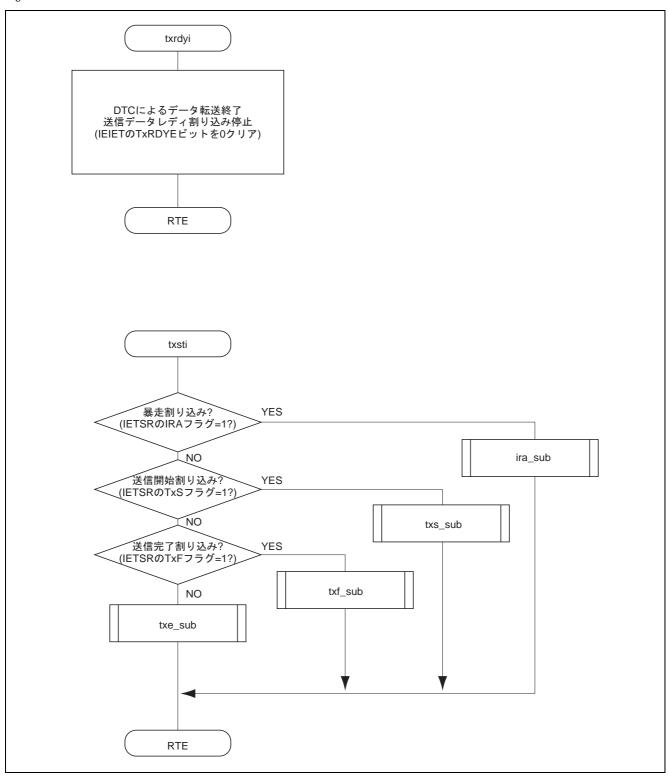




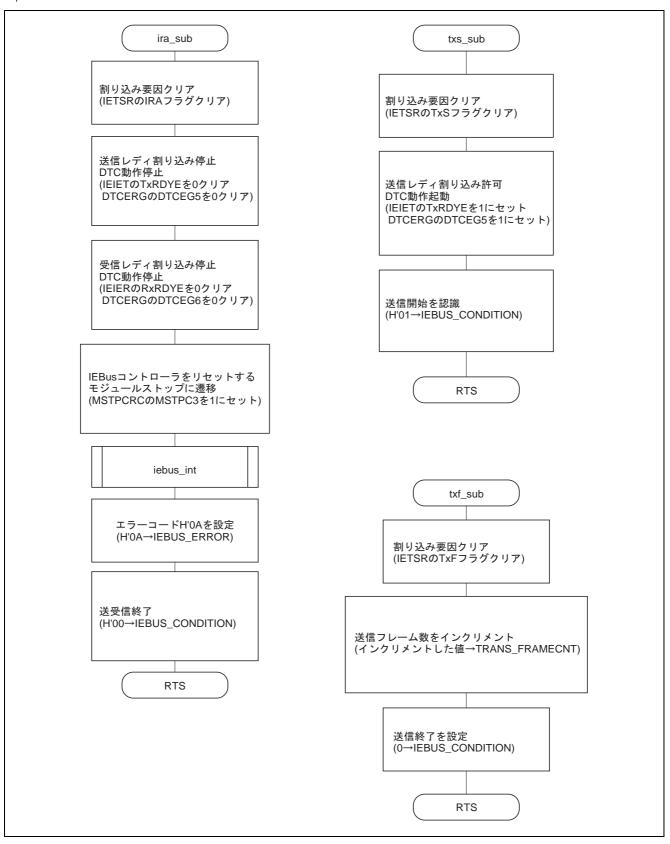


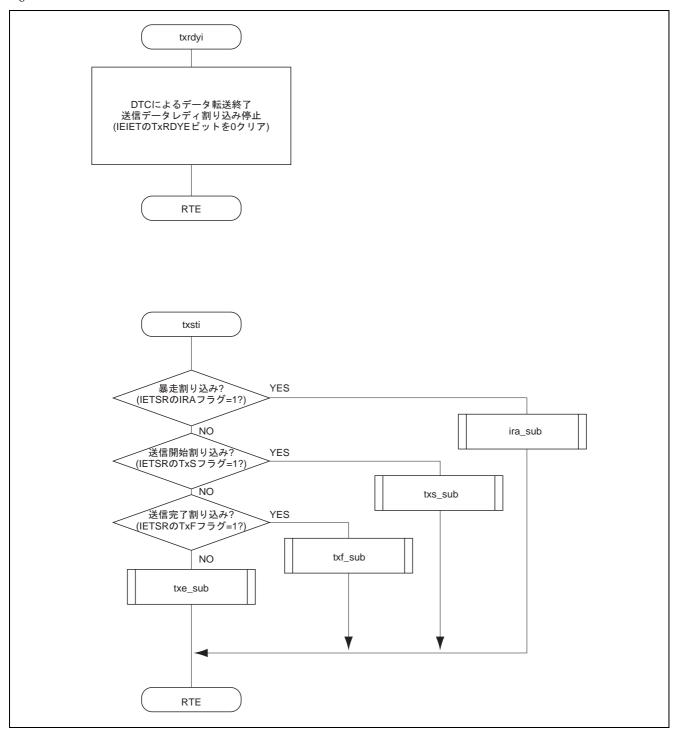




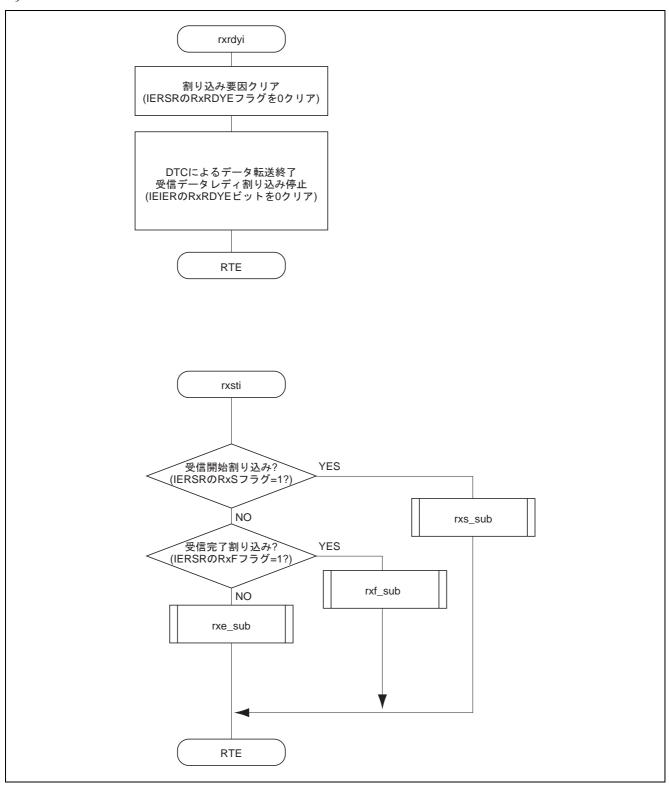






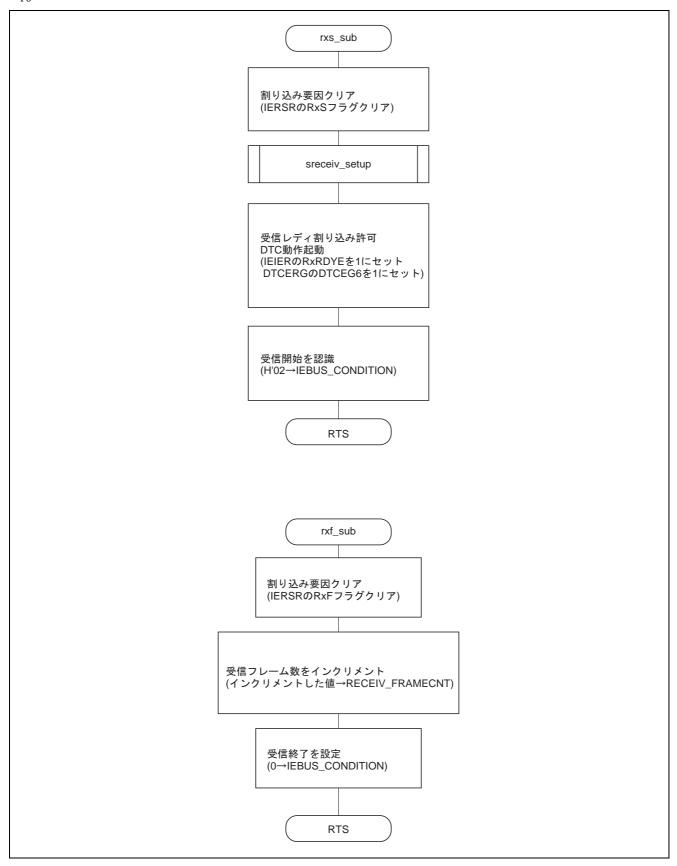




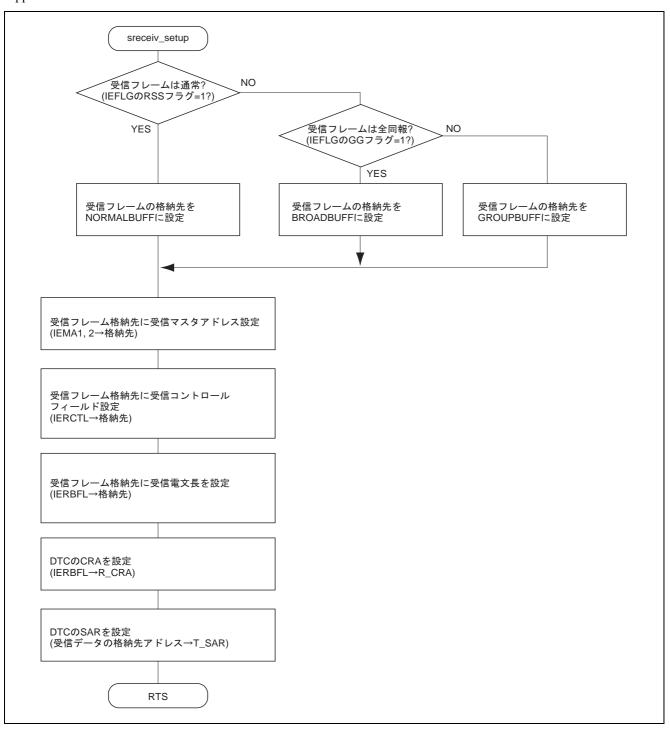




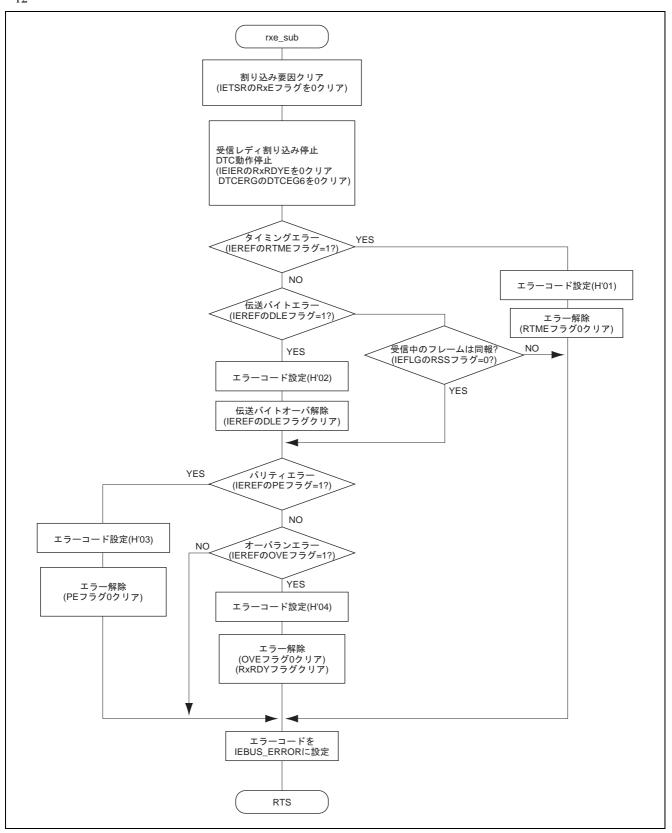
10



11



12





6. プログラムリスト

1		1	;			
2		2	;H8S/22	258F 内間	載 IEBus コント	ローラ
3					 ノーブ受信プログ	
4			;IEBus			
5					ロック:12.58M	Hz
6		6	;(2)動作	乍モード	: モード1	
7		7	;(3)自帰	引アドレ.	ス:H'AAA	
8		8	;(4) <i>T</i> -	ービトレ	ーション負け再送	送回数:3回
9		9	;(5)デー	-タ送受(信は DTC により1	行う
10		10	;(6)_T	K ,_RX 端	計子は負論理入出	力に設定
11		11	;			
12		12		pu	2000A:24	
13		13	.i	nclude.	"2258FIE.H"	
14		1 11	; * * * * * * *	*****	*****	******
15		2 I1	;**2258F_	_IEBus.	Н	**
16		3 11	;**IEBus	コントロ	ーラ関連のレジ	スタを定義しています。 **
17		4 11	;*****	*****	******	******
18		5 I1	;*システム	制御関連	<u>E</u> *	
19	00FFFDE7	6 I1	MDCR	.equ	H'00FFFDE7	;モードコントロールレジスタ
20		7 I1				
21		8 I1	;*モージュ	ールスト	、ップコントロー	ルレジスタ A~C*
22	00FFFDE8	9 I1	MSTPCRA	.equ	H'00FFFDE8	
23	0000006	10 I1	MSTPA6	.equ	6	;DTC モジュールストップビット
24	00FFFDE9	11 I1	MSTPCRB	.equ	H'00FFFDE9	
25	00FFFDEA		MSTPCRC	_	H'00FFFDEA	
26	0000003		MSTPC3	.equ	3	; IEBus モジュールストップビット
27		14 I1				
28			;*DTC イネ			
29	00FFFE1C			_	H'00FFFE1C	0
30	00000006		DTCEG6	_		; IEBus の RxRDY 要因 ; IEBus の TxRDY 要因
31 32	00000005 00FFFE1F		DTCEG5 DTVECR	_	5 H'00FFFE1F	, ILBUS の IXRDI 安囚
33	OUFFEIF	20 I1		.equ	n ourrreir	
34			;*ポートG	レジスタ	₹*	
35	00FFFE3F				H'00FFFE3F	
36	00FFFF0F			_	H'00FFFF0F	
37		24 I1		1		
38				コントロー	ーラのレジスタ*	
39	00FFF800		IECTR			;IEBus コントロールレジスタ
40	0000007	27 I1		.equ	7	
41	0000006	28 I1	IOL	.equ	6	
42	0000005	29 I1	DEE	.equ	5	
43	0000004	30 I1	CKS	.equ	4	
44	0000003	31 I1	RE	.equ	3	
45	0000002	32 I1	LUEE	.equ	2	
46	00FFF801	33 I1	IECMR	.equ	H'00FFF801	; IEBus コマンドレジスタ
47	00FFF802	34 I1	IEMCR	.equ	H'00FFF802	; IEBus マスタコントロールレジスタ
48	0000007	35 I1	SS	.equ	7	
49	00FFF803	36 I1	IEAR1	.equ	H'00FFF803	; IEBus 自局アドレスレジスタ 1
50	0000000	37 I1	STE	.equ	0	
51	00FFF804	38 I1	IEAR2	.equ	H'00FFF804	
52	00FFF805	39 I1	IESA1	.equ	H'00FFF805	; IEBus スレーブアドレス設定レジスタ 1
53	00FFF806		IESA2	.equ	H'00FFF806	; IEBus スレーブアドレス設定レジスタ 2
54	00FFF807		IETBFL	.equ	H'00FFF807	;IEBus 送信電文長レジスタ
55	00FFF808	42 I1	IETBR	.equ	H'00FFF808	;IEBus 送信バッファレジスタ

56	00FFF809	43 I1	IEMA1	.equ	H'00FFF809	; IEBus 受信マスタアドレスレジスタ 1
57	00FFF80A	44 I1	IEMA2	.equ	H'00FFF80A	; IEBus 受信マスタアドレスレジスタ 2
58	00FFF80A	44 I1	IEMA2	.equ	H'00FFF80A	; IEBus 受信マスタアドレスレジスタ 2
59	00FFF80B	45 I1	IERCTL		H'00FFF80B	; IEBus 受信コントロールフィールドレジスタ
60	00FFF80C	46 I1	IERBFL		H'00FFF80C	; IEBus 受信電文長レジスタ
61	00FFF80D		IERBR	.equ		; IEBus 受信バッファレジスタ
62	00FFF80E		IELA1	.equ		; IEBus ロックアドレスレジスタ 1
63	00FFF80F		IELA2		H'00FFF80F	;IEBus ロックアドレスレジスタ 2
64	00FFF810		IEFLG	. equ		; IEBus ゼネラルフラグレジスタ
	0000007			.equ		TILBUS EATTIVE TO VOTO
65		51 I1		.equ	7	
66	00000006	52 I1		.equ	6	
67	0000005	53 I1		.equ	5	
68	0000004	54 I1	SRE	.equ	4	
69	00000003	55 I1	LCK	.equ	3	
70	0000001	56 I1	RSS	.equ	1	
71	0000000	57 I1	GG	.equ	0	
72	00FFF811	58 I1	IETSR	.equ	H'00FFF811	; IEBus 送信/暴走ステータスレジスタ
73	0000007	59 I1	TxRDY	.equ	7	
74	0000003	60 I1	IRA	.equ	3	
75	0000002	61 I1	TxS	.equ	2	
76	0000001	62 I1	TxF	.equ	1	
77	0000000	63 I1	TxE	.equ	0	
78	00FFF812	64 I1	IEIET	.equ	H'00FFF812	;IEBus 送信/暴走割り込み許可レジスタ
79	0000007	65 I1	TxRDYE	.equ	7	
80	0000003	66 I1	IRAE	.equ	3	
81	0000002	67 I1	TxSE	.equ	2	
82	0000001	68 I1		.equ	1	
83	0000000	69 I1		.equ	0	
84	00FFF813		IETEF	.equ		; IEBus 送信エラーフラグレジスタ
85	0000004	71 I1		.equ	4	
86	0000003	72 I1		.equ	3	
87	00000002		TTME	.equ	2	
88	0000001	74 I1		.equ	1	
89	0000000	75 I1		.equ	0	
90	00FFF814		IERSR			; IEBus 受信ステータスレジスタ
91	0000007		RxRDY	.equ	7	7 IDDAD XIII (7) (7) (1) (7)
92	00000007	78 I1		.equ	2	
93	00000002	79 I1			1	
94	00000001			=	0	
		80 II		.equ		; IEBus 受信割り込み許可レジスタ
95	00FFF815		IEIER	.equ		/IEDUS 又旧司リ心が計判レンヘク
96	0000007		RXRDYE	=	7	
97	0000002	83 I1		.equ	2	
98	0000001		RxFE	.equ	1	
99	0000000		RxEE	.equ	0	
100	00FFF816	86 I1	IEREF	.equ	H'00FFF816	; IEBus 受信エラーフラグレジスタ
101	0000003	87 I1	OVE	.equ	3	
102	0000002	88 I1	RTME	.equ	2	
103	0000001	89 I1	DLE	.equ	1	
104	0000000	90 I1	PE	.equ	0	
105		15	;			
106		16	;ベク	タテーブル		
107		17	;			
108	0000000	18		.section	VECT, code, lo	ocate=0
109	00000000 00000500	19		.data.l	preset	;パワーオンリセット
110	000001A0	20		.org	H'1A0	
111	000001A0 0000085A	21		.data.l	rxsti	;RxSTI 割り込み
112	000001A4 0000084C	22		.data.l	rxrdyi	;RxRDYI割り込み

113 000001A8 00000702	23	.data.l	txrdvi	;TxRDYI 割り込み
114 000001AC 0000070A	24	.data.l	-	iTxSTI 割り込み
115	25			
116	26	;DTC ベクタテー	·ブル	-
117	27	;		
118 000004D2	28	.org	H'4D2	
119 000004D2 EC0C	29			;RxRDYI 割り込みで DTC 起動
120 000004D4	30	.org		
121 000004D4 EC00	31			;TxRDYI 割り込みで DTC 起動
122	32			
123 00000500	33	.section	PROG, code, locate=H'500	0
124	34			
125	35	;-preset		_
126	36	;-パワーオンリセッ	, ト 処理	_
127		;-[入力]:なし	1,24	_
128		;-[出力]:なし		
	39			
129		•		
130 00000500		preset		;スタックポインタ設定
131 00000500 7A0700FFEFC0	41		/	
132 00000506 6A08FDE7	42			;モードをラッチ :TRD: 笠も知期ル
133 0000050A 5E000516	43	_	_	; IEBus 等を初期化
134 0000050E 067F	44		#H'7F,CCR	;割り込みマスククリア
135 00000510 5E0005C2	45	_	@iebus_main	
136 00000514	46	preset01		
137 00000514 40FE	47		-	;無限ループ
138	48	;		
139	49	;-io_int		-
140	50	;-I/O, IEBus, DT	rc を初期化する	-
141	51	;-[入力]:なし		-
142	52	;-[出力]:なし		-
143	53	;		
144 00000516	54	io_int	.equ \$	
145 00000516 1A80	55	sub.1	ER0,ER0	
146 00000518 7A0100FFB000	56	mov.1	<pre>#ram_wroks,ER1</pre>	
147 0000051E	57	io_int01		
148 0000051E 01006990	58	mov.1	ER0,@ER1	;内蔵 RAM のワークエリアを 0 にクリア
149 00000522 0B91	59	adds.1	#4,ER1	
150 00000524 7A2100FFEC18	60	cmp.1	#ram_wroke,ER1	
151 0000052A 45F2	61	bcs	io_int01	
152	62			
153 0000052C 7F0F7220	63	bclr.b	#2,@PGDR	;_TX 端子をアイドル状態に固定
154 00000530 6A18FE3F7220	64	bclr.b	#2,@PGDDR	
155	65			
156 00000536 5E000540	66	jsr	@dtc_int	
157 0000053A 5E000590	67	jsr	@iebus_int	
158 0000053E 5470	68	_	@16D0B_111C	
158 0000053E 5470		rts		
	69 70			
160	70	;-dtc_int	ma 朋油のしごう カチカサル・ト・	- z
161	71		rc 関連のレジスタを初期化する	ຈ -
162	72	;-[入力]:なし		-
163	73	;-[出力]:なし		
164	74	;		
165 00000540	75	dtc_int	.equ \$	
166 00000540 6A18FDE87260	76	bclr.b	#MSTPA6,@MSTPCRA	; DTC のモジュールストップを解除
167	77			;マスタ送信用の DTC レジスタを初期化
		_	#B.110000000 B01	
168 00000546 F880	78	mov.b	#B'10000000,R0L	;

170	80			
171 0000054E F800	81	mov.b	#B'00000000,ROL	i
172 0000054E F800	82	mov.b		,
173	83	d.voiii	ROL,@T_MRB	
174 00000556 7A0000FFF808	84	mov.1	#TETDD EDO	; IETBR をデスティネーションアドレスに設定
			#IETBR,ER0	, IEIBR をテスティネーションテトレスに設定
175 0000055C 6BA000FFEC06	85	mov.w	R0,@T_DAR_L	
176 00000562 0D80	86	mov.w	EO,RO	
177 00000564 6AA800FFEC05	87	mov.b	ROL,@T_DAR_H	
178 179	88			
	89			;スレーブ受信用の DTC レジスタを初期化
180	90	la	#B'00100000.R0L	
181 0000056A F820	91	mov.b		;
182 0000056C 6AA800FFEC0C	92 93	mov.b	ROL,@R_MRA	
183		la	#D.100000000 D01	
184 00000572 F800 185 00000574 6AA800FFEC10	94 95	mov.b	#B'00000000,ROL	;
186	95 96	mov.b	ROL,@R_MRB	
187 0000057A 7A0000FFF80D	97	mov.1	#IERBR,ER0	; IERBR をソースアドレスに設定
188 0000057A 7A0000FFFC0E	98	mov.w	R0,@R_SAR_L	/ IBRBR & DOWN PONCERNE
189 00000586 0D80	99	mov.w	E0,R0	
190 00000588 6AA800FFEC0D	100	mov.b	ROL,@R SAR H	
191 0000058E 5470	101	rts	KUL, @K_SAK_H	
192	101			
193	102	;-iebus_int		
194	103	;-IEBus_IIIC ;-IEBus を初期	ルナス	
195	105	;-[入力]:なし	110 / W	
196	106	;-[出力]:なし		
197	107			
198 00000590	108	iebus_int		
199 00000590 6A18FDEA7230	109	bclr.b	#MSTPC3,@MSTPCRC	; IEBus コントローラのモジュールストップ解除
200	110		,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	
201 00000596 F828	111	mov.b	#B'00101000,R0L	; 受信動作許可
202 00000598 6A88F800	112	mov.b	ROL,@IECTR	
203	113		, , ,	;マスタ送信時の設定
204 0000059C F8BF	114	mov.b	#B'10111111,ROL	;アービトレーション負けの再送回数を3回に設定
205 0000059E 6A88F802	115	mov.b	ROL,@IEMCR	;コントロールフィールドはH'OF
206	116			
207 000005A2 F8A4	117	mov.b	#(H'A0 H'04),R0L	;自局アドレス下位 4bitH'A
208 000005A4 6A88F803	118	mov.b	ROL,@IEAR1	;動作モード:モード1
209	119			
210 000005A8 F8AA	120	mov.b	#H'AA,ROL	;自局アドレス上位 8bitH'AA
211 000005AA 6A88F804	121	mov.b	ROL,@IEAR2	
212	122			
213	123			;受信割り込みを許可
214 000005AE F807	124	mov.b	#B'00000111,R0L	;受信開始割り込み
215 000005B0 6A88F815	125	mov.b	ROL,@IEIER	;受信正常終了割り込み
216	126			;受信エラー割り込み
217	127			
218	128			;送信割り込みを許可
219 000005B4 F80F	129	mov.b	#B'00001111,R0L	;暴走割り込み
220 000005B6 6A88F812	130	mov.b	ROL,@IEIET	;送信開始割り込み
221	131			;送信正常終了割り込み
222	132			;送信エラー割り込み
223	133			
224 000005BA 6A18F8007070	134	bset.b	#IEE,@IECTR	;IEBus 動作開始
225	135			
226 000005C0 5470	136	rts		

227	137	;		
228	138	;-iebus_main		
229	139	;-スレーブにフレー	ムを3回送信し、他のマスタ	からフレームを3回受信する
230	140	;-[入力]:なし		
231	141	;-[出力]:なし		
232	142	;		
233 000005C2	143	iebus_main.	equ \$	
234 000005C2 6A2800FFB06E	144	mov.b	@TRANS_FRAMECNT,R0L	;フレーム送信 3 回?
235 000005C8 A803	145	cmp.b	#3,R0L	
236 000005CA 5870005E	146	beq	iebus_main_05	
237 000005CE	147	iebus_main_01		
238 000005CE 5E000660	148	jsr	@master_trans	; 1 フレームを送信
239 000005D2	149	iebus_main_02		10 N/ /2 - PR // -/ -7
240 000005D2 6A3000FFB070730	0 150	btst.b	#0,@IEBUS_CONDITION	;マスタ送信の開始確認
241 000005DA 58600016	151	bne	iebus_main_03	;
242 000005DE 6A3000FFB070731		btst.b	#1,@IEBUS_CONDITION	;スレーブ受信の開始確認
243 000005E6 58600026	153	bne	iebus_main_04	
	154	mov.b	@IEBUS_ERROR,ROL	;
245 000005F0 46DC	155	bne	iebus_main_01	;
246 000005F2 40DE	156	bra	iebus_main_02	
247 000005F4	157	iebus_main_03	#0,@IEBUS CONDITION	;マスタ送信の終了確認
248 000005F4 6A3000FFB070730 249 000005FC 46F6	159	btst.b bne	_	・・ヘン 心口の形 」推動
249 000005FC 46F6 250 000005FE 6A2800FFB06C	160	mov.b	iebus_main_03 @IEBUS_ERROR,R0L	;送信エラーを確認
251 000005FE 0A2800FFB00C	161	beq	iebus_main	7.20日本 7.2 程即5
252 00000606 F800	162	mov.b	#0,R0L	,
253 00000608 6AA800FFB06C	163	mov.b	ROL,@IEBUS_ERROR	;
254 0000060E 40BE	164	bra	iebus_main_01	, ;再送処理
255 00000610	165	iebus_main_04	10245411_01	71722
256 00000610 6A3000FFB070731		btst.b	#1,@IEBUS_CONDITION	;スレーブ受信の終了確認
257 00000618 46F6	167	bne	iebus_main_04	
258 0000061A 6A2800FFB06C	168	mov.b	@IEBUS_ERROR,ROL	;受信エラーを確認
259 00000620 47B0	169	beq	iebus_main_02	
260 00000622 F800	170	mov.b	#0,R0L	
261 00000624 6AA800FFB06C	171	mov.b	ROL,@IEBUS_ERROR	;受信エラー対策は、割り込み内で処理
262 0000062A 40A6	172	bra	iebus_main_02	
263 0000062C	173	iebus_main_05		
264 0000062C 6A2800FFB06F	174	mov.b	@RECEIV_FRAMECNT,ROL	;フレーム受信3回?
265 00000632 A803	175	cmp.b	#3,R0L	
266 00000634 58700026	176	beq	iebus_main_08	
267 00000638	177	iebus_main_06		
268 00000638 6A3000FFB070731	0 178	btst.b	#1,@IEBUS_CONDITION	;スレーブ受信の開始確認
269 00000640 47F6	179	beq	iebus_main_06	
270 00000642	180	iebus_main_07		
271 00000642 6A3000FFB070731	0 181	btst.b	#1,@IEBUS_CONDITION	;スレーブ受信の終了確認
272 0000064A 46F6	182	bne	iebus_main_07	
273 0000064C 6A2800FFB06C	183	mov.b	@IEBUS_ERROR,ROL	;受信エラーを確認
274 00000652 47D8	184	beq	iebus_main_05	
275 00000654 F800	185	mov.b	#0,R0L	
276 00000656 6AA800FFB06C	186	mov.b	ROL,@IEBUS_ERROR	;受信エラー対策は、割り込み内で処理
277 0000065C 40CE	187	bra	iebus_main_05	
278 0000065E	188	iebus_main_08		
279 0000065E 5470	189	rts		
280	190	;		
281	191	;-master_trans		
282	192	;-マスタ送信を行う		
283	193	;-[入力]:なし		



284	194	;-[出力]:@IEBUS	S_CMD コマンドを出力する	
285 286 00000660	195 196	; master_trans		
287 00000660 5E000672	197	jsr	@mtrans_setup	;マスタ送信を行なう為のセットアップ
288 00000664 F802	198	mov.b	#H'02,ROL	;マスタとしての送信要求
289 00000666 6AA800FFB06D	199	mov.b	ROL,@IEBUS_CMD	ア、ハクこしての西田女木
290 0000066C 5E0006EE	200	jsr	@iebuscmd_input	
291 00000670 5470	201	rts	@IeDusema_Inpue	
292	202			
293	202	;-mtrans_setup		
294	203	;-マスタ送信を行	- みの推備	
295	205	;-[入力]:なし	この2027年 Mi	
296	206	;-[出力]:なし		
297	207			
		•		
298 00000672	208		.equ \$;何番目のフレームを送信するか検索
299 00000672 7A01000009BE	209	mov.1	#transdata,ER1	7円番目のプレームを送信するが快系
300 00000678 6A2800FFB06E	210	mov.b	@TRANS_FRAMECNT,R0L	
301 0000067E 1800	211	sub.b	ROH,ROH	
302 00000680	212	mtrans_setup01		
303 00000680 1C08	213	cmp.b	ROH, ROL	
304 00000682 5870000A	214	beq	mtrans_setup02	
305 00000686 7A1100000025	215	add.1	#37,ER1	
306 0000068C 0A00	216	inc.b	R0H	
307 0000068E 40F0	217	bra	mtrans_setup01	
308 00000690	218	mtrans_setup02		
309 00000690 6C18	219	mov.b	@ER1+,R0L	;同報/個別を設定
310 00000692 5870000A	220	beq	mtrans_setup03	
311 00000696 6A18F8027270	221	bclr.b	#SS,@IEMCR	
312 0000069C 58000006	222	bra	mtrans_setup04	
313 000006A0	223	mtrans_setup03		
314 000006A0 6A18F8027070	224	bset.b	#SS,@IEMCR	
315 000006A6	225	mtrans_setup04		;送信先のスレーブアドレス設定
316 000006A6 6C18	226	mov.b	@ER1+,R0L	
317 000006A8 6A88F806	227	mov.b	ROL,@IESA2	
318 000006AC 6C18	228	mov.b	@ER1+,R0L	
319 000006AE 6A88F805	229	mov.b	ROL,@IESA1	
320	230			
321 000006B2 6A00F802	231	mov.b	@IEMCR,ROH	;コントロールフィールドを設定
322 000006B6 F8F0	232	mov.b	#H'F0,R0L	
323 000006B8 1680	233	and.b	ROL,ROH	
324 000006BA 6C18	234	mov.b	@ER1+,R0L	
325 000006BC 1480	235	or.b	ROL,ROH	
326 000006BE 6A80F802	236	mov.b	ROH,@IEMCR	
327 000006C2	237	mtrans_setup05		
328 000006C2 1900	238	sub.w	R0,R0	;送信電文長、DTC の CRA を設定
329 000006C4 6C18	239	mov.b	@ER1+,R0L	
330 000006C6 6A88F807	240	mov.b	ROL,@IETBFL	
331 000006CA 1A08	241	dec.b	ROL	
332 000006CC 6BA000FFEC08	242	mov.w	R0,@T_CRA	
333 000006D2	243	mtrans_setup06		
334 000006D2 6C18	244	mov.b	@ER1+,R0L	
335 000006D4 6A88F808	245	mov.b	ROL,@IETBR	;1 バイト目のデータを IETBR に書き込む
336 000006D8 6A18F8117270	246	bclr.b	#TxRDY,@IETSR	;1 バイト目の送信データ設定
337	247		. ,	;2バイト目以降はDTCにより転送
338 000006DE 6BA100FFEC02	248	m∩v w	R1.@T SAR T.	;DTCの SAR を設定
338 000006DE 6BA100FFEC02 339 000006E4 0D90	248 249	mov.w mov.w	R1,@T_SAR_L E1,R0	;DTC の SAR を設定 ;送信データの格納先

341 000006EC	251	mtrans_setup07		
342 000006EC 5470	252	rts		
343	253			
344	254	;-iebuscmd_inpu	t.	
345	255	;-IEBus にコマント		
346	256		_CMD: IEBus のコマンド	
347	257	;-[出力]:なし	_0.13 1 112345 4	
348	258			
349 000006EE	259	iebuscmd_input.		
350 000006EE 6A10F8107370	260	btst.b	#CMX,@IEFLG	; CMX フラグ 0 待ち
351 000006F4 46F8	261	bne	iebuscmd_input	7 CMA 2 7 7 0 10 9
352 000006F4 40F8	262		_ -	
			@IEBUS_CMD,ROL	・コーンドルカ
353 000006FC 6A88F801	263	mov.b	ROL,@IECMR	;コマンド入力
354 00000700 5470	264	rts		
355	265			
356	266	•		
357	267	;-txrdyi 割り込み		
358	268		割り込みを停止する(DTC	こによるアータ転送終了)
359	269	;-[入力]:なし		
360	270	;-[出力]:なし		
361	271	;		
362 00000702	272	txrdyi .equ	\$	
363 00000702 6A18F8127270	273	bclr.b	#TxRDYE,@IEIET	;割り込み停止
364 00000708 5670	274	rte		
365	275	;		
366	276	;-txsti		
367	277	;-IEBus の送信関連	[割り込み	
368	278	;-[入力]:なし		
369	279			
370	280	;-[出力]: 各サブル	レーチンの出力値を参照	
371	281	;		
372 0000070A	282	txsti. equ	\$	
373 0000070A 01006DF0	283	push.1	ER0	
374 0000070E 01006DF1	284	push.1	ER1	
375	285			
376 00000712 6A10F8117330	286	btst.b	#IRA,@IETSR	;割り込み要因を検出
377 00000718 5860001C	287	bne	txsti01	
378 0000071C 6A10F8117320	288	btst.b	#TxS,@IETSR	
379 00000722 5860001A	289	bne	txsti02	
380 00000726 6A10F8117310	290	btst.b	#TxF,@IETSR	
381 0000072C 58600018	291	bne	txsti03	
382	292			
383 00000730 5E0007CA	293	jsr	@txe_sub	;送信エラールーチンへ
384 00000734 58000014	294	bra	txsti04	
385 00000738	295	txsti01		
386 00000738 5E000756	296	jsr	@ira_sub	; IEBus バス暴走ルーチンへ
387 0000073C 5800000C	297		txsti04	7 I I Dab - 3 Ogracia - 3
388 00000740	297	bra txsti02	CABCIUT	
			@tyg_gub	;送信開始ルーチンへ
389 00000740 5E000790	299	jsr	@txs_sub	, 応回囲知ルーナン・
390 00000744 58000004	300	bra	txsti04	
391 00000748	301	txsti03		・光停ウマル。でいた
392 00000748 5E0007AC	302	jsr	@txf_sub	;送信完了ルーチンへ
393 0000074C	303	txsti04		
394 0000074C 01006D71	304	pop.1	ER1	
395 00000750 01006D70	304 305	pop.1 pop.1	ER1 ER0	

398	308	;-ira_sub			
399	309	; -IEBus 暴走ルー [®]	チン		
400	310	;-[入力]:なし	, •		
401	311	;-[出力]:@IEBUS	S FPPOP-H'OA		
402	312	;-@IEBUS_CONDIT			
403	313	_			
404 00000756	314	•			
405 00000756 6A18F8117230	314		.equ \$;割り込み要因クリア	
		bclr.b	#IRA,@IETSR	;送信データ準備割り込み停止	
406 0000075C 6A18F8127270	316		#TxRDYE,@IEIET	; とにケータ 中哺 割り込み停止 ; DTC 動作停止	
407 00000762 6A18FE1C7250	317	bclr.b	#DTCEG5,@DTCERG		
408 00000768 6A18F8157270	318	bclr.b	#RxRDYE,@IEIER	;受信レディ割り込み停止	
409 0000076E 6A18FE1C7260	319	bclr.b	#DTCEG6,@DTCERG	; DTC 停止	
410	320				1- 1)
411 00000774 6A18FDEA7030	321	bset.b	#MSTPC3,@MSTPCRC	; IEBus をモジュールストップ(リー	<i>ヱ</i> ット)
412 0000077A 5E000590	322	jsr	@iebus_int	;IEBus を再初期化	
413 0000077E F80A	323	mov.b	#H'0A,R0L	- N-8-4-	
414 00000780 6AA800FFB06C	324	mov.b	ROL,@IEBUS_ERROR	;エラーコード設定	
415 00000786 1888	325	sub.b	ROL,ROL	;送受信終了	
416 00000788 6AA800FFB070	326	mov.b	ROL,@IEBUS_CONDITION		
417 0000078E 5470	327	rts			
418	328	;			
419	329	;-txs_sub			
420	330	;-IEBus の送信開	始割り込み処理(DTC によるデ	ータ送信開始)	
421	331	;-[入力]:なし			
422	332	;-[出力]:@IEBUS	S_CONDITION=H'01		
423	333	;			
424 00000790	334	txs_sub	.equ \$		
425 00000790 6A18F8117220	335	bclr.b	#TxS,@IETSR		
426 00000796 6A18FE1C7050	336	bset.b	#DTCEG5,@DTCERG	;DTC 動作許可	
427 0000079C 6A18F8127070	337	bset.b	#TxRDYE,@IEIET	;TxRDYI 割り込み許可	
428 000007A2 6A3800FFB070700	00 338	bset.b	#0,@IEBUS_CONDITION	;送信開始	
429 000007AA 5470	339	rts			
430	340	;			
431	341	;-txf_sub			
432	342	;-IEBus の送信完	了。送信したフレームをカウン	/ トする	
433	343	;-[入力]:なし			
434	344	;-[出力]:@TRANS	S_FRAMECNT++		
435	345	;-@IEBUS_CONDIT	rion=0		
436	346	;			
437 000007AC	347	txf_sub	.equ \$		
438 000007AC 6A18F8117210	348	bclr.b	#TxF,@IETSR	;割り込み要因クリア	
439 000007B2 6A2800FFB06E	349	mov.b	@TRANS_FRAMECNT,R0L		
440 000007B8 0A08	350	inc.b	ROL		
441 000007BA 6AA800FFB06E	351	mov.b	ROL,@TRANS_FRAMECNT		
442 000007C0 6A3800FFB070720	00 352	bclr.b	#0,@IEBUS_CONDITION	;送信終了	
443 000007C8 5470	353	rts			
444	354	;			
445	355	;-txe_sub			
446	356	;-IEBus の送信エ	ラー処理		
447	357	;-[入力]:なし			
448	358	;-[出力]:@IEBUS	S_ERROR		
449	359	; -		H'05:アービトレーションエラー	
450	360	; -		н:06:アンダーランエラー	
451	361	; -		H'07:タイミングエラー	
452	362	; -		H'08:伝送バイトオーバ	
453	363	; -		H'09:ACK エラー	
454	364		S_CONDITION=0		
- -		01200			



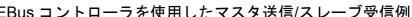
455	365	;		
456 000007CA	366	txe_sub .equ	\$	
457 000007CA 6A18F8117200	367	bclr.b	#TxE,@IETSR	;割り込み要因クリア
458 000007D0 6A18F8127270	368	bclr.b	#TxRDYE,@IEIET	;送信データレディ割り込み停止
459 000007D6 6A18FE1C7250	369	bclr.b	#DTCEG5,@DTCERG	; DTC 停止
460	370			
461 000007DC 6A10F8137340	371	btst.b	#AL,@IETEF	;エラー内容を検索
462 000007E2 58600020	372	bne	txe_sub01	
463 000007E6 6A10F8137330	373	btst.b	#UE,@IETEF	
464 000007EC 58600022	374	bne	txe_sub02	
465 000007F0 6A10F8137320	375	btst.b	#TTME,@IETEF	
466 000007F6 58600024	376	bne	txe_sub03	
467	377			
468 000007FA 6A18F8137210	378	bclr.b	#RO,@IETEF	; 伝送バイトオーバ解除
469 00000800 F808	379	mov.b	#H'08,R0L	;エラーコード設定
470 00000802 58000024	380	bra	txe_sub04	; 伝送バイトオーバは、ACK エラーによるものか
471	381			;確認
472 00000806	382	txe_sub01		
473 00000806 6A18F8137240	383	bclr.b	#AL,@IETEF	;アービトレーション負けエラー解除
474 0000080C F805	384	mov.b	#H'05,R0L	;エラーコード設定
475 0000080E 5800002A	385	bra	txe_sub05	
476 00000812	386	txe_sub02		
477 00000812 6A18F8137230	387	bclr.b	#UE,@IETEF	;アンダーランエラー解除
478 00000818 F806	388	mov.b	#H'06,R0L	;エラーコード設定
479 0000081A 5800001E	389	bra	txe_sub05	
480 0000081E	390	txe_sub03		
481 0000081E 6A18F8137220	391	bclr.b	#TTME,@IETEF	;タイミングエラー解除
482 00000824 F807	392	mov.b	#H'07,R0L	;エラーコード設定
483 00000826 58000012	393	bra	txe_sub05	
484 0000082A	394	txe_sub04		
485 0000082A 6A10F8137300	395	btst.b	#ACK,@IETEF	
486 00000830 58700008	396	beq	txe_sub05	
487 00000834 6A18F8137200	397	bclr.b	#ACK,@IETEF	; ACK エラー解除
488 0000083A F809	398	mov.b	#H'09,ROL	;エラーコード設定
489 0000083C	399	txe_sub05		W 17 ()
490 0000083C 6A3800FFB07072	00 400	bclr.b	#0,@IEBUS_CONDITION	;送信終了
491 00000844 6AA800FFB06C	401	mov.b	ROL,@IEBUS_ERROR	
492 0000084A 5470	402	rts		
493	403	;		
494	404	;-rxrdyi 割り込み		 1
495	405		割り込みを停止する。 (DTC に	よるアーダ受信完「)
496	406	;-[入力]:なし		
497	407	;-[出力]:なし		
498	408	•		
499 0000084C	409	rxrdyi .equ	\$;割り込み要因クリア
500 0000084C 6A18F8147270	410	bclr.b	#RxRDY,@IERSR	; 受信データレディー割り込み停止
501 00000852 6A18F8157270	411	bclr.b	#RxRDYE,@IEIER	/文信ケータレケイ一割り込み停止
502 00000858 5670	412	rte		
503 504	413 414	;-rxsti 割り込み		
505	415	; - IEBus 受信関連		
506	415	;-IEBUS 気信関連: ;-[入力]:なし	D1 / 120°C	
507	417		ルーチンの出力値を参照	
508	417		ルーナンの山刀胆を参照	
509 0000085A	419	rxsti. equ	\$	· -
510 0000085A 01006DF0	420	push.l	er0	
511 0000085E 01006DF0	421	push.1	ER1	
111 00000001 01000011	101	pasii. I		

512 00000862 6A10F8147320	422	btst.b	#RxS,@IERSR	;割り込み要求要因を検索
513 00000868 58600012	423	bne	rxsti01	
514 0000086C 6A10F8147310	424	btst.b	#RxF,@IERSR	
515 00000872 58600010	425	bne	rxsti02	
516 00000876 5E000938	426	jsr	@rxe_sub	:rxe_sub ^
517 0000087A 5800000C	427	bra	rxsti03	
518 0000087E	428	rxsti01		
519 0000087E 5E000894	429	jsr	@rxs_sub	;rxs_sub ^
520 00000882 58000004	430	bra	rxsti03	
521 00000886	431	rxsti02		
522 00000886 5E00091A	432	jsr	@rxf_sub	;rxf_sub ^
523 0000088A	433	rxsti03		
524 0000088A 01006D71	434	pop	ER1	
25 0000088E 01006D70	435	pop	ER0	
526 00000892 5670	436	rte		
527	437			
28	438	;-rxs_sub		
29	439	_	割り込み(DTC によるデータ受	
30	440	;-[入力]:なし		
31	441		CONDITION=H'02	
532	441		_	
		·		
533 00000894	443	rxs_sub .equ		
534 00000894 6A18F8147220	444		#RxS,@IERSR	
335 0000089A 5E0008B4	445	jsr	@sreceiv_setup	
536	446			o +0.40 ≥6 →
337 0000089E 6A18FE1C7060	447	bset.b	#DTCEG6,@DTCERG	
338 000008A4 6A18F8157070	448		#RxRDYE,@IEIER	; RxRDY 割り込み許可
339 000008AA 6A3800FFB07070		bset.b	#1,@IEBUS_CONDITION	;
540 000008B2	450	rxs_sub01		
541 000008B2 5470	451	rts		
542	452	;		
543	453	;-sreceiv_setup		
544	454		fための準備を行なう	
545	455	;-[入力]:なし		
546	456	;-[出力]:なし		
547	457	;		
000008B4	458	sreceiv_setup	.equ \$	
549 000008B4 6A10F8107310	459	btst.b	#RSS,@IEFLG	;同報/通常を判定し、
550 000008BA 5870000A	460	beq	sreceiv_setup02	;受信バッファを選択する
551 000008BE 7A0100FFB000	461	mov.1	#NORMAL_BUFF,ER1	;通常通信受信バッファを使用
52 000008C4 5800001A	462	bra	sreceiv_setup04	
53 000008C8	463	sreceiv_setup02	2	
54 000008C8 6A10F8107300	464	btst.b	#GG,@IEFLG	;全同報、グループ同報か確認
555 000008CE 5870000A	465	beq	sreceiv_setup03	
556 000008D2 7A0100FFB024	466	mov.1	#BROAD_BUFF,ER1	;全同報通信受信バッファを使用
57 000008D8 58000006	467	bra	sreceiv_setup04	
558 000008DC	468	sreceiv_setup03		
559 000008DC 7A0100FFB048	469	mov.1	#GROUP_BUFF,ER1	;グループ同報通信バッファを使用
560 000008E2	470	sreceiv_setup04		
661 000008E2 6A08F80A	471	mov.b	@IEMA2,ROL	;受信バッファにマスタアドレスを設定
662 0000008E6 6898	472	mov.b	ROL,@ER1	2-16 2 - 7 1 7 1 EBAL
563 000008E8 0B71	473	inc.1	#1,ER1	
564 000008EA 6A08F809	474	mov.b	@IEMA1,ROL	
565 000008EE 6898	475	mov.b	ROL,@ER1	
	476	inc.1	#1,ER1	
566 000008F0 0B71				
566 000008F0 0B71 567 568 000008F2 6A08F80B	477 478	mov.b	@IERCTL,R0L	;受信バッファにコントロールフィールド

569 000008F6 6898	479	mov.b	ROL,@ER1		
570 000008F8 0B71	480	inc.1	#1,ER1		
571	481				
572 000008FA 1900	482	sub.w	R0,R0		
573 000008FC 6A08F80C	483	mov.b	@IERBFL,ROL	;受信バッファに電文長を設定	
574 00000900 6898	484	mov.b	ROL,@ER1		
575 00000902 6BA000FFEC14	485	mov.w	R0,@R_CRA	;DTC 受信バイト数 CRA(転送カウンタ))設定
576	486				
577 00000908 0B71	487	inc.1	#1,ER1		
578 0000090A 6BA100FFEC12	488	mov.w	R1,@R_DAR_L	;DTC の DAR を設定	
579 00000910 0D90	489	mov.w	E1,R0		
580 00000912 6AA800FFEC11	490	mov.b	ROL,@R_DAR_H		
581 00000918 5470	491	rts			
582	492	;			
583	493	;-rxf_sub			
584	494	;-IEBus 受信完了售	削り込み 受信フレーム数をカ	ウントする	
585	495	;-[入力]:なし			
586	496	;-[出力]:@RECEI	V_FRAMECNT++		
587	497	;- @IEBUS_	_CONDITION=0		
588	498	;			
589 0000091A	499	rxf_sub .equ	\$		
590 0000091A 6A18F8147210	500	bclr.b	#RxF,@IERSR		
591 00000920 6A2800FFB06F	501	mov.b	@RECEIV_FRAMECNT,ROL		
592 00000926 0A08	502	inc.b	ROL		
593 00000928 6AA800FFB06F	503	mov.b	ROL,@RECEIV_FRAMECNT		
594 0000092E 6A3800FFB07072	10504	bclr.b	#1,@IEBUS_CONDITION	;受信終了	
595 00000936 5470	505	rts			
596	506	;			
597	507	;-rxe_sub			
598	508	; - IEBus 受信エラー	-割り込み		
599	509	;-[入力]:なし			
600	510	;-[出力]:@IEBUS	_ERROR		
601	511	; –		H'01:タイミングエラー	
602	512	; –		н'02: 伝送バイト数オーバー	
603	513	; -		H'03:パリティエラー	
604	514	; -		H'04:オーバランエラー	
605	515	;- @IEBUS	_CONDITION=0		
606	516	;	_		
607 00000938	517	rxe_sub .equ	\$		
608 00000938 6A18F8147200	518	bclr.b	#RxE,@IERSR	RXE クリア	
609 0000093E 6A18F8157270	519	bclr.b	#RxRDYE,@IEIER	;受信レディ割り込み停止	
610 00000944 6A18FE1C7260	520	bclr.b	#DTCEG6,@DTCERG	;DTC 停止	
611	521				
612 0000094A 6A10F8167320	522	btst.b	#RTME,@IEREF	;エラー内容を検索	
613 00000950 58600018	523	bne	rxe_sub01		
614 00000954 6A10F8167310	524	btst.b	#DLE,@IEREF	;伝送バイトオーバ	
615 0000095A 5860001A	525	bne	rxe_sub02		
616 0000095E 6A10F8107310	526	btst.b	#RSS,@IEFLG	;通常通信受信時にパリティエラー	
617 00000964 58600054	527	bne	rxe_sub06	:オーバンランエラーが発生した場合	
618 00000968 58000014	528	bra	rxe_sub03	;受信中のフレームを破棄する。	
619	529	ΣIU		;(伝送バイトオーバエラーまで待つ)	
620	530			;同報時は、即エラーを解除	
621 0000096C	531	rxe_sub01		・ ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	
622 0000096C F801	532	mov.b	#H'01,R0L	;エラーコード設定	
623 0000096E F801 623 0000096E 6A18F8167220	532	bclr.b	#RTME,@IEREF	;タイミングエラー解除	
624 00000974 58000036	533	bcir.b bra	rxe_sub05	, ノ ´1 ヘマノ 一 ノ / / / / / / / / / / / / / / / / /	
625 00000978			±AC_5WU3		
023 000003/0	535	rxe_sub02			

626 00000	978 F802	536	mov.b	#H'02,R0L		;エラーコード設定	
627 00000	97A 6A18F8167210	537	bclr.b	#DLE,@IER	EF	;伝送バイトエラー解除	
628 00000	980	538	rxe_sub03				
629 00000	980 6A10F8167300	539	btst.b	#PE,@IERE	F		
630 00000	986 5870000C	540	beq	rxe_sub04			
631 00000	98A F803	541	mov.b	#H'03,R0L		;エラーコード設定	
632 00000	98C 6A18F8167200	542	bclr.b	#PE,@IERE	F	;パリティエラー解除	
633 00000	992 58000018	543	bra	rxe_sub05			
634 00000	996	544	rxe_sub04				
635 00000	996 6A10F8167330	545	btst.b	#OVE,@IER	EF		
636 00000	99C 5870000E	546	beq	rxe_sub05			
637 00000	9A0 F804	547	mov.b	#H'04,R0L		;エラーコード設定	
638 00000	9A2 6A18F8167230	548	bclr.b	#OVE,@IER	EF	;オーバランエラー解除	
639 00000	9A8 6A18F8147270	549	bclr.b	#RxRDY,@I	ERSR		
640 00000	9AE	550	rxe_sub05				
641 00000	PAE 6AA800FFB06C	551	mov.b	ROL,@IEBU	S_ERROR		
642 00000	9B4 6A3800FFB0707	210 552	bclr.b	#1,@IEBUS	_CONDITION	;受信終了	
643 00000	9BC	553	rxe_sub06				
644 00000	9BC 5470	554	rts				
645		555	;				
646		556	;送信データテー	ブル			
647		557	;以下のフレーム	をスレーブに送信	言する		
648		558	;				
649	000009BE	559	transdata .eq	ı \$			
650		560					
651 00000	9BE 00	561	tdata0 .data.	ь н'00			;通常通信
652 00000	9BF BBB0	562	.data.	b H'BB,H'B0			;スレーブアドレス
653 00000	9C1 0F	563	.data.	b H'OF			;コントロールフィールト
654 00000	9C2 20	564	.data.	b H'20			;電文長
655 00000	9C3 1111111111111	.111 565	.data.	b н'11,н'11	,H'11,H'11,	,H'11,H'11,H'11,H'11	;データ(32 バイト)
656 00000	ЭСВ 1111111111111	.111 566	.data.	b н'11,н'11	,н'11,н'11,	,H'11,H'11,H'11,H'11	
657 00000	9D3 1111111111111	.111 567	.data.	b н'11,н'11	,н'11,н'11,	,H'11,H'11,H'11,H'11	
658 00000	9DB 1111111111111	.111 568	.data.	b н'11,н'11	,н'11,н'11,	,H'11,H'11,H'11,H'11	
659		569					
660 00000	9E3 01	570	tdatal .data.	b H'01			;全同報
661 00000	9E4 FFF0	571	.data.	b H'FF,H'F0			;スレーブアドレス
662 00000	9E6 OF	572	.data.	b H'OF			;コントロールフィールト
663 00000	9E7 20	573	.data.	b H'20			;電文長
664 00000	9E8 22222222222	222 574	.data.	b н'22,н'22	,H'22,H'22,	,H'22,H'22,H'22,H'22	;データ(32 バイト)
665 00000	9F0 22222222222	222 575	.data.	b н'22,н'22	,H'22,H'22,	,H'22,H'22,H'22,H'22	
666 00000	9F8 22222222222	222 576	.data.	b H'22,H'22	,H'22,H'22,	,H'22,H'22,H'22,H'22	
667 000002	A00 22222222222	222 577	.data.	b H'22,H'22	,H'22,H'22,	,Н'22,Н'22,Н'22,Н'22	
668		578					
669 000002	A08 01	579	tdata2 .data.	b H'01			;グループ同報
670 000002	A09 BBB0	580	.data.	b H'BB,H'B0			;スレーブアドレス
671 000002	AOB OF	581	.data.	b H'OF			;コントロールフィールト
672 000002	A0C 20	582	.data.	b H'20			;電文長
673 000002	AOD 3333333333333	333 583	.data.	b H'33,H'33	,H'33,H'33,	,H'33,H'33,H'33,H'33	;データ(32 バイト)
	A15 33333333333333					,H'33,H'33,H'33,H'33	•
674 000002						,H'33,H'33,H'33,H'33	
	A1D 3333333333333	,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,		, 55			
675 000002	A1D 33333333333333 A25 333333333333333		,data	b H'33,H'33	,H'33,H'33	H'33,H'33,H'33.H'33	
675 000002 676 000002		333 586	.data.:	b н'33,н'33	,н'33,н'33,	,н'33,н'33,н'33,н'33	
675 000002 676 000002 677		3333 586 587	;		,H'33,H'33,	,н'33,н'33,н'33,н'33	
675 000000 676 000000 677 678		587 588	; ;変数定義(内/i	 蔵 RAM エリア)		,H'33,H'33,H'33,H'33	
675 000000 676 000000 677 678 679	A25 333333333333333	587 588 589	;; ;変数定義(内底	 載 RAM エリア)			
675 000002 676 000002 677 678	A25 333333333333333	587 588	;; ;変数定義(内底	 蔵 RAM エリア)			

683 00FFB024	00000024	593	BROAD_BUFF	.res.b	36	;全同報通信受信バッファ
684 00FFB048	00000024	594	GROUP_BUFF	.res.b	36	;グループ同報通信バッファ
685 00FFB06C	00000001	595	IEBUS_ERROR	.res.b	1	;IEBus エラーの変数
686 00FFB06D	00000001	596	IEBUS_CMD	.res.b	1	;IE
687 00FFB06E	00000001	597	TRANS_FRAMECNT	.res.b	1	;送信フレームカウンタ
688 00FFB06F	00000001	598	RECEIV_FRAMECNT	.res.b	1	;受信フレームカウンタ
689 00FFB070	0000001	599	IEBUS_CONDITION	.res.b	1	;IEBus の送受信状態をモニタ
690 00FFEC00	ı	600	.section	RAM_DTC,	data,locat	e=H'FFEC00
691		601	;マスタ送信時の口	TC レジスタ情幸	艮	
692 00FFEC00	0000001	602	T_MRA	.res.b	1	;MRA
693 00FFEC01	00000001	603	T_SAR_H	.res.b	1	;SAR
694 00FFEC02	00000002	604	T_SAR_L	.res.w	1	;
695 00FFEC04	00000001	605	T_MRB	.res.b	1	;MRB
696 00FFEC05	00000001	606	T_DAR_H	.res.b	1	; DAR
697 00FFEC06	00000002	607	T_DAR_L	.res.w	1	;
698 00FFEC08	00000002	608	T_CRA	.res.w	1	;CRA
699 00FFEC0A	00000002	609	T_CRB	.res.w	1	;CRB
700		610	;スレーブ受信時の)DTC レジスタ情	青報	
701 00FFEC0C	00000001	611	R_MRA	.res.b	1	;MRA
702 00FFEC0D	00000001	612	R_SAR_H	.res.b	1	;SAR
703 00FFEC0E	00000002	613	R_SAR_L	.res.w	1	;
704 00FFEC10	0000001	614	R_MRB	.res.b	1	;MRB
705 00FFEC11	00000001	615	R_DAR_H	.res.b	1	; DAR
706 00FFEC12	00000002	616	R_DAR_L	.res.w	1	;
707 00FFEC14	00000002	617	R_CRA	.res.w	1	;CRA
708 00FFEC16	00000002	618	R_CRB	.res.w	1	; CRB
709	00FFEC18	619	ram_wroke .eq	ru \$		
710		620	.end			





改訂記録

		改訂内容				
Rev.	発行日	ページ	ポイント			
1.00	2005.02.18	_	初版発行			



安全設計に関するお願い -

1. 弊社は品質、信頼性の向上に努めておりますが、半導体製品は故障が発生したり、誤動作する場合 があります。弊社の半導体製品の故障又は誤動作によって結果として、人身事故、火災事故、社会 的損害などを生じさせないような安全性を考慮した冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計など の安全設計に十分ご留意ください。

🗕 本資料ご利用に際しての留意事項 🗕

- 1. 本資料は、お客様が用途に応じた適切なルネサス テクノロジ製品をご購入いただくための参考資料 であり、本資料中に記載の技術情報についてルネサス テクノロジが所有する知的財産権その他の権 利の実施、使用を許諾するものではありません。
- 2. 本資料に記載の製品データ、図、表、プログラム、アルゴリズムその他応用回路例の使用に起因す る損害、第三者所有の権利に対する侵害に関し、ルネサス テクノロジは責任を負いません。
- 3. 本資料に記載の製品データ、図、表、プログラム、アルゴリズムその他全ての情報は本資料発行時 点のものであり、ルネサス テクノロジは、予告なしに、本資料に記載した製品または仕様を変更す ることがあります。ルネサス テクノロジ半導体製品のご購入に当たりましては、事前にルネサス テクノロジ、ルネサス販売または特約店へ最新の情報をご確認頂きますとともに、ルネサス テクノ ロジホームページ(http://www.renesas.com)などを通じて公開される情報に常にご注意ください。
- 4. 本資料に記載した情報は、正確を期すため、慎重に制作したものですが万一本資料の記述誤りに起 因する損害がお客様に生じた場合には、ルネサス テクノロジはその責任を負いません。
- 5. 本資料に記載の製品データ、図、表に示す技術的な内容、プログラム及びアルゴリズムを流用する 場合は、技術内容、プログラム、アルゴリズム単位で評価するだけでなく、システム全体で十分に 評価し、お客様の責任において適用可否を判断してください。ルネサス テクノロジは、適用可否に 対する責任は負いません。
- 6. 本資料に記載された製品は、人命にかかわるような状況の下で使用される機器あるいはシステムに 用いられることを目的として設計、製造されたものではありません。本資料に記載の製品を運輸、 移動体用、医療用、航空宇宙用、原子力制御用、海底中継用機器あるいはシステムなど、特殊用途 へのご利用をご検討の際には、ルネサス テクノロジ、ルネサス販売または特約店へご照会くださ
- 7. 本資料の転載、複製については、文書によるルネサス テクノロジの事前の承諾が必要です。
- 8. 本資料に関し詳細についてのお問い合わせ、その他お気付きの点がございましたらルネサス テクノ ロジ、ルネサス販売または特約店までご照会ください。